

รายการอ้างอิง

1. ชมทิพ พรพนมชัย. การใช้คอมพิวเตอร์ตรวจรู้อักขระภาษาไทย. วิทยานิพนธ์ปริญญาโทฉบับที่ ๓ ภาควิชาวิศวกรรมคอมพิวเตอร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, 2529.
2. เตชา รัตนธาดา. การรู้จำตัวอักษรพิมพ์ภาษาไทยโดยใช้เทคนิคแบบพีซีไอเอช และวิธีซินแทกติก. วิทยานิพนธ์ ปริญญาโทฉบับที่ ๓ ภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้า จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, 2538.
3. นิธิพัฒน์ ชัชวาลพาณิชย์. ระบบออนไลน์สำหรับการรู้จำตัวพิมพ์อักษรไทยและตัวพิมพ์อักษรอังกฤษ. วิทยานิพนธ์ปริญญาโทฉบับที่ ๓ ภาควิชาวิศวกรรมคอมพิวเตอร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, 2537.
4. บุญธีร์ เครือตราชู และ อภิรักษ์ จิรายุสกุล. การรู้จำตัวพิมพ์อักษรไทยโดยใช้ Counterpropagation Neural Network. การประชุมวิชาการทางวิศวกรรมไฟฟ้า ครั้งที่ 18, 2538.
5. พิพัฒน์ หิรัญชัยชากการ. Recognition of thai characters. บทความวิชาการ 2530 สถาบันบัณฑิตพัฒนบริหารศาสตร์. คณะสถิติประยุกต์/ศูนย์การศึกษาระบบสารสนเทศ สถาบันบัณฑิตพัฒนบริหารศาสตร์, 2530.
6. มนลดา บุญสุวรรณ. ระบบออนไลน์สำหรับการรู้จำตัวพิมพ์อักษรไทยหลายรูปแบบ. วิทยานิพนธ์ ปริญญาโทฉบับที่ ๓ ภาควิชาวิศวกรรมคอมพิวเตอร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, 2535.
7. สนธยา เมรินทร์. การศึกษาการรู้จำตัวอักษรพิมพ์ภาษาไทยโดยวิธีซินแทกติก. วิทยานิพนธ์ปริญญาโทฉบับที่ ๓ ภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้า จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, 2537.
8. อภิญญา สุพรรณวราชา. การประยุกต์ใช้การโปรแกรมตรรกะเชิงอุปนัยในการรู้จำตัวพิมพ์อักษรภาษาไทย. วิทยานิพนธ์ ปริญญาโทฉบับที่ ๓ ภาควิชาวิศวกรรมคอมพิวเตอร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, 2540.
9. Bratko, I., and Muggleton, S. Applications of Inductive Logic Programming. Communications of the ACM, 38(11), pp 65-70, 1995.
10. Califf, M. E. and Mooney, R. J. Applying ILP-based Techniques to Natural Language Information Extraction: An Experiment in Relational Learning. Workshop on Frontiers of Inductive Logic Programming, 1997.
11. Cohen, W. W. Text Categorization and Relational Learning. The Proceedings of the 12th International Conference, 1995.
12. Cohen, W. W. Learning to Classify English Text with ILP Methods. IOS Press, 1995.
13. Džeroski, S., Jacobs, N., Molina, M., Moure, C., Muggleton, S. and Laer, W. V. Detecting traffic problems with ILP. The Proceedings of the 8th international workshop on Inductive Logic Programming, pp 281-290, 1998.
14. Fayyad, U. M., Smyth, P., Weir, N. and Djorgovski, S. Automated analysis and exploration of image databases: Results, progress, and challenges. Journal of Intelligent Information Systems, 4, pp 1-19, 1995.
15. Lee, K. Automatic speech recognition: The development of the Sphinx system. Boston: Kluwer Academic Publishers, 1989.
16. Mitchell, T. M. Machine Learning. The McGraw-Hill Companies, Inc., 1997.

17. Muggleton, S. Inverse entailment and Progol. *New Generation Computing*, 13, pp. 245-286, 1995.
18. Muggleton, S. and Buntine, W. Machine invection of first-order predicates by inverting resolution. *The Proceedings of the 5th International Machine Learning Conference*, pp. 339-352, 1988.
19. Phokharatkul, P. and Kimpan, C. Recognition of Handprinted Thai Characters Using the Cavity Features of Character Based on Neural Network. *The Proceedings of the 1998 IEEE Asia-Pacific Conference on Circuits and Systems*, pp. 149-152. 1998.
20. Pomerleau, D. A. ALVINN: An autonomous land vehicle in a neural network. (Technical Report CMU-CS-89-107). Pittsburgh, PA: Carnegie Mellon University, 1989.
21. Roberts, S., Laer, W. V., Jacobs, N., Muggleton, S. and Broughton, J. A Comparison of ILP and Propositional Systems on Propositional Traffic Data. *The Proceedings of the 8th international workshop on Inductive Logic Programming*, pp 291-299, 1998.
22. Sajjapong, A., Vattanawood, W. and Covavisaruch, N. On-line Handwritten Thai Character Recognition. *The Third Annual National Symposium on Computational Science and Engineering*, pp. 377-382. 1999.
23. Thumwarin, P. and Chittayasothon, S. An Object-Oriented Expert System for Thai Character Recognition. *The Proceedings of the 1998 IEEE Asia-Pacific Conference on Circuits and Systems*, pp. 153-156. 1998.
24. Waibel, A., Hanazawa, T., Hinton, G., Shikano, K., and Lang, K. Phoneme recognition using time-delay neural networks. *IEEE Transactions on Acoustics, Speech and Signal Processing*, 37(3), pp. 328-339, 1989.

ภาคผนวก ข

ตัวอย่างแสดงการสร้างกฎโดยระบบโปรกอล

สัญลักษณ์สำคัญที่ใช้ในระบบโปรกอลมีดังนี้

- modeh เป็นการกำหนดรูปแบบของสัจพจน์ส่วนหัว มีรูปแบบเป็น
modeh(Recall, Head_Predicate)?
เมื่อ Recall คือ จำนวนครั้งมากที่สุดที่สามารถเรียกใช้เพรดิเคต Head_Predicate ได้
Head_Predicate คือ เพรดิเคตที่จะปรากฏในส่วนหัวของอนุประโยค
- modeb เป็นการกำหนดรูปแบบของสัจพจน์ส่วนเนื้อความ มีรูปแบบเป็น
modeb(Recall, Body_Predicate)?
เมื่อ Body_Predicate คือ เพรดิเคตที่จะปรากฏในส่วนเนื้อความของอนุประโยค
- เครื่องหมาย + แสดงถึงอาร์กิวเมนต์ที่ใช้เป็นอินพุตของสัจพจน์ (input argument)
- เครื่องหมาย - แสดงถึงอาร์กิวเมนต์ที่ใช้เป็นเอาต์พุตของสัจพจน์ (output argument)
- เครื่องหมาย # แสดงถึงอาร์กิวเมนต์ที่เป็นค่าคงที่ (constant)

% การประกาศสัจพจน์

- :- modeh(1, eastbound(+train))?
- :- modeh(*, has_car(+train, -car))?
- :- modeh(1, not open(+car))?
- :- modeb(1, not long(+car))?
- :- modeb(1, long(+car))?
- :- modeb(1, open(+car))?
- :- modeb(1, double(+car))?
- :- modeb(1, jagged(+car))?
- :- modeb(1, shape(+car, -shape))?
- :- modeb(1, load(+car, -shape, -int))?
- :- modeb(1, wheels(+car, -int))?
- :- modeb(1, infront(+car, -car))?

%% %% %% %% %% %% %% %% %% %% %% %% %% %% %% %%

% ตัวอย่างบวก

eastbound(east1).
eastbound(east2).
eastbound(east3).
eastbound(east4).
eastbound(east5).

%% %% %% %% %% %% %% %% %% %% %% %% %% %% %% %%

% ตัวอย่างลบ

:- eastbound(west6).
:- eastbound(west7).
:- eastbound(west8).
:- eastbound(west9).
:- eastbound(west10).

%% %% %% %% %% %% %% %% %% %% %% %% %% %% %% %%

% ความรู้ภูมิหลัง

car(car_11). car(car_12). car(car_13). car(car_14). car(car_21). car(car_22). car(car_23).
car(car_31). car(car_32). car(car_33). car(car_41). car(car_42). car(car_43). car(car_44).
car(car_51). car(car_52). car(car_53). car(car_61). car(car_62).
car(car_71). car(car_72). car(car_73). car(car_81). car(car_82).
car(car_91). car(car_92). car(car_93). car(car_94).
car(car_101). car(car_102).

shape(ellipse). shape(hexagon). shape(rectangle). shape(u_shaped).

train(east1). train(east2). train(east3). train(east4). train(east5).
train(west6). train(west7). train(west8). train(west9). train(west10).

%% %% %% %% %% %% %% %% %% %% %% %% %% %% %% %%

% Eastbound train 1

short(car_12). closed(car_12). long(car_11). long(car_13). short(car_14). open(car_11).
infront(east1,car_11). infront(car_11,car_12). infront(car_12,car_13). infront(car_13,car_14).

```

open(car_13). open(car_14). shape(car_11,rectangle). shape(car_12,rectangle).
shape(car_13,rectangle). shape(car_14,rectangle). load(car_11,rectangle,3).
load(car_12,triangle,1). load(car_13,hexagon,1). load(car_14,circle,1). wheels(car_11,2).
wheels(car_12,2). wheels(car_13,3). wheels(car_14,2). has_car(east1,car_11).
has_car(east1,car_12). has_car(east1,car_13). has_car(east1,car_14).

```

```

%%%%%%%%%%

```

```

% Eastbound train 2

```

```

has_car(east2,car_21). has_car(east2,car_22). has_car(east2,car_23).
infront(east2,car_21). infront(car_21,car_22). infront(car_22,car_23).
short(car_21). short(car_22). short(car_23). shape(car_21,u_shaped).
shape(car_22,u_shaped). shape(car_23,rectangle). open(car_21).
open(car_22). closed(car_23). load(car_21,triangle,1). load(car_22,rectangle,1).
load(car_23,circle,2). wheels(car_21,2). wheels(car_22,2). wheels(car_23,2).

```

```

%%%%%%%%%%

```

```

% Eastbound train 3

```

```

has_car(east3,car_31). has_car(east3,car_32). has_car(east3,car_33).
infront(east3,car_31). infront(car_31,car_32). infront(car_32,car_33).
short(car_31). short(car_32). long(car_33).
shape(car_31,rectangle). shape(car_32,hexagon). shape(car_33,rectangle).
open(car_31). closed(car_32). closed(car_33). load(car_31,circle,1).
load(car_32,triangle,1). load(car_33,triangle,1). wheels(car_31,2).
wheels(car_32,2). wheels(car_33,3).

```

```

%%%%%%%%%%

```

```

% Eastbound train 4

```

```

has_car(east4,car_41). has_car(east4,car_42). has_car(east4,car_43).
has_car(east4,car_44). infront(east4,car_41). infront(car_41,car_42).
infront(car_42,car_43). infront(car_43,car_44). short(car_41).
short(car_42). short(car_43). short(car_44). shape(car_41,u_shaped).
shape(car_42,rectangle). shape(car_43,ellipse). shape(car_44,rectangle).
double(car_42). open(car_41). open(car_42). closed(car_43). open(car_44).
load(car_41,triangle,1). load(car_42,triangle,1). load(car_43,rectangle,1).
load(car_44,rectangle,1). wheels(car_41,2). wheels(car_42,2). wheels(car_43,2).
wheels(car_44,2).

```

%%%%%%%%%

% Eastbound train 5

has_car(east5,car_51). has_car(east5,car_52). has_car(east5,car_53).
 infront(east5,car_51). infront(car_51,car_52). infront(car_52,car_53).
 short(car_51). long(car_52). short(car_53). shape(car_51,rectangle).
 shape(car_52,rectangle). shape(car_53,rectangle). double(car_51).
 open(car_51). closed(car_52). closed(car_53). load(car_51,triangle,1).
 load(car_52,rectangle,1). load(car_53,circle,1). wheels(car_51,2).
 wheels(car_52,3). wheels(car_53,2).

%%%%%%%%%

% Westbound train 6

has_car(west6,car_61). has_car(west6,car_62). infront(west6,car_61).
 infront(car_61,car_62). long(car_61). short(car_62). shape(car_61,rectangle).
 shape(car_62,rectangle). closed(car_61). open(car_62). load(car_61,circle,3).
 load(car_62,triangle,1). wheels(car_61,2). wheels(car_62,2).

%%%%%%%%%

% Westbound train 7

has_car(west7,car_71). has_car(west7,car_72). has_car(west7,car_73).
 infront(west7,car_71). infront(car_71,car_72). infront(car_72,car_73).
 short(car_71). short(car_72). long(car_73). shape(car_71,rectangle).
 shape(car_72,u_shaped). shape(car_73,rectangle). double(car_71).
 open(car_71). open(car_72). jagged(car_73). load(car_71,circle,1).
 load(car_72,triangle,1). load(car_73,nil,0). wheels(car_71,2).
 wheels(car_72,2). wheels(car_73,2).

%%%%%%%%%

% Westbound train 8

has_car(west8,car_81). has_car(west8,car_82). infront(west8,car_81).
 infront(car_81,car_82). long(car_81). short(car_82). shape(car_81,rectangle).
 shape(car_82,u_shaped). closed(car_81). open(car_82). load(car_81,rectangle,1).
 load(car_82,circle,1). wheels(car_81,3). wheels(car_82,2).

```
%%%%%%%%%
```

```
% Westbound train 9
```

```
has_car(west9,car_91). has_car(west9,car_92). has_car(west9,car_93).
has_car(west9,car_94). infront(west9,car_91). infront(car_91,car_92).
infront(car_92,car_93). infront(car_93,car_94). short(car_91). long(car_92).
short(car_93). short(car_94). shape(car_91,u_shaped). shape(car_92,rectangle).
shape(car_93,rectangle). shape(car_94,u_shaped). open(car_91). jagged(car_92).
open(car_93). open(car_94). load(car_91,circle,1). load(car_92,rectangle,1).
load(car_93,rectangle,1). load(car_93,circle,1). wheels(car_91,2). wheels(car_92,2).
wheels(car_93,2). wheels(car_94,2).
```

```
%%%%%%%%%
```

```
% Westbound train 10
```

```
has_car(west10,car_101). has_car(west10,car_102). infront(west10,car_101).
infront(car_101,car_102). short(car_101). long(car_102). shape(car_101,u_shaped).
shape(car_102,rectangle). open(car_101). open(car_102). load(car_101,rectangle,1).
load(car_102,rectangle,2). wheels(car_101,2). wheels(car_102,2).
```

ขั้นตอนการสร้างกฎ

ระบบทำการอ่านการกำหนดรูปแบบของสัญญาณส่วนหัวและส่วนเนื้อความ

```
[:- modeh(1,eastbound(+train))?]
[:- modeb(100,has_car(+train,-car))?]
[:- modeb(1,not open(+car))?]
[:- modeb(1,not long(+car))?]
[:- modeb(1,long(+car))?]
[:- modeb(1,open(+car))?]
[:- modeb(1,double(+car))?]
[:- modeb(1,jagged(+car))?]
[:- modeb(1,shape(+car,-shape))?]
[:- modeb(1,load(+car,-shape,-int))?]
[:- modeb(1,wheels(+car,-int))?]
[:- modeb(1,infront(+car,-car))?]
```

 ขั้นตอนที่ 1 รับตัวอย่างบวกตัวอย่างแรกเพื่อทำการเจนเนอเรชัน

[Generalising eastbound(east1).]

 ขั้นตอนที่ 2 สร้างอนุประโยคที่เฉพาะมากที่สุดจากอนุประโยค eastbound(east1). ร่วมกับความรู้ภูมิหลังโดย
 วิธีการอาร์แอลจีจี้ [17]

eastbound(A) :- has_car(A,B), has_car(A,C), has_car(A,D), has_car(A,E),
 not open(C), not long(C), not long(E), open(B), open(D),
 open(E), long(B), long(D), shape(B,F), shape(C,F), shape(D,F), shape(E,F),
 infront(B,C), infront(C,D), infront(D,E).

 ขั้นตอนที่ 3 สร้างอนุประโยคใหม่โดยการตัดเพรดิเคตที่ปรากฏในอนุประโยคในขั้นตอนที่ 2 เพื่อให้
 อนุประโยคสามารถครอบคลุมตัวอย่างได้มากขึ้น จากนั้นทำการค้นหาอนุประโยคที่มีการบิบบิต
 สูงสุดโดยวิธีการค้นหาแบบ A*

 ประโยค [C:0,5,5,0 eastbound(A).] หมายความว่า อนุประโยคใหม่ eastbound(A) ซึ่งเป็นอนุประโยคที่ถูก
 ทำการเจนเนอเรชันจากอนุประโยคในขั้นตอนที่ 2 ครอบคลุมตัวอย่างบวก (p) 5 ตัวอย่าง ตัวอย่างลบ (n)
 5 ตัวอย่าง จำนวนสัญญาณที่จำเป็นในความสัมพันธ์ระหว่างอินพุตและเอาต์พุตในอนุประโยคส่วนหัว (h) มีค่า
 เท่ากับ 0 จำนวนสัญญาณในอนุประโยคส่วนเนื้อความ (c) มีค่าเท่ากับ 0 ทำให้ได้ค่าการบิบบิต (f) เท่ากับ
 $5 - (5 + 0 + 0) = 0$ จากนั้นทำการค้นหาอนุประโยคที่มีการบิบบิตสูงสุด

[C:0,5,5,0 eastbound(A).]

[C:-1,5,5,0 eastbound(A) :- has_car(A,B).]

[C:-1,5,5,0 eastbound(A) :- has_car(A,B).]

[C:-1,5,5,0 eastbound(A) :- has_car(A,B).]

[C:-1,5,5,0 eastbound(A) :- has_car(A,B).]

[C:-2,5,5,0 eastbound(A) :- has_car(A,B), has_car(A,C).]

[C:-2,5,5,0 eastbound(A) :- has_car(A,B), has_car(A,C).]

[C:-2,5,5,0 eastbound(A) :- has_car(A,B), has_car(A,C).]

[C:-2,5,5,0 eastbound(A) :- has_car(A,B), open(B).]

[C:-4,3,5,0 eastbound(A) :- has_car(A,B), long(B).]

[C:-2,5,5,0 eastbound(A) :- has_car(A,B), shape(B,C).]

[C:-2,5,5,0 eastbound(A) :- has_car(A,B), infront(B,C).]

[C:-2,5,5,0 eastbound(A) :- has_car(A,B), has_car(A,C).]

[C:-2,5,5,0 eastbound(A) :- has_car(A,B), open(B).]

[C:-4,3,5,0 eastbound(A) :- has_car(A,B), long(B).]

[C:-2,5,5,0 eastbound(A) :- has_car(A,B), shape(B,C).]
 [C:-2,5,5,0 eastbound(A) :- has_car(A,B), infront(B,C).]
 [C:-2,5,5,0 eastbound(A) :- has_car(A,B), has_car(A,C).]
 [C:-2,5,5,0 eastbound(A) :- has_car(A,B), has_car(A,C).]
 [C:-1,5,4,0 eastbound(A) :- has_car(A,B), not open(B).]
 [C:-2,5,5,0 eastbound(A) :- has_car(A,B), not long(B).]
 [C:-2,5,5,0 eastbound(A) :- has_car(A,B), shape(B,C).]
 [C:-2,5,5,0 eastbound(A) :- has_car(A,B), infront(B,C).]
 [C:-2,5,5,0 eastbound(A) :- has_car(A,B), not long(B).]
 [C:-2,5,5,0 eastbound(A) :- has_car(A,B), open(B).]
 [C:-2,5,5,0 eastbound(A) :- has_car(A,B), shape(B,C).]
 [C:2,5,0,0 eastbound(A) :- has_car(A,B), not open(B), not long(B).]
 [27 explored search nodes]
 [f=2,p=5,n=0,h=0]
 [Result of search is]

 อนุประโยค [C:2,5,0,0 eastbound(A) :- has_car(A,B), not open(B), not long(B).] เป็นอนุประโยคที่มี
 ค่าการนับอันดับสูงสุด
 eastbound(A) :- has_car(A,B), not open(B), not long(B).

 ขั้นตอนที่ 4 ลบตัวอย่างทั้งหมดที่สอดคล้องกับอนุประโยคจากขั้นตอนที่ 3
 [5 redundant clauses retracted]

 ขั้นตอนที่ 5 เมื่อไม่มีตัวอย่างเหลืออีก จบการทำงาน ได้อนุประโยคสุดท้ายซึ่งสามารถอธิบายแนวคิดของ
 รถไฟที่แล่นไปทางทิศตะวันออกได้
 eastbound(A) :- has_car(A,B), not open(B), not long(B).

ภาคผนวก ค

ความรู้ภูมิหลัง

primitive(1,0). primitive(2,0). primitive(3,0). ... primitive(1663,12). primitive(1664,12).
endpoint(1,-1). endpoint(2,-1). endpoint(3,-1). ... endpoint(1663,0). endpoint(1664,0).
startzone(1,0). startzone(2,0). startzone(3,0). ... startzone(1663,7). startzone(1664,7).
endzone(1,0). endzone(2,0). endzone(3,0). ... endzone(1663,7). endzone(1664,7).
iscircle(8). - iscircle(9). iscircle(10). iscircle(11). iscircle(12).
hrank(1,11). hrank(2,11). hrank(3,11) ... hrank(1663,17). hrank(1664,17).
inc(A,B) :- B is A+1.
iscircenpt(A) :- primitive(A,B), endpoint(A,-1), iscircle(B).
member(A,[A|B]).
member(A,[B|C]) :- member(A,C).
least(X,Y,X) :- hrank(X,A), hrank(Y,B), A=<B.
least(X,Y,Y) :- hrank(X,A), hrank(Y,B), B<A.
head([A],A).
head([A|B],C) :- head(B,D), least(A,D,C).
headzone(A,B) :- head(A,C), startzone(C,B).
headprim(A,B) :- head(A,C), primitive(C,B).
endpoint_zone(A,B) :- member(C,A), endpoint(C,-1), startzone(C,B).
endpoint_primitive(A,B) :- member(C,A), endpoint(C,-1), primitive(C,B).
circle_at_endpoint_in_zone(A,B) :- member(C,A), iscircenpt(C), startzone(C,B).
circle_at_endpoint_primitive(A,B) :- member(C,A), iscircenpt(C), primitive(C,B).
count_circle_at_endpoint([],0).
count_circle_at_endpoint([A|B],C) :- iscircenpt(A), count_circle_at_endpoint(B,D), inc(D,C).
count_circle_at_endpoint([A|B],C) :- not iscircenpt(A), count_circle_at_endpoint(B,C).

count_endpoint([],0).

count_endpoint([A|B],C) :- endpoint(A,-1), count_endpoint(B,D), inc(D,C).

count_endpoint([A|B],C) :- endpoint(A,0), count_endpoint(B,C).

count_section([],0).

count_section([A],1).

count_section([A|B],C) :- count_section(B,D), inc(D,C).

count_primitive_0([],0).

count_primitive_0([A|B],C) :- primitive(A,0), count_primitive_0(B,D), inc(D,C).

count_primitive_0([A|B],C) :- not primitive(A,0), count_primitive_0(B,C).

count_primitive_1([],0).

count_primitive_1([A|B],C) :- primitive(A,1), count_primitive_1(B,D), inc(D,C).

count_primitive_1([A|B],C) :- not primitive(A,1), count_primitive_1(B,C).

count_primitive_2([],0).

count_primitive_2([A|B],C) :- primitive(A,2), count_primitive_2(B,D), inc(D,C).

count_primitive_2([A|B],C) :- not primitive(A,2), count_primitive_2(B,C).

count_primitive_3([],0).

count_primitive_3([A|B],C) :- primitive(A,3), count_primitive_3(B,D), inc(D,C).

count_primitive_3([A|B],C) :- not primitive(A,3), count_primitive_3(B,C).

count_primitive_4([],0).

count_primitive_4([A|B],C) :- primitive(A,4), count_primitive_4(B,D), inc(D,C).

count_primitive_4([A|B],C) :- not primitive(A,4), count_primitive_4(B,C).

count_primitive_5([],0).

count_primitive_5([A|B],C) :- primitive(A,5), count_primitive_5(B,D), inc(D,C).

count_primitive_5([A|B],C) :- not primitive(A,5), count_primitive_5(B,C).

count_primitive_6([],0).

count_primitive_6([A|B],C) :- primitive(A,6), count_primitive_6(B,D), inc(D,C).

count_primitive_6([A|B],C) :- not primitive(A,6), count_primitive_6(B,C).

count_primitive_7([],0).

count_primitive_7([A|B],C) :- primitive(A,7), count_primitive_7(B,D), inc(D,C).

count_primitive_7([A|B],C) :- not primitive(A,7), count_primitive_7(B,C).

count_primitive_8([],0).

count_primitive_8([A|B],C) :- primitive(A,8), count_primitive_8(B,D), inc(D,C).

count_primitive_8([A|B],C) :- not primitive(A,8), count_primitive_8(B,C).

```

count_primitive_9([],0).
count_primitive_9([A|B],C) :- primitive(A,9), count_primitive_9(B,D), inc(D,C).
count_primitive_9([A|B],C) :- not primitive(A,9), count_primitive_9(B,C).

count_primitive_10([],0).
count_primitive_10([A|B],C) :- primitive(A,10), count_primitive_10(B,D), inc(D,C).
count_primitive_10([A|B],C) :- not primitive(A,10), count_primitive_10(B,C).

count_primitive_11([],0).
count_primitive_11([A|B],C) :- primitive(A,11), count_primitive_11(B,D), inc(D,C).
count_primitive_11([A|B],C) :- not primitive(A,11), count_primitive_11(B,C).

count_primitive_12([],0).
count_primitive_12([A|B],C) :- primitive(A,12), count_primitive_12(B,D), inc(D,C).
count_primitive_12([A|B],C) :- not primitive(A,12), count_primitive_12(B,C).

count_line([],0).
count_line([A|B],C) :- not is_circle(A), count_line(B,D), inc(D,C).
count_line([A|B],C) :- is_circle(A), count_line(B,C).

count_circle([],0).
count_circle([A|B],C) :- is_circle(A), count_circle(B,D), inc(D,C).
count_circle([A|B],C) :- not is_circle(A), count_circle(B,C).

lastmember([A],A).
lastmember([A|B],C) :- lastmember(B,C).

begin_endzone([A|B],C,D) :- lastmember(B,E), startzone(E,C), endzone(A,D).

memberzone(A,B,C) :- member(E,A), startzone(E,B), endzone(E,C).

havemember(A,B,C,D) :- member(E,A), primitive(E,B), startzone(E,C), endzone(E,D).

count_startzone_0([],0).
count_startzone_0([A|B],C) :- startzone(A,0), count_startzone_0(B,D), inc(D,C).
count_startzone_0([A|B],C) :- not startzone(A,0), count_startzone_0(B,C).

count_startzone_1([],0).
count_startzone_1([A|B],C) :- startzone(A,1), count_startzone_1(B,D), inc(D,C).
count_startzone_1([A|B],C) :- not startzone(A,1), count_startzone_1(B,C).

count_startzone_2([],0).
count_startzone_2([A|B],C) :- startzone(A,2), count_startzone_2(B,D), inc(D,C).
count_startzone_2([A|B],C) :- not startzone(A,2), count_startzone_2(B,C).

```

count_startzone_3([],0).

count_startzone_3([A|B],C) :- startzone(A,3), count_startzone_3(B,D), inc(D,C).

count_startzone_3([A|B],C) :- not startzone(A,3), count_startzone_3(B,C).

count_startzone_4([],0).

count_startzone_4([A|B],C) :- startzone(A,4), count_startzone_4(B,D), inc(D,C).

count_startzone_4([A|B],C) :- not startzone(A,4), count_startzone_4(B,C).

count_startzone_5([],0).

count_startzone_5([A|B],C) :- startzone(A,5), count_startzone_5(B,D), inc(D,C).

count_startzone_5([A|B],C) :- not startzone(A,5), count_startzone_5(B,C).

count_startzone_6([],0).

count_startzone_6([A|B],C) :- startzone(A,6), count_startzone_6(B,D), inc(D,C).

count_startzone_6([A|B],C) :- not startzone(A,6), count_startzone_6(B,C).

count_startzone_7([],0).

count_startzone_7([A|B],C) :- startzone(A,7), count_startzone_7(B,D), inc(D,C).

count_startzone_7([A|B],C) :- not startzone(A,7), count_startzone_7(B,C).

firstmember([A],A).

firstmember([A|B],A).

yuk([],0).

yuk([A],0).

yuk([A|B],1) :- primitive(A,0), firstmember(B,F), primitive(F,7).

yuk([A|B],C) :- primitive(A,0), firstmember(B,F), not primitive(F,7), yuk(B,C).

yuk([A|B],C) :- not primitive(A,0), yuk(B,C).

nozone([]).

havezone(A,B) :- member(B,A).

count_zone_>=3(A) :- count_section(A,B), 3=<B.

count_zone_<=3(A) :- count_section(A,B), B=<3.

count_section_<20(A) :- count_section(A,B), B<20.

count_section_>3(A) :- count_section(A,B), 3<B.

count_endpoint_<4(A) :- count_endpoint(A,B), B<4.

sizeless0_7(A) :- A < 0.7.

sizemore1_2(A) :- 1.2 < A.

sizemore1_45(A) :- 1.45 < A.

topright_tail(A) :- member(B,A), endpoint(B,-1), startzone(B,1), endzone(B,1), primitive(B,0).
 topright_tail(A) :- member(B,A), endpoint(B,-1), startzone(B,1), endzone(B,1), primitive(B,1).

 bottomright_tail(A) :- member(B,A), endpoint(B,-1), endzone(B,4), primitive(B,5).
 bottomright_tail(A) :- member(B,A), endpoint(B,-1), endzone(B,4), primitive(B,6).

 topleft_tail(A) :- member(B,A), endpoint(B,-1), endzone(B,2), primitive(B,4).
 topleft_tail(A) :- member(B,A), endpoint(B,-1), endzone(B,2), primitive(B,5).

 upleft_tail(A) :- member(B,A), endpoint(B,-1), startzone(B,6), endzone(B,6), primitive(B,0).
 upleft_tail(A) :- member(B,A), endpoint(B,-1), startzone(B,6), endzone(B,6), primitive(B,2).

 right_line(A) :- member(B,A), endpoint(B,-1), endzone(B,1), primitive(B,1).
 right_line(A) :- member(B,A), endpoint(B,-1), endzone(B,1), primitive(B,2).

 headprim_0009(A) :- headprim(A,0).
 headprim_0009(A) :- headprim(A,9).

 headprim_0912(A) :- headprim(A,9).
 headprim_0912(A) :- headprim(A,12).

 headprim_0910(A) :- headprim(A,9).
 headprim_0910(A) :- headprim(A,10).

 headprim_1011(A) :- headprim(A,10).
 headprim_1011(A) :- headprim(A,11).

 headprim_0506(A) :- headprim(A,5).
 headprim_0506(A) :- headprim(A,6).

 headprim_1112(A) :- headprim(A,11).
 headprim_1112(A) :- headprim(A,12).

 headprim_0312(A) :- headprim(A,3).
 headprim_0312(A) :- headprim(A,12).

 headprim_0110(A) :- headprim(A,1).
 headprim_0110(A) :- headprim(A,10).

 headprim_0111(A) :- headprim(A,1).
 headprim_0111(A) :- headprim(A,11).

 headprim_0512(A) :- headprim(A,5).
 headprim_0512(A) :- headprim(A,12).

 headprim_040510(A) :- headprim(A,4).
 headprim_040510(A) :- headprim(A,5).
 headprim_040510(A) :- headprim(A,10).

headzone_03(A) :- headzone(A,0).

headzone_03(A) :- headzone(A,3).

headzone_05(A) :- headzone(A,0).

headzone_05(A) :- headzone(A,5).

headzone_34(A) :- headzone(A,3).

headzone_34(A) :- headzone(A,4).

headyuk(A) :- member(z2,A).

upperyuk(A) :- member(z1,A).

upperyuk(A) :- member(z2,A).

nozone0(A) :- not havezone(A,z0).

nozone3(A) :- not havezone(A,z3).

nozone4(A) :- not havezone(A,z4).

have4044(A) :- member(B,A), primitive(B,4), endpoint(B,0), startzone(B,4), endzone(B,4).

have0011(A) :- member(B,A), primitive(B,0), endpoint(B,0), startzone(B,1), endzone(B,1).

topline(A) :- member(B,A), primitive(B,0), endpoint(B,0), startzone(B,1), endzone(B,1).

topline(A) :- member(B,A), primitive(B,0), endpoint(B,0), startzone(B,2), endzone(B,1).

enpt_topright(A) :- member(B,A), endpoint(B,-1), startzone(B,1), endzone(B,1).

enpt_topright(A) :- member(B,A), endpoint(B,-1), startzone(B,2), endzone(B,1).

ภาคผนวก ง

กฎที่ได้จากการโปรแกรมตรรกะเชิงอุปนัย

- ก(3,A,B,C,D,E) :- headzone(B,3), headprim(B,1), count_primitive_4(B,0).
- ข(3,A,B,C,D,E) :- not headyuk(D), headzone(B,2), endpoint_primitive(B,1),
circle_at_endpoint_in_zone(B,2), count_circle_at_endpoint(B,1),
right_line(B), memberzone(B,4,1), headprim_0910(B),
count_startzone_5(B,0).
- ฅ(3,A,B,C,D,E) :- headzone(B,2), headprim(B,10), endpoint_zone(B,4),
begin_endzone(B,2,1), memberzone(B,2,1), memberzone(B,4,1),
havemember(B,7,2,2), headprim_0910(B), headprim_1011(B).
- ฉ(3,A,B,{z3},C,D) :- not upperyuk({z3}), not upperyuk(C), headzone(B,0),
endpoint_primitive(B,6).
- ค(3,A,B,C,D,E) :- not topright_tail(B), headzone(B,0), headprim(B,11), endpoint_zone(B,3),
havemember(B,0,2,2), upperyuk(D).
- ฌ(3,A,B,C,D,E) :- headzone(B,2), headprim(B,10), endpoint_zone(B,4), memberzone(B,0,0),
memberzone(B,0,4), memberzone(B,3,3).
- ฎ(3,A,B,[],{z4},[]) :- headzone(B,1).
- จ(3,A,B,C,D,E) :- not topright_tail(B), endpoint_zone(B,2), count_primitive_9(B,0),
count_primitive_10(B,0), count_primitive_11(B,0), count_startzone_3(B,0),
memberzone(B,4,4).
- ฉ(3,A,B,C,D,E) :- endpoint_zone(B,4), count_circle_at_endpoint(B,1), topleft_tail(B),
havezone(D,z3).
- ช(3,A,B,C,D,E) :- not headyuk(C), not headyuk(D), headzone(B,2), endpoint_zone(B,0),
endpoint_zone(B,1), topright_tail(B), havemember(B,0,2,2).
- ฌ(3,A,B,C,D,E) :- not nozone(C), not nozone(E), not sizemore1_2(A), headprim(B,10),
endpoint_zone(B,1), endpoint_zone(B,2), count_startzone_5(B,0),
memberzone(B,4,4), havezone(C,z1), havezone(D,z2).
- ฎ(3,A,B,C,D,E) :- headzone(B,3), headprim(B,10), endpoint_zone(B,0), endpoint_zone(B,4),
memberzone(B,3,0).
- ฏ(3,A,B,C,D,E) :- headzone(B,3), headprim(B,10), endpoint_primitive(B,1), right_line(B),
begin_endzone(B,3,1), nozone0(C), nozone0(D), nozone0(E),
count_section_<_20(B), count_primitive_4(B,0).
- ฎ(4,A,B,C,D,E) :- headzone(B,3), headprim(B,9), count_zone_<=_3(E).
- ฎ(4,A,B,C,D,E) :- headzone(B,3), headprim(B,9), count_circle_at_endpoint(B,1),
count_zone_>=_3(D).
- ฐ(3,A,B,C,D,E) :- endpoint_zone(B,1), memberzone(B,2,1), memberzone(B,2,2),

- $\text{memberzone}(B,4,4), \text{havemember}(B,0,1,1), \text{headprim}_{0312}(B).$
 $\eta(3,A,B,C,D,E) :- \text{not nozone}(C), \text{not nozone}(D), \text{not nozone}(E), \text{headzone}(B,2),$
 $\text{headprim}(B,10), \text{endpoint_zone}(B,1), \text{endpoint_primitive}(B,6),$
 $\text{count_primitive}_4(B,0).$
- $\omega(3,A,B,C,D,E) :- \text{headzone}(B,0), \text{endpoint_zone}(B,4), \text{right_line}(B), \text{memberzone}(B,2,2),$
 $\text{memberzone}(B,3,3), \text{memberzone}(B,4,1).$
- $\omega(3,A,B,C,D,E) :- \text{headzone}(B,3), \text{headprim}(B,10), \text{endpoint_zone}(B,4),$
 $\text{endpoint_primitive}(B,2), \text{begin_endzone}(B,3,1), \text{memberzone}(B,3,2).$
- $\theta(3,A,B,[],C,D) :- \text{not have}0011(B), \text{headzone}(B,0), \text{headprim}(B,12), \text{endpoint_zone}(B,1),$
 $\text{endpoint_primitive}(B,6).$
- $\theta(3,A,B,C,D,E) :- \text{headzone}(B,0), \text{endpoint_zone}(B,1), \text{endpoint_primitive}(B,6), \text{topline}(B),$
 $\text{nozone}3(C), \text{count_startzone}_0(B,3).$
- $\rho(3,A,B,C,D,E) :- \text{not topright_tail}(B), \text{not sizemore}1_2(A), \text{headzone}(B,3),$
 $\text{headprim}_{0110}(B), \text{memberzone}(B,1,1), \text{memberzone}(B,1,4),$
 $\text{memberzone}(B,2,1), \text{memberzone}(B,3,3), \text{count_startzone}_0(B,0).$
- $\eta(3,A,B,C,D,E) :- \text{not topright_tail}(B), \text{not nozone}(C), \text{headzone}(B,2), \text{headprim}(B,12)$
 $\text{endpoint_primitive}(B,5), \text{count_endpoint}(B,3), \text{memberzone}(B,1,1).$
- $\sigma(3,A,B,C,D,E) :- \text{sizeless}0_7(A), \text{enpt_topright}(B), \text{nozone}0(C), \text{nozone}4(C),$
 $\text{nozone}4(E), \text{headprim}_{040510}(B).$
- $\upsilon(3,A,B,[z4],C,D) :- \text{headzone}(B,2), \text{headprim}(B,12), \text{endpoint_zone}(B,4).$
- $\upsilon(3,A,B,C,D,E) :- \text{not have}4044(B), \text{headzone}(B,2), \text{headprim}(B,12),$
 $\text{count_circle_at_endpoint}(B,1), \text{right_line}(B), \text{memberzone}(B,2,3),$
 $\text{memberzone}(B,3,4).$
- $\updownarrow(2,A,B,C,D,E) :- \text{headzone}(B,2), \text{headprim}(B,12), \text{memberzone}(B,3,4).$
- $\omega(3,A,B,C,D,E) :- \text{headzone}(B,2), \text{headprim}(B,11), \text{memberzone}(B,0,4).$
- $\omega(2,A,B,C,D,E) :- \text{headzone}(B,2), \text{headprim}(B,11).$
- $\eta(3,A,B,C,D,E) :- \text{headzone}(B,2), \text{headprim}(B,12), \text{endpoint_zone}(B,1), \text{endpoint_zone}(B,4),$
 $\text{endpoint_primitive}(B,1), \text{endpoint_primitive}(B,6), \text{count_endpoint}(B,5).$
- $\eta(2,A,B,C,D,E) :- \text{endpoint_zone}(B,2), \text{endpoint_zone}(B,4), \text{endpoint_primitive}(B,1),$
 $\text{endpoint_primitive}(B,6).$
- $\rho(3,A,B,C,D,E) :- \text{not topright_tail}(B), \text{headzone}(B,3), \text{headprim}_{0009}(B).$
- $\mu(3,A,B,C,D,E) :- \text{headzone}(B,2), \text{headprim}(B,12), \text{endpoint_zone}(B,4),$
 $\text{endpoint_primitive}(B,1), \text{memberzone}(B,0,4), \text{havemember}(B,1,4,1),$
 $\text{havemember}(B,7,0,4).$
- $\vartheta(3,A,B,C,D,E) :- \text{headzone}(B,2), \text{endpoint_zone}(B,4), \text{endpoint_primitive}(B,0),$
 $\text{endpoint_primitive}(B,1), \text{memberzone}(B,3,4).$
- $\tau(3,A,B,C,D,E) :- \text{headprim}_{0009}(B), \text{headzone}_{34}(B), \text{sizeless}0_7(A), \text{enpt_topright}(B).$
- $\rho(4,A,B,C,D,E) :- \text{headprim}(B,10).$

- $\mathfrak{a}(3,A,B,C,D,E) :-$ not topright_tail(B), headzone(B,3), endpoint_primitive(B,6),
count_primitive_9(B,0), count_primitive_11(B,0), topleft_tail(B),
upperyuk(E).
- $\mathfrak{r}(3,A,B,[],[],C) :-$ headzone(B,4), topleft_tail(B).
- $\mathfrak{H}(3,A,B,C,D,E) :-$ endpoint_zone(B,0), endpoint_zone(B,1), endpoint_zone(B,3),
endpoint_primitive(B,6), enpt_topright(B), memberzone(B,1,4),
memberzone(B,2,1), havemember(B,6,1,4).
- $\mathfrak{B}(3,A,B,C,D,E) :-$ headzone(B,2), headprim(B,12), endpoint_zone(B,0), endpoint_zone(B,1),
circle_at_endpoint_in_zone(B,0).
- $\mathfrak{a}(3,A,B,C,D,E) :-$ headzone(B,3), headprim(B,10), endpoint_zone(B,1), memberzone(B,1,2),
havemember(B,0,1,1).
- $\mathfrak{H}(3,A,B,C,D,[z1]) :-$ not topright_tail(B), not nozone(C), headzone(B,2), memberzone(B,2,3).
- $\mathfrak{H}(3,A,B,C,D,E) :-$ headprim(B,12), endpoint_zone(B,1), endpoint_primitive(B,5),
topright_tail(B), memberzone(B,0,4), havemember(B,3,1,1).
- $\mathfrak{B}(3,A,B,C,D,E) :-$ headprim(B,11), count_circle_at_endpoint(B,1), topleft_tail(B),
memberzone(B,1,2).
- $\mathfrak{H}(3,A,B,C,D,E) :-$ not nozone(C), not sizemore1_2(A), endpoint_zone(B,1),
count_primitive_10(B,0), count_primitive_12(B,0), memberzoen(B,5,5).
- $\mathfrak{r}(3,A,B,C,D,E) :-$ headzone(B,2), headprim(B,12), endpoint_zone(B,1),
count_circle_at_endpoint(B,1), bottomright_tail(B), nozone0(C),
nozone3(C).
- $\mathfrak{z}(3,A,B,[],C,[]) :-$ headzone(B,2), count_primitive_6(B,0).
- $\mathfrak{~}(1,A,B,C,D,C) :-$ endpoint_primitive(B,1), sizemore1_45(A), count_section_>_3(B),
count_primitive_2(B,0).
- $\mathfrak{r}(3,A,B,[],C,D) :-$ headzone(B,2), endpoint_zone(B,1), count_circle_at_endpoint(B,0),
bottomright_tail(B).
- $\mathfrak{~}(1,A,B,C,C,C) :-$ circle_at_endpoint_in_zone(B,6), sizemore1_2(A), count_primitive_0(B,0),
count_primitive_1(B,0).
- $\mathfrak{~}(1,A,B,C,C,C) :-$ circle_at_endpoint_in_zone(B,6), count_endpoint(B,2), sizemore1_2(A),
havemember(B,1,6,6), count_primitive_0(B,0).
- $\mathfrak{~}(1,A,B,[z6,z6],C,D) :-$ sizemore1_2(A), havemember(B,3,6,6).
- $\mathfrak{~}(1,A,B,C,D,E) :-$ count_circle_at_endpoint(B,0), sizemore1_2(A), havemember(B,4,6,6),
havemember(B,7,6,6), havezone(C,z6).
- $\mathfrak{,}(5,A,B,C,C,C) :-$ count_section(B,2).
- $\mathfrak{,}(5,A,B,C,D,C) :-$ endpoint_primitive(B,1).
- $\mathfrak{i}(3,A,B,[],[],[]) :-$ headzone(B,3), headprim(B,10).
- $\mathfrak{[}(2,A,B,C,D,[z6]) :-$ havemember(B,0,6,6), havemember(B,7,6,6).
- $\mathfrak{[}(2,A,B,C,D,E) :-$ count_circle_at_endpoint(B,1), havemember(B,4,6,6).

$\eta(3,A,B,C,D,E) :- \text{headzone}(B,2), \text{endpoint_zone}(B,1), \text{circle_at_endpoint_in_zone}(B,2),$
 $\text{count_circle_at_endpoint}(B,1), \text{bottomright_tail}(B), \text{memberzone}(B,1,4),$
 $\text{memberzone}(B,2,1),$
 $\text{count_primitive_2}(B,0), \text{count_primitive_4}(B,0), \text{count_startzone_0}(B,0).$

$\mu(1,A,B,C,D,E) :- \text{not_sizemore1_45}(A), \text{endpoint_primitive}(B,1), \text{count_endpoint_<_4}(B),$
 $\text{begin_endzone}(B,6,6), \text{havemember}(B,0,6,6), \text{havezone}(D,z6),$
 $\text{havezone}(E,z6), \text{headprim_0111}(B).$

$\nu(1,A,B,C,C,C) :- \text{count_circle_at_endpoint}(B,0).$

$\xi(1,A,B,C,D,[]) :- \text{not_sizemore1_45}(A), \text{headprim}(B,12).$

$\zeta(1,A,B,C,D,E) :- \text{headprim_0110}(B), \text{endpoint_primitive}(B,1), \text{sizemore1_2}(A),$
 $\text{havemember}(B,2,6,6), \text{havezone}(E,z6).$

$\eta(1,A,B,C,D,E) :- \text{not_nozone}(C), \text{endpoint_primitive}(B,0), \text{count_primitive_5}(B,0).$

$\theta(1,A,B,C,C,C) :- \text{headprim}(B,9), \text{havemember}(B,0,6,6).$

$\iota(1,A,B,C,C,C) :- \text{not_sizemore1_2}(A), \text{headprim}(B,10).$

$\kappa(3,A,B,[],[],[]) :- \text{headzone}(B,0).$

$\lambda(3,A,B,[],C,D) :- \text{headzone}(B,0), \text{endpoint_zone}(B,4).$

$\mu(3,A,B,C,D,E) :- \text{headzone}(B,0), \text{begin_endzone}(B,0,2), \text{memberzone}(B,0,1).$

$\nu(3,A,B,C,D,E) :- \text{headzone}(B,3), \text{headprim}(B,10), \text{count_endpoint}(B,3), \text{bottomright_tail}(B),$
 $\text{memberzone}(B,1,4), \text{havezone}(E,z1), \text{havezone}(E,z2).$

$\xi(3,A,B,C,D,E) :- \text{headzone}(B,0), \text{headprim}(B,11), \text{endpoint_zone}(B,1),$
 $\text{endpoint_primitive}(B,7), \text{count_endpoint}(B,3).$

$\zeta(3,A,B,C,D,E) :- \text{headzone}(B,0), \text{headprim}(B,11), \text{endpoint_zone}(B,1),$
 $\text{begin_endzone}(B,0,1), \text{memberzone}(B,0,2).$

$\eta(3,A,B,C,D,E) :- \text{headzone}(B,3), \text{headprim}(B,12).$

$\theta(3,A,B,C,[z4,z0],D) :- \text{headzone}(B,3).$

$\iota(3,A,B,C,D,E) :- \text{headzone}(B,4), \text{endpoint_zone}(B,1), \text{begin_endzone}(B,4,1),$
 $\text{havezone}(D,z3).$

$\kappa(3,A,B,C,D,E) :- \text{headzone}(B,3), \text{endpoint_zone}(B,1), \text{right_line}(B), \text{begin_endzone}(B,3,1),$
 $\text{memberzone}(B,0,0), \text{memberzone}(B,0,1).$

$\text{primitive}(1,0). \text{primitive}(2,0). \text{primitive}(3,0). \dots \text{primitive}(1663,12). \text{primitive}(1664,12).$

$\text{endpoint}(1,-1). \text{endpoint}(2,-1). \text{endpoint}(3,-1). \dots \text{endpoint}(1663,0). \text{endpoint}(1664,0).$

$\text{startzone}(1,0). \text{startzone}(2,0). \text{startzone}(3,0). \dots \text{startzone}(1663,7). \text{startzone}(1664,7).$

$\text{endzone}(1,0). \text{endzone}(2,0). \text{endzone}(3,0). \dots \text{endzone}(1663,7). \text{endzone}(1664,7).$

ภาคผนวก ง

อัตราการจัดจ้างของวิธีการโปรแกรมตรวจเชิงอุปนัยร่วมกับแบ็กพรอพาทะชันนิวรอลเน็ตเวิร์กจำนวนตามตัวอักษร

ตัวอักษร	ILP&BNN (1)	ILP&BNN (2)
ก	71.43	92.86
ข	85.71	85.71
ค	71.43	64.29
ด	71.43	71.43
ค	85.71	92.86
ฆ	78.57	78.57
ง	92.86	92.86
จ	100.00	100.00
ฉ	92.86	92.86
ช	85.71	92.86
ช	57.14	85.71
ณ	85.71	100.00
ญ	92.86	71.43
ฎ	71.43	85.71
ฏ	28.57	64.29
ฐ	85.71	92.86
ฑ	35.71	64.29
ฒ	78.57	92.86
ณ	78.57	78.57
ด	57.14	57.14
ด	57.14	85.71
ถ	100.00	100.00
ท	92.86	85.71
ธ	85.71	92.86
น	78.57	78.57
บ	64.29	92.86
ป	64.29	85.71

ตัวอักษร	ILP&BNN (1)	ILP&BNN (2)
ผ	78.57	71.43
ฝ	85.71	85.71
พ	78.57	100.00
ฟ	100.00	92.86
ภ	100.00	100.00
ม	85.71	100.00
ย	85.71	78.57
ร	100.00	92.86
ล	100.00	100.00
ว	100.00	100.00
ศ	100.00	100.00
ซ	64.29	71.43
ส	92.86	92.86
ห	92.86	92.86
ฬ	92.86	92.86
อ	100.00	100.00
ฮ	85.71	100.00
ฤ	100.00	100.00
๑	85.71	85.71
๒	85.71	100.00
๓	85.71	85.71
๔	100.00	100.00
๕	78.57	85.71
๖	71.43	71.43
๗	71.43	78.57
๘	71.43	64.29
๙	78.57	78.57

ตัวอักษร	ILP&BNN (1)	ILP&BNN (2)
จ	78.57	78.57
ข	100.00	100.00
ค	100.00	100.00
ง	92.86	92.86
ฉ	100.00	100.00
ช	92.86	92.86
ฌ	100.00	100.00
ฉ	100.00	100.00
ซ	85.71	85.71
ด	78.57	85.71
ต	92.86	92.86
ถ	64.29	64.29

ตัวอักษร	ILP&BNN (1)	ILP&BNN (2)
ด	92.86	100.00
ค	100.00	100.00
ง	85.71	92.86
ข	100.00	100.00
ค	100.00	100.00
ด	78.57	92.86
ค	100.00	100.00
ข	71.43	64.29
ง	92.86	92.86
ด	92.86	100.00
ด	92.86	100.00

หมายเหตุ

- ILP&BNN (1) แทนวิธีการโปรแกรมตรรกะเชิงอุปนัยร่วมกับแบ็กพรอพาทาเกชันนิวโรลเน็ตเวิร์กที่ใช้จำนวนสัญญาณที่ไม่ตรงและจำนวนสัญญาณที่ตรงกับตัวอย่างเป็นอินพุตเวกเตอร์
- ILP&BNN (2) แทนวิธีการโปรแกรมตรรกะเชิงอุปนัยร่วมกับแบ็กพรอพาทาเกชันนิวโรลเน็ตเวิร์กที่ใช้ค่าความจริงของแต่ละสัญญาณเป็นอินพุตเวกเตอร์

สถาบันวิทยบริการ
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ประวัติผู้วิจัย

นายสุกรี อินฤกษ์บุญเกิด เกิดเมื่อวันพฤหัสบดีที่ 22 เดือนพฤษภาคม พุทธศักราช 2518 ที่จังหวัด กรุงเทพมหานคร ศึกษาระดับประถมศึกษาที่โรงเรียนทรงวิทยศึกษาศึกษาระดับมัธยมศึกษาตอนต้นและมัธยมศึกษาตอนปลายที่โรงเรียนเตรียมอุดมศึกษาพัฒนาการ จบการศึกษาระดับมัธยมศึกษาตอนปลายจากศูนย์ การศึกษานอกโรงเรียนวชิรธรรมสาธิต เข้าศึกษาต่อระดับปริญญาตรีเมื่อปีพุทธศักราช 2534 ที่คณะ วิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย เข้าศึกษาในภาควิชาวิศวกรรมคอมพิวเตอร์ในปีถัดมา จบการศึกษ วิศวกรรมศาสตรบัณฑิต จากภาควิชาวิศวกรรมคอมพิวเตอร์ เมื่อปีพุทธศักราช 2538 ต่อมาในปีพุทธศักราช 2539 เข้ารับราชการเป็นอาจารย์ระดับ 3 ภาควิชาวิทยาการคอมพิวเตอร์ คณะวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยี มหาวิทยาลัยธรรมศาสตร์ และเข้าศึกษาต่อที่ภาควิชาวิศวกรรมคอมพิวเตอร์ คณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย ในหลักสูตรวิศวกรรมศาสตรมหาบัณฑิต เมื่อภาคการเรียนที่ 2 ปีพุทธศักราช 2540



สถาบันวิทยบริการ
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย