



สรุปผลและข้อเสนอแนะ

7.1 คำนำ

จากผลการทดลองวงจรอินเวอร์เตอร์ ซึ่งแสดงไว้ในบทที่ 5 หอสรุปได้ผลการศึกษาริซัยทั่วไป โดยแบ่งออกเป็น 3 ส่วน คือ

- ก. วงจรควบคุม
- ข. วงจรกำลัง
- ค. วงจรป้องกัน

นอกจากนี้จะกล่าวถึงปัญหาในการดำเนินการทดลองวิซัย และข้อเสนอแนะอันเป็นแนวทางในการแก้ปัญหาและพัฒนาที่จะมีต่อไป

7.2 วงจรควบคุม

วงจรควบคุมการทำงานของวงจรอินเวอร์เตอร์ที่ออกแบบมาให้ผลการทดลองเป็นที่น่าพอใจตามจุดมุ่งหมายที่วางไว้ ดังผลสรุปจากการทดลองดังนี้ คือ

ความถี่ของสัญญาณออกทั้ง 3 : 50 Hz คงที่ ให้ช่วงกว้างครึ่งไซเกิลบวกและลบเท่ากัน

การหน่วงเวลา : สามารถหน่วงเวลาได้ตั้งแต่ 1.6 ms จนถึง 8.4 ms (หรือ 30° จนถึง 150°)



7.3 วงจรอินเวอร์เตอร์

7.3.1 จากผลการทดลองวงจรอินเวอร์เตอร์แต่ละชุด ให้ผลเป็นที่น่าพอใจเป็นไปตามที่ออกแบบ สรุปได้ดังนี้

วงจรคอมมิวเตต	:	สามารถคอมมิวเตตกระแสไฟรีสเคอร์ได้สูงสุด 15 แอมแปร์
แรงดันไฟฟ้าออก ($V_{o1} = V_{o2} = V_{o3}$)	:	110 V _{p-p} รูปคลื่นสี่เหลี่ยม ความกว้างพัลส์ = 6 ms (120°)
กำลังไฟฟ้าออก	:	350 VA

7.3.2 จากผลการทดลองวงจรอินเวอร์เตอร์ สรุปได้ดังนี้

ก. ภาวะไร้โหลด

แรงดันไฟฟ้าออก V_o	:	380 V _{p-p} รูปคลื่นขั้นบันไดตามที่ออกแบบ
	:	260 V _{rms}
ความถี่	:	50 Hz

ข. ภาวะมีโหลด

แรงดันไฟฟ้าออก V_o	:	360 V _{p-p} รูปคลื่นสี่เหลี่ยม ความกว้างพัลส์ 4 ms (72°)
----------------------	---	--

กำลังไฟฟ้าออก : 200 VA ไม่สามารถรับโหลดมาก ๆ ได้ เพราะวงจรอินเวอร์เตอร์ชุดแรกจะรับโหลดมากกว่าชุดอื่น ๆ และเกิดแรงดันตกคร่อมที่ขดลวดเหนี่ยวนำของหม้อแปลงที่ยังไม่ได้ Energize ในช่วงที่หน่วงเวลา

ค. สามารถต่อวงจรอินเวอร์เตอร์แบบ 3 เฟส ได้ โดยต่อหม้อแปลงของอินเวอร์เตอร์แต่ละชุดเข้าด้วยกันแบบเคลต้า ซึ่งจะให้ผลการทดลองแต่ละเฟสเหมือนกับผลการทดลองวงจรอินเวอร์เตอร์แต่ละชุด

7.4 ปัญหาในการดำเนินการวิจัย

ปัญหาสำคัญที่พบในการดำเนินการวิจัยอาจแบ่งเป็นข้อ ๆ ได้ดังนี้ คือ

7.4.1 จากการออกแบบวงจรคอมมิวเตต โดยเลือกใช้ตัวเก็บประจุ C $6 \mu F$ ของ RIFA ขนาด $3 \mu F$ $400 V_{dc}$ ต่อขนานกัน 2 ตัว และใช้ขดลวดเหนี่ยวนำ L $72 \mu H$ จากการคำนวณวงจรคอมมิวเตตนี้จะให้กระแสคอมมิวเตต $I_{p2} = 13$ แอมแปร์ จากการทดลองปรากฏว่า กระแสคอมมิวเตตมีค่าประมาณ 11 แอมแปร์ ทั้งนี้เนื่องจากแรงดันของตัวเก็บประจุ C ; E_{cm} มีค่าประมาณ 100 โวลต์ ไม่ถึง 2 เท่าของแรงดันของแหล่งจ่ายไฟ (60 โวลต์) และค่า Q แฟคเตอร์ ของวงจรไม่ทราบค่าแน่นอน เนื่องจากความต้านทาน R_i ในวงจร LC วัดค่าไม่ได้ ดังนั้นจึงได้ทดลองเปลี่ยนค่าตัวเก็บประจุ C ใหม่ เป็น $12 \mu F$; $35 \mu F$; และ $70 \mu F$ ผลปรากฏว่าค่าตัวเก็บประจุที่ใช้งานได้ดี คือ $70 \mu F$ ให้กระแสคอมมิวเตต 15 แอมแปร์ ความกว้างของพัลส์ $240 \mu sec$

7.4.2 การวัดรูปคลื่นกระแสคอมมิวเตต โดยใช้ Clamp meter จะให้รูปคลื่นกระแสคอมมิวเตตที่ผิดเพี้ยนไป ไม่เกิดการออสซิลเลท คือจะมีรูปคลื่นคล้ายกับรูปคลื่นแรงดันของตัวเก็บประจุ C ซึ่งผลอันนี้ทำให้การวิเคราะห์แก้ปัญหา วงจรผิดพลาด สาเหตุที่ Clamp meter วัดรูปคลื่นไม่ได้เนื่องจาก Clamp meter ใช้วัดกระแสรูปคลื่นไซน์ในย่านความถี่ 50 - 60 Hz แต่เมื่อนำมาวัดในย่านความถี่ 7 - 8 kHz ทำให้รูปคลื่นผิดไป ดังรูปที่ 7.1



รูปที่ 7.1 แสดงรูปคลื่นแรงดันไฟฟ้าคร่อมตัวเก็บประจุ C และรูปคลื่นกระแสคอมมิวเตต i_c จาก Clamp meter

7.4.3 พิวส์ที่ใช้ในการป้องกันไทรสเตอร์มีราคาแพง จึงใช้พิวส์ทั่วไป จากการทดลองเมื่อเกิดผิดพลาดในการ Turn - Off ไทรสเตอร์ จะทำให้เมนไทรสเตอร์เสียหายทั้งหมด เพราะพิวส์ที่ใช้หางานช้า ได้ทำการทดลองตัดแปลงวงจรอินเวอร์เตอร์ในสามารถป้องกันการลัดวงจรโดยไม่ใช้พิวส์ปรากฏว่าตัวเก็บประจุที่ใช้เป็นแบบใช้กับสตาร์ทมอเตอร์ซึ่งให้กระแสฟิลล์ต่ำ หาซื้อขนาดใหญ่มาทดลองไม่ได้ ทำให้วงจรป้องกันลัดวงจรแบบไม่ใช้พิวส์ไม่ได้ผล

7.4.4 เมื่อใช้แหล่งจ่ายไฟของอินเวอร์เตอร์เป็นวงจรเรียงกระแส (Rectifier) 1 เฟส จะทำให้รูปคลื่นแรงดันและกระแสอินพุทไม่เรียบเป็นรูปคลื่น มีผลทำให้การทำงานของวงจรอินเวอร์เตอร์ ผิดพลาดเพราะช่วงการคอมมิวเตตอาจจะตรงตำแหน่งที่แรงดันลกระดับลงมีผลให้กระแสคอมมิวเตตต่ำไม่สามารถ Turn - off ไทรสเตอร์ได้ ถึงแม้ว่าจะต่อตัวเก็บประจุ C_f ที่มีค่าสูง ๆ เพื่อกรองคลื่นก็ตาม อีกประการหนึ่งกระแสคอมมิวเตต I_{p2} ในวงจร LC จะไหลผ่านตัวเก็บประจุ C_f ที่มีความต้านทานภายในสูง ทำให้ค่ากระแสคอมมิวเตตต่ำ ดังนั้นจึงได้เปลี่ยนแหล่งจ่ายไฟเป็นแบบเตอร์ 5 ชุดต่ออนุกรมกัน

7.4.5 จากทดลองวงจรอินเวอร์เตอร์แต่ละชุด หลังจากจุดชนวนไทรสเตอร์ช่วยเพื่อคอมมิวเตตเมนไทรสเตอร์แล้ว จะมีประจุค้างที่ตัวเก็บประจุ C ประมาณ 40 โวลต์ ดังรูปที่ 6.11 เมื่อจุดชนวนเมนไทรสเตอร์ในไซเคิลถัดไป จะเกิดการลัดวงจรของตัวเก็บประจุ C ก่อนในเกิดกระแสของตัวเก็บประจุ C สูงมาก ประมาณ 40 แอมแปร์ ไหลผ่านไทรสเตอร์อย่างรวดเร็ว ซึ่งปัญหานี้เมื่อใช้ไทรสเตอร์ TIC 126 หรือ 2N6403 หรือ 2N6404 ปรากฏว่าเมื่อไทรสเตอร์ทำงานได้สักครู่ขณะโหลด 50% จะเกิดการลัดวงจรที่เมนไทรสเตอร์ T1 กับ T4 และ T3 กับ T2 ทำให้เมนไทรสเตอร์เสียหายใช้การไม่ได้ ปัญหานี้ได้แก้ไขเป็นระยะเวลาานเพื่อให้สามารถรับโหลดเต็มที่ได้

7.4.6 อุปกรณ์ไทรสเตอร์ TIC 126 หรือ 2N6403 หรือ 2N6404 ทนต่อกระแสพัลส์สูง ๆ ไม่ได้ ทำให้ชำรุดเสียหายทุกครั้งทีทดลอง ดังนั้นจึงได้สั่งซื้อไทรสเตอร์จากต่างประเทศของ GE รุ่น C234D ปรากฏว่าวงจรอินเวอร์เตอร์แต่ละชุดทำงานได้ดี

7.4.7 กระแสคอมมิวเตตในครึ่งไซเคิลแรก I_{p1} มีค่ามากกว่ากระแสคอมมิวเตตในช่วงครึ่งไซเคิลหลัง I_{p1} ประมาณ 1.5 - 1.8 เท่า ทั้งนี้ขึ้นอยู่กับ Q แฟลคเตอร์

7.4.8 ในภาวะมีโหลดของวงจรอินเวอร์เตอร์ปรากฏว่า รูปคลื่นแรงดันไฟฟ้าออกมีรูปคลื่นเป็นสี่เหลี่ยม ความกว้างของพัลส์ 4 ms (72°) ดังรูป 6.16 ทั้งนี้เนื่องจากว่า มีแรงดันไฟฟ้าไปตกคร่อมที่ขดลวดของหม้อแปลงที่ยังไม่ได้ Energize ในช่วงที่หน่วงเวลา จากการวัดค่าอินดัคแทนซ์ของขดลวดหุติยภูมิของหม้อแปลงแต่ละตัวได้ค่าประมาณ 400 mH ถ้าคิดเป็นอิมพีแดนซ์จะได้เท่ากับ 125 โอห์ม ดังนั้นวงจรอินเวอร์เตอร์ จึงไม่สามารถรับโหลดมาก ๆ ได้ เพราะว่าถ้ารับโหลดมาก ๆ จะทำให้วงจรอินเวอร์เตอร์ชุดที่ 1 มีกระแสไทรสเตอร์สูง ซึ่งอาจจะทำให้วงจรคอมมิวเตตไม่สามารถ Turn - Off ไทรสเตอร์ได้

7.5 ข้อเสนอแนะ

จากผลการศึกษาการออกแบบสร้าง และทดสอบวงจรอินเวอร์เตอร์ในวิทยานิพนธ์นี้ ผู้เขียนขอเสนอแนะบางประการ สำหรับผู้ที่สนใจจะศึกษาและพัฒนา วงจรอินเวอร์เตอร์ที่ใช้หลักการคอมมิวเตตแบบใหม่ ที่ไม่ต้องประจุไฟในแก๊วเก็บ ประจุก่อน ดังนี้

7.5.1 ในการออกแบบวงจรอินเวอร์เตอร์ ควรเลือกใช้ไทรซิสเตอร์ที่ ใช้กับวงจรอินเวอร์เตอร์เฉพาะ โดยมีช่วงเวลาหยุดน้ำกระแสสั้น ๆ เพื่อว่าวงจร คอมมิวเตตจะได้มีขนาดเล็ก ซึ่งจะหาซื้อตัวเก็บประจุ C ได้ง่าย ราคาไม่แพง ถ้า สามารถใช้ตัวเก็บประจุแบบคอมมิวเตตได้ จะทำให้วงจรคอมมิวเตตมีประสิทธิภาพ มากขึ้น

7.5.2 การวัดรูปคลื่นกระแสคอมมิวเตต ; กระแสโหลด ; กระแสไทร ซิสเตอร์ ควรใช้ความต้านทานที่มีค่าต่ำ ๆ ที่สามารถทนกระแสได้ต่ออนุกรมกับวง จจร แล้วทำการวัดค่า ซึ่งจะให้ค่าที่ใกล้เคียงและเฟสถูกต้อง อย่างไรก็ตามความ ต้านทานที่ต่ออยู่ในวงจร LC มีผลทำให้กระแสคอมมิวเตตลดลงเล็กน้อย

7.5.3 วงจรอินเวอร์เตอร์แต่ละชุดนี้ สามารถดัดแปลงเป็นวงจรอิน เวอร์เตอร์ที่มีการป้องกันการลัดวงจรโดยไม่ใช่ทิวส์⁽¹⁰⁾ โดยใช้ตัวเก็บประจุที่ให้ กระแสไหลสได้สูง(Commutating Capacitor)

7.5.4 การออกแบบวงจรควบคุมการทำงานของวงจรอินเวอร์เตอร์ ควรใช้ไมโครโปรเซสเซอร์ จะดีกว่าเพราะเหตุว่าสามารถที่จะโปรแกรมเปลี่ยนแปลง การควบคุมการทำงานของวงจรอินเวอร์เตอร์ได้ง่ายและยังสามารถที่จะปรับ ความถี่ได้ด้วย

7.5.5 เนื่องจากมีประจุค้างที่ตัวเก็บประจุ C มาก เมื่อจุดชนวนโทรีสเตอร์ในช่วงไซเคิลถัดไป ทำให้เกิดกระแสลัดวงจรที่ตัวเก็บประจุ C ดังนั้นจึงควรลดกระแสนี้โดยต่อขดลวดเหนี่ยวนำอนุกรมกับตัวเก็บประจุ C โดยให้ค่าอินдукแตนซ์รวมของวงจร LC มีค่าเท่าเดิม

7.5.6 เนื่องจากวงจรอินเวอร์เตอร์แต่ละชุดทำงานอิสระต่อกัน สามารถที่จะต่อวงจรอินเวอร์เตอร์เป็นแบบ 3 เฟส ได้โดยต่อหม้อแปลงของอินเวอร์เตอร์แต่ละชุดเข้าด้วยกันแบบเดลต้า จะให้แรงดันออก 110 V_{p-p} ; 3ϕ ; 50 Hz



ศูนย์วิทยพัทยาการ
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย