

รายการอ้างอิง

- [1] Ian G. Warnock. Programmable Controllers Operation and Application. Prentice Hall, 1988.
- [2] David W. Pessen. Industrial Automation. John Willey & Sons, 1990.
- [3] Gilles Michel. Programmable Logic Controllers : Architecture and Application. John Willey & Sons, 1990.
- [4] IEC848 - Preparation of function charts for control systems. International Electrotechnical Commission, 1988.
- [5] Graph 5 User Manual. Siemens AG, 1991.
- [6] James L. Peterson. Petri Net Theory and the Modeling of Systems. Prentice Hall, 1981.
- [7] Richard Zurawski and MengChu Zhou. Petri Nets and Industrial Applications : A Tutorial. IEEE Transaction on Industrial Electronics. Vol 41 (December 1994) : 567-581.
- [8] Tudao Murata. Petri Nets : Properties, Analysis and Applications. Proceeding of the IEEE. Vol77(April 1989) : 541-580.
- [9] วรรณวิทย์ กมลเดชเดชา และ ดร.สมบูรณ์ จงชัยกิจ. ซอฟต์แวร์เพ็ตريเน็ตสำหรับออกแบบ
จำลองและวิเคราะห์ระบบ. การประชุมวิชาการทางวิศวกรรมไฟฟ้าครั้งที่ 18.
พฤษจิกายน 2538 : 873-877.
- [10] Kurapati Venkatesh and MengChu Zhou. Automatic Generation of Petri Net Models from Logic Control Specification. Proceedingd of the Fourth International Conference on Computer Integrated Manufacturing and Automation Technology. 1994 : 242-247.
- [11] Rene David and Hassane Alla. Petri Net & Grafset : Tool for Modelling Discrete Event Systems. Prentice Hall, 1992.
- [12] Rene David. Grafset : A Powerful Tool for Specification of Logic Controllers.
IEEE Transaction on Control Systems Technology. Vol 3(1995) : 253-268.

- [13] Phil FeldMan, Roger Jennings and Barry Seymour. Using Visual Basic 3. Que, 1993.
- [14] Steven Holzner and the Peter Norton Computation Group. Visual Basic for Windows Release 3.0. Brady, 1993
- [15] A. El Rhalibi, F. Prunet and C. Durante. From Modelling Using Function Charts for Control Systems to Analysis Using Petri Nets. Proceeding of the Third International Workshop on Modeling, Analysis and Simulation of Computer and Telecommunication Systems. 1995 : 383-393.
- [16] T.O. Boucher and P. Sung. Developing a Class of Sequential Function Charts From Petri Nets. Proceedings of the Fourth International Conference on Computer Integrated Manufacturing and Automation Technology. 1994 : 163-168.
- [17] Haruki Tanaka, Masanori Hikichi and Yoshiharu Maruyama. A Method for Adding Counter-places to the Incidence Matrix of Petri Net. Proceeding of the IEEE Annual Conference on Industrial Electronics. 1992 : 1422-1426.
- [18] Alain Finkel. The Minimal Coverability Graph for Petri Nets. Advance in Petri Nets. Springer Verlag, 1990.
- [19] Kurt Jensen. Computer tools for construction, modification and analysis of Petri Nets. Advance in Petri Nets. Springer Verlag, 1986
- [20] Michael R. Gile. NETMAN User Manual. May 1994



ภาคผนวก

ศูนย์วิทยทรัพยากร จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ภาคผนวก ก

ทฤษฎีของแบ็ก

ทฤษฎีของแบ็ก (Bags Theory) เป็นส่วนขยายของทฤษฎีเซต แบ็กคล้ายกับเซตคือเป็นกลุ่มของสมาชิกบนบางโอดเมน แต่ที่ไม่เหมือนกับเซตคือ แบ็กยอมให้เกิดสมาชิกเดียวกันได้หลายครั้ง ในทฤษฎีของเซตได้กำหนดนิยามของสมาชิกของเซตว่าเป็นสมาชิกของเซตหนึ่งหรือไม่เป็นสมาชิกของเซตหนึ่งอย่างใดอย่างหนึ่ง แต่ในทฤษฎีของแบ็กได้กำหนดนิยามของสมาชิกของแบ็กว่า เป็นสมาชิกของแบ็กนั้นกี่ครั้ง เช่น 0 ครั้ง(ไม่เป็นสมาชิกของแบ็กนั้น) หรือ 1 ครั้ง หรือ 2 ครั้ง หรือ จำนวนเต็มบวกใด ๆ ครั้ง

ตัวอย่าง พิจารณาแบ็กภายในได้โอดเมน $\{a, b, c, d\}$:

$$B_1 = \{a, b, c\}$$

$$B_2 = \{a\}$$

$$B_3 = \{a, b, c, c\}$$

$$B_4 = \{a, a, a\}$$

$$B_5 = \{b, c, b, c\}$$

$$B_6 = \{c, c, b, b\}$$

$$B_7 = \{a, a, a, a, a, b, b, c, d, d, d, d, d\}$$

บางแบ็กเป็นเซต (เช่น B_1, B_2) ลำดับของสมาชิกไม่สำคัญดังนั้น B_5 และ B_6 เป็นแบ็กเดียวกัน

แนวความคิดพื้นฐานในทฤษฎีของเซต คือ ความสัมพันธ์ระหว่างสมาชิกและเซต โดยกำหนดว่าสมาชิกได้เป็นของเซตได แต่แนวความคิดพื้นฐานในทฤษฎีของแบ็ก คือ พิงก์ชันจำนวนการเกิดของสมาชิก โดยพิงก์ชันนี้กำหนดจำนวนของการเกิดขึ้นของสมาชิกในแบ็ก สำหรับ สมาชิก x และ แบ็ก B เรากำหนดจำนวนการเกิดขึ้นของ x ในแบ็ก B ด้วย $\#(x, B)$ (อ่านว่า “จำนวนของ x ใน B ”) ถ้าเรากำหนดให้จำนวนของสมาชิกในแบ็กเป็น $0 \leq \#(x, B) \leq 1$ ดังนั้นจะ

ได้ผลลัพธ์เป็นทฤษฎีของเซต

ความเป็นสมาชิก (Membership)

ฟังก์ชัน $\#(x, B)$ กำหนดจำนวนของการเกิดขึ้นของสมาชิก x ในเบ็ก B ดังนี้ $\#(x, B) \geq 0$ สำหรับทุกสมาชิกของ x และ B เราตรวจสอบการเป็นสมาชิกของเบ็กโดยแยกความแตกต่างในกรณีที่ฟังก์ชันนี้ค่าเป็นศูนย์กับไม่เป็นศูนย์ สมาชิก x เป็นสมาชิกของเบ็ก B ถ้า $\#(x, B) > 0$ และถ้า $\#(x, B) = 0$ แสดงว่า x ไม่เป็นสมาชิกของเบ็ก B

เรากำหนดให้เบ็กว่าง ($\text{Empty Bag} : \emptyset$) คือเบ็กที่ไม่มีสมาชิก สำหรับทุกสมาชิก x ให้ $\#(x, \emptyset) = 0$

การ์ดินอลลิตี (Cardinality)

การ์ดินอลลิตี $|B|$ ของเบ็ก B เป็นจำนวนทั้งหมดของการเกิดขึ้นของสมาชิกในเบ็ก

$$|B| = \sum_x \#(x, B) \quad (\text{ก-1})$$

ความเป็นส่วนหนึ่งและความเท่ากันของเบ็ก (Bag Inclusion and Equality)

เบ็ก A เป็นส่วนเบ็ก (Subbag) ของเบ็ก B (สามารถเขียนเป็น $A \subseteq B$) ถ้าทุกสมาชิกของ A เป็นสมาชิกของ B อย่างน้อยหนึ่งครั้ง

$A \subseteq B$ ก็ต่อเมื่อ $\#(x, A) \leq \#(x, B)$ สำหรับทุกสมาชิกของ x

เบ็ก A เท่ากับ เบ็ก B ($A=B$) ก็ต่อเมื่อ $\#(x, A) = \#(x, B)$ สำหรับทุกสมาชิกของ x จากนิยามเหล่านี้เราสามารถแสดงได้ว่า

$$A=B \leftrightarrow ((A \subseteq B) \wedge (B \subseteq A)) \quad (\text{ก-2})$$

$$\emptyset \subseteq B, \forall B \quad (\text{ก-3})$$

$$A=B \rightarrow |A|=|B| \quad (\text{ก-4})$$

$$A \subseteq B \rightarrow |A| \leq |B| \quad (\text{ก-5})$$

$$(A \subseteq B) \wedge (A \neq B) \rightarrow A \subset B \quad (\text{ก-6})$$

ข้อสังเกต: จากสมการที่ (ก-6) ถ้า $A \subset B$ ไม่จำเป็นที่ $\#(x, A) < \#(x, B)$ ถึงแม่ว่า $|A| < |B|$

การดำเนินการ (Operations)

สำหรับเบ็ก A และ B จำนวน 2 เบ็ก เรานิยามตัวดำเนินการ 4 ตัว ดังนี้

1. ยูเนียนของเบ็ก (Bag Union) เป็นแทนได้ด้วย $A \cup B$ โดยมีฟังก์ชันความเป็นสมาชิกกำหนดเป็น

$$\#(x, A \cup B) = \max[\#(x, A), \#(x, B)] \quad (\text{ก-7})$$

2. อินเตอร์เซกชันของเบ็ก (Bag Intersection) เป็นแทนได้ด้วย $A \cap B$ โดยมีฟังก์ชันความเป็นสมาชิกกำหนดเป็น

$$\#(x, A \cap B) = \min[\#(x, A), \#(x, B)] \quad (\text{ก-8})$$

3. ผลรวมของเบ็ก (Bag Sum) เป็นแทนได้ด้วย $A + B$ โดยมีฟังก์ชันความเป็นสมาชิกกำหนดเป็น

$$\#(x, A + B) = \#(x, A) + \#(x, B) \quad (\text{ก-9})$$

4. ผลต่างของเบ็ก (Bag Difference) เป็นแทนได้ด้วย $A - B$ โดยมีฟังก์ชันความเป็นสมาชิกกำหนดเป็น

$$\#(x, A - B) = \#(x, A) - \#(x, B) \quad (\text{ก-10})$$

ตัวดำเนินการยูเนียน อินเตอร์เซกชัน และ ผลรวมมีคุณสมบัติสลับที่ และ จัดหมู่

$$A \cap B \subseteq A \subseteq A \cup B \quad (\text{ก-11})$$

$$A - B \subseteq A \subseteq A + B \quad (\text{ก-12})$$

ความแตกต่างระหว่างยูเนียนและผลรวมที่เห็นได้ชัดคือ

$$|A \cup B| \leq |A| + |B| \quad (\text{ก-13})$$

$$|A + B| = |A| + |B| \quad (\text{ก-14})$$

ปริภูมิของเบ็ก (Bag Space)

เรานิยามโดเมน D เป็นเซ็ตของสมาชิกจากเบ็กที่ถูกสร้างขึ้น ปริภูมิของเบ็ก D^n เป็นเซ็ตของเบ็กทั้งหมดที่สมาชิกของเบ็กนั้นอยู่ใน D และไม่มีสมาชิกเกิดขึ้นมากกว่า n ครั้ง สำหรับทุกสมาชิกของ $B \in D^n$

1. $(x \in B) \rightarrow (x \in D)$
2. $\#(x, B) \leq n \quad \text{สำหรับทุกสมาชิกของ } x$

เซ็ต D^∞ เป็นเซ็ตของเบ็กทั้งหมดภายในไดโอดเมน D โดยไม่มีการจำกัดจำนวนการเกิดขึ้นของการเกิดขึ้นของสมาชิกในเบ็ก

ตัวอย่าง

ให้ $D = \{a, b, c, d\}$ เป็นไดโอดเมนหนึ่ง ดังนั้นสำหรับเบ็กต่อไปนี้

$$A = \{a, b\}$$

$$B = \{a, a, b, c\}$$

$$C = \{a, a, a, c, c\}$$

แสดงว่า

$$|A| = 2$$

$$|C| = 5$$

$$A \cup B = \{a, a, b, c\} = B$$

$$A \cup C = \{a, a, a, b, c, c\} = B \cup C$$

$$A \cap C = \{a\}$$

$$B \cap C = \{a, a, c\}$$

$$A + B = \{a, a, a, b, b, c\}$$

$$A - B = \emptyset$$

$$C - A = \{a, a, c, c\}$$

$$C - B = \{a, c\}$$

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ภาคผนวก X

การติดต่อกับผู้ใช้

ซอฟต์แวร์เพทรินเน็ต หรือ “GUIPET” เป็นเครื่องมือที่ช่วยในการออกแบบ และ วิเคราะห์ ระบบควบคุมลำดับโดยทุกภูมิเพทรินเน็ต ถึงแม้ว่า “GUIPET” จะมีการติดต่อกับผู้ใช้แบบกราฟฟิกซึ่งง่ายต่อการใช้งาน แต่ก็จำเป็นที่จะต้องมีคำแนะนำและตัวอย่างในการใช้งาน เพื่อให้ใช้ซอฟต์แวร์ได้อย่างมีประสิทธิภาพ

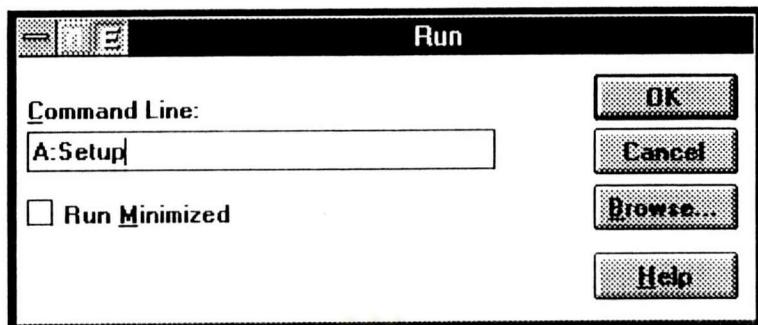
การติดตั้งซอฟต์แวร์

“GUIPET” เป็นซอฟต์แวร์ที่ทำงานบนระบบปฏิบัติการไมโครซอฟต์วินโดว์ ซึ่งเป็นระบบติดต่อกับผู้ใช้แบบกราฟฟิก และ ระบบคอมพิวเตอร์ที่จะทำการติดตั้งซอฟต์แวร์นี้จำเป็นต้องมีระบบฮาร์ดแวร์และซอฟต์แวร์ดังนี้

- เครื่องไมโครคอมพิวเตอร์ที่เข้ากันได้กับ IBM-AT หรือสูงกว่า
- ฮาร์ดดิสก์ที่ว่างอย่างน้อย 1 เมกะไบต์
- เม้าส์หรืออุปกรณ์ที่ใช้ชี้อย่างอื่น
- หน่วยความจำอย่างน้อย 2 เมกะไบต์ (แนะนำ 4 เมกะไบต์)
- จอภาพชนิด EGA หรือ VGA (แนะนำ VGA)
- ระบบปฏิบัติการไมโครซอฟต์วินโดว์ เวอร์ชัน 3.0 หรือสูงกว่า

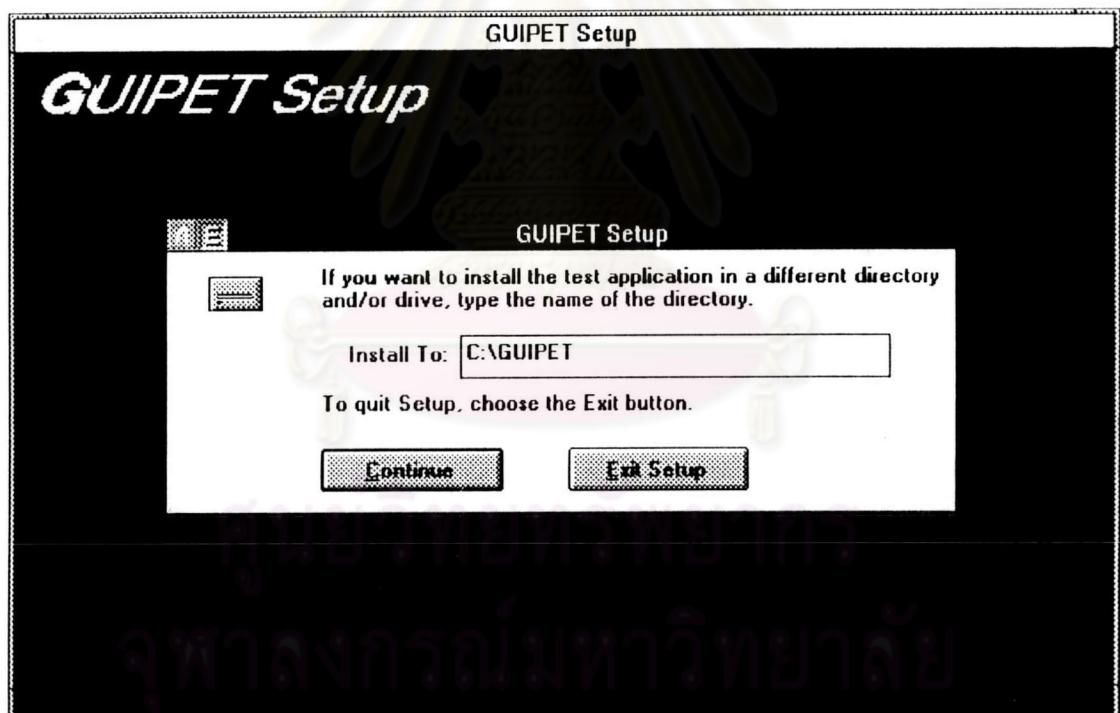
ขั้นตอนในการติดตั้งซอฟต์แวร์ “GUIPET” ประกอบด้วย

1. เริ่มต้นสั่งให้โปรแกรมไมโครซอฟต์วินโดว์เริ่มทำงาน
2. ใส่แผ่น “GUIPET Setup” ลงในไครฟ์ A: หรือ B:
3. เลือก “Run” จากรายการคำสั่งของ “File” ใน Program Manager
4. พิมพ์ไครฟ์ A หรือ B :Setup แล้วกดคีย์ <Enter> แสดงดังรูปที่ ข.1



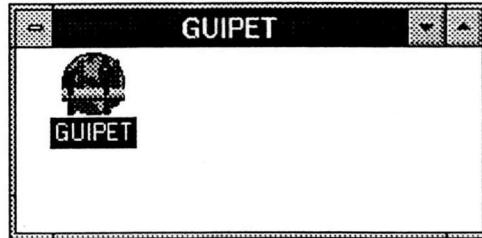
รูปที่ ข.1 การติดตั้งโปรแกรมจาก Program Manager

5. รอสักครู่จะปรากฏหน้าจอภาพ GUIPET Setup การติดตั้งจะตามคุณให้ระบุไดเรกทอรีในตำแหน่งที่ซอฟต์แวร์เพทบริเน็ตจะติดตั้งระบบให้ แสดงดังรูปที่ ข.2 ค่าปัจจุบันเป็น C:\GUIPET โดยการกดคีย์ <Enter> หรือเลือก “Continue” โปรแกรมจะเริ่มทำการติดตั้ง



รูปที่ ข.2 กรอข้อมูลความสำหรับระบุไดเรกทอรีที่จะติดตั้ง

6. เมื่อการติดตั้งเสร็จสมบูรณ์ระบบจะสร้างไอคอนใหม่ขึ้นมาบนไมโครซอฟต์วินโดว์ ดังแสดงในรูปที่ ข.3



รูปที่ ข.3 ไอคอนของ GUIPET ที่ได้หลังจากการติดตั้งเสร็จสมบูรณ์

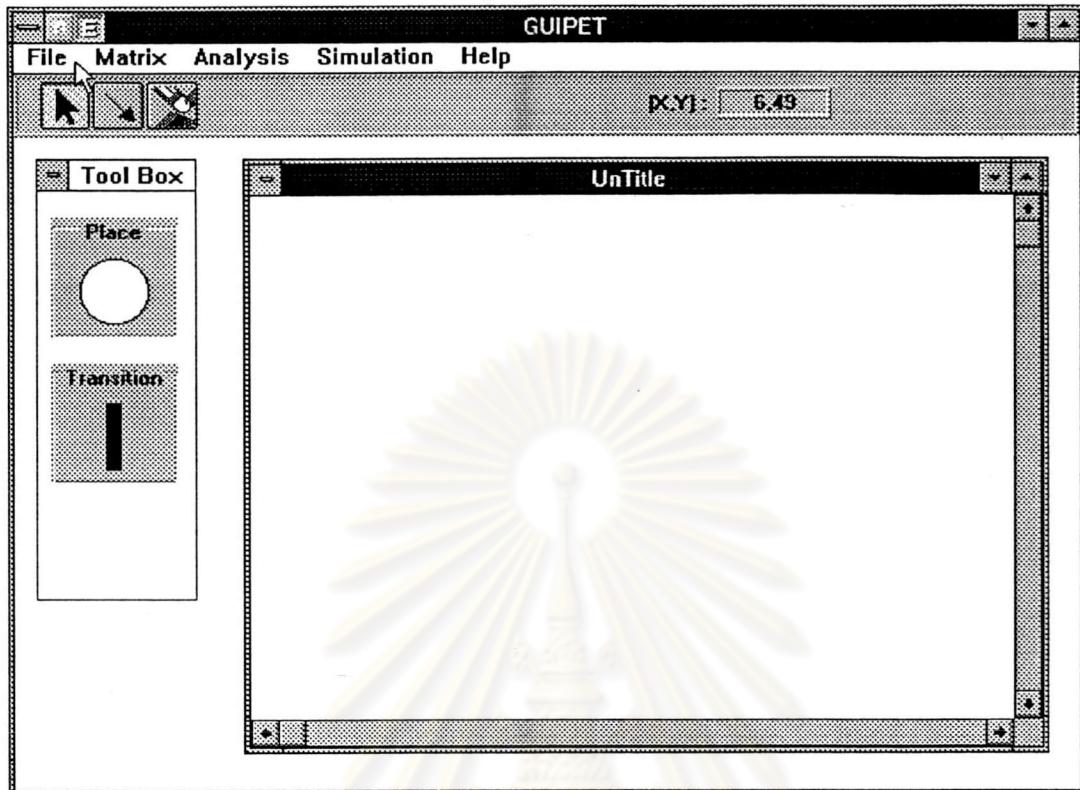
การสร้างแบบจำลองเพทริเน็ต

ในการสร้างแบบจำลองเพทริเน็ต ซอฟต์แวร์ GUIPET มีขั้นตอนการสร้างดังต่อไปนี้
1. เลือก “New” จากรายการคำสั่งของ “File” ดังแสดงในรูปที่ ข.4



รูปที่ ข.4 เลือก “New” จากรายการคำสั่งของ “File”

2. ซอฟต์แวร์ GUIPET จะสร้างวินโดว์ใหม่ สำหรับทำหน้าที่เป็นเพทริเน็ตเอดิเตอร์ ดังแสดงในรูปที่ ข.5



รูปที่ ข.5 GUIPET สร้างเพทริเน็ตเอดิเตอร์ใหม่

3. สร้างองค์ประกอบของแบบจำลองเพทริเน็ต

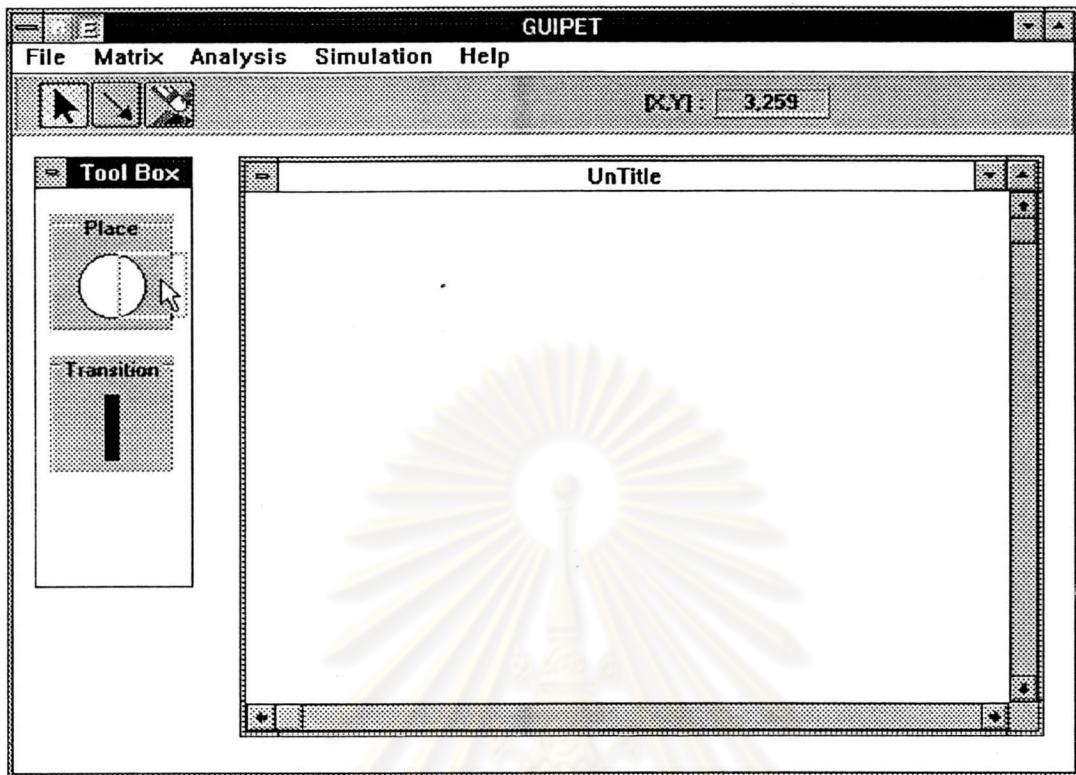
ในแบบจำลองเพทริเน็ตมีองค์ประกอบที่สำคัญ 3 ส่วน คือ เพลส ทรานซิชัน และ อาร์ก ดังนี้ในการสร้างแบบจำลองเพทริเน็ตจึงอธิบายการสร้างแบบจำลองเพทริเน็ตเป็น 3 ส่วน คือ

3.1 การสร้างเพลสบนเพทริเน็ตเอดิเตอร์ มีขั้นตอนในการสร้างดังต่อไปนี้

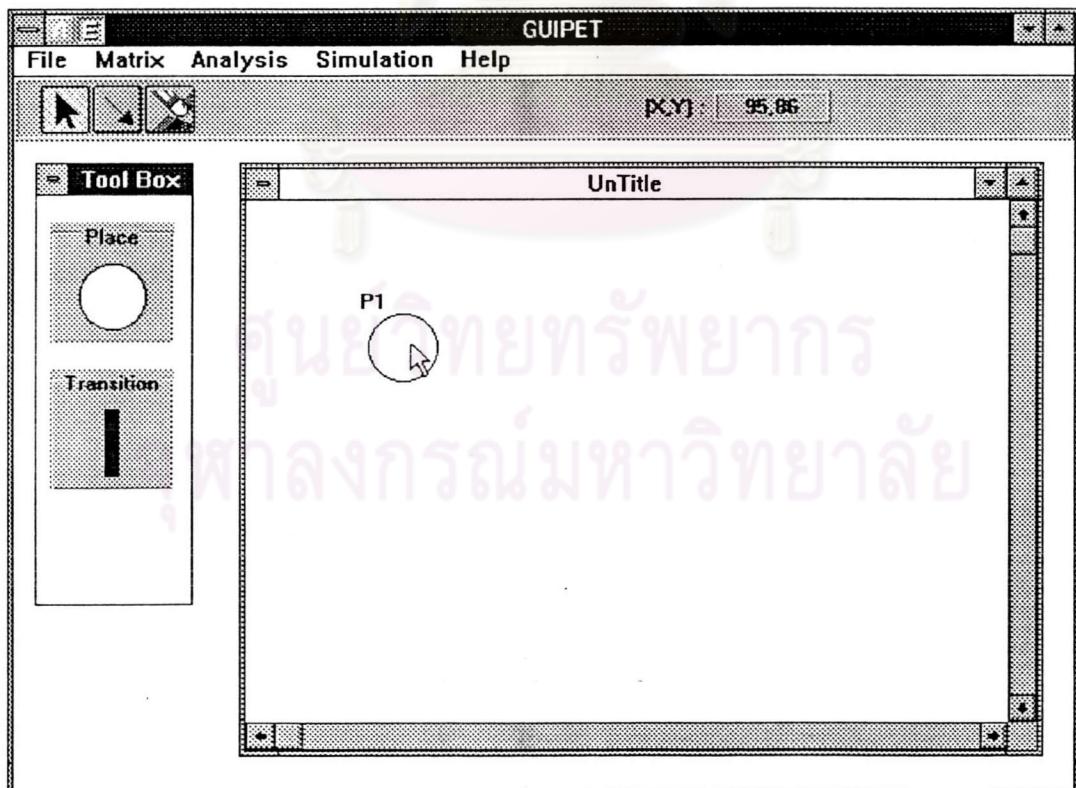
ขั้นตอนที่ 1 เลือก “Point Button” เป็นเครื่องมือที่ใช้วาดจากรายการเครื่องมือ

ขั้นตอนที่ 2 ใช้เมาส์ลากเพลสจากกล่องเครื่องมือไปปล่อยในบริเวณเพทริเน็ตเอดิเตอร์ ดังแสดงในรูปที่ ข.6 และหลังจากปล่อยเพลสในบริเวณเพทริเน็ตเอดิเตอร์จะแสดงผลดังรูปที่ ข.7

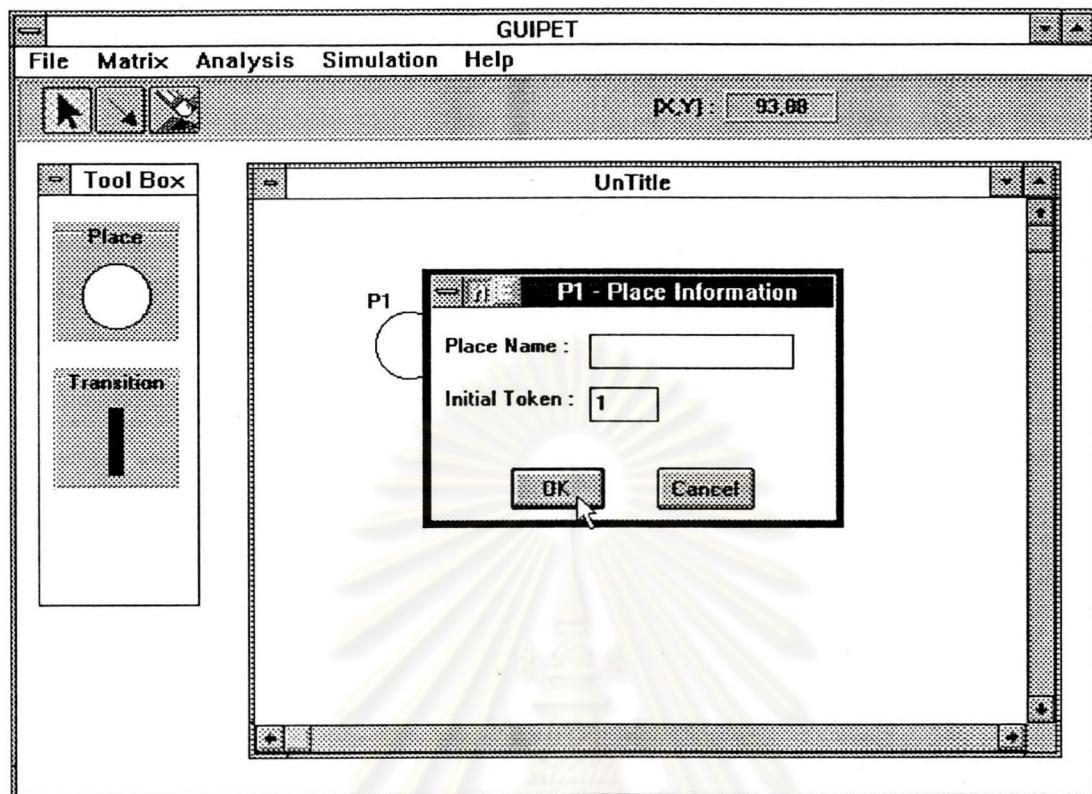
ขั้นตอนที่ 3 ผู้ใช้สามารถกำหนดจำนวนโทเก็นในเพลสได้โดยผู้ใช้ดับเบิลคลิกบนเพลสที่ต้องการ GUIPET จะแสดงกรอบข้อความให้ผู้ใช้ใส่จำนวนโทเก็นในเพลสนั้น แสดงดังรูปที่ ข.8 หลังจากผู้ใช้กดคีย์ <Enter> หรือเลือกปุ่ม “OK” เพทริเน็ตเอดิเตอร์จะแสดงจำนวนโทเก็นที่กำหนดในเพลสนั้นแสดงดังรูปที่ ข.9



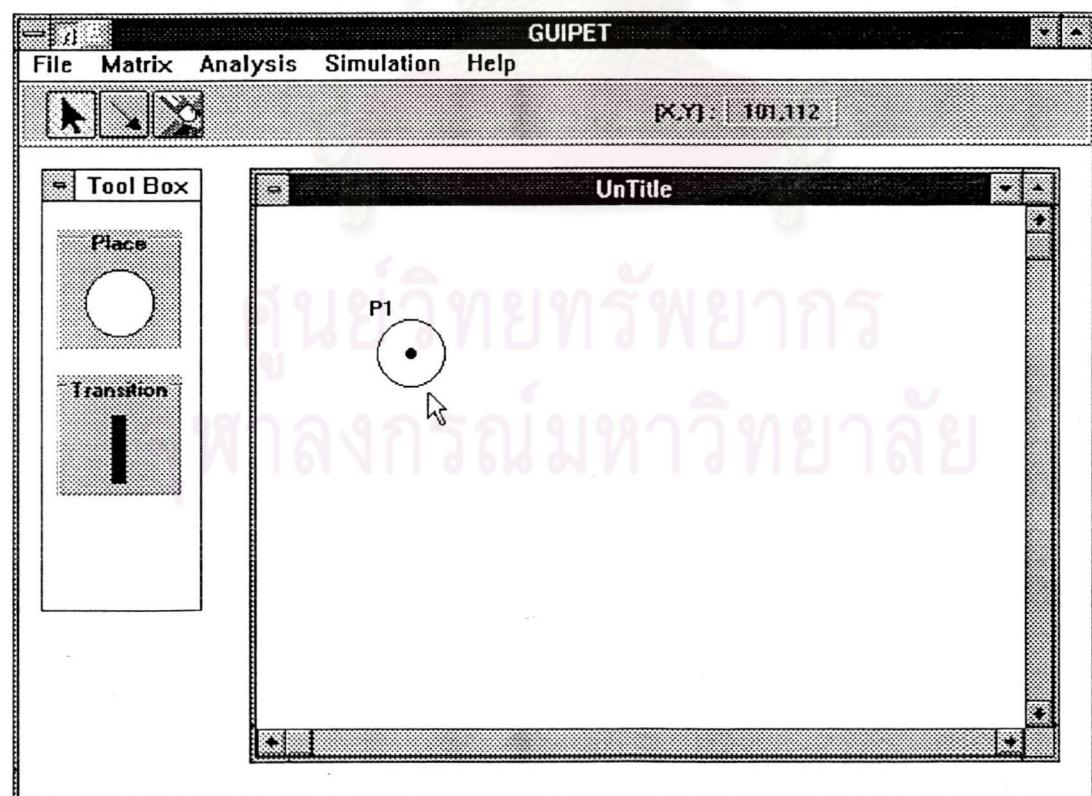
รูปที่ ข.6 ใช้เม้าส์ลากเพลสจากกล่องเครื่องมือ



รูปที่ ข.7 ปล่อยเพลสบนแพทริเน็ตเอดิเตอร์



รูปที่ ข.8 กรอกข้อมูลสำหรับใส่จำนวนโทเก็นในเพลส

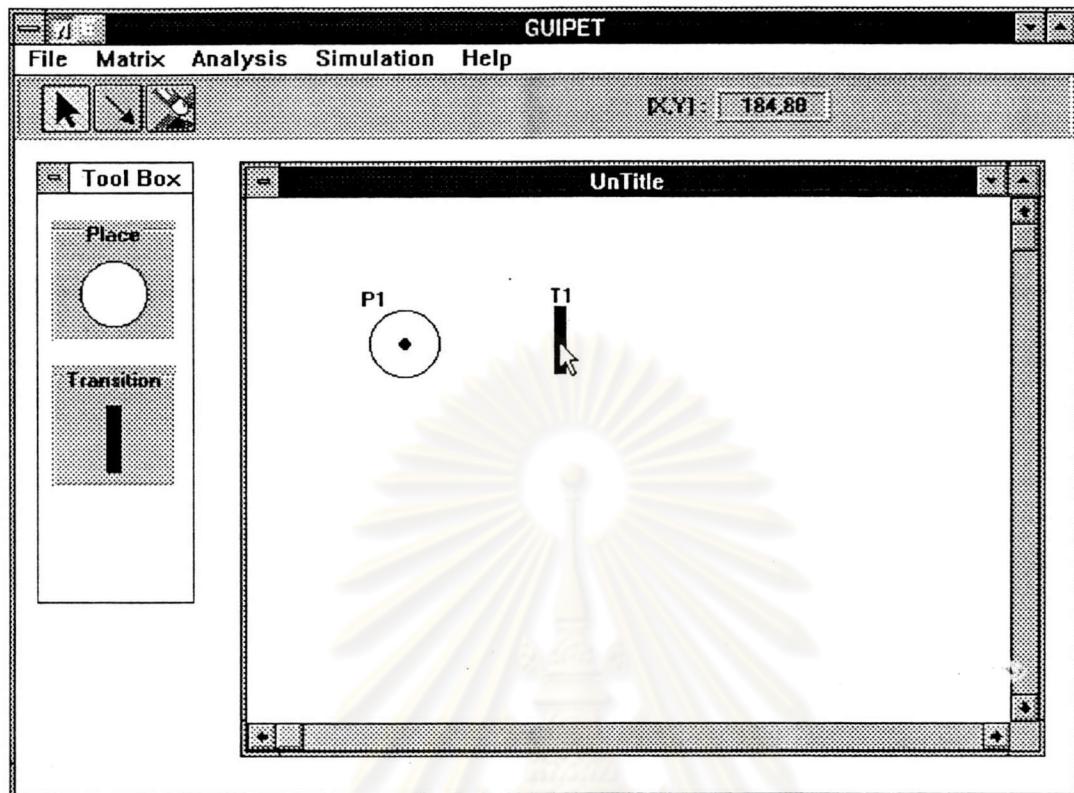


รูปที่ ข.9 เพทริเน็ตเอดิเตอร์แสดงจำนวนโทเก็นที่กำหนดในเพลส

- 3.2 การสร้างทรานซิชันบนเพทริเน็ตເອດີເຕອຣ໌ ມີບັນດອນໃນການສ່ວນດັ່ງດ້ວຍໄປນີ້
- ບັນດອນທີ 1 ເລືອກ “Point Button”  ເປັນເຄື່ອງມື່ອທີ່ໃຊ້ຈາກການຍາກເຄື່ອງມື່ອ
- ບັນດອນທີ 2 ໃຫ້ເມາສີລາກທຽບຮານທີ່ຈະຈຳກັດລ່ອງເຄື່ອງມື່ອໄປປ່ລ່ອຍໃນບົຣິເວັນພຶທຣີເນື້ອດີເຕອຣ໌ ດັ່ງແສດງໃນຮູບທີ່ ບ.10. ແລະ ລັງຈາກປ່ລ່ອຍທຽບຮານທີ່ຈະແສດງພຸດດັ່ງຮູບທີ່ ບ.11
- ບັນດອນທີ 3 ຜູ້ໃຊ້ສາມາດເລືອກທີ່ສຳກັນທີ່ແສດງຂອງທຽບຮານທີ່ໄດ້ໂດຍການຄືກລົງວ່າທີ່ທຽບຮານທີ່ເພື່ອທີ່ຈະປ່ລ່ອຍທຽບຮານທີ່ໃນແນວຕັ້ງເປັນແນວນອນ ຢ່ອ ປ່ລ່ອຍທຽບຮານທີ່ໃນແນວນອນເປັນແນວຕັ້ງ ທີ່ຈະແສດງພຸດທຽບຮານທີ່ຖືກຄືກລົງວ່າ 1 ກ່ຽວດັ່ງຮູບທີ່ ບ.12 ລັກຄືກລົງວ່າທີ່ທຽບຮານທີ່ T1 ໃນຮູບທີ່ ບ.12 ອີກກ່ຽວທຽບຮານທີ່ T1 ຈະແສດງພຸດເໝັ້ນກັບຮູບທີ່ ບ.11



ຮູບທີ່ ບ.10 ໃຫ້ເມາສີລາກທຽບຮານທີ່ຈະຈຳກັດລ່ອງເຄື່ອງມື່ອ



รูปที่ ข.11 ปล่อยทราบชิ้นบนเพตริเน็ตเอดิเตอร์



รูปที่ ข.12 คลิกขวาที่ทราบชิ้น 1 ครั้ง

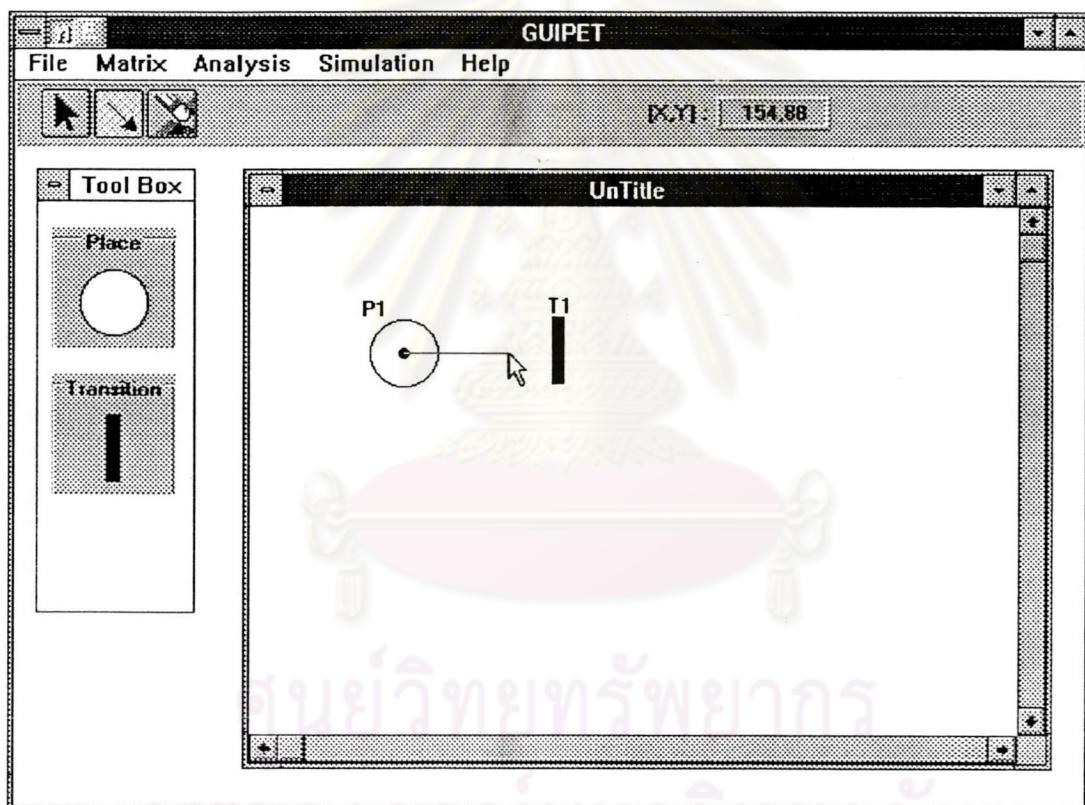
3.3 การสร้างอาร์กบันเพทหริเน็ตอคิดเตอร์ มีขั้นตอนในการสร้างดังต่อไปนี้

ขั้นตอนที่ 1 เลือก “Arc Button”  เป็นเครื่องมือที่ใช้จากการรายการเครื่องมือ

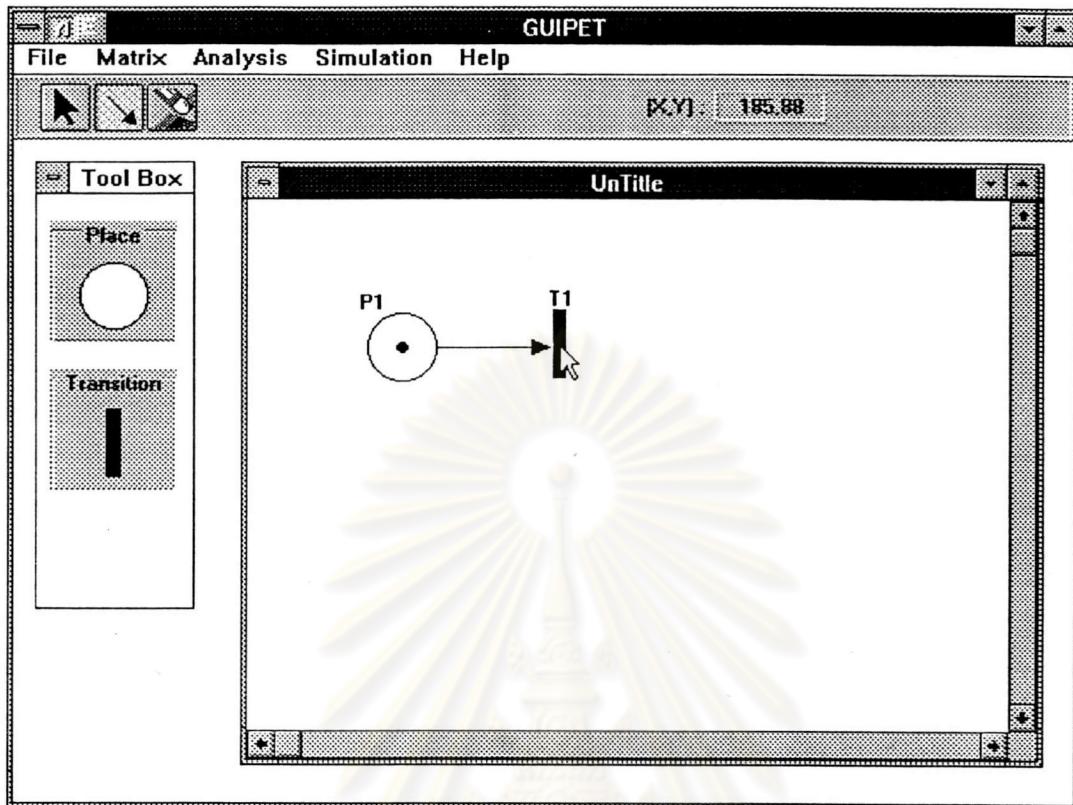
ขั้นตอนที่ 2 ถ้าอาร์กที่ต้องการสร้างเป็นอินพุตอาร์ก ใช้มาส์คลิกจากอินพุตเพลสและเคลื่อนเม้าส์ไปในทิศทางที่ต้องการสร้างอาร์ก ซึ่งให้ผลลัพธ์如图所示

ขั้นตอนที่ 3 ผู้เมื่อถึงทราบชิ้นที่ต้องการเชื่อมต่อ ให้ใช้มาส์คลิกบนทราบชิ้นนั้น ซึ่งจะให้ผลลัพธ์如图所示

สำหรับในการสร้างเอาต์พุตอาร์ก มีขั้นตอนในการสร้างเหมือนกับการสร้างอินพุตอาร์ก เพียงแต่เริ่มจากทราบชิ้นไปยังเพลส



รูปที่ ข.13 เคลื่อนเม้าส์ไปในทิศทางที่ต้องการสร้างอาร์ก



รูปที่ ข.14 คลิกมาส์บันทรานชิชันที่ต้องการเชื่อมต่อ

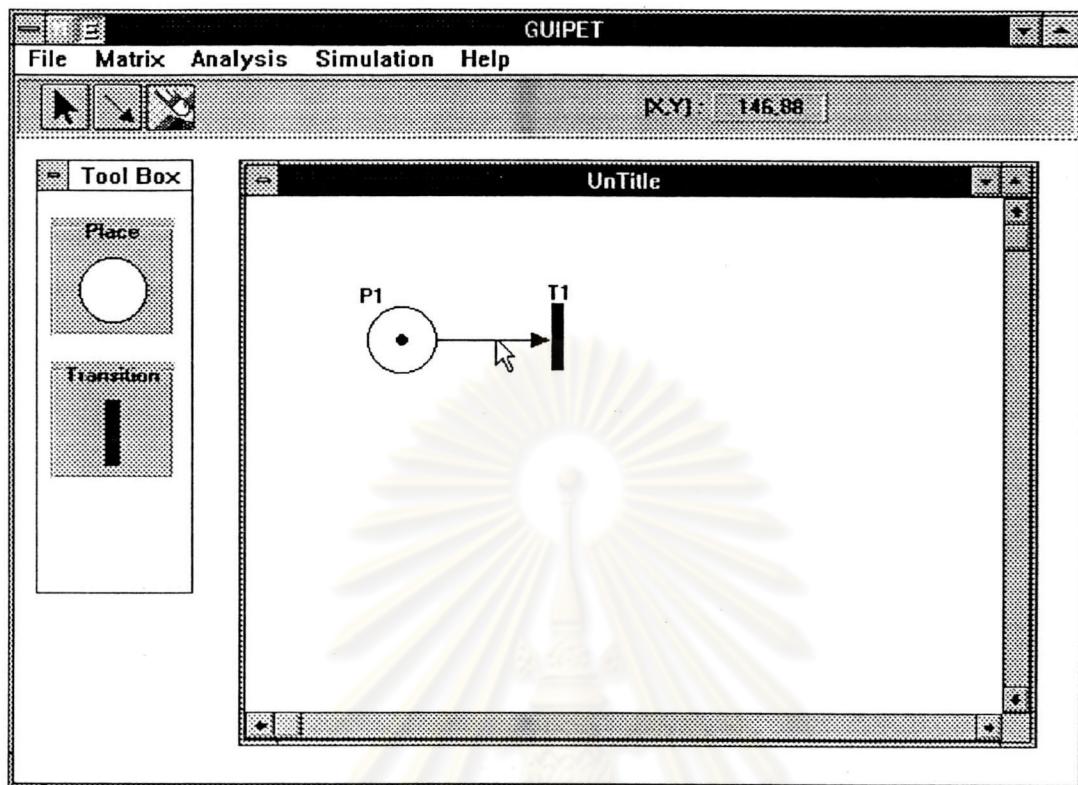
การลบองค์ประกอบของแบบจำลองเพทริเน็ต

ในการลบองค์ประกอบของแบบจำลองเพทริเน็ต มีขั้นตอนการลบดังต่อไปนี้

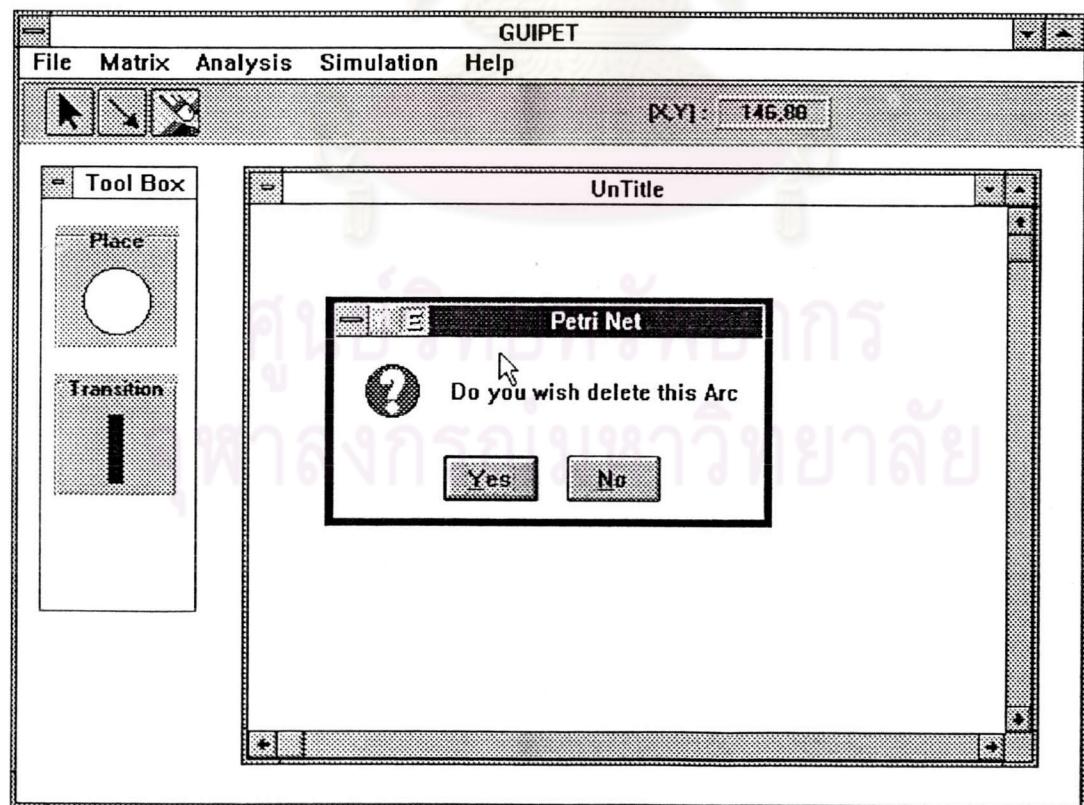
1. เลือก “Rubber Button”  เป็นเครื่องมือที่ใช้วาดจากรายการเครื่องมือ
2. ใช้มาส์กคลิกบนองค์ประกอบของแบบจำลองเพทริเน็ตที่ต้องการลบ และดึงดังรูปที่

ข.16

3. ซอฟต์แวร์ “GUIPET” จะแสดงกรอบข้อความ เพื่อให้ผู้ใช้ยืนยันการลบองค์ประกอบนั้น ดังแสดงในรูปที่ ข.16 โดยการเลือกปุ่ม “OK” องค์ประกอบนั้นจะถูกลบออกจากเพทริเน็ตเอดิเตอร์



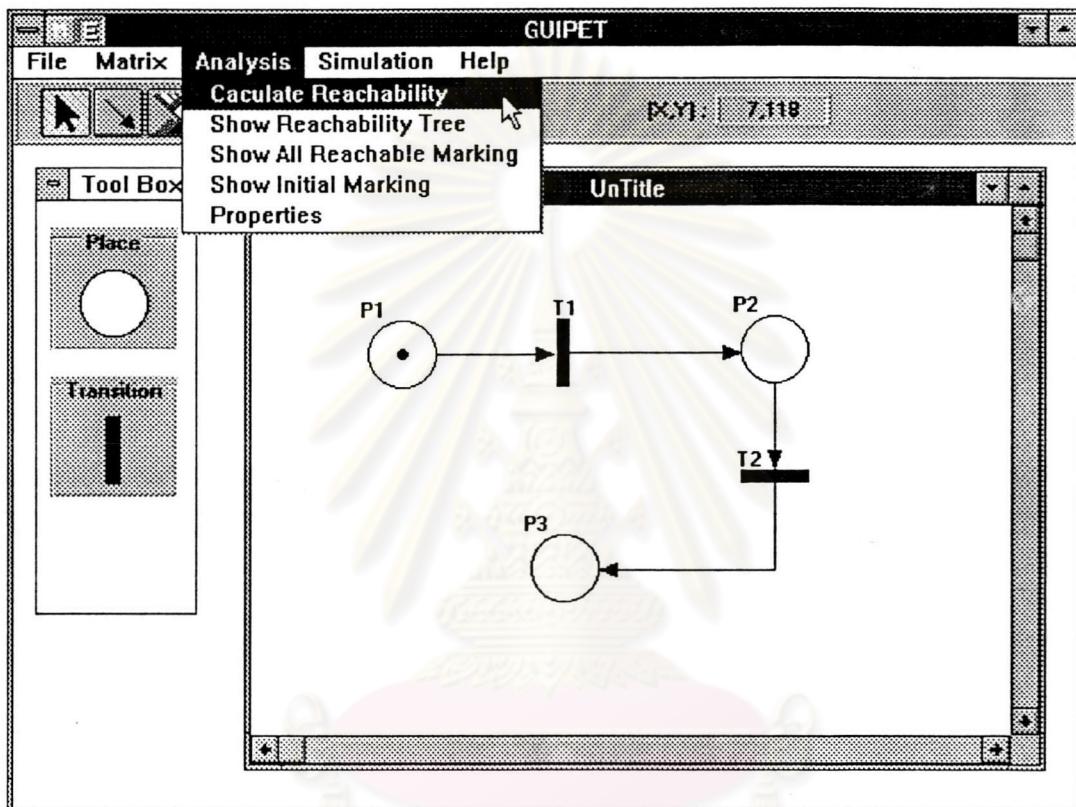
รูปที่ ข.15 ใช้มาส์คลิกบนองค์ประกอบของเพทริเน็ตที่ต้องการลบ



รูปที่ ข.16 GUIPET แสดงกรอบข้อความเพื่อยืนยันการลบ

การวิเคราะห์แบบจำลองเพทริเน็ต

หลังจากผู้ใช้สร้างแบบจำลองเพทริเน็ตเสร็จสมบูรณ์ ผู้ใช้สามารถวิเคราะห์หาคุณสมบัติของแบบจำลองเพทริเน็ตนั้นด้วยวิธีรีชอเบลิตีทรี โดยการเลือก “Calculate Reachability” จากรายการคำสั่ง “Analysis” ดังแสดงในรูปที่ ข.17

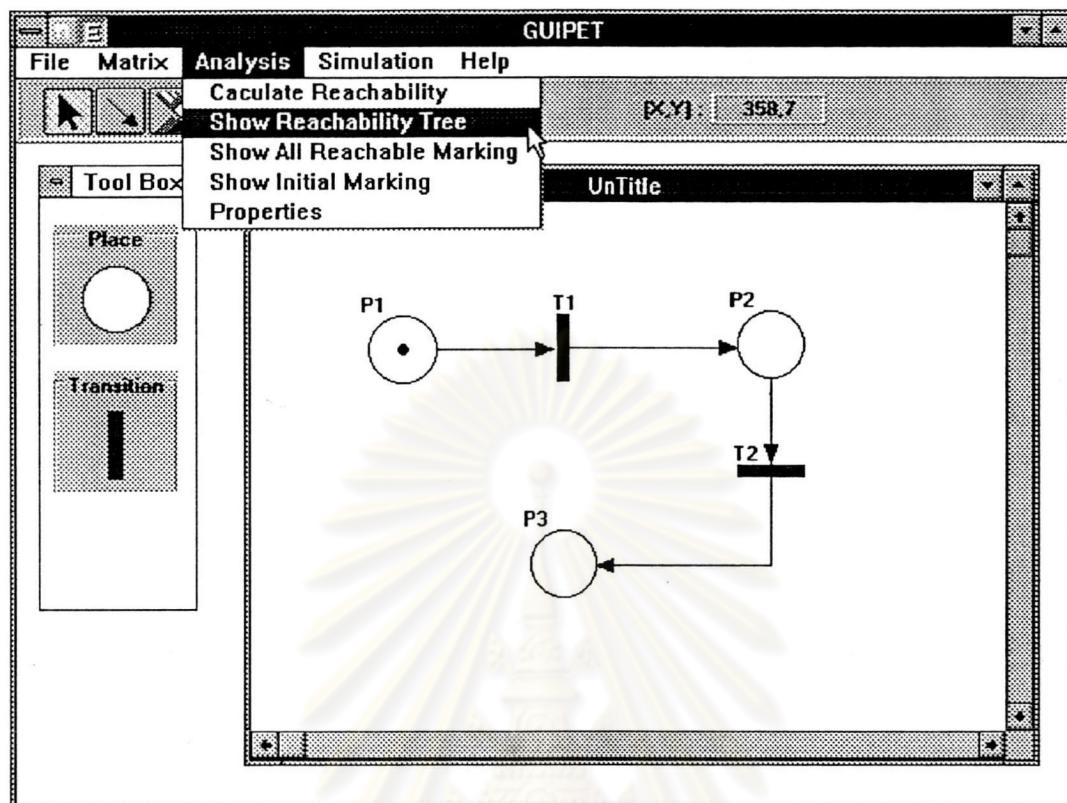


รูปที่ ข.17 เลือก “Calculate Reachability” จากรายการคำสั่ง “Analysis”

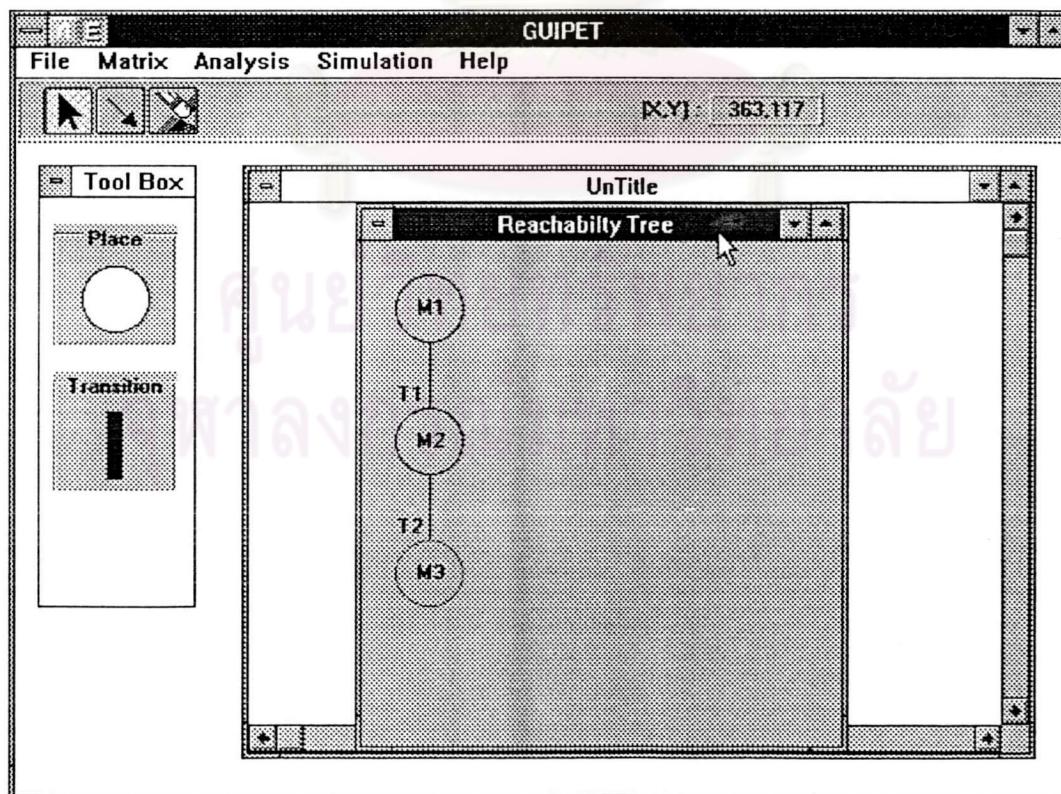
เมื่อซอฟต์แวร์วิเคราะห์แบบจำลองเพทริเน็ตเสร็จเรียบร้อยแล้ว GUIPET สามารถแสดงผลการวิเคราะห์ได้ 3 ส่วน คือ

1. รีชอเบลิตีทรี

เมื่อผู้ใช้เลือก “Show All Reachability Tree” จากรายการคำสั่ง “Analysis” แสดงดังรูปที่ ข.18 หลังจากเลือกแล้ว GUIPET จะแสดงผลการวิเคราะห์เป็นรีชอเบลิตีทรีของแบบจำลองเพทริเน็ตที่สร้าง แสดงดังรูปที่ ข.19



รูปที่ ข.18 เลือก “Show All Reachability Tree” จากรายการคำสั่ง “Analysis”



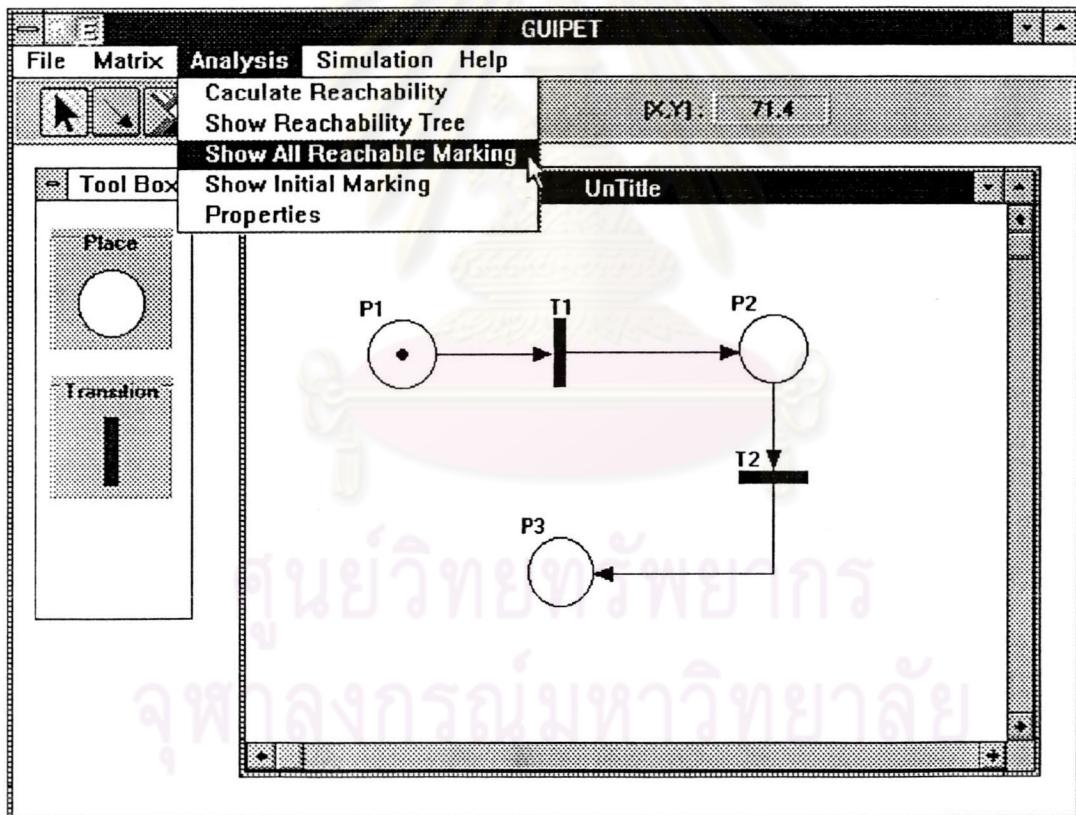
รูปที่ ข.19 ผลการวิเคราะห์ในรูปแบบบิตรี

จากรูปที่ ข.19 GUIPET ใช้สีของวงกลมที่ล้อมรอบแต่ละโนด เป็นตัวสื่อความหมายสถานะของโนด โดยมีรายละเอียดดังนี้

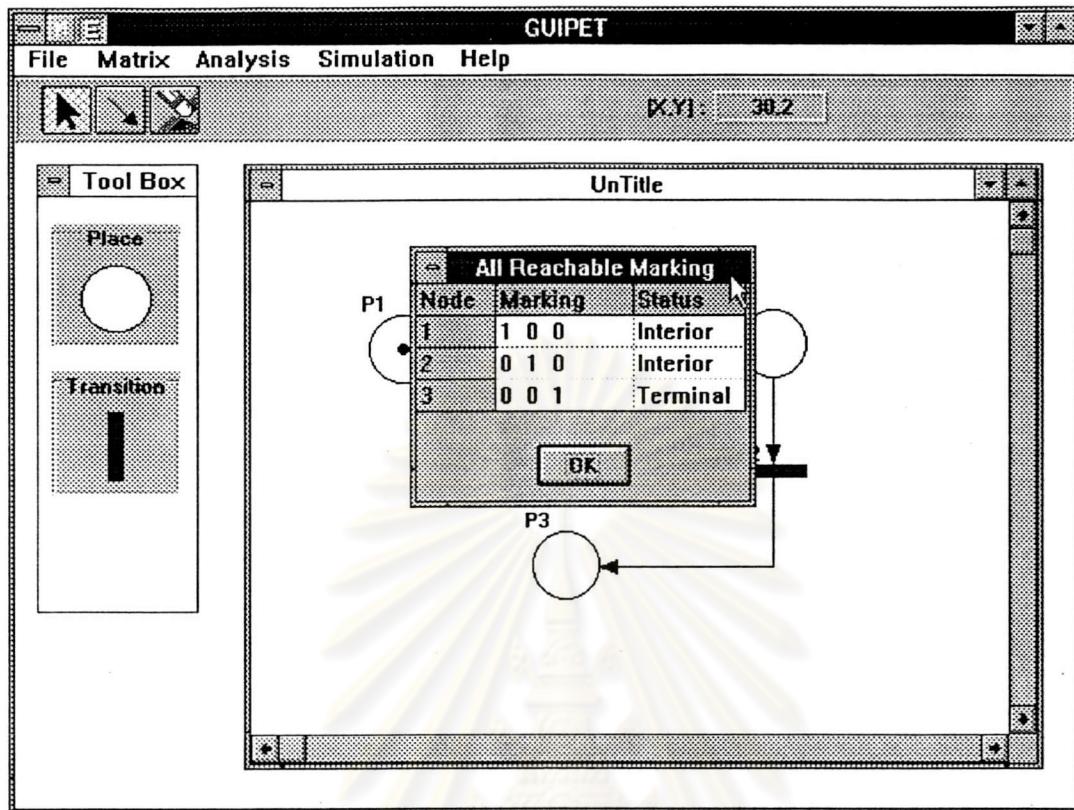
- สีดำ - โนดภายใน (Interior Node)
- สีเทา - โนดซ้ำซ้อน (Duplicate Node)
- สีแดง - โนดเทอร์มินัลโนด (Terminal Node)

2. รีชเอเบิลมาრ์กิ่ง

เมื่อผู้ใช้เลือก “Show Reachable Marking” จากรายการคำสั่ง “Analysis” แสดงดังรูปที่ ข.20 หลังจากเดือกด้วย GUIPET จะแสดงผลการวิเคราะห์เป็นรีชเอเบิลมาร์กิ่งทั้งหมดของแบบจำลองเพทรินีดที่สร้าง แสดงดังรูปที่ ข.21



รูปที่ ข.20 เลือก “Show All Reachable Marking” จากรายการคำสั่ง “Analysis”



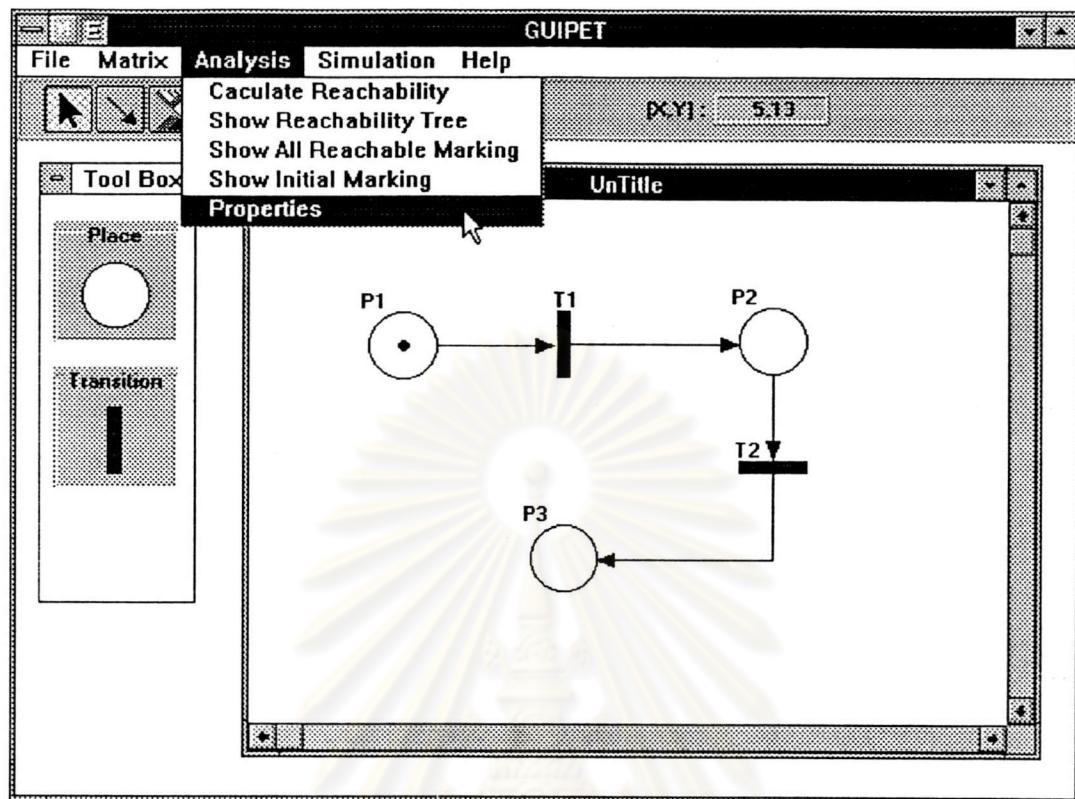
รูปที่ ข.21 ผลการวิเคราะห์ในรูปเบื้องต้น

จากรูปที่ ข.21 สามารถอธิบายความหมายในแต่ละคอลัมน์ได้ดังนี้

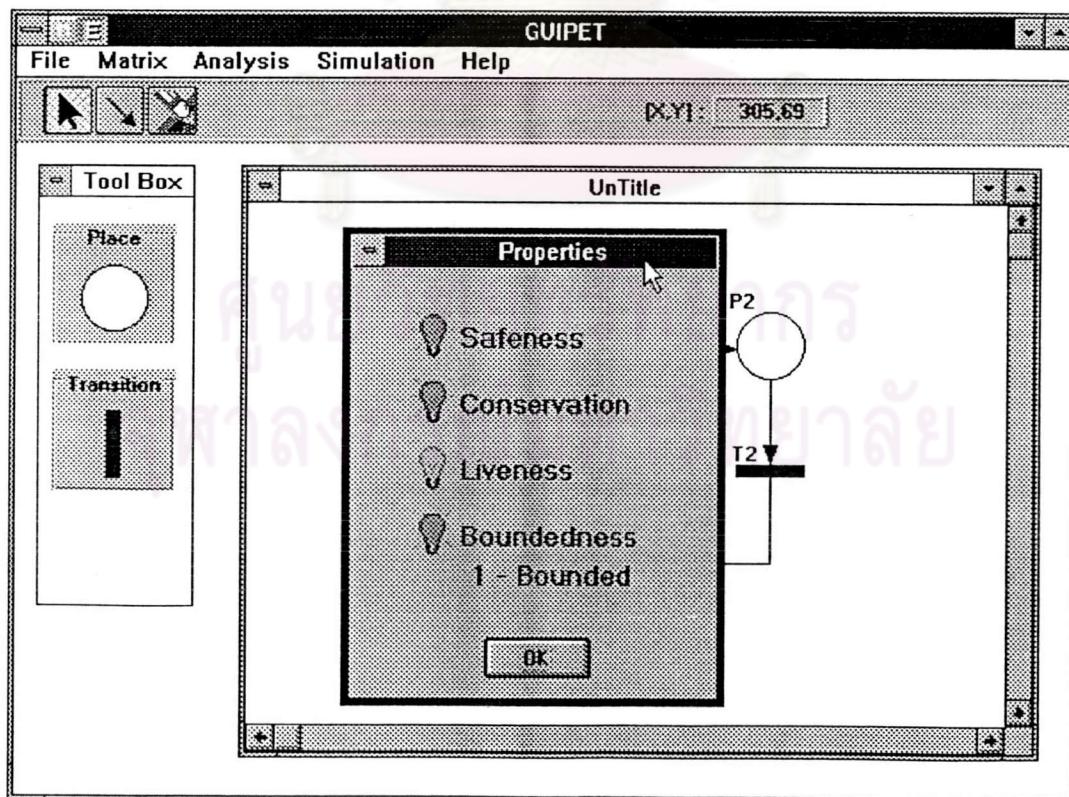
- หมายเลขโนด (Node Number) เป็นค่าเดียวกันกับที่แสดงในรีชอปิลิติทรี เช่น M2 มีหมายเลขโนดเป็น 2
- มาร์กิ้ง (Marking) เป็นข้อมูลในแต่ละโนด แสดงจำนวนโทเก็นในแต่ละเพลส โดยมีการเรียงลำดับจาก P1 ไปยัง Pn โดย n เป็นจำนวนเพลสทั้งหมดในแบบจำลองเพทริเน็ต
- สถานะ (Status) เป็นสถานะของแต่ละโนด ซึ่งเป็นสถานะเดียวกันกับที่แสดงในรีชอปิลิติทรี

3. คุณสมบัติของแบบจำลองเพทริเน็ต

เมื่อผู้ใช้เลือก “Properties” จากรายการคำสั่ง “Analysis” จะแสดงดังรูปที่ ข.22 หลังจากเลือกแล้ว GUIPET จะแสดงผลการวิเคราะห์เป็นคุณสมบัติของแบบจำลองเพทริเน็ตที่สร้างแสดงดังรูปที่ ข.23



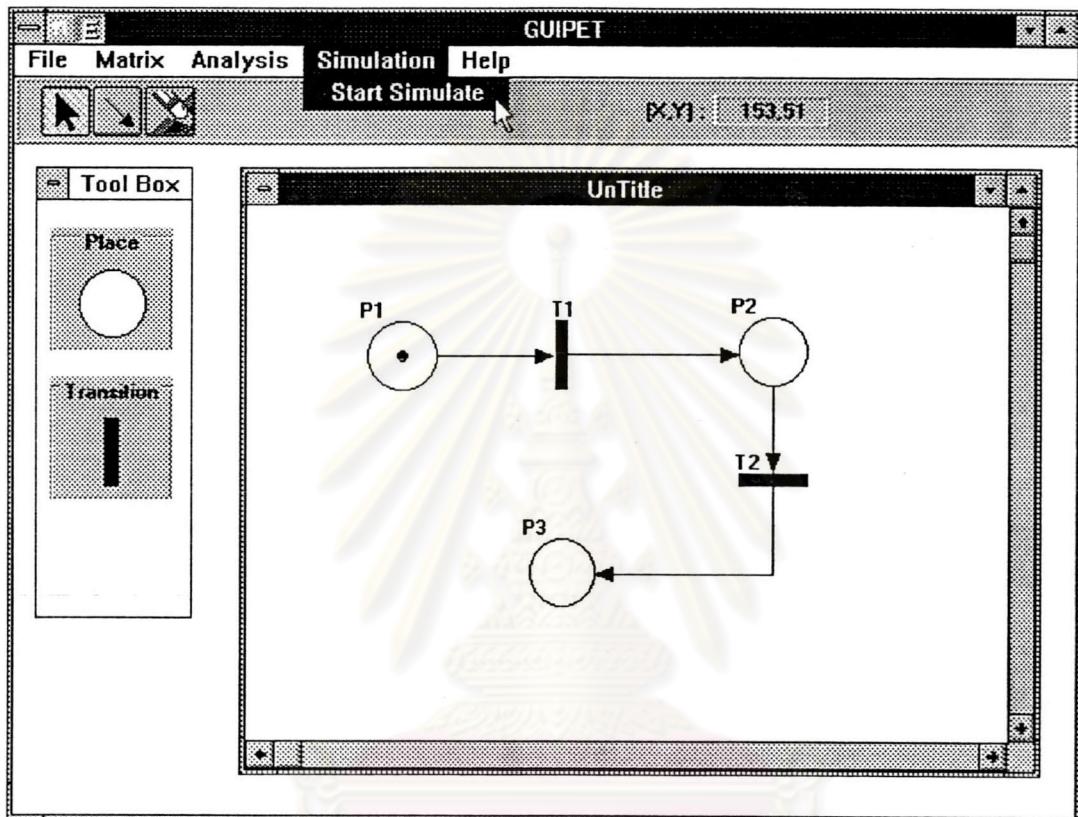
รูปที่ ข.22 เลือก “Properties” จากรายการคำสั่ง “Analysis”



รูปที่ ข.23 ผลการวิเคราะห์ในรูปคุณสมบัติของแบบจำลองเพทริเน็ต

การจำลองแบบการทำงานเชิงโต้ตอบ

ผู้ใช้สามารถจำลองแบบการทำงานของแบบจำลองเพทริเน็ตเชิงโต้ตอบได้ โดยเลือก “Start Simulate” จากรายการคำสั่ง “Simulation” แสดงดังรูปที่ ข.24



รูปที่ ข.24 เลือก “Start Simulate” จากรายการคำสั่ง “Simulation”

เมื่อผู้ใช้เลือก “Start Simulate” แล้ว ทรานซิชันที่อีน่าเบิลในเพทริเน็ตເອດີເຕ່ອງຈະเปลี่ยนเป็นສີແດງ ແລະ ทรานซิชันທີ່ໄມ້ອືນເບີລຈະເປັນສີດຳ ຄໍາຜູ້ໃຊ້ຄຸກິບນ່ວຍທາງໂທເກີນໃໝ່ ແຕ່ຄໍາຜູ້ໃຊ້ຄຸກິບນ່ວຍທາງໂທເກີນໃໝ່

จากการจำลองแบบการทำงานเชิงโต้ตอบ ทำให้ຜູ້ໃຊ້ສາມາດຫຼັດສອນแบบจำลองเพทริเน็ตທີ່ສ້າງໃຫ້ทำงานທີ່ລະບົ້ນຕອນ ໂດຍຜູ້ໃຊ້ສາມາດເລືອກໄດ້ວ່າຈະໃຫ້ກຳນົດຕອນໄທນ໌ ຜຶ່ງຈະກຳໃຫ້ຜູ້ໃຊ້ເຂົ້າໃຈການກຳນົດຕອນທີ່ອຳນວຍ ແລະ ຈຳກັດຕ່ອງການຕຽບສອນຂໍອົບພລາດໃນການອອກແບບ

ประวัติผู้เขียน

นายวรรณวิทย์ กมลเดชาเดชา เกิดเมื่อวันที่ 18 พฤศจิกายน พ.ศ. 2515 ที่จังหวัดกรุงเทพมหานคร สำเร็จการศึกษาขั้นปริญญาตรี วิศวกรรมศาสตรบัณฑิต สาขาวิศวกรรมไฟฟ้า (วิศวกรรมไฟฟ้าสื่อสาร) จากคณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์ ในปีการศึกษา 2535 และเข้าศึกษาต่อในหลักสูตรวิศวกรรมศาสตรบัณฑิตสาขาวิศวกรรมไฟฟ้า (สาขาวัสดุนทางอุตสาหกรรม) ที่คณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย ในปีการศึกษา 2536



ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย