



บทที่ ๒

การจัดการอุปกรณ์ที่ทำงานด้านการรับ-ส่งข้อมูลด้วย เทคโนโลยีสัมภาระ

ในการใช้อุปกรณ์ที่ทำงานที่รับ-ส่งข้อมูลได้ที่ลະ ๑ ระ เปียน เช่น เครื่องอ่านบัตร เครื่องพิมพ์ มักประสบปัญหาที่สำคัญของประการที่ทำให้อุปกรณ์เหล่านี้ไม่สามารถทำงานได้อย่างมีประสิทธิภาพ ปัญหาประการแรกเกิดจากอัตราความเร็วในการทำงานของอุปกรณ์เหล่านี้ กล่าวคือ อุปกรณ์เหล่านี้จะทำงานได้อย่างมีประสิทธิภาพต่อ เมื่อความถี่ในการเรียกใช้อุปกรณ์เหล่านี้สมดุลย์กับอัตราความเร็วในการทำงานของอุปกรณ์เหล่านี้ ในทางปฏิบัติสังคมงานบางประเภท เช่นงานพิมพ์ในเสริจ มีความถี่ในการเรียกใช้เครื่องพิมพ์สูงมากจนเครื่องพิมพ์ทำงานไม่ทัน ทำให้งานพิมพ์นั้นต้องรอคิวยการทำงานของ เครื่องพิมพ์ในทางตรงกันข้ามงานบางประเภท เช่นงานพิมพ์ผลลัพธ์ที่ได้จากการวิสัยที่มีการคำนวณสูง มีอัตราในการเรียกใช้เครื่องพิมพ์ต่ำมาก จนทำให้อุปกรณ์เหล่านี้มีเวลาว่าง (idle time) มาก

ปัญหาประการที่สองก็คือ อุปกรณ์เหล่านี้ไม่สามารถให้งานหลาย ๆ งานใช้ร่วมกันในเวลาเดียวกันได้ ตั้งนั้น ถ้าหากต้องการทำงานในระบบมัลติโปรแกรมมิ่ง (multiprogramming) จะต้องมีจำนวนอุปกรณ์ประเภทนี้เท่ากับจำนวนงานที่ทำงานอยู่ในขณะนั้น ทำให้สิ้นเปลืองค่าใช้จ่ายในการซื้อหรือซื้ออุปกรณ์เพิ่มขึ้น และไม่เป็นการประหยัดถ้าหากอุปกรณ์เหล่านี้ไม่ได้ยกใช้อย่างเต็มที่

ปัญหาทั้งสองประการนี้สามารถแก้ไขโดยการใช้เทคนิคต่าง ๆ ^๙ เช่น
OFFLINE PERIPHERAL OPERATION, DIRECT-COUPLED SYSTEM, ATTACHED

^๙Stuart E. Madnick and John J. Donovan, Operating System
(Kogakusha: McGraw-Hill Book Co., Ltd.), p. 313.

SUPPORT PROCESSOR และระบบสปูลลิ่ง (SPOOLING SYSTEM) ในบรรดา เทคนิคต่าง ๆ เหล่านี้ ระบบสปูลลิ่ง เป็น เทคนิคที่ทำงานได้อย่างมีประสิทธิภาพและประหยัดที่สุด

๒.๑ การทำงานและโครงสร้างของระบบสปูลลิ่ง *

การออกแบบระบบสปูลลิ่งอาจจัดให้เป็นส่วนหนึ่งของระบบดำเนินการ (Operating System) เช่นระบบสปูลลิ่งของระบบดำเนินการโอดีอีส/วีเอส หรือจัดเป็นโปรแกรมที่ทำงานอยู่ในระบบร่วมกับงานอื่น ๆ ในระบบมัลติโปรแกรมมิ่ง เช่น เพาเวอร์/วีเอสของระบบดำเนินการดอล/วีเอส โครงสร้างโดยทั่วไปของระบบสปูลลิ่งจะประกอบด้วย ๔ ส่วน ดังนี้คือ

๑) งานเก็บข้อมูลเข้า (Input Store Job) ทำหน้าที่อ่านข้อมูลจากหน่วยรับข้อมูลต่าง ๆ แล้วนำไปบันทึกลงในสื่อข้อมูลที่มีความเร็วในการรับ-ส่งข้อมูลสูง ได้แก่ จานแม่เหล็กเพื่อรอการนำไปประมวลผลในภายหลัง โปรแกรมส่วนนี้จะทำงานอย่าง เป็นอิสระไม่ซึ้งกับโปรแกรมส่วนอื่น โดยจะเริ่มต้นทำงานต่อเมื่อมีการชักจั่งหัว (Interruption) จากอุปกรณ์รับ-ส่งข้อมูลนั้น ๆ จากตัวอย่างรูป ๒.๑ JOB5 ถูกอ่านแล้วนำไปเก็บในจานแม่เหล็ก

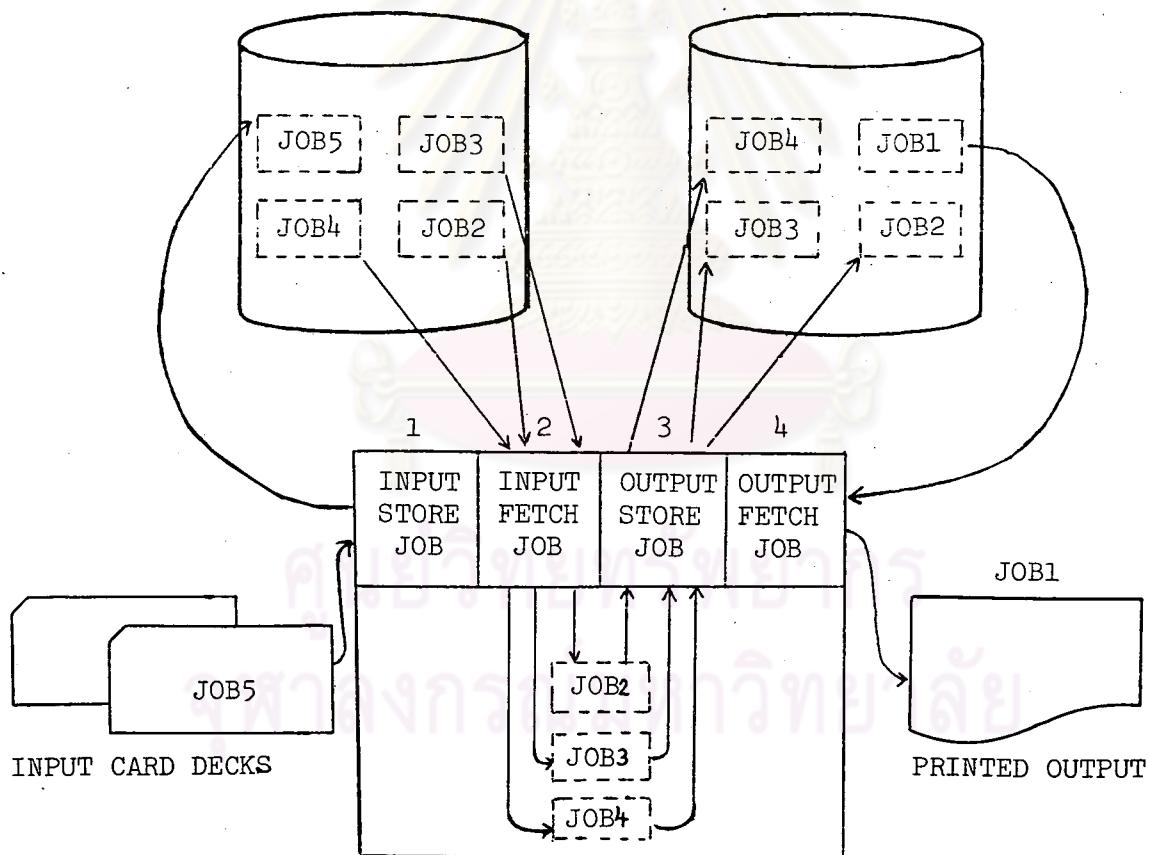
๒) งานดึงข้อมูลเข้า (Input Fetch Job) ทำหน้าที่นำข้อมูลที่ส่วนที่ ๑) เก็บไว้ไปทำการประมวลผลภายใต้การควบคุมของโปรแกรมควบคุมระบบ (Supervisor) โดยจะทำงานต่อเมื่อโปรแกรมควบคุมระบบต้องการอ่านข้อมูล (CALL READNEXT INPUT) จากตัวอย่างรูป ๒.๑ JOB2, JOB3, JOB4 ถูกนำไปประมวลผลภายใต้การควบคุมของโปรแกรมควบคุมระบบ

๓) งานเก็บข้อมูลออก (Output Store Job) ทำหน้าที่นำข้อมูลออกที่ได้จากการประมวลผลของงานที่กำลังทำงานอยู่ในระบบนั้นนำไปบันทึกลงในสื่อข้อมูลที่มีความเร็วในการรับ-ส่งข้อมูลสูง โปรแกรมส่วนนี้จะทำงานภายใต้การควบคุมของโปรแกรมควบคุมระบบ

*

โดยจะทำงานต่อเมื่อโปรแกรมควบคุมระบบต้องการบันทึกข้อมูล (CALL PUTNEXT OUTPUT) จากตัวอย่างรูปที่ ๒.๙ ข้อมูลออกที่ได้จาก JOB2, JOB3, JOB4 ถูกนำไปเก็บไว้ในงานแม่เหล็ก

๔) งานดึงข้อมูลออก (Output Fetch Job) ทำหน้าที่นำข้อมูลที่ล้วนที่ ๓) เก็บไว้ส่งออกไปยังอุปกรณ์ส่งข้อมูลต่าง ๆ โปรแกรมนี้จะทำงานเป็นอิสระไม่ขึ้นกับโปรแกรมส่วนอื่น โดยจะเริ่มต้นทำงานเมื่อมีการซัดสั่งระหว่างอุปกรณ์ส่งข้อมูลนั้น ๆ จากตัวอย่างรูปที่ ๒.๙ JOB1 ถูกนำออกจากงานแม่เหล็กไปจัดพิมพ์ที่เครื่องพิมพ์



รูปที่ ๒.๙ ตัวอย่างของระบบสัมภาร์ที่ควบคุมเครื่องอ่านบัตรและเครื่องพิมพ์



๒.๒ ตารางและแฟ้มข้อมูลต่าง ๆ ที่จำเป็นในระบบสปูลลีง^{*}

จากโครงสร้างของระบบสปูลลีงจะเห็นได้ว่ามีการควบคุม เป็น ๒ ส่วน คือสปูลข้อมูลเข้า (INPUT SPOOL) ควบคุมข้อมูลที่เข้ามาในระบบ และสปูลข้อมูลออก (OUTPUT SPOOL) ควบคุมข้อมูลที่ได้จากระบบ

ตารางและแฟ้มข้อมูลที่จำเป็นนี้จะกล่าวถึงโดยใช้ตัวอย่างรูป ๒.๒

๑) INPUT DASD, OUTPUT DASD เป็นแฟ้มข้อมูลที่ใช้เก็บข้อมูลเข้าและข้อมูลออก ของระบบสปูลลีงทั้งหมด โดยระบบสปูลลีงจะทำการจัดสรร เนื้อที่บนจานแม่ เหล็กของแฟ้มข้อมูลนี้ ให้แก่ข้อมูลเข้า-ออกของงานในระบบ เป็นส่วน ๆ ที่มีขนาดคงที่โดยอัตโนมัติ

๒) ตารางสปูลข้อมูลเข้า (INPUT SPOOL TABLE) เป็นตารางที่ใช้แสดงสถานะของเนื้อที่แต่ละส่วนของ INPUT DASD โดยแต่ละระเบียนของตารางนี้จะสัมพันธ์โดยตรงกับเนื้อที่อยู่แต่ละส่วน สถานะต่าง ๆ เหล่านี้ได้แก่

INPUT : เนื้อที่ย่อยส่วนนี้ใช้เก็บข้อมูลที่กำลังรับมาจากอุปกรณ์รับข้อมูล

HOLD : เนื้อที่ย่อยส่วนนี้เก็บข้อมูลที่รับมาจากอุปกรณ์รับข้อมูลของงานหนึ่ง เรียบร้อยแล้ว พร้อมที่จะถูกนำไปประมวลผล

RUN : เนื้อที่ย่อยส่วนนี้เก็บข้อมูลที่รับมาจากอุปกรณ์รับข้อมูลของงาน งานหนึ่ง เรียบร้อยแล้ว และกำลังถูกนำไปประมวลผลอยู่

AVAILABLE : เนื้อที่ย่อยส่วนนี้ไม่ได้ถูกใช้เก็บข้อมูลของงานใด เลย พร้อมที่จะถูกนำไปใช้เก็บข้อมูลจากอุปกรณ์รับข้อมูลได้

นอกจากสถานะต่าง ๆ ของเนื้อที่ย่อยใน INPUT DASD แล้วยังเก็บชื่อของงานที่เป็นเจ้าของเนื้อที่ย่อยส่วนนั้น ขนาดของงาน ตำแหน่งจริงของเนื้อที่ย่อยนั้นตารางนี้ใช้ในการจัดลำดับงานของระบบร่วมกับตารางสปูลข้อมูลออก

*Stuart E. Madnick and John J. Donovan, Operating System

(Kogakusha: McGraw-Hill Book Co., Ltd.), p. 315.

- ๓) ตารางสปูลข้อมูลออก (OUTPUT SPOOL TABLE) เป็นตารางประเกทเดียว กับตารางสปูลข้อมูลเข้า แต่เก็บข้อมูลที่เกี่ยวข้องกับ OUTPUT DASD
- ๔) ตารางงาน (JOB TABLE) เป็นตารางที่ใช้แสดงสถานะของงานแต่ละงาน ที่กำลังร่วงอยู่ในระบบว่าดำเนินไปถึงไหนแล้ว ใช้ควบคุมการทำงานในระบบมัลติโปรแกรมมีง
- ๕) ตารางงานอ่าน (READER TABLE) เป็นตารางแสดงสถานะของอุปกรณ์รับข้อมูลต่าง ๆ โดยแต่ละระ เปียนของตารางนี้แสดงสถานะของแต่ละอุปกรณ์รับข้อมูล
- ๖) ตารางงานพิมพ์ (LIST TABLE) เป็นตารางแสดงสถานะของอุปกรณ์สูง ข้อมูลต่าง ๆ ท่านองเดียวกับตารางงานอ่าน

ศูนย์วิทยทรัพยากร จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

(โปรแกรมควบคุมระบบสั่ง)

ตารางและแฟ้มข้อมูลของการ

CALL READNEXT INPUT

สกุลข้อมูล

[JOB B] [JOB A]

INPUT SPOOL



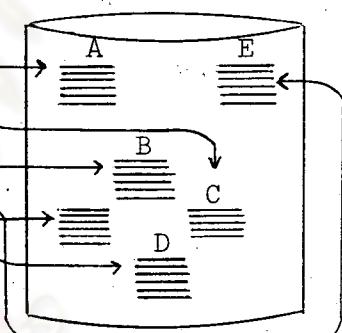
JOB TABLE

NAME	LAST CARD READ	POINTER TO INPUT SPOOL TABLE
		INPUT SPOOL TABLE
A	3	
B	7	

INPUT SPOOL TABLE

NAME	STATUS	LENGTH	LOCATION
A	RUN	6	
B	RUN	7	
C	HOLD	3	
D	INPUT	-	
E	INPUT	-	
-	AVAILABLE	-	

INPUT DASD



READER TABLE

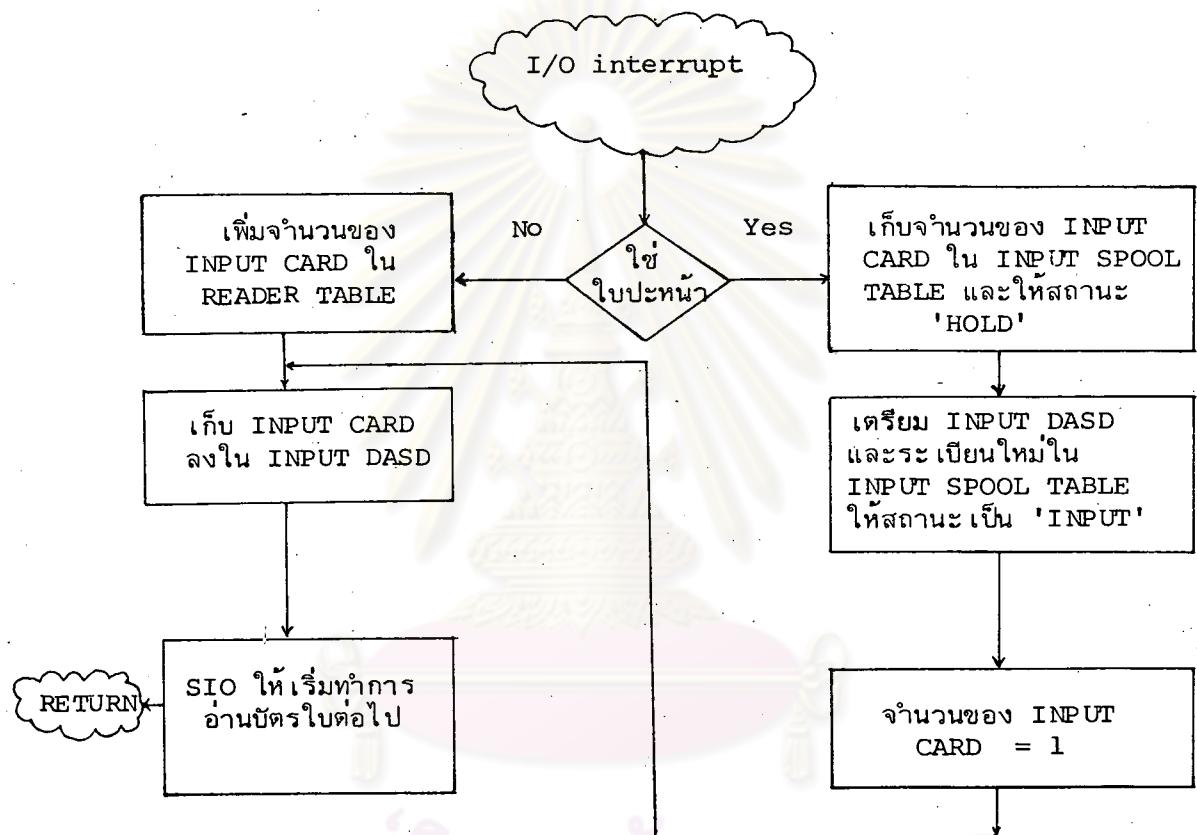
LAST CARD READ	
3	
2	

JOB F JOB D JOB E

รูปที่ ๒.๒ ตัวอย่างของความสัมพันธ์ของตารางและแฟ้มข้อมูลต่าง ๆ ของการสกุลข้อมูลเข้า
ของระบบสกุลลิ่งในรูปที่ ๒.๑

๒.๗ ขั้นตอนการทำงานโดยทั่วไปของระบบสปูลลิ่ง^๙

ในหัวข้อนี้จะกล่าวถึงการสปูลข้อมูล เข้าของระบบสปูลลิ่ง ซึ่งมีลักษณะขั้นตอนการทำงานคือ



ผังงานที่ ๒.๗ ขั้นตอนการทำงานเมื่อมีการขัดจังหวะจากเครื่องอ่านบัตร

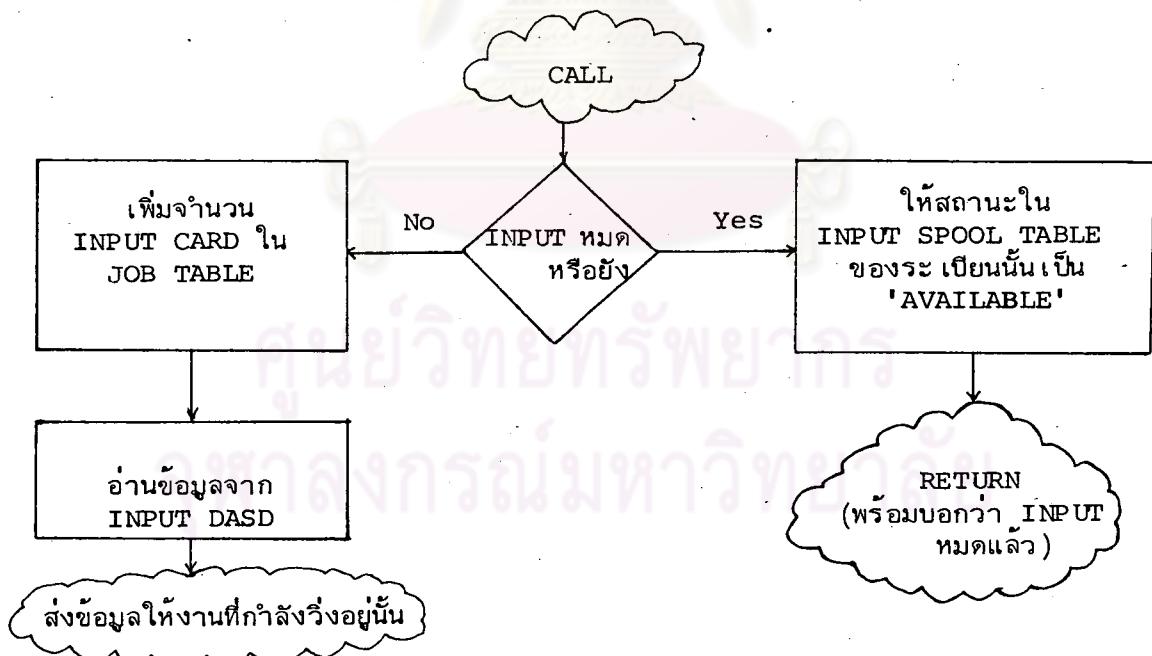
เมื่อมีการขัดจังหวะจากเครื่องอ่านบัตร โปรแกรมจะอ่านข้อมูลที่บันทึกบนบัตรและบันทึกลงบน INPUT DASD ที่ได้จัดสรรให้แก่งานนั้น ๆ โดยบันทึกอย่างต่อเนื่องกัน โปรแกรม

^๙Stuart E. Madnick and John J. Donovan, Operating System

(Kogakusha: McGraw-Hill Book Co., Ltd.), p. 319.

จะให้เครื่องอ่านบัตรทำการอ่านบัตรใบต่อไปก่อนที่จะกลับไปยังจุดที่มันถูกขัดจังหวะ สำหรับเวลาที่เลี้ยวไปนั้นขึ้นอยู่กับความเร็วของเครื่องอ่านบัตร ถ้าเครื่องอ่านบัตรมีความเร็วในการอ่านเป็น ๑๐๐๐ บัตรต่อนาที โปรแกรมล้วนนี้จะถูกเรียกให้ทำงานในทุก ๆ .๐๖ วินาที ในกรณีที่เริ่มต้นงานใหม่โปรแกรมจะทราบได้โดยอ่านพบบัตรพิเศษที่น่าหน้างานนั้น ๆ มา โปรแกรมจะเปลี่ยนสถานะของงานที่อ่านเรียบร้อยแล้วในระเบียนของตารางสปูลข้อมูลเข้าให้เป็น 'HOLD' และเตรียม INPUT DASD และระเบียนตารางสปูลข้อมูลเข้าระเบียนใหม่ให้แก่งานใหม่ โดยให้สถานะของงานใหม่เป็น 'INPUT' และทำงานต่อไป ดังอธิบายข้างต้น

โปรแกรมอีกส่วนหนึ่งจะทำงานเมื่อมีคำสั่งมาจากโปรแกรมควบคุมระบบ เมื่องานที่กำลังรีบดึงข้อมูลต้องการอ่านข้อมูล (CALL) โปรแกรมล้วนนี้จะตรวจสอบว่าข้อมูลเข้าของงานนั้นได้อ่านหมดแล้วหรือยัง โดยจากตารางงาน ถ้ายังไม่หมดก็จะอ่านบัตรใบต่อไปจาก INPUT DASD และส่งให้งานนั้น แต่ถ้าข้อมูลได้อ่านหมดไปแล้วจะระเบียนตารางสปูลข้อมูลเข้าของงานนั้นจะถูกเปลี่ยนสถานะให้เป็น 'AVAILABLE' เพื่อให้งานอื่น ๆ ได้ใช้ต่อไป



ผังงานที่ ๒.๒ ขั้นตอนการทำงาน เมื่องานที่กำลังรีบดึงอยู่ในระบบ
ต้องการอ่านข้อมูล



๒.๔ การใช้ระบบสพลลีงให้มีประสิทธิภาพ

โดยที่ว่าไป INPUT DASD ที่ใช้เก็บข้อมูลในระบบสพลลีง เช่น ไอปี เอ็ม ๒๗๙๔,
ไอปีเอ็ม ๓๗๖๐ จะใช้เวลาประมาณ .๐๖๐ วินาที ในการอ่านข้อมูลที่มีความยาว ๘๐ ไบต์;
๑ ครั้ง แต่จะใช้เวลาประมาณ .๐๖๑ วินาที ในการอ่านข้อมูลที่มีความยาว ๘๐๐ ไบต์ ;
๑ ครั้ง ดังนั้น ถ้าขนาดของบัฟเฟอร์เล็ก การใช้ระบบสพลลีงก็ไม่ได้ช่วยให้การรับ-ส่ง
ข้อมูลนั้นทำได้รวดเร็วกว่าเดิม แต่อย่างไรก็ตาม การประมาณขนาดของบัฟเฟอร์ให้ใหญ่
ขนาดไหนต้องคำนึงถึงขนาดของหน่วยความจำด้วย เพราะถ้าขนาดของหน่วยความจำใหญ่ขึ้น
ก็จะสิ้นเปลืองค่าใช้จ่ายเพิ่มขึ้น

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย