

เครื่องแก้ตัวประกอบกำลังแบบ 3 เฟสสำหรับโหลดเรียงกระแส



นาย อธิพล เดชาเกียรติถวัลย์

ศูนย์วิทยทรัพยากร จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

วิทยานิพนธ์นี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญาวิกรรมศาสตรมหาบัณฑิต
สาขาวิชาอิเล็กทรอนิกส์กำลัง ภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้า

บัณฑิตวิทยาลัย จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ปีการศึกษา 2539

ISBN 974-635-565-1

ลิขสิทธิ์ของบัณฑิตวิทยาลัย จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

A THREE-PHASE POWER FACTOR CORRECTOR FOR RECTIFIER LOAD

Mr. Teerapon Dachokiatawan

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

A Thesis Submitted in Partial Fulfillment of the requirements

for the Degree of Master of Engineering

Department of Electrical Engineering

Graduate School

Chulalongkorn University

Academic Year 1996

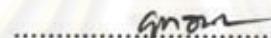
ISBN 974-635-565-1

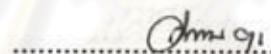
หัวข้อวิทยานิพนธ์ เครื่องแก้ตัวประกอบกำลังแบบ 3 เฟสสำหรับโหลดเรียงกระแส
โดย นาย ชีรพล เดชาเกียรติอวัลย์
ภาควิชา วิศวกรรมไฟฟ้า
อาจารย์ที่ปรึกษา รองศาสตราจารย์ ดร.โคทม อารียา

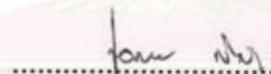
บันทึกวิทยาลัย จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย อนุมัติให้นับวิทยานิพนธ์นี้เป็นส่วนหนึ่งของ
การศึกษาตามหลักสูตรปริญญามหาบัณฑิต

 คณบดีบันทึกวิทยาลัย
(ศาสตราจารย์ นายแพทย์ คุภวัฒน์ ชุติวงศ์)

คณะกรรมการสอบวิทยานิพนธ์

 ประธานกรรมการ
(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.ยุทธนา กุลวิทิต)

 อาจารย์ที่ปรึกษา
(รองศาสตราจารย์ ดร.โคทม อารียา)

 กรรมการ
(รองศาสตราจารย์ ดร.เอกชัย ลีลาศรี)

 กรรมการ
(อาจารย์ ดร.สมบูรณ์ แสงวงศ์วานิชย์)

ศูนย์วิจัยและพัฒนา
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย



พิมพ์ดันจันทร์ที่ดอยอวิทยานิพนธ์ภายในกรอบสีเขียวที่เพียงแผ่นเดียว

ธีรพล เดชาเกียรติกวัลย์ : เครื่องแก้ตัวประกอนกำลังแบบ 3 เฟสสำหรับโหลดเรียง
กระแส (A Three Phase Power Factor Corrector for Rectifier Load) อ.ที่ปรึกษา :
รองศาสตราจารย์ ดร.โภทน อารียา, 42 หน้า ISBN 974-635-565-1

วิทยานิพนธ์นี้กล่าวถึงการออกแบบสร้างและทดสอบเครื่องแก้ตัวประกอนกำลังแบบ 3 เฟส
สำหรับโหลด เรียงกระแส เพื่อให้กระแสของสายกำลังมีรูปคลื่นไกลเดียงไซน์ที่มีเฟสตรงกับแรงดันสายกำลัง
ซึ่งมีผลทำให้ตัวประกอนกำลังมีค่าไกลเดียงหนึ่ง เครื่องแก้ตัวประกอนกำลังนี้เป็นวงจรสวิตชิ้งที่ประกอน
ด้วยตัวเก็บประจุซึ่งมีพลังงานสะสมอยู่ ตัวเหนี่ยววนា และสวิตช์กำลัง เครื่องแก้ตัวประกอนกำลังจะเป็น¹
ตัวจัดแจงกำลังไฟฟ้ารีแอคตีฟให้กับโหลด ทราบได้ที่แรงดันตกคร่อมตัวเก็บประจุมีค่าสูงพอคือสูงกว่า
ค่ายอดของแรงดันสายกำลัง การตัดต่อสวิตช์จะสามารถควบคุมรูปคลื่นกระแสของสายกำลังให้เป็นไซน์
ค่าสั่งที่ใช้กำหนดแอนพลิจูดของกระแสสายกำลังได้มาจากการเปรียบเทียบแรงดันตัวเก็บประจุของวงจรแก้
ตัวประกอนกำลังกับแรงดันอ้างอิง ทั้งนี้เพื่อการคงค่าแรงดันตัวเก็บประจุ วงจรแก้ตัวประกอนกำลังที่สร้าง
ได้นำไปทดสอบกับวงจรเรียงกระแส 3 เฟสซึ่งกำลังที่โหลดมีค่าประมาณ 850W กำลังสูญเสียในวงจรแก้
ตัวประกอนกำลังมีค่าประมาณ 6% ของกำลังด้านเข้า วงจรแก้ตัวประกอนกำลังได้ช่วยลดอัตราการเพี้ยน
รวมจาก 19.9 % เป็น 2.9 %

ศูนย์วิทยทรัพยากร จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ภาควิชา วิศวกรรมไฟฟ้า
สาขาวิชา อิเล็กทรอนิกส์กำลัง
ปีการศึกษา 2539

ลายมือชื่อนิสิต ธีรพล
ลายมือชื่ออาจารย์ที่ปรึกษา ดร. อร.
ลายมือชื่ออาจารย์ที่ปรึกษาร่วม

C615738 : MAJOR ELECTRICAL ENGINEERING

KEY WORD: HARMONIC CURRENT / POWER FACTOR CORRECTOR / SWITCHMODE RECTIFIER

TEERAPON DACHOKIATAWAN : A THREE-PHASE POWER FACTOR CORRECTOR

FOR RECTIFIER LOAD. THESIS ADVISOR: ASSO. PROF. GOTHOM ARYA, Dr.-Ing.

42 pp. ISBN 974-635-565-1

This thesis presents the design , construction and testing of a three-phase power factor corrector for rectifier load. This circuit supplies reactive power to the load and consists of a capacitor to store energy , inductors and power switches. If the capacitor voltage is higher than the amplitude of the phase voltage , the inductor current waveform can be controlled by controlling the switches. The current feedback aims at achieving sinusoidal line current which is in phase with phase voltage so that the power factor is nearly unity. A voltage feedback is used to regulate the capacitor voltage. The power factor corrector was tested with a three-phase rectifier which had a load power of 850W. The power factor corrector loss was found to be about 6% of the input power. The use of the corrector resulted in improving the THD from 19.9% to 2.9%

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ภาควิชา	วิศวกรรมไฟฟ้า	ลายมือชื่อนิสิต	ธีร พ.
สาขาวิชา	อิเล็กทรอนิกส์กำลัง	ลายมือชื่ออาจารย์ที่ปรึกษา	ดร. ดร.
ปีการศึกษา	2539	ลายมือชื่ออาจารย์ที่ปรึกษาร่วม	

กิตติกรรมประกาศ

วิทยานิพนธ์ฉบับนี้ สำเร็จได้ด้วยความช่วยเหลือจาก รศ.ดร.โคทม อารียา ที่ได้ให้คำแนะนำที่เป็นประโยชน์และเป็นอาจารย์ที่ปรึกษา อีกทั้ง พศ.ดร.ยุทธนา กลวิทิต , รศ.ดร.เอกชัย สีลารัศมี และ อ.ดร.สมบูรณ์ แสงวงศ์วานิชย์ซึ่งท่านได้ให้คำแนะนำในการทำวิทยานิพนธ์ ข้าพเจ้า จึงขอรับรองขอขอบพระคุณคณาจารย์ทุกท่านที่ได้กล่าวมาข้างต้น ตลอดจนพี่น้องนิสิตทุกท่านที่ช่วยให้วิทยานิพนธ์นี้สำเร็จด้วยดี

สุดท้ายนี้ ข้าพเจ้าได้รับรองขอขอบพระคุณ บิดามารดาเป็นอย่างสูงที่ได้เคยเป็นกำลังใจ แก่ข้าพเจ้าจนสำเร็จการศึกษา

**ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย**

สารบัญ

	หน้า
บทคัดย่อภาษาไทย.....	๔
บทคัดย่อภาษาอังกฤษ.....	๕
กิตติกรรมประกาศ.....	๖
สารบัญ.....	๗
สารบัญตาราง.....	๘
สารบัญภาพ.....	๙
บทที่	
1 บทนำ	1
2 เครื่องแก้ดัวประกอบกำลัง.....	4
3 การทดสอบ.....	26
4 สรุปและข้อแนะนำ.....	38
รายการอ้างอิง.....	40
ประวัติผู้เขียน.....	42

ศูนย์วิทยทรัพยากร จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

สารบัญตาราง

หน้า

ตารางที่

1.1 ค่าแบบอย่างของชาร์มอนิกอันดับต่าง ๆ (h) เมื่อเทียบกับองค์ประกอบหลักมูลของกระแสสายกำลัง (I_h/I_1) ของวงจรเรียงกระแส 1 เฟสแบบที่ใช้ตัวเก็บประจุเป็นตัวกรองแรงดัน.....	1
1.2 ข้อกำหนดในการออกแบบเครื่องแก็ตตัวประกอบกำลัง.....	3
3.1 องค์ประกอบหลักมูลและชาร์มอนิกที่อันดับต่าง ๆ ของกระแสที่แหล่งจ่าย.....	27
3.2 ค่าตัวประกอบกำลังของระบบ.....	31
3.3 ค่าประสิทธิภาพของระบบ.....	31

ศูนย์วิทยทรัพยากร จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

สารบัญภาพ

หน้า

ภาพที่

2.1	วงจรภาคกำลังของเครื่องแก้ตัวประกอบกำลัง.....	4
2.2	โครงสร้างของเครื่องแก้ตัวประกอบกำลังและโหลดเรียงกระแส.....	5
2.3	แผนภาพนิล็อกวงจรควบคุมของเครื่องแก้ตัวประกอบกำลัง.....	6
2.4	แผนภาพนิล็อกแบบจำลองเฉลี่ยต่อคานสายกำลังของเครื่องแก้ตัวประกอบกำลัง.....	8
2.5	การเปรียบเทียบรูปคลื่นกระแสโหลดกับรูปคลื่นกระแสของสายกำลัง.....	9
2.6	วงจรและรูปที่ใช้ในการหาค่าความหนี้ยกน้ำ.....	11
2.7	ผลการซึ่มเลตหาระลอกของแรงดันคร่อมตัวเก็บประจุ โดยใช้แบบจำลองสวิตช์ อุดมคติตัวซึ่มลิงค์ของแมตแล็บโดยที่ $V_s = 100V_{rms}$, $V_o = 400V$, $L_s = 4mH$ และความถี่ตัดขั้ม $\omega_C = 130 \text{ rad/sec}$	
ก)	ตัวเก็บประจุขนาด $500 \mu F$	14
ข)	ตัวเก็บประจุขนาด $1000 \mu F$	14
2.8	วงจรภาคควบคุมของเครื่องแก้ตัวประกอบกำลัง.....	15
2.9	แผนภาพนิล็อกวงรอบควบคุมของเครื่องแก้ตัวประกอบกำลัง.....	15
2.10	ลักษณะอัตราขยายวงเปิดที่ใช้.....	17
2.11	Bode Plot ของอัตราขยายวงเปิด.....	17
2.12	ผลตอบสนองต่อการเปลี่ยนแปลงแรงดันอ้างอิงแบบขั้นของแรงดันตกคร่อมตัว เก็บประจุ เมื่อเพิ่มแรงดันอ้างอิง 10% แบบขั้น โดยใช้ซึ่มลิงค์ของแมตแล็บ โดยที่ $V_s = 100V_{rms}$, $V_o = 400V$, $L_s = 4mH$ และ $\omega_C = 130 \text{ rad/sec}$	
ก)	ใช้แบบจำลองสวิตช์อุดมคติ.....	18
ข)	ใช้แบบจำลองเฉลี่ยต่อคาน.....	18
2.13	วงจรคุณค่า.....	19
2.14	วงจรสร้างแรงดันอ้างอิง.....	20
2.15	วงจรคูณสัญญาณ.....	21
2.16	วงจรเปรียบเทียบแบบมีแคบอิสเตอริชิส.....	21
2.17	วงจรตรวจวัดแรงดันตกคร่อมตัวเก็บประจุ.....	22
2.18	สัญญาณที่ใช้ควบคุม IGBT ตัวบนและตัวล่างของภาพที่ 2.1.....	23
2.19	วงจรหน่วงเวลาสัญญาณขับนำ IGBT.....	23
2.20	วงจรขับนำเกตที่ใช้พาราหะความถี่สูงแทรกเข้าไปในสัญญาณขับนำเกต.....	24
2.21	วงจรป้องกันของเครื่องแก้ตัวประกอบกำลัง.....	25

สารบัญภาพ

ภาพที่	หน้า
3.1 แผนภาพบล็อกของวงจรที่ใช้ในการทดสอบ.....	26
3.2 รูปคลื่นกระแสที่แหล่งจ่าย	
ก) ก่อนเครื่องแก๊ตัวประกอบกำลังทำงาน.....	28
ข) หลังเครื่องแก๊ตัวประกอบกำลังทำงาน.....	28
3.3 สเปกตรัมของกระแสที่แหล่งจ่าย	
ก) ก่อนเครื่องแก๊ตัวประกอบกำลังทำงาน.....	29
ข) หลังเครื่องแก๊ตัวประกอบกำลังทำงาน.....	29
3.4 รูปคลื่นแรงดันไฟฟ้าที่แหล่งจ่าย (v_s) เทียบกับกระแสไฟฟ้าที่แหล่งจ่าย (i_s)	
ก) ก่อนเครื่องแก๊ตัวประกอบกำลังทำงาน.....	30
ข) หลังเครื่องแก๊ตัวประกอบกำลังทำงาน.....	30
3.5 ก) กระแสที่แหล่งจ่ายขณะเครื่องแก๊ตัวประกอบกำลังเริ่มทำงาน.....	32
ข) กระแสที่เข้าเครื่องแก๊ตัวประกอบกำลังขณะเครื่องแก๊ตัวประกอบกำลังเริ่มทำงาน.....	32
ค) แรงดันตกคร่อมตัวเก็บประจุขณะเครื่องแก๊ตัวประกอบกำลังเริ่มทำงาน เทียบกับผลการซึ่มเลต.....	33
3.6 ก) กระแสที่แหล่งจ่ายขณะเพิ่ม V_o จาก 420V เป็น 440V แบบขั้น.....	34
ข) กระแสที่เข้าเครื่องแก๊ตัวประกอบกำลังขณะเพิ่ม V_o จาก 420V เป็น 440V แบบขั้น.....	34
ค) แรงดันตกคร่อมตัวเก็บประจุขณะเพิ่ม V_o จาก 420V เป็น 440V แบบขั้น เทียบกับผลการซึ่มเลต.....	35
3.7 ก) กระแสที่แหล่งจ่ายเทียบกับกระแสอ้างอิงในสถานะอยู่ตัว.....	36
ข) กระแสเข้าเครื่องแก๊ตัวประกอบกำลังในสถานะอยู่ตัว.....	36
ค) กระแสผ่านสวิตช์ในสถานะอยู่ตัว.....	37
ง) แรงดันตกคร่อมสวิตช์ตัวบนเทียบกับตัวล่างในสถานะอยู่ตัว.....	37