

One-Dimensional White Noise Model

Mr. Chaisingh Poo-rakkiat

A Thesis Submitted in Partial Fulfillment of the Requirements
for the Degree of Master of Science

Department of Physics

Graduate School

Chulalongkorn University

1981

I 15512538

แบบจำลองไวท์นอยล์ฟรีมีดี



นาย ชัยลิงห์ ภู่รักษ์เกียรติ

วิทยานิพนธ์นี้ เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญา วิทยาศาสตร์มหาบัณฑิต

ภาควิชาพิสิกส์

บัณฑิตวิทยาลัย จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

พ.ศ. ๒๕๖๔

011722

Thesis Title One-Dimensional White Noise Model

By Mr. Chaisingh Poo-rakkiat

Department Physics

Thesis Adviser Professor Virulh Sa-yakanit

Accepted by the Graduate School, Chulalongkorn University in
Partial fulfillment of the requirements for the Master's degree.

.....*S. Bunnag*..... Dean of Graduate School
(Associate Professor Supradit Bunnag, Ph.D.)

Thesis Committee

.....*Kitt Visoottivivit*..... Chairman
(Assistant Professor Kitt Visoottiviseth, Ph.D.)

.....*I-Ming Tang*..... Member
(I-Ming Tang, Ph.D.)

.....*Pisitha Ratanavararaksa*..... Member
(Assistant Professor Pisitha Ratanavararaksa, Ph.D.)

.....*V. Sa-yakanit*..... Member
(Professor Virulh Sa-yakanit, F.D.)

Thesis Title One-Dimensional White Noise Model
 Name Mr. Chaisingham Poo-rakkiat
 Thesis Adviser Professor Virulh Sa-yakanit, F.D.
 Department Physics
 Academic Year 1981

ABSTRACT

The one-dimensional white noise model is a simple problem of disordered systems for which an exact expression of the density of states exist. Halperin used the one-electron Green's function method to obtain the following exact asymptotic form for the density of states,

$$\rho_{as}(E) = \frac{A(E)}{2\xi} \cdot \exp\left\{-\frac{B(E)}{2\xi}\right\},$$

where the functions A(E) and B(E) are defined by

$$A(E) = \frac{8}{\pi} \cdot (-E),$$

$$B(E) = \frac{8\sqrt{2}}{3} \cdot \frac{\hbar}{\sqrt{m}} \cdot (-E)^{3/2}.$$

However, the method of Halperin is not useful of handling the disordered phenomena in three-dimensional real systems. For this purpose, Halperin and Lax developed a theoretical method based on wave mechanics, and they found that as a first order approximation and a second order approximation, the density of states in the one-dimensional white noise model are given respectively as

$$\rho_1^{\text{HL}}(E) = \frac{1}{\sqrt{5}} \frac{A(E)}{2\xi} \cdot \exp \left\{ -\frac{B(E)}{2\xi} \right\},$$

and $\rho_2^{\text{HL}}(E) = \frac{e^{13/18}}{\sqrt{5}} \frac{A(E)}{2\xi} \exp \left\{ -\frac{B(E)}{2\xi} \right\}.$

Recently Sa-yakanit used the path integral method to calculate the density of states for the one-dimensional white noise model. Using the first cumulant approximation, he found that

$$\rho_1(E) = \frac{\sqrt{2\pi}}{6} \frac{A(E)}{2\xi} \exp \left\{ -\left(\frac{\pi}{3}\right)^{1/2} \cdot \frac{B(E)}{2\xi} \right\}.$$

In this thesis, we extend Sa-yakanit's work by treating the complete first cumulant, and find that

$$\rho_1(E) = e^{-1/2} \cdot \frac{4\sqrt{2\pi}}{6} \frac{A(E)}{2\xi} \cdot \exp \left\{ -\left(\frac{\pi}{3}\right)^{1/2} \cdot \frac{B(E)}{2\xi} \right\}.$$

We have also calculated the second cumulant correction. The effect is to change the numerical factor in front of $B(E)$ from $\left(\frac{\pi}{3}\right)^{1/2}$ to $\left(\frac{3031}{3072}\right)\left(\frac{\pi}{3}\right)^{1/2} = 1.0097$. A comparison of the present results with the results of Halperin and Lax is given.

หัวข้อวิทยาภัณฑ์ แบบจำลองไวน์อยล์หนึ่งมิติ
 ผู้นิสิต นายชัยลิงค์ ภูรักษ์เกียรติ
 อาจารย์ที่ปรึกษา ศาสตราจารย์ ดร. วิรุฬห์ สายคณิต
 ภาควิชา พลังก์
 ปีการศึกษา 2524

บทคัดย่อ



แบบจำลองไวน์อยล์หนึ่งมิติ เป็นปัญหาของระบบที่ไร้ระเบียบ ที่มีสักขะจะง่ายโดยสามารถหาความหนาแน่นของสถานะได้ถูกต้องแน่นอน ซึ่ง เปอร์เซนต์ได้ใช้รีซิกรันส์ฟังก์ชันสำหรับอัลกอริズึม หนึ่งตัวแก้ปัญหานี้ และพบว่ารูปของฟังก์ชันความหนาแน่นของสถานะในรูปแบบที่มีความต่อเนื่อง ไม่ต่อเนื่อง แต่ต่อเนื่องในด้านที่ต้องการ ได้ถูกต้องแน่นอนดังนี้

$$\rho_{as}(E) = \frac{A(E)}{2\pi} \cdot \exp \left\{ -\frac{B(E)}{2\pi} \right\}$$

โดยที่ฟังก์ชัน $A(E)$ และ $B(E)$ ได้กำหนดไว้ดังนี้

$$A(E) = \frac{8}{\pi} \cdot (-E)$$

$$B(E) = \frac{8\sqrt{2}}{3} \cdot \frac{\pi}{\sqrt{m}} (-E)^{3/2}$$

แม้ว่าที่ซึ่ง เปอร์เซนต์จะประพฤติความสำเร็จกับปัญหาไวน์อยล์หนึ่งมิติ แต่ก็สับไม่สามารถใช้ได้กับปัญหาที่เกิดจากปรากฏการณ์ของระบบที่ไร้ระเบียบในสามมิติ ดังนั้น เพื่อแก้ปัญหาเหล่านี้ ซึ่ง เปอร์เซนต์กับแลกซ์ได้พัฒนาวิธีทางทฤษฎีขึ้นโดยอาศัยทฤษฎีกลศาสตร์เชิงคณิต และพบว่าสำหรับการประมาณอันดับที่หนึ่ง และอันดับที่สอง ความหนาแน่นของสถานะของแบบจำลองไวน์อยล์หนึ่งมิติสามารถหาได้ตามลำดับดังนี้

$$\rho_1^{\text{HL}}(E) = \frac{1}{\sqrt{5}} \cdot \frac{A(E)}{2\xi} \cdot \exp\left\{-\frac{B(E)}{2\xi}\right\}$$

และ $\rho_2^{\text{HL}}(E) = \frac{e^{13/18}}{\sqrt{5}} \cdot \frac{A(E)}{2\xi} \cdot \exp\left\{-\frac{B(E)}{2\xi}\right\}$

เมื่อไม่นานมานี้ ศาสตราจารย์ ดร. วิรุฬห์ สายคณิตได้นำริชอินทีเกรทตาม เส้นทางมาใช้คำนวณหา ความหนาแน่นของสถานะสำหรับแบบจำลองไว้ทันอยู่สหนึ่งมิตินี้ และพบว่า การคำนวณอย่างประมาณใน คุณแลนท์ที่ทึ่งให้ผลลัพธ์ดังนี้

$$\rho_{\ell}(E) = \frac{\sqrt{2\pi}}{6} \cdot \frac{A(E)}{2\xi} \cdot \exp\left\{-\left(\frac{\pi}{3}\right)^{1/2} \frac{B(E)}{2\xi}\right\}$$

สำหรับวิทยานิพนธ์นี้ ได้ขยายการคำนวณของศาสตราจารย์ ดร. วิรุฬห์ สายคณิต ออก ไปสู่การคำนวณที่เสร็จสมบูรณ์ในคุณแลนท์ที่ทึ่ง และได้พบว่า

$$\rho_1(E) = e^{-1/2} \cdot \frac{4\sqrt{2\pi}}{6} \cdot \frac{A(E)}{2\xi} \cdot \exp\left\{-\left(\frac{\pi}{3}\right)^{1/2} \frac{B(E)}{2\xi}\right\}$$

ทึ่งยังได้แก้ไขความหนาแน่นของสถานะนี้ ให้ถูกต้องยิ่งขึ้นด้วยการประมาณในคุณแลนท์ที่สองอีก และ พบร่วยวัวเลขที่อยู่ข้างหน้าพังก์ชัน $B(E)$ ศูนย์ $(\frac{\pi}{3})^{1/2}$ เปลี่ยนไปเป็น $(\frac{3031}{3072})(\frac{\pi}{3})^{1/2} = 1.0097$ ในการวิจัยนี้ได้เปรียบเทียบผลลัพธ์ ความหนาแน่นของสถานะที่ได้จากทฤษฎีของชล เปอร์วินกับแลกซ์ทัวร์



ACKNOWLEDGEMENTS

The author wishes to express his appreciation to Dr. Virulh Sa-yakanit for his advice, guidance and encouragement given throughout the course of investigation.

He would like to express his sincere thanks to Dr.I-Ming Tang for assistance in correcting the English manuscript , and to Dr. Preedeepon Limcharoen and Mr. Chai Hok Eab for their valuable advices.

Finally he would like to thank all colleagues at the department of Physics for their helps in various ways.

TABLE OF CONTENTS

	page
ABSTRACT	iv
ACKNOWLEDGEMENTS	viii
LIST OF ILLUSTRATIONS	xi
LIST OF TABLES	xii
CHAPTER I EXACT RESULT IN ONE DIMENSION	1
1.1 Introduction	1
1.2 White Noise Model	1
1.3 One-Dimensional White Noise Model	1
1.4 Density of States	2
1.5 Exact Asymptotic Result	2
1.6 Approximate Density of States	3
CHAPTER II WAVE MECHANICS METHOD	6
2.1 Introduction	6
2.2 One-Dimensional Model	6
2.3 First Order Approximation	7
2.4 Gaussian Statistics	10
2.5 One-Dimensional White Noise Model	12
2.6 Second Order Approximation	15
CHAPTER III PATH INTEGRAL METHOD	18
3.1 Introduction	18
3.2 Density of States	18

	page
3.3 Gaussian Random Model	19
3.4 Sa-yakanit's Theory	24
3.5 First Cumulant Approximation	27
CHAPTER IV SECOND CUMULANT CORRECTION	32
4.1 Introduction	32
4.2 Leading Term Approximation in First Cumulant	32
4.3 Correction to the Density of States	35
4.4 Complete First Cumulant	38
4.5 Second Cumulant Correction	41
CHAPTER V CONCLUSION	46
5.1 Summary	46
5.2 Discussion	48
5.3 Conclusion	52
APPENDIX A EVALUATION OF $G_o(\vec{x}_2, \vec{x}_1; t)$	58
APPENDIX B EVALUATION OF $S'_{o, cl}$	60
APPENDIX C INTEGRAL FORM OF $\langle S^n \rangle$	62
APPENDIX D EVALUATION OF THE INTEGRAL IN $\langle S \rangle$	66
APPENDIX E EVALUATION OF THE Δ -INTEGRALS	68
APPENDIX F LLOYD-BEST VARIATIONAL PRINCIPLE	71
REFERENCES	76

LIST OF ILLUSTRATIONS

	page
Figure 5.1 Density of States for One-Dimensional White Noise	
Model	55

LIST OF TABLES

Table 5.1 The Percentage Errors of the Numerical Factors in Front of the Exponential Term and in the Exponent for the Corresponding Density of States.....	49
Table 5.2 Numerical Results of the Corresponding Density of States.....	57