

บทที่ ๑

บทนำ

๑.๑ ความเป็นมาของปัจจุบัน

ในปัจจุบันมีงานหลายสาขาซึ่งเกี่ยวข้องกับการนำรูปกราฟและแผนผังทางนาโนงาน เช่น งานศึกษาดูแลน้ำ งานศึกษาดูแลน้ำ สถาบันวิศวกรรม และการวิเคราะห์ข้อมูลที่เป็นทั้งเลข เป็นต้น งานเหล่านี้มีความต้องการมาก การใช้คนเป็นผู้ทดสอบ (Plot) กราฟ หรือเขียนแบบลายไม้สอดคล้องและตรวจสอบ เรื่อง จำเป็นท่องมืออุปกรณ์ที่จะช่วยในการประมวลผลให้ถูกต้อง มีประสิทธิภาพ เครื่องคอมพิวเตอร์ทางชีวภาพ นักวิทยาศาสตร์สร้างไว้ในงานศึกษาดูแลน้ำ แม้ว่า ยังใช้ในการพิมพ์แผนผังและกราฟได้ยากวาย ลังหนึ่งที่เครื่องพิมพ์ไม่สามารถทำให้ทำการทำให้เกิดเส้นท่อเนื่องอย่างแท้จริง มืออุปกรณ์ชนิดหนึ่ง ซึ่งทำหน้าที่โดยตรงในการผลิตกราฟและลากเส้นท่อทางชีวภาพน้ำ ก็โดยจะทำการคำนวณคำลั่งซึ่ง เป็นข้อมูล (Data) ของเครื่อง อุปกรณ์นี้เรียกว่าพล็อกเตอร์ (Plotter) เป็นของจาก พล็อกเตอร์มีราคาหอนข้างสูง การที่จะประยุกต์การใช้งานให้มากขึ้นกว่าเดิมจากเครื่องพิมพ์ขึ้นไม่ เป็นการสะดวก การสร้างเครื่องผลิตกราฟน้ำขึ้น เพื่อให้ง่ายต่อการพัฒนาจะเป็นการแก้ปัญหาคง กล่าวไป

๑.๒ วัสดุประสงค์ของการวิจัย

- ๑.๒.๑ เพื่อพัฒนาพล็อกเตอร์ให้ทำงานโดยควบคุมด้วยไมโครชิปที่ต้องต่อ
- ๑.๒.๒ เพื่อเป็นที่ฐานในการพัฒนาพล็อกเตอร์ให้ทำงานได้ถูกต้องและ ง่ายต่อการพัฒนา
- ๑.๒.๓ เพื่อศึกษาการใช้ไมโครชิป เซสเซอร์ในการควบคุมทำแผนที่และการเคลื่อนที่ ของปากกา
- ๑.๒.๔ เพื่อศึกษาการควบคุมสเตปปิ้งมอเตอร์ (Stepping Motor) โดยไมโคร โปรเซสเซอร์

๔.๒.๕ เพื่อเป็นแนวทางที่จะนำไปใช้งานค้านคอมพิวเตอร์กราฟิก (Computer Graphic) ในชั้นสูงท่อไป

๔.๓ ประโยชน์ที่จะได้รับ

- ๔.๓.๑ จะได้รับอุปกรณ์ชนิดนึงที่จะแสดงข้อมูลในอยู่ในรูปของกราฟ
- ๔.๓.๒ ช่วยให้งานออกแบบแบบมีผังท่างๆทำได้สะดวกขึ้น
- ๔.๓.๓ สามารถเป็นพื้นฐานในการควบคุมกำแผนผังและ การเคลื่อนที่ของวัสดุ
- ๔.๓.๔ การแยกใช้และสร้างโปรแกรมควบคุมเพิ่มเติมจากเดิม เพื่อการใช้งานที่กว้างขึ้น สามารถลดเวลาทำให้โดยง่าย

๔.๔ ขอบเขตของการวิจัย

ผลลัพธ์ที่พัฒนาขึ้นนี้ จะทำงานโดยรับคำสั่งและข้อมูลที่จะถูกใช้ในการลากเส้นโดยมีขอบเขตดังนี้

- ๔.๔.๑ ประกอบด้วยคำสั่งซึ่งใช้ในการบกปักกา กกปักกา ลากเส้นกรุง ลงบนแบบกระดาษซึ่งวางอยู่บนราบาน ขนาด $48'' \times 90''$
- ๔.๔.๒ คำสั่งทั้งหมดจะถูกนำเข้าทางแบบพิมพ์ บ้านเครื่องไมโครคอมพิวเตอร์ ของทางสถาบัติฯ ไปยังผลลัพธ์
- ๔.๔.๓ ผลลัพธ์จะรับคำสั่งและข้อมูลเข้ามา และวน返ในกระบวนการเคลื่อนที่ปักกาให้เป็นไปตามคำสั่งและข้อมูลนั้นๆ

๔.๕ ขั้นตอนการดำเนินงาน

- ๔.๕.๑ ศึกษาคำสั่งและการใช้งานของไมโครไปร์เซสเซอร์
- ๔.๕.๒ ออกแบบและสร้างระบบกลไกของผลลัพธ์
- ๔.๕.๓ ศึกษาการอินเทอร์เฟส (Interface) ของไมโครคอมพิวเตอร์
- ๔.๕.๔ ออกแบบและสร้างวงจรควบคุมการทำงานของผลลัพธ์
- ๔.๕.๕ สร้างโปรแกรมควบคุมการทำงานของเครื่องและหักขอร์
- ๔.๕.๖ สรุปและเรียนรายงาน