

DESIGN AND CONSTRUCTION OF A SOLID-STATE INVERSE TIME-LAG RELAY

WITH

DEFINITE MINIMUM TIME LAG

(การออกแบบเครื่องจ่ายไฟเบี่ยนค่าความล่าช้าแบบตัวต่อตัวที่มีค่าขั้นต่ำของเวลาล่าช้าที่แน่นอน)  
โดยวิธีทางดิจิตอล



Mr. Patima Chiraporn

006981

A Thesis Submitted in Partial Fulfillment of the Requirements

for the Degree of Master of Engineering

Department of Electrical Engineering

Graduate School

Chulalongkorn University

1970

Accepted by the Graduate School, Chulalongkorn University, in  
partial fulfillment of the requirements for the Degree of Master  
of Engineering.



T. Nilanidhi

(Dean of the Graduate School)

Thesis Committee

A. Kengjai ..... Chairman  
P. Chikavathaya ..... Member  
C. Boonyubol ..... Member

Thesis Supervisor

Assistance Professor Pramot Unhavaithaya

Date

April, 30, 1970

หัวข้อวิทยานิพนธ์ การออกแบบสร้างรีเลย์ชนิดจัง เวลาแบบผันกลับ ซึ่งมีการต่อวงเวลาที่สูง  
จากต้นไปใช้สารกึ่งตัวนำ

ชื่อ นายปกรณ์ จิราภรณ์ แผนกวิชา วิศวกรรมไฟฟ้า

ปีการศึกษา ๒๕๖๗

บทที่กับขอ



วิทยานิพนธ์ฉบับนี้เนื่องจากการศึกษาการทำงานของ Electromechanical รีเลย์ ชนิดจังเวลาแบบผันกลับ ซึ่งมีการต่อวงเวลาที่สูงมาก และการออกแบบสร้างรีเลย์ชนิด เกี่ยวกับ โถงใช้สารกึ่งตัวนำ

อนุปกรณ์สารกึ่งตัวนำที่ใช้กับรีเลย์เพื่อออกแบบสร้าง ได้แก่ Transistors, Diodes และ Zener Diodes หรือเป็น Amplifiers, and-gate ไม้ constant current source สำหรับ charge capacitor เพื่อพานีเก็ต linear sweep voltage Bridge rectifier ไม้ or-gate ประกอบด้วย diodes ช่วง Zener diodes ใช้เป็น reference หรือ constant voltage

Inverse time-lag unit ของรีเลย์ที่ออกแบบสร้างโดยใช้สารกึ่งตัวนำ นี้ continuous pick-up current setting ทั้งหมด ๔ มิลลิ安培 ค่าจังเวลาของ unit นี้ แม้กระนั้น oprating current นี้ Dial setting ๑๐ หมากอง แท้ ณ ขณะนี้ operating characteristic time curve บน curve ค่าจังเวลา มากที่สุดของ unit นี้เป็น ๘๘ วินาที.

Definite minimum time-lag unit นี้ continuous pick-up current setting ทั้งหมด ๔ มิลลิ安培 เท่าของ delay-unit pick-up current setting เวลาการทำงานที่น้อยที่สุดของ unit นี้ คือ ๐.๐๘ วินาที

รีเลย์ที่ออกแบบสร้างที่นิสานารณ์ทำให้เกิด operating characteristic คล้าย Electromechanical รีเลย์ที่มีอยู่ ข้อดีของรีเลย์ที่ออกแบบสร้างที่นี้ ไม่ใช่ตัวเก็บอนต์ (ยกเว้นรีเลย์ output contacts) ในตัว overtravel, low burden (input impedance 0.02 ohms) และ reset time น้อย (ภายในเวลา 160 ms) ข้อเสีย คือมีวงจรบุ่งมากกว่า, ต้องการ continuous power drain 2.98 watts และ operating characteristic ของรีเลย์เป็นแบบคงเดิมอยู่หนึ่งเดียว เมื่อสัมผัส (ถูกต้องในเบร์ลินจาก ๙๕° ค บน ๕๐ ค pick-up current เพียง ๘๘ % และ operating time เพียง ๐๐.๖ %)

Thesis Title Design and construction of a Solid-State Inverse Time-Lag Relay with Definite Minimum Time Lag

Name Mr. Puttana Chiraporn Department of electrical Engineering

Academic Year 1969

#### ABSTRACT

This thesis presents the study of an electromechanical inverse time-lag relay with definite minimum time lag and the design and construction of the solid-state relay of the same type.

The solid-state devices used in the designed relay are transistors, diodes and zener diodes. The transistors are used as the amplifiers, the comparators, the and-gate and a constant current source to charge the capacitor in order to produce a linear sweep voltage. The bridge rectifier and the or-gate are formed by the diodes while zener diodes provide the reference or constant voltages.

The inverse time-lag unit of the designed solid-state relay has continuous pick-up current setting of 1 to 3 amp. The operating time of the unit varies inversely proportional to the operating current. There are ten numbers of dial setting; each number gives one operating characteristic time curve. The maximum delay time of the unit is 12 seconds.

The definite minimum time-lag unit has continuous pick-up current setting of 5 to 25 times the delay-unit pick-up current setting. The minimum operating time of the unit is 0.04 seconds.

The designed relay can produce an operating characteristic to similar to the existing electromechanical relay. The advantages of the designed relay are : no moving parts (except the relay output contacts), no overtravel, low burden (input impedance 0.02 ohms) and fast reset time (within 160 ms). The disadvantages are : more complicated circuit, need a continuous d.c. power drain of 2.98 watts and the relay operating characteristics change with temperature change (temperature changes from 25°C to 50°C, the pick-up current increases by 15 % and the operating time increases by 11.3 %).



#### ACKNOWLEDGEMENT

The author wishes to express his sincere appreciation to Assistance Professor Pranachit Unhavaithaya, Mr. A.C. Sensicle and Mr. S.J. Branson for their guidance and valuable advice in this thesis. He is also pleased to acknowledge his indebtedness to Mr. Charoen Suthiphongchai, Mr. Bhisit Anantawan and Mr. Prasart Payakapant, who provide the basic reference materials and the relay testing instruments. The author also expresses his thanks to Mr. Tongchai Singgangvorne and Mr. R.J. Bulley for their helpful preparation of laboratory experiments.

The author expresses his particular appreciation to Miss Chutathip Chiraporn and Miss Pantong Atiwetin for their helpful preparation of the manuscript.

## TABLE OF CONTENTS

	Page
Abstract (Thai) .....	iii
Abstract (English) .....	v
Acknowledgement .....	vii
Introduction .....	x
<b>Chapter 1 Introduction to Protective Relays</b>	
1.1 Protective Relays .....	1
1.2 Relay System Requirements .....	2
1.3 Static or Solid-State Relays.....	4
<b>Chapter 2 An Electromechanical Inverse Time-Lag Relay with Definite Minimum Time Lag</b>	
2.1 Application in a Power System.....	8
2.2 Principle of Operation of a Definite Minimum Time-Lag or Instantaneous Overcurrent Relay ..	11
2.3 Principle of Operation of an Inverse Time-Lag Relay.....	13
2.4 Relay Setting and Coordinating Time Interval..	22
<b>Chapter 3 The Solid-State Inverse Time-Lag Relay with Definite Minimum Time Lag .....</b>	
3.1 The System Block Diagram.....	29
3.2 The Designed Circuit .....	33

	Page
3.3 Design and Test of Each Block .....	38
3.3.1 The Input Circuit (block 1) .....	39
3.3.2 The Integrator Circuit (block 2) .....	44
3.3.3 The Comparator-1 Circuit (block 3).....	73
3.3.4 The Comparator-2 Circuit (block 4) .....	84
3.3.5 The Comparator-3 and Amplifier-2 Circuit (block 6 and 7) .....	94
3.3.6 The Amplifier-3 Circuit (block 5) .....	103
3.3.7.1 Design Technique of Transistor On-Off Circuit .....	120
3.3.7.2 The Output Amplifier and And-Or Circuit (block 8) .....	129
3.4 The Operation of the Designed Relay .....	146
3.4.1 The Inverse Time-Lag Unit .....	146
3.4.2 The Definite Minimum Time-Lag Unit .....	158
3.5 Comparison between the Designed Relay and a Typical Electromechanical Relay .....	159
Chapter 4 Conclusion .....	162
Bibliography .....	165

### Introduction

The purpose of this thesis is to design and construct a solid-state inverse time-lag relay with definite minimum time lag. This type of the relay has been existing in an electromechanical form. The operating characteristic of the relay is that the relay operating time is inversely proportional to the relay operating current. The design of the solid-state relay is intended to produce the operating characteristic similar to that of a typical electromechanical one which is found extensively used in power systems.

Chapter 1 introduces the basis of protective relays and static or solid-state relays. A typical electromechanical inverse time-lag relay, a definite minimum time-lag or instantaneous relay and their application in power systems are described in chapter 2. Chapter 3 are details of the design, the construction and the operation of the designed relay. The comparison between the designed relay and a typical electromechanical one is also included in chapter 3. The conclusion of the thesis is in chapter 4.