

เทคนิคการลดภาระโหลดเกินในสายส่งแบบโอดีไฟด์คัปเปิล

1. เทคนิคการวิเคราะห์โหลดไหลแบบฟาสต์ดีคัปเปิล (Fast Decoupled Load Flow Technique)

ในการวิเคราะห์โหลดไหลของระบบ เพื่อทำการศึกษาและวางแผนการผลิตกำลังไฟฟ้า การส่งกำลังไฟฟ้าและการควบคุมระบบไฟฟ้านั้น มีเทคนิคการวิเคราะห์โหลดไหล เพื่อจุดประสงค์ดังกล่าวได้หลายวิธีด้วยกัน การพิจารณาเลือกใช้เทคนิคการวิเคราะห์ใดนั้น ต้องคำนึงถึงระบบ และขนาดพิกัดของหน่วยความจำและความรวดเร็วในการวิเคราะห์ เพื่อหาผลลัพธ์ที่ต้องการของ เครื่องคอมพิวเตอร์ที่ได้ใช้คำนวณหา เป็น เกณฑ์สำคัญ

เทคนิคการวิเคราะห์โหลดไหลแบบฟาสต์ดีคัปเปิล⁽⁵⁾ (Fast Decoupled Load Flow Technique) เป็นวิธีการวิเคราะห์โหลดไหลที่พัฒนาจากเทคนิคการวิเคราะห์โหลดไหลแบบ นิวตัน-ราฟสัน ทั้งนี้เพื่อให้ขนาดของหน่วยความจำที่ใช้ในการคำนวณและระยะเวลาสำหรับการคำนวณของเครื่องคอมพิวเตอร์ เพื่อจัดหาผลลัพธ์ได้ลดน้อยลง ในการศึกษาเพื่อลดภาระโหลดเกินในสายส่ง ได้พัฒนาโดยนำเทคนิคการวิเคราะห์โหลดไหลแบบดีคัปเปิลมาใช้ เพื่อหาโหลดไหลในระบบ ทั้งนี้เพื่อลดขนาดของหน่วยความจำและลดระยะเวลาสำหรับการคำนวณหาผลลัพธ์ที่ต้องการลงด้วย

1.1 หลักการวิเคราะห์โหลดไหลแบบดีคัปเปิล

จากสมการวิเคราะห์โหลดไหลด้วยเทคนิคแบบนิวตัน-ราฟสัน ในบทก่อนตาม สมการที่ (2.7) และ (2.8) นั้น ได้แสดงถึงความสัมพันธ์ของค่าที่ไม่สมดุลย์กันของกำลังไฟฟ้า แอคทีฟและรีแอคทีฟ (Active and Reactive Power Mismatches) คือการเปลี่ยนแปลงขนาดและมุมของแรงดันไฟฟ้าที่บัสนั้น เนื่องจากโดยทั่วไปขนาดกำลังไฟฟ้าแอคทีฟที่บัสจะ เปลี่ยนแปลงมากเมื่อมีการ เปลี่ยนแปลงค่ามุมแรงดันไฟฟ้าที่บัสและจะ เปลี่ยนแปลงน้อยมากต่อการ เปลี่ยนแปลงขนาดแรงดันไฟฟ้าที่บัส ในทำนองเดียวกันขนาดกำลังไฟฟารีแอคทีฟที่บัสจะ เปลี่ยนแปลงมาก เมื่อมีการ เปลี่ยนแปลงขนาดของแรงดันไฟฟ้าที่บัส และจะ เปลี่ยนแปลงขนาดน้อยมากต่อการ เปลี่ยนแปลงค่ามุมแรงดันไฟฟ้าที่บัส

จากความสัมพันธ์ระหว่างกันนี้ กำหนดให้ค่าสัมประสิทธิ์จาโคเบียน $[J_2]$ และ $[J_3]$ มีค่าเท่ากับศูนย์ ดังสมการ (3.1)

$$\begin{bmatrix} \Delta P \\ \Delta Q \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} J_1 & 0 \\ 0 & J_4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \Delta \delta \\ \Delta V/V \end{bmatrix} \quad (3.1)$$

ทั้งนี้เพื่อ แยกความสัมพันธ์ระหว่างกำลังไฟฟ้าแอกทีฟกับขนาดของแรงดันไฟฟ้าและความสัมพันธ์ระหว่างกำลังไฟฟ้ายวี่แอกทีฟกับมุมของแรงดันไฟฟ้าที่มีส ออกจากกันโดยอิสระ ซึ่งเป็นเทคนิคในการวิเคราะห์โหลดโพลแบบดักเปิด⁽³⁾

$$[\Delta P] = [J_1] [\Delta \delta] \quad (3.2)$$

$$[\Delta Q] = [J_4] [\Delta V/V] \quad (3.3)$$

โดยสัมประสิทธิ์จาโคเบียนเมตริก $[J_1]$ และ $[J_4]$ จะมีจำนวนสมาชิก ซึ่งคำนวณหาได้ตามสมการที่ (3.4) , (3.5) และ (3.6)

$$\text{เมื่อ } p \neq q \quad J_{1_{pq}} = J_{4_{pq}} = V_p V_q (G_{pq} \sin \delta_{pq} - B_{pq} \cos \delta_{pq}) \quad (3.4)$$

$$\text{เมื่อ } p = q \quad J_{1_{pp}} = -B_{pp} V_p^2 - Q_{pp} \quad (3.5)$$

$$\text{เมื่อ } p = q \quad J_{4_{pp}} = -B_{pp} V_p^2 + Q_{pp} \quad (3.6)$$

โดยที่

$$Q_{pp} = V_p \sum_{\substack{q=1 \\ q \neq p}}^n V_q (G_{pq} \sin \delta_{pq} - B_{pq} \cos \delta_{pq}) \quad (3.7)$$

การวิเคราะห์โหลดโพลด้วยเทคนิคแบบดักเปิดนั้น จะช่วยให้การคำนวณหาผลลัพธ์มีความรวดเร็วยิ่งขึ้นและใช้หน่วยความจำของ เครื่องคอมพิวเตอร์ได้ลดลง

1.2 หลักการวิเคราะห์โหลดไหลแบบฟาสต์ดีคัปเปิล

เทคนิคการวิเคราะห์โหลดไหลแบบฟาสต์ดีคัปเปิล⁽⁵⁾ (Fast Decoupled Load Flow Technique) ได้พัฒนาจากเทคนิคการวิเคราะห์โหลดไหลแบบดีคัปเปิล เพื่อให้มีรูปแบบของการหาสัมประสิทธิ์จาโคเบียนเมตริก $[J_1]$ และ $[J_4]$ ให้ง่ายและรวดเร็วและใช้หน่วยความจำของเครื่องคอมพิวเตอร์ลดน้อยลงมากยิ่งขึ้น โดยจัดรูปแบบของการหาค่าสัมประสิทธิ์จาโคเบียนเมตริก $[J_1]$ และ $[J_4]$ ให้ง่ายและรวดเร็วขึ้นจากเดิมในสมการที่ (3.4), (3.5) และ (3.7) โดยหลักการกำหนดให้ค่าที่ใช้ประกอบในการคำนวณตามสมการที่ (3.4) ถึง (3.7) มีค่าเป็นค่าประมาณซึ่งใกล้เคียงกับความเป็นจริงมาก โดยกำหนดให้ดังนี้

ก. ค่าผลต่างของมุมแรงดันไฟฟ้าระหว่างบัสที่สายส่งคือ เชื่อมอยู่ δ_{pq} มีค่าน้อยมาก หรือเกือบจะเท่ากับศูนย์ ซึ่งตามความเป็นจริงแล้วค่ามุม δ_{pq} จะมีค่าน้อยมาก ดังนั้นค่า $\cos \delta_{pq}$ ที่ใช้ประกอบในการคำนวณหาค่าตามสมการที่ (3.4) และ (3.7) มีค่าเกือบจะเท่ากับ 1 มาก และในทำนองเดียวกัน ค่า $\sin \delta_{pq}$ จะมีค่าเกือบจะเท่ากับศูนย์ด้วยการประมาณค่านี้ กำหนดให้

$$\cos \delta_{pq} \approx 1 \quad (3.8)$$

ข. โดยที่ค่าบัสแอดมิตแทนซ์ของสายส่งประกอบด้วยค่า คอนดักแทนซ์ (Conductance) G_{pq} และค่าซัสเซปแทนซ์ (Susceptance) B_{pq} เนื่องจากค่าคอนดักแทนซ์จะมีค่าน้อยกว่าค่าซัสเซปแทนซ์มาก และประกอบกับค่า $\sin \delta_{pq}$ มีค่าเกือบจะเท่ากับศูนย์ จากการประมาณการนี้ กำหนดให้

$$G_{pq} \sin \delta_{pq} \ll B_{pq} \quad (3.9)$$

ค. จากการประมาณค่าตามสมการที่ (3.8) และ (3.9) เป็นผลให้ค่า Q_{pp} ตามสมการที่ (3.7) น้อยกว่าค่า $B_{pp} V_p^2$ มาก

$$Q_{pp} \ll B_{pp} V_p^2 \quad (3.10)$$

จากการประมาณค่าที่กำหนดให้ตามสมการ (3.8), (3.9) และ (3.10) ทำให้การคำนวณหาค่าสัมประสิทธิ์จาโคเบียนเมตริก $[J_1]$ และ $[J_4]$ จะประกอบด้วยค่าบัสซีลเซบแทนซ์ของระบบทั้งหมดเป็นสมาชิก จากสมการ (3.2) และ (3.3) เมตริก $[J_1]$ และ $[J_4]$ จะแทนด้วยเมตริก $[B']$ และ $[B'']$ ตามลำดับ

$$[\Delta P/V] = [B'] [\Delta \delta] \quad (3.11)$$

$$[\Delta Q/V] = [B''] [\Delta V] \quad (3.12)$$

โดยเมตริก $[B']$ และ $[B'']$ เป็นเมตริกที่เป็นค่าจริง (Real) และมีค่าคงที่ โดยสมาชิกของเมตริกทั้งหมดประกอบด้วยค่าลบบของ บรานซ์ ซีลเซบแทนซ์ (Branch Susceptance) ของระบบเท่านั้น และจะมีค่าคงที่ ตลอดการคำนวณหาค่าผลลัพธ์ของสมการโหลดโพล การคำนวณหาค่าผลลัพธ์ตามสมการโหลดโพลแบบฟาสต์ดีคัปเปิลที่ (3.11) และ (3.12) เพื่อหาค่า $\Delta \delta$ และ ΔV จะทำได้รวดเร็วกว่าการวิเคราะห์โหลดโพลแบบดีคัปเปิลตามสมการที่ (3.2) และ (3.3) ทั้งนี้เนื่องจากการคำนวณหาค่าสัมประสิทธิ์ของเมตริก $[B']$ และ $[B'']$ ไม่จำเป็นต้องคำนวณซ้ำ ๆ กันหลาย ๆ ครั้ง ตามจำนวนรอบของอิเทอเรทีฟ (Iterative) ของการคำนวณโหลดโพล เหมือนกับการคำนวณหาสมาชิกของเมตริก $[J_1]$ และ $[J_4]$

2. เทคนิคการลดภาระโหลดเกินในสายส่งแบบดีคัปเปิล

2.1 ความสัมพันธ์ระหว่างกำลังไฟฟ้าและตัวแปรสถานะแบบฟาสต์ดีคัปเปิล

โดยหลักการสำหรับเทคนิคการลดภาระโหลดเกินในสายส่งไฟฟ้า ที่กล่าวไว้ในบทก่อน สามารถแบ่งออกได้ 2 ส่วน ส่วนแรกเป็นความสัมพันธ์เชิงเส้นตรงระหว่างกระแสไฟฟ้าที่ไหลผ่านในสายส่งกับตัวแปรสถานะของระบบ ซึ่งได้แสดงไว้ในรูปของสมการคณิตศาสตร์ตามสมการที่ (2.31) และ (2.32) และส่วนที่สองเป็นความสัมพันธ์เชิงเส้นตรงระหว่างกำลังไฟฟ้าที่ป้อนเข้าบัสกับตัวแปรสถานะของระบบ ซึ่งได้แสดงไว้ในรูปของสมการคณิตศาสตร์ตามสมการที่ (2.39) และ (2.40) ด้วยสมการในส่วนที่สองนี้มีรูปแบบคณิตศาสตร์ในลักษณะเดียวกับเทคนิคการวิเคราะห์โหลดโพลแบบนิวตัน-ราฟสัน ซึ่งสามารถพัฒนาใช้กับเทคนิคการวิเคราะห์โหลดโพลแบบฟาสต์ดีคัปเปิล ทั้งนี้ด้วยเหตุผลเช่นเดียวกับ หลักการวิเคราะห์โหลดโพลแบบฟาสต์ดีคัปเปิล ซึ่งได้กล่าวแล้ว ในหัวข้อที่ 1.2 ดังนั้นสมการที่ (2.39) และ (2.40) สามารถเขียนแยกความสัมพันธ์ระหว่างกำลังไฟฟ้าที่ป้อนเข้าบัสกับตัวแปรสถานะของระบบได้ตามสมการที่ (3.13) และ (3.14)

$$[\Delta P/V] = [B'] [\Delta \delta] \quad (3.13)$$

$$[\Delta Q/V] = [B'''] [\Delta V] \quad (3.14)$$

สมการที่ (3.13) จะเหมือนกับสมการที่ (3.11) ในเทคนิคการวิเคราะห์ โหลดโพลแบบฟาสต์ดีคัปเปิล แต่สำหรับสมการที่ (3.14) จะคล้ายคลึงกับสมการที่ (3.12) เว้นแต่สมการที่ (3.14) ได้เพิ่มจำนวนสมการของบัสควบคุมแรงดันไฟฟ้า (Voltage Controlled Bus) เข้าในสมการนี้ด้วย โดยจำนวนของกำลังไฟฟ้าที่ป้อนเข้าบัส $[\Delta Q/V]$ และจำนวนของ ตัวแปรสถานะ $[\Delta V]$ เพิ่มขึ้นตามจำนวนบัสควบคุมแรงดันไฟฟ้าเพิ่มขึ้นและเมตริก $[B''']$ จะมี ขนาดของเมตริกใหญ่กว่า $[B'']$ และมีรูปลักษณะเมตริกเป็นสี่เหลี่ยมผืนผ้า (Rectangular)

ในการหาเมตริก $[B''']$ นั้น สามารถหาได้โดยใช้เมตริกเดิม $[B'']$ และเพิ่มเติม ด้วยจำนวนสมาชิกในด้านแถวและคอลัมน์ของบัสควบคุมแรงดันไฟฟ้าที่เพิ่มขึ้น สำหรับตัวแปร $[\Delta P/V]$ และ $[\Delta Q/V]$ ในสมการ (3.13) และ (3.14) เป็นตัวแปรค่าที่เพิ่มขึ้น (Increment Power) ของกำลังไฟฟ้าที่ป้อนเข้าบัสต่าง ๆ โดยตัวแปรนี้จะใช้สำหรับคำนวณหาขนาดของการลด การะโหลกเกินในสายส่ง ซึ่งมีใช้เป็นค่าขนาดค่าที่ไม่สมดุลย์กันของกำลังไฟฟ้าแอกทีฟและรีแอกทีฟ (Power Mismatches) ตามในสมการที่ (3.11) และ (3.12)

2.2 การปรับเครื่องกำเนิดไฟฟ้าและการตัดโหลดเพื่อลดการะโหลกเกินในสายส่ง

การคำนวณหาขนาดของเครื่องกำเนิดไฟฟ้าและขนาดของโหลด เพื่อลดการะ โหลกเกินของสายส่งที่เกิดขึ้นในระบบจากผลลัพธ์ที่คำนวณได้ โดยความสัมพันธ์ระหว่างกำลังไฟฟ้า และตัวแปรสถานะในหัวข้อ 2.1 นั้น ดังแสดงในสมการที่ (3.15) ถึง (3.18)

2.2.1 กรณีที่มีเครื่องกำเนิดไฟฟ้าค่ออยู่ที่บัส (Generator Bus)

$$P_{Gi_new} = P_{Gi_old} + \Delta P_i \quad (3.15)$$

$$P_{Li_new} = P_{Li_old} - [\Delta P_i - (P_{Gi_new} - P_{Gi_max})] \quad (3.16)$$

กำหนดให้

$$0 \leq P_{Gi_new} \leq P_{Gi_max}$$

$$0 \leq P_{Li_new} \leq P_{Li_max}$$



2.2.2 กรณีเป็นโหลดบัส (Load Bus)

$$P_{Li_new} = P_{Li_old} - \Delta P_i \tag{3.17}$$

กำหนดให้

$$0 \leq P_{Li_new} \leq P_{Li_max}$$

2.2.3 กรณีเป็นบัสใด ๆ

$$Q_{Li_new} = Q_{Li_old} - \Delta Q_i \tag{3.18}$$

กำหนดให้

$$0 \leq Q_{Li} \leq Q_{Li_max} \text{ ถ้าโหลดเดิมเป็นอินดักทีฟโหลด}$$

$$0 \leq Q_{Li} \leq Q_{Li_min} \text{ ถ้าโหลดเดิมเป็นคาปาซิทีฟโหลด}$$

โดยที่

P_{Gi_old} เป็นขนาดผลิตกำลังไฟฟ้าแอกทีฟเดิมของเครื่องกำเนิดไฟฟ้าที่บัส i

P_{Li_old}, Q_{Li_old} เป็นขนาดแอกทีฟและรีแอกทีฟโหลดที่ต่ออยู่เดิมที่บัส i

P_{Gi_max} เป็นขนาดผลิตกำลังไฟฟ้าแอกทีฟสูงสุดของเครื่องกำเนิดไฟฟ้าที่บัส i

P_{Li_max}, Q_{Li_max} เป็นขนาดแอกทีฟและรีแอกทีฟสูงสุดของโหลดที่จะต่อกับบัส i

P_{Gi_new} เป็นขนาดผลิตกำลังไฟฟ้าแอกทีฟใหม่ของเครื่องกำเนิดไฟฟ้าที่บัส i

P_{Li_new}, Q_{Li_new} เป็นขนาดแอกทีฟและรีแอกทีฟโหลดใหม่ที่ต่ออยู่กับบัส i

3. รูปแบบคณิตศาสตร์สำหรับเทคนิคการลดภาระโหลดเกินในสายส่งแบบตีคัปเปิล

การพัฒนาเทคนิคการลดภาระโหลดเกินในสายส่งจากรูปแบบนิวตัน-ราฟสัน เป็นรูปแบบตีคัปเปิล เพื่อการลดภาระโหลดเกินในสายส่ง โดยมีจุดประสงค์เพื่อลดระยะเวลาในการคำนวณหาผลลัพธ์ และลดขนาดของหน่วยความจำในการคำนวณลงจากเดิมนั้น มีรูปแบบคณิตศาสตร์รวมดังนี้

$$[\Delta P/V] = [B'] [\Delta \delta] \quad (3.19)$$

$$[\Delta Q/V] = [B''] [\Delta V] \quad (3.20)$$

$$\begin{bmatrix} \Delta \delta \\ \hline \Delta V \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} & -1 \\ & A \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \Delta I \end{bmatrix} \quad (3.21)$$

$$[\Delta P/V] = [B'] [\Delta \delta] \quad (3.22)$$

$$[\Delta Q/V] = [B'''] [\Delta V] \quad (3.23)$$

4. เทคนิคการลดภาระโหลดเกินในสายส่งแบบโมดิไฟด์คัปเปิล (Modified Decoupled Technique for Overload Alleviation of Transmission Line)

จากการคำนวณหาขนาดกำลังไฟฟ้า สำหรับปรับขนาดของการผลิตกำลังไฟฟ้าของ เครื่องกำเนิดไฟฟ้าที่ต่ออยู่ในระบบใหม่ และ/หรือขนาดกำลังไฟฟ้าของ โหลดที่ตัดออกจากระบบ เพื่อลดภาระโหลดเกินในสายส่งด้วย เทคนิคแบบคัปเปิล นั้น ขนาดของกำลังไฟฟ้าแอกทีฟ และ รีแอกทีฟที่คำนวณได้ สำหรับโหลดที่จะต้องตัดออกจากบัสหรือระบบจะมีค่าเป็นอิสระต่อกัน แต่จาก สภาพตามความเป็นจริงในทางปฏิบัติอาจจะไม่สามารถตัดโหลด ซึ่งมีขนาดกำลังไฟฟ้าวรีแอกทีฟ ที่คำนวณได้เพียงอย่างเดียวออกจากบัสได้โดยอิสระ ทั้งนี้จากคุณสมบัติทางไฟฟ้าของโหลด โดยทั่วไปในระบบจะมีขนาดกำลังไฟฟ้าแอกทีฟและรีแอกทีฟควบคู่ในตัวของมันเอง โดยสัดส่วน ระหว่างกำลังไฟฟ้าแอกทีฟและรีแอกทีฟของ โหลดแต่ละชนิดจะแตกต่างกันขึ้นอยู่กับชนิดและการใช้งานของ โหลดนั้น เป็นเกณฑ์ ดังนั้น เพื่อให้การคำนวณหาค่ากำลังไฟฟ้าของ โหลดที่ตัดออกจากบัส ต่าง ๆ ของระบบสามารถดำเนินการได้ในทางปฏิบัติจึงต้องขยายโมเดล สำหรับเทคนิคการ ลดภาระโหลดเกินในสายส่งแบบคัปเปิล

4.1 การตัดโหลดออกจากบัสโดยให้ค่าเพาเวอร์แฟคเตอร์ของโหลดมีค่าคงที่

โหลดที่ต่ออยู่ในระบบโดยทั่วไปจะประกอบด้วยค่ากำลังไฟฟ้าแอกทีฟและรีแอกทีฟ ซึ่งเป็นสัดส่วนกันหรือโหลดที่ต่ออยู่กับบัสมีค่าเพาเวอร์แฟคเตอร์ (Power Factor) นั้น ค่าเพาเวอร์แฟคเตอร์ของโหลดที่บัสจะบอกถึงชนิดของโหลดที่ต่ออยู่กับบัสนั้นได้ ดังนั้น การตัดโหลดออกจากระบบเพื่อลดภาระโหลดเกินในสายส่ง จึงควรตัดโหลดออกให้มีสัดส่วนระหว่างขนาดกำลังไฟฟ้าแอกทีฟและรีแอกทีฟกันหรือให้ค่าเพาเวอร์แฟคเตอร์ของโหลดที่ตัดออกจากบัสเท่ากับค่าเพาเวอร์แฟคเตอร์ของโหลดที่บัส ซึ่งจะเป็นการรักษาค่าเพาเวอร์แฟคเตอร์ของบัสให้มีค่าคงที่ จากหลักการนี้ในการตัดโหลดออกจากบัสตามผลลัพธ์ที่คำนวณหาได้ เพื่อลดภาระโหลดเกินในสายส่ง โดยเฉพาะในกรณีที่ต้องตัดรีแอกทีฟโหลดออกจากบัสเพียงอย่างเดียวโดยอิสระ ซึ่งในทางปฏิบัติ ต้องตัดโหลดที่เป็นแอกทีฟออกด้วย และสำหรับกรณีที่ผลลัพธ์จากการคำนวณกำหนดให้ตัดโหลดซึ่งเป็นแอกทีฟโหลดเพียงอย่างเดียวโดยอิสระนั้น ในทางปฏิบัติสามารถกำหนดเลือกตัดโหลดชนิดดังกล่าวได้ ดังนั้นจึงไม่จำเป็นต้องตัดรีแอกทีฟโหลดออกไปด้วย แต่ถ้าต้องการจะรักษาค่าเพาเวอร์แฟคเตอร์ที่บัสให้มีค่าคงที่ก็จำเป็นต้องตัดรีแอกทีฟโหลดออกด้วย การคำนวณหาขนาดกำลังไฟฟ้าแอกทีฟของโหลดที่ต้องตัดออกจากบัสพร้อมกับรีแอกทีฟโหลด ดังสมการที่ (3.24) และ (3.25)

$$P_{shed} = Q_{shed}/PFT \quad (3.24)$$

$$P_{Li_{new}} = P_{Li_{old}} - P_{shed} \quad (3.25)$$

โดยที่

P_{shed}	เป็นขนาดกำลังไฟฟ้าแอกทีฟโหลดที่ต้องตัดออกพร้อมกับรีแอกทีฟโหลด
Q_{shed}	เป็นขนาดกำลังไฟฟ้ารีแอกทีฟโหลดที่ต้องตัดออกจากบัสซึ่ง เป็นผลจากการคำนวณหาได้จากการลดภาระโหลดเกินในสายส่ง
$P_{Li_{new}}$	เป็นขนาดกำลังไฟฟ้าแอกทีฟของโหลดใหม่ที่ยังต่ออยู่กับบัส
$P_{Li_{old}}$	เป็นขนาดกำลังไฟฟ้าแอกทีฟของ โหลดเดิม
PFT	เป็นสัดส่วนระหว่างแอกทีฟและรีแอกทีฟโหลดที่บัส

4.2 การตัดโหลดออกจากบัสเมื่อเพาเวอร์เฟคเตอร์ของโหลดที่บัสมีค่าสูง

ในการตัดโหลดออกจากระบบเพื่อลดภาวะโหลดเกินในสายส่งในกรณีที่โหลดส่วนใหญ่ ซึ่งต่ออยู่กับบัสมีค่าเพาเวอร์เฟคเตอร์สูงหรือมีสัดส่วนค่ากำลังไฟฟ้าแอกทีฟมากกว่าค่ากำลังไฟฟ้ารีแอกทีฟเป็นจำนวนมากแล้ว หากตัดโหลดออกจากบัสตามสัดส่วนนี้แล้วจะ เป็นผลให้แอกทีฟโหลดที่ต้องตัดออกจากบัสพร้อมกับรีแอกทีฟโหลดมีค่าสูงมากซึ่งไม่เหมาะสมที่จะดำเนินการดังกล่าว การตัดโหลดออกจากบัสในลักษณะนี้ควรตัดแอกทีฟโหลดออกตามความจำเป็นหรือเลือกตัดโหลดที่ต่ออยู่กับบัสซึ่งมีค่ากำลังไฟฟ้าแอกทีฟและรีแอกทีฟใกล้เคียงกัน หรืออาจจะกำหนดสัดส่วนระหว่างแอกทีฟโหลดและรีแอกทีฟโหลดขึ้นตามชนิดของ โหลดที่ต่อรวมอยู่กับบัสออก การคำนวณหาขนาดกำลังไฟฟ้าแอกทีฟของ โหลดที่ต้องตัดออกจากบัสพร้อมกับรีแอกทีฟโหลด ดังสมการที่ (3.26)

$$P_{shed} = Q_{shed}/CPF \quad (3.26)$$

$$P_{Li_{new}} = P_{Li_{old}} - P_{shed} \quad (3.27)$$

โดยที่ CPF = เป็นสัดส่วนของค่ากำลังไฟฟ้าแอกทีฟและรีแอกทีฟที่กำหนดให้ตัดออกจากบัส