



จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย
ทุนวิจัย
กองทุนรัชดาภิเษกสมโภช

รายงานวิจัย

เครื่องสร้างแรงกดแบบไม่ต่อเนื่องบนเซลล์เพื่องานวิจัยทางกระดูกและเนื้อเยื่อปริทันต์

โดย
ประสิทธิ์ ภาวสันต์
ชลิตา ลឹ้มจิระจรัส
ณัฐพล ลឹ้มจิระจรัส

มีนาคม ๒๕๕๘



จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย
ทุนวิจัย
กองทุนรัชดาภิเษกสมโภช

รายงานวิจัย

เครื่องสร้างแรงกดแบบไม่ต่อเนื่องบนเซลล์เพื่องานวิจัยทางกระดูกและเนื้อเยื่อปริทันต์

โดย
ประสิทธิ์ ภาวสันต์
ชลิตา ลิมจิระจรัส
ณัฐพล ลิมจิระจรัส

มีนาคม ๒๕๕๘

กิตติกรรมประกาศ

ผู้ประดิษฐ์ขอขอบคุณ ทุนสิ่งประดิษฐ์ กองทุนรัชดาภิเษกสมโภชน์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย ประจำปีการศึกษา 2557 ที่ได้สนับสนุนทุนการประดิษฐ์และพัฒนาโครงการเครื่องสร้างแรงกดแบบไม่ต่อเนื่องบนเซลล์เพื่องานวิจัยทางกระดูกและเนื้อเยื่อปริทันต์รหัสทุน RF-2557-016-02-32

ขอขอบคุณ สถาบันทรัพย์สินทางปัญญาแห่งจุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย ที่ได้ให้ความช่วยเหลือ คำแนะนำให้การยื่นขอจดสิทธิบัตรของสิ่งประดิษฐ์ที่เกิดขึ้นภายใต้โครงการนี้

ศ.ทพ.ดร.ประสิทธิ์ ภาวสันต์

หัวหน้าโครงการ

ชื่อโครงการ	เครื่องสร้างแรงกดแบบไม่ต่อเนื่องบนเซลล์เพื่องานวิจัยทางกระดูกและเนื้อเยื่อปริทันต์
ชื่อผู้ดำเนินการ	ศ.ดร.ทพ. ประสิทธิ์ ภาวสันต์ อ.ดร.ทญ. ชลิตา ลิ้มจิระจรัส ผศ.ดร. ญัฐพล ลิ้มจิระจรัส
เดือนและปีที่ทำเสร็จ	กุมภาพันธ์ พ.ศ. 2558

บทคัดย่อ

ในปัจจุบันมีการศึกษาเกี่ยวกับแรงที่มากกระทำต่อกระดูก ฟันและเนื้อเยื่อปริทันต์เป็นจำนวนมาก เซลล์ที่เกี่ยวข้องกับอวัยวะดังกล่าว ได้แก่เซลล์กระดูก เซลล์เนื้อเยื่อในฟันและเซลล์เนื้อเยื่อปริทันต์มีการเปลี่ยนแปลงทั้งในแง่ของรูปร่างและกระบวนการเมตาบอลิซึมของเซลล์ อย่างไรก็ตามความรู้ทางด้านของการตอบสนองของเซลล์ในระดับโมเลกุลของเซลล์ยังมีจำกัด เนื่องจากความแตกต่างของสภาวะในการทดลองในห้องปฏิบัติการ โครงการวิจัยนี้จึงมีความมุ่งหมายในการออกแบบและพัฒนาเครื่องกดเซลล์ ซึ่งสามารถให้แรงแก่เซลล์ได้ทั้งในรูปแบบการกดต่อเนื่องและแรงกดแบบไม่ต่อเนื่องด้วยเครื่องมือที่พัฒนาจากโครงการนี้ว่าจะมีความสำคัญในการจำลองรูปแบบของแรงที่มาจากการบดเคี้ยวของขากรรไกร และสามารถถ่ายทอดจำลองสถานการณ์ให้คล้ายในสภาวะจริงได้มากขึ้น และสามารถควบคุม สังเกตการณ์ผลการทดลองได้จากจอคอมพิวเตอร์ในลักษณะเรียลไทม์ ข้อมูลที่ได้จะเป็นประโยชน์ในการนำไปประยุกต์ใช้ทางคลินิกต่อไป

เฉยหมู่

เลขทะเบียน 017373

วัน, เดือน, ปี 1 มิ.ย. 60

Project Title	A novel Intermittent compressive force loading apparatus for bone and periodontal tissue research
Name of the Investigators	Professor PrasitPavasant, DDS, Ph.D. Chalida Limjeerajarus, DDS, Ph.D. Assistant Professor Nuttapol Limjeerajarus, Ph.D.
Year	February, 2015

Abstract

Many studies have illustrated the effect of mechanical load on bone, teeth and periodontium. Upon receiving mechanical load, cells on the corresponding changes in their structures, metabolisms and responses. Yet the mechanism through which the cells respond to mechanical loading is still unclear. The purpose of this project is to design and develop a novel loading apparatus, which can apply both constant and intermittent compressive forces to those cells. By, this mean, the developed apparatus is supposed to simulate the masticatory action onto the cells. The developed apparatus will easily be controlled by computer and the applied force can be visualized in in real time via graphical user interface (GUI). The understanding on the responses could be applied for clinical treatment.

สารบัญ

กิตติกรรมประกาศ	ii
บทคัดย่อ	iii
Abstract	iv
บทนำ	๑
แนวความคิดของการประดิษฐ์	๑
วิธีการประดิษฐ์ การทดสอบ การใช้งาน	๒
การอภิปรายผล	๑๑
ข้อสรุป	๑๒
ข้อเสนอแนะ	๑๒
ผลผลิตสิ่งประดิษฐ์	๑๓
เอกสารอ้างอิง	๑๔
ภาคผนวก	๑๕

บทนำ (Introduction)

ผลกระทบจากปัจจัยภายนอก โดยเฉพาะแรงเชิงกลที่มาจากกระทำต่อฟันและกระดูกรอบฟัน นั้นเป็นปัจจัยสำคัญประการหนึ่งที่มีผลต่อความสำเร็จในการให้การรักษาทันตกรรม โดยมีรายงานว่า เซลล์และเนื้อเยื่อของฟันและกระดูกรอบฟัน สามารถรับรู้และตอบสนองต่อแรงกดเคี้ยวหรือแรงจากภายนอกได้โดยตรง และพบว่าผลของแรงที่เหมาะสมจะมีความจำเป็นต่อการรักษาสมดุลของเนื้อเยื่อ ในขณะที่แรงที่มากหรือน้อยเกินไปจะมีผลให้เกิดพยาธิสภาพ และนำไปสู่การละลายตัวของฟันและกระดูกได้ ดังนั้น การศึกษาถึงความสัมพันธ์ของแรงที่มากระทำต่อเซลล์รอบกระดูกและฟัน และกลไกการตอบสนองของเซลล์ จึงจะช่วยให้เรามีความเข้าใจกลไกการตอบสนองของเซลล์ที่มีต่อแรงมากขึ้น อย่างไรก็ตาม การศึกษาผลของแรงในมนุษย์และสัตว์ทดลองมีข้อจำกัดอยู่มาก เนื่องจากมีปัจจัยอื่นๆ เช่น ระดับของฮอร์โมน ปฏิสัมพันธ์ระหว่างเซลล์ต่างชนิด รวมทั้งการควบคุมปริมาณของแรงที่กระทำลงบนฟัน ซึ่งปัจจัยเหล่านี้ จะส่งผลต่อการแปลผลการทดลอง ดังนั้น การพัฒนาเครื่องมือขึ้น เพื่อช่วยจำลองสถานการณ์การบดเคี้ยวในระดับเซลล์ ที่สามารถควบคุมปริมาณ และระยะเวลาที่แรงกระทำต่อเซลล์ จึงมีความสำคัญเพื่อช่วยการออกแบบ และควบคุมการทดลองให้เหมาะสม ก่อนที่จะนำองค์ความรู้ไปทำการทดลองในระดับสัตว์ทดลอง และทางคลินิกต่อไป

แนวความคิดของการประดิษฐ์ (Survey of Related Literatures)

เนื้อเยื่อปริทันต์ ซึ่งประกอบด้วย กระดูกขากรรไกร เคลือบรากฟันและเนื้อเยื่อเอ็นยึดปริทันต์ ทำหน้าที่สำคัญในการยึดโยงกระดูกขากรรไกรและฟันไว้ด้วยกัน รวมทั้งทำหน้าที่ในการรองรับแรงที่เกิดจากการบดเคี้ยวและการทำหน้าที่ต่าง ๆ ของช่องปาก เช่น การพูดการกลืน โดยพบว่า แรงเหล่านี้โดยเฉพาะแรงจากการบดเคี้ยวมีความสำคัญในการควบคุมให้กระดูก มีการสร้างและทำลายในอัตราที่มีความสมดุล [1] เมื่อเกิดความผิดปกติของแรงที่มากระทำ เช่น แรงมากเกินไป หรือสภาวะที่เนื้อเยื่อปริทันต์มีความอ่อนแอติดเชื้อ แรงที่มากระทำต่อขากรรไกรกลับส่งผลให้เกิดการละลายตัวของกระดูก อันนำมาสู่การเกิดโรคปริทันต์และต้องสูญเสียฟันไปในที่สุด [2] หรือแม้แต่แรงที่เกิดจากการให้การรักษ เช่นการให้แรงต่อฟันในการเคลื่อนฟันเพื่อการจัดฟัน หากให้แรงมากเกินไปจะก่อให้เกิดการละลายตัวของกระดูกและฟันอย่างรุนแรง [3] ดังนั้น การศึกษาอิทธิพลของแรงที่มากระทำต่อเนื้อเยื่อฟันและเนื้อเยื่อปริทันต์ จึงมีความสำคัญในการอธิบายปรากฏการณ์หรือการพัฒนาและแนวทางการรักษาใหม่

การศึกษาในระดับห้องปฏิบัติการมีความสำคัญเป็นอย่างมาก เนื่องจากสามารถจำลองสถานการณ์ในการสร้างแรงกดในเซลล์ และสามารถอธิบายการตอบสนองของเนื้อเยื่อได้ในระดับเซลล์ (cell signaling pathway) ได้อย่างชัดเจน และโดยที่ปริมาณ ระยะเวลา และความถี่ของแรงที่กระทำยังส่งผลต่อการตอบสนองของเซลล์ในระดับที่ต่างกัน ดังนั้น การจำลองเครื่องมือให้สามารถปรับให้ระดับความแรง ระยะเวลา และความถี่ที่ต่างออกไปจึงมีความจำเป็นต่อการศึกษาในระดับห้องปฏิบัติการ

ปัจจุบันการทดลองการให้แรงกดในระดับเซลล์ สามารถกระทำได้หลายรูปแบบ เช่น การใช้น้ำหนักจากวัตถุ กดลงบนแผ่นหรือวัสดุที่ส่งแรงกดลงบนน้ำเลี้ยงเซลล์ (culture medium) [4, 5] ซึ่งเป็นการให้แรงกดแบบคงที่ (static loading) ซึ่งไม่เหมือนกับสภาพการบาดเจ็บในช่องปาก นอกจากนี้วิธีดังกล่าว ยังมีการใช้แรงกดจากเครื่องให้แรงกด เช่น เครื่องกดของบริษัท Flexcell (USA) [6] ซึ่งสามารถจำลองการกดโดยใช้แรงดันนิวเมติก ซึ่งมีข้อเสียคือ แรงที่กระทำบนพื้นผิวจานเลี้ยงเซลล์จะกระจายไม่สม่ำเสมอ เครื่องมือนี้ยังมีราคาแพง (มากกว่า 2.5 ล้านบาทโดยประมาณ) และไม่มีจำหน่ายในประเทศไทย

โครงการวิจัยนี้จึงมีความมุ่งหมายในการสร้างเครื่องสร้างออกแรงกดแบบไม่ต่อเนื่องบนเซลล์ เพื่อใช้ในงานวิจัยในห้องทดลอง โดยสามารถออกคำสั่ง และควบคุมด้วยคอมพิวเตอร์ ซึ่งสามารถควบคุมปริมาณการให้แรงได้อย่างละเอียด สามารถติดตามการทำงานบนหน้าจอคอมพิวเตอร์ได้แบบเรียลไทม์ (real timemanipulation) เครื่องมือสามารถนำไปใช้ในตู้บเลี้ยงเซลล์ 37°C ที่มีอยู่แล้วในห้องปฏิบัติการได้ โครงการพัฒนาเครื่องมือสร้างแรงกดจึงน่าจะเป็นเครื่องมือที่ใช้ในการศึกษาอิทธิพลของแรงกดที่มีต่อเซลล์ของอวัยวะในช่องปาก เพื่อการพัฒนาคุณภาพการให้การรักษาทันตกรรมได้หลายสาขา เช่น การรักษาโรคปริทันต์ การจัดฟัน การใช้แรงของรากเทียมที่มีต่อกระดูกเบ้าฟัน เป็นต้น

วิธีการประดิษฐ์ การทดสอบ การใช้งาน

เครื่องสร้างแรงกดที่ประดิษฐ์ขึ้น เป็นการออกแบบระบบทั้งระบบ เพื่อมุ่งหวังในการจดสิทธิบัตรการใช้งานและควบคุม ทำได้โดยสั่งการผ่านคอมพิวเตอร์ ในการนี้ผู้ประดิษฐ์ได้เขียนซอฟต์แวร์ใหม่ที่จะนำมาใช้ควบคุมและสั่งการเครื่องกดซอฟต์แวร์ดังกล่าวจะถูกพัฒนาบนซอฟต์แวร์ Labview และเพื่อที่จะทำให้ผู้ใช้งานในสายงาน Cell Biology สามารถใช้งานเครื่องกดได้ง่าย และสะดวกโดยซอฟต์แวร์ที่จะเขียนขึ้นใหม่นี้ จะสามารถป้อนคำสั่งที่ซับซ้อนได้อย่างน้อย 5 ขั้นตอน และสามารถทำงานวนซ้ำ เพื่อจำลองแรงกดในรูปแบบต่าง ๆ ได้ด้วย

ลักษณะการใช้งานของเครื่องสร้างแรงกด เป็นดังนี้

- เครื่องกดเซลล์ฯ ที่สร้างขึ้นสามารถทำงานได้ ภายใต้สภาวะที่ใช้เลี้ยงเซลล์ในตู้ฝึก (Incubator)
- ชิ้นส่วนที่ต้องสัมผัสกับเซลล์หรือ medium จะต้องสร้างจากวัสดุที่สัมผัสกับอาหารได้อย่างปลอดภัย (Food Grade)
- เครื่องกดเซลล์ฯ ถูกออกแบบเพื่อใช้งานร่วมกับถาดเลี้ยงเซลล์แบบ 6 หลุม
- เครื่องกดเซลล์ฯ สามารถสร้างแรงกดได้สูงสุด 5 g/cm^2 โดยมีค่าความคลาดเคลื่อนไม่เกิน $\pm 10\%$
- เครื่องกดเซลล์ฯ ที่สร้างขึ้นสามารถให้แรงกดทั้งแบบต่อเนื่อง และแบบไม่ต่อเนื่องกับเซลล์ โดยสั่งงานและควบคุมผ่านคอมพิวเตอร์
- ใช้ในการทดลองในระดับเซลล์ เพื่อทดสอบการตอบสนองของเซลล์จากแรงกดที่ได้จากเครื่องกดเซลล์

ขั้นตอนการประดิษฐ์

Literature Study: ศึกษาข้อดี ข้อเสียของเครื่องสร้างแรงกดบนเซลล์ที่มีขายในท้องตลาด, ศึกษาขนาดของแรงกดสูงสุดที่เซลล์เนื้อเยื่อปริทันต์ และเซลล์กระดูกทนได้จากงานวิจัยในอดีต เพื่อออกแบบขนาดแรงกด และกลไกที่จะสร้างแรงกดให้กับเซลล์

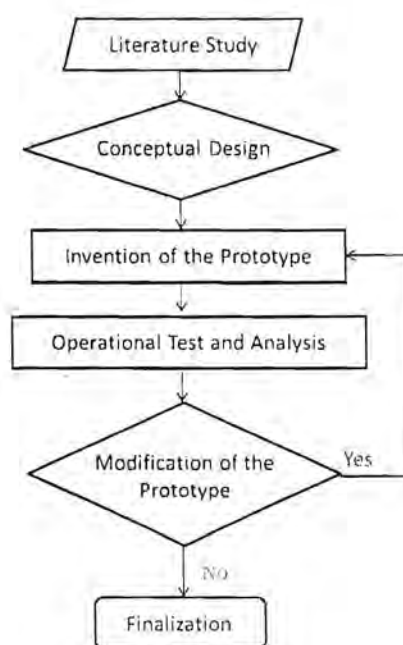
Conceptual Design: ออกแบบกลไกที่เหมาะสม ที่จะนำมาใช้สร้างแรงกดเซลล์, วัสดุที่สัมผัสกับตัวเซลล์หรือมีเดียมจะต้องเป็นเกรดที่สัมผัสอาหารได้ ไม่เป็นพิษต่อเซลล์ และทำความสะอาดง่าย, ออกแบบโครงสร้างของเครื่อง วงจรควบคุมของเครื่องให้เหมาะสมกับเงื่อนไขต่างๆ

Invention of the Prototype: สร้างต้นแบบของเครื่องสร้างแรงกดฯ ตามที่ได้ออกแบบไว้ทั้งในส่วนกลไกทางเครื่องกล วงจรควบคุมอิเล็กทรอนิกส์ และ Software ที่ใช้ควบคุมเครื่องผ่าน GUI บนคอมพิวเตอร์

Operational Test and Analysis: ทดสอบระบบการทำงานของเครื่องสร้างแรงกดฯ ว่าสามารถทำงานได้ตามที่ตั้งโปรแกรมการทำงานไว้หรือไม่ มีความแม่นยำในการสร้างแรงกด ระยะเวลาที่กดความถี่จำนวนครั้งในการกดหรือไม่ เพราะทั้งวิเคราะห์หาสาเหตุและวิธีการแก้ปัญหาดังกล่าว

Modification of the Prototype: หากต้นแบบเครื่องสร้างแรงกตา ที่สร้างขึ้น ยังมีข้อแก้ไขที่ต้องปรับปรุง จะมีการปรับเปลี่ยนต้นแบบดังกล่าว และทดลองซ้ำเพื่อให้แน่ใจว่าสามารถทำงานได้อย่างแม่นยำ และน่าเชื่อถือ

Finalization of the Apparatus: เมื่อเครื่องสร้างแรงกตา สามารถทำงานได้อย่างแม่นยำ และน่าเชื่อถือแล้ว จึงทำการตกแต่งตัวเครื่องและซอฟต์แวร์ที่ใช้ควบคุม เพื่อให้สามารถใช้งานได้ง่าย



รูปที่ 1 แผนผังแสดงขั้นตอนการประดิษฐ์

ขั้นตอนการทำงานของสิ่งประดิษฐ์

รายละเอียดของสิ่งประดิษฐ์ รูปเขียนของสิ่งประดิษฐ์ ขั้นตอนการทำงานของสิ่งประดิษฐ์ถูกแสดงโดยละเอียดใน ภาคผนวกที่ 1 รายละเอียดการประดิษฐ์ สิทธิบัตร เลขที่ 1401006767

โดยส่วนประกอบที่สัมผัสกับเซลล์หรือน้ำเลี้ยงเซลล์โดยตรง เช่น ก้านกด กระบอกกด จะใช้วัสดุที่สัมผัสกับอาหารได้อย่างปลอดภัย (Food Grade) เช่น PE1000 หรือ PTFE (Teflon) ซึ่งจากการทดลองพบว่า PTFE มีความเหมาะสมที่จะนำมาใช้มากกว่า เนื่องจากขึ้นรูปง่าย ผิวขึ้นงานเรียบ และมีสภาพไม่ชอบ

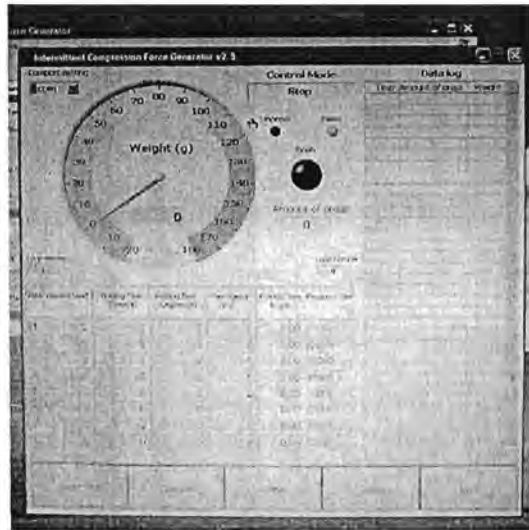
น้ำสูง (Hydrophobicity) ทำให้สามารถควบคุมระดับของน้ำแรงเลี้ยงเซลล์ ตลอดจนแรงกดได้แม่นยำกว่า PE1000 แม้ว่า PTFE จะมีราคาสูงกว่าก็ตาม

สำหรับส่วนประกอบที่ไม่ได้สัมผัสกับเซลล์หรือน้ำเลี้ยงเซลล์โดยตรง เช่น เรือนกระบอกกด แทนยึด ก้านกด เป็นต้น ทำจากอะลูมิเนียมอัลลอยด์ที่ไม่ขึ้นสนิม ตัวโครงสร้าง และตัวเรือนของเครื่องกดทำจาก เหล็กสแตนเลส SS304 ซึ่งเป็นวัสดุคุณภาพเดียวกันกับวัสดุภายในของตู้พัก (Incubator) ดังแสดงในรูปที่ 2



รูปที่ 2 เครื่องสร้างแรงกดที่ได้ประดิษฐ์ขึ้น

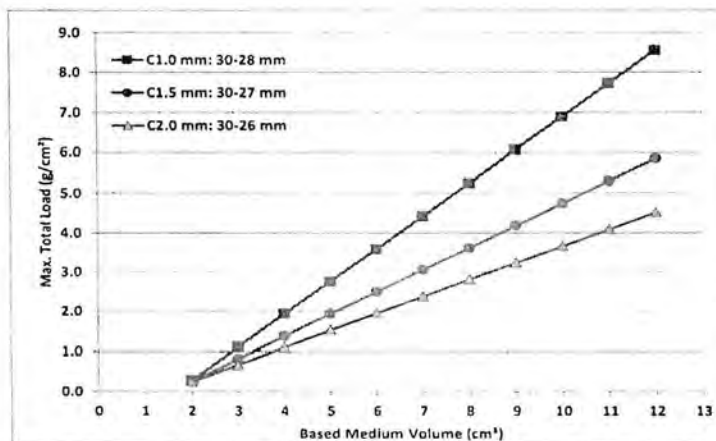
การควบคุมการทำงานของเครื่องกด สามารถสั่งงาน และป้อนโปรแกรมผ่านซอฟต์แวร์ที่ถูกพัฒนาขึ้น ในลักษณะ GUI ที่ใช้งานง่าย ผ่านทางหน้าจคอมพิวเตอร์ ดังแสดงในรูปที่ 3 ซอฟแวร์ดังกล่าวสามารถรับ คำสั่งที่ซับซ้อนได้ถึง 8 ขั้นตอน และสามารถวนลูป (Loop) การทำงานได้ สามารถตั้งค่าแรงกดที่ต้องการ ระยะเวลาในการให้แรง ผ่อนแรง ความเร็วในการกด โดยข้อมูลต่างๆเหล่านี้จะถูกเก็บไว้ในหน่วยความจำ ของคอมพิวเตอร์และสามารถเรียกเป็นไฟล์ Excel เพื่อใช้ในการวิเคราะห์ได้



รูปที่ 3 ซอฟต์แวร์ที่ถูกพัฒนาขึ้นเพื่อใช้สั่งการและควบคุมเครื่องสร้างแรงกด ในรูปแบบ GUI

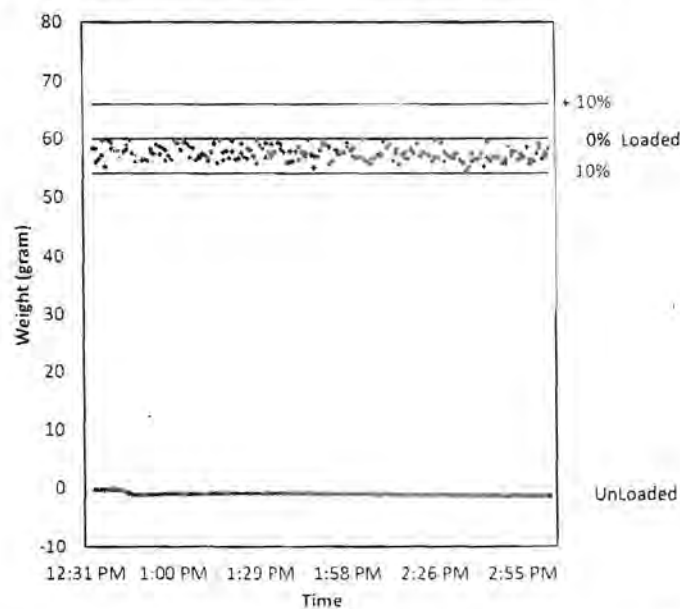
การทดสอบการทำงานของสิ่งประดิษฐ์

แรงกดสูงสุดที่สิ่งประดิษฐ์สามารถสร้างได้จะแปรผันตาม ปริมาณน้ำเลี้ยงเซลล์ที่ใช้เริ่มต้น และแปรผกผันกับขนาดช่องว่างระหว่างก้านกดและกระบอกกด (Clearance) ซึ่งสามารถแสดงความสัมพันธ์ได้ดังรูปที่ 4 โดยขนาดช่องว่างระหว่างก้านกดและกระบอกกดที่ใช้อยู่ปัจจุบันคือ 1.5 มม. ยกตัวอย่าง เช่น หากใช้น้ำเลี้ยงเซลล์เริ่มต้น 4 มม. แรงกดสูงสุดที่เครื่องจะสามารถสร้างได้ โดยที่ก้านกดไม่ชนกับเซลล์ที่ก้นหลุมของถาดหลุมเลี้ยงเซลล์คือ ประมาณ 1.5 g/cm^2



รูปที่ 4 กราฟแสดงความสัมพันธ์ระหว่างแรงกดสูงสุดที่เครื่องกดสามารถทำได้ และปริมาณน้ำเลี้ยงเซลล์ที่ใช้เริ่มต้น และขนาดช่องว่างระหว่างก้านกดและกระบอกกด โดยให้จุดต่ำสุดของก้านกดอยู่เหนือก้นหลุมเลี้ยงเซลล์ 2 มม.

ในส่วนของการทดสอบความแม่นยำของแรงกดที่สร้างขึ้นนั้น แรงกดที่สร้างขึ้นจะต้องมีความคลาดเคลื่อนอยู่ในช่วง $\pm 10\%$ ของแรงกดที่ตั้งค่าไว้ รูปที่ 5 แสดงค่าแรงกดในช่วงเวลาประมาณ 2.5 ชั่วโมง โดยใช้น้ำเลี้ยงเซลล์เริ่มต้นที่ 4 มม. ตั้งค่าแรงกดที่ต้องการไว้ที่ 60 g (1.5 g/cm^2) ระยะเวลาในการให้แรงกด (Loaded) 1 วินาทีต่อครั้ง และระยะเวลาในการถอนแรงกด (Unloaded) 2 วินาทีต่อครั้ง มีจำนวนการกดทั้งสิ้น 2050 ครั้ง โดยพล็อตกราฟสำหรับข้อมูลทุก ๆ การกด 10 ครั้ง จากรูปที่ 5 จะเห็นได้ว่าแรงกดที่เครื่องสร้างได้นั้นจะไม่มีค่าเกิน 60g ทั้งนี้ เนื่องจากเครื่องได้ลือคตำแหน่งของจุดต่ำสุดของก้านกดไว้ตั้งแต่ตอนเซตค่าครั้งแรกแล้ว ดังที่ได้แสดงการทำงานของเครื่องในภาคผนวก 1 เมื่อเริ่มทำการกดแบบไม่ต่อเนื่องแรงกดที่ได้มีความคลาดเคลื่อนภายใน -10% ตลอดการกด 2050 ครั้ง สำหรับสถานะถอนแรงกดนั้น โพลต์เซลล์จะอ่านค่าแรงกดได้เป็นค่าลบ ซึ่งหมายความว่า ณ สถานะถอนแรงกดนั้นเกิดแรงดึงขึ้น เนื่องจากแรงดึงมีระหว่างน้ำเลี้ยงเซลล์และผิวของก้านกดและกระบอกกด อย่างไรก็ตามแรงดึงที่เกิดขึ้นนี้มีขนาดน้อยมาก ไม่เกิน -1.5 g (-0.0375 g/cm^2) เมื่อเทียบกับแรงกดจึงสามารถไม่นำมาพิจารณาได้



รูปที่ 5 ผลการทดสอบความแม่นยำของแรงกดที่สร้างขึ้นจากสิ่งประดิษฐ์ โดยตั้งค่าแรงกดที่ 1.5 g/cm^2

ดังนั้นจึงสามารถสรุปได้ว่าเครื่องสร้างแรงกดที่สร้างขึ้น มีความแม่นยำตามที่กำหนดและ ออกแบบไว้คือ $\pm 10\%$ นอกจากนี้ ด้วยวิธีการสร้างแรงกดด้วยแรงอุทกสถิตย์ ทำให้เซลล์ได้รับแรงกดเพียง

อย่างเดียว (ไม่ได้รับอิทธิพลของแรงดึงและแรงเฉือน) จึงเหมาะสมสำหรับการวิเคราะห์ผลของแรงกดที่มีต่อเซลล์

วิธีการทดสอบผลของแรงกดที่สร้างจากสิ่งประดิษฐ์ที่มีต่อเซลล์

ในการทดสอบคณะผู้วิจัยใช้เซลล์เนื้อเยื่อจากเนื้อเยื่อในฟัน (human dental pulp cells; HDPCs) และเพาะเลี้ยงด้วยอาหารเลี้ยงเซลล์ชนิด ดีเอ็มอีเอ็ม (DMEM : Dulbecco Modified Eagle's Medium) ซึ่งประกอบไปด้วยสารอาหารชนิดต่าง ๆ คือ ซีรัม (fetal bovine serum) ความเข้มข้นร้อยละ 10, แอล-กลูตามีน (L-glutamine) ความเข้มข้น 2 มิลลิโมลาร์, เพนนิซิลิน-จี (penicillin-G) ความเข้มข้น 100 ยูนิต/มิลลิลิตร, สเตรปโตมัยซิน ซัลเฟต (streptomycin sulfate) ความเข้มข้น 100 ไมโครกรัม/มิลลิลิตร และแอมโฟเทอริซิน บี (amphotericin B) ความเข้มข้น 20 ไมโครกรัม/มิลลิลิตร ในตู้บคาร์บอนไดออกไซด์ที่อุณหภูมิ 37 องศาเซลเซียส และมีปริมาณคาร์บอนไดออกไซด์ร้อยละ 5 โดยเซลล์ที่ใช้จะเป็นเซลล์ใน passage ที่ 3-5

การทดสอบ cell viability โดยการทำให้ MTT assay

เซลล์ถูกหว่านลงในจานเพาะเลี้ยงขนาด 6 หลุม ที่ความหนาแน่น 2×10^5 เซลล์/หลุม ทำการเพาะเลี้ยงเป็นเวลา 24 ชั่วโมง ก่อนที่จะนำมาเข้าเครื่องเพื่อให้แรงกดต่อเซลล์ เป็นเวลา 2 และ 24 ชั่วโมง เมื่อครบกำหนดเวลานำเซลล์ออกจากเครื่อง จากนั้นเปลี่ยนอาหารเลี้ยงเซลล์เป็นชนิดที่ไม่มี phenol red และเติมสารละลาย MTT (Sigma Chemical Co., St. Louis, MO, USA) ให้ได้ความเข้มข้น 5 มิลลิกรัม/มิลลิลิตร หลังจากนั้นนำไป incubate 30 นาที ที่อุณหภูมิ 37 องศาเซลเซียสแล้วจึงล้างด้วยฟอสเฟตบัฟเฟอร์ซาลีน (phosphate-buffered saline) 2 ครั้ง แล้วสกัดตะกอนสีม่วงของฟอร์มazan (purple formazan precipitation) ด้วยการเติมไดเมทิลซัลฟอกไซด์ (DMSO) และไกลซีนบัฟเฟอร์ (glycine buffer) 1 มิลลิลิตร หลังจากนั้นเซลล์ที่มีชีวิตอยู่และมีการแบ่งตัวของเซลล์จะถูกคำนวณผ่านเครื่องสเปกโตรโฟโตมิเตอร์ (Spectrophotometer) ด้วยความยาวคลื่น 570 นาโนเมตร

การทดสอบการแสดงออกของยีนโดยการทำให้ reverse transcription – polymerase chain reaction (RT-PCR)

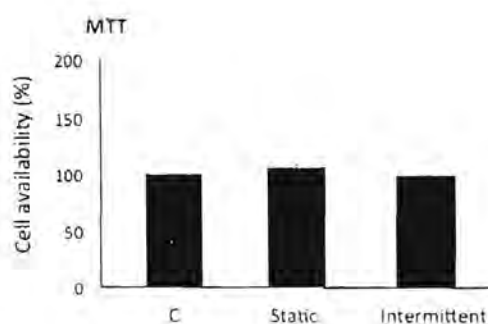
เซลล์ถูกหว่านลงในจานเพาะเลี้ยงขนาด 6 หลุม (6-well plates) ที่ความหนาแน่น 2×10^5 เซลล์/จานเพาะเลี้ยง ทำการเพาะเลี้ยงเป็นเวลา 24 ชั่วโมง และให้แรงกดเหมือนการทดลองข้างต้น เมื่อครบกำหนดเวลาทำการแยกสลายอาร์เอ็นเอ (RNA) โดยสกัด RNA จากเซลล์ด้วย Trizol (Gibco BRL) นำ RNA มาใช้เป็นสารพันธุกรรมต้นแบบในปฏิกิริยา reverse transcription เพื่อสังเคราะห์ cDNA และอาศัยความจำเพาะของ primer ในลำดับเบสของยีนที่กำหนดการสังเคราะห์ จากนั้นจึงทำการเพิ่มจำนวนชิ้นส่วนของยีนที่สนใจด้วยปฏิกิริยา PCR วิเคราะห์ผลของปฏิกิริยาด้วยการแยกด้วยไฟฟ้าใน 1.5% agarose gel

การวิเคราะห์ข้อมูล

ผลข้อมูลที่ได้จากการทดสอบความเป็นพิษและการแบ่งตัวของเซลล์ รวมถึงจากการทำ ELISA และ RT-PCR จะถูกวิเคราะห์โดยใช้สถิติ one-way ANOVA และหากพบความแตกต่างกันระหว่างกลุ่มควบคุมที่ไม่ได้รับแรงกดกับกลุ่มที่ได้รับแรงกด จะเปรียบเทียบต่อโดยใช้ Tukey post hoc analysis ที่ระดับความเชื่อมั่นร้อยละ 95 โดยใช้โปรแกรมเอสพีเอสเวอร์ชันที่ 17.0 (SPSS version 17.0) ในการคำนวณ

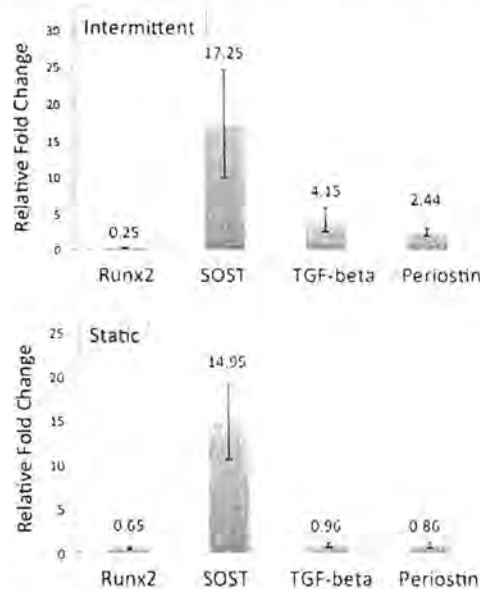
ผลการทดลอง

ผลการศึกษาพบว่าแรงกดที่ขนาด 1 กรัม/ตารางเซนติเมตร เมื่อกดไปเป็นเวลา 24 ชม ทั้งในแบบ static และ intermittent จะไม่ผลต่อจำนวนเซลล์เนื้อเยื่อปริทันต์ (Periodontal ligament cells) เมื่อตรวจสอบอัตราการหายใจของเซลล์ด้วยวิธี MTT ดังแสดงผลในรูปที่ 6



รูปที่ 6 MTT assay แสดง % cell availability หลังการกดด้วยแรง 1 กรัม/ตารางเซนติเมตร เป็นเวลา 24 ชั่วโมง ทั้งแบบ static และแบบ intermittent ที่ 15 รอบ/นาที

นอกจากการวัดอัตราการทำลายของเซลล์แล้ว คณะผู้วิจัยได้ทำการสกัด RNA จากเซลล์ที่ได้รับแรงกดทั้งสองแบบ และนำไปวิเคราะห์การแสดงออกของยีนด้วย เทคนิค RT-PCR ผลการศึกษาแสดงในรูปที่ 7



รูปที่ 7 ผลการวิเคราะห์การแสดงออกของยีนโดยเซลล์เอ็นโดพรีทันต์ เมื่อได้รับแรงกดขนาด 1 กรัม/ตารางเซนติเมตร ทั้งแบบ static และแบบ intermittent โดยเทียบให้การแสดงออกของยีนในเซลล์ที่ไม่ได้รับแรง = 1

ผลการศึกษาในรูปที่ 7 แสดงว่า แรงทั้งแบบ static และ intermittent compressive force จะกระตุ้นการแสดงออกของ SOST (sclerostin) โดยเพิ่มขึ้นถึง 14.75 และ 17.25 เท่า ตามลำดับ เมื่อให้ระดับการแสดงออกในกลุ่มที่ไม่ได้รับแรง = 1 แรงทั้งสองแบบ ยังมีผลในการกดการแสดงออกของ Runx2 (0.65 และ 0.25 เท่าตามลำดับ) แต่แรงแบบ static จะมีผลในการกดการแสดงออกของ Periostin และ Transforming growth factor (TGF) beta ในขณะที่แรงแบบ intermittent จะเพิ่มการแสดงออกของยีนทั้งสองตัว

ผลการศึกษาชิ้นนี้ สนับสนุนว่าเครื่องสร้างแรงกดแบบไม่ต่อเนื่องนี้สามารถใช้งานวิจัยได้จริง และขณะนี้งานการศึกษาด้วยเครื่องมือนี้ ได้ submitted เพื่อขอรับการตีพิมพ์ในวารสารทางวิชาการแล้ว

บทวิเคราะห์และวิจารณ์

ในปัจจุบัน การทดลองให้แรงกดในระดับเซลล์ที่มีรายงานในห้องปฏิบัติการนั้น สามารถกระทำได้หลายรูปแบบ เช่น การใช้น้ำหนักจากวัตถุตกลงบนแผ่นเมมเบรนหรือวัสดุอื่น ๆ ที่สามารถส่งแรงกดลงบนน้ำเลี้ยงเซลล์ (culture medium) ได้ซึ่งการทดลองในลักษณะนี้เป็นการให้แรงกดแบบคงที่ (static loading) ซึ่งไม่เหมือนกับสภาพการบาดเจ็บในช่องปากที่มีลักษณะเป็นแรงกดแบบไดนามิกส์ คือเป็นแรงที่ไม่ต่อเนื่อง (intermittent force) เนื่องจากแรงกดเดี่ยวนั้น จะเกิดเป็นจังหวะตามจังหวะของการบาดเจ็บคือ เนื้อเยื่อจะได้รับแรงในช่วงที่ฟันสบกัน และไม่ได้รับแรงในช่วงที่ขากรรไกรแยกออกจากกัน ดังนั้น การจำลองลักษณะแรงทางกลในลักษณะ dynamic mechanical loading จึงมีความสำคัญเพื่อสร้างแรงให้คล้ายคลึงกับแรงกดเดียว

ในการประดิษฐ์นี้มุ่งเน้นที่การประดิษฐ์เครื่องสร้างแรงกด (Compression force) เป็นสำคัญ โดยในห้องตลาดปัจจุบันมีเครื่องสร้างแรงกดแบบไดนามิกส์อยู่เพียงรูปแบบเดียว คือ เครื่องกดของบริษัท Flexcell (USA) ซึ่งสามารถจำลองแรงกดแบบไดนามิกส์ได้โดยใช้แรงดันนิวเมติก กดลงบนเมมเบรน แล้วจึงส่งผ่านแรงกดลงบนซับพอร์ต ซึ่งก็คือ Foam วงแหวน ปัญหาคือ ในขั้นตอนการเซตอัพต้องขันยึดสกรูในอาศัยความรู้สึกให้ตึงมือ (อ้างอิงจากคู่มือการใช้งานของทางบริษัท) ซึ่งมีข้อเสียที่สำคัญคือ ในทางปฏิบัติจะมีความยากลำบากในการควบคุมแรงที่กระทำบนพื้นผิวงานเลี้ยงเซลล์ให้กระจายอย่างสม่ำเสมอ และเท่ากันในทุก ๆ ภาดหลุม นอกจากนี้ เครื่องมือนี้มีราคาแพงและใช้วัสดุเฉพาะของบริษัทซึ่งเป็นการผูกขาดทางการค้าและไม่มีจำหน่ายในประเทศไทย

โดยที่เครื่องสร้างแรงกดที่มีในห้องตลาดมีข้อเสียในด้านการใช้งานและราคาที่สูง การประดิษฐ์นี้จึงได้ประดิษฐ์เครื่องมือสร้างแรงกดบนเซลล์ ที่สามารถสร้างแรงกดได้ทั้งแบบต่อเนื่อง (Static load) และแบบไม่ต่อเนื่อง (Dynamic load) โดยอาศัยหลักการของแรงอุทกสถิตย (Hydrostatic force) จึงทำให้สามารถควบคุมแรงกดให้กระจายอย่างสม่ำเสมอ และเท่ากันทุก ๆ ภาดหลุม นอกจากนี้ ชิ้นส่วนของเครื่องมือนี้ยังถูกออกแบบให้สามารถนำกลับมาใช้ได้ใหม่ และสามารถนำไปประยุกต์ใช้ได้กับภาดหลุมขนาดต่าง ๆ จึงเป็นการลดการผูกขาดทางการค้าและมีต้นทุนการผลิตที่ต่ำกว่า

ในโครงการนี้ คณะผู้ประดิษฐ์สามารถพัฒนาและสร้างเครื่องต้นแบบของเครื่องสร้างแรงกดแบบไม่ต่อเนื่องที่สามารถใช้งานได้จริงในห้องปฏิบัติการ โดยในการทดลองสร้างแรงกดต่อเซลล์เอ็นอีดีปริทันต์ใน

งานเลี้ยงทั้งในแบบแรงกดต่อเนื่องและไม่ต่อเนื่องในช่วง 2-24 ชั่วโมง พบว่าเซลล์ยังคงมีชีวิตปกติ เมื่อตรวจสอบจากค่าการทำงานของเซลล์ด้วยเทคนิค MTT assay และการตรวจสอบด้วยตาภายใต้กล้องจุลทรรศน์ ผลของแรงกดยังพบว่าก่อให้เกิดการตอบสนองของเซลล์ในระดับการแสดงออกของยีน โดยพบว่าแรงกดมีผลต่อการเปลี่ยนแปลงของยีน SOST หรือ sclerostin โดยพบการเพิ่มขึ้นของ SOST แปรผันตามระยะเวลาที่กด และได้ผลในทำนองเดียวกันจากการทดลองซ้ำสาม ซึ่งแสดงถึงประสิทธิภาพของเครื่องที่พัฒนาขึ้นนี้ว่าสามารถใช้งานได้จริง

นอกจากนี้ จากผลการคำนวณทางคณิตศาสตร์ ทำให้ผู้ใช้งานสามารถปรับเปลี่ยนแรงได้ตามกราฟในรูปที่ 4 ซึ่งทำให้เกิดความสะดวกและความมั่นใจ ในขนาดของแรงที่ต้องการ

ข้อสรุป (Conclusion)

โดยสรุปโครงการเครื่องสร้างแรงกดแบบไม่ต่อเนื่องบนเซลล์ เพื่องานวิจัยทางกระดูกและเนื้อเยื่อปริทันต์นี้ประสบความสำเร็จตามที่คาดหวังตามวัตถุประสงค์ของการประดิษฐ์ กล่าวคือ สามารถสร้างเครื่องต้นแบบของเครื่องสร้างแรงกดแบบไม่ต่อเนื่องบนเซลล์ ที่นำมาใช้กับงานวิจัยในห้องปฏิบัติการได้จริง โดยสามารถออกแรงกดได้สูงสุดที่ 5 g/cm^2 โดยมีค่าความคลาดเคลื่อนไม่เกิน $\pm 10\%$ ซอฟแวร์ที่ถูกพัฒนาขึ้นเพื่อสามารถใช้งานร่วมกับเครื่องมือสร้างแรงกดเซลล์ได้อย่างมีประสิทธิภาพ สามารถป้อนคำสั่งที่ซับซ้อนได้อย่างน้อย 5 ขั้นตอน และทำงานวนซ้ำได้ ใช้งานง่าย ผ่าน graphical user interface (GUI) และสามารถออกคำสั่ง และควบคุมด้วยคอมพิวเตอร์

ต้นแบบของเครื่องสร้างแรงกดดังกล่าว ในปัจจุบันถูกใช้เพื่องานวิจัยในหน่วยปฏิบัติการวิจัยเนื้อเยื่ออินทรีย์ คณะทันตแพทยศาสตร์จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย และได้ทำการยื่นจดทะเบียนสิทธิบัตรเลขที่ 1401006767 วันที่ยื่นขอ 12 พฤศจิกายน 2557 ดังแสดงในภาคผนวก

ข้อเสนอแนะ (Suggestion of Further Work)

เครื่องสร้างแรงกดที่พัฒนาขึ้นนี้เป็นต้นแบบเครื่องแรก และพบข้อจำกัดจากการใช้งานว่าเครื่องต้นแบบนี้ยังมีข้อจำกัดเรื่องการให้แรงและขนาดของเครื่อง ซึ่งหากมีการสนับสนุนเพิ่มเติม การพัฒนาเครื่องสร้างแรงกดในโมเดลที่สอง จะสามารถออกแบบให้เครื่องมีขนาดเล็กกะทัดรัดลง และมีต้นทุน

ในการประดิษฐ์ที่ต่ำลง เพื่อการสะดวกแก่การใช้งาน และสามารถผลิตแรงที่มีช่วงกว้างและหลากหลายกว่า เครื่องต้นแบบ ซึ่งจะทำให้การพัฒนาและการผลิตในเชิงพาณิชย์มีความเป็นไปได้มากขึ้น

ผลผลิตสิ่งประดิษฐ์

1. เครื่องต้นแบบเครื่องสร้างแรงกดที่สามารถใช้ในห้องปฏิบัติการ
2. รายละเอียดการประดิษฐ์เครื่องสร้างแรงกดที่ใช้ขอยื่นจดสิทธิบัตร (ภาคผนวก 1)
3. สำเนาใบคำขอยื่นจดสิทธิบัตร (ภาคผนวก 2)

เอกสารอ้างอิง (References)

- [1] Svanberg GK, King GJ, Gibbs CH. Occlusal considerations in periodontology. *Periodontol* 2000. 1995 Oct; 9:106-17.
- [2] Gher ME. Changing concepts. The effects of occlusion on periodontitis. *Dent Clin North Am*. 1998 Apr; 42(2):285-99.
- [3] von Böhl M, Kuijpers-Jagtman AM. Hyalinization during orthodontic tooth movement: a systematic review on tissue reactions. *Eur J Orthod*. 2009 Feb; 31(1):30-6.
- [4] S. Wongkhantee, T. Yongchaitrakul, P. Pavasant, Mechanical stress induces osteopontin via ATP/P2Y1 in periodontal cells, *J Dent Res* 87 (2008) 564-568.
- [5] H. Kanzaki, M. Chiba, Y. Shimizu, H. Mitani, Periodontal ligament cells under mechanical stress induce osteoclastogenesis by receptor activator of nuclear factor kappaB ligand up-regulation via prostaglandin E2 synthesis, *J Bone Miner Res* 17 (2002) 210-220.
- [6] S. Agarwal, P. Long, A. Seyedain, N. Piesco, A. Shree, R. Gassner, A central role for the nuclear factor-kappaB pathway in anti-inflammatory and proinflammatory actions of mechanical strain, *FASEB J* 17 (2003) 899-901.

ภาคผนวก 1 รายละเอียดการประดิษฐ์ ลิขสิทธิ์ เลขที่ 1401006767

รายละเอียดการประดิษฐ์

ชื่อที่แสดงถึงการประดิษฐ์

เครื่องสร้างแรงกดทั้งแบบต่อเนื่องและแบบไม่ต่อเนื่องต่อเซลล์และเนื้อเยื่อ

ลักษณะและความมุ่งหมายของการประดิษฐ์

การประดิษฐ์นี้เกี่ยวข้องกับเครื่องสร้างแรงกดทั้งแบบต่อเนื่อง และแบบไม่ต่อเนื่องต่อเซลล์และเนื้อเยื่อ โดยเครื่องมือดังกล่าวมีส่วนประกอบ 2 ส่วน ส่วนที่ 1 คือ ชุดกระบอกกดเพื่อสร้างแรงกดแบบอุทกสถิตย ซึ่งประกอบด้วย ตัวเรือนมีหน้าที่ปิดบังอุปกรณ์ภายในเครื่อง ก้านกดถูกยึดติดกับแท่นยึดก้านกด และทำหน้าที่กดลงบนน้ำเลี้ยงเซลล์ ปริมาตรของก้านกดที่แทนที่น้ำเลี้ยงเซลล์จะทำให้ น้ำเลี้ยงเซลล์มีระดับสูงขึ้นตามร่องระหว่างก้านกดและกระบอกกด โดยกระบอกกดจะถูกยึดให้ตั้งตรงด้วยเรือนกระบอกกด โดยมีปลายด้านหนึ่งของกระบอกกดสวมลงบนภาตหลุมเลี้ยงเซลล์ ซึ่งวางอยู่บนภาตรองภาตหลุมเลี้ยงเซลล์อีกทอดหนึ่ง ส่วนที่ 2 คือ ส่วนควบคุมแรงกด ซึ่งประกอบด้วย มอเตอร์ส่วนล่างและชุดเฟืองทดทำหน้าที่ตั้งค่าแรงกดและควบคุมแรงกด โดยทำงานร่วมกับชุดโพลตเซลล์และวงจรควบคุมภายนอก รางสไลด์ทำหน้าที่ควบคุมให้ชุดโพลตเซลล์เคลื่อนที่ขึ้นลงในแนวตั้งเท่านั้น มีลิimitsวิตซ์ชุดล่างจำนวน 2 ตัวทำหน้าที่ป้องกันการสร้างแรงกดที่มากเกินไปที่ชุดโพลตเซลล์จะรองรับได้ และป้องกันการเคลื่อนต่ำลงจนชนกับฐานโครงสร้างมีมอเตอร์ส่วนบนทำหน้าที่ควบคุมแรงกดแบบไม่ต่อเนื่องที่มีความถี่ต่างๆ โดยใช้งานร่วมกับลูกเบี้ยว มีแท่งนำบังคับให้ก้านกดและแท่นยึดก้านกดเคลื่อนที่ขึ้นลงในแนวตั้งเท่านั้น ทำให้ก้านกดไม่สัมผัสกับกระบอกกดเมื่อใช้งาน ทำให้สามารถควบคุมแรงกดได้อย่างถูกต้องแม่นยำมีลิimitsวิตซ์ชุดบนจำนวน 2 ตัว ทำหน้าที่ควบคุมการเคลื่อนที่ของลูกเบี้ยวเพื่อให้ก้านกดอยู่ในตำแหน่งสูงสุดและต่ำสุด เมื่อต้องการให้ไม่มีแรงกดและมีแรงกดตามลำดับ

วัตถุประสงค์หลักของการประดิษฐ์นี้ คือ การสร้างเครื่องมือที่สามารถสร้างแรงกดทั้งแบบต่อเนื่องและแบบไม่ต่อเนื่องต่อเซลล์และเนื้อเยื่อ ที่ถูกเลี้ยงในภาตหลุมและตู้ฟัก (Incubator) โดยใช้หลักการของแรงอุทกสถิตย เพื่อให้สามารถวัดค่าแรงกดได้อย่างแม่นยำ ควบคุมแรงกดให้กระจายได้อย่างสม่ำเสมอตลอดพื้นที่หน้าตัดในแต่ละหลุม และเท่ากันในทุก ๆ หลุม และสามารถปรับเปลี่ยนแรงกดและความถี่ในการให้แรงกดได้อย่างแม่นยำและสะดวก โดยการสั่งการและป้อนโปรแกรมการทำงานผ่านคอมพิวเตอร์ นอกจากนี้เครื่องมือที่ประดิษฐ์ขึ้นยังมีราคาถูก และใช้วัสดุที่สามารถหาได้ภายในประเทศ

สาขาวิทยาการที่เกี่ยวข้องกับการประดิษฐ์

วิศวกรรมเครื่องกล ชีววิทยาของเซลล์ และอนุชีววิทยา ในส่วนที่เกี่ยวข้องกับเครื่องสร้างแรงกดทั้งแบบต่อเนื่องและแบบไม่ต่อเนื่องต่อเซลล์และเนื้อเยื่อ

ภูมิหลังของศิลปะหรือวิทยาการที่เกี่ยวข้อง

พื้นและกระดูกขากรรไกรเป็นอวัยวะที่มีความเกี่ยวข้องกับเนื้อเยื่อปริทันต์ ซึ่งทำหน้าที่เชื่อมต่อกระดูกขากรรไกรและฟันไว้ด้วยกัน แรงจากการบดเคี้ยว ซึ่งเกิดขึ้นทั้งในรูปแบบของ แรงกด แรงดึง และแรงเฉือน มีความสำคัญในการกระตุ้นให้กระดูกมีการสร้างและทำลายในอัตราที่มีความสมดุล เมื่อเกิดความผิดปกติของแรงที่มากกระทำ เช่น แรงที่น้อยเกินไป แรงที่มากเกินไป หรือแรงที่เกิดขึ้นต่อขากรรไกร ในสถานะที่เนื้อเยื่อปริทันต์อยู่ในสภาวะติดเชื่อ จะส่งผลให้เกิดการละลายตัวของกระดูก อันนำมาสู่การเกิดโรคปริทันต์และต้องสูญเสียฟันไปในที่สุด ในทำนองเดียวกัน แรงที่เกิดจากการให้การรักษาทางทันตกรรม เช่น การให้แรงต่อฟันในการเคลื่อนฟันเพื่อการจัดฟัน หากให้แรงมากเกินไปจะก่อให้เกิดการละลายตัวของกระดูกและฟันอย่างรุนแรงดังนั้นการศึกษาอิทธิพลของแรงในลักษณะต่างๆที่มากกระทำต่อเนื้อเยื่อฟันและเนื้อเยื่อปริทันต์ จึงมีความสำคัญในการอธิบายปรากฏการณ์ของรอยโรค รวมทั้งมีความสำคัญในการนำไปประยุกต์ใช้เพื่อการพัฒนาและแนวทางการรักษาใหม่ทางทันตกรรม

การศึกษาในระดับห้องปฏิบัติการนั้นมีความสำคัญเป็นอย่างมาก เนื่องจากการทดลองในห้องปฏิบัติการจะสามารถจำลองสถานการณ์ของแรงเชิงกล เพื่อศึกษาการตอบสนองของเนื้อเยื่อได้ในระดับเซลล์ (cell signaling pathway) ได้ ทำให้เกิดความเข้าใจการตอบสนองของเซลล์ที่มีต่อแรงเชิงกลในรูปแบบต่างๆ อย่างเพียงพอและชัดเจน เพื่อการออกแบบการทดลองเพื่อการศึกษาในสัตว์ทดลองและในคนใช้ต่อไป และจากการที่ปริมาณของแรงจะมีผลต่อการตอบสนองของเซลล์ ดังนั้น การจำลองเครื่องมือให้สามารถปรับให้ระดับความแรงที่ต่างออกไปจึงมีความจำเป็นต่อการศึกษาผลของแรงในระดับห้องปฏิบัติการ

ปัจจุบันการทดลองการให้แรงกดในระดับเซลล์ สามารถกระทำได้หลายรูปแบบ เช่น การใช้น้ำหนักจากวัตถุตกลงบนแผ่นหรือวัสดุที่ส่งแรงกดลงบนน้ำเลี้ยงเซลล์ (culture medium) ซึ่งเป็นการให้แรงกดแบบคงที่ (static loading) ซึ่งไม่เหมือนกับสภาพการบดเคี้ยวในช่องปากที่มีลักษณะเป็นแรงกดแบบไดนามิกส์ คือ เป็นแรงที่ไม่ต่อเนื่อง (intermittent force) เนื่องจากแรงบดเคี้ยวที่เกิดขึ้นกับเนื้อเยื่อกระดูกและเนื้อเยื่อปริทันต์นั้น จะเกิดเป็นจังหวะตามจังหวะของการบดเคี้ยว คือ เนื้อเยื่อจะได้รับแรงในช่วงที่ฟัน

สกันและไม่ได้รับแรงในช่วงที่ขากรรไกรแยกออกจากกัน ดังนั้น การจำลองลักษณะแรงทางกลในลักษณะ dynamic mechanical loading จึงมีความสำคัญเพื่อสร้างแรงให้คล้ายคลึงกับแรงบดเคี้ยว

ในการประดิษฐ์นี้มุ่งเน้นที่การประดิษฐ์เครื่องสร้างแรงกด (Compression force) เป็นสำคัญ โดยในปัจจุบันมีเครื่องสร้างแรงกดแบบไดนามิกมีอยู่เพียงรูปแบบเดียว ซึ่งสามารถจำลองแรงกดแบบไดนามิกได้โดยใช้แรงดันนิวเมติกกดลงบนเมมเบรน แล้วจึงส่งผ่านแรงกดลงบนซัพพอร์ตซึ่งก็คือ Foam วงแหวน ปัญหาคือ ในขั้นตอนการเซตอัพต้องขันยึดสกรูในอาศัยความรู้สึกให้ตึง ในทางปฏิบัติจะมีความยากลำบากในการควบคุมแรงที่กระทำบนพื้นผิวจานเลี้ยงเซลล์ให้กระจายอย่างสม่ำเสมอ และเท่ากันในทุก ๆ ภาคหลุม นอกจากนี้เครื่องมือนี้ยังมีราคาแพงและใช้วัสดุเฉพาะที่ไม่มีจำหน่ายในประเทศไทย

การประดิษฐ์นี้จึงได้ประดิษฐ์เครื่องสร้างแรงกดบนเซลล์ ที่สามารถสร้างแรงกดได้ทั้งแบบต่อเนื่อง (Static load) และแบบไม่ต่อเนื่อง (Dynamic load) โดยอาศัยหลักการของแรงอุทกสถิตย (Hydrostatic force) จึงทำให้สามารถควบคุมแรงกดให้กระจายอย่างสม่ำเสมอ และเท่ากันทุก ๆ ภาคหลุม นอกจากนี้ชิ้นส่วนของเครื่องมือนี้ยังถูกออกแบบให้สามารถนำกลับมาใช้ได้ใหม่ และสามารถนำไปประยุกต์ใช้ได้กับภาคหลุมขนาดต่างๆ และมีต้นทุนการผลิตที่ต่ำกว่า

การเปิดเผยการประดิษฐ์โดยสมบูรณ์

การประดิษฐ์นี้เกี่ยวข้องกับเครื่องสร้างแรงกดทั้งแบบต่อเนื่อง และแบบไม่ต่อเนื่องต่อเซลล์และเนื้อเยื่อ เพื่อการศึกษาทางเซลล์ชีววิทยาและอนุชีววิทยา โดยเครื่องมือดังกล่าวมีส่วนประกอบ 2 ส่วน คือ ส่วนที่ 1 คือ ชุดกระบอกกดเพื่อสร้างแรงกดแบบอุทกสถิตย ส่วนที่ 2 คือ ส่วนควบคุมแรงกด

ส่วนที่ 1 คือ ชุดกระบอกกดเพื่อสร้างแรงกดแบบอุทกสถิตยซึ่งประกอบด้วย

- ตัวเรือน (1) ทำจากวัสดุที่ไม่เป็นสนิม ทำความสะอาดได้ง่าย เช่น สแตนเลสเกรด 304 ซึ่งเป็นเกรดเดียวกันกับที่ถูกใช้ในตู้ฟัก (Incubator) ตัวเรือน (1) มีหน้าที่ปิดบังอุปกรณ์ภายในเครื่อง เพื่อความสวยงาม และสะดวกในการทำความสะอาดฆ่าเชื้อ

- ก้านกด (2) ทำจากวัสดุที่สามารถสัมผัสอาหารได้ ไม่เป็นพิษต่อเซลล์ เช่น เทฟลอน (PTFE) โพลีเอทิลีน โพลิสไตรีน เป็นต้น ก้านกด (2) ถูกยึดติดกับแท่นยึดก้านกด (11) และทำหน้าที่กดลงบนน้ำเลี้ยงเซลล์ (culture medium) ปริมาตรของก้านกด (2) ที่แทนที่น้ำเลี้ยงเซลล์จะทำให้ น้ำเลี้ยงเซลล์มีระดับสูงขึ้นตามร่องระหว่างก้านกด (2) และกระบอกกด (3) โดยแรงกดจะมีขนาดแปรผันตรงกับระดับความสูงของน้ำเลี้ยงเซลล์ที่สูงขึ้น (ค่า h) ดังรูปที่ 6 ตามหลักการของแรงอุทกสถิตย (Hydrostatic force) ก้าน

กต (2) มีจำนวนและมีขนาดปรับเปลี่ยนได้ตามขนาดของหลุมของถาดหลุมเลี้ยงเซลล์ (5) ก้านกต (2) ถูกขึ้นรูปด้วยวิธีการกลึงปลอก โดยปลายของก้านกตจะถูกกลมมุม (Chamfer) ให้มีมุมอยู่ระหว่าง 5-10 องศา เพื่อลดแรงกระแทกขณะที่ก้านกตเริ่มกระทบกับน้ำเลี้ยงเซลล์ และยังทำให้ฟองอากาศไหลลอยออกจากหน้าสัมผัสของก้านกตได้โดยสะดวก ทำให้แรงกตมีความคงที่และสม่ำเสมอ

- แท่นยึดก้านกต (11) ทำจากวัสดุที่ไม่เป็นสนิม เช่น อลูมิเนียมอัลลอยด์ทำหน้าที่ยึดจับก้านกต (2) ทั้งหมด โดยมีการกำหนดตำแหน่งการยึดทำให้ก้านกต (2) ตั้งตรงในแนวตั้งแท่นยึดก้านกตยังทำหน้าที่บังคับให้ก้านกต (2) ขยับขึ้นลงตามการหมุนของลูกเบี้ยว (9)

- กระจกบกกต (3) ทำจากวัสดุที่สามารถสัมผัสอาหารได้ไม่เป็นพิษต่อเซลล์ กระจกบกกต (3) มีจำนวนเท่ากับจำนวนหลุมของถาดหลุมเลี้ยงเซลล์ (5) และมีขนาดปรับเปลี่ยนได้ตามขนาดของหลุมของถาดหลุมเลี้ยงเซลล์ (5) กระจกบกกต (3) ถูกขึ้นรูปด้วยวิธีการกลึงคว้านและกลึงปลอก เมื่อใช้งานกระจกบกกต (3) จะถูกประกอบลงบนตัวเรือนกระจกบกกต (4) และจะประกอบลงบนถาดหลุมเลี้ยงเซลล์ (5) อีกถาดหนึ่ง สิ่งสำคัญที่สุดในการประดิษฐ์กระจกบกกต (3) คือกระจกบกกต (3) จะต้องมีความเหมาะสมพอดี กล่าวคือเมื่อประกอบกับถาดหลุมเลี้ยงเซลล์ (5) จะต้องแนบสนิทไม่ทำให้น้ำเลี้ยงเซลล์รั่วไหลออกมา มิเช่นนั้นจะสูญเสียแรงกตที่สามารถทำได้ นอกจากนี้ขณะใช้งานกระจกบกกต (3) จะต้องไม่สัมผัสกับก้านกต (2) มิเช่นนั้นจะทำให้แรงกตที่วัดได้ไม่แม่นยำ เพราะไม่ได้เกิดจากแรงอุทกสถิตแต่เพียงอย่างเดียว

- เรือนกระจกบกกต (4) ทำจากวัสดุที่ไม่เป็นสนิมขึ้นรูปด้วยการกัดด้วยเครื่องซีเอ็นซี (Computer Numerical Control (CNC) Machine) การกัดเซาะโลหะด้วยตัวนำไฟฟ้า (Electrical Discharge Machining) และการตัดโลหะด้วยไฟฟ้า (Wire Cutting) เรือนกระจกบกกต (4) ทำหน้าที่เป็นร่องนำให้กระจกบกกต (3) ตั้งตรงในแนวตั้ง และประกอบเข้ากับถาดหลุมเลี้ยงเซลล์ (5) ได้แนบสนิท

- ถาดหลุมเลี้ยงเซลล์ (5) ทำจากวัสดุที่สามารถสัมผัสอาหารได้ไม่เป็นพิษต่อเซลล์ หรือวัสดุอื่น ๆ ที่ผ่านการฆ่าเชื้อสามารถใช้เลี้ยงเซลล์ได้

- ถาดรองถาดหลุมเลี้ยงเซลล์ (6) ทำจากอะลูมิเนียมอัลลอยด์ที่ไม่เป็นสนิม ขึ้นรูปด้วยวิธีการกัดด้วยเครื่องซีเอ็นซีถาดรองถาดหลุมเลี้ยงเซลล์ (6) ถูกยึดติดถาวรบนชุดโหลดเซลล์ (7) เพื่อทำหน้าที่เป็นฐานนำให้ทุก ๆ ครั้งที่วางถาดหลุมเลี้ยงเซลล์ (5) ที่ประกอบเข้ากับกระจกบกกต (3) และเรือนกระจกบกกต (4) แล้วถูกวางในตำแหน่งเดิมซึ่งร่วมศูนย์กับก้านกต (2)

ส่วนที่ 2 คือ ส่วนควบคุมแรงกต ซึ่งประกอบด้วย

- ชุดโพลดเซลล์ (7) ซึ่งประกอบด้วย โพลดเซลล์ อุปกรณ์แสดงค่าแรงกด และฐานรองชุดโพลดเซลล์ (7) ทำหน้าที่วัดและแสดงค่าแรงกดเทียบเท่าแรงกดอุทกสถิตยที่สร้างจากอุปกรณ์ในส่วนที่ 1 โดยแรงกดถูกแสดงค่าในหน่วยของมวล (กรัม) นอกจากนี้ชุดโพลดเซลล์ (7) ยังทำหน้าที่ส่งและรับสัญญาณเชื่อมกับวงจรควบคุมภายนอก เพื่อใช้ในการควบคุมแรงกด
- มอเตอร์ส่วนบน (8) ทำหน้าที่หมุนขั้วลูกเบี้ยว (9) เพื่อสร้างแรงกดแบบไม่ต่อเนื่อง ในสภาวะที่ต้องการแรงกดแบบต่อเนื่อง (Static force) มอเตอร์ส่วนบน (8) และลูกเบี้ยว (9) นี้จะไม่ถูกใช้งาน
- ลูกเบี้ยว (9) ทำจากวัสดุที่ไม่เป็นสนิมและเป็นวัสดุแข็งเกร็ง (Rigid) เมื่อลูกเบี้ยวหมุนจะทำให้เกิดการกระจัดในแนวตั้ง ทำให้แท่นยึดก้านกด (11) และก้านกด (2) ขยับขึ้นลงทำให้เกิดการสร้างแรงกดแบบไม่ต่อเนื่อง (intermittent force) ด้วยหลักการอุทกสถิตยดังรูปที่ 6 ในสภาวะที่ลูกเบี้ยว (9) ไม่ได้ถูกใช้งาน ลูกเบี้ยวจะถูกเซตให้อยู่ในตำแหน่งต่ำที่สุดเสมอ
- ลิimitsวิตซ์ชุดบนจำนวน 2 ตัว (10) ทำหน้าที่ควบคุมตำแหน่งการขยับขึ้นสูงสุด และขยับลงต่ำสุดของแท่นยึดก้านกด (11) และก้านกด (2) ซึ่งเท่ากับเป็นการควบคุมการหมุนของลูกเบี้ยว (9) และการทำงานของมอเตอร์ส่วนบน (8) ด้วย นอกจากนี้ลิimitsวิตซ์ชุดบนยังทำหน้าที่ส่งสัญญาณไปที่วงจรควบคุมภายนอกเพื่อทำการนับจำนวนครั้งในการกด
- แท่งนำ (Guide rod) (12) ทำจากวัสดุที่ไม่เป็นสนิม ทำหน้าที่เป็นไกด์ให้แท่นยึดก้านกด (11) และก้านกด (2) เคลื่อนที่ขึ้นลงในแนวตั้งเท่านั้น ทำให้ก้านกด (2) ไม่สัมผัสกับกระบอกกด (3) ขณะสร้างแรงกดแบบไม่ต่อเนื่อง ทำให้แรงกดมีความแม่นยำในสภาวะที่ต้องการแรงกดแบบต่อเนื่อง (Static force) แท่งนำ (Guide rod) (12) จะไม่เคลื่อนที่
- รางสไลด์ (Linear bearing) (13) ทำหน้าที่เป็นไกด์ให้ ชุดโพลดเซลล์ (7) และอุปกรณ์ที่วางบนชุดโพลดเซลล์ (7) ซึ่งประกอบด้วย กระบอกกด (3) เรือนกระบอกกด (4) ถาดหลุมเลี้ยงเซลล์ (5) ถาดและรองถาดหลุมเลี้ยงเซลล์ (6) เคลื่อนที่ขึ้นลงในแนวตั้งเท่านั้น เพื่อใช้ในการตั้งค่าแรงกดที่ต้องการสร้าง โดยชุดโพลดเซลล์ (7) และอุปกรณ์ที่วางบนชุดโพลดเซลล์ (7) ดังกล่าว จะถูกขับเคลื่อนขึ้นลงในแนวตั้งด้วยมอเตอร์ส่วนล่างและชุดเฟืองทด (14)
- มอเตอร์ส่วนล่างและชุดเฟืองทด (14) โดยมอเตอร์ส่วนล่างถูกต่อเข้ากับเฟืองขับซึ่งขับเคลื่อนเฟืองทดกำลังอีกต่อหนึ่ง มอเตอร์ส่วนล่างและชุดเฟืองทด (14) ทำหน้าที่ขับเคลื่อนชุดโพลดเซลล์ (7) และอุปกรณ์ที่วางบนชุดโพลดเซลล์ (7) ดังกล่าว เพื่อใช้ในการตั้งค่าแรงกดที่ต้องการสร้าง โดยแรงกดจะเริ่ม

ถูกสร้างก็ต่อเมื่อก้านกด (2) เริ่มสัมผัสกับน้ำเลี้ยงเซลล์ และทำให้ระดับน้ำเลี้ยงเซลล์สูงขึ้น ในสภาวะที่เสร็จสิ้นการใช้งาน มอเตอร์ส่วนล่างและชุดเฟืองทด (14) จะขับเคลื่อนชุดโพลดเซลล์ (7) และอุปกรณ์ที่วางบนชุดโพลดเซลล์ (7) ดังกล่าว เลื่อนลงมาในอยู่ในตำแหน่งต่ำสุด

- ลิimitsวิตช์ชุดล่าง (15) จำนวน 2 ตัว ทำหน้าที่ควบคุมตำแหน่งการขยับขึ้นสูงสุด และขยับลงต่ำสุดของชุดโพลดเซลล์ (7) เป็นระบบความปลอดภัยที่ติดตั้งเพื่อป้องกันไม่ให้ชุดโพลดเซลล์ (7) ขยับขึ้นชนก้านกด (2) จนกระทั่งสร้างแรงกดมากเกินไปที่ชุดโพลดเซลล์ (7) จะรองรับได้ ซึ่งจะทำให้ชุดโพลดเซลล์ (7) ชำรุดและไม่ขยับลงจนชนฐานโครงสร้าง (16) ของสิ่งประดิษฐ์นี้

- ฐานโครงสร้าง (16) ทำจากวัสดุไม่เป็นสนิม มีความแข็งแรงสามารถรองรับและยึดอุปกรณ์อื่น ๆ ทั้งหมดของสิ่งประดิษฐ์นี้เข้าไว้ด้วยกันฐานโครงสร้าง (16) สามารถปรับระดับแนวราบของสิ่งประดิษฐ์ได้

ลักษณะการทำงาน

1. นำถาดหลุมเลี้ยงเซลล์ (5) ที่มีเซลล์และน้ำเลี้ยงเซลล์บรรจุอยู่แล้วมาประกอบเข้ากับกระบอกกด (3) จากนั้นจึงสวมเรือนกระบอกกด (4) ลงบนกระบอกกด (3) และกดเรือนกระบอกกด (4) ให้ต่ำลง จนกระทั่งประกอบเข้ากับถาดหลุมเลี้ยงเซลล์ (5)พอดี จากนั้นจึงนำชุดประกอบของอุปกรณ์ดังกล่าว วางลงบนถาดรองถาดหลุมเลี้ยงเซลล์ (6) ซึ่งยึดติดอยู่บนชุดโพลดเซลล์ (7)

2. กดปุ่ม Reset น้ำหนักที่ชุดโพลดเซลล์ (7) ให้เป็นศูนย์

3. ตั้งค่าแรงกดในหน่วยของน้ำหนัก (กรัม) และลักษณะของแรงกดว่าเป็นแบบต่อเนื่องหรือแบบไม่ต่อเนื่อง ระยะเวลาในการกดและเงื่อนไขอื่น ๆ ตามต้องการผ่านโปรแกรมควบคุมบนคอมพิวเตอร์ โปรแกรมจะสั่งการทำงานของเครื่องสร้างแรงกดโดยอัตโนมัติ

4. ในกรณีที่ต้องการแรงกดแบบต่อเนื่อง ระยะเวลาการหยุดหมุน ณ ตำแหน่งสูงสุด และต่ำสุดของลูกเบี้ยว (9) จะไม่ถูกกำหนดในโปรแกรมควบคุม และเครื่องสร้างแรงกดจะมีการทำงาน คือ แรงกดแบบต่อเนื่องถูกสร้างโดยการเคลื่อนที่ขึ้นลงของชุดโพลดเซลล์ (7) และอุปกรณ์ที่วางบนชุดโพลดเซลล์ (7) ซึ่งประกอบด้วย กระบอกกด (3) เรือนกระบอกกด (4) ถาดหลุมเลี้ยงเซลล์ (5) ถาดและรองถาดหลุมเลี้ยงเซลล์ (6) เมื่่อมอเตอร์ส่วนล่างและชุดเฟืองทด (14) ขับเคลื่อนชุดโพลดเซลล์ (7) และอุปกรณ์ที่วางบนชุดโพลดเซลล์ (7) ดังกล่าว ให้สูงขึ้นจนกระทั่งน้ำเลี้ยงเซลล์ที่อยู่ในถาดหลุมเลี้ยงเซลล์ (5) เริ่มสัมผัสกับปลายก้านกด (2) ที่ถูกปรับไว้ที่ตำแหน่งต่ำสุด และระดับน้ำเลี้ยงเซลล์มีความสูงมากขึ้น ก็จะทำให้เกิดแรงกดลง

บนกันภาคหลุมเฉียงเซลล์ ยิ่งชุดโพลตเซลล์ (7) และอุปกรณ์ที่วางบนชุดโพลตเซลล์ (7) ดังกล่าวขยับสูงขึ้น ระดับน้ำเฉียงเซลล์ก็จะสูงขึ้นตามช่องว่างระหว่างก้านกด (2) และกระบอกกด (3) ทำให้แรงกดลงบนกันภาค หลุมเฉียงเซลล์ก็จะยิ่งมีค่ามากขึ้นตามลำดับ จนกระทั่งมีค่าตามที่ถูกตั้งค่าไว้ผ่านโปรแกรมควบคุม จะสังเกต ได้ว่าก้านกด (2) จะไม่ถูกใช้งานให้ขยับขึ้นลง

5. ในกรณีที่ต้องการแรงกดแบบไม่ต่อเนื่อง จะต้องมีการป้อนค่าความถี่ในการสร้างแรงกด โดยการ กำหนดค่าระยะเวลาการหยุดหมุน ณ ตำแหน่งสูงสุดและต่ำสุดของลูกเบี้ยว (9) และเครื่องสร้างแรงกดจะมี การทำงาน คือ เมื่อกำหนดแรงกดและเครื่องมือทำงานตามข้อ 4 เรียบร้อยแล้ว แรงกดแบบไม่ต่อเนื่องจะถูก สร้างจากการเคลื่อนที่ขึ้นลงของก้านกด (2) และแท่นยึดก้านกด (11) กล่าวคือเมื่อแรงกดแบบต่อเนื่องถูกตั้ง ค่าเรียบร้อยแล้ว เครื่องมือจะอยู่ในสภาวะสร้างแรงกด (ก้านกด (2) อยู่ ณ ตำแหน่งต่ำสุด) จากนั้น มอเตอร์ ส่วนบน (8) จะทำการหมุนลูกเบี้ยว (9) ทำให้ก้านกด (2) ขยับสูงขึ้นจากตำแหน่งต่ำสุด เมื่อก้านกด (2) อยู่ ตรงตำแหน่งสูงสุด ปลายก้านกด (2) จะอยู่เหนือพื้นระดับน้ำเฉียงเซลล์ซึ่งก็คือ เครื่องมือจะอยู่ในสภาวะไม่ ได้สร้างแรงกดจากนั้นเมื่อมอเตอร์ส่วนบน (8) และลูกเบี้ยว (9) หมุนอีกครั้ง ก้านกด (2) ก็จะเคลื่อนที่ต่ำลง จนถึงจุดต่ำสุด ซึ่งก็คือเครื่องมือก็จะอยู่ในสภาวะสร้างแรงกดเท่ากับที่ตั้งค่าไว้ในตอนแรก ทำงานสลับกันไป ก่อให้เกิดการสร้างแรงกดแบบไม่ต่อเนื่อง ความไวในการกดแบบไม่ต่อเนื่องขึ้นอยู่กับความเร็วในการหมุน ของลูกเบี้ยว (9) และระยะเวลาขณะลูกเบี้ยว (9) หยุดหมุนซึ่งถูกควบคุมด้วยการตั้งค่าผ่านโปรแกรมควบคุม

6. เมื่อเสร็จสิ้นการกดตามที่ได้ตั้งค่าไว้ โปรแกรมควบคุมจะสั่งการให้มอเตอร์ส่วนล่าง และชุดเฟือง ทด (14) ขับเคลื่อนชุดโพลตเซลล์ลงมาจนกระทั่งอยู่ ณ ตำแหน่งเริ่มต้น (จุดต่ำสุด ถูกควบคุมโดยลิมิตสวิตซ์ ชุดล่าง (15))

คำอธิบายรูปเขียนโดยย่อ

รูปที่ 1 แสดงส่วนประกอบภายนอกของเครื่องสร้างแรงกดทั้งแบบต่อเนื่อง และแบบไม่ต่อเนื่องต่อ เซลล์และเนื้อเยื่อ

รูปที่ 2 แสดงลักษณะภายในของเครื่องสร้างแรงกดทั้งแบบต่อเนื่อง และแบบไม่ต่อเนื่องต่อเซลล์ และเนื้อเยื่อ

รูปที่ 3 แสดงลักษณะของก้านกด

รูปที่ 4 แสดงลักษณะของกระบอกกด

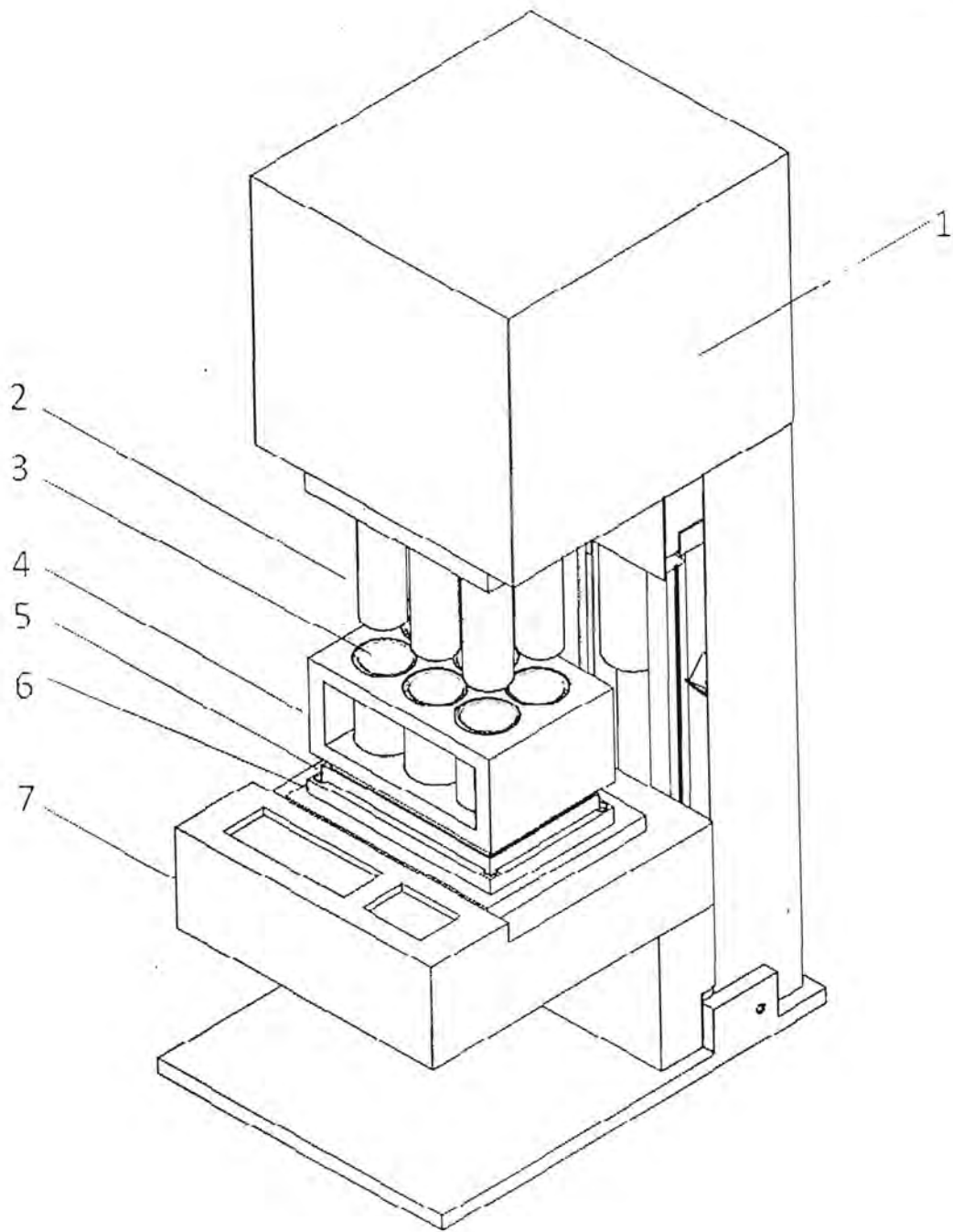
รูปที่ 5 แสดงลักษณะของเรือนกระบอกกด

รูปที่ 6 แสดงลักษณะการสร้างแรงกดด้วยหลักการอุทกสถิตย์ของก้านกดและกระบอกกด
วิธีการในการประดิษฐ์ที่ดีที่สุด

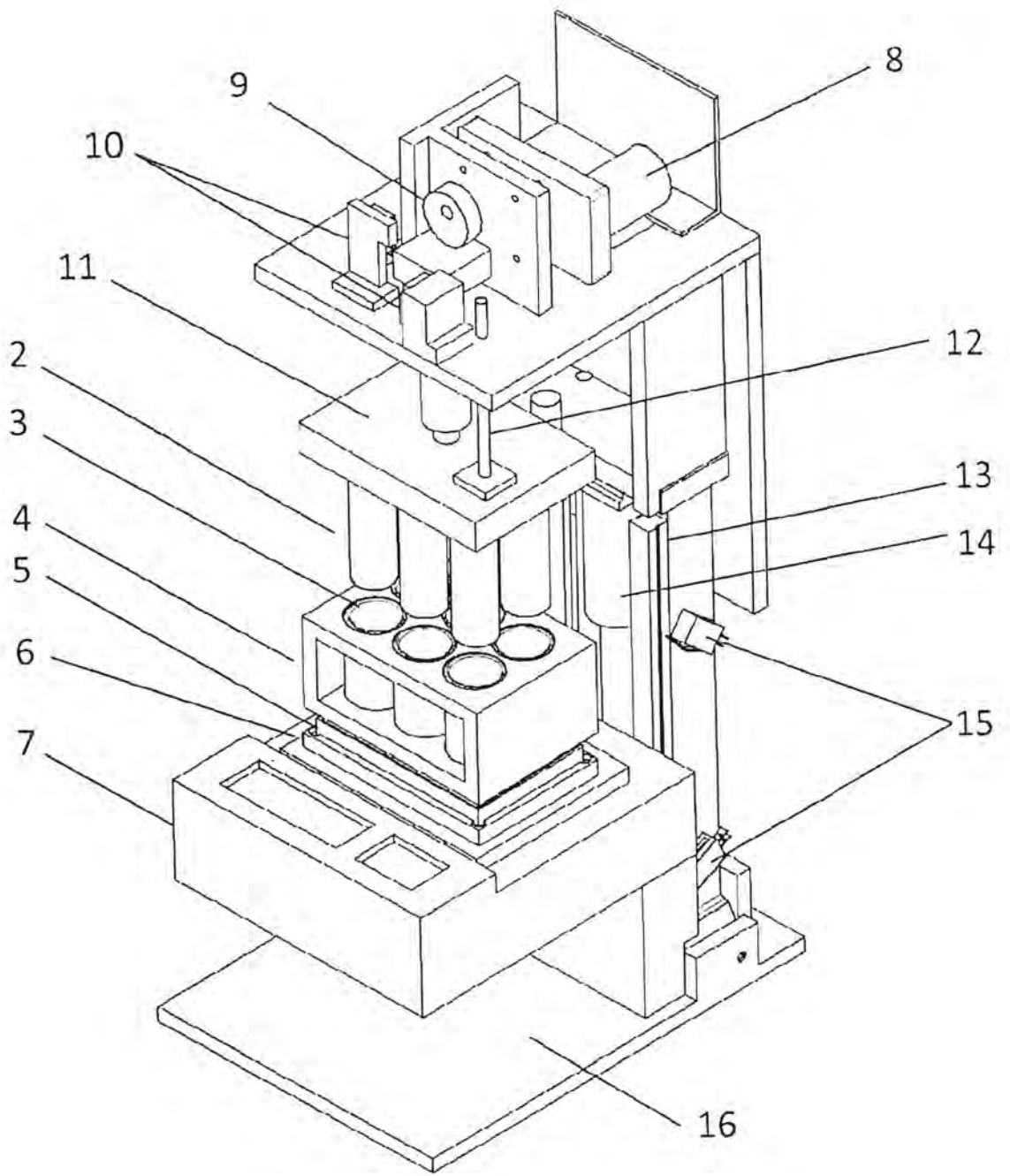
เหมือนกับที่ได้กล่าวไว้แล้วในหัวข้อการเปิดเผยการประดิษฐ์โดยสมบูรณ์

บทสรุปการประดิษฐ์

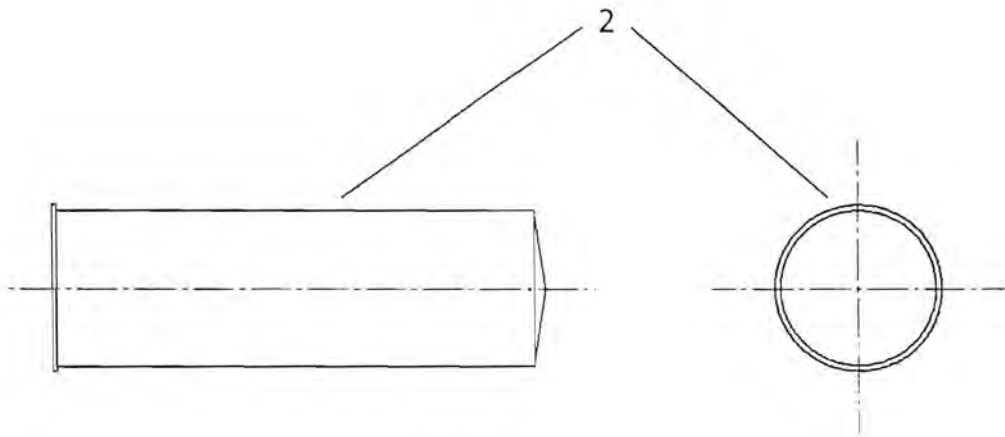
การประดิษฐ์นี้เกี่ยวข้องกับเครื่องสร้างแรงกดทั้งแบบต่อเนื่อง และแบบไม่ต่อเนื่องต่อเซลล์และเนื้อเยื่อในระดับห้องวิจัยเพื่อการศึกษาทางชีววิทยาของเซลล์ และอนุชีววิทยา โดยเครื่องมือดังกล่าวมีส่วนประกอบ 2 ส่วน คือ ส่วนที่ 1 คือ ชุดกระบอกกดเพื่อสร้างแรงกดแบบอุทกสถิตย์ ซึ่งประกอบด้วยกระบอกกด ก้านกดและเรือนกระบอกกด เพื่อใช้งานร่วมกับภาตหลุมเลี้ยงเซลล์ ส่วนที่ 2 คือ ส่วนควบคุมแรงกด ซึ่งประกอบด้วย มอเตอร์ 2 ตัว ตัวแรก (ส่วนล่าง) ทำหน้าที่ตั้งค่าแรงกดและตัวที่สอง (ส่วนบน) ทำหน้าที่สร้างแรงกดแบบไม่ต่อเนื่อง ที่ความถี่ต่าง ๆ โดยใช้งานร่วมกับลูกเบี้ยว ลิMITสวิตช์ รางสไลด์ (Linear guide and bearing) เฟืองทด ชุดโหลดเซลล์ และโครงสร้างหลักของเครื่องมือซึ่งยึดอุปกรณ์ต่าง ๆ ทั้งหมดเข้าด้วยกัน โดยเครื่องมือนี้จะถูกสั่งการและควบคุมผ่านวงจรควบคุมและคอมพิวเตอร์



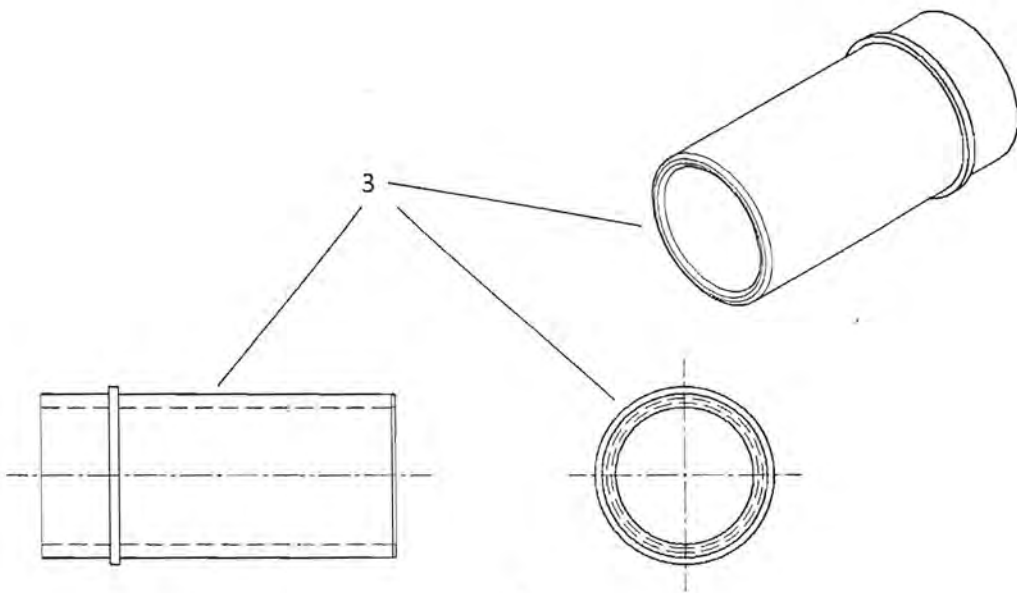
รูปที่ 1



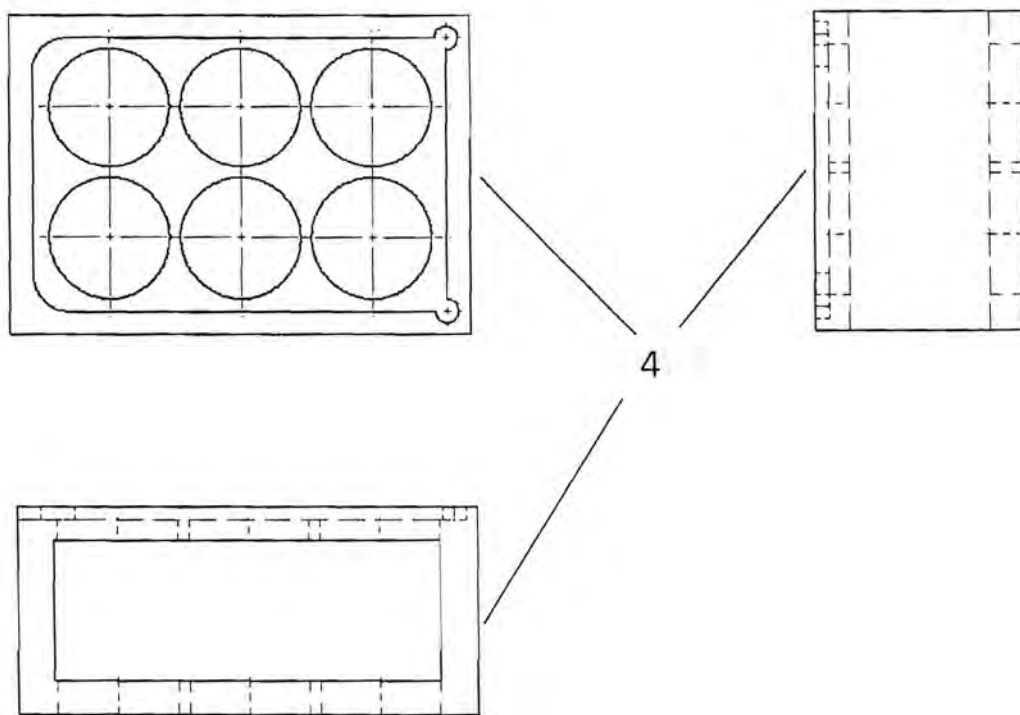
รูปที่ 2



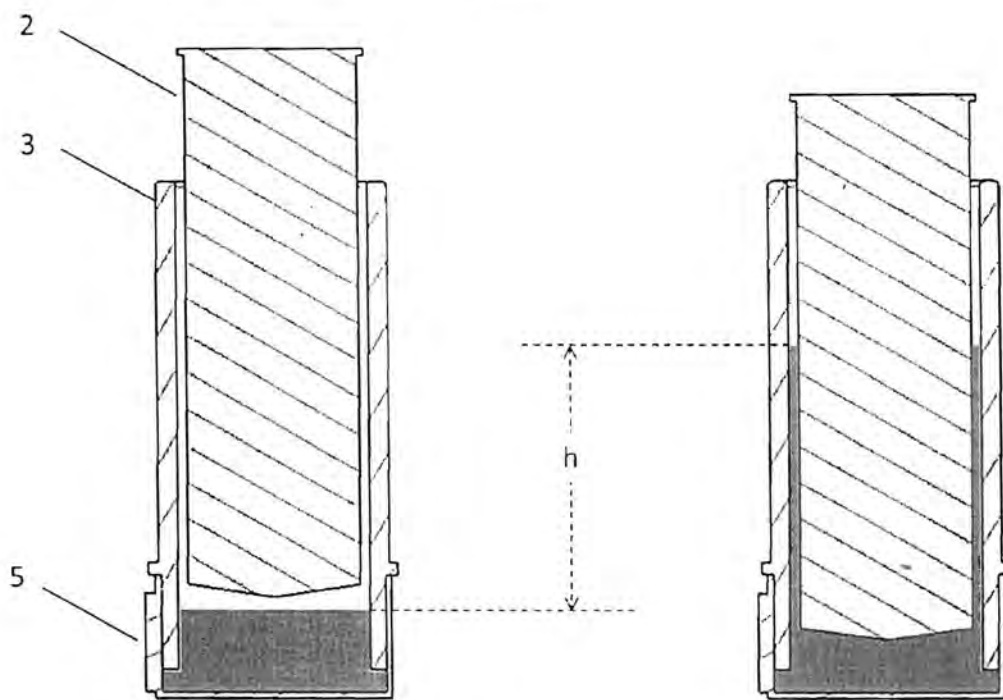
รูปที่ 3



รูปที่ 4



รูปที่ 5



รูปที่ 6

ข้อถ้อยสิทธิ

1. เครื่องสร้างแรงกดทั้งแบบต่อเนื่อง และแบบไม่ต่อเนื่องต่อเซลล์และเนื้อเยื่อใช้หลักการของแรงอุทกสถิตย โดยเครื่องมือดังกล่าวมีส่วนประกอบ 2 ส่วน คือ ส่วนที่ 1 คือ ชุดกระบอกกดเพื่อสร้างแรงกดแบบอุทกสถิตย และส่วนที่ 2 คือ ส่วนควบคุมแรงกด มีลักษณะเฉพาะคือ

ส่วนที่ 1 ชุดกระบอกกดเพื่อสร้างแรงกดแบบอุทกสถิตย ซึ่งประกอบด้วย ตัวเรือน (1) มีหน้าที่ปิดบังอุปกรณ์ ภายในเครื่อง ก้านกด (2) ถูกยึดติดกับแท่นยึดก้านกด (11) และทำหน้าที่กดลงบนน้ำเลี้ยงเซลล์ (culture medium) ปริมาตรของก้านกด (2) ที่แท่นที่น้ำเลี้ยงเซลล์จะทำให้ น้ำเลี้ยงเซลล์มีระดับสูงขึ้น ตามร่องระหว่าง ก้านกด (2) และกระบอกกด (3) โดยกระบอกกด (3) จะถูกยึดให้ตั้งตรงด้วย เรือนกระบอกกด (4) โดยมีปลายด้านหนึ่งของกระบอกกด (3) สวมลงบนถาดหลุมเลี้ยงเซลล์ (5) ซึ่งวางอยู่บนถาดรองถาดหลุมเลี้ยงเซลล์ (6) อีกทอดหนึ่ง

ส่วนที่ 2 คือ ส่วนควบคุมแรงกด ซึ่งประกอบด้วย มอเตอร์ส่วนล่างและชุดเฟืองทด (14) ทำหน้าที่ตั้งค่าแรงกด และควบคุมแรงกด โดยทำงานร่วมกับชุดโหลดเซลล์ (7) และวงจรควบคุมภายนอก รางสไลด์ (13) ทำหน้าที่ควบคุมให้ชุดโหลดเซลล์ (7) เคลื่อนที่ขึ้นลงในแนวตั้งเท่านั้น มีลิมิตสวิทช์ชุดล่าง จำนวน 2 ตัว (15) ทำหน้าที่ ป้องกันการสร้างแรงกดที่มากเกินไปกว่าที่ชุดโหลดเซลล์ (7) จะรองรับได้ และป้องกันการเคลื่อนต่ำลงจนชนกับฐานโครงสร้าง (16) มีมอเตอร์ส่วนบน (8) ทำหน้าที่ควบคุมแรงกดแบบไม่ต่อเนื่องที่มีความถี่ต่าง ๆ โดยใช้งานร่วมกับลูกเบี้ยว (9) มีแท่งนำ (guide rod) (12) บังคับให้ก้านกด (2) และแท่นยึดก้านกด (11) เคลื่อนที่ขึ้นลงในแนวตั้งเท่านั้น ทำให้ก้านกด (2) ไม่สัมผัสกับกระบอกกด (3) เมื่อใช้งาน ทำให้สามารถควบคุมแรงกดได้อย่างถูกต้องแม่นยำมีลิมิตสวิทช์ชุดบน (10) จำนวน 2 ตัว ทำหน้าที่ควบคุมการเคลื่อนที่ของลูกเบี้ยวเพื่อให้ก้านกด (2) อยู่ในตำแหน่งสูงสุดและต่ำสุด เมื่อต้องการให้ไม่มีแรงกดและมีแรงกดตามลำดับ

2. เครื่องสร้างแรงกดทั้งแบบต่อเนื่อง และแบบไม่ต่อเนื่องต่อเซลล์และเนื้อเยื่อ ตามข้อถ้อยสิทธิข้อ 1 ที่ซึ่งแรงกดแบบต่อเนื่องถูกสร้างโดยการเคลื่อนที่ขึ้นลงของชุดโหลดเซลล์ (7) และอุปกรณ์ที่วางบนชุดโหลดเซลล์ (7) ซึ่งประกอบด้วย กระบอกกด (3) เรือนกระบอกกด (4) ถาดหลุมเลี้ยงเซลล์ (5) ถาดและรองถาดหลุมเลี้ยงเซลล์ (6) เมื่อมอเตอร์ส่วนล่างและชุดเฟืองทด (14) ขับเคลื่อนชุดโหลดเซลล์ (7) และอุปกรณ์ที่วางบนชุดโหลดเซลล์ (7) ดังกล่าว ให้สูงขึ้นจนกระทั่งน้ำเลี้ยงเซลล์ที่อยู่ในถาดหลุมเลี้ยงเซลล์ (5) เริ่มสัมผัสกับปลายก้านกด (2) ที่ถูกปรับไว้ที่ตำแหน่งต่ำสุดและระดับน้ำเลี้ยงเซลล์มีความสูงมากขึ้น ก็จะทำให้เกิดแรงกดลงบน

กันภาคหลุมเฉียงเซลล์ยิงชุดโหลดเซลล์ (7) และอุปกรณ์ที่วางบนชุดโหลดเซลล์ (7) ดังกล่าวขยับสูงขึ้นระดับน้ำเลี้ยงเซลล์ก็จะสูงขึ้นตามช่องว่างระหว่างก้านกด (2) และกระบอกกด (3) ทำให้แรงกดลงบนกันภาคหลุมเฉียงเซลล์ก็จะมีค่ามากขึ้นตามลำดับ

3. เครื่องสร้างแรงกดทั้งแบบต่อเนื่อง และแบบไม่ต่อเนื่องต่อเซลล์และเนื้อเยื่อตามข้อถือสิทธิข้อ 1 ที่ซึ่งแรงกดแบบไม่ต่อเนื่อง ถูกสร้างจากการเคลื่อนที่ขึ้นลงของก้านกด (2) และแท่นยึดก้านกด (11) กล่าวคือเมื่อแรงกดแบบต่อเนื่องถูกตั้งค่าเรียบร้อยแล้ว เครื่องมือจะอยู่ในสถานะสร้างแรงกด (ก้านกด (2) อยู่ ณ ตำแหน่งต่ำสุด) จากนั้น โดยมอเตอร์ส่วนบน (8) จะทำการหมุนลูกเบี้ยว (9) ทำให้ก้านกด (2) ขยับสูงขึ้นจากตำแหน่งต่ำสุด เมื่อก้านกด (2) อยู่ตรงตำแหน่งสูงสุดปลายก้านกด (2) จะอยู่เหนือพื้นระดับน้ำเลี้ยงเซลล์ ซึ่งก็คือเครื่องมือจะอยู่ในสถานะไม่ได้สร้างแรงกด จากนั้นเมื่อมอเตอร์ส่วนบน (8) และลูกเบี้ยว (9) หมุนอีกครั้ง ก้านกด (2) ก็จะเคลื่อนที่ต่ำลงจนถึงจุดต่ำสุด ซึ่งก็คือเครื่องมือก็จะอยู่ในสถานะสร้างแรงกดเท่ากับที่ตั้งค่าไว้ในตอนแรก ทำงานสลับกันไปก่อให้เกิดการสร้างแรงกดแบบไม่ต่อเนื่อง ความไวในการกดแบบไม่ต่อเนื่องขึ้นอยู่กับความเร็วในการหมุนของลูกเบี้ยว (9) และระยะเวลาขณะลูกเบี้ยว (9) หยุดหมุน

4. เครื่องสร้างแรงกดทั้งแบบต่อเนื่องและแบบไม่ต่อเนื่องต่อเซลล์และเนื้อเยื่อ ตามข้อถือสิทธิข้อ 1 ถึง 3 ข้อใดข้อหนึ่งที่ซึ่งก้านกด (2) ด้านที่สัมผัสกับน้ำเลี้ยงเซลล์มีการลบมุม (Chamfer) ให้มีมุมอยู่ระหว่าง 5-10 องศา เพื่อลดแรงกระแทกขณะที่ก้านกด (2) เริ่มกระทบกับน้ำเลี้ยงเซลล์ และยังทำให้ฟองอากาศไหลออกจากหน้าสัมผัสของก้านกด (2) ได้โดยสะดวก ทำให้แรงกดมีความคงที่ และสม่ำเสมอ

5. เครื่องสร้างแรงกดทั้งแบบต่อเนื่องและแบบไม่ต่อเนื่องต่อเซลล์และเนื้อเยื่อตามข้อถือสิทธิข้อ 1 ถึง 4 ข้อใดข้อหนึ่งที่ซึ่งก้านกด (2) มีจำนวนและขนาดปรับเปลี่ยนได้ตามขนาดของหลุมของภาคหลุมเฉียงเซลล์(5)

แบบ สป/สพชตบ/๐๐๕-๑

หน้า 2 ของจำนวน 3 หน้า

8. การยื่นคำขอขออนุญาตเข้าเมือง				
วันยื่นคำขอ	เลขที่คำขอ	ประเภท	จังหวัดขณะยื่นคำขอ ประจำจังหวัดที่ต่างประเทศ	สถานะคำขอ
8.1				
8.2				
8.3				
8.4 <input type="checkbox"/> ผู้ขอรับวีซ่า/วีซ่าของสถานทูต/สถานกงสุลให้ยื่นคำขอในวีซ่าปกติ <input type="checkbox"/> ผู้ขอรับวีซ่า/วีซ่าของสถานทูต/สถานกงสุลให้ยื่นคำขอในวีซ่าพิเศษ/วีซ่าพิเศษในต่างประเทศเป็นกรณีพิเศษ <input type="checkbox"/> ใช้วีซ่าชั่วคราวเพื่อร่วมทำงาน <input type="checkbox"/> ขอลี้ภัยทางการเมืองหลังการขับไล่ออกจากรัฐ				
9. การแสดงการประจักษ์ว่าผู้ขอรับวีซ่า/วีซ่าของสถานทูต/สถานกงสุลได้รับอนุญาตให้เข้าเมืองตามระบอบกฎหมายของรัฐเป็นผู้ที่				
วันหมด	วันปีลงานหมด	ผู้ขอ		
10. การประจักษ์ผู้ถือวีซ่า/วีซ่า				
10.1 เลขทะเบียนผู้ถือวีซ่า	10.2 วันที่เข้าเมือง	10.3 สถานยื่นคำขอ/เมือง/ประเทศ		
11. ผู้ขอรับวีซ่า/วีซ่าของสถานทูต/สถานกงสุลให้ยื่นคำขอในวีซ่าปกติ และขอเดินทางกลับประเทศไทยโดยเครื่องบินพาณิชย์ <input type="checkbox"/> 12 ชั่วโมง <input type="checkbox"/> 72 ชั่วโมง <input type="checkbox"/> 30 วัน <input type="checkbox"/> 90 วัน <input type="checkbox"/> 180 วัน <input type="checkbox"/> 1 ปี <input type="checkbox"/> 2 ปี <input type="checkbox"/> 3 ปี <input type="checkbox"/> 5 ปี <input type="checkbox"/> 10 ปี <input type="checkbox"/> อื่นๆ				
12. ผู้ขอรับวีซ่า/วีซ่าของสถานทูต/สถานกงสุลให้ยื่นคำขอในวีซ่าพิเศษ/วีซ่าพิเศษในต่างประเทศให้ยื่นคำขอในวีซ่าพิเศษ/วีซ่าพิเศษในต่างประเทศ				
<input type="checkbox"/> ผู้ขอรับวีซ่า/วีซ่าของสถานทูต/สถานกงสุลให้ยื่นคำขอในวีซ่าพิเศษ/วีซ่าพิเศษในต่างประเทศ				
13. คำขอรับวีซ่า/วีซ่าของสถานทูต/สถานกงสุลให้ยื่นคำขอ		14. เอกสารประกอบคำขอ		
ก. แบบคำขอวีซ่า	3	หน้า	<input type="checkbox"/> เอกสารแสดงสิทธิในการขอวีซ่า/วีซ่าของสถานทูต/สถานกงสุล	
ข. รายละเอียดการประจักษ์ผู้ หรือคำพรรณนาแบบหลักฐาน	7	หน้า	<input type="checkbox"/> หนังสือรับรองการประจักษ์ผู้ขอรับวีซ่า/วีซ่า หลักฐาน	
ค. ข้อเท็จจริง	2	หน้า	<input type="checkbox"/> หนังสือมอบอำนาจ	
ง. รูปเขียน	8	รูป	4	หน้า
จ. ภาพถ่ายแบบหลักฐาน				
<input type="checkbox"/> รูปเขียน	รูป	หน้า	<input type="checkbox"/> เอกสารรายละเอียดวีซ่ายื่นคำขอในต่างประเทศเป็นวีซ่า ต่างประเทศ	
<input type="checkbox"/> ภาพถ่าย	รูป	หน้า	<input type="checkbox"/> เอกสารขอวีซ่ายื่นคำขอในต่างประเทศ	
ฉ. บัตรรูปถ่ายประจักษ์ผู้	1	หน้า	<input type="checkbox"/> เอกสารอื่น ๆ	
15. บัตรเจ้าขอรับรองว่า				
<input checked="" type="checkbox"/> การประจักษ์ผู้ยื่นคำขอรับวีซ่า/วีซ่าของสถานทูต/สถานกงสุล				
<input type="checkbox"/> การประจักษ์ผู้ยื่นคำขอรับวีซ่า/วีซ่าของสถานทูต/สถานกงสุล				
16. นาย/นาง/นางสาว <input type="checkbox"/> ผู้ขอรับวีซ่า/วีซ่าของสถานทูต/สถานกงสุล <input checked="" type="checkbox"/> ผู้ยื่นคำขอ				
นาย/นาง/นางสาว <input type="checkbox"/> ผู้ขอรับวีซ่า/วีซ่าของสถานทูต/สถานกงสุล <input checked="" type="checkbox"/> ผู้ยื่นคำขอ				

หมายเหตุ: บุคคลยื่นคำขอรับวีซ่า/วีซ่าของสถานทูต/สถานกงสุลให้ยื่นคำขอในวีซ่าพิเศษ/วีซ่าพิเศษในต่างประเทศให้ยื่นคำขอในวีซ่าพิเศษ/วีซ่าพิเศษในต่างประเทศ

ผู้ประดิษฐ์/ผู้คิดค้นแบบผลิตภัณฑ์ และที่อยู่ (เลขที่ ถนน ประเทศ)

นางสาว นิลวีระ จรัส

อยู่ที่ภาควิชาเทคโนโลยี คณะเทคโนโลยีบัณฑิต จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย แขวงวังใหม่ เขตปทุมวัน กรุงเทพฯ 10330

นายรัฐพล ทีประจรัส

อยู่ที่คณะวิศวกรรมศาสตร์ สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง เขตหลักสี่ กรุงเทพฯ 10214

นายประสิทธิ์ ภักดิ์

อยู่ที่ภาควิชาบริหารศาสตร์ คณะศึกษาศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย แขวงวังใหม่ เขตปทุมวัน กรุงเทพฯ 10330

ทุนโครงการวิจัย กองทุนรัชดาภิเษกสมโภช
ประจำปีงบประมาณ ๒๕๕๗
สรุปรายงานการเงิน (ฉบับสมบูรณ์)

โครงการวิจัยเรื่อง เครื่องสร้างแรงกดแบบไม่ต่อเนื่องบนเซลล์เพื่องานวิจัยทางกระดูกและเนื้อเยื่อปริทันต์
รายงานช่วงระยะตั้งแต่ วันที่ 1 เมษายน พ.ศ.2557 ถึงวันที่ 31 มีนาคม พ.ศ.2558
ชื่อหัวหน้าโครงการ ศาสตราจารย์ ทนตแพทย์ ดร.ประสิทธิ์ ภาวสันต์
หน่วยงาน ภาควิชากายวิภาคศาสตร์ คณะทันตแพทยศาสตร์

มีการใช้จ่ายแล้วดังนี้

หมวดค่าใช้จ่าย

ลำดับที่	เลขที่ใบเสร็จใบสำคัญรับเงิน	วัน/เดือน/ปี	รายการ	จำนวนเงิน	หมายเหตุ
1		11/09/2557	ค่าจ้างเหมาจ่ายชิ้นรูปวัสดุกำหนด กระบอกกด PTFE และ PE1000 พร้อมค่าวัสดุ และมีดกลึง	80,000	
2		24/10/2557	ค่าจ้างเหมาจ่ายmachining อะลูมิเนียมก้อน และ SS304 เพื่อ เป็นเรือนกระบอกกด โครงสร้าง เครื่องกด ภาตรองถาดเลี้ยงเซลล์ฯ พร้อมค่าวัสดุ	70,000	
3		31/10/2557	ค่าจ้างเหมาจ่ายสร้างวงจรควบคุม พร้อมทั้งค่าวัสดุอิเล็กทรอนิกส์ และ NI DAQ Card	60,000	
4		10/11/2557	ค่าจ้างเขียนซอฟต์แวร์ควบคุมผ่าน GUI ด้วยโปรแกรม Labview	40,000	

หมวดค่าวัสดุ

ลำดับที่	เลขที่ใบเสร็จใบสำคัญรับเงิน	วัน/เดือน/ปี	รายการ	จำนวนเงิน	หมายเหตุ
1	IV0001997	2/10/2557	คอนโทรลยูนิต และปลั๊กต่อ	11,085.20	
2	IV0002003	7/10/2557	เซ็นเซอร์ระดับน้ำหมัก	8,346.00	
3	IV0002019	14/10/2557	สายไฟพาวเวอร์และลิมิตสวิตส์	1,498.00	
4	IV0002032	17/10/2557	ชุดเฟืองทดและชุดลูกปืน	7,062.00	
5	IV0002034	21/10/2557	มอเตอร์	3,638.00	

รวมค่าใช้จ่ายทั้งสิ้น

281,629.20 บาท