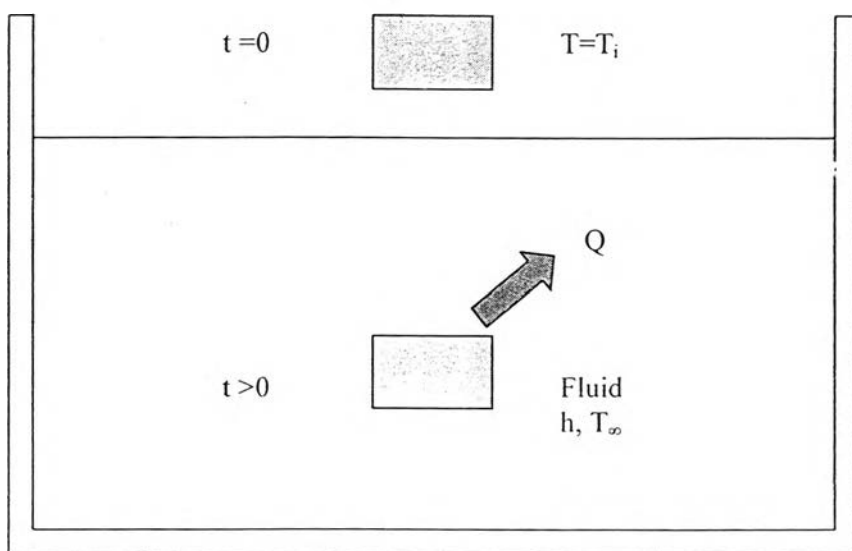




ทฤษฎีพื้นฐาน

3.1 ระบบการจำลองก้อนความจุความร้อน (Lumped Heat-capacity System)

ระบบการจำลองก้อนความจุความร้อน (lumped heat-capacity system) เป็นระบบที่อุณหภูมิสม่ำเสมอทั้งก้อน อุณหภูมิของระบบสามารถเปลี่ยนแปลงตามเวลา และสมมติให้ก้อนวัตถุมีอุณหภูมิเท่ากันในทุกตำแหน่ง แบบจำลองก้อนความจุความร้อนเป็นแบบจำลองทางอุดมคติ เนื่องจากความเป็นจริงอุณหภูมิของวัตถุจะไม่เท่ากันในแต่ละตำแหน่งของก้อนวัตถุ ส่งผลให้เกิดการนำความร้อนในก้อนวัตถุ อย่างไรก็ตามแบบจำลองก้อนความจุความร้อนมีความถูกต้องและสามารถนำมาวิเคราะห์ปัญหาทางวิศวกรรมได้ ระบบการจำลองก้อนความจุความร้อนสามารถแสดงได้ดังรูปที่ 3.1



รูปที่ 3.1 แสดงการนำก้อนวัตถุที่มีอุณหภูมิสูงถูกนำลงในของเหลวเพื่อลดอุณหภูมิ

หากขนาดของก้อนวัตถุมีขนาดเล็กและมีค่าสัมประสิทธิ์การนำความร้อนสูง จะสามารถสมมติให้อุณหภูมิมีความสม่ำเสมอตลอดกระบวนการ

การใช้ระบบการจำลองก้อนความร้อน เริ่มจากการพิจารณากฎข้อที่ 1 ของอุณหพลศาสตร์มาใช้หาอุณหภูมิในการนำความร้อนแบบสภาวะไม่คงตัว โดยกำหนดให้อุณหภูมิเริ่มต้น T_i (K) , ปริมาตรของก้อนวัตถุ V (m^3) , ผิวหน้าของวัตถุ A (m^2) , ความหนาแน่นของก้อนวัตถุ ρ (kg/m^3) , ค่าความร้อนจำเพาะ c_p (J/ kg K) , อุณหภูมิของของเหลว T_∞ (K) และค่าสัมประสิทธิ์การถ่ายเทความร้อน h (W/m^2K) คงที่ สมมติให้มวลของของเหลวที่ล้อมรอบวัตถุมีมากกว่าเมื่อเทียบกับมวลของก้อนวัตถุ และอุณหภูมิของของเหลวไม่เปลี่ยนแปลงจากความร้อนของก้อนวัตถุ กำหนดให้การถ่ายเทความร้อนระหว่างโลหะกับของเหลวเป็นการพาความร้อน กฎข้อที่ 1 ของอุณหพลศาสตร์สำหรับปัญหานี้กล่าวว่า ที่เวลาใดๆ พลังงานที่ได้รับจากของเหลวเท่ากับอัตราการเปลี่ยนแปลงของพลังงานภายในของก้อนวัตถุสามารถเขียนเป็นความสัมพันธ์ได้ดังนี้

$$-\rho c_p V \frac{dT}{dt} = hA(T - T_\infty) \quad (3.1)$$

T เป็นอุณหภูมิในสภาวะไม่คงตัวของก้อนวัตถุ โดยมีอุณหภูมิเริ่มต้นของวัตถุ

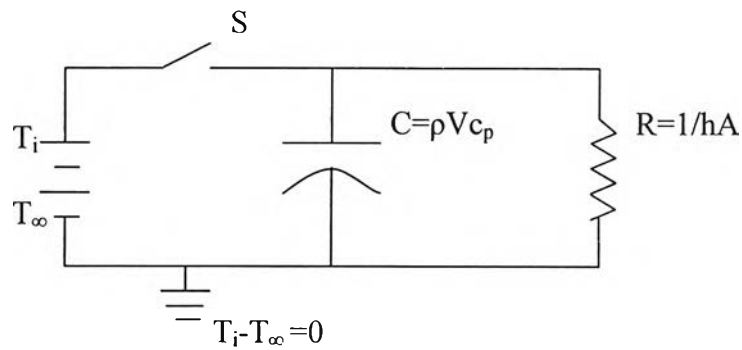
$$T(0) = T_i \quad (3.2)$$

คำตอบของสมการ (3.1) สามารถเขียนในรูปของเทอมไร้มิติ

$$\frac{(T - T_\infty)}{(T_i - T_\infty)} = \exp\left[-\left(\frac{hA}{\rho V c_p}\right) t\right] \quad (3.3)$$

สมการ 3.3 แสดงอุณหภูมิของระบบเป็นความสัมพันธ์แบบเอกโพเนนเชียลกับเวลา

พฤติกรรมทางความร้อนของระบบการจำลองก้อนความร้อนสามารถเปรียบเทียบกับพฤติกรรมทางไฟฟ้าของวงจรต้านทานไฟฟ้า ดังแสดงในรูป 3.2 ความจุความร้อนถูกเก็บในสภาพเริ่มต้นที่ $T_i - T_\infty$ โดยสวิตช์ S ปิด เสมื่อเปิดสวิตช์ พลังงานสะสมในตัวเก็บประจุจะจ่ายผ่านตัวต้านทาน โดยเมื่อเปรียบเทียบค่า $C = \rho V c_p$ และ $R = \frac{1}{hA}$



รูป 3.2 แสดงความใกล้เคียงกับพฤติกรรมทางไฟฟ้าของวงจรต้านทานไฟฟ้า

ระบบกักเก็บความร้อน เป็นระบบทางอุณหพลศาสตร์ ก้อนวัตถุจะสามารถพิจารณาด้วยระบบนี้ได้ หากค่าความต้านทานความร้อนภายในมีค่าน้อยกว่า ค่าความต้านทานความร้อนภายนอกมาก กล่าวคือ ค่าความต้านทานของการนำความร้อนมีค่าน้อยกว่าค่าความต้านทานของชั้นขอบเขตการพาความร้อนที่ล้อมรอบวัตถุ ระบบกักเก็บความร้อน โดยที่ลักษณะการเปลี่ยนแปลงของอุณหภูมิขึ้นอยู่กับค่าของตัวเลขไบออต (Biot number, Bi) ซึ่งสามารถคำนวณได้จากความสัมพันธ์

$$Bi = \frac{h(V/A)}{k} = \frac{hs}{k} \quad (3.4)$$

ในกรณีที่ $Bi \ll 1$ การเปลี่ยนแปลงของอุณหภูมิกับระยะทางมีค่าน้อยมาก ในกรณีนี้ $T(x,t) = T(t)$ อุณหภูมิในผนังที่จุดต่างๆ มีค่าเกือบเท่ากันและลดลงสู่ค่า T_∞

ในกรณีที่ $Bi = 1$ การเปลี่ยนแปลงของอุณหภูมิกับตำแหน่งจะมีค่ามากขึ้นและถือว่าอุณหภูมิในผนังที่ตำแหน่งต่างๆ มีค่าเท่ากันไม่ได้

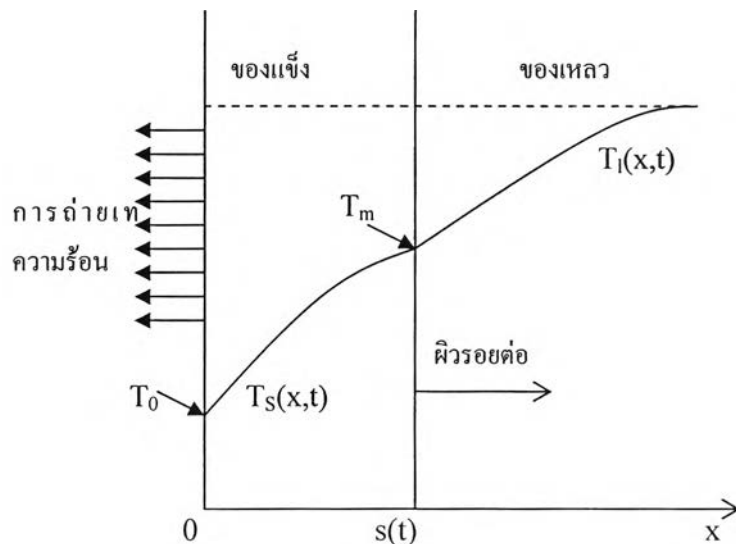
ในกรณีที่ $Bi \gg 1$ การเปลี่ยนแปลงของอุณหภูมิในผนังจะมีค่ามากกว่าค่าการเปลี่ยนแปลงของอุณหภูมิตั้งแต่ผนังและของไหล

3.2 แบบจำลองทางคณิตศาสตร์ของปัญหาการเปลี่ยนสถานะ

ปัญหาการเปลี่ยนสถานะ เป็นปัญหาการถ่ายเทความร้อนแบบที่ขึ้นกับเวลา รวมถึงมีการหลอมเหลวหรือแข็งตัว ปัญหาการเปลี่ยนสถานะพบได้ในงานทางวิศวกรรมหลายประเภท เช่น การผลิตน้ำแข็ง การแช่แข็งอาหาร กระบวนการผลิตโลหะหรือพลาสติก เป็นต้น การหาผลเฉลยของปัญหาประเภทนี้ค่อนข้างซับซ้อน เพราะตำแหน่งเส้นแบ่งเขตสถานะมีการเคลื่อนที่ และมีการถ่ายเทความร้อนแฝงที่ตำแหน่งผิวรอยต่อ ทำให้ตำแหน่งของผิวรอยต่อไม่ชัดเจน สำหรับปัญหาการเปลี่ยนสถานะของน้ำ การเปลี่ยนสถานะจะเกิดขึ้นที่อุณหภูมิเดียว และสถานะของแข็งและของเหลวถูกแยกกันอย่างชัดเจน โดยผิวรอยต่อแบบ sharp interface

3.2.1 สมการของแบบจำลองทางคณิตศาสตร์ของปัญหาการเปลี่ยนสถานะ

สมการทางคณิตศาสตร์ของปัญหาการเปลี่ยนสถานะสามารถแสดงโดยกำหนดให้ของเหลวมีอุณหภูมิการเปลี่ยนสถานะที่ T_m อยู่ในบริเวณ $0 < x < \infty$ ขณะเริ่มต้นของเหลวมีอุณหภูมิสม่ำเสมอที่ T_i โดยที่ $T_i > T_m$ ที่เวลา $t = 0$ อุณหภูมิของผิวรอยต่อที่ $x = 0$ ลดต่ำลงจนมีอุณหภูมิ T_0 โดยที่ $T_0 < T_m$ และ T_0 คงอุณหภูมิไว้เมื่อเวลา $t > 0$ การแข็งตัวของของเหลวเริ่มต้นที่ผิวหน้าขอบเขตต่อที่ $x = 0$ และผิวรอยต่อสถานะของแข็ง-ของเหลว $x = s(t)$ เคลื่อนที่ไปในทิศทาง x ดังรูปที่ 3.3



รูปที่ 3.3 แสดงแบบจำลองของปัญหาการเปลี่ยนสถานะในหนึ่งมิติ

ค่าอุณหภูมิของสถานะของแข็งและของเหลว แสดงโดย $T_s(x,t)$ และ $T_l(x,t)$ ตามลำดับ สามารถเขียนสมการกำกับได้ ดังนี้

$$\frac{\partial^2 T_x(x,t)}{\partial x^2} = \frac{1}{\alpha_s} \frac{\partial T_x(x,t)}{\partial t} \quad \text{ที่ } 0 < x < s(t) \quad , t > 0 \quad (3.5)$$

$$\frac{\partial^2 T_l(x,t)}{\partial x^2} = \frac{1}{\alpha_l} \frac{\partial T_l(x,t)}{\partial t} \quad \text{ที่ } s(t) < x < \infty \quad , t > 0 \quad (3.6)$$

สมมติให้สมบัติของสารมีค่าคงที่ทั้งในสถานะของแข็งและของเหลว $s(t)$ คือ ตำแหน่งของผิวรอยต่อของแข็ง-ของเหลว ซึ่งไม่สามารถหาได้โดยตรงจึงต้องพิจารณาเป็นส่วนหนึ่งของคำตอบ สัญลักษณ์ s และ l หมายถึงสถานะของแข็งและของเหลวตามลำดับ ปัญหานี้มีตัวไม่ทราบค่า 3 ตัว กล่าวคือ $T_s(x,t), T_l(x,t)$ และ $s(t)$ ดังนั้นจึงต้องใช้สมการสมดุลพลังงานที่ผิวรอยต่อ ที่ $x=s(t)$ จึงนำมาใช้เพื่อร่วมแก้ปัญหา ดังนี้

$$\frac{k_s \partial T_x}{\partial x} - \frac{k_l \partial T_l}{\partial x} = \rho L \frac{ds(t)}{dt} \quad \text{ที่ } x = s(t) \quad , t > 0 \quad (3.7)$$

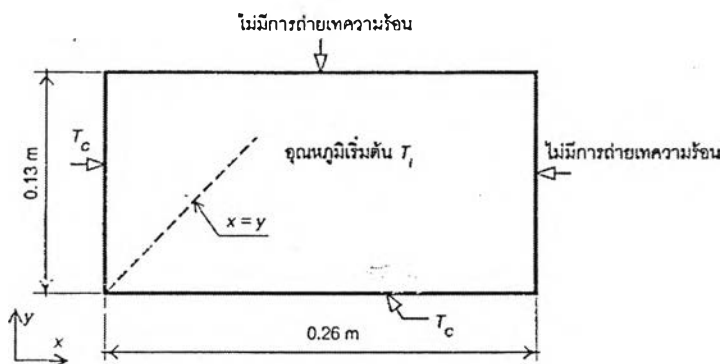
เมื่อ L คือ ความร้อนแฝงต่อหน่วยมวลที่เกิดขึ้นขณะมีการเปลี่ยนสถานะ และสมมติให้ค่าความหนาแน่นของทั้งสองสถานะมีค่าเท่ากัน $\rho_s = \rho_l = \rho$ สมการความต่อเนื่องของอุณหภูมิที่ผิวรอยต่อสถานะของแข็ง-เหลว สามารถเขียนได้ดังนี้

$$T_s(x,t) = T_l(x,t) = T_m \quad , x=s(t) \quad (3.8)$$

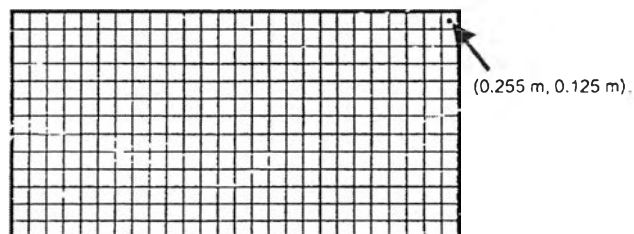
สมการ (3.5), (3.6) และ (3.7) เป็นสมการกำกับของการกระจายอุณหภูมิใน สถานะของแข็ง ของเหลว และ ตำแหน่งของผิวรอยต่อสถานะของแข็ง-ของเหลว สมการ (3.8) เป็นเงื่อนไขขอบเขต ส่วนเงื่อนไขขอบเขตและเงื่อนไขเริ่มต้นสามารถสมมติตามสภาพทางกายภาพของปัญหา

3.2.2 กรณีศึกษาปัญหาการเปลี่ยนแปลงสถานะในสองมิติ

ปัญหาตัวอย่างจากงานวิจัยของ รจนา ประไพพ และ กุณจิณี มณีรัตน์ (2004) ใช้ระเบียบวิธีไฟไนต์-วอลุ่มจำลองปัญหาเปลี่ยนสถานะ 2 มิติ ซึ่งพิจารณาพื้นที่ภาคตัดซึ่งขนานกับพื้นราบ คือ พื้นที่ขนาด กว้าง 0.26 เมตร ยาว 0.52 เมตร ที่เวลาเริ่มต้น $t_0 = 0$ วินาที มีอุณหภูมิเริ่มต้น $T_i = 30^\circ\text{C}$ สมำเสมอภายในบริเวณของปัญหา เงื่อนไขขอบเขตที่ขอบทุกด้านมีอุณหภูมิคงที่ตลอดที่ $T_c = -10^\circ\text{C}$ ไม่มีการถ่ายเทความร้อนในทิศทางตั้งฉากกับพื้นที่และจากความสมมาตรของปัญหาจึงพิจารณาเพียงหนึ่งในสี่ของพื้นที่หน้าตัด แสดงไว้ในรูปที่ 3.4(ก) โดย กำหนดเงื่อนไขขอบเขตที่กึ่งกลางความยาวของปัญหาให้ไม่มีการถ่ายเทความร้อน ส่วนคุณสมบัติของสารซึ่งในที่นี้คือน้ำ ซึ่งมีสมบัติต่างๆดังนี้ ค่าสัมประสิทธิ์การนำความร้อน $k_L = 0.556 \text{ W}/(\text{m}\cdot\text{K})$, ค่าความจุความร้อนจำเพาะ $c_L = 4.226 \text{ kJ}/(\text{kg}\cdot\text{K})$, ค่าความหนาแน่น $\rho_L = 1000 \text{ kg}/\text{m}^3$ สำหรับสถานะของแข็งค่า ค่าสัมประสิทธิ์การนำความร้อน $k_s = 2.220 \text{ W}/(\text{m}\cdot\text{K})$, ค่าความจุความร้อนจำเพาะ $c_s = 1.762 \text{ kJ}/(\text{kg}\cdot\text{K})$, ค่าความหนาแน่น $\rho_s = 1000 \text{ kg}/\text{m}^3$ ค่าปริมาณความร้อนแฝงในการเปลี่ยนสถานะจากของเหลวเป็นของแข็ง $L = 338 \text{ kJ}/\text{kg}$ และ อุณหภูมิเยือกแข็ง $T_f = 0^\circ\text{C}$



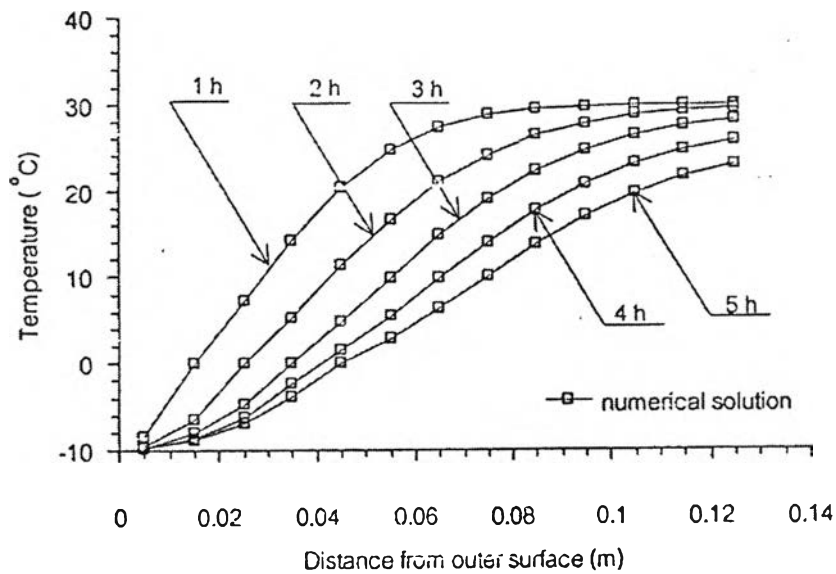
(ก) รูปร่างหนึ่งในสี่ส่วนของปัญหา เงื่อนไขเริ่มต้นและเงื่อนไขขอบเขต



(ข) ตัวอย่างการแบ่งกริดขนาด 26*13 cells

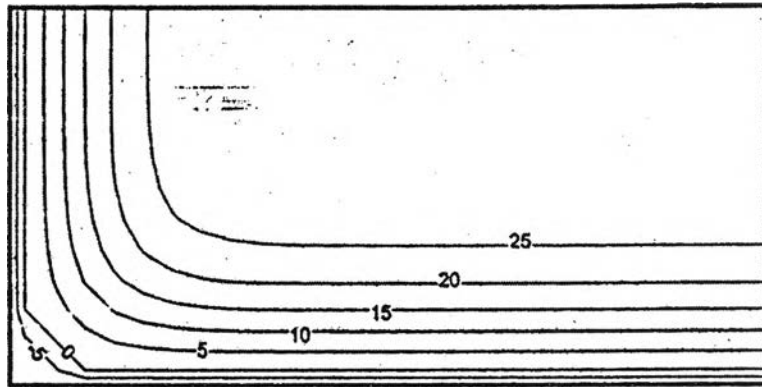
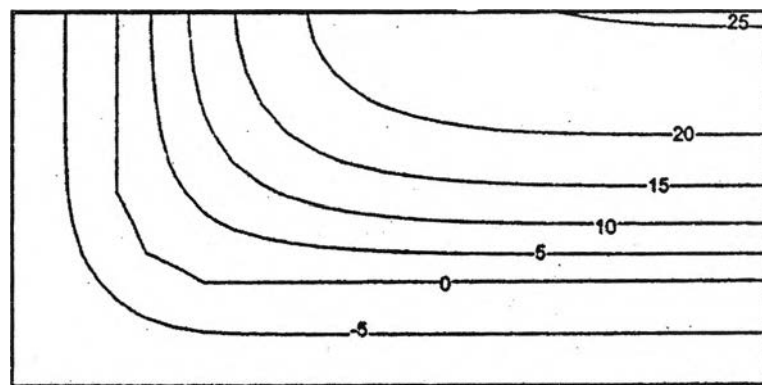
รูปที่ 3.4 การเปลี่ยนสถานะในสองมิติ กรณีศึกษา (ก) รูปร่างหนึ่งในสี่ส่วนของปัญหา เงื่อนไขเริ่มต้นและเงื่อนไขขอบเขต และ (ข) ตัวอย่างการแบ่งกริดขนาด 26 x 13 cells

เมื่อกำหนดเงื่อนไขขอบเขตดังกล่าว จะได้ผลการกระจายของอุณหภูมิตามตำแหน่ง $x=y$ ที่เวลา 1, 2, 3, 4 และ 5 ชั่วโมง เส้นความชันของอุณหภูมิที่เวลา 1 และ 5 ชั่วโมง ดังจะแสดงไว้ในรูปที่ 3.5 ความชันของเส้นรอยต่อสถานะแสดงในรูป และการกระจายตัวของอุณหภูมิที่ตำแหน่ง (0.225 เมตร, 0.125 เมตร) ที่เวลาต่างๆ



รูปที่ 3.5 การกระจายของอุณหภูมิตามตำแหน่ง $x=y$ สำหรับปัญหาการเปลี่ยนสถานะในสองมิติ ขนาดจำกัดที่มี $T_i=30^\circ\text{C}$ และ $T_c=-10^\circ\text{C}$

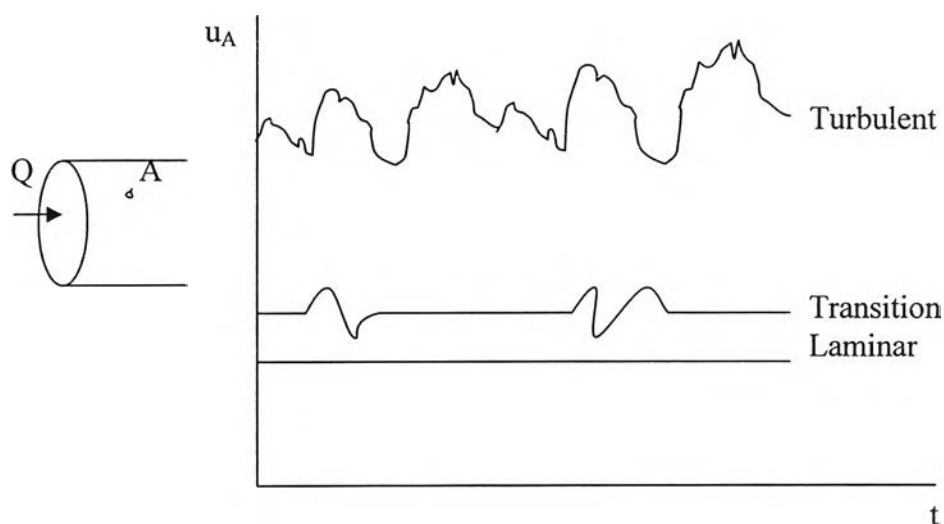
การกระจายตัวของจุดต่อที่ตำแหน่ง (0.255 เมตร, 0.125 เมตร) ตามเวลาแสดงไว้ในรูปที่ 3.6 (ก) จะเห็นว่าในช่วงที่เปลี่ยนสถานะเป็นของแข็งคืออุณหภูมิต่ำกว่าจุดเยือกแข็ง 0 องศาเซลเซียส การเปลี่ยนแปลงของอุณหภูมิเกิดขึ้นอย่างรวดเร็วกว่าช่วงที่เป็นของเหลว เนื่องจากค่า thermal diffusivity ของน้ำแข็งมีค่ามากกว่าน้ำ และรูปร่างของปัญหากลายเป็นน้ำแข็งที่มีอุณหภูมิเท่ากับอุณหภูมิขอบเขต เมื่อเวลาในการทำความเย็น 42 ชั่วโมง ซึ่งเมื่อเปรียบเทียบกับการผลิตน้ำแข็งของในโรงงานจริงที่มีขนาดกว้าง 0.28 เมตร ยาว 0.56 เมตร สูง 1.50 เมตร เมื่อนำน้ำที่มีอุณหภูมิห้อง หรือประมาณ 30 องศาเซลเซียส และอุณหภูมิขอบเขต -10 องศาเซลเซียส จะใช้เวลาในการทำน้ำแข็งประมาณ 48 ชั่วโมงขึ้นไป จะเห็นได้ว่าผลเฉลยที่ได้มีความสอดคล้องกับข้อมูลในทางปฏิบัติ แต่ข้อสังเกตคือ การจำลองปัญหาเป็นสองมิติ ไม่ได้คิดการเปลี่ยนแปลงในแนวตั้ง เวลาในการทำความเย็นจึงเร็วกว่าข้อมูลในทางปฏิบัติ และอาจสรุปได้ว่า กระบวนการผลิตน้ำแข็งสามารถควบคุมสภาพแวดล้อมบางประการเพื่อลดเวลาที่ใช้ในการผลิตลงได้

(ก) $t = 1 \text{ h}$ (ข) $t = 5 \text{ h}$

รูปที่ 3.6 แสดงเส้นความชันของอุณหภูมิ สำหรับปัญหาการเปลี่ยนสถานะในสองมิติขนาดจำกัดที่มี $T_i = 30^\circ\text{C}$ และ $T_c = -10^\circ\text{C}$ (ก) $t = 1 \text{ h}$ (ข) $t = 5 \text{ h}$

3.3 ลักษณะของการไหลในท่อ (Characteristic Of Pipe Flow)

การไหลของของไหลในท่อแบ่งโดยลักษณะการไหลออกเป็น การไหลแบบราบเรียบ (laminar flow) และการไหลแบบปั่นป่วน (turbulent flow) โดยการไหลในท่อที่พบในทางปฏิบัติโดยส่วนมากเป็นการไหลแบบปั่นป่วน โดยรูปแบบการไหลแยกแสดงความสัมพันธ์ระหว่างความเร็วที่ตำแหน่งหนึ่ง ในพื้นที่หน้าตัดการไหลแสดงไว้ในรูปที่ 3.7



รูปที่ 3.7 แสดงความสัมพันธ์ระหว่างความเร็วและเวลาที่ตำแหน่ง A

การไหลในท่อจะมีเทอมไร้มิติ คือ ตัวเลขเรย์โนลด์ (Reynolds number, Re) เป็นอัตราส่วนระหว่างอิทธิพลของความเฉื่อย และอิทธิพลของความหนืด ของการไหล ซึ่งสามารถหาได้จากความสัมพันธ์

$$Re = \frac{\rho \bar{V} D}{\mu} = \frac{\bar{V} D}{\nu} \quad (3.9)$$

เมื่อ	ρ	คือ	ความหนาแน่น (kg/m^3)
	\bar{V}	คือ	อัตราเร็วเฉลี่ยในท่อ (m/s)
	D	คือ	เส้นผ่านศูนย์กลางของท่อ (m)
	μ	คือ	ค่า dynamic viscosity ($\text{Pa}\cdot\text{s}$)
	ν	คือ	ค่า kinematic viscosity (m^2/s)

ช่วงของตัวเลขเรย์โนลด์ส์สำหรับการไหลในท่อขึ้นกับลักษณะของการไหลในท่อ เช่น การสั้นของท่อ, ความขรุขระของผิวท่อ แต่โดยทั่วไปช่วงของตัวเลขเรย์โนลด์ส์ที่ใช้พิจารณาลักษณะของการไหลในท่อที่เหมาะสมคือ

- การไหลแบบราบเรียบ มีค่า $Re < 2100$
- การไหลแบบปั่นป่วน มีค่า $Re > 4000$
- การไหลแบบทรานสิชัน (transition flow) มีค่า $2100 < Re < 4000$

เมื่อพิจารณาการไหลแบบคงตัวในท่อขนาดพื้นที่หน้าตัดสม่ำเสมอ A จากจุด 1 ไปยังจุด 2 ซึ่งมีความดัน p_1 และ p_2 ตามลำดับ พลังงานในหน่วยความสูงที่จุด 1 และ 2 คือ $z_1 + p_1/\gamma + V^2/2g$ และ $z_2 + p_2/\gamma + V^2/2g$ พลังงานส่วนที่เสียในช่วงการไหลจากจุด 1 ไปยังจุด 2 คือ h_L เนื่องจากการไหลเป็นแบบคงตัวและมีพื้นที่หน้าตัดการไหลคงที่ ดังนั้นสมการ โมเมนตัมในแนวตามยาวของท่อ คือ

$$\sum F = 0 \quad (3.10)$$

$$p_1 A - p_2 A - \gamma L A \sin \alpha - \bar{\tau}_w PL = 0 \quad (3.11)$$

แต่

$$\sin \alpha = (z_2 - z_1)/L$$

ดังนั้นหัวน้ำสูญเสีย (head loss) สามารถเขียนเป็นความสัมพันธ์

$$\begin{aligned} h_L &= \bar{\tau}_w \frac{PL}{\gamma A} = \bar{\tau}_w \frac{L}{\gamma R_h} \\ &= \left(z_1 + \frac{p_1}{\gamma}\right) - \left(z_2 + \frac{p_2}{\gamma}\right) \end{aligned} \quad (3.12)$$

เมื่อ $\bar{\tau}_w$ คือ ความเค้นเฉือนเฉลี่ยของผนังท่อ

P คือ เส้นขอบเปียก (wetted perimeter)

R_h คือ รัศมีไฮดรอลิก (hydraulic radius) = A/P

สำหรับการไหลในท่อผิวเรียบซึ่ง ความเค้นเฉือนเฉลี่ยของผนังท่อ ขึ้นกับค่า ρ , μ , V และ R_h โดย

$$\bar{\tau}_w = C_f \frac{\rho \bar{V}^2}{2} \quad (3.13)$$

$$h_L = C_f \frac{L}{R_h} \frac{\bar{V}^2}{2g} \quad (3.14)$$

ในกรณีท่อกลม $R_h = D/4$

$$h_L = 4C_f \frac{L}{D} \frac{\bar{V}^2}{2g} = f \frac{L}{D} \frac{\bar{V}^2}{2g} \quad (3.15)$$

สมการ (3.15) มีชื่อเรียกว่า pipe-friction equation หรือ Darcy-Weisbach equation สำหรับการไหลในท่อกลมซึ่งมีผนังท่อห่างจากเส้นศูนย์กลางเท่าๆกัน

$$\tau_w = \bar{\tau}_w = C_f \rho \frac{\bar{V}^2}{2} = \frac{f}{4} \rho \frac{\bar{V}^2}{2} \quad (3.16)$$

$$\text{หรือ } \sqrt{\frac{\tau_w}{\rho}} = u_* = \sqrt{\frac{f\bar{V}^2}{8}}$$

พิจารณาสมการพลังงานสำหรับการไหลในท่อ โดยสมมติให้งานเนื่องจากเพลลาหมุน (shaft work) แรงเฉือน (viscous work) และอื่นๆ มีค่าเท่ากับศูนย์ สมมติให้การไหลเป็นแบบคงตัวและไม่ขุ่นตัว โดยให้พลังงานภายในและความดันมีค่าสม่ำเสมอในแต่ละหน้าตัดการไหล สมการพลังงานสำหรับปริมาตรควบคุม แสดงได้ดังนี้

$$\begin{aligned} \dot{Q} &= \int_{CS} (e + pv) \rho \bar{V} \cdot d\bar{A} \quad (3.17) \\ &= \dot{m} (u_2 - u_1) + \dot{m} \left(\frac{p_2}{\rho} - \frac{p_1}{\rho} \right) + \dot{m} g (z_2 - z_1) \\ &\quad + \int_{A_2} \frac{\bar{V}_2^2}{2} \rho \bar{V}_2 \cdot dA_2 - \int_{A_1} \frac{\bar{V}_1^2}{2} \rho \bar{V}_1 \cdot dA_1 \end{aligned}$$

ความเร็วในแต่ละหน้าตัดของการไหลมีค่าไม่สม่ำเสมอ จึงใช้ความเร็วเฉลี่ย และค่าสัมประสิทธิ์พลังงานจลน์ α มาใช้ในการอินทิเกรต โดย

$$\begin{aligned} \int_A \frac{V^2}{2} \rho V \cdot dA &= \alpha \int_{A_1} \frac{\bar{V}^2}{2} \rho V \cdot dA \quad (3.18) \\ &= \alpha \dot{m} \frac{\bar{V}^2}{2} \end{aligned}$$

โดยการไหลแบบราบเรียบในท่อ $\alpha = 2.0$ การไหลแบบปั่นป่วนในท่อ α ขึ้นกับค่า n จากความสัมพันธ์

$$\alpha = \left(\frac{U}{\bar{V}} \right)^3 \frac{2n^2}{(3+n)(3+2n)} \quad (3.19)$$

ค่า α จะเปลี่ยนแปลงน้อยเมื่อเทียบกับค่า n ที่เปลี่ยน โดย α จะมีค่าประมาณ 1 ดังนั้นการไหลในท่อซึ่งส่วนมากพบว่าเป็นการไหลแบบปั่นป่วน จึงใช้ค่า $\alpha = 1$

$$\dot{Q} = \dot{m}(u_2 - u_1) + \dot{m} \left(\frac{p_2}{\rho} - \frac{p_1}{\rho} \right) + \dot{m}g(z_2 - z_1) + \dot{m} \left(\frac{\alpha_2 \bar{V}_2^2}{2} - \frac{\alpha_1 \bar{V}_1^2}{2} \right) \quad (3.20)$$

$$\frac{\delta Q}{\delta m} = (u_2 - u_1) + \left(\frac{p_2}{\rho} - \frac{p_1}{\rho} \right) + g(z_2 - z_1) + \left(\frac{\alpha_2 \bar{V}_2^2}{2} - \frac{\alpha_1 \bar{V}_1^2}{2} \right) \quad (3.21)$$

$$\left(\frac{p_1}{\rho} + \frac{\alpha_1 \bar{V}_1^2}{2} + gz_1 \right) = \left(\frac{p_2}{\rho} + \frac{\alpha_2 \bar{V}_2^2}{2} + gz_2 \right) + (u_2 - u_1) - \frac{\delta Q}{\delta m} \quad (3.22)$$

เทอม $(u_2 - u_1) - \frac{\delta Q}{\delta m}$ คือผลต่างของพลังงานต่อหนึ่งมวลระหว่างหน้าตัด 1 และ 2 ซึ่งเป็นความสูญเสียที่เกิดขึ้นและเมื่อเขียนในเทอมพลังงานของพลังงานต่อหนึ่งหน่วยน้ำหนัก (หัวน้ำ, head)

$$\left(\frac{p_1}{\gamma} + \frac{\alpha_1 \bar{V}_1^2}{2g} + z_1 \right) = \left(\frac{p_2}{\gamma} + \frac{\alpha_2 \bar{V}_2^2}{2g} + z_2 \right) + h_{LT} \quad (3.23)$$

เมื่อ h_{LT} คือหัวน้ำสูญเสียรวม (total head loss)

หัวน้ำสูญเสียรวมของการไหลในท่อประกอบด้วย 2 ส่วน คือ

1. หัวน้ำสูญเสียหลัก (major head loss, h_L) คือ ความสูญเสียเนื่องจากแรงเสียดทานในท่อ สูตรที่ใช้ในการคำนวณคือ สมการ Darcy-Weisbach โดย

$$h_L = f \frac{L}{D} \frac{\bar{V}^2}{2g} \tag{3.24}$$

เมื่อ h_L = หัวน้ำสูญเสียหลัก (m)

f = ตัวประกอบความเสียดทาน สามารถหาได้จากแผนภาพ Moody ที่แสดงในรูปที่ 3.8

โดยที่ตัวประกอบความเสียดทานเป็นฟังก์ชันของตัวเลขเรย์โนลด์

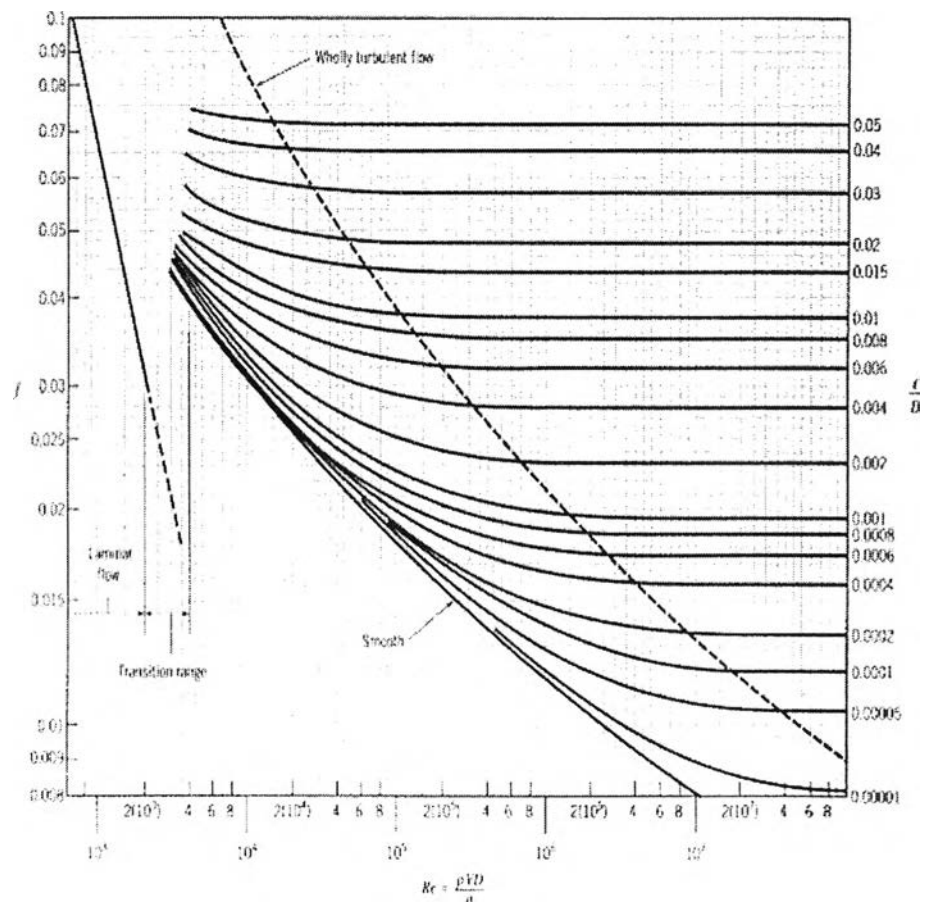
และค่า equivalent roughness ϵ

$$f = f(\text{Re}, \epsilon)$$

L = ความยาวท่อ (m)

D = ขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางท่อ (m)

\bar{V} = อัตราเร็วเฉลี่ยของหน้าตัดการไหล(m/s)



รูปที่ 3.8 แสดง Moody chart สำหรับการไหลภายในท่อ

ตารางที่ 3.1 ค่า equivalent roughness สำหรับท่อ

ชนิดของท่อ	equivalent roughness, ϵ	
	ft	mm
Riveted steel	0.003-0.03	0.9-9.0
Concrete	0.001-0.01	0.3-3.0
Wood stave	0.0006-0.003	0.18-0.9
Cast iron	0.00085	0.26
Galvanized iron	0.0005	0.15
Commercial steel Or wrought iron	0.00015	0.045
Drawn tubing	0.000005	0.0015
Plastic, glass	0.0(smooth)	0.0(smooth)

2. หัวน้ำสูญเสียรอง (minor head loss, h_{Lm}) คือ ความสูญเสียเนื่องจากการไหลผ่านส่วนอื่นๆ เช่น ข้อต่อ ลิ้น ช่องทางเข้า-ออก การคำนวณหาหัวน้ำสูญเสียรอง โดยสามารถเขียนเป็นความสัมพันธ์ได้ดังสมการ

$$h_{Lm} = K \frac{\bar{V}^2}{2g} \quad (3.25)$$

เมื่อ K คือ สัมประสิทธิ์ การสูญเสีย หรือ โดยการเทียบเป็นความยาวของท่อตรงที่ให้ค่าหัวน้ำสูญเสียที่เท่ากันเรียกว่า ความยาวสมมูล (equivalent length, Le) โดยสามารถเขียนเป็นความสัมพันธ์ได้ดังสมการ

$$h_L = f \frac{Le}{D} \frac{\bar{V}^2}{2g} \quad (3.26)$$

โดย ค่า K และ Le/D สำหรับวาล์วและข้อต่อชนิดต่างๆ ที่ใช้โดยทั่วไปแสดงไว้ดังตารางที่ 3.2

ตารางที่ 3.2 แสดงค่า K และ Le/D สำหรับวาล์วและข้อต่อชนิดต่างๆ

ชนิด	K	Le/D
วาล์ว (เปิดเต็มที)		
- แบบเกตวาล์ว(gate valve)	0.19	7
- แบบโกลบวาล์ว (globe valve)	10	350
- แบบมุม(angle valve)	5	175
- แบบสวิง (swing check valve)	2.5	135
- แบบลิฟต์ (lift check valve)		
1.globe lift	10	350
2.angle lift	5	175
ข้อต่อมาตรฐาน		
- 90 องศา	0.8	30
- 45 องศา	0.42	15
ข้อต่อกลับ(close-return bend)	2.2	75
ข้อต่อสามทางมาตรฐาน		
- ไหลตรง	0.9	20
- ไหลแยก	1.8	60



3.4 ระบบการผลิตน้ำแข็งของ

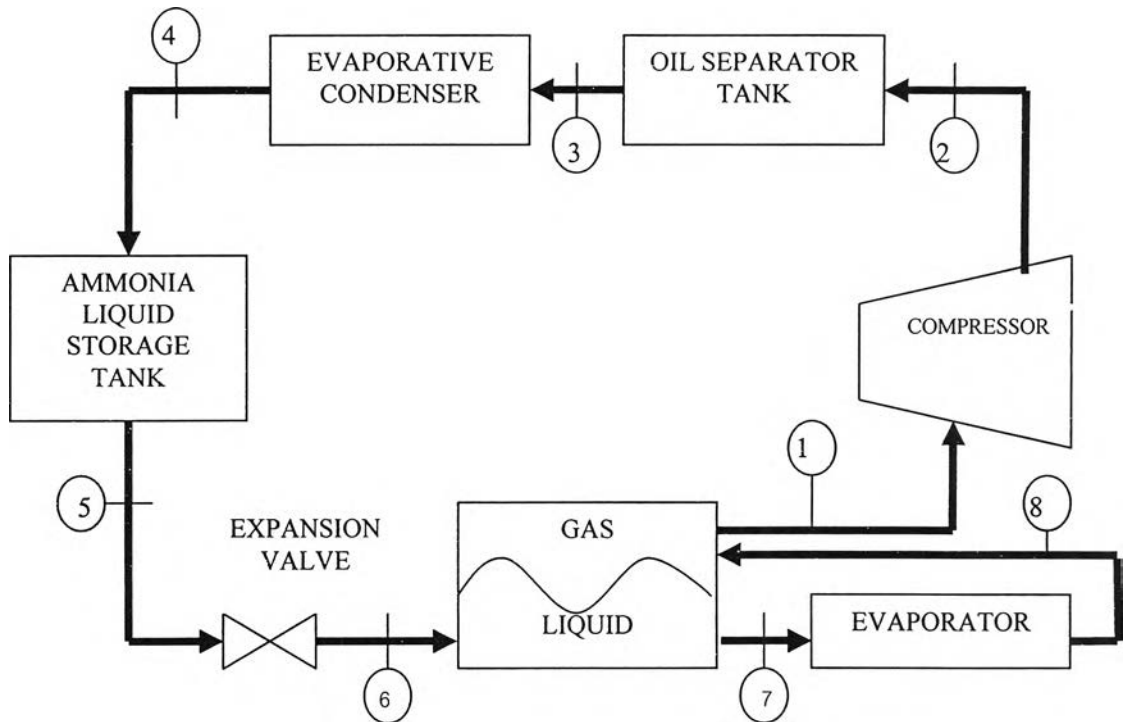
ในกระบวนการผลิตน้ำแข็งของของโรงงาน น้ำแข็งของมีขั้นตอนในการผลิต เริ่มจากการนำดิบบรรจุลงในช่องซึ่งเรียงกันเป็นแถว จากนั้นจึงใช้เครื่องยกของน้ำแข็งแช่ลงในบ่อน้ำเกลือ ทำความเย็นต่ำกว่าจุดเยือกแข็งของน้ำ

ในวิทยานิพนธ์ฉบับนี้ได้แบ่งอุปกรณ์ในการผลิตน้ำแข็งของออกเป็นสองส่วนคือ ส่วนของวัฏจักรการทำความเย็น และส่วนของระบบการจ่ายอากาศลงในช่อง ในหัวข้อนี้จะกล่าวถึงรายละเอียดของทั้งสองระบบ ดังนี้

3.4.1 วัฏจักรการทำความเย็นของระบบการผลิตน้ำแข็งของ

กระบวนการผลิตน้ำแข็งของในโรงงานน้ำแข็งนั้นอาศัยหลักการของวัฏจักรการทำความเย็นแบบอัดไอ อุปกรณ์หลักที่ใช้ในกระบวนการเป็นแบบเดียวกับระบบการทำความเย็นแบบอัดไอโดยทั่วไป แต่ได้ทำการติดตั้งอุปกรณ์เสริมเข้าไปเพื่อความปลอดภัยและเพิ่มสมรรถนะการทำความเย็นของระบบการทำความเย็น

เครื่องอัดไอ (compressor) จะทำการอัดไอของแอมโมเนียจากสถานะที่ 1 ไปสู่สถานะที่ 2 แล้วจากนั้นไอที่อัดแล้วจะไหลผ่านถังแยกน้ำมัน (oil separator tank) แล้วเข้าสู่สถานะที่ 3 ซึ่งเป็นสถานะก่อนเข้าเครื่องควบแน่น เมื่อผ่านเครื่องควบแน่นแล้วสารทำความเย็นจะควบแน่นกลายเป็นของเหลวไหลในสถานะที่ 4 แล้วไหลเข้าถังเก็บแอมโมเนียเหลว (ammonia liquid storage tank) หลังจากนั้นแอมโมเนียเหลวจะไหลออกจากถังเก็บแอมโมเนียเหลว เป็นสถานะที่ 5 แล้วไหลเข้าสู่ตัวลดความดัน แล้วกลายเป็นสถานะที่ 6 หลังจากนั้นแอมโมเนียที่อยู่ในสถานะผสมกันระหว่างไอและของเหลว (mixture) จะไหลเข้าสู่ถังแยกไอและของเหลว (accumulator) เมื่อผ่านถึงแยกไอและของเหลว แอมโมเนียในสถานะที่ 7 จะไหลเข้าสู่เครื่องระเหย แล้วจะเกิดการเดือดจนแอมโมเนียกลายเป็นไอแล้ว ไหลออกจากเครื่องระเหย ซึ่งเป็นสถานะที่ 8 ก่อนที่จะไหลกลับเข้าสู่ถังแยกไอและของเหลว (accumulator) อีกครั้งหนึ่งแล้วจึงดึงเอาส่วนที่เป็นไอไปเข้าเครื่องอัดไอซึ่งเป็นสถานะที่ 1 ดังรูปที่ 3.9

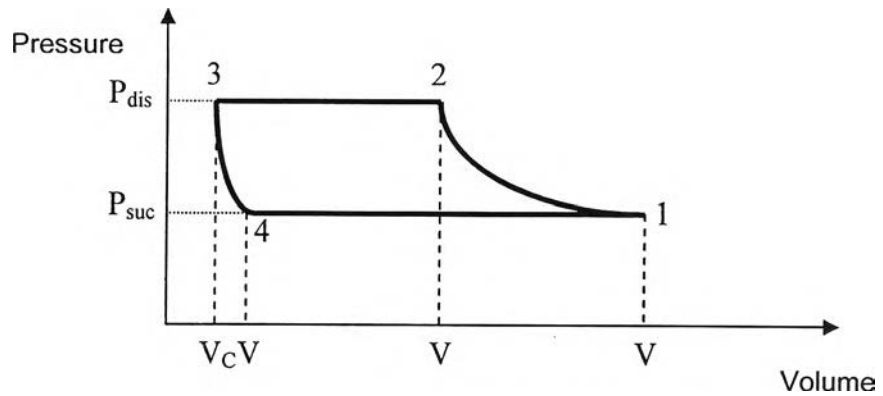


รูปที่ 3.9 แสดงลักษณะของวัฏจักรการทำงานของโรงน้ำแข็ง

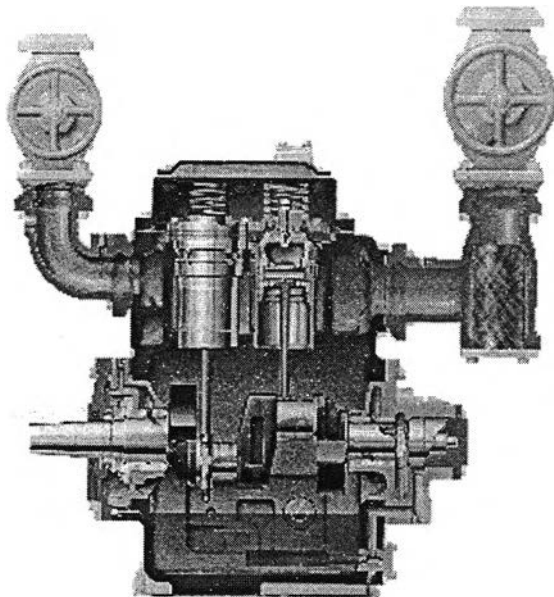
อุปกรณ์แต่ละชนิดมีหน้าที่และหลักการทำงานแตกต่างกัน โดยที่อุปกรณ์ต่างๆ ที่ประกอบกันเป็นวัฏจักรการทำงานทำความเย็นของโรงงานทำน้ำแข็งนี้จะได้อธิบายถึงหลักการทำงานอย่างละเอียดโดยแยกออกเป็นแต่ละอุปกรณ์ในหัวข้อย่อยต่อไป

3.4.1.1 เครื่องอัดไอ (Compressor)

การทำงานของเครื่องอัดไอนั้นสามารถแสดงพฤติกรรมได้ดังรูปที่ 3.10(ก) งานที่ให้เข้าไปกับ เครื่องอัดไอ นั้นจะถูกใช้สำหรับเพิ่มความดันไอ , เพิ่มอุณหภูมิของไอ และเพื่อชดเชยความร้อนที่สูญเสียออกไปสู่สิ่งแวดล้อม โดยความต้องการสูงสุดคือการเพิ่มความดันของไอโดยที่ใช้กำลังน้อยที่สุด ถ้ากระบวนการอัดไอเป็นแบบไอเซนโทรปิก (isentropic process) นั่นคือไม่มีการสูญเสียความร้อนออกสู่สิ่งแวดล้อมในระหว่างกระบวนการอัดไอเลย ดังนั้นงานในการอัดไอที่น้อยที่สุดจะเกิดขึ้นเมื่อกระบวนการอัดเป็นแบบไอเซนโทรปิก นั่นหมายความว่าไม่มีการสูญเสียใดๆ เกิดขึ้นในระหว่างกระบวนการเลย ซึ่งเป็นไปไม่ได้ แต่สิ่งที่ใช้ในการอ้างอิงประสิทธิภาพที่เป็นที่ยอมรับกันก็คือ ค่าประสิทธิภาพไอเซนโทรปิก (isentropic efficiency) โดยที่สามารถกำหนดได้โดยการใช้อัตราส่วนระหว่างงานที่ต้องการใช้เมื่อกระบวนการเป็นกระบวนการไอเซนโทรปิก



(ก) ปริมาตรและความดันในกระบอกสูบของเครื่องอัดไอ



(ข) ลักษณะรูปร่างของเครื่องอัดไอ

รูปที่ 3.10 แสดงรูปแบบการทำงานของเครื่องอัดไอแบบสูบชัก (ก) ปริมาตรและความดันในกระบอกสูบของเครื่องอัดไอ (ข) ลักษณะรูปร่างของเครื่องอัดไอ

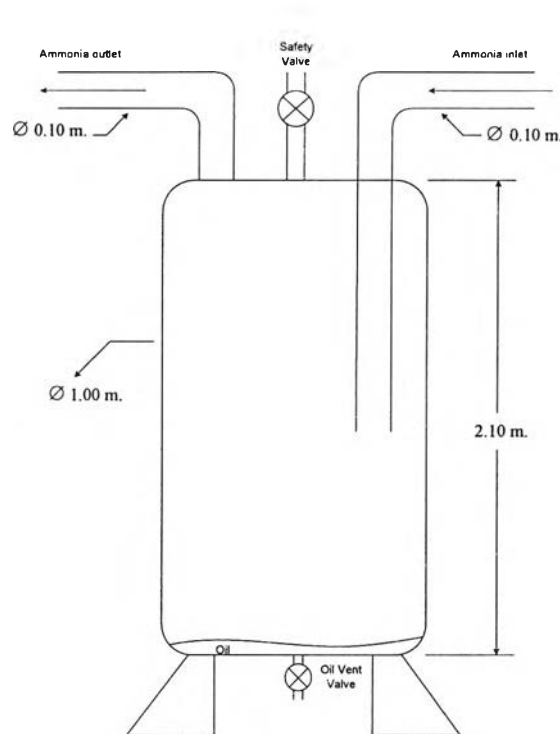
กับงานที่ใช้ในการอัดไอจริง และโดยส่วนมากประสิทธิภาพของเครื่องอัดไอจะถูกกำหนดโดยใช้ค่าประสิทธิภาพไอเซนทรอปิกนี้

เมื่อทำการพิจารณาเครื่องอัดไอแบบสูบชัก (reciprocating compressor) ระบายสูบจะทำการอัดไอโดยจากความดันด้านดูด (suction pressure, P_s) ขึ้นไปจนถึงความดันด้านส่ง (discharge pressure, P_D) เราจะเรียกอัตราส่วนของ P_s/P_D ว่าอัตราส่วนการอัด (compression ratio) จากรูปที่ 3.10(ก) เมื่อพิจารณาถึงวัฏจักรการอัดแล้วสามารถอธิบายได้โดยเริ่มต้นที่ จุดที่ 1 เป็นจุดที่ลูกสูบอยู่ที่ตำแหน่งต่ำที่สุดและมีปริมาตรมากที่สุด ความดันไอจะเป็นความดันด้านดูด จากจุดนี้ลูกสูบจะค่อยๆ เคลื่อนตัวขึ้นทำให้ปริมาตรกระบอกสูบลดลง มวลของไอจึงถูกอัดทำให้อุณหภูมิและความดันเพิ่มสูงขึ้น จุดที่ 2 ความดันจะสูงขึ้นจนเท่ากับความดัน ที่ตำแหน่งนี้วาล์วด้านส่งจะเริ่มเปิดออก จุดที่ 3 ลูกสูบจะถูกดันมาจนสูงสุด ระบายสูบจะมีปริมาตรต่ำสุดและวาล์วด้านส่งจะปิด จุดที่ 4 ความดันจะลดลงมาจนถึงความดันด้านดูดอีกครั้ง ที่ตำแหน่งนี้วาล์วด้านดูดจะเปิดออกเพื่อเริ่มดูดไอเข้ามาในกระบอกสูบอีกครั้ง

3.4.1.2 ถังแยกน้ำมันออกจากไอแอมโมเนีย (Oil Separator Tank)

เมื่อเครื่องอัดไอทำการอัดไอแอมโมเนียแล้วก่อนที่ไอแอมโมเนียจะเข้าสู่เครื่องควบแน่นจะผ่านอุปกรณ์แยกน้ำมันออกจากไอแอมโมเนีย เนื่องจากในขณะที่แอมโมเนียกำลังถูกอัดที่เครื่องอัดไอนั้นในเครื่องอัดไอจะมีน้ำมันหล่อลื่นไหลอยู่โดยรอบกระบอกสูบ ซึ่งในขณะที่ทำการอัดไอแอมโมเนียจะมีน้ำมันส่วนหนึ่งเล็ดลอดเข้ามาผสมกับไอแอมโมเนียที่ทำการอัดอยู่นั้นได้ ดังนั้นจึงต้องมีการแยกเอาน้ำมันออกจากไอแอมโมเนียก่อนที่จะเข้าสู่เครื่องอัดไอเพื่อป้องกันน้ำมันเหล่านั้นหลุดเข้าไปในเครื่องควบแน่น ซึ่งมีผลทำให้น้ำมันเหล่านั้นเกาะอยู่ที่ผิวด้านในของท่อทำให้ความสามารถในการถ่ายเทความร้อนลดลง

อุปกรณ์ถังแยกน้ำมันออกจากแอมโมเนียนี้มีลักษณะเป็นถังทรงกระบอกมีท่อทางเข้าและทางออกของไอแอมโมเนียอยู่ด้านบนของตัวถัง เมื่อไอแอมโมเนียไหลเข้าสู่ถังไอแอมโมเนียจะถูกพ่นกระจายออกภายในตัวถัง น้ำมันซึ่งมีน้ำหนักมากจะหล่นลงสู่ก้นถังและไอแอมโมเนียความดันสูงจะไหลออกทางท่อส่งออกไปยังเครื่องควบแน่น ดังแสดงในรูปที่ 3.11

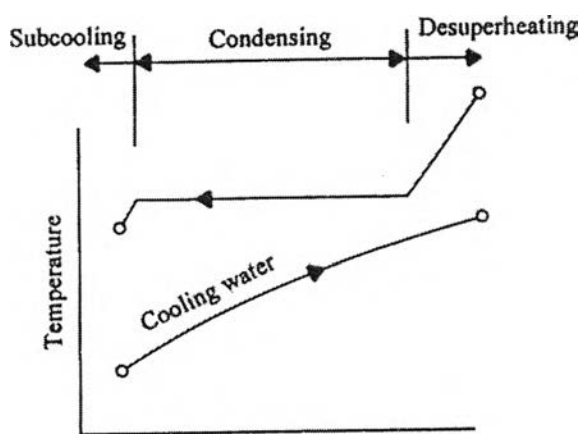


รูปที่ 3.11 แสดงลักษณะของถังแยกน้ำมันออกจากไอแอมโมเนีย (oil separator tank)

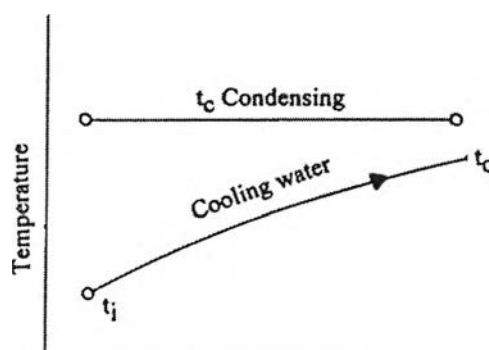
3.4.1.3 เครื่องควบแน่น (Condenser)

เครื่องควบแน่น เป็นเครื่องแลกเปลี่ยนความร้อนที่ทำหน้าที่ควบแน่นสารทำความเย็นจากสถานะไอให้กลายเป็นของเหลว เครื่องควบแน่น ที่นิยมใช้ในระบบทำความเย็นมีอยู่ 3 ประเภท คือ แบบหล่อเย็นด้วยอากาศ (air cooled) , แบบหล่อเย็นด้วยน้ำ (water cooled) และแบบระเหย (evaporative cooled) โดยเครื่องควบแน่นแบบระเหยถูกนำมาใช้กันอย่างกว้างขวางในการเพิ่มอัตราการแลกเปลี่ยนความร้อนและเพิ่มประสิทธิภาพการทำความเย็นของระบบการทำงานของเครื่องควบแน่นแบบระเหย แบบทั่วไปที่ใช้กันนั้นคือ ป้อนน้ำจะควบแน่นจากแหล่งเก็บที่อยู่ใต้ เครื่องควบแน่น ขึ้นไปแล้วพ่นลงมาที่บริเวณผิวท่อของขดท่อนำสารทำความเย็น ในขณะที่เดียวกันนั้น อากาศจะถูกเป่าเข้าไปทะลุผ่านละอองน้ำที่กำลังตกลงมา ทั้งละอองน้ำและผิวท่อจะเย็นลงอย่างรวดเร็วเนื่องจากการสัมผัสกันอย่างดีระหว่างอากาศ, ผิวท่อและละอองน้ำ ทำให้น้ำบางส่วนระเหยไปกับอากาศซึ่งกระบวนการเกิดการระเหยนี้จะทำให้อัตราการถ่ายเทความร้อนดีขึ้น ในส่วนของน้ำที่ไม่ระเหยไปกับอากาศนั้นก็ตกลงมาที่บริเวณด้านล่างของ เครื่องควบแน่น ข้อได้เปรียบของเครื่องควบแน่น แบบนี้คือ ความต้องการปั๊มในการป้อนน้ำและความต้องการการปรับปรุงคุณภาพของน้ำลดลงจากแบบหล่อเย็นด้วยน้ำ และความต้องการความเร็วลมก็จะลดลงจากแบบหล่อเย็นด้วยลม

การที่เครื่องควบแน่นแบบระเหยถูกนำมาใช้งานกันอย่างกว้างขวางตามโรงงานอุตสาหกรรม เนื่องจากพฤติกรรมในการแลกเปลี่ยนความร้อนที่มีการพาความร้อนโดยใช้ละอองน้ำนำความร้อนออกมาจากพื้นผิวแลกเปลี่ยนความร้อนและใช้อากาศพัดผ่านทำให้ละอองน้ำเหล่านั้นมีการระเหยออกไป ซึ่งการระเหยนี้ทำให้อัตราการถ่ายเทความร้อนเพิ่มขึ้น ทำให้อุณหภูมิหลังจากการควบแน่นต่ำกว่าแบบที่ใช้อากาศและแบบที่ใช้น้ำในการหล่อเย็น



(ก)

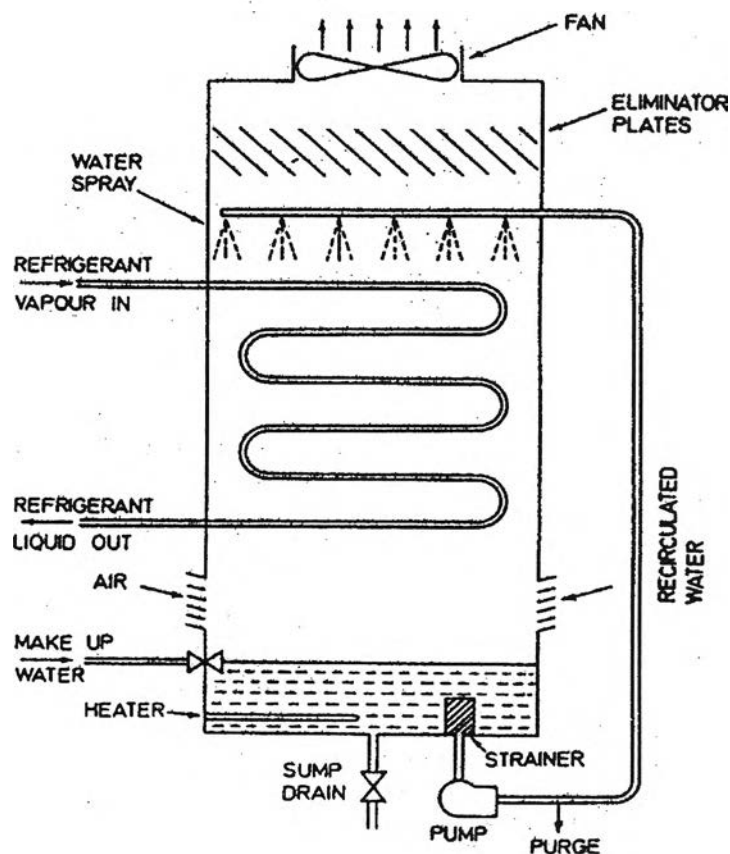


(ข)

รูปที่ 3.12 แสดงลักษณะการแลกเปลี่ยนความร้อนใน Evaporative Condenser

(ก) แสดงพฤติกรรมที่เกิดขึ้นจริง (ข) แสดงพฤติกรรมโดยประมาณที่ใช้ในการประมาณค่า

พฤติกรรมการแลกเปลี่ยนความร้อนในเครื่องควบแน่นมีความซับซ้อนเนื่องจากสถานะของสารแลกเปลี่ยนความร้อนมีทั้งสภาพ ไอร้อนยิ่งยวด , ของเหลวอัดตัว และของผสม อิ่มตัว อยู่ในกระบวนการการควบแน่นนี้ ดังแสดงไว้ในรูปที่ 3.12 (ก) แต่ในการประมาณค่าการแลกเปลี่ยนความร้อนนั้นเราจะใช้การประมาณแบบที่แสดงไว้ในรูปที่ 3.12 (ข) ในการประมาณค่าพฤติกรรมการแลกเปลี่ยนความร้อนนี้ได้เนื่องจากค่าความคลาดเคลื่อนในช่วงที่เป็นไอร้อนยิ่งยวดกับช่วงที่เป็นของเหลวอัดตัวนั้นจะถูกชดเชยไว้ค่าสัมประสิทธิ์การถ่ายเทความร้อนจริง (actual heat transfer coefficient) ของกระบวนการพาความร้อนซึ่งมีค่าน้อยกว่ากระบวนการการควบแน่น ดังนั้นจึงสามารถใช้การประมาณค่านี้ได้อย่างใกล้เคียงโดยใช้พฤติกรรมการแลกเปลี่ยนความร้อนตามรูปที่ 3.12(ข) ลักษณะและรายละเอียดของเครื่องระเหยที่ใช้อยู่ในโรงน้ำแข็งได้แสดงไว้ในรูปที่ 3.13



รูปที่ 3.13 แสดงการทำงานของเครื่องควบแน่นชนิดที่ใช้ในโรงน้ำแข็ง

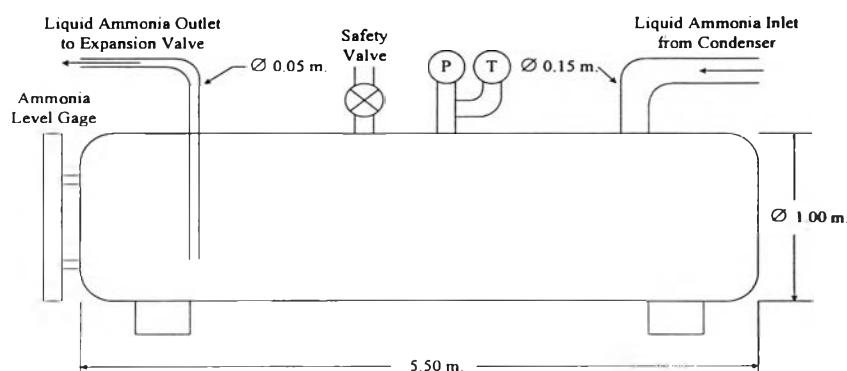
3.4.1.4 ถังเก็บแอมโมเนียเหลว (Ammonia Liquid Storage Tank)

เมื่อสารทำความเย็นเกิดการควบแน่นในเครื่องควบแน่นแล้วสารทำความเย็นจะไหลเข้ามายังถังเก็บแอมโมเนียเหลว ถังเก็บแอมโมเนียเหลวมีหน้าที่รับสารทำความเย็นแอมโมเนียที่ควบแน่นเป็นของเหลวแล้วจากเครื่องควบแน่น และเก็บเอาไว้จนกระทั่งเครื่องระเหยต้องการใช้งานสารทำความเย็นนี้ โดยที่ระดับของแอมโมเนียในถังเก็บแอมโมเนียเหลวนั้นจะถูกควบคุมด้วยวาล์วลดความดันและอัตราการไหลเข้าและไหลออกโดยปกติแล้วจะเป็นอัตราเดียวกัน

ในการวางถังเก็บแอมโมเนียเหลวทั่วไปนั้นจะถูกวางให้อยู่ในตำแหน่งที่ต่ำกว่าเครื่องควบแน่น เพื่อที่จะได้ประโยชน์จากแรงโน้มถ่วงของโลก อีกทั้งยังเป็นตัวคักอากาศและแก๊สที่ไม่ต้องการในระบบท่อโดยธรรมชาติ ลักษณะและขนาดของถังเก็บแอมโมเนียเหลวได้แสดงไว้ในรูปที่ 3.14 (ก)-(ข)



(ก) ลักษณะของถังเก็บแอมโมเนียเหลวที่ใช้ในโรงงานผลิตน้ำแข็งของ



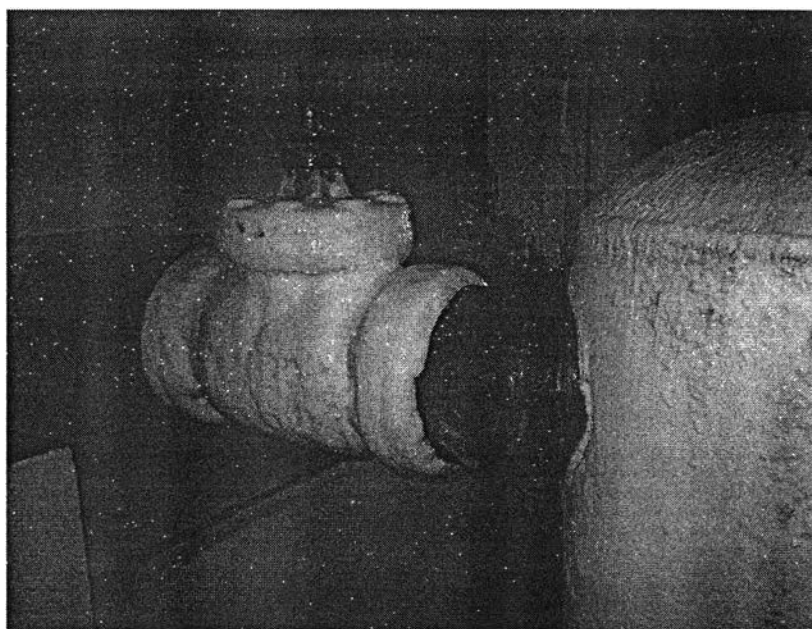
(ข) ขนาดของถังเก็บแอมโมเนียเหลวที่ใช้ในโรงงานผลิตน้ำแข็งของ

รูปที่ 3.14 แสดง (ก) ลักษณะของถังเก็บแอมโมเนียเหลว (ข) ขนาดของถังเก็บแอมโมเนียเหลว

3.4.1.5 วาล์วลดความดัน (Expansion Valve)

วาล์วลดความดันเป็นอุปกรณ์หลักของวัฏจักรการทำความเย็นมีหน้าที่หลักอยู่ 2 ประการ คือ ลดความดันของสารทำความเย็นและใช้ปรับอัตราการไหลของสารทำความเย็นที่จะเข้าสู่เครื่องระเหย

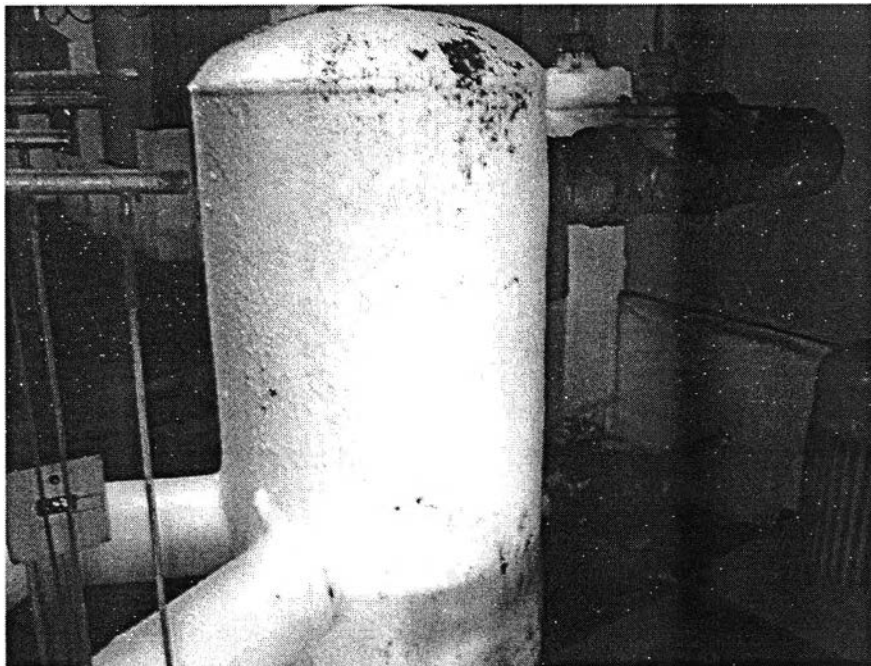
ประเภทของวาล์วลดความดันที่นิยมใช้กันมี 4 ชนิด คือ capillary tube , superheat-controlled , float valve และ constant-pressure expansion valve การทำงานของวาล์วลดความดันนั้นจะทำหน้าที่ลดความดันของสารทำความเย็นที่ออกจากเครื่องควบแน่นก่อนที่จะเข้าเครื่องระเหย โดยกระบวนการที่เกิดขึ้นเป็นการลดความดันโดยเอนทาลปีคงที่ (throttling process) สารทำความเย็นที่ไหลเข้าวาล์วลดความดันจะมีสถานะเป็นของเหลวเมื่อผ่านวาล์วลดความดันแล้วสารทำความเย็นจะมีสถานะของผสม รูปร่างของวาล์วลดความดันที่ใช้ในโรงงานแสดงไว้ในรูปที่ 3.15



รูปที่ 3.15 แสดงรูปร่างของวาล์วลดความดันที่ใช้ในโรงงาน

3.4.1.6 ถังแยกไอแอมโมเนียและแอมโมเนียเหลว (Accumulator)

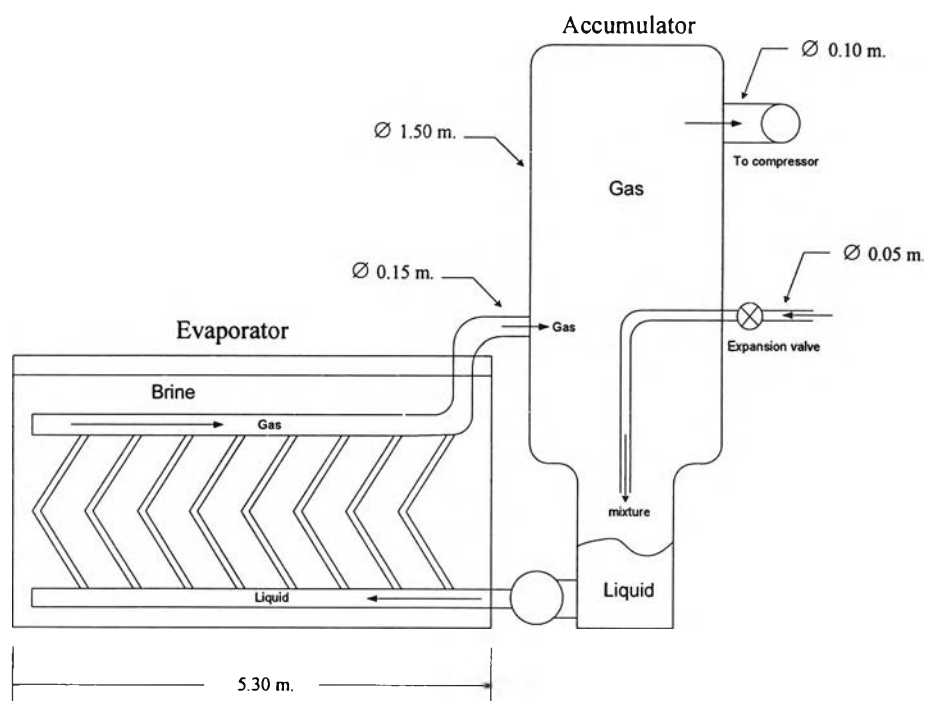
ถัง accumulator ที่ใช้อยู่ในโรงงานน้ำแข็งของของบริษัทวิษชัยน้ำแข็งหลอดนั้น มีลักษณะเป็นถังแยกไอกับของเหลวแบบแนวตั้ง มีหน้าที่หลักในการแยกของเหลวและไอแอมโมเนียออกจากกันเพื่อให้แน่ใจว่าไอแอมโมเนียที่ไหลเข้าสู่เครื่องอัดไอนั้นจะมีสถานะที่เป็นไอแอมโมเนียเท่านั้นไม่มีแอมโมเนียเหลวปะปนเข้ามา ประโยชน์อีกอย่างหนึ่งที่ได้จากการใช้ถัง accumulator คือพื้นผิวด้านในของเครื่องระเหยจะเปียกด้วยสารทำความเย็นเหลวตลอดเวลา ความดันในท่อส่งแอมโมเนียเหลวจะสูงกว่าความดันภายในท่อระเหยที่เป็นของผสม 2 สถานะ ความดันที่แตกต่างกันนี้ทำให้เกิดการหมุนเวียนของการไหลของสารทำความเย็น ลักษณะของถัง accumulator ที่ใช้ในโรงงานน้ำแข็งได้แสดงไว้ดังรูปที่ 3.16



รูปที่ 3.16 แสดงลักษณะของถัง accumulator

3.4.1.7 เครื่องระเหย (Evaporator)

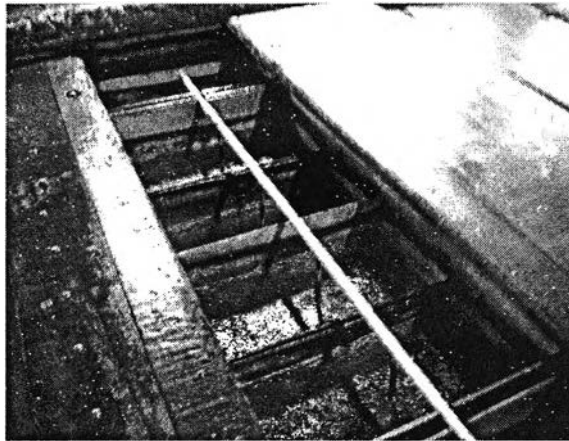
เครื่องระเหยเป็นอุปกรณ์แลกเปลี่ยนความร้อน โดยน้ำเกลือมีหน้าที่รับความร้อนมาจากน้ำที่ใช้ทำน้ำแข็ง ซึ่งน้ำเกลือที่อยู่ในบ่อทำความเย็นมีอุณหภูมิระหว่าง -9.2 ถึง -6.9 องศาเซลเซียส ลักษณะของเครื่องระเหยที่ใช้อยู่ในโรงน้ำแข็งของของบริษัทวิชัยน้ำแข็งหลอดนั้นจะรับสารทำความเย็นแอมโมเนียเหลวมาจากถัง accumulator แล้วไหลเข้ามาในขดท่อเครื่องระเหย ภายในขดท่อเมื่อสารทำความเย็นแอมโมเนียได้รับความร้อนแอมโมเนียจะเดือดและระเหยขึ้นไปด้านบนของขดท่อในสถานะที่เป็นไอร้อนยิ่งยวดเล็กน้อย แล้วไหลกลับเข้าสู่ถัง accumulator ทางด้านบนแล้วไหลออกจากถัง accumulator เข้าสู่เครื่องอัดไอ ลักษณะของเครื่องระเหยได้แสดงไว้ในรูปที่ 3.17



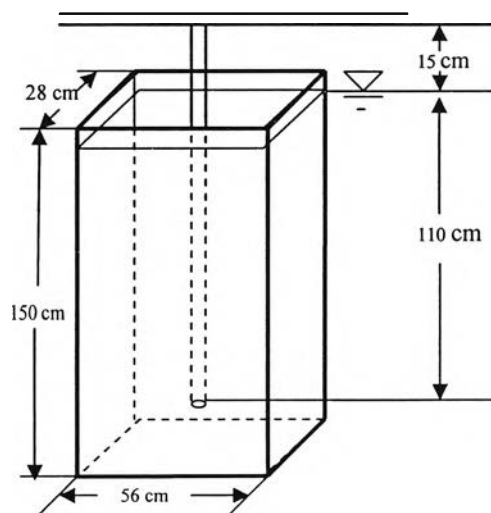
รูปที่ 3.17 ถัง accumulator และ evaporator

3.4.2 ระบบการจ่ายอากาศลงสู่ช่องน้ำแข็ง

ในกระบวนการผลิตน้ำแข็งของในโรงงาน มีขั้นตอนสำคัญในการผลิตส่วนหนึ่ง คือ การจ่ายอากาศลงไปใช่องน้ำแข็งเพื่อให้ น้ำแข็งที่ผลิตได้มีลักษณะใส ไม่ขุ่น น้ำแข็งจะเกิดขึ้นจากขอบนอกของช่องเข้ามากลางช่อง ตามปกติของกระบวนการผลิตน้ำแข็งของในโรงงาน หลังจากที่น้ำช่องน้ำแข็งที่บรรจุน้ำดิบลงในบ่อน้ำเกลือเป็นเวลาประมาณ 24 ชั่วโมงหรือ 1 วัน โรงงานจะนำท่อจ่ายอากาศออกเพื่อไม่ให้ท่อติดไปกับน้ำแข็ง ลักษณะน้ำแข็งที่แข็งหลังจากนำท่อออกจะมีลักษณะขุ่นขาว ซึ่งจะต้องมีการตัดส่วนตรงกลางออกก่อนนำไปขาย โดยตัวอย่างการจ่ายอากาศตามท่อแสดงไว้ในรูปที่ 3.18 (ก) ขนาดของช่องน้ำแข็งในโรงงานมีขนาดกว้าง 0.28 เมตร ยาว 0.56 เมตร สูง 1.50 เมตร และระยะของท่อจ่ายอากาศในโรงงานแช่อยู่ในช่องน้ำแข็งประมาณ 1.1 เมตร แสดงไว้ในรูป 3.18 (ข)



(ก)

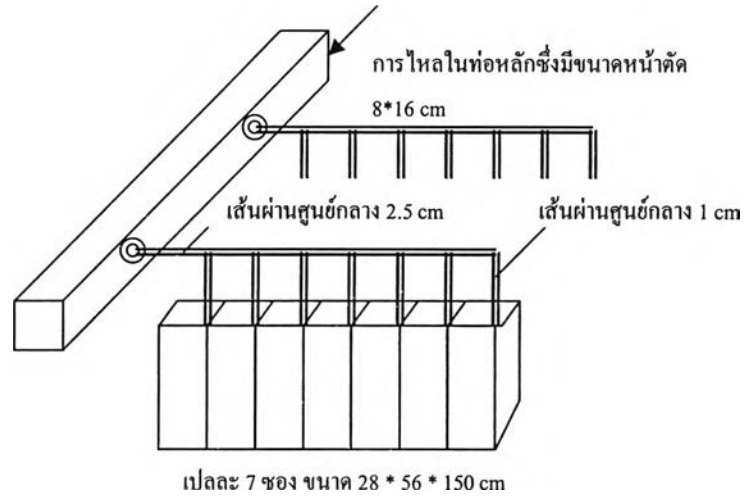


(ข)

รูปที่ 3.18 แสดงการจ่ายอากาศตามท่อลงไปใช่องน้ำแข็ง (ก) ช่องน้ำแข็งในโรงงานน้ำแข็ง

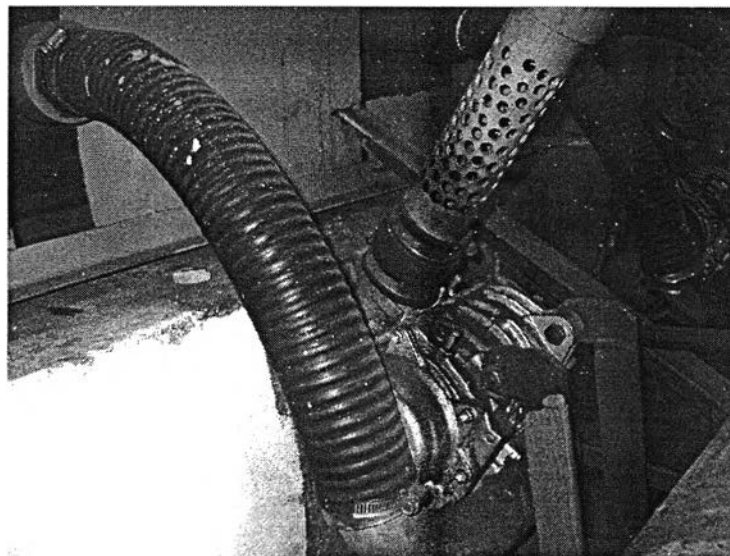
(ข) ขนาดและระยะห่างของท่อจ่ายอากาศในโรงงาน

วิธีการจ่ายอากาศในโรงงานน้ำแข็งที่นิยมทำ คือ การจ่ายอากาศผ่านท่อเส้นหลักที่มีขนาดกว้าง 8 เซนติเมตร ยาว 16 เซนติเมตร ก่อนที่จะแยกออกเป็นเพลย่อยๆ ซึ่งมีจำนวน เพลละ 7 ของ ดังรูปที่ 3.19



รูปที่ 3.19 รูปแบบการจ่ายอากาศผ่านท่อหลัก ท่อสาขา และท่อที่จ่ายลงของน้ำแข็ง

ส่วนอุปกรณ์ที่ใช้ในการจ่ายอากาศตามท่อเหล็กจนลงสู่ช่องน้ำแข็ง โดยทั่วไปนิยมใช้ เครื่องอัดอากาศ โดยในระบบอากาศอัด(compressed air system) ที่ใช้ในโรงงานน้ำแข็งทั่วไป ถูกออกแบบมาโดยไม่ซับซ้อนและใช้เพียงอุปกรณ์หลักคือ เครื่องอัดอากาศ ตัวกรองอากาศ(air filter) และระบบท่อจ่ายเท่านั้น ลักษณะของเครื่องอัดลมที่ใช้ในโรงงานแสดงไว้ในรูปที่ 3.20

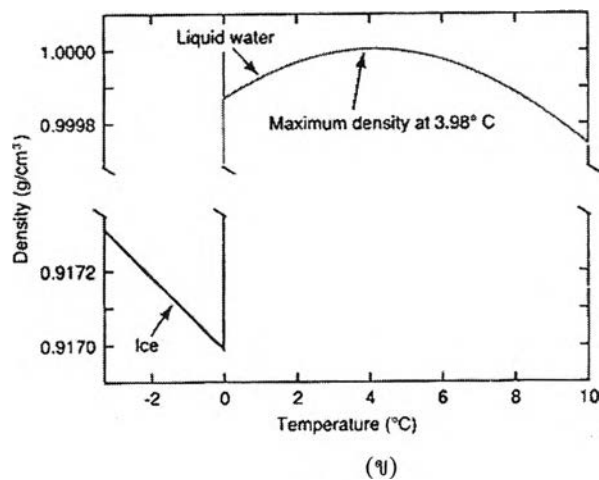
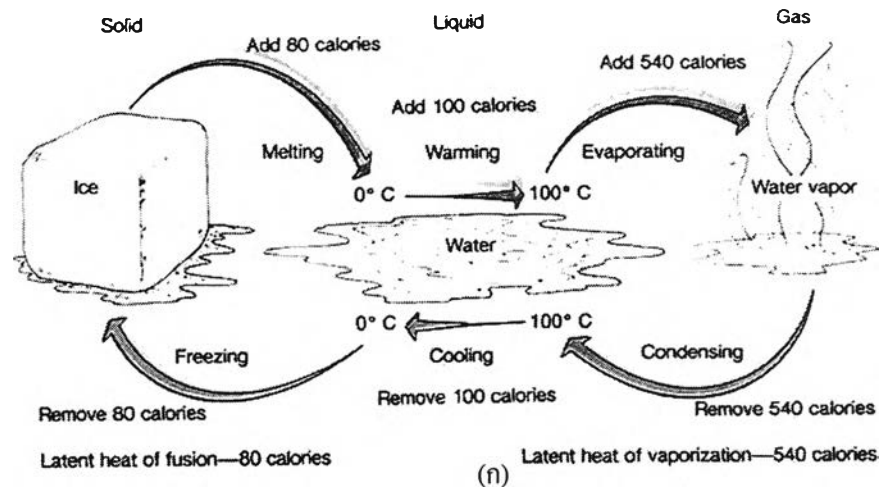


รูปที่ 3.20 แสดงลักษณะของเครื่องอัดอากาศที่ใช้ในโรงงาน

3.5 คุณสมบัติของน้ำ

3.5.1 สมบัติทางความร้อนของน้ำและน้ำแข็ง

สมบัติทางความร้อนของน้ำและน้ำแข็งจะกล่าวถึงในภาคผนวก ส่วนการเปลี่ยนสถานะของน้ำเกิดโดย เมื่อ โมเลกุลของน้ำได้รับพลังงานความร้อน หรือปลดปล่อยพลังงานความร้อนออก จะมีผลทำให้อะตอมมีพลังงานจลน์ที่ต่างกันออกไป จนทำให้น้ำเกิดการเปลี่ยนแปลงสถานะระหว่างของแข็ง (น้ำแข็ง) ของเหลว (น้ำ) และก๊าซ (ไอน้ำ) ได้ ทั้งนี้เนื่องจากในภาวะที่เป็นน้ำแข็ง แรงยึดเหนี่ยวระหว่างโมเลกุลจะยึด โมเลกุลของน้ำให้มีโครงสร้างแบบแข็งเกร็ง และจะทรงโครงสร้างที่อุณหภูมิต่ำกว่า 0 องศาเซลเซียส แต่เมื่อน้ำได้รับความร้อนจนมีอุณหภูมิเพิ่มขึ้นมากกว่า 0 องศาเซลเซียส อะตอมจะมีพลังงานจลน์มากขึ้น เกินกว่าแรงยึดเหนี่ยวระหว่างโมเลกุล โมเลกุลจะมีลักษณะหลวม น้ำแข็งจะกลายเป็นน้ำหรือของเหลว เรียกกระบวนการนี้ว่า การหลอมเหลว(melting) ในทางตรงกันข้ามถ้าน้ำเปลี่ยนสถานะเป็นน้ำแข็ง เรียกว่า การแข็งตัวของน้ำ (freezing) ถ้าให้พลังงานความร้อนกับน้ำต่อไปจนอุณหภูมิสูงเรื่อย ๆ อะตอมจะมีพลังงานจลน์เพิ่มขึ้น การเคลื่อนตัวของโมเลกุลจะว่องไวขึ้น จนเมื่ออุณหภูมิถึง 100 องศาเซลเซียส พลังงานจลน์จะมากเกินแรงยึดเหนี่ยวระหว่างโมเลกุล ทำให้โมเลกุลหลุดและแยกตัวออกจากกันออกสู่อากาศที่เราเรียกกระบวนการนี้ว่า การระเหยเป็นไอของน้ำ(evaporation) โดยไอน้ำเป็นภาวะที่สสารมีความหนาแน่นต่ำสุด ในทางตรงกันข้ามถ้าไอน้ำเปลี่ยนสถานะเป็นน้ำ เรียกว่า การควบแน่นของน้ำ (condensation) การเปลี่ยนสถานะของน้ำแสดงไว้ในรูปที่ 3.21 (ก) ความร้อนที่ใช้ในการเปลี่ยนสถานะของน้ำโดยอุณหภูมิไม่เปลี่ยนแปลง เรียกว่า ความร้อนแฝง (latent heat) มีหน่วยเป็นแคลอรีต่อกรัม (cal/g) น้ำ 1 กรัมจะเปลี่ยนสถานะเป็นน้ำแข็งต้องคายความร้อนออก 80 แคลอรี ในทางตรงข้ามน้ำแข็งจะกลายเป็นน้ำต้องใช้ความร้อน 80 แคลอรี ในทำนองเดียวกันน้ำ 1 กรัม จะกลายเป็นไอน้ำต้องใช้ความร้อน 540 แคลอรี และเมื่อไอน้ำจะเปลี่ยนสถานะกลับเป็นน้ำต้องคายความร้อนออก 540 แคลอรี



รูปที่ 3.21 (ก) แสดงแผนภาพการเปลี่ยนสถานะของน้ำ (ข) แสดงความหนาแน่นของน้ำขณะเปลี่ยนสถานะเป็นน้ำแข็ง

ความหนาแน่นของน้ำมีค่ามากที่สุดเมื่ออุณหภูมิ 3.98 องศาเซลเซียส เมื่ออุณหภูมิลดลงจนกลายเป็นน้ำแข็ง ความหนาแน่นของน้ำเมื่อเทียบกับน้ำแข็ง น้ำแข็งจะมีความหนาแน่นต่ำกว่าน้ำที่จุดเปลี่ยนสถานะ ทำให้เมื่อเกิดการเปลี่ยนสถานะเป็นของแข็งจะเกิดการขยายตัว (expansion) ความหนาแน่นของน้ำและน้ำแข็งแสดงไว้ในรูปที่ 3.21 (ข)

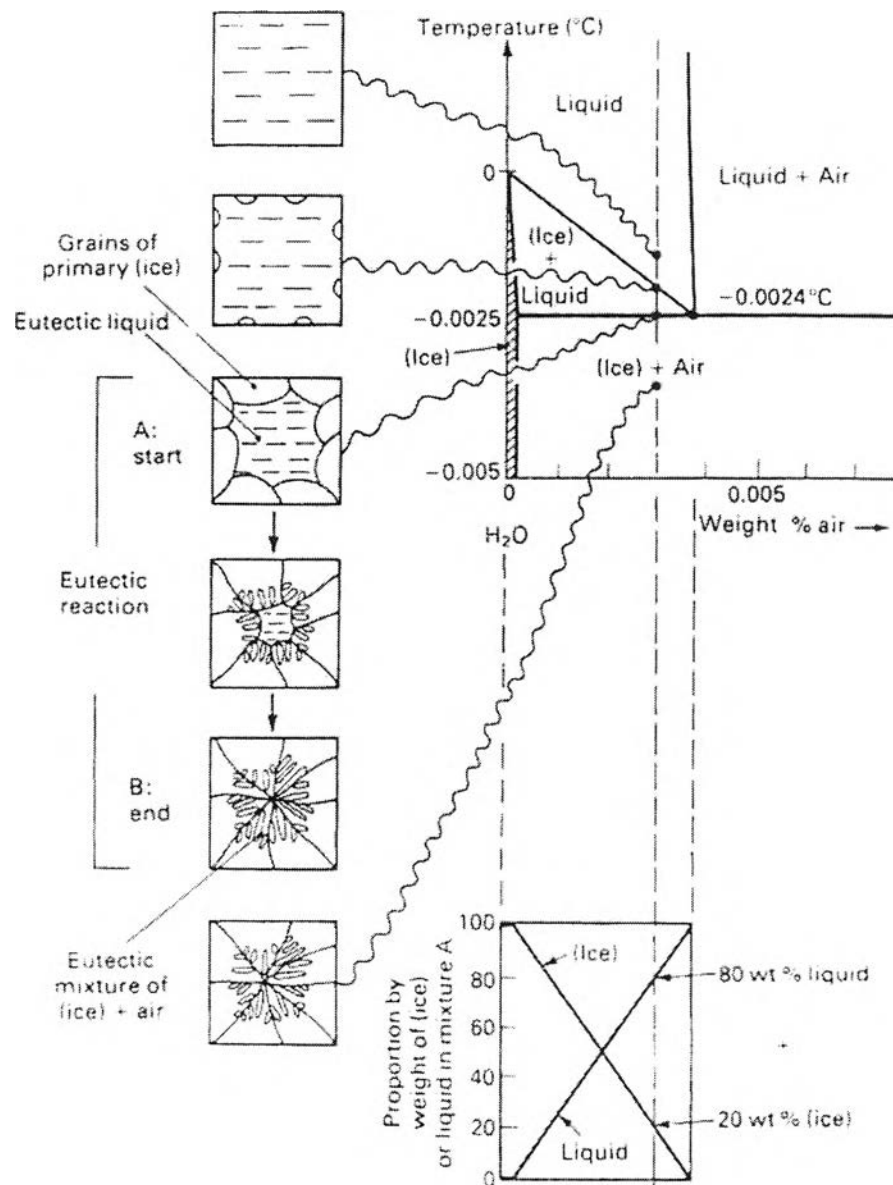
3.5.2 ความขุ่นของน้ำแข็ง(Turbidity)

ความขุ่นของน้ำหมายถึง การที่น้ำมีพวกสารแขวนลอยอยู่ในน้ำให้บดบังแสงทำให้ไม่สามารถมองลงไปในระดับน้ำที่ลึกได้สะดวก สารแขวนลอยที่ทำให้น้ำมีความขุ่น ได้แก่ ดิน ตะเเย็ด อินทรีย์สาร อนินทรีย์สาร แพลงตอน และจุลินทรีย์ สารพวกนี้อาจมีบางพวกกระจายแสง บางพวกดูดซึมแสง สาเหตุที่ทำให้เกิดความขุ่นของน้ำอีกประการคือ การเกิดฟองน้ำเล็กๆ ความขุ่นของน้ำ มีความสำคัญต่อปัญหาทางด้านอนามัยสิ่งแวดล้อมและความน่าบริโภค

ความขุ่นของน้ำแข็งมีนิยามเช่นเดียวกับความขุ่นของน้ำ ความขุ่นของน้ำแข็งเกิดจากเกรน (grain) ที่เกิดขึ้นในน้ำแข็ง เมื่อเกิดเกรนเป็นจำนวนมากผิวของเกรนจะทำให้แสงไม่สามารถผ่านน้ำแข็งได้ และความขุ่นของน้ำแข็งยังสามารถเกิดได้จากฟองอากาศขนาดเล็กจำนวนมากที่อยู่ในน้ำแข็งทำให้แสงไม่สามารถผ่านน้ำแข็งได้เช่นกัน โดยอากาศสามารถแทรกตัวอยู่ในน้ำได้ที่อุณหภูมิ 10 องศาเซลเซียส อากาศสามารถแทรกตัวอยู่ 0.003 % โดยน้ำหนัก อธิบายได้จากรูปที่ 3.22 เมื่อเราทำความเย็นกับของเหลวซึ่งมีอากาศแทรกตัวอยู่จะพบการเปลี่ยนแปลงที่อุณหภูมิ -0.002 องศาเซลเซียส เมื่อผ่านเส้น Liquidus จะเริ่มเกิดผลึกน้ำแข็งขึ้น เมื่อทำความเย็นต่อเนื่องไปน้ำแข็งจะผ่านจุดอุณหภูมิ-0.0024 องศาเซลเซียส จะพบว่าน้ำแข็งมีสัดส่วนของน้ำแข็งและน้ำ 20 % และ 80 % โดยน้ำหนัก ของเหลวจะมีปริมาณอากาศที่สามารถแทรกตัวได้มากที่สุด 0.0038 % โดยน้ำหนัก เมื่อมีการถ่ายเทความร้อนแฝงที่จุด -0.0024 องศาเซลเซียสจะเกิดปฏิกิริยาดังนี้

ของเหลว eutectic (น้ำ+อากาศ 0.0038 % โดยน้ำหนัก) \longrightarrow ของผสม eutectic + อากาศ

สุดท้ายเมื่อน้ำเปลี่ยนสถานะเป็นของผสมน้ำแข็งกับอากาศแล้ว น้ำแข็งซึ่งมีอากาศละลายได้น้อยลงกว่าน้ำจะไม่สามารถให้อากาศละลายอยู่ในน้ำแข็งได้ ทำให้เกิดฟองอากาศเล็กๆ ซึ่งมีประมาณ 0.0038% โดยน้ำหนัก เมื่อเทียบเป็นปริมาตร คือ ประมาณ 2.92% โดยปริมาตร จึงทำให้น้ำแข็งขุ่นเพราะมีฟองอากาศปริมาณมากไปทำให้เกิดการเบนของแสงที่ผ่าน ฟองอากาศที่แทรกอยู่สามารถเกิดได้จากส่วนผสมeutectic การป้องกันโดยให้น้ำมีการเคลื่อนที่ในขณะที่เกิดปฏิกิริยาดังกล่าว หรือการอธิบายทางกายภาพเป็นการที่อากาศทำให้น้ำมีการเคลื่อนที่ทำให้มีการไหลของน้ำไปไล่ฟองอากาศบริเวณผิวหน้าของน้ำแข็ง



รูปที่ 3.22 แสดงแผนภูมิเฟสของน้ำและแสดงรูปการกักตัวของฟองน้ำ

สำหรับโรงงานน้ำแข็งของทั่วไปจะมีวิธีหลีกเลี่ยงการเกิดความขุ่นของน้ำแข็งโดยวิธีการจ่ายอากาศลงไปในช่องน้ำแข็ง โดยปริมาณอากาศที่จ่ายลงไปนั้น สามารถนำมาวิเคราะห์หาความเป็นไปได้ในการลดการใช้พลังงานส่วนเกินซึ่งเป็นจุดประสงค์หลักในงานวิทยานิพนธ์นี้