การจัดทำโครงข่าย GPS ในประเทศไทยให้เป็นเอกภาพ

ร้อยเอก นั้นทบูล อินทุภูติ



วิทยานิพนธ์นี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตร ปริญญาวิศวกรรมศาสตรมหาบัณฑิต สาขาวิชาวิศวกรรมสำรวจ ภาควิชาวิศวกรรมสำรวจ คณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย ปีการศึกษา 2542 ISBN 974-334-659-7 ลิขสิทธิ์ของจุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

UNIFICATION OF GPS NETWORKS IN THAILAND

Cpt. Nunthaboon Intuputri

A Thesis Submitted in Partial Fulfillment of the Requirements

for the Degree of Master of Engineering in Survey Engineering

Department of Survey Engineering

Faculty of Engineering

Chulalongkorn University

Academic Year 1999

ISBN 974-334-659-7

การจัดทำโครงข่าย GPS ในประเทศไทยให้เป็นเอกภาพ หัวข้อวิทยานิพนธ์ ร้อยเอก นั้นทบูล อินทุภูติ โดย วิศวกรรมสำรวจ ภาควิชา อาจารย์ที่ปรึกษา รองศาสตราจารย์ ดร. ชูเกียรติ วิเชียรเจริญ คณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย อนุมัติให้นับวิทยาพนธ์ฉบับนี้ เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญามหาบัณฑิต **Nuclu** คณบดีคณะวิศวกรรมศาสตร์ (ศาสตราจารย์ ดร. สมศักดิ์ ปัญญาแก้ว) คณะกรรมการสอบวิทยานิพนธ์ ประธานกรรมการ (ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร. บรรเจิด พละการ) อาจารย์ที่ปรึกษา (รองศาสตราจารย์ คร. ชูเกียรติ วิเชียรเจริญ) Serve กรรมการ (รองศาสตราจารย์ สวัสดิ์ชัย เกรียงไกรเพชร) ระ ภารามการ

(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ วิชัย เยี่ยงวีรชน)

นั้นทบูล อินทุภูติ, ร้อยเอก : การจัดทำโครงข่าย GPS ในประเทศไทยให้เป็นเอกภาพ

(UNIFICATION OF GPS NETWORKS IN THAILAND)

อ. ที่ปรึกษา : รศ. ดร. ชูเกียรติ วิเชียรเจริญ , 122 หน้า

ISBN 974-334-659-7

ในปัจจุบันโครงข่ายหมุดหลักฐานโดยวิธีการรังวัดด้วยดาวเทียม GPS ที่ครอบคลุมทั่วทั้งประเทศ ไทยมีหน่วยงานหลักที่จัดทำอยู่ 2 หน่วยงานคือ กรมแผนที่ทหารและกรมที่ดิน โดยโครงข่ายหมุดหลักฐานของ กรมแผนที่ทหารถือได้ว่าเป็นโครงข่ายหลักระยะไกลครอบคลุมต่อเนื่องทั่วประเทศ เริ่มจัดทำตั้งแต่ปี พ.ศ. 2534 ส่วนโครงข่ายหมุดหลักฐานระยะใกล้เพื่อใช้ในกิจการแผนที่ออกโฉนดที่ดินทั่วประเทศจัดทำโดยกรมที่ดินเริ่มจัด ทำตั้งแต่ปี พ.ศ. 2533 การแปลงค่าระบบพิกัดจากการรังวัดด้วยดาวเทียม GPS มาสู่พื้นหลักฐานประเทศไทย หรือ INDIAN 1975 ของหน่วยงานทั้งสอง ยังมีความแตกต่างกันอยู่ ทำให้มีปัญหาในการโยงยึดและอ้างอิงแก่ผู้ ใช้ประโยชน์จากหมุดหลักฐานดังกล่าว วัตถุประสงค์ของงานวิจัยมุ่งที่จะศึกษาถึงความเป็นไปได้ของการจัดทำ ระบบพิกัดแผนที่ให้เป็นเอกภาพ โดยใช้ข้อมูลหมุดหลักฐานของกรมแผนที่ทหารจำนวน 649 หมุด และ กรมที่ดิน จำนวน 329 หมุดเป็นหลัก ในการดำเนินการวิจัยได้คำนวณปรับแก้โครงข่ายหมุดหลักฐานทั้งประเทศของหน่วย งานทั้งสองและใช้หมุดควบคุมที่น่าเชื่อถือซึ่งเป็นหมุดที่ได้รับการคำนวณปรับแก้จากหน่วยงาน NIMA ประเทศ สหรัฐอเมริกาเป็นหมุดควบคุมโครงข่าย โดยใช้ชอฟต์แวร์ GPSurvey เป็นตัวประมวลผล

ผลการวิจัยพบว่า การคำนวณปรับแก้โครงข่ายเพื่อจัดทำโครงข่ายให้เป็นเอกภาพสามารถ กระทำได้ โดยการนำเอาข้อมูลเส้นฐานโครงข่ายของทั้งสองหน่วยงานมาปรับแก้ร่วมกันโดยมีหมุดควบคุมที่น่า เชื่อถือ การใช้หมุดควบคุมจำนวน 3 หมุดมีความเหมาะสมมากที่สุดในการวิจัยนี้ กล่าวคือจะให้ผลลัพธ์ซึ่งมีค่า แตกต่างจากค่าอ้างอิง หรือค่าพิกัดที่ได้รับการคำนวณปรับแก้จากหน่วยงาน NIMA ประเทศสหรัฐอเมริกา โดยมี ค่าเฉลี่ยในทาง Northing = 1.463 เมตร และทาง Easting = -0.310 เมตร ค่าส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐานในทาง Northing = 3.270 เมตร และทาง Easting = 1.317 เมตร นอกจากนี้ยังได้นำผลลัพธ์ไปเปรียบเทียบกับค่าพิกัด อ้างอิงจากกรมที่ดินพบว่ามีค่าเฉลี่ยในทาง Northing = -1.747 เมตร และทาง Easting = --10.689 เมตร ค่าส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐานในทาง Northing = 1.013 เมตร และทาง Easting = 1.823 เมตร

สำหรับการแปลงค่าพิกัด UTM ระหว่างโครงข่ายกรมแผนที่ทหารและโครงข่ายกรมที่ดินให้มีค่า พิกัดที่สอดคล้องกันนั้น ใช้แบบจำลองในรูปสมการโพลิโนเมียล second degree มีความเหมาะสมดีที่สุด โดยให้ ค่า RMS. ของการแปลงเป็น 3 เซนติเมตรและ 1 เซนติเมตร ในแนวตะวันออก - ตะวันตก และแนวเหนือ – ใต้ ตามลำดับ

ภาควิชา	วิศวกรรมสำรวจ	ลายมือชื่อนิสิต
สาขาวิชา	วิศวกรรมสำรวจ	ลายมือชื่ออาจารย์ที่ปรึกษา
ปีการศึกษา	2542	ลายมือชื่ออาจารย์ที่ปรึกษารวม

3970803821 : MAJOR SURVEY ENGINEERING

KEY WORD: GLOBAL POSITIONING SYSTEM, STATIC SURVEYING, GPS NETWORK

NUNTHABOON INTUPUTRI, CPT.: UNIFICATION OF GPS NETWORKS IN

THAILAND, THESIS ADVISOR: ASSO. PROF. CHUGIAT WICHIENCHAROEN, Ph.D.

122 pp. ISBN 974-334-659-7

Currently, GPS networks covering the whole country of Thailand were being separately conducted by two different departments. The first one was Royal Thai Survey Department (RTSD) whose network, started to perform by the GPS method in 1991, was a long-distance control network continuously distributed throughout Thailand. The other one was Department of Land (DoL) whose GPS network, started in 1990, was a local control network intended to be used for deed issuing. It was found that after the transformation from WGS84 to INDIAN 1975 datum by these two departments, coordinate systems were different. As a result, users encountered with a problem of inconsistency between the two GPS networks.

The objective of this research was to study the possibility of making these two GPS networks to be the unified one. This research utilized GPSurvey software to perform an adjustment computation of RTSD network consisting of 649 reference points and DoL network consisting of 329 reference points. Control points for fixing the networks were those from a set of reliable reference points whose coordinates were computed by NIMA, USA.

The result of this research revealed that the unification of GPS networks was possible through an adjustment computation of the combined GPS baselines of both departments. However, this adjustment must be constrained by highly accurate control points. From the experiment, the optimum number of control points was three. With these three control points in the adjustment computation, the differences between adjusted coordinates, and the reference coordinates computed by NIMA were 1.463 and – 0.310 meters in north and east directions respectively with the corresponding standard deviations of 3.270 and 1.317 meters respectively. Furthermore, the reference coordinates were compared with coordinates from the GPS network of the DoL. The difference between these two sets of coordinates were –1.747 and –10.689 meters in north and east directions, respectively with the corresponding standard deviations of 1.013 and 1.823 meters.

It was also found that, in order to directly transform UTM coordinates between RTSD and DoL networks, the most appropriate mathematical model was the second–degree polynomial. The comparison showed RMS differences in east and north directions being 3 and 1 centimeters respectively.

ภาควิชา	วิศวกรรมสำรวจ
สาขาวิชา	วิศวกรรมสำรวจ
ปีการศึกษา	2542

ลายมือชื่อนิสิต ________________________________ลายมือชื่ออาจารย์ที่ปรึกษา
ลายมือชื่ออาจารย์ที่ปรึกษาร่วม



กิตติกรรมประกาศ

วิทยานิพนธ์ฉบับนี้เสร็จสมบูรณ์ได้ด้วยความช่วยเหลือ ความปรารถนาดี และ ความกรุณาของบุคคลหลายฝ่าย

บุคคลแรกที่ข้าพเจ้าขอขอบพระคุณ คือ พันโทหญิง เบญจวรรณ อินทุภูติ ผู้ซึ่งเป็นมารดาของข้าพเจ้า เป็นผู้ให้กำลังใจ ให้คำปรึกษา ให้การสนับสนุนในด้าน ต่างๆ เสมอมา

ข้าพเจ้าขอกราบขอบพระคุณคณาจารย์ ในภาควิชาวิศวกรรมสำรวจทุกท่าน ที่ได้อบรมสั่งสอน ให้คำปรึกษา คำแนะนำ ตลอดจนให้ความรู้ในด้านวิชาการอันเป็น ประโยชน์ โดยเฉพาะอย่างยิ่ง รองศาสตราจารย์ ดร. ชูเกียรติ วิเชียรเจริญ อาจารย์ที่ ปรึกษา ผู้ซึ่งได้ทุ่มเทกำลังกาย กำลังสติปัญญาในการอบรบสั่งสอน ให้คำปรึกษา แนะ แนวทางในการแก้ปัญหาต่าง ๆ ระหว่างทำการวิจัย

ข้าพเจ้าขอขอบพระคุณ กองยืออเดชีและยืออฟิสิกส์ กรมแผนที่ทหาร และฝ่าย รังวัดหมุดหลักฐานแผนที่โดยระบบดาวเทียม กองรังวัดและทำแผนที่ กรมที่ดิน ที่ได้ให้ ความอนุเคราะห์ช่วยเหลือในด้านข้อมูล และ เอกสารต่าง ๆ ในการวิจัย ขอขอบพระคุณ บริษัท อีเอสอาร์ไอ (ประเทศไทย) จำกัด โดยอาจารย์ สมบัติ ทรัพย์สวนแตง ที่ได้ให้ ความอนุเคราะห์ในด้านซอฟต์แวร์ที่ใช้ในการวิจัย และให้ความช่วยเหลือ ให้คำแนะนำ จนงานวิจัยนี้เสร็จสมบูรณ์

ข้าพเจ้าขอขอบพระคุณผู้ที่เกี่ยวข้องและมีส่วนร่วมทุกท่านที่มิได้กล่าวนามไว้ ณ ที่นี้ ที่ให้การช่วยเหลือให้วิทยานิพนธ์ฉบับนี้สำเร็จลุล่วงไปด้วยดี

ท้ายสุดนี้ ข้าพเจ้าขอมอบความดีของวิทยานิพนธ์ เพื่อเป็นกตเวทิตาคุณแด่ บิดา มารดา และคณาจารย์ทุกท่าน ข้าพเจ้าหวังเป็นอย่างยิ่งว่าวิทยานิพนธ์ฉบับนี้ จะก่อให้เกิดประโยชน์ต่อสังคมและประเทศชาติสืบไป

ร้อยเอก นั้นทบูล อินทุภูติ

สารบัญ

	หน้า
บทคัดย่อภาษาไทย	٩
บทคัดย่อภาษาอังกฤษ	৭
กิตติกรรมประกาศ	น
สารบัญ	I
สารบัญตาราง	ม
สารบัญภาพ	ฏ
บทที่	
1 บทน้ำ	1
1.1 ความเป็นมาของปัญหา	1
1.2 วัตถุประสงค์ของการวิจัย	1
1.3 แนวเหตุผล และสมมติฐาน	2
1.4 ขอบเขตของการวิจัย	3
1.5 ขั้นตอนและวิธีดำเนินการวิจัย	3
1.6 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ	4
2 ทฤษฎีและเอกสารที่เกี่ยวข้อง	5
2.1 ระบบดาวเทียม GPS	5
2.2 การรังวัดดาวเทียมดาวเทียม GPS ในประเทศไทย	6
2.3 ปัญหาของการมีค่าพิกัดที่แตกต่างกัน	7
3 วิธีดำเนินการวิจัย	9
3.1 ขอบเขตและการรวบรวมข้อมูลในการวิจัย	9
3.2 การประมวลผล	20

สารบัญ (ต่อ)

บทที่	หน้า
4 การวิเคราะห์ผล	29
4.1 การวิเคราะห์ผลการคำนวณปรับแก้โครงข่ายของกรมแผนที่ทหาร และกรมที่ดินแยกแต่ละหน่วยงาน	29
4.2 การวิเคราะห์ผลของการนำโครงข่ายของทั้ง 2 หน่วยงาน	20
มาปรับแก้ร่วมกัน	49
4.3 ความสัมพันธ์ระหว่างโครงข่าย	53
4.4 ค่าตัวแปรที่ได้จากการหาความสัมพันธ์ระหว่างโครงข่าย	56
4.5 การวิเคราะห์ผลกระทบที่ได้รับ	64
5 บทสรุปและข้อเสนอแนะ	65
5.1 สรุปผลการวิจัย	65
5.2 ข้อเสนอแนะ	68
รายการอ้างอิง	70
ภาคผนวก	72
ภาคผนวก ก	73
ภาคผนวก ข	77
ประวัติผู้เขียน	122

สารบัญตาราง

ตารางที่
3.1 ผลต่างของการเปรียบเทียบองค์ประกอบของเส้นฐานทางแกน x
แกน y และแกน z24
4.1 ค่าพิกัดสัมบูรณ์ของหมุดควบคุม 4 หมุด30
4.2 หมุดหลักฐานที่มีการรังวัดร่วมกันของกรมแผนที่ทหาร กับ กรมที่น30
4.3 ค่าต่างพิกัดของหมุดที่มีการรังวัดร่วมกันของกรมแผนที่ทหาร กับ กรมที่ดิน
โดยการปรับแก้แบบอิสระและใช้หมุดควบคุม 1 หมุด
4.4 หมุดหลักฐานที่มีการรังวัดร่วมกันของกรมแผนที่ทหาร กับ กรมที่ดินและเป็นหมุด
ที่อยู่ในสถานีโครงข่าย GPS ของประเทศไทยซึ่งได้รับการปรับแก้จากNIMA37
4.5 ค่าพิกัดของหมุดหลักฐานจากตารางที่ 4.4
4.6 ค่าต่างพิกัดระหว่างค่าพิกัดอ้างอิงที่ได้รับการคำนวณจากหน่วยงาน NIMA
กับค่าพิกัดของกรมแผนที่ทหารบนพื้นหลักฐาน WGS 8441
4.7 ค่าต่างพิกัดระหว่างค่าพิกัดอ้างอิงที่ได้รับการคำนวณจากหน่วยงาน NIMA
กับค่าพิกัดของกรมที่ดินบนพื้นหลักฐาน WGS 8442
4.8 การเปรียบเทียบค่าทางสถิติของผลต่างพิกัดระหว่างค่าพิกัดที่คำนวณได้จาก
โครงข่ายของกรมแผนที่ทหารและกรมที่ดินกับค่าพิกัดอ้างอิงที่คำนวณได้โดย
หน่วยงาน NIMA43
4.9 ค่าทางสถิติของเส้นฐานบริเวณหมุด GPS 3405 (D05131) ของกรมที่ดิน46
4.10 หมุดควบคุม 3 หมุดที่นำมา constrain47
4.11 ค่าตัวแปรสำหรับการแปลงค่าจาก WGS 84 เป็นอินเดียน 1975

สารบัญตาราง (ต่อ)

ตารา	งที่ หน้า4
4.12	ค่าต่างพิกัดของหมุดที่มีการรังวัดร่วมกันของกรมแผนที่ทหาร
	กับกรมที่ดินโดยใช้หมุดควบคุม 3 หมุด50
4.13	ค่าทางสถิติที่ได้จากการเปรียบเทียบหาค่าความแตกต่างระหว่างค่าพิกัด
	UTM เดิมที่คำนวณได้โดยกรมที่ดินซึ่งใช้ค่าตัวแปร 7 ตัว กับ การนำผลลัพธ์
	ที่ได้จากการประมวลผลโดยใช้หมุดควบคุม 4 หมุด มาทำการแปลงค่าพิกัด
	เป็นค่าพิกัด UTM บนพื้นหลักฐานอินเดียน 1975 โดยใช้ค่าตัวแปร 3 ตัว51
4.14	การเปรียบเทียบระหว่างค่าพิกัด UTM (NIMA) กับค่าพิกัด UTM ของหมุด
	ที่มีการรังวัดร่วมกันที่ได้จากการประมวลผลโดยการใช้หมุดควบคุม 3 หมุด52
4.15	การเปรียบเทียบค่าทางสถิติของการใช้สมการโพลิโนเมียลในการหาค่า
	ตัวแปร ระหว่างค่าพิกัด UTM (7 parameters) กับ UTM (3 parameters)62
	ค่าพิกัดหมุดควบคุม74
ก.2	หมุดหลักฐานที่มีการรังวัดร่วมกันระหว่างกรมแผนที่ทหาร และ กรมที่ดิน
	และเป็นหมุดที่รับการคำนวณปรับแก้จากหน่วยงาน NIMA75
ก.3	ค่าพิกัดของหมุดจากตารางที่ ก.276
ก.4	ค่าตัวแปรในการแปลงค่าพิกัดจากพื้นหลักฐาน WGS 84 เป็นอินเดียน 197576
ข.1	ค่าต่างพิกัด UTM บนพื้นหลักฐานอินเดียน 1975 ที่ได้จากการแปลงค่าพิกัด
	โดยชัค่าตัวแปร 7 parameters (กรมที่ดิน) กับ 3 parameters (โครงข่ายที่
	ปรับแก้ร่วมกัน) ซึ่งใช้หมุดควบคุม 3 หมุดในการคำนวณปรับแก้78
ข.2	ค่า Residual ของการใช้สมการโพลิโนเมียล First Degree ในการหาค่า
	ตัวแปรระหว่างค่าพิกัด UTM (7 parameters) กับค่าพิกัด UTM
	(3 parameters)89

สารบัญตาราง (ต่อ)

ตาราง	งที่	หน้า
ข.3	ค่า Residual ของการใช้สมการโพลิโนเมียล Second Degree ในการ	
	หาค่าตัวแปรระหว่างค่าพิกัด UTM (7 parameters) กับค่าพิกัด UTM	
	(3 parameters)	100
ข.4	ค่า Residual ของการใช้สมการโพลิโนเมียล Third Degree ในการ	
	หาค่าตัวแปรระหว่างค่าพิกัด UTM (7 parameters) กับค่าพิกัด UTM	
	(3 parameters)	111

สารบัญภาพ

ภาพ	ที่	์ ม้า
3.1	แผนที่แสดงขอบเขตงานวิจัยภาคกลางและภาคเหนือของกรมแผนที่ทหาร1	2
3.2	แผนที่แสดงขอบเขตงานวิจัยภาคตะวันออกเฉียงของกรมแผนที่ทหาร	3
3.3	แผนที่แสดงขอบเขตงานวิจัยภาคใต้ของกรมแผนที่ทหาร1	4
3.4	แผนที่แสดงขอบเขตงานวิจัยทั่วทั้งประเทศของกรมแผนที่ทหาร1	5
3.5	แผนที่แสดงขอบเขตงานวิจัยภาคกลางและภาคเหนือของกรมที่ดิน1	6
3.6	แผนที่แสดงขอบเขตงานวิจัยภาคตะวันออกเฉียงของกรมที่ดิน	17
3.7	แผนที่แสดงขอบเขตงานวิจัยภาคใต้ของกรมที่ดิน1	8
3.8	แผนที่แสดงขอบเขตงานวิจัยทั่วทั้งประเทศของกรมที่ดิน1	9
3.9	ผังงานแสดงขั้นตอนการประมวลผลเพื่อปรับแก้โครงข่าย	1:1
4.1	แสดงตำแหน่งหมุดหลักฐานที่มีการรังวัดร่วมกันระหว่างกรมแผนที่ทหารกับ	
	กรมที่ดิน3	12
4.2	แสดงตำแหน่งหมุดหลักฐานที่มีการรังวัดร่วมกันระหว่างกรมแผนที่ทหาร	
	กับกรมที่ดินและเป็นหมุดที่ได้รับการปรับแก้จากหน่วยงาน NIMA	
	ประเทศสหรัฐอเมริกา	9
4.3	แสดงค่าคลาดเคลื่อนเข้าบรรจบบริเวณ Loop ของหมุด GPS 3405	
	และ Loop ข้างเคียงจากโครงข่ายของกรมที่ดิน	5
4.4	แสดงเส้นชั้นความแตกต่างระหว่างค่าพิกัด UTM (7 Parameters) กับ	
	UTM (3 Parameters) ในทาง Easting5	4
4.5	แสดงเส้นขั้นความแตกต่างระหว่างค่าพิกัด UTM (7 Parameters) กับ	
	UTM (3 Parameters) ในทาง Northing 5	55