การปรับแก้เชิงรังสีสัมบูรณ์เพื่อการตรวจหาความเปลี่ยนแปลง โดยภาพดาวเทียมแลนด์แซท-5 ทีเอ็ม

นายธเนศ จงรุจินันท์

สถาบนวิทยบริการ

วิทยานิพนธ์นี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญาวิทยาศาสตรมหาบัณฑิต สาขาวิชา ระบบสารสนเทศปริภูมิทางวิศวกรรม ภาควิชาวิศวกรรมสำรวจ คณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย ปีการศึกษา 2546 ISBN 974-17-5446-9 ลิขสิทธิ์ของจุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ABSOLUTE RADIOMETRIC CORRECTION FOR CHANGE DETECTION BY LANDSAT-5 TM IMAGES

Mr. Thanate Jongrujinan

A Thesis Submitted in Partial Fulfillment of the Requirements

for the Degree of Master of Science in Spatial Information System in Engineering

Department of Survey Engineering

Faculty of Engineering

Chulalongkorn University

Academic Year 2003

ISBN 974-17-5446-9

หัวข้อวิทยานิพนธ์	การปรับแก้เชิงรังสีสัมบูรณ์เพื่อการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงโดยภาพ
	ดาวเทียมแลนด์แซท-5 ทีเอ็ม
โดย	นายธเนศ จงรุจินันท์
สาขาวิชา	ระบบสารสนเทศปริภูมิทางวิศวกรรม
อาจารย์ที่ปรึกษา	ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.อิทธิ ตริสิริสัตยาวงศ์

คณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย อนุมัติให้นับวิทยานิพนธ์ฉบับนี้เป็น ส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญามหาบัณฑิต

......คณบดีคณะวิศวกรรมศาสตร์

(ศาสตราจารย์ ดร.ดิเรก ลาวัณย์ศิริ)

คณะกรรมการสอบวิทยานิพนธ์

.....ประธานกรรมการ

(รองศาสตราจารย์ ดร.ชูเกียรติ วิเชียรเจริญ)

..... อาจารย์ที่ปรึกษา

(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.อิทธิ ตริสิริสัตยวงศ์)

.....กรรมการ

(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.บรรเจิด พละการ)

..... กรรมการ

(ดร.เชาวลิต ศิลปทอง)

ธเนศ จงรุจินันท์ : การปรับแก้เชิงรังสีสัมบูรณ์เพื่อการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงโดยภาพ ดาวเทียมแลนด์แซท-5 ทีเอ็ม (ABSOLUTE RADIOMETRIC CORRECTION FOR CHANGE DETECTION BY LANDSAT-5 TM IMAGES) อ. ที่ปรึกษา : ผศ.ดร. อิทธิ ตริสิริสัตยวงศ์, 105 หน้า, ISBN 974-17-5446-9

การนำภาพดาวเทียมต่างเวลามาตรวจหาความเปลี่ยนแปลงสิ่งปกคลุมดินโดยปราศจาก กระบวนการเตรียมภาพก่อนให้ความถูกต้องไม่เพียงพอ เพราะผลต่างของค่า DN ที่ได้ไม่ได้เกิด จากความเปลี่ยนแปลงของสิ่งปกคลุมดินอย่างเดียวแต่มีบางส่วนเกิดจากความแตกต่างของสภาพชั้น บรรยากาศ, มุมของดวงอาทิตย์,ระยะจากโลกถึงดวงอาทิตย์ และค่าพารามิเตอร์การวัดสอบของ เซนเซอร์ซึ่งเปลี่ยนแปลงตามช่วงเวลารวมอยู่ด้วย การปรับแก้เชิงรังสีสัมบูรณ์เป็นแนวทางหนึ่งใน การขจัดผลเนื่องจากปัจจัยข้างต้นด้วยการแปลงค่า DN ของภาพดาวเทียมให้เป็นค่าการสะท้อนสิ่ง ปกคลุมดิน

งานศึกษานี้ได้นำภาพดาวเทียม LANDSAT-5 TM ปีค.ศ. 1990 และ 2000 บริเวณภาค ตะวันออกของประเทศไทยมาผ่านการปรับแก้เชิงรังสีสัมบูรณ์หลายวิธีก่อนนำภาพมาตรวจหาความ เปลี่ยนแปลงด้วยการนำช่วงคลื่นมาลบกันได้แก่ วิธี Dark Target Subtraction อย่างง่าย, วิธี Dark Target Subtraction ที่ใช้ซอฟต์แวร์การถ่ายเทรังสี 6S ร่วมด้วยและวิธี Dense Dark Vegetation ซึ่งวิธี เหล่านี้มีจุดเด่นที่เป็นวิธีแบบที่ใช้เฉพาะภาพเพื่อหาค่าพารามิเตอร์ของชั้นบรรยากาศโดยไม่ด้องการ ข้อมูลของชั้นบรรยากาศขณะบันทึกภาพ จากผลการประเมินความถูกต้องพบว่าการปรับแก้เชิงรังสี สัมบูรณ์ทุกวิธีสามารถเพิ่มความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลง โดยเมื่อเปรียบเทียบกัน แล้ว วิธี Dark Target Subtraction อย่างง่ายสามารถตรวจหาความเปลี่ยนแปลง โดยเมื่อเปรียบเทียบกัน เทียบเท่ากับวิธีอื่นที่มีความซับซ้อนกว่าแสดงให้เห็นว่าการเพิ่มค่าพารามิเตอร์จากซอฟต์แวร์การ ถ่ายเทรังสีไม่มีความจำเป็น วิธี Dark Target Subtraction อย่างง่ายจึงเป็นวิธีที่เหมาะสมกว่าในการ นำไปใช้ในการตรวจหาความเปลี่ยนแปลง

จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลย

ภาควิชา<u>วิศวกรรมสำรวจ</u>ลายมือชื่อนิสิต สาขาวิชา<u>ระบบสารสนเทศปริภูมิทางวิศวกรรม</u>ลายมือชื่ออาจารย์ที่ปรึกษา ปีการศึกษา <u>2546</u>

4470338121: MAJOR SPATIAL INFORMATION SYSTEM IN ENGINEERING KEY WORD: Change detection/ Radiometric correction/ LANDSAT /Sattelite imagery

THANATE JONGRUJINAN:ABSOLUTE RADIOMETRIC CORRECTION FOR CHANGE DETECTION BY LANDSAT-5 TM IMAGES. THESIS ADVISOR: ASST. PROF. DR. ITTHI TRISIRISATAYAWONG, 105 pp., ISBN 974-17-5446-9

The use of multi-temporal satellite images for change detection cannot provide accurate result without some pre-processing procedure. The difference in DN values result from not only land-cover changes but also from atmospheric conditions, sun angle, earth/sun distance and variation of sensor calibration parameters over time. The absolute radiometric correction is an approach used to eliminate these effects from non-land cover factor by converting DN values to ground reflectance.

In this study various absolute radiometric correction methods have been applied on the 1990 and 2000 LANDSAT-5 TM images acquired of the eastern part of Thailand before detecting changes by band differencing. These methods include simple Dark target subtraction, Dark Target Subtraction with use of 6S Radiative transfer and Dense Dark Vegetation All of these techniques have the significant advantage of being image-based and requiring no additional information on atmospheric conditions. Assessment of the accuracy indicates that all absolute radiometric correction methods can improve change detection 's result. Simple Dark Target Subtraction can produce accuracy comparable to those from the more complex methods. The result indicates that the added effort of using the radiative transfer codes is not warranted. Simple Dark Target Subtraction are recommended for change detection application.

จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลย

 Department
 Survey Engineering

 Student's signature

 Field of study
 Spatial Information System in Engineering

 Advisor's signature

 Academic year
 2003

กิตติกรรมประกาศ

การทำวิจัยครั้งนี้สำเร็จด้วยดี ผู้วิจัยขอขอบคุณ ผศ.คร.อิทธิ ตริสิริสัตยวงส์ อาจารย์ที่ ปรึกษาที่กรุณาให้แนวคิดและคำแนะนำในการคำเนินงานวิจัย ตลอดจนแก้ปัญหาต่างๆ อันเป็น ประโยชน์อย่างยิ่งต่องานวิจัยนี้ อาจารย์ทุกท่านของภาควิชาวิศวกรรมสำรวจที่ได้ให้ความรู้ในด้าน วิศวกรรมสำรวจ คุณวัลลภา สามฉิมโฉมและกรมที่ดินที่เอื้อเฟื้อข้อมูลจุดตรวจสอบ สุดท้าย ขอขอบคุณสำนักงานพัฒนาเทคโนโลยีอวกาศและภูมิสารสนเทศ (องค์การมหาชน) และกรม ส่งเสริมคุณภาพสิ่งแวดล้อมที่อนุเคราะห์ภาพดาวเทียมที่ใช้ในงานวิจัย



สถาบันวิทยบริการ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

		٩	,
ส	າຈ	ป	ល្ង

	пы
บทคัดย่อไทย <u>.</u>	_ গ
บทคัดย่ออังกฤษ	ิิ
กิตติกรรมประกาศ	_น
สารบัญ	<u> </u>
สารบัญตาราง	_ณ
สารบัญภาพ	J
บทที่	
1 บทนำ	1
1.1 ความเป็นมาและปัญหา	1
1.2 วัตถุประสงค์ของการศึกษา	3
1.3 ขอบเขตของการศึกษา	3
1.4 ขั้นตอนดำเนินการศึกษา	6
1.5 ประโยชน์ที่คาค <mark>ว่าจะได้รับ</mark>	6
2 แนวกิดและทฤษฎีที่เกี่ย <mark>วข้อง</mark>	7
2.1 การตรวจหาความเปลี่ยนแป <mark>ลงค้วยวิธีนำช่วงคลื่นม</mark> าลบกัน	7
2.2 แนวคิดของการปรับแก้เชิงรังสี	9
2.3 การปรับแก้เชิงรังสีเชิงรังสีสัมบูรณ์	11
2.3.1 การแปลงค่า DN เป็นค่าการแผ่รังสีณ.ตำแหน่งเซนเซอร์	12
2.3.2 การแปลงภาพค่าการแผ่รังสีณ. ตำแหน่งเซนเซอร์เป็นภาพค่าการสะท้อน	14
2.4 วิธีการหาค่าพารามิเตอร์ของผลกระทบเนื่องจากชั้นบรรยากาศ	19
2.4.1 วิธี DOS	20
2.4.2 วิธี DDV	23
3 วิธีการศึกษา	26
3.1 ขั้นตอนการรีจิสเตอร์ภาพต่อภาพ	27
3.2 ขั้นตอนการปรับแก้เชิงรังสีเชิงรังสีสัมบูรณ์	28
3.2.1 ขั้นตอนการแปลงภาพ DN เป็นภาพก่าการแผ่รังสีณ.ตำแหน่งเกรื่องวัด	28
3.2.2 ขั้นตอนการคำนวณหาค่าพารามิเตอร์จากไฟล์ Metadata	28
3.2.3 ขั้นตอนการคำนวณหาค่าพารามิเตอร์ของผลกระทบเนื่องจากชั้นบรรยากาศ	29

หน้า

บทที่	หน้า
3.2.3.1 วิธี DOS	29
3.2.3.2 วิธี DDV	37
3.3 ขั้นตอนการแปลงภาพค่าการแผ่รังสีณ.ตำแหน่งเครื่องวัดให้เป็นภาพค่าการสะท้อน.	45
3.4 ขั้นตอนการสร้างภาพผลต่างด้วยการนำช่วงคลื่นมาลบกัน	45
3.5 ขั้นตอนการจำแนกภาพผ _{ลิ} ต่าง <mark>เป็นภาพก</mark> วามเปลี่ยนแปลง	46
4 ผลการศึกษา	51
4.1 ผลการประเมินความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงแบบรวมทั้งหมด	51
4.2 ผลการประเมิน <mark>ความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ย</mark> นแปลงของแต่ละชนิดความ	
เปลี่ยนแปลง	55
5 สรุปผลการศึกษา	71
5.1 ข้อสรุป	71
5.2 ข้อเสนอแนะ	72
รายการอ้างอิง	74
ภาคผนวก	78
ก. ภาพตัวอย่างของสิ่งปกคลุ <mark>มดินแต่ละชนิด</mark>	79
ข. วิธีการใช้ซอฟต์แวร์การถ่ายเทรังสี 6S	83
ค. ตารางค่าดัชนีความถูกต้องที่แต่ละค่า Threshold	90
ประวัติผู้เขียนวิทยานิพนธ์	_105

สารบัญ (ต่อ)

สถาบันวิทยบริการ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

สารบัญตาราง

		หน้า
ตารางที่ 1.1	ชนิดของความเปลี่ยนแปลงสิ่งปกคลุมคินปีพ.ศ. 2533-2543	5
ตารางที่ 2.1	ค่าเกนและค่าไบแอสในแต่ละแบนค์ของ LANDSAT-5 TM	13
ตารางที่ 2.2	ก่า E _{sun}	18
ตารางที่ 2.3	ค่ายกกำลังของสัดส่วนระหว่างความยาวคลื่นกับค่ากระจายแสงในเส้นทางผ่าน	ı 21
ตารางที่ 3.1	ค่า DOY, D, θ _z ปีพ.ศ.2533 และ2543	28
ตารางที่ 3.2	ค่า DN $_1^*$ และค่า L $_p^1$ ปีพ.ศ.2533 และ2543	30
ตารางที่ 3.3	ค่าL ⁱ p ในแต่ล <mark>ะแบนด์ขอ</mark> งภาพปีพ.ศ. 2533 และภาพปีพ.ศ. 2543	31
ตารางที่ 3.4	ค่า τ_r ในแต่ละแบนด์	32
ตารางที่ 3.5	ค่า T _v , T _z และ E _{diff} จากวิธี DOS2 ของภาพปีพ.ศ. 2533	33
ตารางที่ 3.6	ค่า T _v , T _z และ E _{diff} จากวิธี DOS2 ของภาพปีพ.ศ. 2543	34
ตารางที่ 3.7	ค่า T _v , T _z และ E _{diff} จากวิธี DOS3 ของภาพปีพ.ศ. 2533	36
ตารางที่ 3.8	ค่า T _v , T _z และ E _{diff} จากวิธี DOS3 ของภาพปีพ.ศ. 2543	36
ตารางที่ 3.9	ค่า L _p , T _v , T _z และ E _{diff} จากวิธี DDV ของภาพปีพ.ศ.2533	44
ตารางที่ 3.10	ค่า L _p , T _v , T _z และ E _{diff} จากวิธี DDV ของภาพปีพ.ศ. 2543	44
ตารางที่ 3.11	ตารางแสดงก่ <mark>าจุดภาพของภาพผลต่าง ณ.ตำแหน่งจุดตรวจสอบ</mark>	47
ตารางที่ 3.12	ตัวอย่างของตาราง <mark>ก่าดัชนีความถูกต้องท</mark> ี่แต่ละก่า Threshold	47
ตารางที่ 3.13	แสดงก่า Optimal Threshold ของภาพผลต่างเมื่อผ่านการปรับแก้รังสีแต่ละวิธี	50
ตารางที่ 4.1	ตารางสรุปค่า Overall Accuracy ที่ค่า Optimal Threshold เมื่อภาพผ่านการปรับ	J
	แก้เชิงรังสีแต่ละวิธี	51
ตารางที่ 4.2	ชนิดของความเปลี่ยนแปลงสิ่งปกคลุมคินปีพ.ศ. 2533-2543	55
ตารางที่ 4.3	ความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงในแต่ละชนิดความเปลี่ยน	
	แปลงเมื่อภาพผ่านการปรับแก้เชิงรังสีด้วยวิธี DOS1	56
ตารางที่ 4.4	ความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงในแต่ละชนิดความเปลี่ยน	
	แปลงเมื่อภาพผ่านการปรับแก้เชิงรังสีด้วยวิธี DOS2	57
ตารางที่ 4.5	ความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงในแต่ละชนิดความเปลี่ยน	
	แปลงเมื่อภาพผ่านการปรับแก้เชิงรังสีด้วยวิธี DOS3	58
ตารางที่ 4.6	ความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงในแต่ละชนิดความเปลี่ยน	
	แปลงเมื่อภาพผ่านการปรับแก้เชิงรังสีด้วยวิธี DDV	59

สารบัญตาราง (ต่อ)

		หน้า
ตารางที่ 4.7	ความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงในแต่ละชนิดความเปลี่ยน	
	แปลงเมื่อภาพไม่ผ่านการปรับแก้เชิงรังสี (RAW)	60
ตารางที่ 4.8	สรุปความถูกต้องของการตรวจหาในแต่ละชนิดความเปลี่ยนแปลงด้วยภาพ	
	แต่ละแบนค์	70



สถาบันวิทยบริการ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

สารบัญภาพ

		หน้า
รูปที่ 1.1	ภาพคาวเทียม LANDSAT-5 TM ของพื้นที่ศึกษา	4
รูปที่ 2.1	ขั้นตอนการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงด้วยวิธีนำช่วงกลื่นมาลบกัน	8
รูปที่ 2.2	การกำหนดค่าขอบเขตความเปลี่ยนแปลง	9
รูปที่ 2.3	การปรับแก้เชิงรังสีสัมพัทธ์	10
รูปที่ 2.4	การปรับแก้เชิงรังสีสัมบูรณ์	11
รูปที่ 2.5	ปฏิสัมพันธ์ระหว่างรังสีจากควงอาทิ <mark>ตย์กับพื้น</mark> ผิวของสิ่งปกคลุมคิน	11
รูปที่ 2.6	หน้าต่างชั้นบรรยา <mark>กาศ</mark>	15
รูปที่ 2.7	ค่ากระจายแส <mark>งในเส้นทางผ่า</mark> น	16
รูปที่ 2.8	ค่ารังสีตกกระทบแบบแพร่กระจาย	16
รูปที่ 2.9	ค่าการแผ่รั <mark>งสีจากสิ่งแวคล้อ</mark> ม	17
รูปที่ 2.10	ปฏิสัมพันธ์ของรังสีควงอาทิตย์กับช ^{ั้} นบรรยากาศ	17
รูปที่ 2.11	ผังงานการหาค่า T_z, T_v, E_{diff} ด้วยการวนซ้ำค่า $ au_a$	22
รูปที่ 2.12	ผังงานการหาก่า T_z, T_v, E_{diff} ด้วยการสมมุติ $\tau_\lambda = \tau_r$	22
รูปที่ 2.13	กราฟแสดงการหาความสัมพันธ์ระหว่าง $ ho_7^*$ กับ $ ho_1^*$ และ $ ho_7^*$ กับ $ ho_3^*$ ของ	
	ข้อมูลตัวอย่างสิ่ง <mark>ป</mark> กคลุม <mark>ดินแต่ละชนิด</mark>	24
รูปที่ 3.1	ผังงานการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงสิ่งปกคลุมคิน	26
รูปที่ 3.2	Spatial Moduler แปลงภาพ DN เป็นภาพค่าการแผ่รังสึณ.ตำแหน่งเซนเซอร์	28
รูปที่ 3.3	ผ้งงานของวิธี DOS	29
รูปที่ 3.4	การเถือกจุ <mark>ด</mark> ภาพที่เป็นเงามืดเพื่อนำไปใช้กำนวณค่า ${\tt L}^1_p$	30
รูปที่ 3.5	ตัวอย่าง Input File 6S ที่ใช้ในวิธี DOS2	32
รูปที่ 3.6	ตัวอย่าง Output File 6S ที่ใช้ในวิธี DOS2	33
รูปที่ 3.7	ตัวอย่าง Input File 6S ที่ใช้ในวิธี DOS3	34
รูปที่ 3.8	ตัวอย่าง Output File 6S ที่ใช้ในวิธี DOS3	35
รูปที่ 3.9	ผังงานการหาค่าพารามิเตอร์ด้วยวิชี DDV	37
รูปที่ 3.10	Spatial Modeler ในการจำแนกจุดภาพที่เป็นพืชปกคลุมหนาแน่น	38
รูปที่ 3.11	จุดภาพของภาพปีพ.ศ. 2533 ที่ถูกจำแนกเป็นพืชหนาแน่น	39
รูปที่ 3.12	จุดภาพของภาพปีพ.ศ. 2543 ที่ถูกจำแนกเป็นพืชหนาแน่น	39

สารบัญภาพ (ต่อ)

หน้า

รูปที่ 3.13	Spatial Moduler ที่ใช้ในการหาค่า $ ho_7^*$	40
รูปที่ 3.14	Spatial Moduler ที่ใช้ในการหาค่า $ ho_{_1}^{*ap}$	41
รูปที่ 3.15	Spatial Moduler ที่ใช้ในการหาค่า $ ho_3^{*ap}$	41
รูปที่ 3.16	การหาค่า	42
รูปที่ 3.17	การหาค่า τ _{a3} ปีพ.ศ. 2533 และปีพ.ศ. 2543	43
รูปที่ 3.18	Spatial Moduler แปลงภาพค่าการแผ่รังสีณ.ตำแหน่งเซนเซอร์เป็นภาพค่าการ	
	สะท้อน	45
รูปที่ 3.19	Spatial Moduler ที่ใช้ในการสร้างภาพผลต่าง	46
รูปที่ 3.20	การหาก่าจุดภาพของภาพผลต่างณ. ตำแหน่งเดียวกับข้อมูลข้อเท็จจริง	46
รูปที่ 3.21	เมตริกความผิดพลาด	48
รูปที่ 3.22	Spatial Moduler ที่ใช้ในการจำแนกภาพผลต่างเป็นภาพความเปลี่ยนแปลง	50
รูปที่ 4.1	กราฟเปรียบเทียบค่า overall accuracy เมื่อภาพผ่านการปรับแก้เชิงรังสีแต่ละวิธี	52
รูปที่ 4.2	กราฟความ <mark>สัมพันธ์ระหว่างค่าสะท้อนของป่าไม้ใน</mark> แต่ละแบนค์กับมุมควงอาทิตย์	í 53
รูปที่ 4.3	กราฟเปรียบเทียบความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงจากพื้นที่มีพืช	
	ปกคลุมเป็นชุมช น/สิ่ง <mark>ปลูกสร้าง</mark>	61
รูปที่ 4.4	กราฟเปรียบเทียบควา <mark>มถูกต้องของการตร</mark> วจหาความเปลี่ยนแปลงจากพื้นดินว่าง	
	เปล่าเป็นสวนผลไม้	62
รูปที่ 4.5	กราฟเปรียบเทียบความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงจากพื้นดินว่าง	
	เปล่าเป็นส <mark>ว</mark> นยางพารา	62
รูปที่ 4.6	กราฟเปรียบเทียบความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงจากพื้นดินว่าง	
	เปล่าเป็นไร่มันสำปะหลัง	63
รูปที่ 4.7	กราฟเปรียบเทียบความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงจากไร่มันสำปะ	
	หลังเป็นสวนยางพารา	64
รูปที่ 4.8	กราฟเปรียบเทียบความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงจากสวนผลไม้	
	เป็นไร่มันสำปะหลัง	64
รูปที่ 4.9	กราฟเปรียบเทียบความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงจากสวนผลไม้	
	เป็นสวนยางพารา	65
รูปที่ 4.10	กราฟเปรียบเทียบความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงจากนาข้าว	
	เป็นสวนผลไม้	66

สารบัญภาพ (ต่อ)

	1	หน้า
รูปที่ 4.11	กราฟเปรียบเทียบความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงจากนาข้าว	
	เป็นไร่มัน สำปะหลัง	66
รูปที่ 4.12	กราฟเปรียบเทียบความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงจากนาข้าว	
	ก่อนการเก็บเกี่ยวเป็นนาข้าวระยะเจริญเติบโต	67
รูปที่ 4.13	ปฏิสัมพันธ์ระหว่างพลังงานในช่วงคลื่นตามองเห็นและอินฟราเรคใกล้กับใบ	
	พืชที่มีอายุต่างกัน	68
รูปที่ 4.14	กราฟเปรียบเทียบความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงจากพื้นที่มีพืช	
	ปกกลุมเป็นแหล่ง <mark>น้ำ</mark>	68
รูปที่ 4.15	กราฟเปรียบเทียบความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงจากนาข้าว	
	เป็นนากุ้ง	69

สถาบันวิทยบริการ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย บทที่ 1

บทนำ

1.1 ความเป็นมาและปัญหา

เนื่องจากการสำรวจระยะไกลด้วยดาวเทียมมีคุณสมบัติในการบันทึกภาพบริเวณพื้นที่เดียว กันซ้ำกันเป็นรอบของช่วงเวลา ภาพดาวเทียมที่ถูกบันทึกจากบริเวณพื้นที่เดียวกันแต่ต่างช่วงเวลา สามารถนำมาผ่านกระบวนการประมวลผลภาพเพื่อตรวจหาความเปลี่ยนแปลงของสิ่งปกคลุมดิน ระหว่างช่วงเวลา (Change Detection) ดังนั้นจึงมีการนำมาประยุกต์ใช้อย่างกว้างขวางในหลายๆกิจ การเช่น การวางแผนการจัดการทรัพยากรธรรมชาติ, การวิเคราะห์ความเปลี่ยนแปลงของการใช้ ประโยชน์ที่ดิน, การประเมินก่าความเสียหายจากภัยธรรมชาติ เป็นด้น

การนำภาพดาวเทียมที่ถูกบันทึกมาในรูปแบบข้อมูลเชิงเลข (Digital Numbers: DN) จาก ช่วงเวลาที่ต่างกันมาใช้ในการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงของสิ่งปกคลุมดินให้ความถูกต้องไม่เพียง พอเพราะผลลัพธ์ของความเปลี่ยนแปลงที่ได้จากการประมวลผลภาพไม่ได้เป็นความเปลี่ยนแปลงที่ เกิดจากความแตกต่างของก่าการสะท้อนพลังงานจากสิ่งปกคลุมดินที่เปลี่ยนแปลงไปอย่างเดียวแต่มี ความเปลี่ยนแปลงที่เกิดจากความแตกต่างกันของสภาพชั้นบรรยากาศ (Atmosphere condition), มุ มตกกระทบของแสงอาทิตย์ (Sun angle), ระยะทางระหว่างโลกกับควงอาทิตย์ในแต่ละฤดูกาล และ ก่าพารามิเตอร์ของเซนเซอร์ เนื่องจากภาพดาวเทียมถูกบันทึกต่างช่วงเวลากันรวมอยู่ด้วย จากเหตุ ผลข้างต้นก่อนที่ภาพดาวเทียมจะถูกนำมาประมวลผลภาพตรวจหาความเปลี่ยนแปลงของสิ่งปก กลุมดินระหว่างช่วงเวลา ภาพดาวเทียมกวรผ่านกระบวนการเตรียมภาพ (pre-processing) เพื่อลด ความแตกต่างของสภาวะข้างต้นระหว่างภาพดาวเทียมต่างเวลา เพิ่มความถูกต้องในการตรวจหา ความเปลี่ยนแปลงของสิ่งปกคลุมดิน

การปรับแก้เชิงรังสีสำหรับภาพที่ต่างเวลาเป็นกระบวนการเตรียมภาพเพื่อลดความแตกต่าง เชิงรังสีระหว่างภาพต่างเวลาที่เกิดขึ้นเนื่องจากความแตกต่างของปัจจัยอื่นๆ ที่ไม่ได้เกิดจากการ เปลี่ยนแปลงของสิ่งปกคลุมดิน เมื่อความแตกต่างดังกล่าวลดลงทำให้ภาพดาวเทียมที่ต่างเวลาอยู่ ในสภาวะอ้างอิงเดียวกันสามารถนำมาเปรียบเทียบกัน (Heo and FitzHugh, 2000) โดยสามารถแบ่ง วิธีการปรับแก้ภาพเชิงรังสีสำหรับภาพที่ต่างเวลากันออกเป็น 2 แนวทางหลักคือ 1) การปรับแก้เชิง รังสีสัมพัทธ์ (Relative radiometric correction) และ 2) การปรับแก้เชิงรังสีสัมบูรณ์ (Absolute radiometric correction) การปรับแก้เชิงรังสีสัมพัทธ์ เป็นกระบวนการแปลงสภาพเชิงรังสีของภาพที่นำมาเปรียบ เทียบให้อยู่ในสภาพเดียวกัน โดยกำหนดให้ภาพหนึ่งเป็นภาพอ้างอิงแล้วปรับแก้เชิงรังสีของภาพที่ เหลือให้อยู่ในสภาพรังสีเดียวกับภาพอ้างอิง (Hall et al., 1991; Yang and Lo, 2000) หลักการของ วิธีนี้คือนำก่า DN ของจุดภาพที่เป็นวัตฉุที่คงสภาพการสะท้อนระหว่างช่วงเวลา (Constant reflector) นั่นคือเป็นจุดภาพที่วัตถุภายในจุดภาพไม่มีการเปลี่ยนแปลงทางกายภาพใดๆที่ทำคุณ สมบัติการสะท้อนเปลี่ยนไปทำให้สาเหตุของกวามแตกต่างของก่า DN ระหว่างสองภาพเกิดจาก การเปลี่ยนแปลงของสภาพแวดล้อมเท่านั้นจำนวนหนึ่งมาเป็นจุดเป้าหมายเพื่อหาความสัมพันธ์ของ ก่าจุดภาพระหว่างภาพอ้างอิงกับภาพที่ปรับแก้ด้วยแบบจำลองทางกณิตสาสตร์เช่นสมการถดถอย เชิงเส้น (Linear regression model) ข้อดีของวิธีนี้คือไม่ด้องการข้อมูลใดๆนอกจากก่า DN ของภาพ ดาวเทียมแต่มีข้อเสียคือภายในภาพจะต้องมีจุดภาพที่วัตถุภายในจุดภาพคงสภาพรังสีเดิมระหว่าง ช่วงเวลาจริงๆ ทั้งที่มีก่า DN ที่มีก่ามากเช่นลานคอนกรีต และก่า DN ที่มีก่าน้อยเช่นน้ำในเชื่อน จำนวนมากพอที่จะนำมาหาดวามสัมพันธ์ซึ่งอาจหาได้ยากในกรณีที่ภาพดาวเทียมที่มีกวามละเอียด ของจุดภาพต่ำเช่น ภาพดาวเทียม LANDSAT-5 TM ที่มีกามละเอียดจุดภาพ 30 เมตรและมีพื้นที่ สึกษาอยู่ในบริเวณพื้นที่การเกษตรหรือป่าไม้ซึ่งมีพืชเป็นสิ่งปกกลุมดิน

การปรับแก้เชิงรังสีสัมบูรณ์ เป็นอีกแนวทางหนึ่งในการลดความแตกต่างเชิงรังสีโดยการ แปลงค่า DN ของภาพคาวเทียมต่างเวลาแต่ละภาพที่จะนำมาเปรียบเทียบกัน ให้เป็นค่าการสะท้อน ของสิ่งปกคลุมคิน (Ground reflectance) ซึ่งเป็นค่าที่แสดงคุณสมบัติการสะท้อนของสิ่งปกคลุมคิน เท่านั้นไม่ขึ้นกับปัจจัยอื่น เมื่อภาพคาวเทียมแต่ละภาพอยู่ในรูปของค่าการสะท้อนของสิ่งปกคลุม ดินเหมือนกันแล้วหมายความว่าภาพแต่ละภาพอยู่ในสภาวะอ้างอิงเชิงรังสีเดียวกันสามารถนำมา เปรียบเทียบกัน (Ekstrand, 1994) การแปลงค่า DN เป็นค่าการสะท้อนของสิ่งปกคลุมคินแบ่งเป็น 2 ขั้นตอนได้แก่ 1) การแปลงค่า DN เป็นค่าการแผ่รังสีณ.ตำแหน่งเครื่องวัด และ 2) การแปลงค่า การแผ่รังสีรังสีณ.ตำแหน่งเครื่องวัดเป็นค่าการสะท้อนของสิ่งปกคลุมดิน ค่าของพารามิเตอร์ที่ใช้ ในแต่ละขั้นตอนได้แก่ก่าวัดสอบของเครื่องวัดในแต่ละแบนด์, มมตกกระทบและระยะทางระหว่าง โลกกับควงอาทิตย์สามารถหาได้จากแฟ้มข้อมูลอรรถาธิบายของภาพคาวเทียม (metadata file) และ เอกสารประกอบ แต่การหาค่าพารามิเตอร์ของผลกระทบจากชั้นบรรยากาศค่อนข้างซับซ้อนเนื่อง จากการวัดข้อมูลของสภาพชั้นบรรยากาศของพื้นที่นั้น ณ.เวลาดาวเทียมทำการบันทึกภาพด้วย เครื่องมือวัดเช่นซัน โฟโตมิเตอร์ (Sun photometer)ในสนาม (In-situ measurements) เพื่อนำเข้าใน ซอฟต์แวร์การถ่ายเทร้งสี (Radiative transfer codes : RTC) คำนวณหาค่าพารามิเตอร์ของผลกระทบ เนื่องจากชั้นบรรยากาศ ผลลัพธ์ที่ได้แม้จะมีความถูกต้องสูงแต่ในทางปฏิบัติการวัคจริงในสนามมี ้ความไม่สะควกในการเดินทาง, เสียค่าใช้จ่ายสูงและภาพคาวเทียมที่ถูกนำมาเปรียบเทียบกันมักเป็น ภาพที่ถูกบันทึกในอดีตซึ่งไม่ได้วัดข้อมูลของชั้นบรรยากาศไว้

จากเหตุผลข้างต้นทำให้มีการปรับปรุงการปรับแก้เชิงรังสีสัมบูรณ์ให้เหมาะสมกับทาง ปฏิบัติคือเป็นวิธีที่ไม่ต้องการการวัดข้อมูลชั้นบรรยากาศในสนามแต่เป็นวิธีที่ใช้เฉพาะค่า DN ของ ภาพดาวเทียม (Image-based method) ได้แก่วิธีดีโอเอส (Dark-object subtraction: DOS) และวิธีดีดี วี (Dark-dense vegetation: DDV) ซึ่งเป็นวิธีที่ใช้ค่า DN ของสิ่งปกคลุมดินที่มีค่าการสะท้อนต่ำใน การหาพารามิเตอร์ในการปรับแก้ผลกระทบจากชั้นบรรยากาศทั้งค่าปรับแก้ในรูปเทอมบวกเนื่อง จากค่ากระจายแสงในเส้นทางผ่าน (Path radiance) และค่าปรับแก้ในรูปเทอมตัวคูณเนื่องจากผล กระทบจากการส่งผ่านพลังงานในชั้นบรรยากาศ (Atmosphere transmittance)

ในงานศึกษาครั้งนี้เป็นการประเมินความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงของสิ่ง ปกคลุมดินด้วยภาพดาวเทียม LANDSAT-5 TM เมื่อภาพผ่านการปรับแก้เชิงรังสีสัมบูรณ์ด้วยวิธี DOS และDDVก่อนที่จะนำช่วงคลื่นมาลบกัน แล้วนำผลที่ได้มาเปรียบเทียบกับผลของการตรวจหา ความเปลี่ยนแปลงเมื่อภาพไม่ผ่านการปรับแก้เชิงรังสีและเมื่อภาพผ่านการปรับแก้เชิงรังสีสัมพัทธ์

1.2 วัตถุประสงค์ของการศึกษา

 เพื่อศึกษากระบวนการเตรียมภาพโดยการปรับแก้ภาพเชิงรังสีสัมบูรณ์ในการนำไปใช้ใน การประมวลผลภาพเพื่อตรวจหาความเปลี่ยนแปลงของสิ่งปกคลุมดิน

 เพื่อศึกษากระบวนการประมวลผลภาพเพื่อตรวจหาความเปลี่ยนแปลงของสิ่งปกคลุมดิน ด้วยวิธีนำช่วงคลื่นมาลบกัน

1.3 ขอบเขตของการศึกษา

 การศึกษานี้เป็นการนำเทคนิคการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงของสิ่งปกคลุมดินระหว่าง ช่วงเวลาโดยวิธีการนำเอาช่วงคลื่นของภาพดาวเทียมที่ต่างเวลากันมาลบกันและใช้วิธีการปรับแก้ ภาพเชิงรังสีสัมบูรณ์แบบที่ใช้เฉพาะภาพดาวเทียมเป็นกระบวนการเตรียมภาพดาวเทียม

2. พื้นที่ศึกษา

พื้นที่ศึกษาครอบคลุม 7 จังหวัดคือ จ.ฉะเชิงเทรา, จ.ชลบุรี, จ.ระยอง, จ.จันทบุรี, จ.ตราด, จ.ปราจีนบุรี และ จ.สระแก้ว พื้นที่บริเวณภูเขาจะเป็นป่าไม้และพื้นที่บริเวณที่ราบเป็นการใช้ที่ดิน ส่วนใหญ่ทำการเกษตรได้แก่พืชสวนเช่น สวนมะม่วง, สวนทุเรียน รวมถึง สวนยางพาราและพืชไร่ เช่น ไร่มันสัมปะหลัง, ไร่ข้าวโพด นอกนั้นเป็นพื้นที่เขตเมือง, ชุมชนที่อยู่อาศัยขนาดเล็กและพื้นที่ รกร้าง ส่วนตอนล่างของภาพเป็นพื้นที่ชายฝั่งติดอ่าวไทยมีการทำนากุ้ง, สถานที่ท่องเที่ยวบริเวณ จ.ชลบุรีและนิคมอุตสาหกรรมที่ จ.ระยอง ดังรูปที่ 1.1 การเปลี่ยนแปลงระหว่างปี 2533 ถึง ปี 2543 เกิดจากการพัฒนาอย่างรวดเร็วของเมือง, ธุรกิจท่องเที่ยวและเขตนิกมอุตสาหกรรม



รูปที่ 1.1 ภาพคาวเทียม LANDSAT-5 TM ของพื้นที่ศึกษา

3. ข้อมูลและเครื่องมือที่ใช้ในการศึกษา
 3.1 ภาพดาวเทียม 2 ช่วงเวลา

3.1.1 ภาพดาวเทียม Landsat-5 TM Path-Row 128-51 แบนด์ 1-5 และแบนด์ 7 บันทึกภาพวันที่ 26 ธันวาคม พ.ศ. 2533 เป็นภาพที่ได้รับความอนุเคราะห์จากสำนักงานพัฒนา เทคโนโลยีอวกาศและภูมิสารสนเทศ (องค์การมหาชน)

3.1.2 ภาพคาวเทียม Landsat-5 TM Path-Row 128-51 แบนด์ 1-5 และแบนด์ 7 บันทึกภาพวันที่ 3 พฤศจิกายน พ.ศ. 2543 เป็นภาพที่ได้รับความอนุเคราะห์จากกรมส่งเสริมคุณ ภาพสิ่งแวคล้อม กระทรวงวิทยาศาสตร์เทคโนโลยีและสิ่งแวคล้อม

3.2 จุดตรวจสอบเพื่อประเมินความถูกต้องของกระบวนการตรวจหาความเปลี่ยนแปลง ของสิ่งปกคลุมดินด้วยภาพดาวเทียมซึ่งมีรายการข้อมูลซึ่งประกอบด้วย

รายการที่	รายละเอียด	ที่มา
1	ค่าพิกัดUTM บนพื้นหลักฐานอินเคียน 1975	GPS แบบ handheld
2	ชนิดของสิ่งปกกลุมดินปี พ.ศ. 2533	การแปลภาพถ่ายทางอากาศมาตรา
		ส่วน 1:15,000 ปี พ.ศ. 2533
3	ชนิดของสิ่งปกกลุมดินปี พ.ศ. 2543	การสำรวจข้อเท็จจริงในสนามปี
		พ.ศ. 2545
4	ค่าเปลี่ยน / ค่าไม่เปลี่ยนแปลง	พิจารณาจากรายการที่ 2, 3

การตรวจสอบชนิดของสิ่งปกคลุมดินของภาพดาวเทียมปีพ.ศ. 2543 ใช้การสำรวจข้อ เท็จจริงในสนามปีพ.ศ. 2545 ทำการรังวัดค่าพิกัดแบบสัมบูรณ์ด้วยเครื่องรับ GPS แบบมือถือใน ระบบพิกัดUTM บนพื้นหลักฐานอินเดียน 1975 มีความถูกต้องทางราบประมาณ 10-15 เมตร

การตรวจสอบชนิดของสิ่งปกคลุมดินในปีพ.ศ. 2533 ใช้การแปลด้วยสายตาจากข้อ มูลภาพถ่ายทางอากาศของกรมที่ดินที่ผลิตขึ้นเดือน มีนาคม พ.ศ 2533 มาตราส่วน 1:15,000 การ หาค่าพิกัดพื้นดินทำโดยการวัดอ้างอิงกับวัตถุที่สามารถสังเกตได้ชัดเจนเช่น สี่แยก, มุมถนน

จุดตรวจสอบที่ใช้มีจำนวนทั้งหมด 867 จุดและชนิดของการเปลี่ยนแปลงทั้งหมด 12 ชนิดซึ่งมีรายละเอียดดังตารางที่ 1.1

รายการที่	ชนิ <mark>คของสิ่งป</mark> กกลุมดิน	ชนิดของสิ่งปกกลุมดิน	จำนวน
	ปีพ.ศ. 2533	ปีพ.ศ. 2543	
0	ไม่มีการเ	ปลี่ยนแปลง	344
1	พื้นที่มีพืชปกคลุม	ชุมชน/สิ่งปลูกสร้าง	83
2	พื้นดินว่างเปล่า	สวนผลไม้	53
3	พื้นดินว่างเปล่า	สวนยางพารา	88
4	พื้นดินว่างเปล่า	ไร่มันสำปะหลัง	74
5	ไร่มันสำปะหลัง	สวนยางพารา	26
6	สวนผลไม้	ไร่มันสำปะหลัง	36
7	สวนผลไม้	สวนยางพารา	26
8	นาข้าวก่อนการเก็บเกี่ยว	สวนผลไม้	17
9	นาข้าวก่อนการเก็บเกี่ยว	ไร่มันสำปะหลัง	17
10	นาข้าวก่อนการเก็บเกี่ยว	นาข้าวระยะเจริญเติบโต	61
11	นาข้าวก่อนการเก็บเกี่ยว	นากุ้งที่มีน้ำขัง	17
12	พื้นที่มีพืชปกคลุม	แหล่งน้ำ	25

ตารางที่ 1.1 ชนิดของความเปลี่ยนแปลงสิ่งปกคลุมคินปีพ.ศ. 2533-2543

3.3 เครื่องมือที่ใช้ในการศึกษา

- 3.3.1 เครื่องคอมพิวเตอร์ Pentium 4, RAM 256 MB, HDD 40 GB
- 3.3.2 ซอฟต์แวร์ประมวลผลภาพ ERDAS IMAGINE version 8.5
- 3.3.3 โปรแกรมสเปรตชีท Microsoft Excel 2000
- 3.3.4 ซอฟต์แวร์การถ่ายเทรังสี 6S Version 4.1

1.4. ขั้นตอนดำเนินการศึกษา

 ศึกษางานวิจัยและทฤษฎีที่เกี่ยวข้องกับเทคนิคการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงของสิ่งปก คลุมดินระหว่างช่วงเวลาด้วยวิธีนำช่วงคลื่นมาลบกันและขั้นตอนการการปรับแก้เชิงรังสีสัมบูรณ์ ด้วยวิธี DOS และวิธี DDV

2. รีจิสเตอร์ภาพปีพ.ศ 2533 กับภาพปีพ.ศ 2543

3. คำนวณค่าพารามิเตอร์ของผลกระทบจากชั้นบรรยากาศด้วยวิธี DOS และวิธี DDV

 จัดสร้างโมดูลการแปลงค่า DN ของภาพดาวเทียมในแต่ละแบนด์ให้เป็นค่าการสะท้อน ของสิ่งปกคลุมดินใน ERDAS 8.5 และทำการแปลงภาพดาวเทียมปีพ.ศ. 2543 และพ.ศ. 2533 ให้ เป็นภาพค่าการสะท้อนพลังงานของสิ่งปกคลุมดิน (Reflectance Image) โดยใช้พารามิเตอร์ของผล กระทบจากชั้นบรรยากาศที่หาจากแต่ละวิธีในขั้นตอนที่ 3

5. สร้างภาพผลต่าง (Difference Image) โดยนำภาพค่าการสะท้อนเชิงคลื่นของสิ่งปกคลุม ดินของภาพดาวเทียมปีพ.ศ.2543 มาลบกับภาพค่าการสะท้อนของสิ่งปกคลุมดินของภาพดาวเทียม ปีพ.ศ. 2533 ทีละแบนด์จุดภาพต่อจุดภาพ จากนั้นทำการหาค่าขอบเขตความเปลี่ยนแปลงที่เหมาะ สมที่สุด (optimal threshold) โดยใช้จุดตรวจสอบ โดยการสร้างตารางก่าดัชนีความถูกต้องที่แต่ละค่า threshold ด้วยสูตรคำนวณที่ถูกสร้างไว้ในโปรแกรม Microsoft excel แล้วใช้ก่า optimal threshold แปลงภาพผลต่างเป็นภาพกวามเปลี่ยนแปลง (Change Image)

 6. ประเมินความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงในแต่ละชนิดความเปลี่ยน แปลงของสิ่งปกคลุมดินเพื่อวิเคราะห์หาผลสรุปความเหมาะสมในการเลือกแบนด์ของภาพดาว เทียมในการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงสิ่งปกคลุมดินแต่ละชนิด

 7. สรุปและเปรียบเทียบค่าความถูกต้องของผลการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงด้วยภาพคาว เทียมเมื่อภาพผ่านการปรับแก้เชิงรังสีสัมบูรณ์, เมื่อภาพผ่านการปรับแก้เชิงรังสีสัมพัทธ์และเมื่อภาพ ใม่ผ่านการปรับแก้เชิงรังสี

1.5. ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ

 เป็นแนวทางในการใช้การปรับแก้เชิงรังสีสัมบูรณ์เป็นกระบวนการเตรียมภาพเพื่อเพิ่ม ความถูกต้องของกระบวนการประมวลผลการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงของสิ่งปกคลุมดิน

 เป็นตัวอย่างในการประมวลผลภาพเพื่อตรวจหาความเปลี่ยนแปลงของสิ่งปกคลุมดิน ด้วยภาพดาวเทียมต่างเวลา

บทที่ 2

แนวคิดและทฤษฎีที่เกี่ยวข้อง

การเปลี่ยนแปลงการใช้ที่ดินและสิ่งปกคลุมถือเป็นข้อมูลพื้นฐานในงานสาขาต่างๆเช่น ด้านการติดตามความเปลี่ยนแปลงของสิ่งแวคล้อม, ด้านการวางแผนการใช้ที่ดินเป็นต้น ภาพคาว เทียมที่ถูกบันทึกต่างเวลากันสามารถนำมาประยุกต์ใช้การตรวจหาความเปลี่ยนแปลงของสิ่งปก กลุมดิน ดังนั้นจึงมีผู้ให้ความสนใจศึกษาวิธีการประมวลผลภาพเพื่อตรวจหาความเปลี่ยนแปลง ของสิ่งปกคลุมดินให้มีความถูกต้องและง่ายเหมาะสมกับทางปฏิบัติ

สำหรับในบทนี้จะกล่าวถึงวิธีการประมวลผลภาพเพื่อตรวจหาความเปลี่ยนแปลง, แนวกิด และขั้นตอนการปรับแก้เชิงรังสีสัมบูรณ์ รวมถึงงานวิจัยที่เกี่ยวข้อง

2.1 การตรวจหาความเปลี่ยนแปลงด้วยวิธีนำช่วงคลื่นมาลบกัน (Image Differencing)

วิธี Image Differencing เป็นเทคนิคการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงที่ถูกใช้อย่างแพร่หลาย ในงานศึกษาต่างๆ เช่นในงานศึกษาการพัฒนาการใช้ที่ดินในเขตเมือง (Jenson and Toll, 1982), การประยุกต์ใช้เพื่อติดตามการตัดไม้ทำลายป่า (Mahoney and Hack,1994) หรือการวางแผนออก แบบงานระบบจราจร (Souleyrette and Pattnaik ,2003) เป็นต้น

หลักการของวิธีนี้เป็นการนำค่าจุดภาพแบนค์เดียวกันของภาพคาวเทียมต่างเวลาที่จะนำมา หาความเปลี่ยนแปลงมาลบกันจุดภาพต่อจุดภาพ (Singh, 1989) ผลลัพธ์ที่ได้คือภาพผลต่าง (Difference Image) ของแต่ละแบนค์ซึ่งเป็นภาพระดับสีเทาที่มีก่าจุดภาพเป็นความแตกต่างเชิงรังสี ของก่าจุดภาพดังแสดงด้วยสมการที่ 2.1

$$Dx_{ij}^{k} = x_{ij}^{k}(t_{2}) - x_{ij}^{k}(t_{1})$$

(2.1)

เมื่อ Dx^k_{ij} = ค่าจุดภาพของภาพผลต่างแบนด์ k แถวที่ i สดมภ์ที่ j, x^k_{ij} (t) = ค่าจุดภาพของ ภาพแต่ละเวลาแบนด์ k แถวที่ i สดมภ์ที่ j, t₁ =ช่วงเวลาที่หนึ่ง, t₂= ช่วงเวลาที่

โดยทั่วไปภาพผลต่างจะมีการกระจายความถี่แบบมาตรฐานซึ่งมียอคที่ศูนย์หรือใกล้ศูนย์ และมีปลายยาวไปทางค่าที่มากกว่า (Mather, 1999: 114-115) ในทางทฤษฎีจุดภาพบริเวณที่มีการ เปลี่ยนแปลงจะมีค่าจุดภาพของภาพผลต่างมากกว่าหรือน้อยกว่าศูนย์แต่เนื่องจากยังมีความคลาด เคลื่อนที่ยังกำจัดไม่หมด ทำให้ต้องกำหนดช่วงของค่าขอบเขตความเปลี่ยนแปลง (Threshold) เพื่อ ทำการจำแนกภาพผลต่างเป็นภาพความเปลี่ยนแปลง (Change Image) จุดภาพใดๆที่มีค่าจุดภาพอยู่ ระหว่างช่วงนี้จะถือว่าไม่มีการเปลี่ยนแปลงของสิ่งปกคลุมดินและจะถูกจำแนกค่าจุดภาพใหม่ให้ เท่ากับศูนย์ (ไม่เปลี่ยน) และส่วนจุดภาพที่อยู่นอกเขตดังกล่าวจะถูกจำแนกเท่ากับหนึ่ง (เปลี่ยน) ดังรูปที่ 2.1



รูปที่ 2.1 ขั้นตอนการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงด้วยวิธีนำช่วงคลื่นมาลบกัน

Fung and Redrew (1988) เสนอวิธีทางสถิติในการหาก่าขอบเขตความเปลี่ยนแปลงที่เหมาะ สมที่สุด (Optimal Threshold) ซึ่งเป็นค่า Threshold ที่ทำให้การจำแนกมีก่าความถูกต้อง โดยรวม (Overall Accuracy) มากที่สุดด้วยวิธีการกำหนดค่า Threshold เป็น +/- N เท่าของก่าเบี่ยงเบนมาตร ฐานของก่าจุดภาพของภาพผลต่างออกจากก่าศูนย์ดังรูปที่ 2.2 เมื่อ N เป็นเลขจำนวนไม่มากเช่น 0.1 แล้วทำการวนซ้ำเพิ่มก่า N ในแต่ละกรั้งของการวนซ้ำ โดยแต่ละกรั้งให้ทำการจำแนกภาพกวาม เปลี่ยนแปลงและกำนวณก่า Overall Accuracy



รูปที่ 2.2 การกำหนดค่าขอบเขตความเปลี่ยนแปลง

2.2 แนวคิดของการปรับแก้เชิงรังสี

ภาพดาวเทียมเป็นภาพเชิงเลขซึ่งเกิดจากจุดภาพประกอบกันเป็นแถวเป็นแนว ค่าความ สว่างของแต่ละจุดภาพเป็นค่าที่ได้จากการแบ่งช่วงค่าการแผ่รังสีที่เซนเซอร์ของดาวเทียมวัดได้ให้ อยู่ในรูปแบบของค่า DN แต่ค่า DN ไม่ได้เป็นฟังก์ชั่นของชนิดและการสะท้อนพลังงานของสิ่งปก กลุมดินอย่างเดียวแต่เป็นฟังก์ชั่นของปัจจัยอื่นที่ไม่ใช่สิ่งปกคลุมดิน (Non-surface Factor) ซึ่งปัจจัย เหล่านี้แปรผันกับเวลาด้วย (Furby and Campbell, 2001) ได้แก่

- มุมกับระยะทางระหว่างดวงอาทิตย์กับโลก
- 2) สภาพชั้นบรรยากาศขณะบันทึกภาพ
- ล่าพารามิเตอร์การวัดสอบของเซนเซอร์

การนำค่า DN ของภาพดาวเทียมที่ต่างช่วงเวลามาตรวจสอบความเปลี่ยนแปลงของสิ่งปก กลุมดินระหว่างสองช่วงเวลาโดยตรงด้วยวิธีนำช่วงกลื่นมาลบกัน นั้นให้ความถูกต้องไม่เพียงพอ เนื่องจากผลลัพธ์ของความเปลี่ยนแปลงที่ได้จากการประมวลผลภาพไม่ได้เป็นความเปลี่ยนแปลง ของสิ่งปกคลุมดินอย่างเดียว แต่มีส่วนหนึ่งเกิดจากความเปลี่ยนแปลงที่เกิดจากแตกต่างของปัจจัย ข้างต้นระหว่างสองช่วงเวลา

การเพิ่มความถูกต้องของการตรวจสอบความเปลี่ยนแปลงของสิ่งปกคลุมดินระหว่างสอง ช่วงเวลา สามารถทำได้ 2 แนวทางได้แก่

 การปรับแก้เชิงรังสีสัมพัทธ์ เป็นการปรับแก้ค่า DN ของภาพคาวเทียมต่างเวลาที่นำมา หาความเปลี่ยนแปลงโดยการกำหนดให้ภาพหนึ่งเป็นภาพอ้างอิงแล้วทำการปรับแก้ค่า DN ของภาพ ที่เหลือให้อยู่ในสภาพรังสีเดียวกับภาพอ้างอิง หลักการของวิธีนี้คือนำค่า DN ของจุดภาพที่เป็นวัตถุ ที่คงสภาพการสะท้อนระหว่างช่วงเวลา (Constant Reflector) นั่นคือเป็นจุดภาพที่วัตถุภายในจุด ภาพไม่มีการเปลี่ยนแปลงทางกายภาพใดๆที่ทำคุณสมบัติการสะท้อนเปลี่ยนไปทำให้สาเหตุของ ความแตกต่างของค่า DN ระหว่างสองภาพเกิดจากการเปลี่ยนแปลงของสภาพแวคล้อมเท่านั้น จำนวนหลายๆจุดภาพของแต่ละภาพต่างเวลามาเป็นจุดเป้าเพื่อหาความสัมพันธ์ของค่าจุดภาพ ระหว่างภาพอ้างอิงกับภาพที่ปรับแก้ด้วยแบบจำลองทางคณิตศาสตร์เช่นสมการถคถอยเชิงเส้น (Linear Regression Model) ดังรูปที่ 2.3



รูปที่ 2.3 การปรับแก้เชิงรังสีสัมพัทธ์

2) การปรับแก้เชิงรังสีสัมบูรณ์ เป็นกระบวนการแปลงค่า DN ในแต่ละแบนด์ของภาพดาว เทียมต่างเวลาแต่ละภาพให้อยู่ในรูปค่าการสะท้อนของสิ่งปกคลุมดินซึ่งเป็นฟังก์ชั่นกับลักษณะและ ส่วนประกอบของสิ่งปกคลุมดินเท่านั้นไม่แปรเปลี่ยนกับเวลา ก่อนที่จะนำมาตรวจหาความเปลี่ยน แปลงดังรูปที่ 2.4 โดยการปรับแก้จำเป็นต้องทราบข้อมูลทางกายภาพที่มีผลกระทบต่อค่าจุดภาพ ณ เวลาดาวเทียมบันทึกภาพได้แก่ค่าพารามิเตอร์การวัดสอบของเซนเซอร์, สภาพชั้นบรรยากาศ, มุม และระยะทางระหว่างดวงอาทิตย์กับโลก



รูปที่ 2.4 การปรับแก้เชิงรังสีสัมบูรณ์

2.3 การปรับแก้เชิงรังสีสัมบูรณ์

จากรูปที่ 2.5 เมื่อพลังงานในช่วงคลื่นจากควงอาทิตย์ (E^λ_I) มาตกกระทบพื้นผิวของสิ่งปก กลุมคินและเกิคปฏิสัมพันธ์ต่อกัน วัตถุจะสะท้อน (E^λ_R), ดูคกลืน (E^λ_A) หรือส่งผ่าน (E^λ_T) พลัง งานในแต่ละช่วงคลื่นด้วยอัตราส่วนหนึ่งซึ่งจะมีขนาคเท่าใคนั้นเป็นคุณสมบัติเฉพาะตัวของสิ่งปก กลุมคินแต่ละชนิคขึ้นอยู่กับมีลักษณะและส่วนประกอบของสิ่งปกคลุมคิน ตัวอย่างเช่น สารคลอ โรฟิลค์ในพืชจะดูคกลืนพลังงานในช่วงคลื่นสีแดงและสีน้ำเงินแต่จะสะท้อนพลังงานช่วงคลื่นสี เขียวหรือน้ำจะดูคกลืนพลังงานในช่วงคลื่นสีแดงและช่วงอินฟราเรคใกล้ที่มีความยาวคลื่นยาวกว่า มากกว่าในช่วงคลื่นสีน้ำเงินที่มีความยาวคลื่นที่สั้นกว่าทำให้พลังงานในช่วงคลื่นสีน้ำเงินถูก สะท้อนมากกว่าเป็นต้น



รูปที่ 2.5 ปฏิสัมพันธ์ระหว่างรังสีจากควงอาทิตย์กับพื้นผิวของสิ่งปกคลุมคิน

ค่าการสะท้อนของสิ่งปกคลุมดิน (Ground Reflectance: ρ_λ) คืออัตราส่วนระหว่างค่าพลัง งานในแต่ละช่วงคลื่นที่ถูกสะท้อน โดยสิ่งปกคลุมดินกับค่าพลังงานในแต่ละช่วงคลื่นที่มากระทบ สิ่งปกคลุมดิน มีค่าตั้งแต่ 0-1 (Lillesand and Kiefer, 1999: 13-14) ดังสมการที่ 2.2

$$\rho_{\lambda} = \frac{E_{R}^{\lambda}}{E_{I}^{\lambda}}$$
(2.2)

ค่าρ_λ เป็นค่าทางฟิสิกส์แสดงถึงความสามารถในการสะท้อนพลังงานของสิ่งปกคลุมดิน แต่ละชนิดในแต่ละช่วงคลื่น จากการที่ค่าρ_λ ของสิ่งปกคลุมดินเป็นฟังก์ชั่นกับลักษณะและส่วน ประกอบของสิ่งปกคลุมดินอย่างเดียวไม่ขึ้นกับปัจจัยอื่นเหมือนค่า DN ดังนั้นเมื่อค่าจุดภาพของ ภาพคาวเทียมแต่ละภาพที่จะนำมาตรวจหาความเปลี่ยนแปลงของสิ่งปกคลุมดินระหว่างสองช่วง เวลาถูกแปลงอยู่ในรูปของค่า ρ_λ แล้วผลลัพธ์ของความเปลี่ยนแปลงที่ได้จะเป็นความเปลี่ยนแปลง ของสิ่งปกคลุมดินอย่างเดียว

การแปลงค่า DN ในแต่ละแบนค์เป็นค่าการสะท้อนพลังงานเชิงคลื่นของสิ่งปกคลุมคินแบ่ง เป็น 2 ขั้นตอนได้แก่

2.3.1 การแปลงภาพค่า DN เป็นภาพค่าการแผ่รังสีณ ตำแหน่งเซนเซอร์ (DN Image to At-Satellite Radiance Image Conversion)

ค่าการแผ่รังสีเชิงคลื่นในแต่ละจุดภาพที่เซนเซอร์ (Sensor) บนดาวเทียมวัดได้จะถูกแปลง เป็นสัญญาณไฟฟ้าและผ่านกระบวนการควอนไทซ์เซชั่น (Quantization) ผลลัพธ์ของกระบวน การควอนไทซ์เซชั่นคือค่าตัวเลขจำนวนเต็มบวกที่เรียกว่าค่า DN โดยถือว่าความสัมพันธ์ระหว่าง ค่า DN และค่าการแผ่รังสีเชิงคลื่นที่เซนเซอร์วัดได้เป็นเส้นตรงคังสมการที่ 2.3 ค่าพารามิเตอร์ของ ความสัมพันธ์เชิงเส้นคังกล่าวเรียกว่าค่าพารามิเตอร์การวัคสอบของเซนเซอร์ (Sensor Calibration Parameter) ซึ่งประกอบด้วยค่าเกน (Gain :G) และค่าไบแอส (Bias :B) คังสมการที่ 2.4

สำหรับค่าพารามิเตอร์การวัดสอบของเซนเซอร์บนคาวเทียม LANDSAT-5 TM มีการ เปลี่ยนแปลงตามเวลาเพราะการเสื่อมถอยของเซนเซอร์ (Sensor Degradation) ทำให้ไม่สามารถใช้ ค่าพารามิเตอร์การวัดสอบของเซนเซอร์ที่ทดสอบก่อนทำการปล่อยดาวเทียม ได้ (Preflight Radiometric Calibration) จึงมีงานศึกษาหลายงาน (Markham and Barker ,1986 ; Thome et al. ,1997; Teillet et al.,2001) เพื่อหาค่าพารามิเตอร์การวัดสอบที่มีความถูกต้อง ณ เวลาหลังจากปล่อย ดาวเทียม ล่าสุดทางหน่วยงาน USGS, EROS และ EDC ได้เผยแพร่ค่าพารามิเตอร์การวัดสอบดังตา รางที่ 2.1

$$L_{sat} = \left(\frac{LMAX - LMIN}{Qcal_{max}}\right)Qcal + LMIN$$
(2.3)

$$L_{sat} = G_{rescale} * Qcal + B_{rescale}$$

ดังนั้น

$$G_{\text{rescale}} = \left(\frac{\text{LMAX} - \text{LMIN}}{\text{Qcal}_{\text{max}}}\right)$$
(2.4)
$$B_{\text{rescale}} = \text{LMIN}$$

เมื่อ

L sat	= ค่าการแผ่รังสีณตำแหน่งเซนเซอร์ หน่วย w /(m²sr μm)
LMIN	= ค่าการแผ่รังสีที่ถูกควอนไทซ์เซชั่นเป็นค่า Qcal _{min} หน่วย w /(m²sr μm)
LMAX	= ค่าการแผ่รังสีที่ถูกควอนไทซ์เซชั่นเป็นค่า Qcal _{max} หน่วย w/(m ² sr μm)
Qcal	= ค่าจุดภาพจากการควอนไทซ์เซชั่น หน่วย DN
Qcal _{min}	= ค่าจุดภาพจากการควอนไทซ์เซชั่นที่มีค่าน้อยที่สุด (DN=0) หน่วย DN
Qcal _{max}	= ค่าจุ <mark>ดภาพจากการควอนไทซ์เซชั่นที่ที่มี</mark> ค่ามากที่สุด (DN=255) หน่วย DN
G _{rescale}	= ค่าเกนของเซนเซอร์แต่ละแบนด์ หน่วย DN/(W/(m ² sr μm))
B _{rescale}	= ค่าไบแอสของเซนเซอร์แต่ละแบนด์ หน่วย DN

	March 1,1984 – May 4, 2003				After May 5, 2003			
Band	LMIN	LMAX	G _{rescale}	B _{rescale}	LMIN	LMAX	G _{rescale}	B _{rescale}
1	-1.52	152.10	0.602431	-1.52	-1.52	193.0	0.732824	-1.52
2	-2.84	296.81	1.175100	-2.84	-2.84	365.0	1.442510	-2.84
3	-1.17	204.30	0.805765	-1.17	-1.17	264.0	1.039880	-1.17
4	-1.51	206.20	0.814549	-1.51	-1.51	221.0	0.872588	-1.51
5	-0.37	15.303	0.055158	-0.37	-0.37	15.303	0.055158	-0.37
7	-0.15	14.38	0.056980	-0.15	-0.15	16.50	0.065294	-0.15

ตารางที่ 2.1 ค่าเกนและค่าไบแอสในแต่ละแบนด์ของ LANDSAT-5 TM ที่มา : Chander and Markham (2003)

2.3.2 การแปลงภาพค่าการแผ่รังสีณ ตำแหน่งเซนเซอร์เป็นภาพค่าการสะท้อน (Atsatellite Radiance to Ground Reflectance Conversion)

ในช่วงคลื่นการสะท้อนของแสงจากควงอาทิตย์ขณะคาวเทียมทำการบันทึกภาพ เซนเซอร์ บนคาวเทียมจะทำการวัคค่าการแผ่รังสีเชิงคลื่นที่เกิดจากการสะท้อนแสงที่มาจากควงอาทิตย์มาถึง พื้นผิวของสิ่งปกคลุมคินไปยังเซนเซอร์ แต่ปริมาณของค่าการแผ่รังสีเชิงคลื่นที่วัคได้นั้นไม่ได้ขึ้น อยู่กับค่าการสะท้อนพลังงานเชิงคลื่นของสิ่งปกคลุมคินอย่างเดียว เนื่องจากเมื่อรังสีเดินทางผ่านชั้น บรรยากาศทั้งในเส้นทางจากควงอาทิตย์ไปยังสิ่งปกคลุมคินและในเส้นทางจากสิ่งปกคลุมคินไปยัง คาวเทียมจะเกิคปฏิสัมพันธ์ระหว่างโฟตอนของรังสีกับโมเลกุล,ละอองลอยและก๊าซในชั้น บรรยากาศทำให้กระบวนการหลักๆ ซึ่งมีผลกับค่าการแผ่รังสีที่เซนเซอร์วัคได้ 2 รูปแบบได้แก่

 การกระจัดกระจาย (Scattering) เป็นกระบวนการที่เกิดจากรังสีทำปฏิสัมพันธ์กับ อนุภาลในชั้นบรรยากาศทำให้ โฟตอนบางส่วนเปลี่ยนทิศทางแตกต่างไปจากเดิมในหลายๆทิศทาง การกระจัดกระจายสามารถแบ่งเป็น 2 ชนิดคือ

1.1) การกระจัดกระจายแบบเรย์เล (Rayleigh Scattering) เป็นการกระจัดกระจาย ที่เกิดขึ้นเมื่อรังสีจากดวงอาทิตย์ทำปฏิกริยากับ โมเลกุลหรือก๊าซซึ่งมีขนาดเล็กมากเมื่อเทียบกับ กวามยาวคลื่นของช่วงคลื่น (ประมาณ 10⁻⁴µm) เช่นโมเลกุลของในโตรเจน (N₂)และออกซิเจน (O₂) ปริมาณของกระบวนการนี้จะแปรผกผันกับความยาวคลื่นของพลังงานแม่เหล็กไฟฟ้า ดังนั้นการ กระจัดกระจายแบบเรย์เลจึงมีผลกระทบมากกับพลังงานในช่วงคลื่นตามองเห็นและมีผลกระทบ น้อยลงกับช่วงคลื่นที่มีความยาวคลื่นมากขึ้น

1.2) การกระจัดกระจายแบบมี (Mie Scattering) เป็นการกระจัดกระจายที่เกิดขึ้น เมื่อรังสีจากดวงอาทิตย์ทำปฏิสัมพันธ์กับละอองลอย (Aerosol) เช่น ฝุ่น, ควัน และ ไอน้ำ ที่มีขนาด เส้นผ่าสูนย์กลางประมาณเท่ากับความยาวคลื่นของช่วงพลังงาน (ประมาณ 0.1-10 μm) ปริมาณของ กระบวนการนี้จะเป็นสัดส่วนกลับกับขนาดของช่วงคลื่นระหว่าง λ⁰ - λ⁻⁴ การกระจัดกระจาย แบบนี้มีผลกับช่วงคลื่นที่มีขนาดยาวมากกว่าเมื่อเปรียบเทียบกับการกระจัดกระจายแบบเรย์เลเช่น ช่วงคลื่นสีแดง การกระจัดกระจายแบบมีจะเกิดมากเมื่อสภาพบรรยากาศไม่โปร่งใส (Hazy) ซึ่งมี ความแปรผันมากกับการกระจายตัวของอนุภาคที่มีขนาดต่างกัน (Size Distribution) และดัชนีการ หักเห (Refraction Index) ของอนุภาคมีค่ามาก การคำนวณให้ถูกต้องเป็นไปได้ยากเพราะการ กระจายตัวของละอองลอยเปลี่ยนแปลงมากในแต่ละช่วงเวลา

 การดูดกลิน (Absorption) เป็นกระบวนการที่เกิดจากก๊าซ เช่น โอโซน (O₃), น้ำ (H₂O), การ์บอน ใดออก ไซด์ (CO₂) และละอองลอยในชั้นบรรยากาศดูดกลิน โฟตอนบางส่วนของรังสีจาก ดวงอาทิตย์ในแต่ละช่วงคลื่น โดยทั่ว ไปการดูดกลินของละอองลอยจะมี ไม่มากและเซนเซอร์ของ ดาวเทียมสำรวจระยะ ใกลจะถูกออกแบบให้บันทึกภาพบริเวณช่วงคลื่นที่มีการดูดกลืนจากก๊าซ ไม่ มากหรือที่เรียกว่าหน้าต่างชั้นบรรยากาศ (Atmospheric Windows) ดังรูปที่ 2.6



รูปที่ 2.6 หน้าต่างชั้นบรรยากาศ ที่มา : Lillesand and Kiefer (1999 :pp 11)

ผลรวมของกระบวนการทั้ง 2 อย่างข้างต้นทำให้เมื่อรังสีจากควงอาทิตย์เดินทางผ่านชั้น บรรยากาศ รังสีจะสูญเสียพลังงานค้วยอัตราส่วนหนึ่งที่เรียกว่าสัมประสิทธิ์การส่งผ่านชั้น บรรยากาศ (Atmosphere Transmittance Coefficient) คังแสคงในสมการที่ 2.5

$$L_{\lambda} = L_{0\lambda} e^{-\zeta * \mu_{\lambda} * s * sec \theta} = L_{0\lambda} e^{-\tau_{\lambda} \cdot sec \theta}$$
(2.5)

สัมประสิทธิ์ดังกล่าวมีความสัมพันธ์เป็นสัดส่วนตรงกับเส้นทางที่รังสีเดินทางผ่าน (s), ความหนาแน่นก๊าซ (ς) และคุณสมบัติของตัวกลาง (μ_λ) โดยที่เทอม _{ς*μ_λ*s รวมเรียกว่าค่า ความหนาเชิงแสงทั้งหมด (Total Optical Depth: τ_λ) ซึ่งเป็นค่าดัชนีชี้วัดถึงระดับการดูดกลืนและ การกระจัดกระจายของรังสีในชั้นบรรยากาศ สามารถแสดงในรูปแบบสมการที่ 2.6}

ดังนั้นจากสมการที่ 2.5 เมื่อรังสีจากควงอาทิตย์ (Direct Solar Irradiance: E_D) เดินทางผ่าน ชั้นบรรยากาศในทิศทางมุมดิ่งของควงอาทิตย์ (θ_Z) มาถึงสิ่งปกกลุมดิน รังสีจะสูญเสียพลังงาน ด้วยอัตราส่วนเท่ากับสัมประสิทธิ์การส่งผ่านชั้นบรรยากาศในทิศทางจากควงอาทิตย์ไปยังสิ่งปก กลุมดิน (T_z) ดังสมการที่ 2.6

$$T_{Z} = e^{-\tau_{\lambda} \sec \theta_{Z}}$$
(2.6)

เช่นเดียวกันเมื่อรังสีถูกสะท้อนด้วยพื้นผิวของสิ่งปกคลุมดินเดินทางผ่านชั้นบรรยากาศไป ยังเซนเซอร์ในทิศทางมุมดิ่งของดาวเทียม (Θ_v) จะสูญเสียพลังงานส่วนหนึ่งด้วยอัตราส่วนเท่ากับ สัมประสิทธิ์การส่งผ่านในชั้นบรรยากาศในทิศทางจากสิ่งปกคลุมดินไปยังดาวเทียม (T_v) จึงมีค่า เท่ากับสมการที่ 2.7

$$T_{\rm v} = e^{-\tau_{\lambda} \sec \theta_{\rm v}} \tag{2.7}$$

นอกจากนี้โฟตอนส่วนที่เปลี่ยนทิศทางแตกต่างไปจากเดิม (θ_z)ไปในหลายๆทิศทางเนื่อง จากการกระจัดกระจายยังมีผลกระทบต่อขนาดของก่าการแผ่รังสี ในหลายรูปแบบดังนี้

 ก่ากระจายแสงในเส้นทางผ่าน (Path Radiance : L_p) เป็นก่าการแผ่รังสีที่เกิดจากโฟ ตอนส่วนหนึ่งที่กระจัดกระจายจนเปลี่ยนทิศไม่ตกกระทบพื้นผิวโลกแต่สะท้อนกลับออกจากชั้น บรรยากาศไปยังเซนเซอร์ของดาวเทียม ดังรูปที่ 2.7



รูปที่ 2.7 ค่ากระจายแสงในเส้นทางผ่าน ที่มา : Vermote (1997)

 ค่าการแผ่รังสีตกกระทบแบบแพร่กระจาย (Diffuse Irradiance: E_{diff}) เป็นค่าการแผ่ รังสีที่เกิดจากโฟตอนส่วนหนึ่งที่กระจัดกระจายเปลี่ยนทิศทางจากมุม θ_z เป็นทิศทางใหม่แล้วตก กระทบมายังพื้นผิวของสิ่งปกคลุมดิน ดังรูปที่ 2.8



รูปที่ 2.8 ค่ารังสีตกกระทบแบบแพร่กระจาย ที่มา : Vermote (1997)

 ค่าการแผ่รังสีจากสิ่งแวคล้อม (Environment Irradiance: E_{env}) เป็นค่าการแผ่รังสีที่ เกิดจาก โฟตอนส่วนหนึ่งที่สะท้อนจากพื้นผิวสิ่งปกกลุมดินและถูกทำให้กระจัดกระจาย โดยชั้น บรรยากาศไปยังเซนเซอร์บนดาวเทียม ดังรูปที่ 2.9



รูปที่ 2.9 ค่าการแผ่รังสีจากสิ่งแวคล้อม ที่มา : Vermote (1997)

จากรูปแบบของผลกระทบเนื่องจากชั้นบรรยากาศที่มีต่อการวัดค่าการแผ่รังสีของเซนเซอร์ บนดาวเทียมต่าง ๆที่กล่าวมาข้างต้น ถ้าสมมุติให้สิ่งปกคลุมดินมีการสะท้อนพลังงานสม่ำเสมอทุก ทิศทางและชั้นบรรยากาศวางตัวในแนวราบและเป็นเนื้อเดียวเพื่อให้ผลกระทบจากชั้นบรรยากาศมี ขนาดเท่ากันทุกจุดภาพ จะสามารถจำลองความสัมพันธ์ระหว่าง ρ_λ, L_{sat} และเทอมของผล กระทบเนื่องจากชั้นบรรยากาศดังกล่าวได้ดังรูปที่ 2.10



รูปที่ 2.10 ปฏิสัมพันธ์ของรังสีควงอาทิตย์กับชั้นบรรยากาศ

จากความสัมพันธ์ของค่าการแผ่รังสีที่เซนเซอร์วัดได้ณ ตำแหน่งของเซนเซอร์บนคาวเทียม ซึ่งคือผลรวมของรังสีที่สะท้อนจากพื้นผิวของสิ่งปกคลุมดินที่ผ่านชั้นบรรยากาศมาถึงเซนเซอร์กับ ค่ากระจายแสงในเส้นทางผ่าน สามารถหาค่า E^a ดังสมการที่ 2.8

$$L_{sat} = L_{p} + (E_{R}^{\lambda} * T_{V})$$

$$\therefore E_{R}^{\lambda} = \frac{L_{sat} - L_{p}}{T_{V}}$$
(2.8)

ส่วนค่า $\mathbf{E}_{\mathbf{I}}^{\lambda}$ สามารถหาได้จากผลรวมของ \mathbf{E}_{d} กับ $\mathbf{E}_{\mathrm{diff}}$

$$E_{I}^{\lambda} = E_{d} + E_{diff}$$

$$\therefore E_{I}^{\lambda} = \frac{(E_{sun} / D^{2} * \cos \theta_{Z} * T_{Z}) + E_{diff}}{\pi}$$
(2.9)

ดังนั้นก่าการสะท้อนเชิงกลื่นของสิ่งปกกลุมคินจะสามารถหาได้โดยแทนก่า E[^]_R จากสมการที่ 2.8 และก่า E[^]_I จากสมการที่ 2.9 ลงสมการที่ 2.2 ดังสมการที่ 2.10

$$\rho_{\lambda} = \frac{E_{R}^{\lambda}}{E_{I}^{\lambda}} = \frac{\pi^{*}(L_{sat} - L_{p})}{T_{v}^{*}(E_{sun} / D^{2} * \cos \theta_{z} * T_{z} + E_{diff})}$$
(2.10)

โดย E_{sun} = ค่ารังสีตกกระทบเฉลี่ยเชิงคลื่นจากดวงอาทิตย์ ณตำแหน่งเหนือชั้นบรรยากาศ (Mean Solar Exoatmosphere Spectral Irradiances) มีหน่วยเป็น w/(m²μm) ดังตารางที่ 2.2

TM Band	E _{sun}	
1	1957	
2000	1829	าร
3	1557	10
554 91	1047	ยาลัย
5	214.90	
7	74.52	

ตารางที่ 2.2 ค่า E_{sun} ที่มา: Chander and Markham (2003)

D = ระยะทางระหว่างโลกกับควงอาทิตย์ในหน่วยคาราศาสตร์ ณ วันบันทึกภาพ (Earth-sun Distance In Astronomical Units) ซึ่ง 1 หน่วยคาราศาสตร์ (AU) คือ ระยะทางเฉลี่ยระหว่างโลกกับควงอาทิตย์มีค่าประมาณ 146.6 * 10 ⁶ กิโลเมตร โดย D = 1 - 0.01674 cos (0.9856 * (DOY- 4)) เมื่อ DOY คือหมายเลขลำคับวันในหนึ่งปี (Day Of Year) ของวันที่ D/M/Y โดย DOY = D-32 + int ($\frac{275M}{9}$) + 2 int ($\frac{3}{M+1}$) + int ($\frac{M}{100}$ - $\frac{Mod(Y,4)}{4}$ + 0.975) $\theta_z = มุมดิ่งของควงอาทิตย์ (Sun Zenith Angle) เป็นมุมระหว่างทิศทางของควงอาทิตย์กับเส้น$

e_z = มุมคงของควงอาทิตย์ (Sun Zemth Angle) เป็นมุมระหว่างทิศทางของควงอาทิตย์กับเส้น ตั้งฉากพื้นผิวซึ่งมีค่าเท่ากับ 90[°]- มุมยกของควงอาทิตย์ (Sun Elevation Angle) โดยมุมยกของควงอาทิตย์สามารถหาได้จากแฟ้มข้อมูล Metadata ของภาพคาวเทียม

2.4 วิธีการหาค่าพารามิเตอร์ของผลกระทบเนื่องจากชั้นบรรยากาศ

ค่าพารามิเตอร์ของผลกระทบเนื่องจากชั้นบรรยากาศสามารถหาได้ โดยการวัดข้อมูลใน สนามด้วยเครื่องวัดซัน โฟโตมิเตอร์แล้วนำข้อมูลที่วัดมานำเข้าและประมวลผลกับซอฟต์แวร์การ ถ่ายเทรังสี (Radiative Transfer Codes : RTC) เช่น 6S (Vermote et al., 1997) ในงานวิจัยของต่าง ประเทศมักใช้วิธีนี้กับงานที่ต้องการความถูกต้องสูงเช่น งานศึกษาผลกระทบของการเปลี่ยนแปลง ของค่าพารามิเตอร์การวัดสอบของเซนเซอร์บนดาวเทียม LANDSAT-5 TM และดาวเทียม SPOT 2 ที่มีต่อการหาก่าการสะท้อนพลังงานของวัตถุที่มีก่าความสว่างมืดและสว่าง (Moran et al., 1995) หรืองานศึกษาเพื่อเปรียบเทียบความถูกต้องของการหาก่าการสะท้อนจากภาพดาวเทียม LANDSAT-5 TM กับก่าการสะท้อนด้วยเซนเซอร์บนเกรื่องบิน (Holm et al., 1989)

แต่การนำมาประยุกต์ใช้เป็นกระบวนการเตรียมภาพเพื่อการตรวจหาความเปลี่ยนแปลง ของสิ่งปกคลุมดินระหว่างช่วงเวลาด้วยภาพดาวเทียมที่ต่างเวลากันนั้นมีความไม่เหมาะสมกับทาง ปฏิบัติเพราะการวัดข้อมูลในสนามจำเป็นด้องมีเครื่องมือ, เสียค่าใช้จ่ายสูงและภาพดาวเทียมที่ถูกนำ มาเปรียบเทียบกันมักเป็นภาพที่ถูกบันทึกในอดีตซึ่งไม่ได้วัดข้อมูลของชั้นบรรยากาศไว้ จากเหตุ ผลดังกล่าวจึงมีการศึกษาวิธีที่ใช้เฉพาะภาพดาวเทียม (Image-based Method) ซึ่งเป็นการใช้แบบ จำลองที่ต้องการเพียงค่า DN ของภาพดาวเทียมเองแทนการวัดข้อมูลของชั้นบรรยากาศไว้ จากเหตุ เพื่อการหาค่าพารามิเตอร์ของผลกระทบเนื่องจากชั้นบรรยากาศซึ่งได้แก่วิธีที่หาค่าพารามิเตอร์ผล กระทบเนื่องจากชั้นบรรยากาศโดยการสมมุติค่า ρ_{λ} โดยประมาณให้แก่สิ่งปกคลุมดินที่มีค่า ρ_{λ} ด่ำ (Dark Target) เช่น การใช้เงาที่เกิดจากการบดบังของเมฆหรือภูมิประเทศ (ก่า ρ_{λ} ต่ำในทุกๆ ช่วงคลื่น)ในวิธี DOS, การใช้บริเวณพื้นปกคลุมหนาแน่น (ก่า ρ_{λ} ต่ำในช่วงคลื่นสีน้ำเงินและสี แดง) ในวิธี DDV หรือการใช้บริเวณพื้นที่น้ำ (ก่า ρ_{λ} ต่ำในช่วงคลื่นสีแดงและช่วงกลื่นอินฟราเรด ใกล้) ซึ่งในหัวข้อนี้จะกล่าวถึงทฤษฎีของวิธีที่ใช้เฉพาะภาพดาวเทียมซึ่งได้แก่ วิธี DOS และ DDV

2.4.1 วิธีดีโอเอส (Dark-object Subtraction: DOS)

วิธี DOS เป็นวิธีการหาค่าการกระจายแสงในเส้นทางผ่านของภาพดาวเทียมแต่ละแบนด์ โดยใช้ค่าจุดภาพบริเวณที่เป็นเงามืดเนื่องจากการบดบังของเมฆหรือการบดบังกันของสภาพภูมิ ประเทศที่มีอยู่ในภาพดาวเทียม (Chavez, 1988)

สมมุติฐานของวิธีนี้คือจุดภาพที่อยู่บริเวณที่เป็นเงา เซนเซอร์ไม่สามารถจะบันทึกค่าการ แผ่รังสีที่สะท้อนจากสิ่งปกคลุมดินได้ แต่เนื่องจากรังสีจากดวงอาทิตย์เกิดการกระจัดกระจายใน ชั้นบรรยากาศทำให้มีหลังจากนั้นมีโฟตอนส่วนหนึ่งเปลี่ยนทิศทางกลับสู่อวกาศไปยังเซนเซอร์จึง ถือว่าค่าการแผ่รังสีที่เซนเซอร์วัดได้ ณ จุดนั้นมาจากก่ากระจายแสงในเส้นทางผ่านเกือบทั้งหมดมี เพียงส่วนน้อยเท่านั้นที่มาจากการสะท้อนรังสีของสิ่งปกคลุมดิน จากสมการที่ 2.3 แปลงค่า DN ของจุดภาพที่เป็นเงามืด (DN^{*}) เป็นก่าการแผ่รังสีณตำแหน่งเซนเซอร์ (L_{sat}) ดังสมการที่ 2.11

$$L_{sat}^{*} = G_{rescale}^{*} DN^{*} + B_{rescale}$$
(2.11)

Moran (1992) สมมุติให้จุดภาพที่เป็นเงามืดมี $\rho_{\lambda} = 1\%$ ในทุกๆแบนด์ ดังนั้น จากสมการ ที่ 2.10 สามารถหาค่าการแผ่รังสีจากการสะท้อนของสิ่งปกคลุมดินที่มี $\rho_{\lambda} = 0.01$ ($L_{1\%\rho}$) เมื่อ สมมุติให้ $T_v = 1$, $T_z = \cos \theta_z$ และ $E_{diff} = 0$ ดังสมการที่ 2.12

:
$$L_{1\%\rho} = \frac{0.01(E_{sun}/D^2 * \cos^2 \theta_z)}{\pi}$$
 (2.12)

$$L_{sat}^{*} = L_{1\%\rho} + L_{p}$$

 $\therefore L_{p} = L_{sat}^{*} - L_{1\%\rho}$
(2.13)

แทนก่า L_{sat}^* จากสมการที่ 2.11, $L_{1\%\rho}$ จากสมการที่ 2.12 ลงสมการที่ 2.13 จะได้

$$\therefore L_p = G_{\text{rescale}} * DN^* + B_{\text{rescale}} - \frac{0.01(E_{\text{sun}}/D^2 * \cos^2 \theta_z)}{\pi}$$
(2.14)

เนื่องจากค่ากระจายแสงในเส้นทางผ่านในแต่ละแบนค์มีขนาดเป็นสัดส่วนผกผันกับ ความยาวคลื่นของช่วงคลื่นด้วยอัตราส่วนที่มีความสัมพันธ์กับสภาพชั้นบรรยากาศขณะบันทึกข้อ มูล ถ้าสภาพชั้นบรรยากาศปลอดโปร่ง (Clear) ขนาดของค่ากระจายแสงในเส้นทางผ่านจะแปร ผกผันกับความยาวคลื่นของช่วงคลื่นด้วยอัตราส่วนที่มากกว่าสภาพชั้นบรรยากาศมืดมัว (Hazy) Chavez (1988) จึงได้นำแนวคิดนี้มาปรับปรุงวิธี DOS โดยคำนวณค่ากระจายแสงในเส้นทางผ่าน ของภาพแบนด์ที่ 1 ซึ่งมีการกระจัดกระจายมากกว่าแบนด์อื่นๆจากค่า DN^{*} แบนด์ 1 ด้วยสมการที่ 2.14 จากนั้นทำการหาค่ากระจายแสงในเส้นทางผ่านของแบนด์ที่เหลือโดยใช้สมการที่ 2.15 โดย เลือกค่า A จากตารางที่ 2.3 ที่สอดคล้องกับค่า DN*แบนด์ 1

$$L_{p}^{i} = \left(\frac{\lambda_{i}}{\lambda_{1}}\right)^{A} L_{p}^{l}$$
(2.15)

โดย Lⁱ_p = ค่ากระจายแสงในเส้นทางผ่านแบนด์ที่ i

 $L_p^l =$ ค่ากระจายแสงในเส้นทางผ่านแบนค์ 1

λ_i = ความยาวคลื่นเฉลี่ย<mark>ของแบน</mark>ค์ที่ i

 $\lambda_1 =$ ความยาวคลื่นเฉลี่ยของแบนค์ 1

A = ค่ายกกำลังของสัคส่วนระหว่างความยาวคลื่นกับค่ากระจายแสงในเส้นทางผ่าน

Atmosphere Condition	DN [*] แบนด์ 1	А
Very Clear	≤55	-4
Clear	56-75	-2
Moderate	76-95	-1
Hazy	96-115	-0.7
Very Hazy	> 115	-0.5

ตารางที่ 2.3 ค่ายกกำลังของสัคส่วนระหว่างความยาวคลื่นกับค่ากระจายแสงในเส้นทางผ่าน ที่มา : Chavez (1988)

เนื่องจากวิธี DOS เป็นเพียงแบบจำลองอย่างง่ายในการหาค่าการกระจายแสงในเส้นทาง ผ่านจากภาพดาวเทียมเท่านั้นส่วนค่าพารามิเตอร์ในเทอมตัวคูณซึ่งได้แก่สัมประสิทธิ์การส่งผ่านใน ชั้นบรรยากาศจะต้องมีการหาเพิ่มเติม ดังนั้นจึงมีงานศึกษาหลายงานที่มีการศึกษาหาวิธีการ ประมาณค่าพารามิเตอร์ดังกล่าวไว้ใช้ร่วมกับวิธี DOS เพื่อเพิ่มความถูกต้องของการแปลงค่า DN เป็นค่า ρ_λ ได้แก่

1) Song et al. (2001) ทำการหาค่า T_Z, T_V ด้วยสมการที่ 2.6 และสมการที่ 2.7 และหาค่า E_{diff} ด้วยซอฟต์แวร์การถ่ายเทรังสี 6S โดยคิดแต่เฉพาะผลกระทบจากการกระจัดกระจายแบบเรย์ เลเท่านั้นดังรูปที่ 2.11 นั่นคือสมมุติให้ค่าความหนาเชิงแสงของการกระจัดกระจายแบบมี (τ_a) มี ค่าเท่ากับศูนย์ทำให้ $\tau_{\lambda} = \tau_r$ ซึ่งค่า τ_r ได้จากสูตรการประมาณของ Kaufman (1989) ดังสมการ ที่ 2.16

$$\tau_{\rm r} = 0.008569 \,\lambda^{-4} \,(1 + 0.0113 \,\lambda^{-2} + 0.00013 \lambda^{-4}) \tag{2.16}$$



รูปที่ 2.11 ผังงานการหาค่า T_z, T_v, E_{diff} ด้วยการสมมุติ $au_\lambda = au_r$

2) Moran et al. (1992) ทำการหาค่า T_z , T_v , E_{diff} ของแต่ละแบนด์ โดยการวนซ้ำค่า τ_a ใน ซอฟต์แวร์การถ่ายเทร้งสี 6S เพื่อหาค่า τ_a ที่ให้ค่า L_p^i เท่ากับค่า L_p^i ที่หาจากวิชี DOS ดังรูปที่ 2.12



รูปที่ 2.12 ผังงานการหาค่า T_Z , T_V , E_{diff} ด้วยการวนซ้ำค่า τ_a 2.4.2 วิธีดีดีวี (Dense Dark Vegetation: DDV)

วิธี DDV (Kaufman and Sandra ,1988 ; Gilabert et al, 1994) เป็นวิธีการหาค่าความหนา เชิงแสงของละอองลอยในชั้นบรรยากาศ ณ เวลาดาวเทียมบันทึกภาพด้วยการสมมุติค่า ρ_{λ} ของจุด ภาพบริเวณที่มีพืชปกคลุมทึบหนาแน่น (Dense Dark Vegetation) เช่นพื้นที่ป่าไม้, พื้นที่การเกษตร โดยใช้สมมุติฐานที่ว่าในช่วงคลื่นสีน้ำเงิน (0.49 µm) และช่วงคลื่นสีแดง (0.66 µm) พืชทึบหนา แน่นมีค่าการสะท้อนของสิ่งปกคลุมดินต่ำมากจนสามารถใช้ค่าโดยประมาณเพื่อหาค่าความหนา เชิงแสงของละอองลอยได้ เนื่องจากค่าการแผ่รังสีที่เซนเซอร์วัดได้เกือบทั้งหมดจะมาจากค่า L_p^i มี เพียงส่วนน้อยที่เกิดจากรังสีที่สะท้อนจากพืชทึบหนาแน่น ดังนั้นถ้าความคลาดเคลื่อนของค่า ρ_{λ} ที่ ได้จากการประมาณมีไม่มากเกินไปจะไม่มีผลต่อความถูกต้องค่าความหนาเชิงแสงของละอองลอย มากนัก

ต่อมางานศึกษาหลายงาน (Fallah et al.,1996 ; Kaufman ,1997 ; Ouaidrari and Vermote, 1999) ได้ทำการปรับปรุงวิธี DDV ด้วยการใช้ภาพแบนค์ที่ 7 ของคาวเทียม LANDSAT-5 TM ใน การแยกหาจุดภาพที่เป็นพืชทึบหนาแน่นและประมาณค่าρ_λ ของพืชทึบหนาแน่นในแบนค์ที่1 (ρ₁^{*}) และในแบนค์ที่ 3 (ρ₃^{*}) ซึ่งมีขั้นตอนดังต่อไปนี้

 ทำการแปลงค่า DN ของภาพแบนด์ที่ 7 เป็นค่า ρ_λ โดยให้ถือว่าแบนด์ที่7 เป็นช่วง กลื่นที่ปลอดจากการกระจัดกระจายเนื่องจากละอองลอยเสมือนว่าค่า ρ_λ มีค่าเท่ากับค่า ρ_λ ที่ ดำแหน่งเหนือชั้นบรรยากาศ (Apparent Reflectance : ρ^{ap}_λ) เพราะแบนด์ที่ 7 (2.2 μm) อยู่ในช่วง กลื่นอินฟราเรดกลื่นสั้นซึ่งมีขนาดกวามยาวกลื่นใหญ่กว่าขนาดของละอองลอยเกือบทุกชนิดในชั้น บรรยากาศมากประกอบกับการดูดกลื่นมีผลกระทบน้อยมากกับค่ารังสีที่สะท้อนจากพืชทึบหนา แน่นซึ่งมีค่าρ ก่อนข้างต่ำ

จากสมการที่ 2.10ในกรณีที่ไม่คิดผลกระทบเนื่องจากชั้นบรรยากาศ โดยสมมุติให้ T_z =1, T_v =1, E_{diff} =0 และ L_p =0 ค่า ρ_{λ}^{ap} สามารถหาค่าได้จากสมการที่ 2.17

$$\rho_{\lambda}^{ap} = \frac{\pi L_{sat}}{E_{sun} / D^2 * \cos \theta_z}$$
(2.17)

ดังนั้นก่า ho_7 จะมีก่าเท่ากับสมการที่ 2.18

$$\rho_{7} = \rho_{7}^{ap} = \frac{\pi L_{sat}^{b7}}{E_{sun} / D^{2} * \cos \theta_{z}}$$
(2.18)
- 2) จำแนกกลุ่มของจุดภาพที่เป็นพืชทึบหนาแน่นในภาพแบนด์ 7 โดยใช้เงื่อนไขต่อไปนี้
 - จากการทดสอบกับข้อมูลตัวอย่างพบว่าค่า ρ₇ ของพืชทึบหนาแน่นในภาพ แบนด์ที่ 7 มีค่าน้อยกว่า 0.05
 - เนื่องจากน้ำมีค่า ρ_λ ต่ำในแบนด์ที่ 4, 5 และ 7 ทำให้น้ำอาจถูกจำแนกรวมไป เป็นพืชทึบหนาแน่นด้วย ซึ่งน้ำมีค่า ρ_λ สูงในแบนด์ที่ 1-3 มีผลให้ค่า τ ที่ถูก คำนวณจะมีค่าเกินความจริง ดังนั้นจุดภาพที่เป็นน้ำจำเป็นต้องถูกกันออก โดยใช้เงื่อนไขที่ว่าน้ำจะมีค่าดัชนีพืชพรรณผลต่างแบบนอร์มอลไลซ์ (Normalized Difference Vegetation Index: NDVI) น้อยกว่า 0.10

$$\frac{1}{10}$$
 NDVI = $\frac{L_{sat}^{b4} - L_{sat}^{b3}}{L_{sat}^{b3} + L_{sat}^{b4}}$

3) คำนวณหาค่าเฉลี่ยของค่า ho_7 ของกลุ่มจุดภาพที่เป็นพืชทึบหนาแน่น (ho_7^*)

4) Kaufman et al. (1996) ได้ตั้งสมมุติฐานที่ว่าค่าρ₇ มีความสัมพันธ์กับค่าρ₁ และค่าρ₃ เนื่องจากคุณสมบัติการสะท้อนของพืชทึบหนาแน่นในช่วงคลื่นอินฟราเรดและช่วงคลื่นสีแดงมี ความคล้ายคลึงกันเช่น สารคลอโรฟิลด์จะดูดกลืนพลังงานในช่วงคลื่นสีแดงของพืช ในขณะที่น้ำ ในใบพืชจะดูดกลืนพลังงานในช่วงคลื่นอินฟราเรด ดังนั้นจึงนำข้อมูลตัวอย่างของสิ่งปกคลุมดิน แต่ละชนิดมาทำการหาความสัมพันธ์ดังรูปที่ 2.13



รูปที่ 2.13 กราฟแสดงการหาความสัมพันธ์ระหว่างค่า ρ_7^* กับ ρ_1^* และค่า ρ_7^* กับ ρ_3^* ของข้อมูล ตัวอย่างสิ่งปกคลุมดินแต่ละชนิด ที่มา : Kaufman et al. (1996)

พบว่าค่า ho_7^* กับ ho_1^* และค่า ho_7^* กับ ho_3^* สามารถสรุปความสัมพันธ์ดังสมการที่ 2.19

$$\rho_1^* = \frac{\rho_7^*}{4}, \quad \rho_3^* = \frac{\rho_7^*}{2}$$
(2.19)

5) ทำการแปลงภาพ DN แบนด์ที่ 1 เป็นภาพ $ho_1^{
m ap}$ และ ภาพ DN แบนด์ที่ 3 เป็นภาพ $ho_3^{
m ap}$

6) หาค่า ho_1^{*ap} ซึ่งเท่ากับค่าเฉลี่ยของ ho_1^{ap} ของกลุ่มจุดภาพที่เป็นพืชทึบหนาแน่น และค่า ho_3^{*ap} ซึ่งเท่ากับค่าเฉลี่ยของ ho_3^{ap} ของกลุ่มจุดภาพที่เป็นพืชทึบหนาแน่น

7) ทำการวนซ้ำค่า τ_a ในซอฟต์แวร์ 6S เพื่อหาค่า τ_{a1} และ τ_{a3} โดยใช้ค่า ρ_1^{*ap} , ρ_3^{*ap} จาก ข้อ 6 จนถึงค่า τ_a ที่มีค่าเท่ากับค่า ρ_1^* , ค่า ρ_3^* ที่ได้จากการประมาณด้วยสมการที่ 2.19 ตามลำดับ

8) กำหนดค่า
$$\tau_{a2} = \frac{\tau_{a1} + \tau_{a3}}{2}$$
, $\tau_{a4} = 0$, $\tau_{a5} = 0$ และ $\tau_{a7} = 0$

9) ใช้ค่า τ_a แต่ละแบนด์จากข้อ 7) และข้อ 8) มาหาค่า L_p , T_z , T_v , E_{diff} แต่ละแบนด์ด้วย ซอพต์แวร์การถ่ายเทร้งสี 6S



บทที่ 3

วิธีการศึกษา

ในบทนี้จะกล่าวถึงขั้นตอนการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงสิ่งปกคลุมคิน โคยใช้การปรับแก้ เชิงรังสีสัมบูรณ์เป็นวิธีการเตรียมภาพซึ่งมีผังงานคังรูปที่ 3.1



รูปที่ 3.1 ผังงานการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงสิ่งปกคลุมดิน

3.1 ขั้นตอนการรีจิสเตอร์ภาพต่อภาพ (Image to Image Registration)

เนื่องจากวิธีนำช่วงกลื่นมาลบกันเป็นการนำค่าจุดภาพแบนด์เดียวกันของภาพดาวเทียม ต่างเวลาที่จะนำมาหาความเปลี่ยนแปลงมาลบกันจุดภาพต่อจุดภาพ ดังนั้นภาพดาวเทียมต่างเวลาที่ จะนำมาหาความเปลี่ยนแปลงจำเป็นอยู่บนระบบพิกัดเดียวกันเพื่อไม่ให้ส่งผลกระทบต่อความถูก ต้องของการหาความเปลี่ยนแปลง ซึ่งจากการศึกษาของ Townhend et al. (1992) พบว่าค่า ความคลาดเคลื่อนรากของกำลังสองเฉลี่ย (Root Mean Square Error: RMSE) ของการแปลงค่าพิกัด ไม่ควรเกิน 0.5 จุดภาพ

นอกจากนี้ในขั้นตอนการจำแนกภาพผลต่างเป็นภาพความเปลี่ยนแปลงจะต้องใช้ผลการ ตรวจสอบความเปลี่ยนแปลงจากข้อมูลข้อเท็จจริงเพื่อหาค่า Threshold ดังนั้นค่าพิกัดของภาพที่นำ มาหาความเปลี่ยนแปลงควรมีความถูกต้องทางตำแหน่งอยู่ในระดับเทียบเท่าหรือดีกว่าความถูกต้อง ทางตำแหน่งของจุดตรวจสอบ ซึ่งภาพปีพ.ศ. 2533 มีความถูกต้องทางตำแหน่งไม่เพียงพอ มีระดับ การปรับแก้อยู่ที่ระดับ 1 (Systematic Correction) ผ่านการดัดแก้ภาพมาแล้วโดยอาศัยค่าประมาณ ของพารามิเตอร์วงโกจรของคาวเทียมให้มีค่าพิกัคอ้างอิงในระบบพิกัค UTM บนพื้นหลักฐาน WGS84 โดยจากข้อมูลทางเทคนิคพบว่าค่าพิกัดที่ได้จากภาพระดับ1 มีความถูกต้องทางตำแหน่ง ประมาณ 150-250 เมตรหรือประมาณ 5-8 จุดภาพ ในขณะที่ภาพปีพ.ศ. 2543 มีระดับการปรับแก้ ้อยู่ที่ระดับ 1 เช่นกันแต่ได้เพิ่มความถูกต้องเชิงตำแหน่งด้วยการดัดแก้ภาพ (Geo-Rectification) ให้มี ้ ก่าพิกัดอ้างอิ่งในระบบพิกัด UTM บนพื้นหลักฐานอิ่นเดียน 1975 โดยใช้สมการ โพลิโนเมียลดีกรี สอง จุดกวบคุมภากพื้นดินที่ใช้มีจำนวน 17 จุด ก่าพิกัดพื้นดินได้มาจากวิธีการรังวัด GPS ด้วยวิธี หาตำแหน่งของจุดเดี่ยวความละเอียดสูง (Precise Point Positioning) ซึ่งใช้เครื่องรับสัญญาณแบบ ้สองความถี่วัคเฟสของคลื่นส่งและประมวลผลค่าพิกัดแบบสัมบูรณ์ด้วยข้อมูลวงโคจรความละเอียด สูง (Precise Orbit) จากหน่วยงาน IGS วิธีนี้จะให้ความถูกต้องทางราบประมาณ 3 เมตร (Satirapod et al., 2003) และหลังจากการคัดแก้ภาพพบว่าค่า RMSE ของจุดตรวจสอบอิสระมีค่าประมาณ 10 เมตรหรือหนึ่งส่วนสามของขนาดจุดภาพ

จากเหตุผลข้างต้นในการศึกษานี้จึงได้ทำการดัดแก้ภาพดาวเทียม LANDSAT-5 TM ปีพ.ศ. 2533 เพื่อแปลงระบบพิกัดให้เป็นระบบพิกัดเดียวกับภาพดาวเทียม LANDSAT-5 TM ปีพ.ศ. 2543 ซึ่งมีความถูกต้องทางตำแหน่งใกล้เคียงกับความถูกต้องของค่าพิกัดที่ได้มาจากเครื่องรับ GPS แบบพกพา แบบจำลองคณิตศาสตร์ที่ใช้การทำ Image to Image Registration คือสมการ โพลิโน เมียลดีกรีสองโดยใช้จุดบังคับภาพจำนวน 30 จุด ที่วางตัวกระจายทั่วภาพ ผลลัพธ์ของค่า RMSE ของจุดตรวจสอบอิสระจำนวน 10 จุดมีค่าเท่ากับ 0.26 จุดภาพซึ่งเพียงพอกับการตรวจหาความ เปลี่ยนแปลงสิ่งปกคลุมดิน

3.2 ขั้นตอนการปรับแก้เชิงรังสีสัมบูรณ์

3.2.1 ขั้นตอนการแปลงภาพ DN เป็นภาพค่าการแผ่รังสีณ.ตำแหน่งเซนเซอร์ (DN Iimage to At-sattelite Radiance Image Conversion)

เป็นขั้นตอนการแปลงภาพดาวเทียมซึ่งมีค่าจุดภาพเป็นค่า DN เป็นภาพค่าการแผ่ รังสีณ.ตำแหน่งเซนเซอร์ซึ่งมีค่าจุดภาพเป็นค่า L_{sat} โดยการนำสมการที่ 2.3 มาสร้างโมดูลแบบ Point operator ด้วย Spatial Moduler ใน ERDAS 8.5 ดังรูปที่ 3.2



รูปที่ 3.2 Spatial Moduler แปลงภาพ DN เป็นภาพค่าการแผ่รังสีณ.ตำแหน่งเซนเซอร์

3.2.2 ขั้นตอนการหาค่าพารามิเตอร์จากไฟล์ Metadata

เป็นการคำนวณพารามิเตอร์ที่ใช้ในการแปลงค่าการแผ่รังสีณ.ตำแหน่งเซนเซอร์ให้เป็นค่า การสะท้อนซึ่งได้แก่ DOY, D และ θ_z จากข้อมูลจากไฟล์ Metadata ที่มากับภาพคาวเทียมปีพ.ศ. 2533 และพ.ศ.2543 ค่าดังกล่างถูกแสดงไว้ในตารางที่ 3.1

8.1.4 <u>6</u> .0.1.4	DOY	D (earth-sun	Zeneith Angle
า ท่าเมต ท่า บ	(Day of Year)	distance)	(θ_z)
26/12/1990	360	0.9835	50.31
03/11/2000 307		0.9920	77.34

ตารางที่ 3.1 ค่า DOY, D, O_z ปีพ.ศ.2533 และ2543 3.2.3 ขั้นตอนการคำนวณค่าพารามิเตอร์ของผลกระทบเนื่องจากชั้นบรรยากาศ เป็นการนำแนวคิดและทฤษฐีของวิธี DOS และวิธี DDV ในบทที่ 2 มาหาค่าพารามิเตอร์ ของผลกระทบเนื่องจากชั้นบรรยากาศ เพื่อนำไปใช้ในการแปลงภาค่าการแผ่รังสีณ.ตำแหน่ง เซนเซอร์ให้เป็นภาพค่าการสะท้อนในขั้นตอนต่อไป

3.2.3.1 วิธี DOS

้ขั้นตอนของวิธี DOS สามารถสรุปเป็นผังงาน โดยย่อ ได้ดังรูปที่ 3.3



 1) จากรูปที่ 3.4 เมื่อพิจารณาจากภาพปีพ.ศ. 2533 และปีพ.ศ. 2543 ด้วยสายตาพบว่าใน ภาพมีจุดภาพที่เป็นเงามืดเนื่องจากการบดบังของภูมิประเทศอยู่หลายตำแหน่ง ดังนั้นจะเลือกใช้จุด ภาพซึ่งมีค่า DN น้อยที่สุดที่อยู่ในเงามืดในแบนด์1 เป็นค่า DN₁* ของภาพปีพ.ศ. 2533 และค่าDN₁* ของภาพปีพ.ศ. 2543

จุฬาลงกรณ่มหาวิทยาลัย



รูปที่ 3.4 การเลือกจุดภาพที่เป็นเงามืดเพื่อนำไปใช้กำนวณค่า ${}^{
m L}_{
m p}$

2) ค่า DN₁^{*} จากข้อ 1) จะถูกนำไปคำนวณค่า L_p^1 ด้วยสมการ 2.15 ดังแสดงในตารางที่ 3.2

วัน/เดือน/ปี	DN_1^*	$L_{1\%\rho}$	L ¹ _p
26/12/2533	46	2.6577	23.5341
03/11/2543	53	4.0015	26.6690

ตารางที่ 3.2 แสดงค่า DN $_1^{*}$ และค่า L $_p^1$ ปีพ.ศ.2533 และ2543

3) นำค่า L_p^1 มาคำนวณหา L_p^i ด้วยสมการที่ 2.16 โดยเมื่อพิจารณาจากค่า DN₁* ของทั้ง สองภาพ (DN₁* 2533 =46, DN₁* 2543 = 53) พบว่ามีค่าน้อยกว่า 55 จึงเลือกใช้ค่า A = -4

$$L^{i}_{p} \quad = \quad \left(\frac{\lambda_{i}}{\lambda_{1}}\right)^{-4} \quad L^{l}_{p}$$

ซึ่งค่าLⁱp ที่กำนวณได้จะมีค่าดังตารางที่ 3.3

แบนด์ (i)	ช่วงคลื่น	ช่วง ความยาวคลื่น (μm)	ความยาวกลาง ช่วงคลื่น λ _i (μm)	$\lambda_i \lambda_1$	L ⁱ p ปี2533	L ⁱ p ปี2543
1	สีน้ำเงิน	0.45-0.52	0.485	1.000	23.5341	26.6690
2	สีเขียว	0.52-0.60	0.560	1.155	13.2407	15.0045
3	สีแคง	0.63-0.69	0.660	1.361	6.8626	7.7768
4	อินฟราเรคใกล้	0.76-0.90	0.830	1.711	2.7438	3.1093
5	อินฟราเรคกลื่นสั้น	1.55-1.75	1.650	3.402	0.1757	0.1991
7	อินฟราเรคกลื่นสั้น	2.08-2.35	2.215	4.567	0.0541	0.0613

ตารางที่ 3.3 ค่า Lⁱ_p ในแต่ละแบนค์ของภาพปีพ.ศ. 2533 และภาพปีพ.ศ. 2543

4) ดังที่กล่าวมาแล้วในหัวข้อที่2.4.1 ว่าวิธี DOS เป็นเพียงวิธีการหาก่า L_p เท่านั้น ส่วนก่า พารามิเตอร์ของผลกระทบเนื่องจากการส่งผ่านพลังงานในชั้นบรรยากาศนั้นต้องมีการหาเพิ่มเติม ซึ่งในการศึกษาครั้งนี้จะทำการหาก่าพารามิเตอร์ดังกล่าวด้วยวิธีที่ใช้ซอฟต์แวร์การถ่ายเทรังสี 6S ร่วมด้วยจากงานศึกษาที่กล่าวมาแล้วในหัวข้อที่ 2.4 เพื่อนำไปใช้ในการแปลงก่า DN เป็นก่า p_λ ร่วมกับก่า L_p ที่ได้จากวิธี DOS ซึ่งรายละเอียดการใช้ซอฟต์แวร์การถ่ายเทรังสี 6S ได้เขียนไว้ในภาก ผนวก ข. ดังนั้นในงานศึกษานี้จึงแบ่งวิธี DOS ออกเป็น 3 แบบย่อยโดยมีรายละเอียดของแต่ละ แบบดังต่อไปนี้

DOS1 เป็นวิชี DOS อย่างง่ายซึ่งไม่คิดผลกระทบเนื่องจากการส่งผ่านพลังงานในชั้น บรรยากาศโดยกำหนดให้ค่าT_Z = 1, T_v = 1 และ E_{diff} = 0 ในทุกแบนด์ของภาพปีพ.ศ. 2533 และ ภาพปีพ.ศ. 2543

DOS2 กิคเฉพาะผลกระทบเนื่องจากการกระจัดกระจายแบบเรย์เลเท่านั้น ไม่กิดผลกระทบ เนื่องจากการกระจัดกระจายแบบมี

โดยกำหนดให้ $T_v = e^{-\tau_r \sec \theta_v}$ และ $T_Z = e^{-\tau_r \sec \theta_Z}$ เมื่อ $\tau_r = 0.008569 \lambda^{-4} (1 + 0.0113 \lambda^{-2} + 0.00013 \lambda^{-4})$ ซึ่งค่า τ_r ในแต่ละแบนด์ของภาพดาวเทียม LANDSAT-5 TM ถูกแสดงไว้ในตารางที่ 3.4

แบนด์ (i)	$\lambda(\mu_m)$	τ_{r}
1	0.485	0.1627
2	0.560	0.0904
3	0.660	0.0464
4	0.830	0.0184
5	1.650	0.0012
7	2.215	0.0004

ตารางที่ 3.4 ค่า τ_r ในแต่ละแบนด์

จากนั้นหาค่า E_{diff} ด้วยซอฟต์แวร์การถ่ายเทรังสี 6S ดังตัวอย่าง Input File ในรูปที่ 3.5 ซึ่ง เป็นการหาก่า E_{diff} ในแบนด์ที่ 1 ของภาพปี โดยกำหนดให้แบบจำลองชั้นบรรยากาศแบบเรย์เลลือ Tropical และ ไม่คิดผลกระทบจากละอองลอย



รูปที่ 3.5 ตัวอย่าง Input File 6S ที่ใช้ในวิธี DOS2

เมื่อทำการประมวลผลแล้วซอฟต์แวร์การถ่ายเทรังสี 6S จะทำการคำนวณค่า E_{diff} และ แสดงค่าในรูปแบบ Output File ดังรูปที่ 3.6 ซึ่งให้ค่า E_{diff} ในแบนด์ที่ 1 ของภาพปีพ.ศ. 2543 เท่า กับ 142.137 w/(m²µm)



รูปที่ 3.6 ตัวอย่าง Output File 6S ที่ใช้ในวิธี DOS2

จากวิธีการข้างต้นผล<mark>ล</mark>ัพธ์ก่า T_v , T_z และ E_{diff} ของภาพปีพ.ศ. 2533 และ ภาพปีพ.ศ. 2543 ที่กำนวณได้ถูกแสดงในตารางที่ 3.5 และตารางที่ 3.6 ตามลำดับ

แบนด์ที่	T _v	Tz	E _{diff}
1	0.8499	0.7763	141.043
2 💽	0.9136	0.8687	70.909
3	0.9547	0.9304	34.468
4	0.9818	0.9772	8.354
5	0.9985	0.9982	0.099
7	0.9985	0.9994	0.012

ตารางที่ 3.5 ค่า T_v , T_Z และ E_{diff} จากวิธี DOS2 ของภาพปีพ.ศ. 2533

แบนด์ที่	T _v	T _Z	E _{diff}
1	0.8499	0.8150	142.137
2	0.9136	0.8925	71.229
3	0.9547	0.9434	34.385
4	0.9818	0.9772	8.318
5	0.9985	0.9982	0.098
7	0.9985	0.9900	0.012

ตารางที่ 3.6 ค่า T_v , T_z และ E_{diff} จากวิชี DOS2 ของภาพปีพ.ศ. 2543

DOS3 ทำการหาค่า T_z, T_v, E_{diff} ในแต่ละแบนด์ของภาพปีพ.ศ. 2533 และภาพปีพ.ศ. 2543 ด้วยซอฟต์แวร์การถ่ายเทรังสี 6S โดยใช้การ Trial and Error ค่า T_a จนค่า L_p^i ที่คำนวณจาก ซอฟต์แวร์การถ่ายเทรังสี 6S มีค่าเท่ากับค่า L_p^i ที่หาได้จากวิธี DOS (ตารางที่ 3.3) โดยกำหนดให้ สภาพชั้นบรรยากาศเป็นแบบ Tropical และแบบจำลองของละอองลอยเป็นแบบ Continental Aerosols Model ในรูปแบบ Input File เพื่อหาค่า T_z, T_v, E_{diff} ด้วยซอฟต์แวร์การถ่ายเทรังสี 6S ดัง รูปที่ 3.7

	7	(LANDSAT-5 TM)
	11 03 03.17 101.98 12.96	(month,day,hh.ddd,long.,lat.)
	1	(tropical atmospheric mode)
	1	(continental aerosols model)
	0	(NEXT VALUE IS THE AERO. OPT. THICK. @550)
	0.009	(AERO. OPT. THICK. @550) T
	0.10	(TARGET ALTITUDE IN KM)
19	-1000	(sensor on board of satellite)
	26	(TM BAND 2)
1	0	(HOMOGENEOUS CASE)
	0	(NO DIRECTIONNAL EFFECTS)
	1	(VEGETATION)
	-2	(NO ATMOSPHERIC CORRECTION)

รูปที่ 3.7 ตัวอย่าง Input File 6S ที่ใช้ในวิธี DOS3



*****	******	*****	******	* * *	* * * * * * * * * * * * *	******	*****	*******
*								*
*					integrated w	alues of .		*
*								*
*								*
*					downward	unward	total	*
*	global	aas.	trans.		0.95643	0.96528	0.92608	*
*	water	"	"	:	0.98715	0.98952	0.97972	*
*	ozone		"	:	0.96885	0.97549	0.94514	*
*	co2		"	:	1.00000	1.00000	1.00000	*
*	oxyg	"	"		0.99998	0.99999	0.99997	*
*	no2	"	"	:	1.00000	1.00000	1.00000	т т*
*	ch4	"	"	:	1.00000	1.00000	1.00000	$1_{\mathrm{Z}}, 1_{*}$
*	co	"	"		1.00000	1.00000	1.00000	*
*								*
*								*
*	rayl.	sca.	trans.		0.94677	0.95775	0.90677	*
*	aeros.	sca.	"		0.99740	0.99822	0.99563	*
*	total	sca.			0.94413	0.95500	0.90247	*
*								*
*								*
*								*
*					rayleigh	aerosols	total	*
*								*
*	spheri	cal a	lbedo	:	0.07362	0.00362	0.07626	*
*	optica	l dep	th tota.	1:	0.08649	0.00865	0.09514	*
*	optica	l dep	th plane	e:	0.08649	0.00865	0.09514	*
*	reflec	tance		:	0.03417	0.00050	0.03414	*
*	phase :	funct	ion	:	1.20239	0.19934	1.11118	*
*	sing.	scat.	albedo	:	1.00000	0.89156	0.99014	*
*								*
*								*
* * * * * *	*****	* * * * *	* * * * * * *	* * *	* * * * * * * * * * * *	* * * * * * * * * * * * * * * *	******	* * * * * * * * * *

รูปที่ 3.8 ตัวอย่าง Output File 6S ที่ใช้ในวิธี DOS3

จากรูปที่ 3.8 แสดงตัวอย่าง Output File เมื่อใช้ค่า $\tau_a = 0.187$ ค่า L_p^i ที่6S คำนวณได้มีค่า เท่ากับค่า L_p^i ที่หาได้จากวิธี DOS (ตารางที่ 3.3) ดังนั้นค่า T_Z, T_V, E_{diff} ที่ 6S คำนวณได้เมื่อค่า τ_a = 0.187 จะเป็นค่าที่ถูกนำไปใช้ในการแปลงภาพค่าการแผ่รังสีณ.ตำแหน่งเซนเซอร์ให้เป็นภาพค่า การสะท้อนของวิธี DOS3

ค่า T_z, T_v, E_{diff} ที่หาได้จากวิธี DOS3 ของภาพปีพ.ศ. 2533 และภาพปีพ.ศ. 2543 ถูก แสดงในตารางที่ 3.7 และตารางที่ 3.8 ตามลำดับ

แบนด์ที่	T _v	Tz	E _{diff}					
1	0.91635	0.87510	141.004					
2	0.92367	0.88488	75.166					
3	0.93654	0.90470	62.323					
4	0.89920	0.85941	54.402					
5	0.88133	0.84280	8.138					
7	0.88593	0.83837	3.446					

ตารางที่ 3.7 ค่า T_v , T_Z และ E_{diff} จากวิธี DOS3 ของภาพปีพ.ศ. 2533

แบน <mark>ด์ที่</mark>	T _v	Tz	E _{diff}
1	0.91635	0.89569	142.640
2	0.92269	0.90299	81.321
3	0.93483	0.91838	71.689
4	0.90167	0.85840	64.287
5	0.87339	0.85685	9.045
7	0.91570	0.85733	4.122

ตารางที่ 3.8 ค่า T_v , T_Z และ E_{diff} จากวิธี DOS3 ของภาพปีพ.ศ. 2543

3.2.3.2 วิธี DDV ขั้นตอนของวิธี DDV สามารถสรุปเป็นผังงานดังรูปที่ 3.9



รูปที่ 3.9 ผังงานการหาก่าพารามิเตอร์ด้วยวิธี DDV

1) จำแนกจุดภาพที่เป็นพืชหนาแน่นในภาพปีพ.ศ. 2533และภาพปีพ.ศ. 2543 ด้วยการสร้าง
 โมดูลใน Spatial Moduler จากเงื่อนไข ρ₇ < 0.05 และ NDVI > 0.10 ดังรูปที่ 3.10 ผลที่ได้คือภาพ
 Bi-level แสดงจุดภาพที่ถูกแยกเป็นพืชหนาแน่นดังรูปที่ 3.11 และรูปที่ 3.12

DARK TARGET SELECTION BY DDV



ดเกาหากยุการ

รูปที่ 3.10 Spatial Modeler ในการจำแนกจุดภาพที่เป็นพืชปกคลุมหนาแน่น



รูปที่ 3.11 จุดภาพของภาพปีพ.ศ. 2533 ที่ถูกจำแนกเป็นพืชหนาแน่น



รูปที่ 3.12 จุดภาพของภาพปีพ.ศ. 2543 ที่ถูกจำแนกเป็นพืชหนาแน่น

2) หาค่าρ^{*}₇ ของภาพปีพ.ศ.2533 และภาพปีพ.ศ. 2543 ด้วยโมดูล Spatial Moduler ดังรูปที่
 3.13 ผลลัพธ์ที่ได้คือ ρ^{*}₇ ของภาพปี 2543 = 0.0356 และ ρ^{*}₇ ของภาพปี 2533 = 0.0362



รูปที่ 3.13 Spatial Moduler ที่ใช้ในการหาค่า ρ_7^*

3) คำนวณค่า
$$\rho_1^*$$
และค่า ρ_3^*

$$\vec{1} \underline{\mathbb{W}}.\vec{\mathbf{n}}.2543$$

$$\rho_1^* = \frac{\rho_7^*}{4} = \frac{0.0356}{4} = 0.0089, \quad \rho_3^* = \frac{\rho_7^*}{2} = \frac{0.0356}{2} = 0.0178$$

$$\vec{1} \underline{\mathbb{W}}.\vec{\mathbf{n}}.2533$$

$$\rho_1^* = \frac{\rho_7^*}{4} = \frac{0.0362}{4} = 0.0091, \quad \rho_3^* = \frac{\rho_7^*}{2} = \frac{0.0362}{2} = 0.0181$$

 4) คำนวณค่า ρ₁^{*ap}, ค่า ρ₃^{*ap} ของภาพปีพ.ศ.2533 และภาพปีพ.ศ. 2543 ด้วยโมดูล Spatial Moduler ดังรูปที่ 3.14 และรูปที่ 3.15 ผลลัพธ์ที่ได้คือปี พ.ศ. 2533 ρ₁^{*ap} = 0.0815, ρ₃^{*ap} =0.0397 และปีพ.ศ. 2543 ρ₁^{*ap}=0.0802, ρ₃^{*ap}=0.0406



รูปที่ 3.14 Spatial Moduler ที่ใช้ในการหาค่า ρ_1^{*ap}



รูปที่ 3.15 Spatial Moduler ที่ใช้ในการหาค่า $\rho_{_3}^{*ap}$

5) ทำการวนซ้ำค่า $\tau_{_{a1}}$ ใน ซอฟต์แวร์การถ่ายเทรังสี 6S เพื่อหาค่า $\tau_{_{a1}}$ ที่ทำให้ค่า $\rho_{_{1}}^{*}$ ที่ แปลงจากค่า $\rho_{_{1}}^{*ap}$ ใน 6S มีค่าเท่ากับค่า $\rho_{_{1}}^{*}$ ที่ได้จากการประมาณดังรูปที่ 3.16 และหาค่า $\tau_{_{a3}}$ ที่ทำ ให้ค่า $\rho_{_{3}}^{*}$ ที่แปลงจากค่า $\rho_{_{3}}^{*ap}$ ใน 6S มีค่าเท่ากับค่า $\rho_{_{1}}^{*}$ ดังรูปที่ 3.17



รูปที่ 3.16 การหาค่า au_{a1} ปีพ.ศ. 2533 และปีพ.ศ. 2543



รูปที่ 3.17 การหาค่า au_{a3} ปีพ.ศ. 2533 และปีพ.ศ. 2543

راسا	τ_{a1}	τ_{a2}	τ_{a3}	τ_{a4}	τ_{a5}	τ_{a7}
พ.ศ. 2533	0.070	0.085	0.100	0	0	0
พ.ศ. 2543	0.140	0.155	0.170	0	0	0

6) กำหนดค่า τ_{a2} มีค่าเท่ากับค่าเฉลี่ยระหว่างค่า τ_{a1} กับ τ_{a3} และกำหนดให้

τ_{a4}=τ_{a5}=τ_{a7}=0 นั่นคือไม่คิดผลกระทบเนื่องจากละอองลอยในภาพแบนด์ที่ 4 ,5 และ 7

 คำนวณค่า L_p, T_v, T_Z, E_{diff} ในแต่ละแบนค์ด้วย 6S โดยใช้ค่า τ_aจากข้อ 6) ผลลัพธ์ที่ได้ ถูกแสดงไว้ในตารางที่ 3.9 และตารางที่ 3.10

แบนด์ที่	L _p	T _v	Tz	E _{diff}
1	30.788	0.90031	0.84711	221.538
2	15.463	0.90778	0.85620	154.398
3	<mark>7.984</mark>	0.92630	0.88579	106.287
4	1. <mark>6</mark> 90	0.91677	0.89146	8.354
5	0.024	0.90327	0.88032	0.099
7	0.003	0.90792	0.87486	0.012

ตารางที่ 3.9 แสดงค่า L_p , T_v , T_z และ E_{diff} จากวิธี DDV ของภาพปีพ.ศ.2533

แบนด์ที่	L _p	T _v	Tz	E _{diff}
1616	36.538	0.88535	0.85351	300.994
2	19.076	0.89399	0.86330	225.621
3	10.276	0.91342	0.88840	163.582
4	1.899	0.91677	0.90368	8.318
5	0.027	0.90327	0.89129	0.098
7	0.003	0.90792	0.89090	0.012

ตารางที่ 3.10 แสดงค่า L_p , T_v , T_z และ E_{diff} จากวิธี DDV ของภาพปีพ.ศ. 2543

3.3 ขั้นตอนการแปลงภาพค่าการแผ่รังสีณ ตำแหน่งเซนเซอร์เป็นภาพค่าการสะท้อน (At-satellite Radiance Image to Reflectance Image Conversion)

เป็นการแปลงภาพค่าการแผ่รังสีณ คำแหน่งเซนเซอร์ปีพ.ศ.2533 และปีพ.ศ.2543 เป็นภาพ ค่าการสะท้อน โดยใช้ค่า L_p, T_v, T_z และ E_{diff} ของแต่ละวิธีในขั้นตอนที่ 3.2.3 (DOS1 – DOS3 และ DDV) มาแทนค่าลงสมการที่ 2.10

$$\rho_{\lambda} = \frac{\pi^* (L_{sat} - L_p)}{T_v^* (E_{sun} / D^2 * \cos \theta_z * T_z + E_{diff})}$$

แล้งนำมาสร้างเป็นโมดูลของ Spatial Moduler ใน ERDAS 8.5 ดังรูปที่ 3.18



รูปที่ 3.18 Spatial Moduler แปลงภาพค่าการแผ่รังสีณ ตำแหน่งเซนเซอร์เป็นภาพค่าการสะท้อน

3.4 ขั้นตอนการสร้างภาพผลต่างด้วยวิธีนำช่วงคลื่นมาลบกัน (Image Differencing)

ูเป็นการนำภาพค่าการสะท้อนปีพ.ศ. 2543 และปีพ.ศ.2533ในหัวข้อที่ 3.3ซึ่งได้จากการ ปรับแก้เชิงรังสีสัมบูรณ์ (DOS1-DOS3, DDV) แล้วและภาพที่ไม่ผ่านการปรับแก้เชิงรังสี (RAW) มาลบกันจุดภาพต่อจุดภาพเพื่อสร้างภาพผลต่างโดยการสร้างโมดูลของ Spatial Moduler ใน ERDAS 8.5 ดังรูปที่ 3.19



รูปที่3.19 Spatial Moduler ที่ใช้ในการสร้างภาพผลต่าง

3.5 ขั้นตอนการจำแนกภาพผลต่างเป็นภาพความเปลี่ยนแปลง (Thresholding)

เป็นการนำภาพผลต่างจากขั้นตอนที่ 3.4 มาจำแนกให้เป็นภาพความเปลี่ยนแปลงโดยใช้ การกำหนดค่า Optimal Threshold ซึ่งเป็นค่า Threshold ที่ทำให้ค่า Overall Accuracy ของการ จำแนกมีค่ามากที่สุด ในการศึกษานี้ได้ทำการหาค่า Optimal Threshold ด้วยวิธีการวนซ้ำโดย กำหนดค่า Threshold เป็นช่วงออกจากค่าศูนย์ +/- N เท่าของค่าเบี่ยงเบนมาตรฐานของค่าจุดภาพ ของภาพผลต่าง แล้วเริ่มต้นค่า N ตั้งแต่ 0.2 แล้วทำการวนซ้ำเพิ่มค่า N ครั้งละ 0.1 แล้วทำการ จำแนกค่าจุดภาพของภาพผลต่างที่ค่าพิกัดเดียวกับจุดตรวจสอบด้วยค่า Threshold ในแต่ละครั้งของ การวนซ้ำและตรวจสอบความถูกต้องของการจำแนกกับค่า Change จากข้อมูลข้อเท็จจริง ซึ่งขั้น ตอนการจำแนกภาพผลต่างเป็นภาพความเปลี่ยนแปลงสามารถแบ่งเป็นข้อได้ดังนี้

หาค่าจุดภาพของภาพผลต่างที่ค่าพิกัดเดียวกับค่าพิกัดของจุดตรวจสอบโดยใช้ฟังก์ชั่น
 Pixel To Table ของ ERDAS 8.5 ดังรูปที่ 3.20

Pasel To Table	×	🔀 Editor: diff_b1dost.asc, Dir: e:/Thesis2cu/ing_diff/dust/ 💦 📿 🖂 🗙
local Fire P and	Files to export	Die Edit View Pitch Units
Tele bland int	dit blanding	
on prostering		F1 : e:/thesis2cu/diff/dos4/diff_bldos4 ing
Add Permit	Subst Defeiter	Y F1 B1 725283 000 1408412 000 0.0645226076735687 725700 000 1402497 000 0.0255390703678131 725518 000 140770.000 0.036154476652145 725558 000 1407353 000 -0.077956294395374 725558 000 140733 000 -0.073956294395374
C File U.V TSUBSCO	Image: State of the s	$\begin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$
C ADI C ADI C Pont File C Subort OK Canoni	point dat Gig Output File: (*asc) Gig diff.asc Gig From Install Time Help	727021.000 1405270.000 -0.00221996754407883 727029.000 1405575.000 -0.00370627552016 727014.000 1405575.000 -0.00370627552016 727146.000 1405575.000 -0.0035437937219572 727145.000 1403752.000 -0.0035437937219572 7275500 1403752.000 -0.0035437937219572 72759500 142042.000 -0.0155243195565858 727516.000 1403752.000 -0.0156243195565858 727516.000 1403752.000 -0.015624319556585 727516.000 1403752.000 -0.01246702671051 727555.000 142157.000 0.124507518274403

รูปที่ 3.20 การหาค่าจุดภาพของภาพผลต่างณ. ตำแหน่งเดียวกับข้อมูลข้อเท็จจริง

 2) นำค่าจุดภาพของภาพผลต่างที่ได้จากข้อ1) มานำเข้าในโปรแกรม Microsoft Excel แล้ว นำมารวมกับผลการตรวจสอบความเปลี่ยนแปลงจากข้อมูลข้อเท็จจริง (เปลี่ยน/ไม่เปลี่ยน) สร้าง เป็นตารางค่าผลต่างในแต่ละแบนด์ของจุดตรวจสอบดังตารางที่ 3.11

	Grou	nd Truth		Different Image 's Value												
no	Е	N	change	В1	B2	B3	В4	BS	B7							
1	725283	1408412	у	0.053	0.065	0.096	0.052	-0.022	0.001							
2	725700	1402697	л	0.003	-0.003	-0.016	-0.032	-0.029	0.050							
3	725918	1408770	у	-0.062	-0.118	-0.172	-0.032	-0.249	-0.083							
867	849111	1420068	π	-0.004	-0.002	-0.007	-0.019	-0.014	0.012							

ตารางที่ 3.11 ตารางแสดงค่าจุดภาพของภาพผลต่างณ ตำแหน่งจุดตรวจสอบ

3) สร้างตารางค่าดัชนีความถูกต้องของการจำแนกที่แต่ละค่า Threshold โดยการสร้างสูตร คำนวณใน EXCEL ดังตัวอย่างในตารางที่ 3.12 ซึ่งเป็นตารางค่าดัชนีความถูกต้องของการจำแนกที่ แต่ละค่า Threshold ของภาพผลต่างแบนด์ที่ 1 เมื่อผ่านการปรับแก้เชิงรังสีแบบ DOS1 มีค่า SD เท่า กับ 0.012

and the second se		14	Ser-		N			
Accuracy indices	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2
77	476	469	458	442	423	404	386	370
ny	50	57	68	ь 84	103	122	140	156
สถาบบ	210	238	269	287	300	311	317	322
	131	103	72	а 54	41	30	24	19
%producer's accuracy for change	90.49	89.16	87.07	84.03	80.42	76.81	73.38	70.34
%producer's accuracy for unchange	61.58	69.79	78.89	f 84.16	87.98	9120	92.96	94.43
Suser's accuracy for change	78.42	81.99	86.42	89.11 ⁵	91.16	93.09	94.15	95.12
%user's accuracy for unchange	80.37	80.68	79.82	h 77.36	74.44	71.82	69.37	67.36
%Overall accuracy	79.12	81.55	83.85	i 84.08	83.39	82.47	81.08	79.82

ตารางที่ 3.12 ตัวอย่างของตารางก่าดัชนีกวามถูกต้องที่แต่ละก่า Threshold

ซึ่งพารามิเตอร์ a – i. คือค่าพารามิเตอร์ของเมตริกความผิดพลาด (Error Matrix) ดังรูปที่ 3.21 ซึ่งมีรายละเอียดดังต่อไปนี้



<u>Reference Data</u>

รูปที่ 3.21 เมตริกความผิดพลาด (Error Matrix)

ในเมตริกความผิดพลาด แนวตั้ง (Column) เป็นข้อมูลอ้างอิงที่ได้จุดตรวจสอบจากงาน สนาม ส่วนแนวนอน (Row) เป็นข้อมูลจากผลการจำแนกซึ่งถือว่าเป็นข้อมูลที่ต้องการตรวจสอบ ความถูกต้อง สำหรับการตรวจสอบความเปลี่ยนแปลงซึ่งเป็นการจำแนกเพียง 2 ก่าคือเปลี่ยน และ ไม่เปลี่ยน จึงมีขนาดเมตริก 2 คูณ 2 ผลรวมตามแนวแกนนอนแต่ละแนวก็คือจำนวนจุดภาพของ กลุ่มข้อมูลที่ได้จากการจำแนก ผลรวมตามแนวแกนตั้งแต่ละแนวก็คือจำนวนจุดภาพของกลุ่มข้อมูล อ้างอิงจากจุดตรวจสอบตัวเลขในแนวทะแยงของตารางในทิศทางมุมบนซ้ายสุดไปทางมุมล่างขวา สุด คือจำนวนจุดภาพที่จำแนกถูกต้อง ตัวเลขนอกแนวทแยงนี้คือจำนวนจุดภาพที่มีการจำแนกผิด พลาด ซึ่งความผิดพลาดแบ่งได้ 2 ชนิดได้แก่ 1) Commission Error เท่ากับจำนวนจุดภาพที่ควรถูก จำแนกเป็นประเภทอื่นแต่กลับถูกจำแนกเป็นประเภทที่เราสนใจ และ 2) Omission Error เท่ากับ จำนวนจุดภาพที่กวรถูกจำแนกเป็นประเภทที่เราสนใจแต่ถูกจำแนกเป็นประเภทอื่น

จากเมตริกความผิดพลาดสามารถคำนวณค่าดัชนีความถูกต้องของการจำแนกได้แก่ ค่า ความถูกต้องรวมทั้งหมด (Overall Accuracy) ซึ่งเท่ากับจำนวนจุดภาพที่จำแนกถูกต้องหารด้วยจุด ตรวจสอบทั้งหมด, ค่า ค่าความถูกต้องแบบผู้ผลิต (Producer's Accuracy) ซึ่งเท่ากับจำนวนจุดภาพ ที่จำแนกถูกต้องในแนวตั้งหารด้วยผลรวมของจำนวนจุดตรวจสอบในแนวตั้งนั้น และค่าความถูก ต้องแบบผู้ใช้ (User's accuracy) ซึ่งเท่ากับจำนวนจุดภาพที่จำแนกถูกต้องในแนวนอนหารด้วยผล รวมของจำนวนจุดตรวจสอบในแนวนอนนั้น

	รายละเอียด	สูตรคำนวณใน Microsoft Excel
a	จำนวนจุดตรวจสอบที่มีก่า change	{=SUM((Change="y") *
	= "y" และมีค่าผลต่างอยู่ในช่วงค่า	NOT((B1<=Threshold)* (B1>=-Threshold))))}
	threshold	
b	จำนวนจุดตรวจสอบที่มีก่า change	{=SUM((Change="y")* ((B1<=Threshold)*
	= "y" แต่มีก่าผลต่างอยู่นอกช่วงก่า	(B1>=-Threshold)))}
	threshold	
с	จำนวนจุดตรวจสอบที่มีก่า change	{SUM((Change="n")* ((B1<=Threshold)*
	= "n" และมีค่าจุคภาพอยู่นอกช่วงค่า	(B1>= -Threshold))))
	threshold	
d	จำนวนจุดตรวจสอบที่มีก่า change	{=SUM ((change="n")*
	= "n" แต่มีก่าจุดภาพอยู่ในช่วงก่า	NOT((B1<=Threshold)* (B1>=-Threshold))))
	threshold	
e	n'l producer 's accuracy for no	a / (a+b) *100
	change	1184/200
f	ก่า producer 's accuracy for no	c / (c+d) *100
	change	
g	ค่า user 's accuracy for change	a / (a+d) *100
h	ค่า user 's accuracy for no change	c / (b+c) *100
i	ก่า overall accuracy	(a+c)/(a+b+c+d) *100

สำหรับตารางก่าดัชนี้ความถูกต้องที่แต่ละก่า Threshold ของภาพแต่ละแบนค์เมื่อภาพผ่านการ ปรับแก้รังสีแบบต่างๆ ที่ได้จากขั้นตอนนี้ถูกรวบรวมและแสดงไว้ในภาคผนวก ก.

 4) หาค่า Optimal Threshold โดยพิจารณาค่า Threshold ที่ให้ค่า Overall Accuracy ของ การจำแนกมากที่สุดจากตารางค่าดัชนีความถูกต้องที่แต่ละค่า Threshold ของภาพแต่ละแบนด์ ซึ่ง ค่า Optimal Threshold ของแต่ละวิธีที่หาได้ถูกแสดงในตารางที่ 3.13

แบนด์ที่	RAW	DOS1	DOS2	DOS3	DDV
1	13.99	0.010	0.014	0.011	0.014
2	4.72	0.021	0.020	0.013	0.012
3	7.00	0.027	0.030	0.031	0.034
4	18.81	0.034	0.033	0.040	0.037
5	14.55	0.041	0.042	0.053	0.048
7	10.49	0.039	0.029	0.043	0.041

ตารางที่ 3.13 ค่า Optimal Threshold ของภาพผลต่างเมื่อผ่านการปรับแก้รังสีแต่ละวิธี

5) ทำการจำแนกภาพผลต่างเป็นภาพความเปลี่ยนแปลงด้วยค่า Optimal Threshold จากข้อ
 4) โดยใช้โมดูลของ Spatial Moduler ดังรูปที่ 3.22



รูปที่ 3.22 Spatial Moduler ที่ใช้ในการจำแนกภาพผลต่างเป็นภาพความเปลี่ยนแปลง

บทที่ 4

ผลการศึกษา

ในบทนี้จะเป็นการกล่าวถึงผลการประเมินความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลง ของสิ่งปกคลุมคินเมื่อภาพผ่านการปรับแก้เชิงรังสีสัมบูรณ์ในแต่ละวิธี (DOS1-DOS3 และ DDV) พร้อมทั้งเปรียบเทียบกับผลการประเมินความถูกต้องเมื่อภาพไม่ผ่านการปรับแก้เชิงรังสีเลย (RAW) และผลการประเมินความถูกต้องเมื่อภาพผ่านการปรับแก้เชิงรังสีสัมพัทธ์ด้วยวิธีสมการถดถอยเชิง เส้น (Linear Regression :LR) จากงานศึกษาของ Trisirisatayawong and Samchimchom (2002) เพื่อนำมาพิจารณาเป็นแนวทางที่เหมาะสมในการเลือกวิธีการปรับแก้เชิงรังสีตามวัตถุประสงค์ของ การศึกษานี้

4.1 ผลการประเมินความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงแบบรวมทั้งหมด

จากตารางก่าดัชนีความถูกต้องของการจำแนกที่แต่ละก่า Threshold เมื่อภาพผ่านการปรับ แก้เชิงรังสีสัมบูรณ์ในแต่ละวิธีในหัวข้อที่ 3.6 และ การปรับแก้เชิงรังสีสัมพัทธ์ด้วยวิธี LR จากงาน ศึกษาของ Trisirisatayawong and Samchimchom (2002) สามารถนำก่า Overall Accuracy ที่ก่า Optimal Threshold มาสรุปได้ดังตารางที่ 4.1 และรูปที่ 4.1

แบนด์ที่	RAW	DOS1	DOS2	DOS3	DDV	LR
1	57.79	84.08	84.31	84.31	83.97	84.31
2	77.85	82.70	82.33	82.47	81.55	82.81
3	87.89	89.73	89.39	89.50	89.62	89.85
4	67.24	72.43	72.55	72.32	72.32	71.40
5	80.51	86.85	86.97	86.97	86.85	85.01
7	80.85	89.39	89.16	89.16	88.47	89.73

ตารางที่ 4.1 ตารางสรุปค่า Overall Accuracy ที่ค่า Optimal Threshold เมื่อภาพผ่านการปรับแก้เชิง รังสีแต่ละวิธี



รูปที่ 4.1 กราฟเปรียบเทียบค่า Overall Accuracy เมื่อภาพผ่านการปรับแก้เชิงรังสีแต่ละวิธี

จากตารางที่ 4.1 และรูปที่4.1 สามารถนำมาสรุปได้ดังต่อไปนี้

 ก่า Overall Accuracy เมื่อภาพผ่านการปรับแก้เชิงรังสีทุกวิธีไม่ว่าจะแบบสัมบูรณ์หรือ แบบสัมพัทธ์มีก่ามากกว่าเมื่อภาพไม่ผ่านการปรับแก้เชิงรังสีเลยในทุกๆแบนด์แสดงให้เห็นว่าการ ปรับแก้เชิงรังสีสามารถเพิ่มกวามถูกต้องในการตรวจหากวามเปลี่ยนแปลงของสิ่งปกกลุมดิน

2) เมื่อยังไม่ผ่านการปรับแก้เชิงรังสีพบว่าภาพแบนด์ที่ 1 จะมีค่า Overall Accuracy ประมาณ 58% เมื่อเปรียบเทียบกับภาพแบนด์ที่ 2 และ 3 ซึ่งมีค่า Overall Accuracy ประมาณ 78% และ 87% ตามลำดับจะเห็นได้ว่ามีค่าต่ำกว่ามาก แสดงให้เห็นว่าผลที่ได้มีความสอดคล้องกับแนว กิดและทฤษฐีที่กล่าวไว้ในบทที่ 2 ที่ว่า ผลกระทบเนื่องจากชั้นบรรยากาศที่มีต่อการบันทึกข้อมูล ในช่วงคลื่นตามองเห็นส่วนใหญ่เกิดจากกระบวนการกระจัดกระจายในเส้นทางผ่านโดยปริมาณ ของการกระจัดกระจายจะเป็นสัดส่วนกลับกับความยาวคลื่นของแต่ละช่วงคลื่น ดังนั้นภาพแบนด์ ที่ 1 ที่อยู่ช่วงคลื่นสีน้ำเงินซึ่งมีความยาวคลื่นชั้นกว่าจึงมีความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยน แปลงต่ำเพราะถูกผลกระทบเนื่องจากชั้นบรรยากาศมากกว่าภาพแบนด์ที่ 2 และ 3

ดังนั้นเมื่อทำการปรับแก้เชิงรังสีแล้วค่า Overall Accuracy ของภาพแบนด์ที่ 1 จะมีค่าเพิ่ม ขึ้นจากเดิมถึง 25% แต่เป็นที่น่าสังเกตว่าก่า Overall Accuracy ของภาพแบนด์ที่ 2 และภาพแบนด์ที่ 3 มีค่าเพิ่มขึ้นประมาณ 5% และ 2% ตามลำดับเท่านั้น สาเหตุน่าจะเป็นเพราะสภาพชั้นบรรยากาศ ขณะบันทึกภาพทั้งสองช่วงเวลามีลักษณะโปร่งใสมาก (เมื่อพิจารณาจากก่า DN ของจุดภาพที่เป็น เงามืด) ทำให้การกระจัดกระจายแบบมีซึ่งมีผลกระทบในช่วงกลิ่นที่ยาวกว่าเช่นช่วงกลิ่นสีเขียว และช่วงกลิ่นสีแดงมีไม่มากนักเมื่อเทียบกับผลกระทบจากการกระจัดกระจายแบบเรย์เลในภาพ แบนด์ที่ 1 3) การที่ก่า Overall Accuracy ของการตรวจหาด้วยภาพแบนด์ที่ 4 ก่อนและหลังการปรับ แก้เชิงรังสีมีก่าต่ำกว่าภาพแบนด์อื่นมากทั้งๆที่พารามิเตอร์ของผลกระทบจากชั้นบรรยากาศมีก่าไม่ มากน่าจะมีสาเหตุมาจากความสามารถในการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงด้วยภาพแต่ละแบนด์มีไม่ เท่ากันเนื่องจากสิ่งปกคลุมดินจะมีคุณลักษณะการสะท้อนในแต่ละแบนด์แตกต่างกันทำให้ผลต่าง ของก่าการสะท้อนจากความเปลี่ยนแปลงสิ่งปกคลุมดินในแต่ละแบนด์มีก่าไม่เท่ากันด้วย ดังนั้น กวามเปลี่ยนแปลงสิ่งปกคลุมดินจากชนิดหนึ่งไปเป็นอีกชนิดหนึ่งอาจจะสามารถตรวจหาได้ดีด้วย ภาพแบนด์หนึ่งแต่อาจทำได้ไม่ดีด้วยภาพอีกแบนด์หนึ่ง จากเหตุผลข้างต้นแสดงว่าจุดตรวจสอบที่ นำมาใช้มีการเปลี่ยนแปลงสิ่งปกคลุมดินบางชนิดที่ภาพแบนด์ที่ 4 ไม่สามารถตรวจหาความเปลี่ยน แปลง ซึ่งจะพิจารณาอีกครั้งในการประเมินความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงแบบ แยกชนิดความเปลี่ยนแปลงในหวีข้อที่ 4.2

4) การที่ภาพแบนด์ที่ 4-5 และ7 ซึ่งอยู่ในช่วงคลื่นอินฟราเรดผ่านการปรับแก้เชิงรังสีแล้ว ก่า Overall Accuracy มีค่าเพิ่มขึ้นประมาณ 5%, 7% และ8% ตามลำดับถึงแม้ว่าจะมีผลกระทบเนื่อง จากชั้นบรรยากาศน้อยกว่าภาพแบนด์ที่ 1-3 มากเมื่อพิจารณาจากขนาดของค่าพารามิเตอร์ที่คำนวณ ได้จากหัวข้อที่ 3.3 มีสาเหตุมาจากผลกระทบเนื่องจากความแตกต่างของมุมควงอาทิตย์ระหว่าง สองช่วงเวลาซึ่งมีความแตกต่างกันค่อนข้างมากประมาณ 13 องศาเพราะภาพคาวเทียมที่ใช้มีระยะ เวลาบันทึกภาพห่างกันประมาณ 2 เดือน (ต้นเดือนพฤศจิกายน - ปลายเดือนธันวาคม) โดยจากงาน ศึกษาที่ผ่านมาได้แก่งานของ Civco (1989) และงานของ Leprieur (1988) ได้ทำหาค่าการแผ่รังสี ของป่าไม้ที่มีมุมควงอาทิตย์ขนาดต่างๆจำนวน 200 จุด แล้วนำมาพถีอตกราฟดังรูปที่ 4.2 จะเห็นได้ ว่าเส้นกราฟของค่าการแผ่รังสีในแบนด์ที่ 4-5 และ7 ห่างจากเส้นกราฟค่าเฉลี่ยมากกว่าเส้นกราฟ ของแบนด์ที่ 1-3 อย่างชัดเจน



รูปที่ 4.2 กราฟความสัมพันธ์ระหว่างค่าการแผ่รังสีของป่าไม้ในแต่ละแบนค์กับมุมควงอาทิตย์ ที่มา: Leprieur (1988)

แสดงให้เห็นว่าความแตกต่างของมุมดวงอาทิตย์มีผลกับต่อค่าการแผ่รังสีในแบนด์ที่4 ,5 และ7 มากกว่าแบนด์ที่ 1-3 โดยมีลักษณะแปรผันตามความยาวคลื่นของแต่ละแบนด์

5) จากผลการประเมินความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงเมื่อภาพผ่านการ ปรับแก้เชิงรังสีด้วยวิธี DOS แต่ละวิธีพบว่ามีค่า Overall Accuracy ที่ใกล้เคียงกันจึงสรุปได้ว่า ถึง แม้ว่าจากงานศึกษาที่ผ่านมา (Moran, 1992) จะแสดงให้เห็นว่าวิธี DOS2 และ DOS3 ซึ่งเป็นวิธี DOS ที่มีความซับซ้อนกว่าเนื่องจากมีการเพิ่มเติมค่าพารามิเตอร์ที่คำนวณจากแบบจำลองชั้น บรรยากาศในซอฟต์แวร์การถ่ายเทรังสี 6S เข้าไปด้วยจะสามารถประมาณค่าการสะท้อนได้ถูกต้อง กว่าวิธี DOS1 แต่สำหรับการนำมาประยุกต์ใช้เป็นกระบวนการเตรียมภาพก่อนการตรวจหาความ เปลี่ยนแปลง วิธี DOS1 ก็สามารถให้ความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงในระดับเดียว กับวิธี DOS2 และ DOS3 สาเหตุเนื่องจากเหตุผลดังต่อไปนี้

จากงานศึกษาของ Chavez (1996) ซึ่งทำการประเมินความถูกต้องของค่าการ สะท้อนที่หาจากวิธี DOS แต่ละวิธีกับค่าการสะท้อนที่วัดด้วยเซนเซอร์ในระดับพื้นดินพบว่าใน แบนด์ที่ 1-3 ค่าการกระจัดกระจายในเส้นทางผ่านเป็นผลกระทบจากชั้นบรรยากาศที่มีผลต่อสิ่งปก กลุมดินที่ค่าการสะท้อนต่ำเช่นพืชมากกว่าการสูญเสียพลังงานเนื่องจากการส่งผ่าน ทำให้วิธี DOS1 ซึ่งปรับแก้แต่ค่าการกระจัดกระจายในเส้นทางผ่านอย่างเดียวสามารถประมาณค่าการสะท้อนที่มี ความถูกต้องสูงในระดับเดียวกับวิธี DOS2 และ DOS3 ดังนั้น ผลต่างของค่าการสะท้อนระหว่าง สองช่วงเวลาเมื่อภาพผ่านการปรับแก้เชิงรังสีด้วยวิธี DOS ไม่ว่าจะวิธีใดในกรณีที่การเปลี่ยนแปลง ของสิ่งปกคลุมดินเป็นการเปลี่ยนแปลงจากพืชชนิดหนึ่งไปพืชชนิดหนึ่งจะมีค่าที่ใกล้เกียงกัน ทำให้ เมื่อทำการ thresholding แล้วค่าผลต่างจะถูกจำแนกให้มีค่าความเปลี่ยนแปลงที่เหมือนกัน

 ในกรณีที่ความเปลี่ยนแปลงสิ่งปกคลุมดินเป็นการเปลี่ยนแปลงจากสิ่งปกคลุมดิน ที่มีค่าการสะท้อนต่ำไปเป็นสิ่งปกคลุมดินที่มีค่าการสะท้อนสูงเช่น จากบริเวณที่มีพืชปกคลุมหนา แน่นไปเป็นสิ่งปลูกสร้างในช่วงคลื่นตามองเห็นซึ่งมีผลต่างของค่าการสะท้อนระหว่างสองช่วง เวลามีค่าสูงกว่าค่า Threshold ที่ใช้ในการจำแนกมาก ดังนั้นถึงแม้ว่าวิธี DOS1 จะประมาณค่าการ สะท้อนของสิ่งปกคลุมดินที่ค่าการสะท้อนสูงได้ไม่ถูกต้องนักคือจะให้ค่าที่น้อยกว่าที่ควรเป็น (Under Estimation) เมื่อเทียบกับวิธี DOS2 และ DOS3 (Chavez, 1996) มีผลทำให้ค่าผลต่างเมื่อ ภาพผ่านการปรับแก้แบบ DOS1 มีค่าที่น้อยกว่าเมื่อภาพผ่านการปรับแก้แบบวิธี DOS2 และ DOS3 แต่ผลต่างเมื่อภาพผ่านการปรับแก้แบบ DOS1 ก็ยังคงมีค่ามากกว่าค่า Threshold ที่ใช้ในการจำแนก อยู่จึงทำให้ค่าความเปลี่ยนแปลงมีค่าเป็นเปลี่ยนเช่นเดิม

4.2 ผลการประเมินความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงของแต่ละชนิดความเปลี่ยน แปลง

ในหัวข้อนี้เป็นการประเมินความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงของแต่ละชนิด ความเปลี่ยนแปลงทั้งก่อนและหลังการปรับแก้ภาพเชิงรังสีเพื่อพิจารณาผลกระทบของการปรับแก้ ภาพเชิงรังสีที่มีต่อความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงแต่ละชนิดรวมถึงข้อสรุปในการ เลือกแบนด์ของภาพให้มีความเหมาะสมกับชนิดของการเปลี่ยนแปลง

จุดตรวจสอบที่ใช้ในการประเมินความถูกต้องมีชนิดของความเปลี่ยนแปลงสิ่งปกคลุม 12 ชนิด มีรายละเอียดดังตารางที่ 4.2

_	หบิดของสิ่งปกคลบดิบ	ิชบิดของสิ่งปกคลบดิบ	
รายการที่	มหางอุงกษา		จำนวน
	ปีพ.ศ. 2533	ปีพ.ศ. 2543	
0	ไม่มีการเ	ปลี่ยนแปลง	344
1	พื้นที่มีพืชปกคลุม	ชุมชน/สิ่งปลูกสร้าง	83
2	พื้นดินว่างเปล่า	สวนผลไม้	53
3	พื้นดินว่างเปล่า	สวนยางพารา	88
4	พื้นดินว่างเปล่า	ไร่มันสำปะหลัง	74
5	ไร่มันสำปะหลัง	สวนยางพารา	26
6	สวนผลไม้	ไร่มันสำปะหลัง	36
7	สวนผลไม้	สวนยางพารา	26
8	นาข้าวก่อนการเก็บเกี่ยว	สวนผลไม้	17
9	นาข้าวก่อนการเก็บเกี่ยว	ไร่มันสำปะหลัง	17
10	นาข้าวก่อนการเก็บเกี่ยว	นาข้าวระยะเจริญเติบโต	61
11	พื้นที่มีพืชปกคลุม	แหล่งน้ำ	25
12	นาข้าวก่อนการเก็บเกี่ยว	นากุ้งที่มีน้ำขัง	17

ตารางที่ 4.2 ชนิดของความเปลี่ยนแปลงสิ่งปกคลุมดินปีพ.ศ. 2533-2543

โดยผลการจำแนกและเปอร์เซ็นต์ความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงในแต่ละ ชนิดความเปลี่ยนแปลงเมื่อภาพผ่านการปรับแก้เชิงรังสีแต่ละวิธีมีรายละเอียดดังตารางที่ 4.3-4.7

	l	oand 1	-	band 2		band 2		band 3		band 4		band 5			band 7		7	
ชนิดความเปลี่ยนแปลง	у	n	%	у	n	%	У	n	%	у	n	%	у	n	%	У	n	%
พื้นที่มีพืชปกคลุม->ชุมชน/สิ่งปลูกสร้าง	82	1	99	80	3	96	81	2	98	50	33	60	68	15	82	74	9	88
พื้นดินว่างเปล่า->สวนผลไม้	51	2	96	48	5	91	51	2	96	31	22	58	52	1	98	52	1	98
พื้นดินว่างเปล่า->สวนยางพารา	83	5	94	82	6	93	86	2	98	42	46	48	83	5	94	81	7	92
พื้นดินว่างเปล่า->ไร่มันสำปะหลัง	68	6	92	65	9	88	72	2	97	37	37	50	70	4	95	71	3	96
ใร่มันสำปะหลัง->สวนยางพารา	21	5	81	2 <mark>3</mark>	3	88	25	1	96	22	4	85	20	6	77	17	9	73
สวนผลไม้->ไร่มันสำปะหลัง	27	9	75	26	10	72	34	2	94	28	8	78	28	8	78	28	8	78
สวนผลไม้->สวนยางพารา	15	11	58	11	15	42	19	7	73	23	3	88	17	9	65	16	10	62
นาข้าวก่อนเก็บเกี่ยว->สวนผลไม้	14	3	82	9	8	53	16	1	94	17	0	100	17	0	100	17	0	100
นาข้าวก่อนเกี่บเกี่ยว->ไร่มันสำปะหลัง	13	4	82	9	8	53	16	1	94	17	0	100	15	2	88	15	2	88
นาข้าวก่อนเก็บเกี่ยว->ระยะเจริญเติบโต	41	20	67	25	36	41	51	10	84	55	6	90	60	1	98	61	0	100
พื้นที่มีพืชปกคลุม->แหล่งน้ำ	12	13	52	14	11	56	10	15	40	25	0	100	25	0	100	23	2	92
นาข้าวก่อนเก็บเกี่ยว->นากุ้งมีน้ำขัง	15	2	88	13	4	76	17	0	100	17	0	100	17	0	100	17	0	100

ตารางที่ 4.3 ตารางความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงเมื่อภาพแต่ละแบนด์ผ่านการปรับแก้เชิงรังสีด้วยวิธี DOS1

	ł	oand 1	-	1	band 2		nd 2 band 3		band 4			I	band 5	5	band 7			
ชนิดความเปลี่ยนแปลง	у	n	%	y	n	%	у	n	%	у	n	%	у	n	%	у	n	%
พื้นที่มีพืชปกคลุม->ชุมชน/สิ่งปลูกสร้าง	81	2	98	82	1	99	81	2	98	51	32	61	67	16	81	75	8	90
พื้นดินว่างเปล่า->สวนผลไม้	51	2	96	48	5	91	51	2	96	31	22	58	52	1	98	52	1	98
พื้นดินว่างเปล่า->สวนยางพารา	83	5	94	81	7	92	86	2	98	44	44	50	84	4	95	80	8	91
พื้นดินว่างเปล่า->ไร่มันสำปะหลัง	68	4	92	66	8	89	72	2	97	38	36	51	70	4	95	71	3	96
ไร่มันสำปะหลัง->สวนยางพารา	21	5	81	23	3	88	25	1	96	22	4	85	20	6	77	18	8	69
สวนผลไม้->สวนยางพารา	15	11	58	11	15	42	19	7	73	24	2	92	17	9	65	16	10	62
สวนผลไม้->ไร่มันสำปะหลัง	27	9	75	26	10	72	34	2	94	29	7	81	28	8	78	28	8	78
นาข้าวก่อนเก็บเกี่ยว->สวนผลไม้	14	3	82	9	8	53	16	1	94	17	0	100	17	0	100	17	0	100
นาข้าวก่อนเก็บเกี่ยว->ไร่มันสำปะหลัง	13	4	76	9	8	53	16	1	94	17	0	100	15	2	88	15	2	88
นาข้าวก่อนเก็บเกี่ยว->ระยะเจริญเติบโต	40	21	64	25	36	41	51	10	84	56	5	92	60	1	98	61	0	100
พื้นที่มีพืชปกคลุม->แหล่งน้ำ	12	13	48	15	10	60	9	16	40	25	0	100	25	0	100	25	0	100
นาข้าวก่อนเก็บเกี่ยว->นากุ้งที่มีน้ำขัง	15	2	88	13	4	76	17	0	100	17	0	100	17	0	100	17	0	100

ตารางที่ 4.4 ตารางความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงเมื่อภาพแต่ละแบนด์ผ่านการปรับแก้เชิงรังสีด้วยวิธี DOS2

57

	l	oand 1			band 2			band 3		band 4			I	band 5	5	band 7		
ชนิดความเปลี่ยนแปลง	у	n	%	у	n	%	у	n	%	у	n	%	у	n	%	у	n	%
พื้นที่มีพืชปกคลุม->ชุมชน/สิ่งปลูกสร้าง	82	1	99	82	1	99	81	2	98	50	32	60	67	16	81	75	8	90
พื้นดินว่างเปล่า->สวนผลไม้	51	2	96	48	5	91	51	2	96	31	22	58	52	1	98	52	1	98
พื้นดินว่างเปล่า->สวนยางพารา	83	5	94	81	7	92	86	2	98	43	45	49	84	4	95	81	7	92
พื้นดินว่างเปล่า->ไร่มันสำปะหลัง	68	6	92	66	8	89	72	2	97	36	38	49	70	4	95	71	3	96
ไร่มันสำปะหลัง->สวนยางพารา	21	5	81	23	3	88	25	1	96	22	4	85	20	6	77	17	9	65
สวนผลไม้->สวนยางพารา	15	11	58	14	12	54	19	7	73	24	2	92	17	9	65	16	10	62
สวนผลไม้->ไร่มันสำปะหลัง	26	10	72	25	11	69	34	2	94	29	7	81	28	8	78	28	8	78
นาข้าวก่อนเก็บเกี่ยว->สวนผลไม้	14	3	82	9	8	53	16	1	94	17	0	100	17	0	100	17	0	100
นาข้าวก่อนเก็บเกี่ยว->ไร่มันสำปะหลัง	13	4	76	9	8	53	16	1	94	17	0	100	15	2	88	15	2	88
นาข้าวก่อนเก็บเกี่ยว->ระยะเจริญเติบโต	38	23	62	27	34	44	51	10	84	56	4	92	60	1	98	60	1	98
พื้นที่มีพืชปกกลุม->แหล่งน้ำ	12	13	48	15	10	60	9	16	36	25	0	100	25	0	100	25	0	100
นาข้าวก่อนเกีบเกี่ยว->นากุ้งที่มีน้ำขัง	15	2	88	13	4	76	17	0	100	17	0	100	17	0	100	17	0	100

ตารางที่ 4.5 ตารางความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงเมื่อภาพแต่ละแบนค์ผ่านการปรับแก้เชิงรังสีด้วยวิธี DOS3

จุฬาลงกรณมหาวิทยาลย

	I	oand 1			band 2			band 3			band 4			band 5	5	band 7		
ชนิดความเปลี่ยนแปลง	у	n	%	у	n	%	у	n	%	у	n	%	у	n	%	у	n	%
พื้นที่มีพืชปกคลุม->ชุมชน/สิ่งปลูกสร้าง	81	1	98	82	1	99	78	5	94	51	32	61	68	15	82	75	8	90
พื้นดินว่างเปล่า->สวนผลไม้	51	2	96	48	3	91	51	2	96	32	21	60	52	1	98	52	1	98
พื้นดินว่างเปล่า->สวนยางพารา	83	5	94	81	7	92	86	2	98	44	44	50	83	5	94	80	8	91
พื้นดินว่างเปล่า->ไร่มันสำปะหลัง	68	6	92	66	8	89	72	2	97	37	37	50	70	4	95	71	3	96
ไร่มันสำปะหลัง->สวนยางพารา	21	5	81	23	3	88	23	3	88	22	4	85	20	6	77	18	8	69
สวนผลไม้->ไร่มันสำปะหลัง	27	9	75	28	8	78	34	2	94	29	7	81	28	8	78	28	8	78
สวนผลไม้->สวนยางพารา	15	11	58	14	12	54	18	8	69	24	2	92	17	9	65	16	10	62
นาข้าวก่อนเก็บเกี่ยว->สวนผลไม้	15	2	88	11	6	65	16	1	94	17	0	100	17	0	100	17	0	100
นาข้ำวก่อนเก็บเกี่ยว->ไร่มันสำปะหลัง	14	3	82	9	8	53	16	1	94	17	0	100	15	2	88	15	2	88
นาข้าวก่อนเก็บเกี่ยว->ระยะเจริญเติบโต	41	20	67	28	33	46	51	10	84	56	5	92	60	1	98	60	1	98
พื้นที่มีพืชปกคลุม->แหล่งน้ำ	13	12	52	16	9	64	9	16	36	25	0	100	25	0	100	25	0	100
นาข้าวก่อนเกีบเกี่ยว->นากุ้งที่มีน้ำขัง	15	2	88	13	4	76	17	0	100	17	0	100	17	0	100	17	0	100

ตารางที่ 4.6 ตารางความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงเมื่อภาพแต่ละแบนค์ผ่านการปรับแก้เชิงรังสีด้วยวิธี DDV

จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลย
	1	band 1	L	,	band 2	2	٢	band (3	ŗ	band 4	4	1	band :	5]	Band '	7
ชนิดความเปลี่ยนแปลง	у	n	%	у	n	%	у	n	%	у	n	%	у	n	%	у	n	%
พื้นที่มีพืชปกคลุม->ชุมชน/สิ่งปลูกสร้าง	82	1	99	82	1	99	80	3	96	53	30	64	72	11	87	76	7	92
พื้นดินว่างเปล่า->สวนผลไม้	25	28	47	44	9	83	49	14	92	27	26	51	47	6	89	47	6	89
พื้นดินว่างเปล่า->สวนยางพารา	38	50	43	81	7	92	85	3	97	26	62	30	78	10	89	75	13	85
พื้นดินว่างเปล่า->ไร่มันสำปะหลัง	36	38	49	64	10	86	70	4	95	32	4	43	70	7	95	65	12	88
ใร่มันสำปะหลัง->สวนยางพารา	1	25	4	19	7	73	24	2	92	18	8	69	17	9	65	12	14	46
สวนผลไม้->ไร่มันสำปะหลัง	2	34	6	20	18	56	32	4	89	22	14	61	23	13	64	20	16	56
สวนผลไม้->สวนยางพารา	1	25	4	12	14	46	19	7	73	20	6	77	14	12	54	13	13	50
นาข้าวก่อนเก็บเกี่ยว->สวนผลไม้	0	17	0	7	10	41	16	1	94	17	0	100	16	1	94	16	1	94
นาข้าวก่อนเกี่บเกี่ยว->ไร่มันสำปะหลัง	0	17	0	5	12	29	15	2	88	17	0	100	11	6	65	12	5	71
นาข้าวก่อนเก็บเกี่ยว->ระยะเจริญเติบโต	1	60	2	22	40	36	48	13	79	55	6	90	55	6	90	51	10	84
พื้นที่มีพืชปกคลุม->แหล่งน้ำ	4	21	16	11	14	44	12	13	48	25	0	100	25	0	100	19	6	76
นาข้าวก่อนเก็บเกี่ยว->นากุ้งที่มีน้ำขัง	0	17	0	12	5	71	16	1	94	17	0	100	17	0	100	17	0	100

ตารางที่ 4.7 ตารางความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงเมื่อภาพแต่ละแบนค์ไม่ผ่านการปรับแก้เชิงรังสี (RAW)

จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

จากตารางที่ 4.3-4.7 สามารถสรุปได้ดังต่อไปนี้

 ผลการตรวจสอบความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงจากพื้นที่มีพืชปกคลุม เป็นชุมชน/สิ่งปลูกสร้างมีรายละเอียดดังรูปที่ 4.3



รูปที่ 4.3 กราฟเปรียบเทียบความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงจากพื้นที่มีพืชปกคลุม เป็นชุมชน/สิ่งปลูกสร้าง

จะเห็นได้ว่าเนื่องจากพื้นที่มีพืชปกคลุมกับชุมชน/สิ่งปลูกสร้างมีค่าการสะท้อนที่ต่างกัน มากกว่าความแตกต่างเนื่องจากปัจจัยอื่นมาก ทำให้ถึงจะปรับแก้เชิงรังสีหรือไม่ค่าผลต่างก็ยังมีค่า มากกว่าค่า Threshold ดังนั้นจะเห็นได้ว่าถึงแม้ว่าภาพจะไม่ผ่านการปรับแก้เชิงรังสีแต่ก็มีความถูก ด้องใกล้เคียงกับเมื่อภาพผ่านการปรับแก้เชิงรังสีในทุกๆแบนด์ และเมื่อพิจารณาความถูกต้องในแต่ ละแบนด์พบว่าภาพแบนด์ที่1-3 มีความถูกต้องของการตรวจหาสูงมากกว่า 90 % เพราะในช่วงคลื่น ตามองเห็นชุมชน/สิ่งปลูกสร้างจะมีค่าการสะท้อนสูงแต่พืชมีค่าการสะท้อนค่อนข้างต่ำทำให้มีค่า การสะท้อนที่แตกต่างกันมาก แต่ภาพแบนด์ที่4 มีความถูกต้องของการตรวจหาสูงมากกว่า 90 % เพราะในช่วงคลื่น ช่วงกลื่นอินฟาเรคใกล้ พืชจะมีค่าการสะท้อนสูงเมื่อเทียบกับช่วงคลื่นตามองเห็นจนทำให้มีค่าการ สะท้อนในระดับใกล้เคียงกับชุมชม/สิ่งปลูกสร้างมีผลทำให้ค่าการสะท้อนมีค่าแตกต่างกันไม่มาก พอจะตรวจหาความเปลี่ยนแปลง

 2) เมื่อพิจารณาผลการตรวจสอบความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงจากพื้น ดินที่ว่างเปล่าเป็นพื้นที่ที่มีพืชปกคลุมได้แก่สวนยางพารา, สวนผลไม้และไร่มันสำปะหลังจากรูปที่
 4.4–4.6 ตามลำดับ



รูปที่ 4.4 กราฟเปรียบเทียบความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงจากพื้นดินว่างเปล่าเป็น สวนผลไม้



รูปที่ 4.5 กราฟเปรียบเทียบความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงจากพื้นดินว่างเปล่าเป็น สวนยางพารา



รูปที่ 4.6 กราฟเปรียบเทียบความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงจากพื้นดินว่างเปล่าเป็น ไร่มันสำปะหลัง

จะเห็นได้ว่าความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงจากพื้นที่ว่างเปล่าเป็นพื้นที่มี พืชปกคลุมได้แก่ สวนผลไม้, สวนขางพารา, ไร่มันสำปะหลังใกล้เคียงกับความถูกต้องของการ ตรวจหาจากพื้นที่มีพืชปกคลุมเป็นชุมชน/สิ่งปลูกสร้างชุมชนเนื่องจากพื้นดินว่างเปล่ามีรูปแบบการ สะท้อนของแต่ละแบนด์ที่มีรูปแบบเดียวกับชุมชน/สิ่งปลูกสร้างคือมีค่าการสะท้อนที่สูงกว่าพืชแต่ ผลต่างของค่าการสะท้อนระหว่างพื้นดินว่างเปล่ากับพืชไม่ได้มีค่าสูงเท่ากับผลต่างของค่าการ สะท้อนระหว่างชุมชน/สิ่งปลูกสร้างกับพืชที่มีค่ามากกว่าความแตกต่างเนื่องจากปัจจัยอื่นที่ไม่ใช่ เกิดจากการเปลี่ยนแปลงสิ่งปกคลุมดินมากจนเหมือนทำให้การปรับแก้เชิงรังสีไม่มีผลกับความถูก ต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลง ดังนั้นภาพแบนด์ที่ 1 ก่อนการปรับแก้เชิงรังสีจึงมีความถูก ด้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลง ต่ำไม่เหมือนกับการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงจากพื้นที่ทำ การเกษตรเป็นชุมชน/สิ่งปลูกสร้างและการปรับแก้เชิงรังสีมีผลทำให้ความถูกต้องของการตรวจหา เพิ่มขึ้นในทุกๆแบนด์

3) เนื่องจากค่าการสะท้อนของพืชขึ้นอยู่กับปัจจัยหลายอย่างเช่น ความหนาแน่นของการ ปลูกพืช, ลักษณะทรงพุ่ม, ลักษณะและ โครงสร้างภายในของใบพืช, ปริมาณสารคลอ โรฟิลล์ในใบ พืช ซึ่งปัจจัยข้างต้นมีความแตกต่างกันในพืชแต่ละชนิด เมื่อพิจารณาผลการประเมินความถูกต้อง ของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงในแต่ชนิดของพืชสามารถสรุปได้ดังต่อไปนี้

 จากผลการประเมินความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงจากไร่มัน สำปะหลังเป็นสวนยางพาราจากรูปที่ 4.7 และผลการประเมินความถูกต้องของการตรวจหาความ เปลี่ยนแปลงจากสวนผลไม้เป็นไร่มันสำปะหลังจากรูปที่ 4.8 จะเห็นได้ว่าเมื่อปรับแก้เชิงรังสีแล้ว ภาพทุกแบนด์มีความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงค่อนข้างสูงในทุกๆแบนด์ สาเหตุ เนื่องจากไร่มันสำปะหลังเป็นพืชที่มีใบเรียวเล็กแหลมและมีลักษณะทรงพุ่มเตี้ยและไม่หนาแน่น ค่าการสะท้อนของไร่มันสำปะหลังจึงเป็นการปะปนระหว่างดินกับพืช ในขณะที่สวนยางพาราและ สวนผลไม้มีการสะท้อนส่วนใหญ่เกิดจากใบเพราะลักษณะทรงพุ่มมีความกว้างและหนาแน่นกว่า ทำให้ผลต่างของค่าการสะท้อนมีมากพอที่จะตรวจหาความเปลี่ยนแปลงในทุกๆแบนด์



รูปที่ 4.7 กราฟเปรียบเทียบความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงจากไร่มันสำปะหลัง เป็นสวนยางพารา



รูปที่ 4.8 กราฟเปรียบเทียบความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงจากสวนผลไม้เป็นไร่ มันสำปะหลัง

เมื่อพิจารณาความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงจากสวนผลไม้เป็น สวนยางพาราจากรูปที่ 4.9 จะเห็นได้ว่าในช่วงคลื่นตามองเห็นภาพแบนด์ที่ 1-3 มีความถูกต้องของ การตรวจหาต่ำกว่าการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงจากไร่มันสำปะหลังเป็นสวนยางพารา เนื่องจาก สวนผลไม้มีลักษณะการปลูกความหนาแน่นและมีทรงพุ่มกว้างทำให้ค่าการสะท้อนเป็นการ สะท้อนจากใบพืชเช่นเดียวกับสวนยางพาราไม่ได้มีการสะท้อนของดินปะปนเหมือนกับไร่มัน สำปะหลัง ค่าการสะท้อนของสวนผลไม้และสวนยางพาราจึงมีค่าใกล้เคียงกันจึงทำให้ตรวจหา ความเปลี่ยนแปลงได้ไม่ดีนัก เช่นเดียวกับภาพแบนด์ที่ 5 และ7 ที่มีความถูกต้องของการตรวจหาต่ำ เมื่อพิจารณาภาพแบนด์ที่ 4 พบว่าสามารถตรวจหาความเปลี่ยนแปลงด้วยความถูกต้องที่สูงกว่าโดย เฉพาะเมื่อภาพผ่านการปรับแก้เชิงรังสีแล้วจะมีความถูกต้องถึง 90% สาเหตุเนื่องจากในช่วงกลิ่น ตามองเห็นพื้นที่มีพืชปกคลุมจะมีค่าการสะท้อนดำกว่าพื้นดินว่างเปล่ามากซึ่งแตกต่างกับในช่วง อินฟราเรดใกล้ที่พืชจะมีค่าการสะท้อนสูงขึ้นจนใกล้เคียงกับพื้นดินว่างเปล่ามากซึ่งแตกต่างกับในช่วง อินฟราเรดใกล้ที่พืชจะมีค่าการสะท้อนสูงขึ้นจนใกล้เคียงกับพื้นดินว่างเปล่า ดังนั้นเมื่อผ่านการก วอนไทเซชั่นช่วงอินฟราเรตใกล้ ค่า DN ของพืชจะมีช่วงของค่า DN (Dynamic Range) ที่กว้างกว่า ในช่วงกลื่นตามองเห็นจึงทำให้ภาพแบนด์ที่ 4 สามารถแสดงความแตกต่างกันของชนิดพืชได้มาก ระดับกว่าภาพแบนด์ที่ 1-3 (Chavez, 1992)



รูปที่ 4.9 กราฟเปรียบเทียบความถูกค้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงจากสวนผลไม้เป็นสวน ยางพารา

 เมื่อพิจารณาผลการประเมินความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงจาก นาข้าวเป็นสวนผลไม้จากรูปที่ 4.10 จะเห็นได้ว่าเมื่อผ่านการปรับแก้เชิงรังสีภาพแบนด์ที่4,5 และ7 จะมีความถูกต้อง 100% ในขณะที่ภาพแบนด์ที่ 3 มีความถูกต้องสูงกว่า 90% เนื่องจากสวนผลไม้ และนาข้าวมีลักษณะทางกายภาพที่แตกต่างกันมาก ในขณะที่จากรูปที่ 4.11 พบว่าการตรวจหา ความเปลี่ยนแปลงจากนาข้าวเป็นไร่มันสำปะหลังมีความถูกต้องสูงในแบนด์ที่ 3 และ4 เช่นเดียวกับ การตรวจหาความเปลี่ยนแปลงจากนาข้าวเป็นสวนผลไม้แต่ภาพแบนด์ที่5 และ7 มีเปอร์เซ็นต์ความ ถูกต้องน้อยกว่า



รูปที่ 4.10 กราฟเปรียบเทียบความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงจากนาข้าวก่อนการ เก็บเกี่ยวเป็นสวนผลไม้



รูปที่ 4.11 กราฟเปรียบเทียบความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงจากนาข้าวก่อนการ เก็บเกี่ยวเป็นไร่มันสำปะหลัง

 จากผลการประเมินความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงจากนาข้าว ก่อนการเก็บเกี่ยวเป็นนาข้าวระยะเจริญเติบโตในรูปที่ 4.12 จะเห็นได้ว่าภาพแบนค์ที่ 5 และ 7 มี ความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลง 100% เพราะค่าการสะท้อนมีค่าที่แตกต่างกันมาก สาเหตุมาจากขณะนาข้าวอยู่ในระยะเจริญเติบโตจะมีน้ำท่วมขังทำให้ค่าการสะท้อนมีการปะปน ของน้ำด้วยทำให้มีค่าการสะท้อนต่ำเนื่องจากน้ำมีคุณสมบัติดูดกลืนพลังงานในช่วงคลื่นอินฟราเรด คลื่นสั้น ส่วนนาข้าวก่อนการเก็บเกี่ยวมีการไล่น้ำออกแล้วค่ากระสะท้อนจึงเป็นการปะปนระหว่าง ด้นข้าวกับพื้นดินจึงค่าการสะท้อนที่สูงกว่ามาก



รูปที่ 4.12 กราฟเปรียบเทียบความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงจากนาข้าวก่อนการ เก็บเกี่ยวเป็นนาข้าวระยะเจริญเติบโต

ในขณะที่ภาพแบนด์ที่1 และ 3 มีความสามารถในการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงเนื่องจาก ค่าการสะท้อนของพืชในช่วงคลื่นสีน้ำเงินและสีแดงจะขึ้นอยู่กับการดูดกลืนพลังงานของสาร กลอโรฟิลล์ในใบพืช ซึ่งปริมาณการดูดกลืนจะเป็นสัดส่วนตรงกับปริมาณของสารคลอโรฟิลล์ใน ใบพืช ดังรูปที่ 4.13 จะเห็นได้ว่าเมื่อนาข้าวอยู่ในระยะเจริญเติบโต ใบข้าวจะมีปริมาณสาร กลอโรฟิลล์มากเพื่อใช้ในการสังเคราะห์แสง สารคลอโรฟิลล์จะดูดกลืนพลังงานในช่วงคลื่นสีน้ำ เงินและสีแดงทำให้มีค่าการสะท้อนที่ต่ำกว่านาข้าวที่อยู่ในช่วงก่อนการเก็บเกี่ยวที่ไม่มีการดูดกลืน พลังงาน เพราะใบข้าวมีอายุมากจนแทบจะไม่มีสารคลอโรฟิลล์หลงเหลืออยู่ สังเกตได้จากใบที่เริ่ม เป็นสีเหลืองและแห้ง

ภาพแบนค์ที่ 4 มีความสามารถในการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงเนื่องจากค่าการสะท้อน ของพืชในช่วงคลื่นอินฟราเรคใกล้จะขึ้นอยู่กับโครงสร้างภายในของใบพืชได้แก่ผนังเซลล์ (Cell Wall) ซึ่งลักษณะของผนังเซลล์จะแตกต่างกันไปตามอายุของพืช ใบของต้นข้าวที่อยู่ในระยะ เจริญเติบโตจะมีผนังเซลล์ที่ขยายตัวเต็มเนื่องจากมีช่องว่างอากาศทำให้มีพื้นที่การสะท้อนมาก ค่า การสะท้อนจึงมีค่าสูงกว่าใบข้าวที่มีอายุมากก่อนการเก็บเกี่ยวที่ผนังเซลล์เริ่มฉีกขาดและลีบลงจน พื้นที่การสะท้อนลดลง



รูปที่ 4.13 ปฏิสัมพันธ์ระหว่างรังสีในช่วงคลื่นตามองเห็นและอินฟราเรคใกล้กับใบพืชที่ต่างอายุกัน

 4) ผลการประเมินความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงจากพื้นที่มีพืชปกคลุม เป็นแหล่งน้ำมีรายละเอียดดังรูปที่ 4.14



รูปที่ 4.14 กราฟเปรียบเทียบความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงจากพื้นที่มีพืชปกคลุม เป็นแหล่งน้ำ จะเห็นได้ว่าภาพแบนด์ที่ 4-5 และ 7 มีความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงจาก พื้นที่มีพืชปกคลุมเป็นแหล่งน้ำสูงถึง 100% เนื่องจากน้ำจะดูดกลืนพลังงานในช่วงคลื่นอินฟราเรด จนทำให้มีค่าการสะท้อนเกือบเท่ากับศูนย์จึงมีค่าการสะท้อนต่างจากนาข้าวก่อนการเก็บเกี่ยวมาก แตกต่างจากภาพแบนด์ที่ 1-3 ที่มีความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงน้อยกว่า 50% เนื่องจากน้ำและพืชมีค่าการสะท้อนค่อนข้างต่ำใกล้เคียงกันในช่วงคลื่นตามองเห็น ด้วยเหตุผล เดียวกันทำให้ภาพแบนด์ที่ 4-5 และ 7 มีความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงจากนาข้าว เป็นนากุ้งสูงถึง 100% ด้วยดังรูปที่4.15



รูปที่ 4.15 กราฟเปรียบเทียบความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงจากนาข้าวก่อนการ เก็บเกี่ยวเป็นนากุ้งมีน้ำขัง

แต่เมื่อเปรียบเทียบกันแล้วภาพแบนค์ที่1-3 มีความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยน แปลงจากนาข้าวก่อนการเก็บเกี่ยวเป็นนากุ้งสูงกว่าการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงจากพื้นที่มีพืชปก กลุมเป็นแหล่งน้ำเพราะน้ำในนากุ้งมีความลึกที่ตื้นทำให้มีการดูดกลืนพลังงานน้อยกว่าน้ำในแหล่ง น้ำเช่นอ่างเก็บน้ำที่มีความลึกมาก ดังนั้นพื้นดินข้างล่างของนากุ้งจึงสะท้อนพลังงานปะปนขึ้นมา ได้มากกว่าทำให้ค่าการสะท้อนของนากุ้งมีมากกว่าแหล่งน้ำ ด้วยเหตุนี้ในนากุ้งจึงมีค่าการสะท้อน ต่างจากพืชมากกว่าแหล่งน้ำจึงสามารถตรวจหาความเปลี่ยนแปลงได้ดีกว่า

5) จากผลการประเมินความถูกต้องของการตรวจหาในแต่ละชนิดความเปลี่ยนแปลงจะ เห็นได้ว่าความเปลี่ยนแปลงแต่ละชนิดไม่สามารถจะตรวจหาได้ดีด้วยภาพทุกแบนด์ การเลือกภาพ แบนด์ที่เหมาะสมกับชนิดความเปลี่ยนแปลงที่สนใจจึงเป็นปัจจัยสำคัญที่จะต้องพิจารณา ซึ่งจากผล ที่ออกมาสามารถสรุปความถูกต้องของการตรวจหาในแต่ละชนิดความเปลี่ยนแปลงดังตารางที่ 4.8

ชนิดกวามเปลี่ยนแปลง	band1	band2	band3	band4	band5	band7
พื้นที่มีพืชปกคลุม->ชุมชน/สิ่งปลูกสร้าง	\checkmark	\checkmark	\checkmark	×	0	\checkmark
พื้นดินว่างเปล่า->สวนผลไม้	\checkmark	\checkmark	\checkmark	×	\checkmark	\checkmark
พื้นดินว่างเปล่า->สวนยางพารา	\checkmark	\checkmark	\checkmark	×	\checkmark	\checkmark
พื้นดินว่างเปล่า->ไร่มันสำปะหลัง	\checkmark	\checkmark	\checkmark	×	\checkmark	\checkmark
ไร่มันสำปะหลัง->สวนยางพารา	0	0	\checkmark	0	0	×
สวนผลไม้->ไร่มันสำปะหลัง	0	0	\checkmark	0	0	0
สวนผลไม้->สวน <mark>ยางพารา</mark>	×	×	0	\checkmark	×	×
นาข้าวก่อนเก็บเกี่ยว->สวนผลไม้	0	×	\checkmark	\checkmark	\checkmark	\checkmark
นาข้าว->ไร่มันสำปะหลัง	0	×	\checkmark	\checkmark	0	0
นาข้าวก่อนเก็บเกี่ยว->ระยะเจริญเติบโต	×	×	0	\checkmark	\checkmark	\checkmark
นาข้าวก่อนเก็บเ <mark>กี่ยว->นากุ้</mark> ง	0	0	\checkmark	\checkmark	\checkmark	\checkmark
พื้นที่มีพืชปกคลุม->แหล่ <mark>ง</mark> น้ำ	×	×	×	\checkmark	\checkmark	\checkmark

เมื่อ 🗸 แทนความถูกต้องของการตรวจหาในแต่ละชนิคความเปลี่ยนแปลงมากกว่า 90%

O แทนความถูกต้องของการตรวจหาในแต่ละชนิดความเปลี่ยนแปลง 70% ถึง 90%

× แทนความถูกต้องของการตรวจหาในแต่ละชนิดความเปลี่ยนแปลงต่ำกว่า 70%

ตารางที่ 4.8 สรุปความถูกต้องของการตรวจหาในแต่ละชนิดความเปลี่ยนแปลงด้วยภาพแต่ละ

แบนด์

จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

สรุปผลการศึกษา

5.1 ข้อสรุป

ความผิดพลาดของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงด้วยภาพดาวเทียมมาจากสาเหตุ 2 ประการได้แก่ 1) ความคลาดเคลื่อนเนื่องจากภาพดาวเทียมต่างเวลามีสภาพชั้นบรรยากาศ, มุมของ ดวงอาทิตย์ และค่าพารามิเตอร์การวัดสอบของเซนเซอร์ที่แตกต่างกันและ 2) แบนด์ของภาพที่เลือก ใช้ไม่มีความสามารถที่จะจำแนกชนิดสิ่งปกคลุมดินที่เปลี่ยนไปออกจากกัน สาเหตุแรกสามารถแก้ ไขด้วยการปรับแก้เชิงรังสี ส่วนสาเหตุที่สองแก้ไขได้ด้วยการเลือกแบนด์ของภาพให้เหมาะสมกับ ชนิดความเปลี่ยนแปลงที่จะตรวจหาความเปลี่ยนแปลง

จากผลการประเมินความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงแสดงให้เห็นว่าการ ปรับแก้เชิงรังสีสัมบูรณ์ทั้งวิธี DOS และ DDV สามารถเพิ่มความถูกต้องของการตรวจหาความ เปลี่ยนแปลง และเมื่อเปรียบเทียบความถูกต้องของการปรับแก้เชิงรังสีสัมบูรณ์แต่ละวิธีพบว่าการ ใช้ซอฟต์แวร์การถ่ายเทรังสี 6S ร่วมด้วยไม่มีผลทำให้ความถูกต้องสูงขึ้นกว่าเมื่อไม่ใช้ วิธี DOS แบบง่ายมีความถูกต้องเทียบเท่ากับวิธี DOS และ DDV ที่ใช้ซอฟต์แวร์การถ่ายเทรังสี 6S เพื่อหาค่า ปรับแก้ในรูปเทอมตัวคูณเนื่องจากผลกระทบจากการส่งผ่านพลังงานในชั้นบรรยากาศด้วย จึงสรุป ได้ว่าวิธี DOS แบบง่ายมีความเหมาะสมกับการนำไปใช้กระบวนการเตรียมภาพก่อนการตรวจหา ความเปลี่ยนแปลงมากกว่า

เมื่อเปรียบเทียบการปรับแก้เชิงรังสีสัมบูรณ์กับการปรับแก้เชิงรังสีสัมพัทธ์สามารถสรุปได้ เป็นหัวข้อดังต่อไปนี้

1) ความสามารถในการหาจุดเป้าที่จะต้องใช้การปรับแก้

ข้อจำกัดของการปรับแก้เชิงรังสีสัมพัทธ์คือจำเป็นต้องใช้ค่าจุดภาพที่มีค่าการ สะท้อนคงที่ระหว่างช่วงเวลามาเป็นจุดเป้าทั้งที่มีค่า DN ทางมากและค่า DN ทางน้อยเพื่อสร้างสม การถดถอยเชิงเส้นในการปรับแก้ค่า DN ของภาพที่จะปรับแก้ให้มีสภาพอ้างอิงเชิงรังสีเดียวกันกับ ภาพอ้างอิง จุดภาพที่มีค่า DN ทางน้อยเช่น แหล่งน้ำสามารถหาได้โดยง่ายในพื้นที่ทั่วไป แต่จุด ภาพที่มีค่า DN ทางมากเช่น ลานคอนกรีตหรือดาดฟ้าของอาคารที่มีขนาดใหญ่กว่า 1 จุดภาพอาจหา ได้ยากและมีจำนวนไม่มากพอในพื้นที่มีการใช้ที่ดินทำการเกษตรหรือเขตป่าไม้เป็นส่วนใหญ่จนมี ผลทำให้สมการที่สร้างมาใช้ในการปรับแก้ภาพมีความผิดพลาดได้ ในขณะที่การปรับแก้เชิงรังสี สัมบูรณ์ด้วยวิธี DDV ซึ่งใช้จุดภาพของพื้นที่ที่มีพืชปกคลุมหนาแน่นหรือวิธี DOS ซึ่งใช้จุดภาพที่ เป็นเงาที่เกิดจากการบดบังของภูมิประเทศหรือเมฆเป็นจุดเป้าในการหาค่าพารามิเตอร์ของผล กระทบจากชั้นบรรยากาศจะสามารถหาได้ง่ายในพื้นที่มีการใช้ที่ดินทำการเกษตรหรือเขตป่าไม้เป็น

ส่วนใหญ่ ทำให้การปรับแก้เชิงรังสีสัมบูรณ์มีความเหมาะสมกว่าการปรับแก้เชิงรังสีสัมพัทธ์ แต่ในทางตรงกันข้ามกรณีที่พื้นที่ศึกษาเป็นเขตเมืองเป็นส่วนใหญ่การหาจุดภาพที่เป็นพืช ปกคลุมหนาแน่นหรือจุดภาพที่เป็นเงาจากการบดบังของภูมิประเทศเป็นไปได้ยากแต่ลานคอนกรีต หรือแหล่งน้ำสามารถหาได้ง่าย ทำให้การปรับแก้เชิงรังสีสัมพัทธ์มีความเหมาะสมกว่าการปรับแก้ เชิงรังสีสัมบูรณ์

ความสามารถในการพัฒนาระบบให้เป็นอัตโนมัติ

ถึงแม้ว่าการปรับแก้ภาพเชิงรังสีสัมบูรณ์จะมีขั้นตอนที่มากกว่าการปรับแก้ภาพเชิง รังสีสัมพัทธ์แต่ขั้นตอนทั้งหมดเป็นกระบวนการที่ใช้คอมพิวเตอร์จึงสามารถนำขั้นตอนต่างๆ มา ผนวกเข้าด้วยกันเพื่อให้มีลักษณะอัตโนมัติได้ และขั้นตอนการหาจุดเป้าของปรับแก้ภาพเชิงรังสี สัมบูรณ์สามารถพัฒนาเป็นระบบอัตโนมัติได้ง่ายกว่าการปรับแก้ภาพเชิงรังสีสัมพัทธ์ เพราะขั้น ตอนการหาจุดเป้าของวิธี DDV สามารถจำแนกจุดภาพที่เป็นพืชปกคลุมหนาแน่นใช้เงื่อนไขของก่า NDVI และก่า ρ_7 ส่วนการหาจุดเป้าของวิธี DOS ก็สามารถทำเป็นอัตโนมัติได้เช่นกันโดยการนำ ข้อมูล DEM มาผ่านอัลกอลิที่มเช่น r.sunmark ในซอฟต์แวร์รหัสเปิด GRASS เพื่อจำแนกจุดภาพที่ เป็นเงาซึ่งเกิดจากบดบังของภูมิประเทศหรืออัลกอลิทึ่มจากงานศึกษาของ Malesse and Jordan (2002) ที่ใช้จำแนกจุดภาพที่เป็นเงาจากเมฆ แตกต่างจากการหาจุดเป้าของการปรับแก้เชิงรังสี สัมพัทธ์ที่ใช้จะต้องเป็นจุดภาพที่มีตำแหน่งเดียวกันระหว่างสองภาพที่เป็นวัตถุที่มีคุณสมบัติกง สภาพการสะท้อนระหว่างเวลาทำให้การหาจุดเป้าจะต้องพิจารณาพร้อมกันทั้งสองภาพ การทำเป็น อัตโนมัติจึงเป็นไปได้ยาก ต้องจำแนกต้องใช้การแปลภาพด้วยสายตาเป็นหลักจึงทำให้ใช้เวลาก่อน ข้างมาก

5.2 ข้อเสนอแนะ

ถึงแม้ว่าผลจากงานศึกษานี้จะสามารถแสดงให้เห็นว่าการปรับแก้เชิงรังสีสัมบูรณ์สามารถ เพิ่มความถูกต้องของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงได้ตามวัตถุประสงค์ของงานศึกษา แต่ก็ยังพบ ว่ามีข้อเสนอแนะที่น่าสนใจสำหรับที่จะทำการศึกษาต่อไปในอนาคตดังนี้

ด้านเทกนิก

 งานศึกษานี้ใช้ภาพต่างเวลาที่ถูกบันทึกมาจากดาวเทียม LANDSAT-5 TM เหมือน กันในการตรวจหากวามเปลี่ยนแปลง แต่ปัจจุบันทางหน่วยงาน NASA ได้ให้บริการดาวเทียม LANDSAT-7 ETM+ ขึ้นอีกดวงทำให้การนำภาพดาวเทียม LANDSAT-7 ETM+ กับภาพดาวเทียม LANDSAT-5 TM มาใช้ร่วมกันในการตรวจหากวามเปลี่ยนแปลงเป็นหัวข้อที่น่าสนใจ 2) งานศึกษานี้ไม่ได้มีการปรับแก้ผลกระทบเนื่องจากการวางตัวของภูมิประเทศที่เป็น ภูเขาซึ่งมีความลาดชันสูงที่มีต่อการคำนวณค่าการสะท้อน (Topographic Normalization) เพราะ ชนิดของความเปลี่ยนแปลงที่นำมาศึกษาส่วนใหญ่จะอยู่ในภูมิประเทศที่เป็นแบบพื้นที่ราบและเมื่อ ศึกษาเบื้องต้นจากงานที่ผ่านมา (Exstrand, 1996; Gu and Gillespie,1998; Riano et al.,2003) พบว่า เทคนิค Topographic Normalization มักจะนิยมทำในกรณีของการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงของ ป่าไม้ซึ่งอยู่ในภูมิประเทศที่เป็นภูเขา

 การปรับแก้เชิงรังสีสัมบูรณ์สามารถนำไปประยุกต์ใช้ในการโมเสคภาพในกรณีที่ การทำงานมีพื้นที่ศึกษาขนาดใหญ่ที่ต้องใช้ภาพมากกว่า 1 ภาพติดกัน

 ภาพค่าการสะท้อนที่ได้จากการปรับแก้เชิงรังสีสัมบูรณ์สามารถนำไปใช้ประโยชน์ อย่างอื่นนอกจากการนำมาตรวจหาความเปลี่ยนแปลงเช่น การประมาณค่าการสะท้อนของสิ่งปก กลุมดินใต้น้ำเช่น ปะการัง ด้วยเทคนิคการปรับแก้มวลน้ำ (Water Column Correction Techniques) ซึ่งมีขั้นตอนการปรับแก้ผลกระทบเนื่องจากชั้นบรรยากาศอยู่ด้วย (Maritorena, 1996)

5) ปัจจุบันภาพดาวเทียมความละเอียดสูงมีความแพร่หลายขึ้น ดังนั้นการนำภาพดาว เทียมความละเอียดสูงมาใช้ตรวจหาความเปลี่ยนแปลงในระดับอาการและถนนจึงเป็นสิ่งที่น่าสนใจ และจำเป็นในการปรับปรุงแผนที่มาตราส่วนใหญ่ให้เป็นปัจจุบัน (Spitzer et al., 2001)

ด้านการนำการตรวจหาความเปลี่ยนแปลงด้วยภาพดาวเทียมไปประยุกต์ใช้งาน นอกจากการนำภาพดาวเทียม LANDSAT-5 TM มาตรวจหาความเปลี่ยนแปลงของการ ใช้ประ โยชน์ที่ดินดังเช่นงานศึกษานี้แล้ว ภาพดาวเทียม LANDSAT-5 TM ยังสามารถนำไป ประยุกต์กับงานอื่นๆ ได้อีกหลายด้าน ถึงแม้ว่าภาพดาวเทียม LANDSAT-5 TM จะมีความละเอียด ของจุดภาพ 30 เมตรซึ่งจัดอยู่ในระดับปานกลางเท่านั้นเมื่อเทียบกับภาพดาวเทียมความละเอียดสูง เช่น ภาพดาวเทียม IKONOS ที่มีความละเอียดของจุดภาพเพียง 1 เมตร แต่ภาพดาวเทียม LANDSAT-5 TM (ประมาณ 1936 บาท/ตร.กม.) ก็มีราคาที่ถูกกว่าภาพดาวเทียม IKONOS มาก (ประมาณ 1.3 บาท/ตร.กม.) ดังนั้นจึงเหมาะสมกับการนำมาตรวจหาความเปลี่ยนแปลงในระดับ เบื้องต้นก่อนที่จะศึกษาอย่างละเอียดอีกครั้งในงานที่ครอบกลุมพื้นที่ขนาดใหญ่และเข้าถึงได้ยาก เช่น การติดตามความเปลี่ยนแปลงของพื้นที่นอกเขตชายแดนของประเทศหรือการติดตามกวาม เปลี่ยนแปลงของทรัพยากรชายฝั่งทะเลซึ่งมีสักษณะเป็นแนวยาว นอกจากนี้ราคาที่ถูกยังทำให้ เหมาะสมกับงานติดตามความเปลี่ยนแปลงในช่วงเวลาซึ่งต้องใช้ภาพหลายช่วงเวลาจำนวนมากเช่น งานดิดตามพื้นที่เกิดไฟป่าในหน้าแถ้ง, การหาขอบเขตพื้นที่กิดน้ำท่วม เป็นด้น

รายการอ้างอิง

- Civco, D. L., Topographic Normalization of Landsat Thematic Mapper Digital Imagery. <u>Photogrammetric Engineering & Remote Sensing</u> 55(1989) : 339-348.
- Chander, G., and Markham, B. Revised Landsat-5 TM Radiometric Calibration Procedures and Postcalibration Dynamic Ranges <u>IEEE Transactions on Geoscience and Remote</u> <u>Sensing</u> 41(2003) : pp. 2674-2677.
- Chavez, P. S. Jr. An Improved Dark-Object Subtraction Technique for Atmospheric Scattering Correction of Multispectral Data. <u>Remote Sensing of Environment</u> 24 (1988) : 459-479.
- Chavez, P. S. Jr. Comparison of Spatial Variability in Visible and Near-Infrared Spectral Images. <u>Photogrammetric Engineering & Remote Sensing</u> 58(1992) : 957-964.
- Chavez, P. S. Jr. Image-Based Atmospheric Corrections Revisited and Improved <u>Photogrammetric Engineering & Remote Sensing</u> 62 (1996) : 1025-1036.
- Ekstrand, S. Assessment of Forest Damage with Landsat TM: Correction for Varying Forest Stand Characteristics. <u>Remote Sensing of Environment</u> 47(1994) : 291-302.
- Ekstrand, S. Landsat TM-Based Forest Damage Assessment: Correction for Topographic Effects <u>Photogrammetric Engineering & Remote Sensing</u> 62 (1996) :151-162.
- Fallah, H.; Jaja, J.; Liang, S.; and Townshend., J Fast Algorithms for Removing Atmospheric Effects from Satellite Images <u>IEEE Computational Science & Engineering</u> (1996) : 66-77.
- Fung, T., and Ledrew, E. The Determination of Optimal Threshold Levels for Change Detection Using Various Accuracy Indices <u>Photogrammetric Engineering & Remote Sensing</u> 54 (1988) :1449-1454.
- Furby, S. L., and Campbell, N. A. Calibrating Images from Different Dates to 'like-value' Digital Counts. <u>Remote Sensing of Environment</u> 77(2001) :186-196.
- Gilabert, M.A.; Conese, C.; and Maselli F. An Atmospheric Correction Methold for the Automatic Retrieval of Surface Reflectances from TM Images. <u>International Journal of</u> <u>Remote Sensing</u> 10 (1994) :2065-2086.
- Gu, D.,and Gillespie, A. Topographic Normalization of Landsat TM Images of Forest Based on Subpixel Sun-Canopy-Sensor Geometry <u>Remote Sensing of Environment</u> 64(1997) : 166-175.

- Hall, F. G.; Strebel, D. E.; Nickeson, J. E.; and Goetz, S. J. Radiomeric Rectification: Toward a Common Radiometric Response Among Multidate, Multisensor Images. <u>Remote</u> <u>Sensing of Environment</u> 35(1991) : pp. 11-27.
- Heo, J., and FitzHugh, T. W. A Standardized Radiometric Normalization Method for Change Detection Using Remotely Sensed Imagery. <u>Photogrammetric Engineering & Remote</u> <u>Sensing</u> 66 (2000) :173-181.
- Holm, R. G.; Moran, M. S.; Jackson, R. D.; Slater, P. N.; Yuan, B.; and Biggar, S. F. Surface Reflectance Factor Retrieval from Thematic Mapper Data <u>Remote Sensing of</u> <u>Environment</u> 27(1989) : 47-57.
- Jenson, J. R., and Toll, D. L. Detecting Residential Land Use Development at the Urban Fringe. <u>Photogrammetric Engineering & Remote Sensing</u> 48 (1982) : 629-643.
- Kaufman,Y. J., and Sandra, C. Algorithm For Automatic Atmospheric Correction to Visible and Near-IR Sattelite Imagery <u>International Journal of Remote Sensing</u> 9 (1988) : 1357-1381.
- Kaufman, Y. J. The Atmospheric Effect on Remote Sensing and its Correction. <u>In Theory and</u> <u>Application of Optical Remote Sensing (</u>G. Asrar, Ed.), New York, 1989
- Kaufman,Y. J., and Tanre, D. Strategy for Direct and Indirect Methods for Correcting the Aerosol Effect on Remote Sensing: From AVHRR to EOS-MODIS <u>Remote Sensing of</u> <u>Environment</u> 55(1996) : 65-79.
- Kaufman,Y. J.; Wald, A. E.; Remer, L. A.; Gao, B.; li; and Flynn, L. The MODIS 2.1-μm
 Channel-Correlation with Visible Reflectance for Use in Remote Sensing of Aerosol
 <u>IEEE Transactions on Geoscience and Remote sensing</u> 35(1997) : 1286-1298.
- Leprieur, S. E.,and Durand, J. M. Influence of Topography on Forest Reflectance Using Landsat Thematic Mapper and Digital Terrain Data. <u>Photogrammetric Engineering & Remote</u> <u>Sensing</u> 54(1988) : 491-496
- Lillesand, T. M., and Kiefer, R. W. <u>Remote Sensing and Image Interpretation</u>. Forth Edition. NewYork: Wiley, 1999.
- Markham, B. L., and Barker, J. L. <u>Landsat MSS and TM Post-Calibration Dynamic Ranges</u>, <u>Exoatmosphereric Reflectance and At-Sattelite Temperature, EOSAT Landsat</u> <u>Technical Notes</u>, <u>1986</u>, pp. <u>3-8</u>. [Online] Available from: <u>http://ltpwww.gsfc.nasa.gov/IAS/handbook/pdfs/L5_cal_document.pdf</u> [2003, January 1]

Mather, P. M. Computer Processing of Remotely-Sensed Images. John Willey & Sons, 1999

- Maritorena, S. Remote Sensing of Bottom Reflectance and Water Attenuation in Coral Reefs: a Case Study in French Polynesia. <u>International Journal of Remote sensing</u> 17 (1996) : 155-166.
- Mellesse, A. M. and Jordan, J. D. A Comparison of Fuzzy vs. Augmented-ISODATA Classification Algorithms for Cloud-Shadow Discrimination from Landsat Images <u>Photogrammetric Engineering & Remote Sensing</u> 68(2002) : 905-912.
- Muchoney, D. M. Change Detection for Monitoring Forest Defoliation <u>Photogrammetric</u> <u>Engineering & Remote Sensing</u> 60 (1994) :1243-1251.
- Moran, M. S.; Jackson, R. D.; Slater, P. N.; and Teillet, P. M. Evaluaton of Simplified
 Procedures for Retrieval of Land Surface Reflectance Factors from Satellite Sensor
 Output <u>Remote Sensing of Environment</u> 41(1992) : 169-184.
- Moran, M. S.; Jackson, R. D.; Clarke, T. R.; Qi, J.; Cabot, F.; Thome.K. J.; and Markham, B. L.
 Reflectance Factor Retrieval from Landsat TM and SPOT HRV Data for Bright and
 Dark Targets <u>Remote Sensing of Environment</u> 52 (1995) : 218-230.
- Ouaidrati, H. and Vermote, E. F. Operation Atmospheric Correction of Landsat TM Data <u>Remote</u> <u>Sensing of Environment</u> 70 (1999) : 4-15.
- Riano, D.; Chuvieco, E.; Salas, J; and Aguado, I. Assessment of Different Topographic Correction in Landsat-TM Data for Mapping Vegetation Type <u>IEEE Transactions on</u> <u>Geoscience and Remote sensing</u> 41(2003) : 1056-1061.
- Satirapod C., Trisirisatayawong I., and Homniam P. Establishing Ground Control Points for High-Resolution Satellite Imagery Using GPS Precise Point Positioning, <u>The IEEE</u> International Geoscience and Remote Sensing Conference 2003 (IGARSS 2003), <u>Toulouse, France. 21-25 July 2003</u> [Online] Available from : <u>http://www.eng.chula.ac.th/survey/staff/cst/publication/IEEE2003_PPP.pdf</u> [2004, March 3]
- Singh, A. Digital Change Detecton Techniques Using Remotely-sensed Data <u>International</u> <u>Journal of Remote sensing</u> 10 (1989) : 989-1003.
- Souleyrette, R., and Pattnaik, S. B. Designing a Traffic Monitoring Program Using Landuse Change Detection <u>Proceeding of Map India, 2003</u> [Online] Available from: <u>http://www.gisdevelopment.net/application/Utility/transport/pdf/50.pdf</u> [2003, March 2]

- Song, C.; Woodcock, C. E.; Seto, K. C.; Lenney, M. P., and Macomber, S. A. Classification and Change Detection Using Landsat TM Data: When and How to Correct Atmospheric Effects? <u>Remote Sensing of Environment</u> 75 (2001) : 230-244.
- Spitzer, H.; Frank, R.; Kollewe, M.; Rega N.; Rothlirch, A.; and Wiemker, R. Change Detection with 1 m Resolution Sattelite and Aerial Images. <u>Proceedings of the IEEE 2001</u> <u>International Geoscince and Remote Sensing Symposium 5(2001) : 2256-2258</u>
- Teillet, P. M.; Fedosejevs, G.; Irish R. R.; Barker, J. L.; and Markham, B. L. Radiometric Cross-Calibration of Landsat-7 TM and Landsat-5 TM Sensors Based on Tandem Data Sets <u>Remote Sensing of Environment</u> 78 (2001) : 39-54
- Townshend, J.R.G.; Justice, C.O.; Gurney C., and McManus, J. The Impact of Misregistration on Change Detection <u>IEEE Transactions on Geoscience and Remote sensing</u> 30(1992) : 1054-1060.
- Thome, K.; Markham,B. L.; Barker, J. L.; Slater, P. and Biggar, S. Radiometric Calibration of Landsat. <u>Photogrammetric Engineering & Remote Sensing</u> 63 (1997) : 853-858.
- Trisirisatayawong, I., and Samchimchom, W. Large Area Change Detection by Differencing Radiometrically-normalized Images. <u>Proceeding of the 23rd Asian Conference on</u> <u>Remote sensing, Nepal, 2002</u> [Online] Available from: <u>http://www.gisdevelopment.net/aars/acrs/2002/adp/adp004.shtml</u> [2003, January 2]
- Vermote, E. F.; Tanre, D.; Deuze, J. L.; Herman, M.,and Morcrette, J. J. <u>Second Simulation of the Sattelite Signal in the Solar Spectrum (6S), 6S User's Guide Version 2,1997</u> [Online] Available from: <u>http://www.cs.sun.ac.za/~caz/6S/6smanv2.0_P1.pdf</u> [2003, March 1]
- Yang, X., and Lo, C. P. Relative Radiometric Normalization Performance for Change Detection from Multi-Date Sattelite Images. <u>Photogrammetric Engineering & Remote Sensing</u> 66 (2000) : 967-980.

สถาบนวิทยบริการ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย



ภาคผนวก

ภาคผนวก ก.

ภาพตัวอย่างของสิ่งปกคลุมดินแต่ละชนิด



รูปที่ ก-1 ภาพนาข้าวกำลังเจริญเติบโต





รูปที่ ก-3 ภาพพื้นดินว่างเปล่า



รูปที่ ก-4 ภาพสวนผลไม้



รูปที่ ก-5 ภาพไร่มันสำปะหลัง



รูปที่ ก-6 ภาพสวนยางพารา



รูปที่ ก-7 ภาพนากุ้ง



รูปที่ ก-8 ภาพชุมชน/สิ่งปลูกสร้าง



รูปที่ ก-9 ภาพแหล่งน้ำ

สถาบันวิทยบริการ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ภาคผนวก ข.

วิธีการใช้ซอฟต์แวร์การถ่ายเทรังสี 6S

ซอฟต์แวร์การถ่ายเทรังสี 6S ถูกเขียนด้วยภาษาฟอร์แทรน (Fortran) สร้างขึ้นเพื่อปรับแก้ ผลกระทบเนื่องจากชั้นบรรยากาศกับภาพคาวเทียมที่บันทึกภาพในช่วงคลื่นที่มีความยาวคลื่นตั้งแต่ 0.25-4.0 µm ผลกระทบเนื่องจากชั้นบรรยากาศดังกล่าวได้แก่ การดูดกลืนพลังงานของก๊าซ คาร์บอนไดออกไซด์, ก๊าซออกซิเจน, ก๊าซโอโซน และไอน้ำ, และการกระจัดกระจายโดยโมเลกุล และละอองลอย โดยมีข้อจำกัดว่าสภาพชั้นบรรยากาศจะต้องเป็นแบบไม่มีเมฆปกคลุม ข้อดีของ ซอฟต์แวร์การถ่ายเทรังสี 6S คือมีแบบจำลองสภาพชั้นบรรยากาศแบบทั่วไปซึ่งสามารถนำไปใช้ ทดแทนข้อมูลของสภาพชั้นบรรยากาศจากการวัด

โดยการนำเข้าค่าพารามิเตอร์ของซอฟต์แวร์การถ่ายเทรังสี 6S ทำได้โดยการสร้างไฟล์ นำเข้า (input file) ซึ่งมีรายละเอียดดังต่อไปนี้



 A) ข้อมูลทางเรขาคณิตของการวางตัวของดาวเทียม, โลกและดวงอาทิตย์ขณะบันทึกภาพ ประกอบด้วย 2 ส่วนได้แก่ ชนิดของดาวเทียมและเวลาบันทึกภาพ,ค่าพิกัดของตำแหน่งบันทึกภาพ • ชนิดดาวเทียม

1= ดาวเทียม METEOSAT

2= คาวเทียม GOESEAST

3= คาวเทียม GOESWEST

4= ดาวเทียม NOAA- PM

5= ดาวเทียม NOAA-AM

6= ดาวเทียม SPOT

7= ดาวเทียม LANDSAT

 เวลาบันทึกภาพและค่าพิกัดของตำแหน่งบันทึก กำหนดให้ผู้ใช้ใส่ค่าตามรูปแบบ (MONTH, DAY, HOUR, LONGTITUDE, LATTITUDE)

B) แบบจำลองของโมเลกุลของก๊าซในชั้นบรรยากาศ
 0= NO ABSORPTION
 1=TROPICAL
 2=MIDLATTITUDE SUMMER
 3=MIDLATTITUDE WINTER
 4=SUBARCTIC SUMMER
 5=SUBARCTIC WINTER

C) ข้อมูลของละอองลอยในชั้นบรรยากาศแบ่งเป็น 2 ส่วนได้แก่ ชนิดและความหนาแน่น ของละอองลอย

ชนิดของละอองลอย
 0=ไม่คิดผลกระทบเนื่องจากละอองลอย
 1=CONTINENTAL
 2=MARITIME
 3=URBAN
 4=USER DEFINED
 5=DESERTIC
 6=BIOMASS
 7=STRATOSPHERIC
 ความหนาแน่นของละอองลอย

กำหนดให้ผู้ใช้ใส่ค่าความหนาเชิงแสงของละอองลอยที่ความคัน 550nm. (τ^A(550))

- D) ผลกระทบเนื่องจากความสูงแบ่งเป็น 2 ส่วนได้แก่สิ่งปกคลุมดินและเซนเซอร์
 - ค่าระดับของสิ่งปกคลุมดิน กำหนดให้ผู้ใช้ใส่ค่าระดับความสูงของสิ่งปกคลุมดิน หน่วยเป็น km.
 - ค่าระดับของเซนเซอร์
 - -1000 = SENSOR ABOARD A SATTELITE
 - 0 = SENSOR AT GROUND LEVEL
 - -100<xpp<0 = SENSOR INSIDE THE ATMOSPHERE
- E) ช่วงคลื่นที่บันทึกภาพ

2	=METEO
3 <mark>-</mark> 4	=GOES
5-16	=AVHRR
<mark>17-24</mark>	4 =HRV
25 <mark>-</mark> 3() =TM
31-34	4=MSS
35-41	=MAS
42-48	8 =MODIS

- F) ชนิดของสิ่งปกคลุมคิน
 - ลักษณะของสิ่งปกคลุมดิน
 0 =HOMOGENEOUS
 - 1 =NONHOMOGENEOUS
 - ชนิดของสิ่งปกกลุมดิน
 - 1 =VEGETATION
 - 2 =CLEARWATER
 - 3 =SAND
 - 4 =LAKEWATER

G) ตัวเลือกการปรับแก้ผลกระทบเนื่องจากชั้นบรรยากาศ
 RAPP<-1 = NO ATMOSPHERIC CORRECTION
 -1<RAPP<0 = ATMOSPHERIC CORRECTION, RAPP = ρ^{ap}
 RAPP>0 = ATMOSPHERIC CORRECTION, RAPP = L^{ap}

เมื่อทำการประมวลผลแล้วซอฟต์แวร์การถ่ายเทรัวสี 6S จะสร้าง output file ออกมาซึ่งจะมี รายละเอียดแสดงค่าพารามิเตอร์ผลกระทบเนื่องจากชั้นบรรยากาศต่างๆ ได้แก่ค่าการกระจายแสงใน เส้นทางผ่าน, รังสีตกกระทบแบบแพร่กระจาย, ค่าสัมประสิทธิ์การส่งผ่านพลังงานเนื่องจากการดูด ซึมของก๊าซและการกระจัดกระจายแบบเรย์เลและแบบมี รวมถึงค่าพารามิเตอร์ที่ใช้ในการปรับแก้ ผลกระทบเนื่องจากชั้นบรรยากาศดังตัวอย่างต่อไปนี้

**************************************	***
*	*
* geometrical conditions identity	*
*	*
* t.m. observation	*
* month: 11 day : 3 universal time: 3.17 (hh.dd)	*
* latitude: 12.96 deg longitude: 101.98 deg	*
* solar zenith angle: 38.36 deg solar azimuthal angle: 136.28 deg	*
* view zenith angle: 0.00 deg view azimuthal angle: 0.00 deg	*
* scattering angle: 141.64 deg azimuthal angle difference: 136.28 deg	*
*	*
* atmospheric model description	*
	*
* atmospheric model identity :	*
* tropical (uh2o=4.12g/cm2,uo3=.247cm-atm)	*
* aerosols type identity :	*
* Continental aerosols model	*
* optical condition identity :	*
* visibility : 29.09 km opt. thick. 550nm : 0.1870	*
*	*
* spectral condition	*

*		*
*	tm 1	*
*	value of filter function :	*
*	wl inf= 0.430 mic wl sup= 0.560 mic	*
*		*
*	target type	*
*		*
*	homogeneous ground	*
*	spectral vegetation ground reflectance 0.104	*
*		*
*	target elevation description	*
*		*
*	ground pressure [mb] 1013.00	*
*	ground altitude [km] 0.000	*
*		*
*	atmospheric correction activated	*
*		*
*	input apparent reflectance: 0.082	*
***	***************************************	
*	integrated values of :	*
*		*
*	apparent reflectance 0.1557 appar. rad.(w/m2/sr/mic) 77.259	*
*	total gaseous transmittance 0.988	*
***	********************************	
*	coupling aerosol -wv :	*
*	JU TUTTERPLUISUS IUS	*
*	wv above aerosol: 0.156 wv mixed with aerosol: 0.156	*
*	wv under aerosol: 0.156	*
*		*
*	int. normalized values of :	*
*		*
*	% of irradiance at ground level	*

% of direct irr. % of diffuse irr. % of enviro. irr 0.718 0.265 0.017 reflectance at satellite level atm. intrin. ref. background ref. pixel reflectance * 0.078 0.017 0.061 int. absolute values of irr. at ground level (w/m2/mic) * direct solar irr. atm. diffuse irr. environment irr 954.319 351.340 22.143 rad at satel. level (w/m2/sr/mic) atm. intrin. rad. background rad. pixel radiance * 38.577 30.226 8.456 int. funct filter (in mic) int. sol. spect (in w/m2) 0.0604850120.281 integrated values of : downward total upward 0.98846 global gas. trans. : 0.99351 0.99491 : 1.00000 1.00000 1.00000 water " 0.99351 0.99491 0.98846 ozone : 1.00000 1.00000 co2 1.00000 : 1.00000 1.00000 1.00000 oxyg : : no2 1.00000 1.00000 1.00000 ch4 1.00000 1.00000 1.00000 1.00000 1.00000 1.00000 co

*	rayl. sca. trans. : 0.90198 0.	92131	0.83101	*
*	aeros. sca. " : 0.93637 0.	95596	0.89513	*
*	total sca. " : 0.84291 0.	87784	0.73994	*
*				*
*	rayleigh	aerosols	total	*
*	spherical albedo : 0.12770	0.06470	0.16193	*
*	optical depth total: 0.16577	0.21486	0.38063	*
*	optical depth plane: 0.16577	0.21486	0.38063	*
*	reflectance : 0.06542	0.01391	0.07855	*
*	phase function : 1.20239	0.19713	0.63494	*
*	sing. scat. albedo : 1.00000	0.89912	0.94305	*
***	******	*** <mark>*</mark> ****	*******	
*	atmospheric correction	n result		*
*		- 61		*
*	input apparent reflectance	: 0.082		*
*	measured radiance [w/m2/sr/mic]] : 40.	550	*
*	atmospherically corrected reflects	ance : 0.0	005	*
*	coefficients xa xb xc :	0.00275 0	.10739 0.16193	*
*	y=xa*(measured radiance)-xb; a	cr=y/(1.+x	c*y)	*
***	*****	******	******	

สถาบันวิทยบริการ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ภาคผนวก ค.

ตารางค่าดัชนีความถูกต้องที่แต่ละค่า Threshold

				ľ	N			
Accuracy Indices	0.40	0.45	0.50	0.55	0.60	0.65	0.70	0.75
уу	265	253	235	224	210	200	191	191
ny	261	273	291	302	316	326	335	335
nn	153	185	209	258	279	297	310	310
yn	188	156	132	83	62	44	31	31
%Producer 's Accuracy for Change	50.38	48.10	44.68	42.59	39.92	38.02	36.31	36.31
%Producer 's Accuracy for Unchange	44.87	54.25	61.29	75.66	81.82	87.10	90.91	90.91
%User 's Accuracy for Change	58.50	61.86	64.03	72.96	77.21	81.97	86.04	86.04
%User 's Accuracy for Unchange	36.96	40.39	41.80	46.07	46.89	47.67	48.06	48.06
%Overall Accuracy	48.21	50.52	51.21	55.59	56.40	57.32	57.79	57.79

RAW Band 1 SD = 18.65 Optical Threshold = 13.99

RAW Band 2 SD = 8.58 Optical Threshold = 4.72

				ľ	N			
Accuracy Indices	0.25	0.30	0.35	0.40	0.45	0.50	0.55	0.60
уу	429	429	405	405	405	379	379	346
ny	97	97	121	121	121	147	147	180
จฬาลงกรถ	207	207	265	265	265	296	296	314
9 yn	134	134	76	76	76	45	45	27
%Producer 's Accuracy for Change	81.56	81.56	77.00	77.00	77.00	72.05	72.05	65.78
%Producer 's Accuracy for Unchange	60.70	60.70	77.71	77.71	77.71	86.80	86.80	92.08
%User 's Accuracy for Change	76.20	76.20	84.20	84.20	84.20	89.39	89.39	92.76
%User 's Accuracy for Unchange	68.09	68.09	68.65	68.65	68.65	66.82	66.82	63.56
%Overall Accuracy	73.36	73.36	77.28	77.28	77.28	77.85	77.85	76.12

				I	N			
Accuracy Indices	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0
уу	494	487	466	452	438	422	409	385
ny	32	39	60	74	88	104	117	141
nn	249	268	296	307	313	321	323	324
yn	92	73	45	34	28	20	18	17
%Producer 's Accuracy for Change	93.92	92.59	88.59	85.93	83.27	80.23	77.76	73.19
%Producer 's Accuracy for Unchange	73.02	78.59	86.80	90.03	91.79	94.13	94.72	95.01
%User 's Accuracy for Change	84.30	86.96	91.19	93.00	93.99	95.48	95.78	95.77
%User 's Accuracy for Unchange	88.61	87.30	83.15	80.58	78.05	75.53	73.41	69.68
%Overall Accuracy	85.70	87.08	87.89	87.54	86.62	85.70	84.43	81.78

RAW Band 3 SD = 14.00 Optical Threshold = 7.00

RAW Band 4 SD = 17.10 Optical Threshold = 18.81

				I	N			
Accuracy Indices	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2
уу 🗸	423	397	386	368	347	336	330	301
ny	103	129	140	158	179	190	196	225
nn	100	133	156	187	211	237	253	275
yn	241	208	185	154	130	104	88	66
%Producer 's Accuracy for Change	80.42	75.48	73.38	69.96	65.97	63.88	62.74	57.22
%Producer 's Accuracy for Unchange	29.33	39.00	45.75	54.84	61.88	69.50	74.19	80.65
%User 's Accuracy for Change	63.70	65.62	67.60	70.50	72.75	76.36	78.95	82.02
%User 's Accuracy for Unchange	49.26	50.76	52.70	54.20	54.10	55.50	56.35	55.00
%Overall Accuracy	60.32	61.13	62.51	64.01	64.36	66.09	67.24	66.44

				I	N			
Accuracy Indices	0.25	0.30	0.35	0.40	0.45	0.50	0.55	0.60
уу	499	492	475	469	466	453	443	434
ny	27	34	51	57	60	73	83	92
nn	123	136	180	196	216	245	255	263
yn	218	205	161	145	125	96	86	78
%Producer 's Accuracy for Change	9 <mark>4.</mark> 87	93.54	90.30	89.16	88.59	86.12	84.22	82.51
%Producer 's Accuracy for Unchange	36.07	39.88	52.79	57.48	63.34	71.85	74.78	77.13
%User 's Accuracy for Change	69.60	70.59	74.69	76.38	78.85	82.51	83.74	84.77
%User 's Accuracy for Unchange	82.00	80.00	77.92	77.47	78.26	77.04	75.44	74.08
%Overall Accuracy	71.74	72.43	75.55	76.70	78.66	80.51	80.51	80.39

RAW Band 5 SD = 26.46 Optical Threshold = 14.55

RAW Band 7 SD = 14.98 Optical Threshold = 10.49

		14AF		I	N			
Accuracy Indices	0.50	0.55	0.60	0.65	0.70	0.75	0.80	0.85
уу	458	452	452	438	423	410	410	398
ny	68	74	74	88	103	116	116	128
	221	246	246	260	278	288	288	295
yn	120	95	95	81	63	53	53	46
%Producer 's Accuracy for Change	87.07	85.93	85.93	83.27	80.42	77.95	77.95	75.67
%Producer 's Accuracy for Unchange	64.81	72.14	72.14	76.25	81.52	84.46	84.46	86.51
%User 's Accuracy for Change	79.24	82.63	82.63	84.39	87.04	88.55	88.55	89.64
%User 's Accuracy for Unchange	76.47	76.88	76.88	74.71	72.97	71.29	71.29	69.74
%Overall Accuracy	78.32	80.51	80.51	80.51	80.85	80.51	80.51	79.93

	Ν							
Accuracy Indices	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2
уу	476	469	458	442	423	404	386	370
ny	50	57	68	84	103	122	140	156
nn	210	238	269	287	300	311	317	322
yn	131	103	72	54	41	30	24	19
%Producer 's Accuracy for Change	90.49	89.16	87.07	84.03	80.42	76.81	73.38	70.34
%Producer 's Accuracy for Unchange	61.58	69.79	78.89	84.16	87.98	91.20	92.96	94.43
%User 's Accuracy for Change	78.42	81.99	86.42	89.11	91.16	93.09	94.15	95.12
%User 's Accuracy for Unchange	80.77	80.68	79.82	77.36	74.44	71.82	69.37	67.36
%Overall Accuracy	79.12	81.55	83.85	84.08	83.39	82.47	81.08	79.82

DOS1 Band 1 SD = 0.012 Optical Threshold = 0.010

DOS1 Band 2 SD = 0.015 Optical Threshold = 0.021

	N N								
Accuracy Indices	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	
уу	492	485	473	462	449	435	420	409	
ny	34	41	53	64	77	91	106	117	
	164	192	223	253	263	282	293	303	
a yn yn saa	177	149	118	88	78	59	48	38	
%Producer 's Accuracy for Change	93.54	92.21	89.92	87.83	85.36	82.70	79.85	77.76	
%Producer 's Accuracy for Unchange	48.09	56.30	65.40	74.19	77.13	82.70	85.92	88.86	
%User 's Accuracy for Change	73.54	76.50	80.03	84.00	85.20	88.06	89.74	91.50	
%User 's Accuracy for Unchange	82.83	82.40	80.80	79.81	77.35	75.60	73.43	72.14	
%Overall Accuracy	75.66	78.09	80.28	82.47	82.12	82.70	82.24	82.12	

	Ν								
Accuracy Indices	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	
уу	511	500	492	479	458	442	425	401	
ny	15	26	34	47	68	84	101	125	
nn	238	260	280	299	312	318	323	325	
yn	103	81	61	42	29	23	18	16	
%Producer 's Accuracy for Change	97.15	95.06	93.54	91.06	87.07	84.03	80.80	76.24	
%Producer 's Accuracy for Unchange	69.79	76.25	82.11	87.68	91.50	93.26	94.72	95.31	
%User 's Accuracy for Change	83.22	86.06	88.97	91.94	94.05	95.05	95.94	96.16	
%User 's Accuracy for Unchange	94.07	90.91	89.17	86.42	82.11	79.10	76.18	72.22	
%Overall Accuracy	86.39	87.66	89.04	89.73	88.81	87.66	86.27	83.74	

DOS1 Band 3 SD = 0.034 Optical Threshold = 0.027

DOS1 Band 4 SD = 0.038 Optical Threshold = 0.034

	Ν							
Accuracy Indices	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2
уу	433	420	391	379	364	346	322	299
ny	93	106	135	147	162	180	204	227
N _m I IU K	153	191	228	248	264	268	277	294
yn	188	150	113	93	77	73	64	47
%Producer 's Accuracy for Change	82.32	79.85	74.33	72.05	69.20	65.78	61.22	56.84
%Producer 's Accuracy for Unchange	44.87	56.01	66.86	72.73	77.42	78.59	81.23	86.22
%User 's Accuracy for Change	69.73	73.68	77.58	80.30	82.54	82.58	83.42	86.42
%User 's Accuracy for Unchange	62.20	64.31	62.81	62.78	61.97	59.82	57.59	56.43
%Overall Accuracy	67.59	70.47	71.40	72.32	72.43	70.82	69.09	68.40

	N							
Accuracy Indices	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2
уу	480	471	456	440	423	408	390	370
ny	46	55	70	86	103	118	136	156
nn	267	282	293	298	306	313	317	319
yn	74	59	48	43	35	28	24	22
%Producer 's Accuracy for Change	91.25	89.54	86.69	83.65	80.42	77.57	74.14	70.34
%Producer 's Accuracy for Unchange	78.30	82.70	85.92	87.39	89.74	91.79	92.96	93.55
%User 's Accuracy for Change	86.64	88.87	90.48	91.10	92.36	93.58	94.20	94.39
%User 's Accuracy for Unchange	85.30	83.68	80.72	77.60	74.82	72.62	69.98	67.16
%Overall Accuracy	86.16	86.85	86.39	85.12	84.08	83.16	81.55	79.47

DOS1 Band 5 SD = 0.068 Optical Threshold = 0.041

DOS1 Band 7 SD = 0.039 Optical Threshold = 0.039

	Ν									
Accuracy Indices	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2		
уу	496	494	487	480	478	472	459	444		
ny 🗸 🗠	30	32	39	46	48	54	67	82		
nn	251	264	276	288	297	303	307	308		
yn	90	77	65	53	44	38	34	33		
%Producer 's Accuracy for Change	94.30	93.92	92.59	91.25	90.87	89.73	87.26	84.41		
%Producer 's Accuracy for Unchange	73.61	77.42	80.94	84.46	87.10	88.86	90.03	90.32		
%User 's Accuracy for Change	84.64	86.51	88.22	90.06	91.57	92.55	93.10	93.08		
%User 's Accuracy for Unchange	89.32	89.19	87.62	86.23	86.09	84.87	82.09	78.97		
%Overall Accuracy	86.16	87.43	88.00	88.58	89.39	89.39	88.35	86.74		
	N									
------------------------------------	-------	-------	-------	-------	-------	-------	-------	-------	--	
Accuracy Indices	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.6	1.7		
уу	502	496	491	483	476	472	453	445		
ny	24	30	35	43	50	54	73	81		
nn	156	175	200	216	232	242	278	285		
yn	185	166	141	125	109	99	63	56		
%Producer 's Accuracy for Change	95.44	94.30	93.35	91.83	90.49	89.73	86.12	84.60		
%Producer 's Accuracy for Unchange	45.75	51.32	58.65	63.34	68.04	70.97	81.52	83.58		
%User 's Accuracy for Change	73.07	74.92	77.69	79.44	81.37	82.66	87.79	88.82		
%User 's Accuracy for Unchange	86.67	85.37	85.11	83.40	82.27	81.76	79.20	77.87		
%Overall Accuracy	75.89	77.39	79.70	80.62	81.66	82.35	84.31	84.20		

DOS2 Band 1 SD = 0.008 Optical Threshold = 0.014

DOS2 Band 2 SD =0.012 Optical Threshold = 0.020

	Ν										
Accuracy Indices	1.2	1.3	1.4	1.5	1.6	1.7	2.0	2.1			
уу	441	431	409	408	398	390	384	376			
ny	85	95	103	113	117	118	142	150			
	272	279	286	294	305	309	323	326			
yn og se	69	62	55	47	36	32	18	15			
%Producer 's Accuracy for Change	83.84	81.94	79.88	78.31	77.28	76.77	73.00	71.48			
%Producer 's Accuracy for Unchange	79.77	81.82	83.87	86.22	89.44	90.62	94.72	95.60			
%User 's Accuracy for Change	86.47	87.42	88.15	89.67	91.71	92.42	95.52	96.16			
%User 's Accuracy for Unchange	76.19	74.60	73.52	72.24	72.27	72.37	69.46	68.49			
%Overall Accuracy	82.24	81.89	81.48	81.44	82.13	82.33	81.55	80.97			

	N							
Accuracy Indices	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4
уу	514	508	500	495	489	478	466	450
ny	12	18	26	31	37	48	60	76
nn	228	248	259	270	282	297	308	314
yn	113	93	82	71	59	44	33	27
%Producer 's Accuracy for Change	97.72	96.58	95.06	94.11	92.97	90.87	88.59	85.55
%Producer 's Accuracy for Unchange	6 <u>6.</u> 86	72.73	75.95	79.18	82.70	87.10	90.32	92.08
%User 's Accuracy for Change	81.98	84.53	85.91	87.46	89.23	91.57	93.39	94.34
%User 's Accuracy for Unchange	95.00	93.23	90.88	89.70	88.40	86.09	83.70	80.51
%Overall Acc <mark>uracy</mark>	85.58	87.20	87.54	88.24	88.93	89.39	89.27	88.12

DOS2 Band 3 SD= 0.025 Optical Threshold = 0.030

DOS2 Band 4 SD = 0.037 Optical Threshold = 0.033

	Ν										
Accuracy Indices	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2			
уу	440	429	404	386	371	359	335	312			
ny	86	97	122	140	155	167	191	214			
	144	174	210	240	258	266	270	281			
9 yn	197	167	131	101	83	75	71	60			
%Producer 's Accuracy for Change	83.65	81.56	76.81	73.38	70.53	68.25	63.69	59.32			
%Producer 's Accuracy for Unchange	42.23	51.03	61.58	70.38	75.66	78.01	79.18	82.40			
%User 's Accuracy for Change	69.07	71.98	75.51	79.26	81.72	82.72	82.51	83.87			
%User 's Accuracy for Unchange	62.61	64.21	63.25	63.16	62.47	61.43	58.57	56.77			
%Overall Accuracy	67.36	69.55	70.82	72.20	72.55	72.09	69.78	68.40			

	Ν								
Accuracy Indices	1.1	1.2	1.3	1.4	1.5	1.6	1.7	1.8	
уу	486	482	477	473	471	465	456	451	
ny	40	44	49	53	55	61	70	75	
nn	255	262	270	279	283	286	292	295	
yn	86	79	71	62	58	55	49	46	
%Producer 's Accuracy for Change	92.40	91.63	90.68	89.92	89.54	88.40	86.69	85.74	
%Producer 's Accuracy for Unchange	74.78	76.83	79.18	81.82	82.99	83.87	85.63	86.51	
%User 's Accuracy for Change	84.97	85.92	87.04	88.41	89.04	89.42	90.30	90.74	
%User 's Accuracy for Unchange	86.44	85.62	84.64	84.04	83.73	82.42	80.66	79.73	
%Overall Accuracy	85.47	85.81	86.16	86.74	86.97	86.62	86.27	86.04	

DOS2 Band 5 SD = 0.028 Optical Threshold = 0.042

DOS2 Band 7 SD = 0.032 Optical Threshold = 0.029

	221	~~~~		Ι	N			
Accuracy Indices	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2
уу	495	485	481	479	475	469	462	447
ny	31	41	45	47	51	57	64	79
nn	228	247	268	283	290	295	299	301
yn	113	94	73	58	51	46	42	40
%Producer 's Accuracy for Change	94.11	92.21	91.44	91.06	90.30	89.16	87.83	84.98
%Producer 's Accuracy for Unchange	66.86	72.43	78.59	82.99	85.04	86.51	87.68	88.27
%User 's Accuracy for Change	81.41	83.77	86.82	89.20	90.30	91.07	91.67	91.79
%User 's Accuracy for Unchange	88.03	85.76	85.62	85.76	85.04	83.81	82.37	79.21
%Overall Accuracy	83.39	84.43	86.39	87.89	88.24	88.12	87.77	86.27

	Ν							
Accuracy Indices	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2
уу	492	476	470	459	446	438	420	404
ny	34	50	56	67	80	88	106	122
nn	181	211	235	263	275	293	301	311
yn	160	130	106	78	66	48	40	30
%Producer 's Accuracy for Change	93.54	90.49	89.35	87.26	84.79	83.27	79.85	76.81
%Producer 's Accuracy for Unchange	53.08	61.88	68.91	77.13	80.65	85.92	88.27	91.20
%User 's Accuracy for Change	75.46	78.55	81.60	85.47	87.11	90.12	91.30	93.09
%User 's Accuracy for Unchange	84.19	80.84	80.76	79.70	77.46	76.90	73.96	71.82
%Overall Accuracy	77.62	79.24	81.31	83.28	83.16	84.31	83.16	82.47

DOS3 Band 1 SD = 0.011 Optical Threshold = 0.011

DOS3 Band 2 SD = 0.010 Optical Threshold =0.013

	N									
Accuracy Indices	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4	1.5	1.6		
уу	450	432	424	422	412	401	400	389		
ny	76	94	102	104	114	125	126	137		
000°0 m	254	276	282	289	303	306	310	314		
yn	87	65	59	52	38	35	31	27		
%Producer 's Accuracy for Change	85.55	82.13	80.61	80.23	78.33	76.24	76.05	73.95		
%Producer 's Accuracy for Unchange	74.49	80.94	82.70	84.75	88.86	89.74	90.91	92.08		
%User 's Accuracy for Change	83.80	86.92	87.78	89.03	91.56	91.97	92.81	93.51		
%User 's Accuracy for Unchange	76.97	74.59	73.44	73.54	72.66	71.00	71.10	69.62		
%Overall Accuracy	81.20	81.66	81.43	82.01	82.47	81.55	81.89	81.08		

	N							
Accuracy Indices	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2
уу	514	508	499	489	478	459	444	433
ny	12	18	27	37	48	67	82	93
nn	224	249	264	282	298	311	318	323
yn	117	92	77	59	43	30	23	18
%Producer 's Accuracy for Change	97.72	96.58	94.87	92.97	90.87	87.26	84.41	82.32
%Producer 's Accuracy for Unchange	65.69	73.02	77.42	82.70	87.39	91.20	93.26	94.72
%User 's Accuracy for Change	81.46	84.67	86.63	89.23	91.75	93.87	95.07	96.01
%User 's Accuracy for Unchange	94.92	93.26	90.72	88.40	86.13	82.28	79.50	77.64
%Overall Accuracy	85.12	87.31	88.00	88.93	89.50	88.81	87.89	87.20

DOS3 Band 3 SD = 0.034 Optical Threshold =0.031

DOS3 Band 4 SD = 0.036 Optical Threshold = 0.040

				I	N			
Accuracy Indices	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2
уу 🗸 👝	455	438	423	407	394	378	367	351
ny	71	88	103	119	132	148	159	175
nn	128	146	166	202	231	247	260	266
yn	213	195	175	139	110	94	81	75
%Producer 's Accuracy for Change	86.50	83.27	80.42	77.38	74.90	71.86	69.77	66.73
%Producer 's Accuracy for Unchange	37.54	42.82	48.68	59.24	67.74	72.43	76.25	78.01
%User 's Accuracy for Change	68.11	69.19	70.74	74.54	78.17	80.08	81.92	82.39
%User 's Accuracy for Unchange	64.32	62.39	61.71	62.93	63.64	62.53	62.05	60.32
%Overall Accuracy	67.24	67.36	67.94	70.24	72.09	72.09	72.32	71.16

	N							
Accuracy Indices	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4	1.5
уу	493	489	488	484	478	473	471	466
ny	33	37	38	42	48	53	55	60
nn	215	234	247	259	268	275	283	286
yn	126	107	94	82	73	66	58	55
%Producer 's Accuracy for Change	93.73	92.97	92.78	92.02	90.87	89.92	89.54	88.59
%Producer 's Accuracy for Unchange	63.05	68.62	72.43	75.95	78.59	80.65	82.99	83.87
%User 's Accuracy for Change	79.64	82.05	83.85	85.51	86.75	87.76	89.04	89.44
%User 's Accuracy for Unchange	86.69	86.35	86.67	86.05	84.81	83.84	83.73	82.66
%Overall Accuracy	81.66	83.39	84.78	85.70	86.04	86.27	86.97	86.74

DOS3 Band 5 SD = 0.038 Optical Threshold =0.053

DOS3 Band 7 SD = 0.054 Optical Threshold =0.043

	N								
Accuracy Indices	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	
уу	490	480	478	473	458	442	426	407	
ny 🗸 🗠	36	46	48	53	68	84	100	119	
nn	262	282	295	300	304	307	309	314	
yn	79	59	46	41	37	34	32	27	
%Producer 's Accuracy for Change	93.16	91.25	90.87	89.92	87.07	84.03	80.99	77.38	
%Producer 's Accuracy for Unchange	76.83	82.70	86.51	87.98	89.15	90.03	90.62	92.08	
%User 's Accuracy for Change	86.12	89.05	91.22	92.02	92.53	92.86	93.01	93.78	
%User 's Accuracy for Unchange	87.92	85.98	86.01	84.99	81.72	78.52	75.55	72.52	
%Overall Accuracy	86.74	87.89	89.16	89.16	87.89	86.39	84.78	83.16	

	Ν							
Accuracy Indices	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4
уу	489	475	468	458	444	430	411	397
ny	37	51	58	68	82	96	115	129
nn	204	229	244	270	284	295	307	311
yn	137	112	97	71	57	46	34	30
%Producer 's Accuracy for Change	92.97	90.30	88.97	87.07	84.41	81.75	78.14	75.48
%Producer 's Accuracy for Unchange	59.82	67.16	71.55	79.18	83.28	86.51	90.03	91.20
%User 's Accuracy for Change	78.12	80.92	82.83	86.58	88.62	90.34	92.36	92.97
%User 's Accuracy for Unchange	84.65	81.79	80.79	79.88	77.60	75.45	72.75	70.68
%Overall Accuracy	79.93	81.20	82.12	83.97	83.97	83.62	82.81	81.66

DDV Band 1 SD = 0.013 Optical Threshold =0.014

DDV Band 2 SD = 0.025 Optical Threshold =0.012

	N									
Accuracy Indices	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1		
уу	447	422	396	385	382	360	335	310		
ny	79	104	130	141	144	166	191	216		
	256	285	307	317	320	325	327	329		
a yn yn sa	85	56	34	24	21	16	14	12		
%Producer 's Accuracy for Change	84.98	80.23	75.29	73.19	72.62	68.44	63.69	58.94		
%Producer 's Accuracy for Unchange	75.07	83.58	90.03	92.96	93.84	95.31	95.89	96.48		
%User 's Accuracy for Change	84.02	88.28	92.09	94.13	94.79	95.74	95.99	96.27		
%User 's Accuracy for Unchange	76.42	73.26	70.25	69.21	68.97	66.19	63.13	60.37		
%Overall Accuracy	81.08	81.55	81.08	80.97	80.97	79.01	76.36	73.70		

	Ν							
Accuracy Indices	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2
уу	517	513	505	495	488	472	451	440
ny	9	13	21	31	38	54	75	86
nn	183	226	251	267	282	305	315	319
yn	158	115	90	74	59	36	26	22
%Producer 's Accuracy for Change	98.29	97.53	96.01	94.11	92.78	89.73	85.74	83.65
%Producer 's Accuracy for Unchange	53.67	66.28	73.61	78.30	82.70	89.44	92.38	93.55
%User 's Accuracy for Change	76.59	81.69	84.87	86.99	89.21	92.91	94.55	95.24
%User 's Accuracy for Unchange	95.31	94.56	92.28	89.60	88.13	84.96	80.77	78.77
%Overall Accuracy	80.74	85.24	87.20	87.89	88.81	89.62	88.35	87.54

DDV Band 3 SD = 0.034 Optical Threshold =0.034

DDV Band 4 SD = 0.046 Optical Threshold =0.037

	Ν							
Accuracy Indices	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2
уу	431	411	387	371	358	330	305	282
ny 🗸 🗠	95	115	139	155	168	196	221	244
nn	160	202	237	256	266	272	286	300
yn	181	139	104	85	75	69	55	41
%Producer 's Accuracy for Change	81.94	78.14	73.57	70.53	68.06	62.74	57.98	53.61
%Producer 's Accuracy for Unchange	46.92	59.24	69.50	75.07	78.01	79.77	83.87	87.98
%User 's Accuracy for Change	70.42	74.73	78.82	81.36	82.68	82.71	84.72	87.31
%User 's Accuracy for Unchange	62.75	63.72	63.03	62.29	61.29	58.12	56.41	55.15
%Overall Accuracy	68.17	70.70	71.97	72.32	71.97	69.43	68.17	67.13

	Ν							
Accuracy Indices	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.4	1.5
уу	495	489	488	485	480	478	472	468
ny	31	37	38	41	46	48	54	58
nn	215	232	247	259	266	275	281	284
yn	126	109	94	82	75	66	60	57
%Producer 's Accuracy for Change	94.11	92.97	92.78	92.21	91.25	90.87	89.73	88.97
%Producer 's Accuracy for Unchange	63.05	68.04	72.43	75.95	78.01	80.65	82.40	83.28
%User 's Accuracy for Change	79.71	81.77	83.85	85.54	86.49	87.87	88.72	89.14
%User 's Accuracy for Unchange	87.40	86.25	86.67	86.33	85.26	85.14	83.88	83.04
%Overall Acc <mark>u</mark> racy	81.89	83.16	84.78	85.81	86.04	86.85	86.85	86.74

DDV Band 5 SD = 0.034 Optical Threshold =0.048

DDV Band 7 SD = 0.037 Optical Threshold =0.041

	N							
Accuracy Indices	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3	1.6
уу	483	481	477	474	469	460	444	413
ny	43	45	49	52	57	66	82	113
nn NDIIU K	264	276	285	292	298	301	302	307
ลาฬาyn เกิดรัก	77	65	56	49	43	40	39	34
%Producer 's Accuracy for Change	91.83	91.44	90.68	90.11	89.16	87.45	84.41	78.52
%Producer 's Accuracy for Unchange	77.42	80.94	83.58	85.63	87.39	88.27	88.56	90.03
%User 's Accuracy for Change	86.25	88.10	89.49	90.63	91.60	92.00	91.93	92.39
%User 's Accuracy for Unchange	85.99	85.98	85.33	84.88	83.94	82.02	78.65	73.10
%Overall Accuracy	86.16	87.31	87.89	88.35	88.47	87.77	86.04	83.04

ประวัติผู้เขียนวิทยานิพนธ์

ประวัติส่วนตัว

ชื่อ นาย ธเนศ จงรุจินันท์ เกิด วันที่ 8 มิถุนายน พ.ศ. 2517

ประวัติการศึกษา

พ.ศ. 2535-2538 วิศวกรรมศาสตรบัณฑิต สาขาวิศวกรรมสำรวจ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ประวัติการทำงาน

พ.ศ. 2539-2541	วิศวกรโยธา โครงการทางยกระดับรามอินทรา-อาจณรงค์
พ.ศ. 2541-2544	้วิศวกรโยธา โครงการทางยกระดับตากสิน-เพชรเกษม ตอนที่2



สถาบันวิทยบริการ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย