ผลกระทบของการกระตุ้นด้วยเจ็ตควบคุมต่อคุณลักษณะของเจ็ตในกระแสลมขวาง

นายพรชัย กรศรี

## สถาบนวิทยบริการ

วิทยานิพนธ์นี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญาวิศวกรรมศาสตรมหาบัณฑิต สาขาวิชาวิศวกรรมเครื่องกล ภาควิชาวิศวกรรมเครื่องกล คณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย ปีการศึกษา 2550 ลิขสิทธิ์ของจุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

## EFFECTS OF CONTROL JETS ON CHARACTERISTIC OF A JET IN CROSSFLOW

Mr. Pornchai Kornsri

# สถาบันวิทยบริการ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

A Thesis Submitted in Partial Fulfillment of the Requirements for the Degree of Master of Engineering program in Mechanical Engineering Department of Mechanical Engineering Faculty of Engineering Chulalongkorn University Academic Year 2007 Copyright of chulalongkorn University

หัวข้อวิทยานิพนธ์	ผลกระทบของการกระตุ้นด้วยเจ็ตควบคุมต่อคุณลักษณะของเจ็ตใน
	กระแสลมขวาง
โดย	นายพรชัย กรศรี
สาขาวิชา	วิศวกรรมเครื่องกล
อาจารย์ที่ปรึกษา	รองศาสตราจารย์ ดร. อศิ บุญจิตราดุลย์

คณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย อนุมัติให้นับวิทยานิพนธ์ฉบับนี้เป็นส่วน หนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญามหาบัณฑิต

คณบดีคณะวิสวกรรมศาสตร์

(รองศาสตราจารย์ ดร. บุญสม เลิศหิรัญวงศ์)

คณะกรรมการสอบวิทยานิพนธ์

ประธานกรรมการ

(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.สมพงษ์ พุทธิวิสุทธิศักดิ์)

อาจารย์ที่ปรึกษา

(รองศาสตราจารย์ ดร. อศิ บุญจิตราดุลย์)

(อาจารย์ ดร. อลงกรณ์ พิมพ์พิณ)

กรรมการ

(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร. ไพบูลย์ ศรีภคากร)

.....กร์รมการ

(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร. บุญชัย เลิศนุวัฒน์)

พรชัย กรศรี: ผลกระทบของการกระตุ้นด้วยเจ็ตควบคุมต่อคุณลักษณะของเจ็ตในกระแสลม ขวาง (EFFECTS OF CONTROL JETS ON CHARECTERISTIC OF A JET IN CROSSFLOW) อ.ที่ปรึกษา: รศ. คร. อศิ บุญจิตราคุลย์, อ.ที่ปรึกษาร่วม: อ. คร. อลงกรณ์ พิมพ์พิณ,143 หน้า

งานวิจัยนี้สึกษาผลกระทบของเจ็ตควบคุมต่อคุณลักษณะและโครงสร้างความเร็วของเจ็ตใน กระแสลมขวาง (JICF) ที่ค่าความเร็วประสิทธิผลเท่ากับ 3.87 เรโนลย์นัมเบอร์เท่ากับ 23,500 โดยมีเป้าหมายเพื่อลดความสูงของเส้นทางเดินของเจ็ตและเพื่อเพิ่มการเหนี่ยวนำการผสม การศึกษานี้ได้ทำการทดลองเบื้องด้นเพื่อหาตำแหน่งเชิงมุมรอบปากเจ็ตและอัตราส่วนเชิงมวล (*r*<sub>m</sub>) ของเจ็ตควบคุมที่เหมาะสม โดยพบว่า ภายใต้ขอบเขตของการทดลองที่ศึกษา ดำแหน่งเชิงมุมของ การฉีดเจ็ตควบคุมที่เหมาะสมคือ ± 15 องศา และอัตราส่วนเชิงมวลที่เหมาะสมมีค่าเท่ากับ 2 เปอร์เช็นด์ นอกจากนั้น ยังพบว่าการฉีดเจ็ตควบคุมที่บริเวณด้านปะทะลม (winward) จะมีผลทำ ให้เส้นทางเดินของเจ็ตด่ำลง ในทางตรงกันข้าม เมื่อฉีดเจ็ตควบคุมที่ตำแหน่งด้านหลังลม (leeward) จะมีผลทำให้เส้นทางเดินของเจ็ตสูงขึ้นเมื่อเปรียบเทียบกับกรณี JICF

ผลการศึกษา พบว่า การฉีดเจ็ตควบคุมที่ตำแหน่งเหมาะสมข้างค้น จะทำให้เส้นทางเดิน ของเจ็ตต่ำลง และ การเหนี่ยวนำการผสมดีขึ้น ซึ่งสามารถอธิบายได้ว่า การฉีดเจ็ตควบคุมนั้น จะ ลดบทบาทและการพัฒนาด้วของ windward jet shear layer ในทางตรงกันข้าม จะช่วยเพิ่ม บทบาทและส่งเสริมการพัฒนาด้วของ lateral skewed mixing layers เป็นผลทำให้เกิดการ เหนี่ยวนำการผสมที่ดีขึ้นที่บริเวณด้านข้างของเจ็ต (suppress windward jet shear layer, promote lateral skewed mixing layers) นอกจากนั้นแล้ว ยังส่งเสริมให้เกิดความปั่นป่วน (promote turbulence) ที่บริเวณ lateral skewed mixing layer นี้ด้วย

ภาควิชา วิศวกรรมเครื่องกล ลายมือชื่อนิสิต พร.ชั*ฟ* กะเปรี้ สาขาวิชา วิศวกรรมเครื่องกล ลายมือชื่ออาจารย์ที่ปรึกษา 🐼 🚈 ปีการศึกษา 2550 ลายมือชื่ออาจารย์ที่ปรึกษาร่วม <u>ONTASAS พิมพ์ผ</u>ิณ

#### ## 4770590121: MAJOR MECHANICAL ENGINEERING KEYWORD: CONTROL JETS/ JET IN CROSSFLOW/ VELOCITY DISTRIBUTION

PORNCHAI KORNSRI: EFFECTS OF CONTROL JETS ON CHARECTERISTIC OF A JET IN CROSSFLOW THESIS ADVISOR: ASSOC. PROF. ASI BUNYAJITRADULYA, Ph.D., THESIS COADVISOR: ALONGKORN PIMPIN, Ph.D., 143 pp.

Effects of azimuthal control jets on a jet in crossflow (JICF) are investigated. The goals of this study are in two folds: 1) finding the optimum azimuthal positions  $(\theta)$  of the control jets as well as the mass flowrate ratio of the control jet to the main jet  $(r_m)$  such that the controlled JICF has lower trajectory and better entrainment, and 2) under this optimum condition of the control jets, investigating the effects of the controlled jets on the JICF. The experiment is conducted for the JICF with the effective velocity ratio of 3.87 and the jet Reynolds number of 23,500.

The first part of this experimental investigation, which is conducted with a limited range of the two control parameters, shows that the optimum values of the azimuthal positions of the control jets and the mass flow rate ratio are  $\pm 15$  degree and 2 per cents, respectively. In addition, the experiment also shows that, when the control jets are deployed on the windward side, the trajectory of the controlled JICF is lower than the uncontrolled JICF. On the other hand, when the control jets are deployed on the trajectory of the control jets are deployed on the leeward side, the trajectory of the controlled JICF is higher than the uncontrolled counterpart.

In the second part of the experiment, the effects of the control jets at the formentioned optimum condition ( $\theta = \pm 15^\circ$ ,  $r_m = 2\%$ ) on the JICF are investigated in more details. The result shows that, when the controlled jets are deployed, the controlled JICF has lower trajectory and better entrainment than the uncontrolled counterpart. This can be attributed to the effects of the control jets in suppressing (the development of) the windward jet shear layer while promoting (the development of) the lateral skewed mixing layers, later developing into two dominant lateral vortical structures – one on each lateral side. These result in better overall entrainment as well as higher turbulence at the locations of the two lateral vortical structures.

#### กิตติกรรมประกาศ

วิทยานิพนธ์ฉบับนี้จะไม่อาจสำเร็จลุล่วงไปได้ ถ้ามิรับคำแนะนำ และความช่วยเหลือจาก อาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์ของผู้วิจัย ท่านรองศาสตราจารย์ ดร. อศิ บุญจิตราดุลย์ และ อาจารย์ที่ปรึกษาร่วมวิทยานิพนธ์ของผู้วิจัย ท่านอาจารย์ ดร. อลงกรณ์ พิมพ์พิณ ซึ่งได้ประสิทธิ์ ศาสตร์ความรู้ ตลอดจนโอกาสที่ดีต่างๆ ทั้งที่เป็นประโยชน์ต่อการทำวิจัย และการดำเนินชีวิตของ ผู้วิจัย

ผู้วิจัยขอกราบขอบพระคุณ คณะกรรมการวิทยานิพนธ์ ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร. สมพงษ์ พุทธิวิสุทธิศักดิ์ ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร. ไพบูลย์ ศรีภคากร และผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร. บุญชัย เลิศนุวัฒน์ ที่ได้เอื้อเฟื้อและคำแนะนำต่างๆ อันเป็นประโยชน์ต่อการทำวิทยานิพนธ์

งานวิจัยนี้ได้รับทุนสนับสนุนงานวิจัยจากกองทุน 90 ปีจุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัยซึ่งผู้วิจัย ขอขอบคุณไว้ ณ . ที่นี้ด้วย

ตลอดระยะเวลาที่ผู้วิจัยศึกษาและทำวิยานิพนธ์ที่ห้องปฏิบัติการวิจัยกลศาสตร์ของไหล ผู้วิจัยได้รับคำแนะนำ ความช่วยเหลือ และน้ำใจจากพี่ เพื่อน และน้อง สมาชิกห้องปฏิบัติการเป็น อย่างดี ผู้วิจัยจึงขอขอบคุณ พี่ธีวรา ยิ่งเจริญ ที่ได้ถ่ายทอดความรู้ประสบการณ์ และให้คำปรึกษา ในการทำงานวิจัย ขอขอบคุณ ปราโมทย์ ลิ้มดำรงธรรม ที่เอื้อเฟื้อน้ำใจและฝ่าฟันอุปสรรค์ต่างๆ มาด้วยกันโดยตลอด นอกจากนี้ผู้วิจัยขอขอบคุณ ศิริพงษ์ ชื่นกลิ่น การุ จงศิริภิญโญ วรเดช มโน สร้อย ที่เอื้อเฟื้อน้ำใจและให้ความช่วยเหลือในการทำงานวิจัย อีกทั้งขอขอบพระคุณ ครูไพโรจน์ อนันตะเศรษฐกุล พี่โกวิทย์ โกพล พี่สุบิณ ขันติ ที่คอยชื้แนะการใช้เครื่องมือต่างๆ ในการสร้าง อุปกรณ์ทดลอง รวมทั้งบุคลากรทุกๆ คนซึ่งไม่สามารถยกมากล่าวในที่นี้ได้ทั้งหมด ที่ได้ให้ความ ช่วยเหลือในด้านต่างๆ จนทำให้วิทยานิพนธ์ฉบับนี้สำเร็จได้ด้วยดี

ผู้วิจัยขอกราบขอบพระคุณทุกคนในครอบครัวของผู้วิจัยที่ให้การสนับสนุนในทุกๆ ด้านอีก ทั้งยังคอยส่งกำลังใจมาโดยตลอด ทำให้ผู้วิจัยมีกำลังใจในการทำงานและไม่ย่อท้อต่ออุปสรรค ต่างๆ ที่เกิดขึ้น สุดท้ายนี้ผู้วิจัยขออุทิศความสำเร็จทั้งหมดแด่บิดาและมารดาผู้ซึ่งเสียสละ ความสุขและความสบายในชีวิตเพื่อผู้วิจัย

## สารบัญ

บทคัดย่	อภาษา	ไทย	<u></u> ง
บทคัดย่	อภาษา	อังกฤษ	۹
กิตติกระ	ามประก	ורות	ର
สารบัญ			<u>ฃ</u>
สารบัญ	ตาราง <u></u>		<u>រ</u> ្
สารบัญ	รูปภาพ		្ប
คำอธิบา	- ายสัญล้	์กษณ์แล <mark>ะคำย่อ</mark>	ୁ ଆ
I	Ŭ		
บทที่ 1	บทนำ		1
	1.1	ความเป็นมาและความสำคัญของปัญหา <u></u>	2
	1.2	งานวิจัยที่ผ่าน <mark>มา</mark>	2
	1.3	วัตถุประสง <mark>ค์ของงานวิจัย</mark>	12
	1.4	แนวทาง <mark>การท</mark> ำวิจัย	12
	1.5	ผลที่คาดว่าจะได้รับจากวิทยานิพนธ์	13
บทที่ 2	ชุดทด	ลองและการทดลอง	14
	2.1	ชุดทดลอง	14
	2.2	อุปกรณ์วัดความเร็วและการใช้งาน	16
	2.3	พิกัดอ้างอิงที่ใช้การทดลอง	17
	2.4	สภาวะของการทดลอง	18
	2.5	วิธีการทดลอง	18
9			
บทที่ 3	ผลการ	รทดลอง <u>.</u>	22
	3.1	ผลการวัดสภาวะเริ่มต้น	25
		3.1.1 ผลการวัดสภาวะเริ่มต้นของกระแสลมขวาง	25
		3.1.2 ผลการวัดสภาวะเริ่มต้นของเจ็ต	26
	3.2	การกำหนดสภาวะที่เหมาะสมสำหรับการทดลอง	26

	3.2.1	การกำหนดตำแหน่งของการฉีดเจ็ตควบคุม	26
	3.2.2	การกำหนดอัตราส่วนเชิงมวลของการฉีดเจ็ตควบคุม	28
33	การเปรี่ยบแที่ย	เบเผลกรณี IICF กับ กรณี I15	
5.5	ตามแนว Dov	vnstream $(x/rd=0.25, 0.5, 0.75, 1, 2, 3 \text{ Laz} 4)$	29
		a a	
	• การเข	lรัยบเทียบผลการทดลองกรณี JICF กับผลการทดลองของ	
	Zama	an and Fross (1997)	30
		าง สุภาพ ตุ้ง สุภาพ สุภาพ วาม เป็นวามขายเว็บขาย เป็นการเหตุสามารถ	•
	(w/U	<sub>cf</sub> ) เน กรณ JICF เปรยบเทยบ กบ กรณ 115	30
	• การก	ระจายตัวของ สัมประสิทธิความเร็วรวม $\left( C_{UG} ight)$	
	ในกร	ณี JICF เปรียบเทียบ กับกรณี I15	33
	• การก	ระจายตัวของสัมประสิทธิ์ความเร็วเฉพาะหน้าตัด ( $C_{\it UL}$ )	
	ในกร	ณี JICF เปรียบเทียบ กับ กรณี I15	35
	• การก	ระจายตัวของ Fluctuation velocity เทียบกับความเร็ว	
	ของก	ระแสลมขวาง (w <sub>rms</sub> /U <sub>cf</sub> ) กรณี JICF เปรียบเทียบ กับกรณี I15	38
	• การก	ระจายตัวของ Turbulent intensity (w <sub>rms</sub> /w)	
	กรณี	JICF เปรียบเทียบกับกรณีI15	39
	• Cent	roid trajectory( $\bar{y}_c, \bar{z}_c$ ) use Center of mass trajectory	
	$(\overline{y}_m,$	$\overline{z}_m$ ) ของความเร็วบนระนาบสมมาตร	41
	<ul> <li>ฐปร่าง</li> </ul>	งของความเร็ว ตามแนว Traverse บน Center plane	
	า ของเจ	ล์ด 🔍 👝 🦾	44
	• Max	imum decay ของความเร็วบน Center plane	
	ตามเ	นว Downstream (x)	44
	• Veloc	city trajectory	45
บทที่ 4	อภิปรายผลเ	าารทดลอง	48
า เทที่ 5	สรปยุลการข	າອຈອາ	10
	9 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1		<u> </u>
ประมวล	เติาราง		53
ประมวล	รูปภาพ		73

### หน้า

### หน้า

รายการอ้างอิง	
ภาคผนวก	
ภาคผนวก ก	134
ภาคผนวก ข	136
ภาคผนวก ค <u></u>	<u>1</u> 39
ประวัติผู้เขียนวิทยานิพนก์	143



# สถาบันวิทยบริการ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

## สารบัญตาราง

ល្ង

หน้า

ตารางที่ 1.1	สรุปผลงานวิจัยที่ผ่านมา: การศึกษาคุณลักษณะของเจ็ท	
	ในกระแสลมขวาง	54
ตารางที่ 1.2	สรุปผลงานวิจัยที่ผ่านมา: การศึกษาผลของTab ที่มีต่อ	
	คุณลักษณะของเจ็ทในกระแสลมขวาง	64
ตารางที่ 1.3	สรุปผลงานว <b>ิจัยที่ผ่านมา: การศึกษา</b> ผลของการควบคุมเจ็ต	
	ในกระแส <mark>ลมขวางโดย</mark> ใช้ พลังงาน	68
ตารางที่ 2.1	พารามิเตอร์ที่สำคัญสำหรับการ <mark>Set Hot film</mark>	71
ตารางที่ 3.1	รายละเอีย <mark>ดพารามิเตอ</mark> ร์ในการทดลองและความคลาดเคลื่อน	71
ตารางที่ 3.2	ความหนาของชั้น Boundary layer ของแต่ละตำแหน่ง	
	ตามแนว Spanwise (z)	71
ตารางที่ 3.3	ตารางแสดงค่า A และ m	72
ตารางที่ 3.4	เปรียบเทียบกับ ค่า A และ <i>m</i> ของ Center of mass และ	
	Centroid trajectory	72
ตารางที่ 3.5	ตารางแสดงค่า Entrainment ของเจ็ต	72

สถาบันวิทยบริการ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

## สารบัญภาพ

	Y
หา	า

รูปที่ 1.1	การประยุกต์ใช้งานเจ็ตในกระแสลมขวาง	74
รูปที่ 1.2	โครงสร้างของเจ็ตในกระแสลมขวาง	
	(Fric and Roshko,1994)	75
รูปที่ 1.3	โครงสร้างของเจ็ต บริเวณ Near field (Yuan <i>et al.</i> , 1999)	75
รูปที่ 1.4	โครงสร้างของ H <mark>anging vortices (Y</mark> uan <i>et al</i> ., 1999)	76
รูปที่ 1.5	โครงสร้าง <mark>ของ Lamin</mark> ar เจ็ต (Lim <i>et al</i> ., 2003)	
รูปที่ 1.6	โครงสร้างการเกิด CVP (Cortelezzi and Karagozian., 2001)	77
รูปที่ 1.7	การพัฒนาตัวของเจ็ต (Cortelezzi and Karagozian., 2001)	77
รูปที่ 1.8	โครงสร้างการไหล ของLaminar jet (Lim <i>et al.</i> , 2001)	78
รูปที่ 1.9	Vortical Structure ของเจ็ต (Sau et al., 2004)	78
รูปที่ 1.10	การพัฒนาตัวของการเกิด CVP (Muppidi and Mesh , 2005b)	79
รูปที่ 1.11	เส้นทา <mark>งเดินของความเร็วและอุณหภูมิของเจ็ต</mark>	
รูปที่ 1.12	(Kamot <mark>a</mark> ni and greeber, 1972) เส้นทางเดินของเจ็ต	79
รูปที่ 1.13	(Muppidi and Maheash, 2005a) การเปรียบเทียบเส้นทางเดินของเจ็ตโดยการ Scale ด้วย <i>rd</i> และ <i>r<sup>2</sup> d</i>	80
	(Muppidi and Maheash, 2005a)	80
รูปที่ 1.14	การ Scale เส้นทางเดินเจ็ตด้วย h	
	(Muppidi and Maheash, 2005)	81
รูปที่ 1.15	เส้นทางการเคลื่อนที่ของ Concentration บน Centerline ของเจ็ต	
ald 1 16	(Smith and Mungal, 1998)	81
งมา 1.10 ข	(Smith and Mungal 1998)	82
รูปที่ 1.17	Contour 1204 Spanwise vorticity (Yuan <i>et al.</i> , 1998)	82
รูปที่ 1.18	โครงสร้างของ Laminar เจ็ต (New <i>et al.</i> , 2003)	83
รูปที่ 1.19	การพัฒนาตัวของ Streamlineในการก่อตัวของ	
Л	Kevin-Helmholt (Sau et al., 2004)	83
รูปที่ 1.20	การพัฒนาตัวของ Streamline	
	(Sau <i>et al.</i> , 2004)	84
รูปที่ 1.21	Contour แสดงผลของ Tab ต่อโครงสร้างของความเร็ว (J=21)	
	(Zaman and Foss, 1997)	

<u>ร</u> ูปที่ 1.22	Contour แสดงผลของ Tab ต่อโครงสร้างของความเร็ว <i>(J</i> =54)	
4	(Zaman and Foss, 1997)	85
รูปที่ 1.23	แสดงการกระจายตัวของความเร็วเฉลี่ยและ Streamwise vorticity	
	( <i>J</i> =21) (Zaman and Foss, 1997)	
รูปที่ 1.24	แสดงการกระจายตัวของความเร็วเฉลี่ยและ Streamwise vorticity	
รูปที่ 1.25	( <i>J</i> =54) (Zaman and Foss, 1997) Tab และการติดตั้ง	86
-	(Bunyajitradulya and Sathapornnanon, 2005)	
รูปที่ 1.26	Contour ของการกระจายตัวของของอุณหภูมิ $(C_{TG})$	
	กรณีไม่หมุนควง(Bunyajitradulya and Sathapornnanon, 2005)	
รูปที่ 1.27	Contour ของการกระจายตัวของของอุณหภูมิ $(C_{TG})$	
	กรณีไม่หมุนควง (Bunyajitradulya and Sathapornnanon, 2005)	90
รูปที่ 1.28	การเปรียบเทียบคุณลักษณะของการผสมระหว่างเจ็ตกับ กระแสลมขวาง	
	กรณี Unforced กับ Forced (Gogineni and Roquemore, 1998)	91
รูปที่ 1.29 (ก)	การกร <mark>ะจายของสัมประสิทธิ์อุณหภูมิรวม (C<sub>TG</sub>)</mark>	92
1	(Wangiraniran, 2001)	
รูปที่ 1.29 (ข)	การกระจายของสัมประสิทธิ์อุณหภูมิเฉพาะหน้าตัด (C <sub>TL</sub> )	93
d	(Wangiraniran, 2001)	
รูปที่ 1.30 (ก)	การตอบสนองของค่าความถึทใช้กระตุ้นเจ็ต	
	(M'closky <i>et al.</i> , 2002)	94
รูปท 1.30 (ป)	ภาพขณะเดๆแลดงผลของการกระดุนเจตดวยลาเพง	04
รปที่ 1.31	(M closky <i>et al.</i> , 2002) การกระต้นเจ็ตด้วย Spining valve	94
an An	(Narayanan <i>et al</i> , 2003)	95
รูปที่ 2.1	Schematic อุโมงค์ลม	96
รูปที่ 2.2 (ก)	Schematicหน้าตัดทดสอบ	96
รูปที่ 2.2 (ข)	ร่องสำหรับใช้วัดความเร็วบนหน้าตัดทดสอบ	97
รูปที่ 2.3	รูปถ่ายหน้าตัดทดสอบ	97
รูปที่ 2.4	Schematic ของชุดทดลอง	98
รูปที่ 2.5	ชุดหัวเจ็ต	98
รูปที่ 2.6	Schematic การต่อชุดอุปกรณ์การวัด (Hot film)	99
รูปที่ 2.7 (ก)	พิกัดอ้างอิงสำหรับการทดลอง	99

รูปที่ 2.7 (ข)	พิกัดอ้างอิงสำหรับตำแหน่งการฉีดเจ็ตควบคุม	100	
รูปที่ 2.8	ตำแหน่งของการวัดการกระจายตัวของความเร็วบน		
	Center plane	100	
รูปที่ 2.9	ตำแหน่งของการวัดรูปร่างของชั้นขอบเขต	101	
รูปที่ 3.1	Contour แสดงค่าความสม่ำเสมอของ กระแสลมขวาง	102	
รูปที่ 3.2	รูปร่างของชั้นขอบเขต	102	
รูปที่ 3.3	รูปร่างของความเร็วที่ปากทางออกของเจ็ต	103	
รูปที่ 3.4	รูปร่างของ Fluctuation velocity ที่ปากทางออกของเจ็ต	104	
รูปที่ 3.5	รูปร่างของ Turbulence intensity ที่ปากทางออกของเจ็ต	105	
รูปที่ 3.6	เปรียบเทียบรูปร่างของ Fluctuation velocity		
	ແລະ Turbulence intensity	106	
รูปที่ 3.7	เปรียบเทียบรูปร่างของความเร็วที่ Center plane		
	สำหรับกำหน <mark>ดตำแหน่งมุมการฉีดที่เหมาะสม</mark>	107	
รูปที่ 3.8	การเปรียบเทียบเส้นทางการเดินของเจ็ตที่ตำแหน่งมุม		
	ของการฉีดเจ <sup>็</sup> ตควบคุมต่างๆ	108	
รูปที่ 3.9	การเปรียบเทียบรูปร่างของความเร็วบบน Center plane		
	สำหรับกำหนดค่า r <sub>m</sub>	108	
รูปที่ 3.10	เส้นทางการลดลงของความเร็วที่ค่า $r_m$ ต่างๆ		
รูปที่ 3.11	Schematic แสดงหลักการพิจารณาเลือกค่า r <sub>m</sub> Optimum	109	
รูปที่ 3.12	การเปรียบเทียบ Contour ของความเร็วกับผลการทดลอง		
	ของ Zaman and Fross (1997)	110	
<sub>ถู</sub> ปที่ 3.13	การเปรียบเทียบค่าความเร็วเฉลี่ย กรณี JICF กับ I15 (w/U <sub>cf</sub> )	111	
รูปที่ 3.14	การเปรียบเทียบค่าความเร็วเฉลี่ย กรณี JICF กับ I15 (C <sub>UG</sub> )	113	
รูปที่ 3.15	การเปรียบเทียบค่าความเร็วเฉลี่ย กรณี JICF กับ I15 ( <i>C<sub>UL</sub>)</i>	115	
รูปที่ 3.16	การเปรียบเทียบค่าความเร็วเฉลี่ยกรณี JICF กับ I15 ( w <sub>rms</sub> /U <sub>cf</sub> )	117	
รูปที่ 3.17	การเปรียบเทียบค่าความเร็วเฉลี่ยกับค่าVelocity fluctuation	119	
รูปที่ 3.18	การเปรียบเทียบ 3D surface กรณี JICF กับ กรณี I15	120	
รูปที่ 3.19	การเปรียบเทียบค่าTurbulent intensity กรณี JICF กับ I15	121	
รูปที่ 3.20	การเปรียบเทียบ Centroid Trajectory ของความเร็วบน		
	ระนาบสมมาตร ( ȳ <sub>c,w</sub> ) กรณี JICF กับ I15		

รูปที่ 3.21	การเปรียบเทียบ Center of mass Trajectory ของความเร็วบน	
	ระนาบสมมาตร ( ȳ <sub>m,w</sub> ) กรณี JICF กับ I15	
รูปที่ 3.22	การเปรียบเทียบ Centroid Trajectory ของความเร็วบน	
	ระนาบสมมาตร ( $ar{z}_{_{c,w}}$ ) กรณี่ JICF กับ I15	
รูปที่ 3.23	การเปรียบเทียบ Center of mass Trajectory ของความเร็วบน	
	ระนาบสมมาตร ( <sub>zm,w</sub> ) กรณี JICF กับ I15	
รูปที่ 3.24 ก	Centroid and Center of mass Trajectory ของความเร็วบน	
	ระนาบสมมาตร ( <sub>ȳc,C<sub>ug</sub> ) กรณี JICF</sub>	
รูปที่ 3.24 ข	Centroid and Center of mass Trajectory ของความเร็วบน	
	ระนาบสมมาตร ( <sub>ȳc,Cug</sub> ) กรณี I15	
	20018 Tores Using Contract Trainsterns, NO 20008 USO2 191	
ភูั∐VI 3.23 []	การเบรยบเทยบ Centroid Trajectory ชองครามเราบน	125
	דר איז ארא אין אין א	123
รูปพ 3.23 ป	การเปรียบเทียบ Center of mass frajectory ของศรามเรรมบน	105
ad a 2 3 c	ระนาบพมมาตร (y <sub>m,Cug</sub> ) กรณ JICF กบ IIS	125
3 <sup>™</sup> 3.20	การเปรียบเทยบ Centrold Trajectory ชียงครามเราบน	126
	דר איז איז איז ( $z_{c,C_{UG}}$ ) איז איז ( $z_{c,C_{UG}}$ ) איז	120
3 <sup>™</sup> 3.27	(การเปรียบเทยบ Center of mass frajectory ของศารามเราบน	126
	ระนาบพุมมาตร $(z_{m,C_{UG}})$ กรณ JICF กบ 115	120
ភูบท <i>3.28</i>	การเบรยบเทยบรูบราจของครี HCE จัย 115	107
	Pri Intri un Interesenti di JICF (11) 115	127
รูปท 3.29	เปรียบเทยบการสุดสุจของความเราเลงที่ Center plane	120
	ตามแนว Downstream กรณ JICF กบ 115	128
รูปท 3.30	เปรยบเทยบเลนพางการเคลอนทของครามเรา	120
	พขจเจตบน Center planeกระน JICF กับ 115	129
รูบพ 3.31	Scnematic แสดงการ Entrainment	
รูปที่ 3.32	เปรียบเทียบค่าการเหนียวน่าการผสม	130

## คำอธิบายสัญลักษณ์และคำย่อ

A	พื้นที่หน้าตัดรวมที่ปากทางออกของเจ็ต
$A_{jet}$	พื้นที่ของเจ็ตบนหน้าตัดใดๆ ตาม Drowstream (x)
$C_{UG}$	ค่าสัมประสิทธิ์ความเร็วรวม (Global coefficient of velocity)
$C_{UL}$	ค่าสัมประสิทธิ์ความเร็วเฉพาะหน้าตัด (Local coefficient of velocity)
d	ระยะเส้นผ่านศูนย์กลางเจ็ต
$Q_{j}$	Volume flux ของเจ็ตเทียบกับระยะทาง ตามแนว Downstream (x)
$Q_o$	Volume flux ของเจ็ตที่ปากทางออกของเจ็ต
r	อัตราส่วนความเร็วประสิทธิผล (Effective velocity Ratio)
r <sub>m</sub>	อัตราส่ว <mark>นเชิงมวลระหว่างมวลของเจ็ตควบคุม</mark> ต่อมวลของเจ็ต
r <sub>v</sub>	อัตราส่วนความเร็วระหว่างเจ็ทและกระแสลมขวาง (Velocity ratio)
$Re_{cf}$	เรย์โนลด์สนัมเบอร์ (Reynolds Number) เทียบกับความเร็วในแนวแกนของ
	กระแสลมขวาง
$Re_{j}$	เรย์โนลด์สนัมเบอร์ (Reynolds Number) เทียบกับความเร็วในแนวแกนของเจ็ต
<i>r</i> <sub>m</sub>	อัตราส่วนเชิงมวลของเจ็ตควบคุมต่อเจ็ต
$T_i$	Turbulent intensity
U	ความเร็วตามแนวแกนเฉลี่ยแบบพื้นที่ (Area-averaged axial velocity) ที่ปากเจ็ต
$U_{cf}$	ความเร็วเฉลี่ยนอกชั้นขอบเขตของกระแสลมขวาง
$U_m$	ความเร็วเฉลี่ยสูงสุดของเจ็ตตามแนวที่ทำการวัด
<i>u</i> <sub>cf</sub>	ขนาดความเร็วของกระแสลมขวางที่ตำแหน่งใดๆ
и	ความเร็วเจ็ตเฉลี่ยที่ตำแหน่งใดๆ บนปากทางออกของเจ็ต
<i>U</i> <sub>rms</sub>	Fluctuation velocity ที่ปากทางออกของเจ็ต
W	ความเร็วเฉลี่ยที่ตำแหน่งใดๆ บนหน้าตัดตามแนว Downstream
Wm	ความเร็วเฉลี่ยสูงสุด บนหน้าตัดตามแนว Downstream
W <sub>rms</sub>	Fluctuation velocity ที่ตำแหน่งใดๆ บนหน้าตัดตามแนว Downstream
w/ $U_{cf}$	การกระจายตัวความเร็วเฉลี่ยเทียบกับความเร็วเฉลี่ยของกระแสลมขวาง
$w_{rms}/U_{cf}$	การกระจายตัวของ Fluctuation velocity เทียบกับความเร็วเฉลี่ยของกระแสลม
	ขวาง
x, y, z	ระยะตามแนว Downstream, Transverse และ Spanwise ตามพิกัดอ้างอิง
$\overline{y}_c$	Centroid trajectory ของความเร็วบนระนาบสมมาตร (ระนาบ x-y)
$\overline{z}_c$	Centroid trajectory ของความเร็วบนระนาบแนวนอน (ระนาบ <i>x-z</i> )

$\overline{y}_m$	Center of mass	trajectory	ของความเร็วบนระนาบสมมาตร (ระนาบ <i>x-y</i> )
$\overline{z}_m$	Center of mass	trajectory	ของความเร็วบนระนาบแนวนอน (ระนาบ <i>x-z</i> )

### อักษรกรีก

ค่าความไม่แน่นอนในการทดลอง (Uncertainty)
ความหนาของชั้นขอบเขตที่ตำแหน่งซึ่งมีความเร็วเป็น 95% ของความเร็ว
เฉลี่ยนอกชั้นขอบเขตของกระแสมขวาง
ตำแหน่งมุมของการฉีดเจ็ตควบคุม
อัตราส่วนระหว่างVolume flux ของเจ็ตที่หน้าตัดใดเทียบกับปากเจ็ต
ความหนาแน่นของเจ็ต
ความหนาแน่นของกระแสลมขวาง

## อักษรย่อ

CC	Centroid trajectory
СМ	Centroid of mass trajectory
JICF	เจ็ตในกระแสลมขวาง
10	กรณีฉีดเจ็ตควบคุมที่ตำแหน่ง 0
I180	กรณีฉีดเจ็ตควบคุมที่ตำแหน่ง180
I(0,180)	กรณีฉีดเจ็ตควบคุมที่ตำแหน่ง (0,180)
I15	กรณีฉีดเจ็ตควบคุมที่ตำแหน่ง±15
130	กรณีฉีดเจ็ตควบคุมที่ตำแหน่ง±30
I45	กรณีฉีดเจ็ตควบคุมที่ตำแหน่ง±45
190	กรณีฉีดเจ็ตควบคุมที่ตำแหน่ง±90
1135	กรณีฉีดเจ็ตควบคุมที่ตำแหน่ง±135

#### บทที่ 1

#### บทนำ

#### 1.1 ความเป็นมาและความสำคัญของปัญหา

การใหลของเจ็ตในกระแสลมขวาง (JICF) นั้นสามารถพบเห็นได้ในงานทั่วไปไม่ว่าจะเป็น อุปกรณ์ในงานด้านวิศวกรรมเช่นการฉีดเชื้อเพลิงเข้าไปผสมกับอากาศในห้องเผาไหม้, การระบาย ความร้อนให้กับใบพัดในเครื่องยนต์ Gas turbine นอกจากนั้นแล้วยังพบ ได้ในงานด้านอากาศ ยานด้วยเช่นการควบคุมการขึ้นลงในแนวดิ่งของเครื่องบินแบบ V/STOL รวมทั้งงานที่มีความ เกี่ยวข้องกับสิ่งแวดล้อมและมลภาวะเช่นการปล่อยควันออกจากปล่องควันของโรงงาน อุตสาหกรรม ดังรูปที่ 1.1

ในอดีตที่ผ่านมานั้น ได้มีงานวิจัยที่ทำการศึกษาถึงคุณลักษณะของเจ็ตในกระแสลมขวาง มากมายโดยสามารถแบ่งกลุ่มงานวิจัยได้คือ

กลุ่มงานวิจัยที่ศึกษาเกี่ยวกับคุณลักษณะและโครงสร้างของเจ็ตในกระแสลมขวางเช่น การศึกษาโครงสร้างของเจ็ตในกระแสลมขวางโดย Fric and Roshko (1994), การศึกษาเส้นทาง การเคลื่อนที่ของเจ็ต (Jet trajectory) โดย Kamotani and Greber (1972) และ Muppidi and Mahesh (2005a) การผสมกันและการเหนี่ยวนำการผสม โดย Yuan and Street (1998) และ การศึกษาการผสมกันระหว่างเจ็ตกับกระแสลมขวาง.โดย Smith and Mungal (1998)

กลุ่มงานวิจัยที่ศึกษาเกี่ยวกับการปรับแต่งและควบคุมของเจ็ตในกระแสลมขวางสามารถ จำแนกได้เป็น 2 กลุ่มคือ 1) การปรับแต่งและควบคุม JICF โดยไม่ใช้พลังงาน (Passive control) เช่นการติด Vortexgeneratorในลักษณะต่างๆ รอบปากทางออกของเจ็ตโดย Zaman and Foss (1997); Bunyajitradulya and Sathapornnanon (2005) และ2) การปรับแต่งและควบคุม JICF โดยใช้พลังงาน(Active control) เช่น Wangjiraniran (2001); M'closkey *et al.*(2002); Narayanan *et al.* (2003)

งานวิจัยที่ผ่านมาของ Bunyajitradulya and Sathapornnanon (2005) พบว่าโครงสร้างการ ไหลจะมีการเปลี่ยนแปลงและมีความไวมากที่สุดเมื่อติดตั้ง Tab บริเวณตำแหน่ง Pressure windward ไปจนถึง Windward (PW to W) โดยเจ็ตจะเกิดการเปลี่ยนแปลงจากโครงสร้างรูป ไตซึ่งมีลักษณะโครงสร้างการไหลแบบ Counter rotating Vortex Pair (CVP) เป็นรูปคล้าย จุลภาค จากผลการศึกษาข้างต้นจึงทำให้เกิดแนวความคิดที่จะกระตุ้นและควบคุมเจ็ต ในกระแส ลมขวางด้วยเจ็ตควบคุม (Control jets) ทั้งนี้การที่เราสามารถควบคุมโครงสร้างของเจ็ตใน กระแสขวางได้จะเป็นแนวทางในการพัฒนาการออกแบบอุปกรณ์การผสมและการเผาไหม้ต่างๆ ให้มีช่วงการทำงานที่กว้างขึ้นและมีประสิทธิภาพที่สูงขึ้น รวมทั้งงานด้านสิ่งแวดล้อมที่ต้องการ ควบคุมการกระจายของมลพิษทั้งในน้ำและอากาศ อนึ่งในการศึกษาเบื้องต้น พบว่า เจ็ตควบคุมสามารถนำมาใช้ในการปรับแต่งและควบคุม เส้นทางการเคลื่อนที่ของเจ็ตและแนะว่า Entrainment และ Mixing เพิ่มขึ้น

#### 1.2 งานวิจัยที่ผ่านมา

การศึกษาเจ็ตในกระแสลมขวางมีผู้ศึกษาคุณลักษณะและโครงสร้าง (Flow structure) ของเจ็ตในกระแสลมขวางเช่น Fric and Roshko (1994), เส้นทางการเคลื่อนที่ของเจ็ต (Trajectory) เช่น Kamotani and Greber (1972), การผสม (Mixing and entrainment) เช่น Yuan and Street (1998) และการลดลงของปริมาณความเข้มข้น (Concentration) ตาม แนวแกนเจ็ต (Decay rate) เช่น Smith and Mungal (1998) นอกจากนี้ยังมีการศึกษาผลของ พารามิเตอร์ต่างๆที่มีต่อคุณลักษณะดังกล่าว โดยพารามิเตอร์ที่สำคัญได้แก่ อัตราส่วนระหว่าง ความเร็วของเจ็ตต่อกระแสลมขวาง (*r*, ) เช่น การศึกษาของ Pratte and Baines (1967)

#### PART I การศึกษาคุณลักษณะและโครงสร้างของเจ็ตในกระแสลมขวาง (JICF)

#### 1.2.1 โครงสร้างของเจ็ตในกระแสลมขวาง

Fric and Roshko (1994) เสนอแนะโดยสรุปโครงสร้างของ Vortices ที่เกิดขึ้นในเจ็ตใน กระแสลมขวางโดยแบ่งเป็น 4 ลักษณะ ดังรูปที่ 1.2 ได้แก่ 1) เจ็ต Shear layer vortices ซึ่งมี ลักษณะคล้ายกับ Vortex ring ของเจ็ต โดยเกิดจากการแยกตัว (Separation) ของ Shear layer บริเวณปากเจ็ต 2) Horseshoe vortices โดยเป็นการม้วนตัวของกระแสลมขวางในบริเวณขั้น ขอบเขตที่พื้นรอบปากเจ็ตซึ่งเกิดจากการที่กระแสลมขวางได้รับผลของ Adverse pressure gradient ที่เกิดจากการกีดขวางการไหลโดยเจ็ตที่พุ่งออกมา ประกอบกับผลของความหนาของชั้น ขอบเขตของพื้นบริเวณปากเจ็ต 3) Wake vortices ซึ่งมีลักษณะคล้าย Wake ของการไหลผ่าน วัตถุรูปทรงกระบอกโดยที่ Reynolds number สูงและได้ชี้แนะว่า Wake Vortices มีแหล่งกำเนิด มาจาก Boundary layer ของกระแสลมขวางที่ผนังพื้นและ 4) Counter-rotating vortex pair (CVP) ซึ่งเป็นโครงสร้างที่เป็นกลไกสำคัญในการผสมโดยเฉพาะในบริเวณ Far field

นอกจากนี้ Yuan *et al.* (1999) ได้พบโครงสร้างของ Vortical structure บริเวณ Near field 3 ลักษณะดังรูปที่ 1.3 ได้แก่ 1) Hanging vortices ซึ่งเป็นการม้วนตัวของกระแสลม ขวางทางด้านข้างเข้ามาในตัวเจ็ต โดยมีแกนการม้วนตัวตามทิศทางของผลรวมระหว่างเวคเตอร์ ความเร็วเจ็ตและกระแสลมขวาง ( $\vec{u}_{mean}$ ) (รูปที่ 1.4 ก) ซึ่งโครงสร้างดังกล่าวเกิดจาก ความไม่ ต่อเนื่องของความเร็วระหว่างเจ็ตกับกระแสลมขวางในทิศทางตั้งฉากกับ  $\vec{u}_{mean}$  ( $\vec{u}_{nj}$  และ  $\vec{u}_{ncf}$ ) หรือที่เรียกว่า Skewed mixing layer (รูปที่ 1.4 ข) ประกอบกับการได้รับผลของการพา (Convection) จาก  $\vec{u}_{mean}$  2) Spanwise rollers ซึ่งมีลักษณะเดียวกับการม้วนตัวของ Vortex ring ของเจ็ตอิสระแต่เนื่องจากผลของกระแสลมขวางทำให้คุณสมบัติตามเส้นรอบวงที่ขอบเจ็ตไม่ สม่ำเสมอ โดยเฉพาะด้านข้างเจ็ตซึ่งความเร็วของกระแสลมขวางจะถูกเร่งและหน่วงเมื่อผ่าน ตัวเจ็ตทำให้พบลักษณะของ Spanwise rollers เฉพาะด้านหน้าและด้านหลังเจ็ต (รูปที่ 1.3) และ 3) Vertical streaks ซึ่งมีแกนการม้วนตัวในแนวดิ่ง โดยเกิดจากการเปลี่ยนทิศทางของ Spanwise rollers ด้านหน้าเนื่องจากผลของ Perturbation และ Gradient ของความเร็วใน แนวดิ่งตามแนว Downstream ( $\partial v/\partial x$ )

ในการศึกษาการไหลของเจ็ตในกระแสลมขวางประเด็นหนึ่งที่ได้รับความสนใจศึกษาคือ ลักษณะโครงสร้างและกลไกในการเกิด CVP เนื่องจากเป็นโครงสร้างที่มีผลต่อคุณลักษณะต่างๆ ของเจ็ตอย่างมาก โดยที่ผ่านมามีแนวคิดหลักเกี่ยวกับต้นกำเนิดของ CVP สอดคล้องกันคือเกิด จาก Shear layer ของเจ็ต อย่างไรก็ตามรายละเอียดเกี่ยวกับกลไกในการเกิด CVP ยังมีความ แตกต่างกัน โดย Haven (1996) เสนอว่า CVP เกิดจาก Vorticty ที่ขอบเจ็ตด้านข้างได้รับผล ของ Gradient ของความเร็วในแนวดิ่งทำให้ Vorticty ดังกล่าวเปลี่ยนทิศทางและพัฒนาตัวเป็น CVP, Kelso *et al.* (1996) เสนอว่า CVP เกิดจากการม้วนตัวของ Shear layer ของเจ็ต โดย ผ่านกลไกของการเกิด Vortex breakdown และ Yuan *et al.* (1999) เสนอว่า CVP เกิดจากการ ที่ Hanging vortices ซึ่งเกิดจาก Skewed mixing layer ที่ขอบเจ็ตด้านข้างได้รับผลของ Adverse pressure gradient ทำให้เกิด Vortex breakdown และพัฒนาตัวกลายเป็น CVP

#### • กลไกการเกิดของ Counter rotating vortex pairs (CVP)

ที่ผ่านมามีการศึกษากลไกการเกิดของ CVP เพราะมีหลักฐานชี้แนะว่า CVP ช่วยให้เกิด การ Entrainment และ การผสมที่บริเวณ Far field โดยที่ผ่านมามีการศึกษาที่เกี่ยวข้องกับ CVP ทั้ง โครงสร้างและกลไกของการเกิดเป็น CVP จากการศึกษาส่วนของโครงสร้างพบว่า CVP นั้น จะมีจุดกำเนิดอยู่ที่บริเวณ Near field ซึ่งเกิดจากปฏิสัมพันธ์ระหว่างเจ็ตกับกระแสลมขวางและ พัฒนาตัวเป็น CVP แบบสมบูรณ์ โดยมีลักษณะเป็น Kidney shape ที่บริเวณ Far field แต่ กลไกของการเกิด CVP นั้นยังคงเป็นประเด็นที่ยังหาข้อสรุปไม่ได้ และมีความพยายามที่อธิบาย กลไกดังกล่าว เช่น CVP เกิดจาก Vortex ring, Vortex loop และ Skewed mixing layer

Lim et al. (1998) เสนอแนะว่าเกิดแรงเฉือนบริเวณที่สัมผัสกันระหว่างเจ็ตกับกระแสน้ำ ขวาง (รูปที่ 1.5) สังเกตว่าการปฏิสัมพันธ์ของเจ็ตกับกระแสน้ำขวางมีความซับซ้อนเป็นผลให้เกิด การโค้งตัวของเจ็ตตามทิศทางกระแสน้ำขวาง โดยที่ด้าน Upstream มีการบิดเบี้ยวของ Shear layer อย่างรวดเร็วและเกิดการม้วนตัวที่มีลักษณะคล้ายกับ Ring vortices ที่ขอบด้านหลังพร้อม กับการโค้งตัวของเจ็ตตามทิศทางของกระแสน้ำขวาง

Cortelezzi and Karagozian (2001) เสนอแนะกลไกของการเกิด CVP ดังรูปที่ 1.6 เริ่ม จาก Vortices ที่เกิดขึ้นจากผนังท่อของเจ็ต และก่อตัวเป็นวงแหวนใกล้กับปากทางออกของเจ็ต และโค้งตัวตามกระแสลมขวางทำให้ Vortex ring เกิดการห่อตัวโดยขอบด้านหลังของ Vortex ring จะยกตัวสูงขึ้นและเชื่อมต่อกับขอบด้านหลังของ Vortex ring อีกตัวที่เกิดขึ้นก่อน และ พัฒนาตัวกลายเป็น CVP แบบสมบูรณ์ ที่บริเวณ Far field (รูปที่ 1.7) ชี้แนะกระบวนการเกิด ของ Vortical structure เกิดจากการม้วนตัวของเจ็ต Shear layer โดยการพับตัวของขอบ Vortex ring และขอบที่พับตัวจะกระตุ้นทำให้เกิด Vortex ring ตัวใหม่เกิดขึ้น

Yuan *et al.* (1999) เสนอแนะการเกิด CVP ดังรูปที่ 1.3 และรูปที่ 1.4 CVP มีจุด กำเนิดที่ Hanging vortices ซึ่ง Vortices เกิดจาก Skewed mixing layer ที่พัฒนาตัวขึ้น ระหว่างเจ็ตกับ Crossflow fluid ที่ขอบด้านข้างของเจ็ต โดยการไหลตามแนวแกนผ่าน Hanging vortices จะ Transport vortical fluid จาก Boundary layer ที่ติดกับผนังเข้ามายังด้านหลังของ ลำเจ็ตทำให้ Hanging vortices เกิดการปะทะกับ Adverse pressure gradient เป็นผลให้เกิด Breakdown –ขณะเดียวกัน Vortex จะขยายขนาดและก่อตัวเป็น CVP ที่มีกำลังไม่มากและ เอียงตัวตามแนวเส้นทางการเคลื่อนที่ของเจ็ต (Trajectory)

Lim et al. (2001) เสนอแนะว่า Large-scale Structure ของเจ็ตในกระแสลมขวางใน บริเวณของเจ็ต Shear layer vortices เป็นลักษณะของ Loops vortex (รูปที่ 1.8) ซึ่งไม่ได้เกิด จากการม้วนตัวของ Vortex rings แต่ Loops vortex เกิดจากการเปลี่ยนแปลงรูปร่างของ Cylindrical vortex sheet หรือ Jet column

New et al. (2003) ศึกษาโครงสร้างของ เจ็ตในกระแสลมขวางที่ปากทางออกเป็นรูปวงรี เสนอแนะว่า Aspect ratio ที่ค่าต่ำๆจะเกิด CVP ขึ้น 2 คู่ โดยจะเริ่มต้นจากด้านข้างของลำเจ็ต โดย CVP ที่มีกำลังน้อยกว่าจะถูก Entrainment โดย CVP คู่ที่มีกำลังมากกว่า สำหรับที่ Aspect ratio มีค่ามากนั้นพบว่ามี CVP เกิดขึ้นเพียงคู่เดียวและก่อตัวขึ้นจากลำเจ็ตเนื่องจาก Shear layer กับกระแสน้ำขวาง Interface กันและพัฒนาตัวเป็น WVP คู่เดียวหรือหลายคู่ขึ้นอยู่กับค่า AR และ VR

Sau *et al.* (2004) ศึกษาโครงสร้างของ Vortical structure บริเวณ Near field ของ เจ็ตที่มีปากทางออกเป็นรูปสี่เหลี่ยม (รูปที่ 1.9) เสนอแนะว่า CVP นั้นเกิดจาก Skewed mixing layer ที่พัฒนาตัวจากทางผนังด้านข้างของเจ็ตไม่ได้เกิดขึ้นจาก Vortex ring

Muppidi and Mahesh (2005a) เสนอแนะว่า CVP เกิดจาก Vorticty ในเจ็ต Shear layer (รูป 1.10) และชี้แนะว่าท่อเจ็ตนั้นไม่มีความจำเป็นต่อการก่อตัวของ CVP

Bunyajitradulya and Sathapornnanon (2005) ศึกษาโดยใช้ Tab ติดที่ปากทางออก ของเจ็ตกรณีที่เจ็ตไม่มีการหมุนควงโดยการติด Tab ที่ปากทางออกของเจ็ตผลการทดลองชี้แนะว่า การพัฒนาตัวของ Skewed mixing layer เป็นผลให้เกิดการก่อตัวของ CVP

#### 1.2.2 เส้นทางการเคลื่อนที่ของเจ็ตในกระแสลมขวาง

ที่ผ่านมามีการศึกษาเส้นทางของเจ็ตในกระแสลมขวางค่อนข้างมาก โดยมีความแตกต่าง กันทั้งวิธีการศึกษาและผลการศึกษาซึ่งส่วนมากแสดงเป็นสมการของความสัมพันธ์ (Correlation) Margason (1968) ได้สรุปผลการศึกษาและแสดงความสัมพันธ์ (Correlation) ของเส้นทางการ เคลื่อนที่ในรูปของ *rd* สเกล

$$\frac{y}{rd} = A \left(\frac{x}{rd}\right)^m \tag{1.1}$$

โดย A และ m เป็นค่าคงที่ของสมการ มีค่าประมาณ 1.6 และ 1/3 ตามลำดับ d คือเส้น ผ่านศูนย์กลางของเจ็ตและ r เป็นพารามิเตอร์ที่แสดงอัตราส่วนความเร็วประสิทธิผล (Effective velocity ratio) ซึ่งนิยามโดย

$$r = \left(\frac{\rho_j u_j^2}{\rho_{cf} u_{cf}^2}\right)^{\frac{1}{2}}$$
(1.2)

โดย

l *u*, คือความเร็วของเจ็ตอากาศ

*u<sub>cf</sub>* คือความเร็วของกระแสลมขวาง

 $ho_i$  คือความหนาแน่นของเจ็ตอากาศ

 $ho_{cf}$ คือความหนาแน่นของกระแสลมขวาง

Kamotani and Greber (1972) ได้ศึกษาเส้นทางของความเร็วและอุณหภูมิของเจ็ต โดย ให้ความร้อนกับเจ็ตจนมีอุณหภูมิสูงกว่ากระแสลมขวางประมาณ 75 °F และ 320 °F ที่อัตราส่วน โมเมนตัม ( $r_m = \rho_j u_j^2 / \rho_{cf} u_{cf}^2$ ) เท่ากับ 15.3 และ 59.3 ดังรูปที่ 1.11 โดยเส้นทางของความเร็ว และอุณหภูมินิยามเป็นตำแหน่งของจุดที่มีความเร็วและอุณหภูมิสูงที่สุดบนระนาบสมมาตร พบว่า ที่อัตราส่วนโมเมนตัมเดียวกัน เส้นทางของอุณหภูมิอยู่ต่ำกว่าเส้นทางของความเร็วและยังพบว่า อัตราส่วนโมเมนตัมเป็นพารามิเตอร์ที่สำคัญและส่งผลต่อเส้นทางเดินของความเร็วและอุณหภูมิ ในขณะที่อัตราส่วนความหนาแน่นไม่ส่งผลต่อเส้นทางของความเร็วของเจ็ตแต่ส่งผลต่อเส้นทาง ของอุณหภูมิเล็กน้อย โดยแสดงความสัมพันธ์ของเส้นทางของความเร็วและอุณหภูมิดังสมการ

$$\frac{y_U}{d} = 0.89 r_m^{0.47} \left(\frac{x}{d}\right)^{0.36}$$
(1.3)

$$\frac{y_T}{d} = 0.73 r_m^{0.52} \left(\frac{\rho_j}{\rho_{cf}}\right)^{0.11} \left(\frac{x}{d}\right)^{0.29}$$
(1.4)

ซึ่งสามารถเขียนในรูปของผลคูณระหว่างความเร็วประสิทธิผลและเส้นผ่านศูนย์กลางเจ็ต (rd-scale) ได้เป็น

$$\frac{y_U}{rd} = 0.89r^{0.3} \left(\frac{x}{rd}\right)^{0.36}$$
(1.5)

$$\frac{y_T}{rd} = 0.73r^{0.33} \left(\frac{\rho_j}{\rho_{cf}}\right)^{0.11} \left(\frac{x}{rd}\right)^{0.29}$$
(1.6)

Muppidi and Mahesh (2005a) ชี้แนะว่าที่ภาวะเริ่มต้นเส้นทางการเคลื่อนที่ของเจ็ตจะ เป็นเส้นโค้งอันเนื่องมาจากเจ็ตเคลื่อนที่ด้วยความเร่งคงที่ (Pressure driven) และในสภาวะ สุดท้ายนั้นเส้นทางการเคลื่อนที่ของเจ็ตจะเปลี่ยนแปลงเป็นเส้นตรง อันเนื่องมาจากเจ็ตเคลื่อนที่ ด้วยความเร็วคงที่ (Momentum driven) โดยที่ค่าของความเร่งในสภาวะเริ่มต้นและความเร็วใน สภาวะสุดท้ายของเจ็ตนั้นจะขึ้นอยู่กับค่า Reynolds number (รูปที่ 1.12) ของเจ็ต โดยเมื่อค่า Reynolds number ของเจ็ตเพิ่มมากขึ้นจะมีผลให้ความเร่งตามแนวแกน x ในสภาวะเริ่มต้นต่ำ รวมทั้งความเร็วในสภาวะสุดท้ายก็จะมีค่าลดต่ำลง ในทางกลับกันหากค่า Reynolds Number ลดลงเจ็ตจะมีความเร่งในสภาวะเริ่มต้นเพิ่มขึ้นรวมทั้งความเร็วในสภาวะสุดท้ายก็จะมีค่าเพิ่มขึ้น ด้วย

Muppidi and Mahesh (2005b) ชี้แนะว่า Trajectory ได้รับอิทธิพลอย่างมากจาก Near field ซึ่งจะขึ้นอยู่กับ Jet velocity profile และ Crossflow boundary layer thickness และเสนอแนะอีกว่า Trajectory ที่ Scale ด้วย *rd* นั้นไม่ Collapse (รูป 1.13 ก) โดย รูปที่ 1.3 ( ก และ ข) เป็นการเปรียบเทียบเส้นทางการเคลื่อนที่ของเจ็ต Scale ด้วย *rd* กับ *r<sup>2</sup>d* พบว่า Scale ด้วย *rd* จะดีกว่า *r<sup>2</sup>d* แต่การ Scale ด้วย *rd* ก็ยังคง Scatter ซึ่ง Muppidi and Mahesh ยังได้ เสนอแนะพารามิเตอร์ตัวใหม่ในการ Scale trajectory โดยผลการวิเคราะห์พบว่าสามารถ Collapse trajectory ได้ดีขึ้น (รูปที่ 1.14)

#### 1.2.3 การผสมของเจ็ตในกระแสลมขวาง

การศึกษาการผสมสำหรับเจ็ตในกระแสลมขวางมีความซับซ้อนค่อนข้างมากเนื่องจากการ ใหลมีลักษณะเป็น 3 มิติ โดยการดึงกระแสลมขวางเข้าไปในตัวเจ็ต (Entrainment) จะเป็นกลไก สำคัญในการผสม ซึ่งการศึกษาที่ผ่านมาจะพิจารณาจากปริมาณบ่งชี้ต่างๆ ได้แก่การขยายตัว ของเจ็ต (Spread rate) และการลดลง (Decay rate) ของปริมาณต่างๆตามแนวแกนเจ็ตไม่ว่าจะ เป็น ความเร็ว, อุณหภูมิ และ Scalar concentration ซึ่งคุณสมบัติเหล่านี้มีความเชื่อมโยงกับการ ผสม Smith and Mungal (1998) ได้ศึกษาเส้นทางของ Scalar concentration โดยใช้ Planar laser-induced fluorescence (PLIF) ในช่วงอัตราส่วนความเร็วประสิทธิผล (r) ตั้งแต่ 5 ถึง 25 โดยการศึกษาจะเป็นลักษณะปากเจ็ตอยู่ที่พื้นของ Test section ซึ่งต่อกับ Contraction โดยตรง และใช้ Length scale เป็น d, rd และ  $r^2d$  โดยพิจารณาตามแนวแกน x ดังรูปที่ 1.15 แสดงเส้นทางของ Scalar concentration ซึ่งนิยามจากตำแหน่งของจุดที่มี Concentration มาก ที่สุดบนระนาบสมมาตรพบว่าจากการสเกลด้วย rd ปรากฏเส้นทางการเคลื่อนที่ของเจ็ตที่ค่า rต่างกันมีแนวโน้มเข้าใกล้กันมากกว่าสเกลด้วย d และ  $r^2d$  ยกเว้น r เท่ากับ 5 รูปที่1.16 (ก) แสดงผลของ Center line concentration decay แปรตาม s/rd ของ JICF พบว่ากรณีของเจ็ต อิสระ(Free jet) แปรตาม (s/rd)<sup>-1</sup> ซึ่งแสดงว่า JICF สามารถ Entrain อากาศรอบข้างได้ดีกว่า เจ็ตอิสระในขณะที่กรณีของ JICF พบว่าที่ Near field แปรตาม (s/rd) <sup>-1.3</sup> แต่ที่ Far field แปร ตาม (s/rd) <sup>-23</sup> ซึ่งแสดงว่า JICFสามารถ Entrain อากาศได้น้อยกว่าเจ็ตอิสระส่วน รูปที่ 1.16 (ข) แสดง Branch point กรณี r = 10 ถึง 25 ซึ่งนิยามว่าเป็นจุดแบ่งเขตระหว่าง Near field และ Far field ที่  $s/r^2d$  เท่ากับ 0.3 อย่างไรก็ตามสำหรับกรณี r = 5 มีสภาวะแตกต่างจากกรณี อื่น Smith and Mungal จะวัดให้ระยะ r = 5 เป็น JICF ในอีกตระกูลหนึ่งจึงกำหนดให้  $s/r^2d$ >0.3 เป็น Far field และ Near field ที่  $s/r^2d < 0.3$ 

Yuan et al. (1999) พบว่ากลไกของการผสมสำหรับเจ็ตในกระแสลมขวางนั้นได้รับอิทธิ พลจากการเคลื่อนที่และการเปลี่ยนแปลงของ Large coherent structure ซึ่งเป็นกลไกสำคัญใน การเกิด Turbulent mixing โดยจากรูปที่ 1.17 ในช่วงต้นของการผสม (y/d<3) โครงสร้างของ Spanwise rollers ที่เกิดขึ้น จะทำให้เกิดการเปลี่ยนแปลงรูปร่างของผิวสัมผัส (Interface) ระหว่างเจ็ตและกระแสลมขวาง ทำให้เกิดการผสมในระดับ Large scale ต่อมาในบริเวณที่เจ็ตเริ่ม มีการโค้งตัว กระแสลมขวางจะถูกดึงเข้าไปในเจ็ตอากาศ (Entrainment) ทำให้เกิดช่องว่าง ภายในเจ็ตอากาศ (Gap) ซึ่งจะทำให้เกิดการผสมในระดับ Large scale เช่นเดียวกันและเมื่อเจ็ต อากาศพัฒนาตัวไปจนถึงบริเวณ Vortex zone โครงสร้างของ CVP จะเป็นกลไกสำคัญของการ ผสม โดยกระแสลมขวางจะถูกดึงเข้าไปในตัวเจ็ต (Entrainment) ตามทิศทางการหมุนวนของ CVP

#### PART II การปรับแต่งและควบคุมเจ็ตในกระแสลมขวาง (JICF)

#### 1.2.4 การปรับแต่งและควบคุม JICF โดยไม่ใช้พลังงาน (Passive control)

ผลของรูปร่างของปากทางออกเจ็ตในกระแสลมขวาง

New *et al.* (2003) ศึกษาโครงสร้างของ เจ็ตในกระแสน้ำขวางที่ปากทางออกเป็นรูปวงรี รูปที่ 1.18 แสดงโครงสร้างของเจ็ต (*AR*=0.3 และ *VR*=3) สังเกตว่า Vortices ทางด้าน Lee side จะก่อตัวขึ้นทางด้าน Downstream.ของขอบด้านหน้าของ Vortex ตัวแรกยังพบอีกว่า Aspect ratio ที่ค่าต่ำจะเกิด CVP ขึ้น 2 คู่ โดยเริ่มต้นจากด้านข้างของลำเจ็ตของ CVP ที่มีกำลังน้อยกว่า ซึ่งจะถูก Entrainment โดย CVP คู่ที่มีกำลังมากกว่าแต่ที่ Aspect ratio มีค่ามากพบว่ามี CVP เกิดขึ้นเพียงคู่เดียวและก่อตัวขึ้นจากลำเจ็ตที่ Shear layer กับกระแสน้ำขวาง Interface กันและ พัฒนาตัวเป็น WVP คู่เดียวหรือหลายคู่ขึ้นอยู่กับค่า AR และVR แนะนำว่า Aspect ratio จะมี ผลกระทบต่อการเปลี่ยนแปลงโครงสร้างเฉพาะบริเวณ Near field แต่ Far field รูปร่างของเจ็ตจะ ขึ้นอยู่กับ Gross jet geometry อนึ่งกลไกหลักของการก่อตัวของโครงสร้าง Large.scale ที่ Far field สำหรับเจ็ตที่มีปากทางออกเป็นรูปวงรีทุกกรณีมีลักษณะเช่นเดียวกับเจ็ตที่ปากทางออกเป็น รูปวงกลม

Sau *et al.* (2004) ศึกษาโครงสร้างของ Vortical structure ที่บริเวณ Near field โดย ปากทางออกเจ็ตเป็นรูปสี่เหลี่ยมและเสนอแนะตามแนวความคิดของYuan *et al.*(1999) ว่า CVP เกิดจาก Skewed mixing layer ที่พัฒนาตัวจากทางผนังด้านข้างของเจ็ตโดยรูปที่ 1.19 แสดง Kelvin – Helmholtz roller ไม่ได้ก่อตัวขึ้นเป็น Closed Vortex ring อีกประการแนะว่า Wake vortice structure ปรากฏขึ้นที่บริเวณ Downstream และ Horse shoe ก่อตัวขึ้นทางด้าน Upstream ซึ่งเป็นปฏิสัมพันธ์ของ Shear layer ที่พื้นกับเจ็ต (รูป 1.20)

#### ผลของ Tab ที่ติดตั้งที่ปากทางออกของเจ็ตในกระแสลมขวาง

Zaman and Foss (1997) ได้ทำการทดลองศึกษาผลกระทบของ Vortex generator แบบ Tab รูปสามเหลี่ยมที่มีต่อ Penetration depth ของเจ็ตในกระแสลมขวาง จากผลการ ทดลองพบว่าTabที่วางบนขอบปากเจ็ตด้านที่ปะทะกับกระแสลมขวาง (Windward) จะทำให้ Penetration depth ลดลงอย่างชัดเจนทั้งในกรณีที่ค่าของ Momentum-flux ratio เท่ากับ 21.1 และ 54.4 (คิดเป็นค่า Effective jet to crossflow momentum ratio)หรืออัตราส่วนความเร็ว ประสิทธิผลเท่ากับ 4.6 และ 7.4 ตามลำดับโดยจากการวัดค่าความเร็วเฉลี่ยบนหน้าตัดต่างๆที่ตั้ง ฉากกับแกน Streamwise จะได้ผลการทดลองดังนี้

รูปที่ 1.21 และ รูปที่ 1.22 แสดง Contour ของความเร็วเฉลี่ย ที่หน้าตัดตั้งฉากกับแกน Streamwise โดยมี Momentum-flux ratio เท่ากับ 21 และ 54 ตามลำดับพบว่ากรณีที่ติด Delta tab หรือ Triangular Tab บนขอบปากเจ็ตด้าน Windward จะทำให้ Contour ของ ความเร็วเฉลี่ยอยู่ต่ำกว่ากรณีที่ไม่ติด Tab และ ติด Tab ที่ตำแหน่งอื่นๆ

รูปที่ 1.23 และ รูปที่ 1.24 แสดงรูปผลการทดลองเปรียบเทียบ Contour ของความเร็ว เฉลี่ยในหลายๆ หน้าตัดและ Streamwise vorticity isosurface ค่าหนึ่งซึ่งเป็นตัวแทนการพัฒนา ตัวของ CVP ระหว่างกรณีที่ไม่มีการติด Tab กับกรณีที่มีการติด Triangular Tab ที่ตำแหน่ง Windward โดยทำการทดลองที่ Momentum-flux ratio เท่ากับ 21 และ 54 ตามลำดับพบว่า เมื่อมีการติด Triangular tab ที่ตำแหน่ง Windward จะทำให้ตำแหน่ง Contour ของความเร็ว เฉลี่ยในทุกๆ หน้าตัดลดความสูงลงซึ่งแสดงให้เห็นว่า Penetration depth ลดลงนั่นเอง และจาก ผลการคำนวณ Streamwise vorticity ที่หน้าตัดต่างๆ แล้วนำเฉพาะค่าที่เหมาะสมค่าหนึ่งซึ่ง สามารถเป็นตัวแทน CVP ได้ในหลายๆ หน้าตัด มาทำการสร้าง Isosurface จะพบว่าในกรณีที่ติด Tab นั้น Isosurface จะมีขนาดเรียวเล็กลงมากกว่าในกรณีที่ไม่ติด Tab ซึ่งหมายความว่า CVP มีกำลัง (Strength) น้อยกว่าและลดลงเร็วกว่านั่นเอง

จากผลการทดลองข้างต้นซึ่งพบว่า Tab ทำให้กำลังของ CVP ลดลง และเนื่องจากการที่ ได้ทราบมาก่อนแล้วว่าCVP มีต้นกำเนิดมาจาก Vortices บริเวณขอบปากเจ็ต ดังนั้นจึงได้ ตั้งสมมติฐานว่า Vortices ที่เป็นต้นกำเนิดของ CVP น่าจะถูกลดกำลังลงก่อนที่จะเกิดการ พัฒนาตัวเป็น CVP โดยกลไกที่เป็นตัวลดกำลัง Vortices นี้คือ Pair of vortices ซึ่งเกิดขึ้น เนื่องมาจากการติด Tab ที่ปากเจ็ตโดยจะมีทิศทางการหมุนตรงกันข้ามกับ Vortices ที่เป็นต้น กำเนิดของ CVP

Bunyajitradulya and Sathapornnanon (2005) ได้ทำการศึกษาผลกระทบของ Tab ต่อการกระจายตัวของเจ็ตร้อนและเจ็ตร้อนที่หมุนควงในกระแสลมขวาง (รูปที่1.25) ในการทดลอง ได้ทำการวัดการกระจายตัวของอุณหภูมิโดยเฉลี่ยบนระนาบหน้าตัดที่ตั้งฉากกับทิศทางการไหล ของกระแสลมขวางทั้งนี้ได้ทำการทดลองที่ค่าอัตราส่วนความเร็วประสิทธิผล (*r*)คงที่ประมาณ 4.0 โดยมีค่าเสวิร์ล (*Sr*) เท่ากับ 0 ในกรณีเจ็ตไม่หมุนควงและเท่ากับ 0.52 กรณีที่เจ็ตหมุนควง ที่ค่า Reynolds number ของเจ็ตประมาณ 15,000 และกระแสลมขวางประมาณ 4,400 โดยใช้ Tab รูปเหลี่ยมซึ่งมีขนาดพื้นที่ประมาณ 3.0 % ของพื้นที่ปากเจ็ตวางอยู่กับที่บนขอบปากเจ็ตและเลื่อน ไปโดยรอบ 8 ตำแหน่ง

สำหรับผลการทดลองในกรณีเจ็ตไม่หมุนควงในกระแสลมขวางดังรูปที่ 1.26 พบว่า โครงสร้างการไหลจะมีความไวมากที่สุดเมื่อติด Tab บริเวณตำแหน่ง Lateral ไปจนถึง Winward โดยเจ็ตจะเกิดการเปลี่ยนแปลงจากโครงสร้างรูปไตซึ่งมีลักษณะโครงสร้างการไหลแบบ Counter – Rotating Vortex Pair (CVP) ในกรณีไม่ติด Tab ไปเป็นโครงสร้างรูปจุลภาคและยังคงรูปร่าง เช่นนี้อยู่จนถึงหน้าตัดสุดท้ายที่ทำการวัด

สำหรับผลการทดลองในกรณีที่เจ็ตมีการหมุนควงในกระแสลมขวางดังรูปที่ 1.27 พบว่ามี ผลคล้ายกับกรณีเจ็ตไม่หมุนควงแต่อย่างไรก็ตามยังคงมีความแตกต่างกัน กล่าวคือโครงสร้างการ ไหลของกรณีเจ็ตหมุนควงจะมีความไวต่อตำแหน่งของ Tab ในบริเวณที่กว้างกว่ากรณีที่เจ็ตไม่ หมุนควง โดยบริเวณนี้คือจากตำแหน่ง Pressure leeward ไปจนถึงตำแหน่ง Suction เมื่อเลื่อน ตำแหน่งของTab ไปตามทิศทางการหมุนของเสวิร์ล อย่างไรก็ตามบริเวณที่มีความไวต่อโครงสร้าง การไหลมากที่สุดก็คือตรงกลางระหว่างตำแหน่ง Pressure windward (PW) ไปจนถึง Windward (W) โดยโครงสร้างการไหลจะเปลี่ยนแปลงไปตามตำแหน่งที่ติด Tab ในบริเวณนี้อีก ทั้งโครงสร้างการไหลดังกล่าวยังมีรูปร่างเปลี่ยนแปลงไปจากกรณีที่ไม่ติด Tab เป็นอย่างมากและ ยังคงอยู่ที่ตำแหน่งหน้าตัดสุดท้าย ที่ทำการวัดอีกเช่นเดียวกัน

จากผลการทดลองบ่งชี้ว่ากลไกซึ่งเกี่ยวเนื่องกับการเกิดโครงสร้างการไหลทั้งในกรณีเจ็ต ไม่หมุนควงและกรณีที่เจ็ตหมุนควงในกระแสลมขวางนั้นน่าจะเกี่ยวเนื่องอย่างใกล้ชิดกับบริเวณ ดังกล่าวข้างต้นอีกทั้งยังได้ชี้แนะว่ากลไกการเกิดโครงสร้างการไหลน่าจะเกี่ยวเนื่องอย่างใกล้ชิด กับการพัฒนา Skewed Shear Layer รอบเจ็ตตามทิศทางการไหลของกระแสลมขวางรอบเจ็ต ใกล้กับลำของเจ็ตที่ปากทางออก

#### 1.2.5 การปรับแต่งและควบคุม JIF โดยใช้พลังงาน (Active control)

Gogineni and Roquemore (1998) ศึกษาการผสมและการ Interaction กันระหว่าง เจ็ตกับกระแสลมขวางโดยใช้วิธี Reactive Mie scattering และใช้ Laser sheet ตัดเพื่อศึกษา ลักษณะของการผสมระหว่างเจ็ตกับกระแสลมขวาง โดยที่เจ็ตใช้ Ticl4 ขณะที่กระแสลมขวางใช้ ไอน้ำเมื่อสารทั้งสองชนิดมาประทะกันจะเกิดการผสมทำให้เกิดปฏิกิริยาทางเคมีกลายเป็น Tio2 ซึ่งสามารถ Scatter แสงได้โดยที่การทดลองจะใช้เจ็ตที่มีปากทางออกเป็นรูปสี่เหลี่ยมซึ่งมี Equivalent diameter เท่ากับ 1.72 เซนติเมตร และทดลองที่ อัตราส่วนความเร็วเท่ากับ 1 โดยมี Reynolds number ของเจ็ตเท่ากับ 700 และ 8,775 สำหรับกระแสลมขวาง และมีการควบคุมเจ็ต ที่ปากทางออกของเจ็ต โดยใช้ Piezoelectric actuator ทั้งหมด 4 ตัว ติดรอบปากทางออกของ เจ็ต และพบว่าการกระตุ้นเจ็ตตามแนว Spanwise และ Streamwise ช่วยทำให้การผสมกัน ระหว่างเจ็ตกับกระแสลมขวางมากขึ้นโดยจะสังเกตได้จาก Potential core ของเจ็ตสั้นลง ดังรูปที่ 1.28 และพบว่าการกระตุ้นเจ็ตตามแนว Streamwise จะมีผลต่อการผสมของเจ็ตที่บริเวณ ปากทาง ของเจ็ตมากกว่า การกระตุ้นเจ็ตตามแนว Spanwise

Wangjiraniran (2001) งานวิจัยนี้เป็นการศึกษาผลกระทบของความเร็วในการหมุนควง ซึ่งแสดงโดยค่า Swirl ratio (*Sr*) ที่มีต่อคุณลักษณะของอุณหภูมิและการผสมของเจ็ตในกระแส ลมขวาง โดยทดลองที่ค่า Swirl ratio (*Sr*) ตั้งแต่ 0 ถึง 0.82 ที่อัตราส่วนความเร็วประสิทธิผลคงที่ ที่ 4.1 ในช่วง *x/rd* = 0.25-2 ซึ่งอยู่ระหว่างบริเวณ Near field และ Far field โดยใช้ท่อหมุน (Rotating pipe) ในการทำให้เกิดการหมุนควง ซึ่งมีผลรวมของค่า Circulation รอบเจ็ตไม่เท่ากับ ศูนย์ (Non-zero circulation) ในขณะที่วิธีการทำให้เกิดการหมุนควงอื่นๆ เช่น ใช้ใบพัดกวนเจ็ต อากาศ (Niederhaus *et al.*,1997) และการฉีดของไหลจากด้านข้าง (Kavsaoglu and Schetz, 1989) จะมีผลรวมของค่า Circulation รอบปากเจ็ตเท่ากับศูนย์ (Zero circulation)

รูปที่ 1.29 (ก-ข) แสดงการกระจายของสัมประสิทธิ์อุณหภูมิรวม (*C*<sub>TG</sub>) และสัมประสิทธิ์ อุณหภูมิเฉพาะ (*C*<sub>TL</sub>) ตามลำดับ พบว่าการหมุนควงทำให้ลักษณะการกระจายของอุณหภูมิบน หน้าตัดตั้งฉากกับแนวแกนการไหลมีความไม่สมมาตร เมื่อเปรียบเทียบกับกรณีที่ไม่มีการหมุนควง โดยจะพบบริเวณที่มีอุณหภูมิและอัตราการเปลี่ยนแปลงของอุณหภูมิสูงทางด้านที่ความเร็วตาม แนวสัมผัสของเจ็ตอากาศมีทิศทางเดียวกับความเร็วของกระแสลมขวาง (ด้าน Suction)ในขณะที่ พบบริเวณที่มีอุณหภูมิและอัตราการเปลี่ยนแปลงของอุณหภูมิต่ำทางด้านที่ความเร็วตามแนว สัมผัสของเจ็ตอากาศมีทิศทางตรงกันข้ามกับความเร็วของกระแสลมขวาง (ด้าน Pressure)

นอกจากนี้ยังพบว่าความไม่สมมาตรดังกล่าวเพิ่มขึ้นตามความเร็วในการหมุนควง อย่างไร ก็ตามถึงแม้ว่าการหมุนควงจะมีผลต่อลักษณะของความไม่สมมาตรภายในเจ็ต แต่การหมุนควง ดังกล่าวไม่มีผลต่อตำแหน่ง และรูปร่างภายนอกของเจ็ตซึ่งแสดงโดยเส้นขอบเขตของบริเวณระดับ อุณหภูมิต่ำรอบเจ็ต อีกทั้งยังพบว่า ในช่วงของพารามิเตอร์ที่ศึกษานั้น การหมุนควงส่งผลเพียง เล็กน้อยต่อคุณลักษณะโดยรวมของเจ็ต เช่น การขยายตัวของเจ็ต (Spread rate) และรูปร่างและ ตำแหน่งของขอบเจ็ตดังกล่าวข้างต้น และส่งผลเพียงเล็กน้อยต่อคุณลักษณะบนระนาบสมมาตร แนวตั้ง (ระนาบ x-y) ดังจะเห็นได้จากการเปลี่ยนแปลงเพียงเล็กน้อยของเส้นทางของอุณหภูมิ สูงสุดบนระนาบสมมาตร(Centerplane trajectory),เส้นทางของจุดศูนย์กลางอุณหภูมิ(Centroid trajectory) และ การลดลงของอุณหภูมิสูงสุดบนระนาบสมมาตร (Centerplane decay) และการ ลดลงของอุณหภูมิสูงสุด (Maximum decay) ในทางตรงกันข้าม พบว่าการหมุนควงส่งผลที่มี นัยสำคัญต่อคุณลักษณะของเจ็ตบนระนาบแนวนอน (ระนาบ x-z) ดังจะเห็นได้จากการ เปลี่ยนแปลงอย่างมีนัยสำคัญของเส้นทางของจุดศูนย์กลางอุณหภูมิบนระนาบแนวนอน ซึ่งพบ การเบี่ยงเบนออกจากแนวของระนาบสมมาตรแนวตั้งมากขึ้น เมื่อความเร็วในการหมุนควงเพิ่ม มากขึ้น

M'closkey et al. (2002) ศึกษาเจ็ตในกระแสลมวางโดยการกระตุ้นด้วยเสียงจาก ลำโพงทดลองที่ค่า R = 2.58 และ  $R_e = 1,500$  ด้วยวิธีการทางภาพถ่ายด้วยกล้อง NAC ซึ่งเป็น กล้องที่มีความเร็วสูงและยังพบอีกว่า Random excitation ไม่ได้ช่วยปรับปรุงการผสมและ เสนอแนะต่อว่า Amplitude สูงสุดของเจ็ตที่ยังคงมีการตอบสนองต่อการกระตุ้นอยู่ในช่วงความถี่ 73.5 Hz และยังพบอีกว่าการตอบสนองของการม้วนตัวของเจ็ตจะหยุดหลังจากที่ความถี่เกิน 100 Hz ดังรูปที่ 1.30 (n) และ (ข) ซึ่งค่าที่เหมาะสมของการพุ่งทะลุผ่านและการกระจายตัวของเจ็ต ในกระแสลมขวางโดยการกระตุ้นด้วย Square wave จะอยู่ที่ Subhamonics ของค่าความถี่ ธรรมชาติของ Vortex shedding ของเจ็ตโดยที่ค่าสูงสุดของเจ็ตที่พุ่งทะลุผ่านและการกระจายตัว ของเจ็ตในกระแสลมขวางจะสอดคล้องกับการกระตุ้นด้วย Square wave และ Duty cycle จะ เป็นค่าเฉพาะ ซึ่งมีความกว้าง  $\tau$  ประมาณ 2.7-3.0 ms

Narayanan *et al.* (2003) ศึกษา Dynamic และการควบคุมเจ็ตในกระแสลมขวางด้วย Spinning valve actuator กระตุ้นด้วยความถี่ระหว่าง100 ถึง 1,600 Hz ที่  $\text{Re}_{j} = 5,000$ , r = 6 และ  $\text{Re}_{cf} = 2.75x10^{4}$  พบว่าการกระตุ้นที่ความถี่ต่ำ Vortices จะเพิ่มขึ้นในขณะที่เจ็ต พุ่งออกและโค้งตัวตามกระแสลมขวาง (รูปที่ 1.31) และกระตุ้นที่ความถี่สูงจะช่วยทำให้การ กระจายตัวของเจ็ตที่ปากทางออกเพิ่มสูงขึ้น

ผลการเสนอแนะของ Bunyajitradulya and Sathapornnanon (2005) พบว่าโครงสร้าง การไหลจะมีความไวมากที่สุดเมื่อติด Tab บริเวณตำแหน่ง PW จนถึง W ได้นำมาสู่ความ พยายามที่จะควบคุมเจ็ตในกระแสลมขวางด้วยการกระตุ้น JICF ด้วยเจ็ตควบคุม โดยการฉีด แบบสม่ำเสมอที่ Skewed mixing shear layer และจะมุ่งศึกษาโดยการวัดการเปลี่ยนแปลงของ สนามความเร็วที่หน้าตัดของเจ็ต และCenter plane ของเจ็ต

#### 1.3 วัตถุประสงค์ของงานวิจัยและขอบเขต

ศึกษาผลกระทบของการกระตุ้นด้วยเจ็ตควบคุมต่อคุณลักษณะของเจ็ตในกระแสลมขวาง โดยอาศัยการวัดการเปลี่ยนแปลงคุณลักษณะของความเร็วของเจ็ตในกระแสลมขวางโดยงานวิจัย จะศึกษามุ่งเน้นในกรณีที่มีการเปลี่ยนแปลงตำแหน่งการฉีดเจ็ตควบคุมที่ตำแหน่งต่างๆกันตาม แนวเส้นรอบวงด้วยอัตราส่วนความเร็วประสิทธิผลของเจ็ตคงที่

#### 1.4 แนวทางการวิจัย

สำหรับช่วงต้นของการวิจัยได้ทำการศึกษาเบื้องต้นเพื่อพิจารณาค่าของพารามิเตอร์ที่ เหมาะสมสำหรับการทดลองคือตำแหน่งของมุมฉีดเจ็ตควบคุมและปริมาณการฉีดเจ็ตควบคุมที่ ค่าอัตราส่วนความเร็วประสิทธิผลคงที่เท่ากับ 4 โดยทำการทดลองที่อุณหภูมิห้องปกติ โดยใช้ Hot film แบบ Sensor เดียวในการวัดความเร็ว

สำหรับการเลือกตำแหน่งการฉีดที่เหมาะสมโดยจะเลือกทำการฉีดทั้งหมด 8 ตำแหน่งคือ 0, 180, (0,180), ±15, ±30, ±45, ±90, ±135 และจะพิจารณาจากเส้นทางเดินของ ความเร็วของเจ็ตเส้นที่ต่ำที่สุด ซึ่งเส้นทางเดินของเจ็ตจะนิยามจากความเร็วสูงสุดบน Center line ของเจ็ตแต่ละตำแหน่งตาม Down stream (x) (x/rd = 0.5, 1, 1.5, 2, 3 และ 4) จากนั้น จะกำหนดปริมาณการฉีดที่เหมาะสมโดยจะพิจารณาจากการลดลงของความเร็วของเจ็ต (Velocity decay) ซึ่งจะนิยามจากค่าความเร็วสูงสุดบน Center line ของเจ็ตโดยฉีดที่ตำแหน่งที่ เหมาะสมและวัด Center line ที่ตำแหน่ง x/rd = 1.5 จากนั้นทำการเปลี่ยนแปลงปริมาณการฉีด เจ็ตทั้งหมด 5 ค่าโดยคิดเป็นอัตราส่วนเชิงมวล ( $r_m$ ) เท่ากับ 0.5, 1, 1.5, 2, 2.32 โดยที่  $r_m$  จะ นิยามจากอัตราส่วนระหว่างมวลของเจ็ตควบคุมต่อมวลของเจ็ต เมื่อได้ตำแหน่งการฉีดและ ปริมาณการฉีดเจ็ตที่เหมาะสมแล้วจึงทำการวัดการกระจายตัวของความเร็วบนหน้าตัดที่ตำแหน่ง ต่างๆ ตามแนว Downstream ทั้งหมด 7 หน้าตัดคือ x/rd = 0.25, 0.5, 0.75, 1, 2, 3 และ 4 และเปรียบเทียบกับกรณี JICF

#### 1.5 ผลที่คาดว่าจะได้รับจากวิทยานิพนธ์

ผลการศึกษาเชิงวิชาการที่ได้จะนำมาซึ่งความรู้ความเข้าใจและข้อมูลเกี่ยวกับผลกระทบ ของเจ็ตควบคุมต่อคุณลักษณะของเจ็ตในกระแสลมขวาง โดยเฉพาะผลกระทบต่อโครงสร้าง ความเร็วของเจ็ตในกระแสลมขวางโดยความรู้ความเข้าใจและข้อมูลที่ได้จะเป็นแนวทางในการ ควบคุมเจ็ตในกระแสลมขวาง (Flow control)

ผลการศึกษาเชิงประยุกต์ความรู้และความเข้าใจดังกล่าวจะเป็นพื้นฐานในการประยุกต์ใช้ กับการควบคุมการไหลของเจ็ตในกระแสลมขวางในการพัฒนาอุปกรณ์การผสมและการเผาไหม้ ต่างๆ ให้มีประสิทธิภาพสูงขึ้นรวมถึงการออกแบบระบบเพื่อการลดการฟุ้งกระจายของฝุ่นละอองที่ ปล่อยออกจากปล่องควัน



สถาบันวิทยบริการ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

#### บทที่ 2

#### ชุดทดลองและการทดลอง

งานวิจัยนี้เป็นการศึกษาผลของการควบคุมเจ็ตในกระแสลมขวาง โดยการฉีดเจ็ตควบคุม แบบต่อเนื่อง ที่บริเวณขอบด้านในของปากทางออกของเจ็ตในกระแสลมขวาง ด้วยอัตราส่วนเชิง มวลระหว่างเจ็ตหลักต่อเจ็ตควบคุมคงที่ และทำการทดลองที่ค่าอัตราส่วนความเร็ว ประสิทธิผล(*r*)ระหว่างเจ็ตและกระแสลมขวางคงที่เท่ากับ 3.87 โดยค่าอัตราส่วนความเร็ว ประสิทธิผลนิยามเป็น ( $\rho_j U_j^2 / \rho_{cf} U_{cf}^2$ )<sup>1/2</sup> โดย  $\rho_{j,-} \rho_{cf}$  เป็นความหนาแน่นของเจ็ตและกระแส ลมขวางตามลำดับ และ $U_j, U_{cf}$  เป็นความเร็วเฉลี่ยของเจ็ตและกระแสลมขวางตามลำดับ สำหรับบทที่ 2 นี้จะกล่าวถึงรายละเอียดของชุดทดลองและวิธีการทำการทดลองในส่วนต่าง ๆ

#### 2.1 ชุดทดลอง

ชุดทดลองสำหรับการศึกษานี้ตั้งอยู่ที่ห้องปฏิบัติการวิจัยกลศาสตร์ของไหล ภาควิชา วิศวกรรมเครื่องกล คณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย โดยชุดทดลองประกอบด้วย 2 ส่วนหลัก คือ อุโมงค์ลมและชุดหัวเจ็ตควบคุม ซึ่งมีรายละเอียดดังต่อไปนี้

#### 2.1.1 อุโมงค์ลม (Wind tunnel)

อุโมงค์ลมมีหน้าที่สร้างกระแสลมขวางโดยแสดงเป็นลักษณะภาพจำลอง ดังรูปที่ 2.1 ซึ่งมี ส่วนประกอบที่สำคัญคือพัดลมหอยโข่ง ขนาด 15 kW ห้องจัดปรับการไหล (Settling chamber) ขนาด 100 x 100 ตารางเซนติเมตร (อ้างอิงข้อมูลได้จาก Uppathamnarakorn (2001)) และท่อ ส่วนทดสอบ (Test section) สี่เหลี่ยมจัตุรัสขนาด 50 x 50 ตารางเซนติเมตร ยาว 240 เซนติเมตร ทำจากแผ่นอะคลีลิคหนา 15 มิลลิเมตร โดยที่ผนังด้านหนึ่งมีการเซาะร่องขนาด 12 มิลลิเมตร จำนวน 13 ร่อง สำหรับการสอด Sensor probe เข้าไปวัดความเร็ว ดังแสดงภาพจำลองของการ สอดเครื่องมือวัด และระยะของการเซาะร่องในรูปที่ 2.2 (ก) - (ข) และรูปถ่ายหน้าตัดทดลองได้ แสดงไว้ในรูปที่ 2.3

สำหรับตำแหน่งของการเชื่อมต่อระหว่างชุดหัวเจ็ตควบคุมกับท่อส่วนทดสอบนั้นชุด หัวเจ็ตจะต่อเข้าทางผนังด้านบนของหน้าตัดทดสอบที่ตำแหน่งกึ่งกลางของหน้าตัดทดสอบ และ จุดศูนย์กลางของหัวเจ็ตควบคุมห่างจากขอบด้านท้ายของหน้าตัดทดสอบเท่ากับ 165 เซนติเมตร

#### 2.1.2 ชุดหัวเจ็ตควบคุม

รายละเอียดของชุดหัวเจ็ตควบคุม ซึ่งประกอบด้วย 2 ส่วนหลักได้แก่ 1) เจ็ตหลัก (Main jet) มีขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางเท่ากับ 22.5 มิลลิเมตร โดยจะติดตั้งอยู่จุดศูนย์กลางของหัวเจ็ต

และ 2) เจ็ตควบคุมซึ่งมีขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางเท่ากับ 1 มิลลิเมตร จำนวน 24 ตัว ติดตั้งโดยรอบ ปากทางออกของเจ็ตหลัก โดยมีระยะห่างระหว่างปากเจ็ตควบคุมแต่ละตัวเท่ากับ 15 องศา และ จุดศูนย์กลางของปากเจ็ตควบคุมอยู่สูงกว่าระดับปากทางออกของเจ็ตหลักเท่ากับ 3 มิลลิเมตร โดยส่วนประกอบหลักของซุดทดลองในส่วนเจ็ตหลักและเจ็ตควบคุมแสดงในรูปที่ 2.4 และมีราย ละเอียดังต่อไปนี้

ส่วนเจ็ตหลัก

การทำงานของชุดหัวเจ็ตเป็นดังต่อไปนี้ อากาศจะถูกดูดจากบรรยากาศของห้องทดลอง ผ่านพัดลมความดันสูงขนาด 10 แรงม้า (ใช้มอเตอร์ยี่ห้อ Elprom) ควบคุมความเร็วรอบด้วย เครื่องแปลงความถี่ไฟฟ้า (ABB, ขนาด 50 Hz, ค่าความละเอียดเท่ากับ 0.1 Hz) เพื่อควบคุม อัตราการไหลของเจ็ตหลักแล้วอากาศจะถูกส่งผ่านท่ออ่อนเพื่อลดการสั่นสะเทือนไปยังส่วนอื่นๆ ของชุดทดลอง และผ่านระบบท่อ PVC ขนาดเส้นผ่านศูนย์กลาง 4 นิ้ว ต่อจากนั้นขนาดท่อจะลด เป็น 2.5 นิ้ว เพื่อต่อเข้ากับ Gate valve แล้วท่อจะถูกลดขนาดเป็น 3/4 นิ้ว ก่อนเข้าสู่อุปกรณ์วัด อัตราการไหลแบบลูกลอย (Tokyo, รุ่น R-101–E) ซึ่งมีค่าความละเอียดในการวัดอัตราการไหล เท่ากับ 1 ลูกบาศก์เมตรต่อชั่วโมง

หลังจากนั้นอากาศจะไหลผ่านท่อขนาดเส้นผ่านศูนย์กลาง 2.5 นิ้ว เพื่อเข้าสู่ถังผลิตควัน ขนาด 30x30x60 ลูกบาศก์เซนติเมตร ซึ่งได้ออกแบบไว้สำหรับการทดลองอีกส่วนหนึ่งและไม่ได้ ใช้งานในการศึกษานี้ เมื่ออากาศไหลออกจากถังผลิตควัน อากาศจะไหลต่อเข้าสู่ระบบท่อเหล็กชุบ สังกะสีขนาดเส้นผ่านศูนย์กลาง 2.5 นิ้วและท่ออะลูมิเนียมที่มีขนาดเส้นผ่านศูนย์กลาง 3/4 นิ้ว ซึ่ง เป็นส่วนท่อตรงยาว 80 เท่าของขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางของเจ็ตหลักก่อนไหลเข้าสู่ชุดหัวเจ็ต ควบคุม

• ส่วนเจ็ตควบคุม

ส่วนของเจ็ตควบคุมประกอบด้วย เครื่องอัดลมแบบลูกสูบแบบ Single acting/Single state ยี่ห้อ PUMA ขนาด 0.75 กิโลวัตต์ และอุปกรณ์ควบคุมอัตราการไหลของเจ็ตควบคุม โดยที่ เจ็ตควบคุม สามารถควบคุมเวลาสำหรับการเปิดปิดได้ด้วย ชุด Solenoid valve (Parker, ZB099W)

การทำงานของเจ็ตควบคุมเป็นดังต่อไปนี้ อากาศจะถูกดูดจากบรรยากาศของห้องผ่าน เครื่องอัดอากาศ แล้วส่งผ่านชุดควบคุมแรงดันที่กำหนดค่าประมาณ 1.5 bar ก่อนที่อากาศจะไหล ผ่านสายยางขนาด 1/2 นิ้ว แล้วถูกแบ่งเป็น 2 ส่วนผ่านเข้าสู่แผงควบคุมซึ่งประกอบด้วยวาล์ว ทองเหลืองแบบเข็ม (Needle valve) ขนาด 1/2 นิ้ว วาล์วแบบ Solenoid และอุปกรณ์วัด/ควบคุม อัตราการใหล (Dwyer, ประเภทลูกลอยชนิด 316 Stainless steel, ค่าความถูกต้องเท่ากับ ±2% FS) แล้วอากาศทั้งสองส่วนจะไหลผ่านระบบท่อทองเหลืองขนาด 1/2 นิ้วและเชื่อมต่อกับรูเจ็ต ควบคุมด้วยท่อ PTFE ขนาด 3/16 นิ้ว ก่อนไหลออกสู่ปากทางออกของเจ็ตควบคุมต่อไป และ รายละเอียดของส่วนปลายปากเจ็ตของชุดเจ็ตควบคุมแสดงไว้ในรูปที่ 2.5 ซึ่งทำจากวัสดุ Aluminum มีขนาดปากเจ็ตหลักเท่ากับ 22.5 มิลลิเมตร โดยปลายอีกด้านหนึ่งได้เตรียมไว้สำหรับ เสียบท่ออะลูมิเนียมขนาด 3/4 นิ้ว ซึ่งมีการกลึงผิวด้านในเพื่อให้พอดีกับขนาดปากเจ็ตหลัก โดย การยึดส่วนชุดหัวเจ็ตกับท่ออะลูมิเนียมได้ใช้ฝ่ายึดซึ่งทำจากวัสดุชนิดเดียวกับที่ใช้ทำชุดหัวเจ็ต ควบคุม และใช้ O-ring และ ซิลิโคลนทนความร้อนสำหรับป้องกันการรั่วซึม

#### 2.2 อุปกรณ์วัดความเร็วและการใช้งาน

นอกจากการใช้ Pitot probe ซึ่งเป็นอุปกรณ์วัดความเร็วที่วัดค่าความเร็วเฉลี่ยแล้วนั้น ใน การศึกษานี้จะใช้ Hot film anemometer (CTA) ยี่ห้อ Dantec เพื่อวัดค่าความเร็ว Instantaneous โดยใช้เซนเซอร์ชนิด Fiber film แบบเส้นลวดเดี่ยวรุ่น 55R05 ซึ่งมีขนาดเส้น ผ่านศูนย์กลาง 70µm และยาวทั้งหมดเท่ากับ 3 มิลลิเมตร โดยมีฉนวนหุ้มที่ปลายของเส้นลวดทั้ง 2 ข้าง เหลือส่วนที่เป็น Element sensing ยาว 1.25 มิลลิเมตร ทำจาก Quartz fibers และ เคลือบด้วยนิเกิลหนาประมาณ 0.1µm และยึดกับก้าน Probe รุ่น 55H21 ซึ่งมีขนาดเส้นผ่าน ศูนย์กลางเท่ากับ 5 มิลลิเมตร โดยใช้สายสัญญาณยาว 4 เมตร และมีเซนเซอร์สำหรับวัดอุณหภูมิ ของอากาศด้วย โดยที่ค่าความถูกต้องของการวัดค่าความเร็วเฉลี่ยเท่ากับ±5.2% ของค่า ความเร็วสูงสุดที่วัดได้ โดยรายละเอียดที่สำคัญได้สรุปไว้ในตารางที่1.1 ซึ่งค่าต่างๆเหล่านี้ได้จาก การทำการสอบเทียบและข้อมูลทั้งหมดสามารถอ้างอิงได้จากภาคผนวก ข (1) และรูปที่ 2.6 แสดง ไดอะแกรมสำหรับการต่อส่วนต่าง ๆ ของอุปกรณ์การวัดเข้าด้วยกัน

สำหรับการเลื่อนตำแหน่งของ Hot film จะใช้ Traverse controller (Dantec, แบบ 2D) แบบเลื่อน 2 ทิศทาง ซึ่งในการทดลองนี้จะใช้ค่าความละเอียดสูงสุดสำหรับระยะห่างของการวัด เท่ากับ 0.1 มิลลิเมตร

ในส่วนของความถี่ในการเก็บข้อมูลของความเร็วและอุณหภูมิ ผู้ทำการทดลองจะสามารถ กำหนดค่าความความถี่ในการเก็บข้อมูล (Sampling frequency) ระยะเวลาในการเก็บข้อมูล (Sampling interval) รวมทั้งการทำงานของ Traverse controller ได้โดยผ่านโปรแกรม Streamline Streamware ของ Dantec โดยที่ขั้นตอนการใช้งานโปรแกรมมี 3 ส่วนหลักคือ

ส่วนที่ 1 คือ "Define device and System configuration" ในส่วนนี้โปรแกรมจะให้ กำหนดชนิดของ A/D board ที่ติดตั้งในคอมพิวเตอร์ซึ่งการทดลองนี้ใช้บอร์ดรุ่น PCI-MIO-16E-4 และส่วนของ Configuration โปรแกรมจะให้กำหนดชนิดของ Wire sensor, Probe support, Probe cable, Temperature sensor และ CTA frame (อ้างอิงได้จากหนังสือคู่มือ Streamline Streamware Vol.2 หน้า 7.5- 2)

ส่วนที่ 2 คือ "Hardware setup" เป็นส่วนของการกำหนดพารามิเตอร์ต่างๆ เพื่อใช้ ร่วมกับกับอุปกรณ์การวัดแบ่งออกเป็น 3 ส่วนคือ ส่วนแรกเป็นการกำหนด Overheat ratio ส่วนที่ 2 เป็นการกำหนด Square wave test ซึ่งต้องกำหนดค่าของ Frequency response และส่วนที่ 3 เป็นการกำหนด Signal conditioning ซึ่งต้องกำหนดค่าของ Voltage output ของ CTA ที่ค่า ความเร็วลมสูงสุดของการทดลอง สำหรับการทดลองนี้จะเลือกกำหนดค่า Overheat ratio เท่ากับ 0.8 และค่า Frequency response เท่ากับ 4.7 KHz และ Voltage output จาก CTA มีค่าไม่ เกิน 4 volt (อ้างอิงได้จากหนังสือคู่มือ Streamline Streamware Vol.2 หน้า 7.6-2)

ส่วนที่ 3 คือ "*Run Experiment*" เป็นส่วนของการลำดับขั้นการทำงานของ Hardware รวมทั้งกำหนดคุณสมบัติต่างๆในการเก็บข้อมูล เช่น Sampling frequency, Sampling interval, Temperature correction รวมทั้งการกำหนดเลือก Calibration data สำหรับเปลี่ยน สัญญาณไฟฟ้าให้เป็นความเร็วลม รวมไปถึงการกำหนดการทำงานของ Traverse controller อีก ด้วย (อ้างอิงได้จากหนังสือคู่มือ Streamline Streamware Vol.2 หน้า 7.8-10)

หลังจากกำหนดค่าต่าง ๆ ในทั้งสามขั้นตอนแล้ว ผู้ทำการทดลองก็สามารถเริ่มการทำงาน ของเครื่องมือวัดได้ หลังจากาการวัดสิ้นสุดลง ผู้ทดลองสามารถเลือกบันทึกค่าการวัดที่จุดใดๆ หรือเลือกบันทึกค่าการวัดของทุกๆจุดก็ได้มาใส่ในหน่วยความจำอื่นเพื่อนำค่าไปคำนวณและ วิเคราะห์ต่อไป จากคำสั่ง Export บนแถบเมนูใน Streamline Streamware หรือหากต้องการ คำนวณค่าทางสถิติต่างๆ เช่น ค่าเฉลี่ย, ค่าความแปรปรวน และค่าการปั่นปวน ผู้ทดลองก็ สามารถคำนวณได้จากคำสั่ง Data reduction บนแถบเมนูคำสั่งใน Streamline Streamware (อ้างอิงได้จากหนังสือคู่มือStreamline Streamware Vol.2 หน้า 7.8-11)

#### 2.3 พิกัดอ้างอิงสำหรับการทดลอง

พิกัดอ้างอิงที่ใช้ในการทดลองและลักษณะตำแหน่งการวัดแสดงในรูปที่ 2.7 (ก) ซึ่งแสดง พิกัด *x*, *y* และ *z* ที่เป็นพิกัดอ้างอิงเทียบกับหน้าตัดทดสอบ โดยกำหนดให้ตำแหน่งจุดกึ่งกลางที่ ปากทางออกของเจ็ตหลักเป็นจุดเริ่มต้น ส่วนการกำหนดตำแหน่งของเจ็ตควบคุมนั้น ได้ กำหนดให้ตำแหน่งของเจ็ตควบคุมตัวที่มีทิศเดียวกับกระแสลมขวาง เป็นเจ็ตที่ 0 องศา และตัวที่ ทำมุมไปทางด้านตามเข็มและทวนเข็มนาฬิกาเป็นองศาบวกและลบตามลำดับ ดังแสดงในรูปที่ 2.7 (ข)

#### 2.4 ความเร็วกระแสลมขวางและความเร็วเจ็ต

การทดลองนี้ใช้ความเร็วของกระแสลมขวาง(U<sub>cf</sub>)แบบสม่ำเสมอ และมีค่าเท่ากับ 4±0.2 เมตรต่อวินาที สำหรับความเร็วเฉลี่ยของเจ็ตซึ่งพิจารณาจากค่าเฉลี่ยแบบพื้นที่ โดยนิยามจาก

$$U = \frac{1}{A} \int_{A} u dA \tag{2.1}$$

โดย

U ความเร็วเฉลี่ยตามแนวแกนบนพื้นที่ปากทางออกของเจ็ต
 u ความเร็วตามแนวแกนที่จุดใดๆ บนพื้นที่ปากทางออกของเจ็ต
 A พื้นที่ปากทางออกของเจ็ต

ในการทดลองนี้ค่า*U<sub>j</sub>* มีค่าประมาณ16±0.83 เมตรต่อวินาทีซึ่งคิดเป็นอัตราการไหลเชิงมวล เท่ากับ 0.00738 kg/s และมีความเร็วที่จุดศูนย์กลางเจ็ตเท่ากับ 20±1 เมตรต่อวินาที

เนื่องจากอุณหภูมิของเจ็ตและกระแสลมขวางเท่ากับอุณหภูมิห้อง ด้วยความเร็วเจ็ตและ กระแสลมขวางดังกล่าวข้างต้นจะทำให้อัตราส่วนความเร็วระหว่างเจ็ตหลักกับกระแสลมขวาง  $(r_v = U_j / U_{cf})$  มีค่าประมาณ  $4 \pm 0.3$  และมีค่าเรโนลส์นัมเบอร์ของเจ็ต  $(\operatorname{Re}_j = U_j d / v)$ ประมาณเท่ากับ 24,000 โดย d เป็นเส้นผ่านศูนย์กลางของปากทางออกของเจ็ตหลัก และ v เป็น ค่าความหนืดจลน์ของอากาศที่อุณหภูมิที่ทำการทดลอง และค่าเรโนลส์นัมเบอร์ของกระแสลม ขวาง  $(\operatorname{Re}_{cf} = U_{cf} d / v)$  มีค่าประมาณ 6,000

#### 2.5 วิธีการทดลอง

การทดลองจะแบ่งออกเป็น 3 ส่วนหลัก คือส่วนที่ 1 เป็นการทดลองเพื่อวัดสภาวะเริ่มต้น ได้แก่ ความสม่ำเสมอของความเร็วของกระแสลมขวางความหนาของ Boundary layer ของ กระแสลมขวาง การกระจายความเร็วบนหน้าตัดที่ปากทางออกของเจ็ตหลัก และอัตราการไหล ของเจ็ตควบคุม

การทดลองส่วนที่ 2 เป็นการทดลองเพื่อหาสภาวะที่การควบคุมมีผลมากที่สุด ซึ่งเป็นการ หาพารามิเตอร์ที่สำคัญ 2 อย่างคืออัตราส่วนมวลระหว่างการไหลของเจ็ตควบคุมและเจ็ตหลัก และมุมที่ใช้ในการฉีดเจ็ตควบคุมโดยการทดลองส่วนนี้จะทำการเปลี่ยนแปลงอัตราการไหลของ เจ็ตควบคุม และมุมในการฉีดต่าง ๆ กัน แล้วทำการวัดการกระจายความเร็วบนหน้าตัดกึ่งกลาง เจ็ตตามลักษณะที่แสดงในรูปที่ 2.8

สำหรับการเลือกสภาวะที่การควบคุมมีผลมากที่สุดนั้น จะพิจารณาจากกรณีที่ทำให้การ เคลื่อนที่ของเจ็ตเข้าใกล้ผนังมากที่สุด เพราะว่าวัตถุประสงค์หลักอันหนึ่งของการควบคุมคือ การ เพิ่มการผสมกันระหว่างเจ็ตและกระแสลมขวางซึ่งหมายถึงการ Entrainment ที่เพิ่มมากขึ้น โดยที่ การ Entrainment ของเจ็ตมีความสัมพันธ์กับเส้นทางเดินของเจ็ต ซึ่งจากการการคำนวณของ Yuan and Street (1998) ชี้แนะว่าเส้นทางเดินของเจ็ตจะต่ำลงเมื่อ Entrainment เพิ่มมากขึ้น ดังนั้นการฉีดเจ็ตควบคุมที่ตำแหน่งที่เหมาะสมที่สุดสำหรับพารามิเตอร์ในการทดลองนี้ น่าจะทำ ให้เส้นทางเดินของเจ็ตต่ำลงเมื่อเทียบกับการฉีดที่ตำแหน่งอื่นๆ

สำหรับการทดลองในส่วนที่ 3 เป็นการวัดการกระจายตัวของความเร็วบนหน้าตัดของเจ็ต อย่างละเอียดและและรูปร่างความเร็วบน Center plane เปรียบเทียบกันระหว่างกรณีที่เป็นเจ็ตใน กระแสลมขวางที่ไม่มีการควบคุมและเมื่อมีการควบคุมตามพารามิเตอร์ที่กำหนดจากการทดลอง ในส่วนที่ 2 โดยรายละเอียดของการทดลองแต่ละส่วนมีดังต่อไปนี้

#### 2.5.1 การวัดสภาวะเบื้องต้นของการทดลอง

การวัดสภาวะเริ่มต้นจะวัดทั้งของเจ็ตและกระแสลมขวางโดยใช้ Hot-film anemometer แต่ในการวัดสภาวะเริ่มต้นของเจ็ตควบคุมจะอ่านค่าจากเครื่องมือวัดอัตราการไหล แทน เนื่องจาก ในการทดลองนี้ได้ทำการสอบเทียบ Hot-film anemometer ที่ความเร็วสูงสุดได้เพียงแค่ 20.5 เมตรต่อวินาที อันเนื่องมาจากขีดจำกัดของอุโมงค์ลม แต่สำหรับความเร็วที่ปากทางออกของเจ็ต ควบคุมที่ใช้มีค่าสูงสุดถึงประมาณ 80 เมตรต่อวินาที (ที่การฉีดเจ็ตควบคุมด้วยค่าอัตราส่วนเชิง มวลเท่ากับ 2 เปอร์เซนต์) ทำให้ไม่สามารถใช้ Hot-film anemometer วัดได้

ดังนั้นในส่วนนี้จะกล่าวถึงเฉพาะรายละเอียดของการวัดสภาวะเริ่มต้นของเจ็ตและกระแส ลมขวาง ซึ่งเป็นดังต่อไปนี้ โดยที่ผลการวัดจะกล่าวถึงในบทที่ 3 ต่อไป

#### การวัดสภาวะเริ่มต้นของกระแสลมขวาง

การวัดสภาวะเริ่มต้นของกระแสลมขวางได้ทำการวัดความสม่ำเสมอของความเร็วบนหน้า ตัดทดสอบ และการวัดความหนาของชั้นขอบเขตที่ผนังด้านปากทางออกเจ็ต

สำหรับการวัดค่าความสม่ำเสมอของความเร็วภายในหน้าตัดทดสอบจะวัดเป็นเมตริกซ์ ขนาด 41 จุด x 41 จุด โดยมีความละเอียดในการวัดเท่ากับ 10 มิลลิเมตร ที่ระยะ x/rd = -1 ใน ขณะที่ยังไม่มีการฉีดเจ็ตและเจ็ตควบคุม และจะทำการทดลองที่อุณหภูมิห้องปกติ (ความ หนาแน่นของกระแสลมขวางเท่ากับ 1.16  $kg/m^3$  ในช่วงความเร็วบนหน้าตัดทดสอบเท่ากับ 4±0.3 m/s ในการวัดนี้จะใช้ความถี่ในการเก็บข้อมูลเท่ากับ 10 kHz นาน 5 วินาที ซึ่งได้ข้อมูล ทั้งหมด 50,000 ข้อมูลต่อหนึ่งจุด หลังจากนั้นจะหาค่าของความเร็วเฉลี่ยและ Fluctuation velocity

สำหรับการวัดความหนาของชั้นขอบเขตจะวัดด้วย Hot-film ตามแนว Traverse 7 ตำแหน่ง ตามตำแหน่งในรูปที่ 2.9 (แสดง Top view) ซึ่งมีระยะดังนี้คือ (*x*,*z*) = (-4*d*, -1.5*d*), (-4*d*,-1*d*), (-4*d*,-0.5*d*), (-4*d*,0*d*), (-4*d*, 0.5*d*), (-4*d*,1*d*), และ (-4*d*,1.5*d*) ตามลำดับ โดย ใช้ความละเอียดในการวัดเท่ากับ 0.1 มิลลิเมตร และกำหนดค่าความถี่ในการเก็บข้อมูลเท่ากับ 10 kHz ด้วยระยะเวลาสำหรับการเก็บข้อมูลเท่ากับ 5 วินาที

#### การวัดสภาวะเริ่มต้นของเจ็ต

การวัดการกระจายตัวของความเร็วของเจ็ตจะวัดขณะที่ไม่มีทั้งกระแสลมขวางและไม่มี เจ็ตควบคุมที่ความเร็วจุดศูนย์กลางเจ็ตเท่ากับ 20±1 เมตรต่อวินาที โดยการทดลองจะวัดที่ อุณหภูมิห้องปกติซึ่งมีอุณหภูมิอยู่ระหว่าง 30-33 องศาเซลเซียส สำหรับตำแหน่งของการวัด ความเร็วจะอยู่ห่างจากปากทางออกของเจ็ตคงที่เท่ากับ 1.5 มิลลิเมตร และจะวัดทั้งทางด้าน Streamwise (ตามทิศทาง *x*) และทางด้าน Spanwise (ตามทิศทาง *z*) โดยมีความละเอียดของ การวัดเท่ากับ 0.1 มิลลิเมตร

ทั้งนี้ในการเก็บข้อมูลของความเร็วจะใช้ความถี่ในการวัดเท่ากับ 10 kHz นานต่อเนื่อง 30 วินาที ซึ่งจะได้ข้อมูลทั้งหมด 300,000 ข้อมูลต่อหนึ่งจุด แล้วจะคำนวณหาค่าของความเร็วเฉลี่ย และค่าของ Fluctuation velocity ต่อไป

#### 2.5.2 การกำหนดสภาวะที่เหมาะสมสำหรับการควบคุม

การหาพารามิเตอร์ที่การควบคุมมีผลมากที่สุดจะแบ่งออกเป็น 2 ส่วน การหามุมของการ ฉีดเจ็ตควบคุมและอัตราส่วนเชิงมวลระหว่างเจ็ตควบคุมต่อเจ็ตหลักที่เหมาะสม

ในส่วนแรกเป็นการหามุมของการฉีดเจ็ตควบคุมที่เหมาะสม ซึ่งจะกำหนดจากการ เปรียบเทียบ Velocity trajectory ซึ่งนิยามจากค่าของความเร็วสูงสุดบน Center plane สำหรับ ตำแหน่งมุมของการฉีดต่าง ๆ กัน และเลือกมุมของการฉีดที่ทำให้ Velocity trajectory ต่ำที่สุด ซึ่งในการทดลองนี้จะทำการฉีดเจ็ตควบคุมทั้งหมด 8 แบบ คือ จุดเดียวที่ 0 องศา, จุดเดียวที่ 180 องศา, สองจุดที่ 0 และ 180 องศา, ที่ ±15, ที่ ±30, ที่ ±45, ที่ ±90, และที่ ±135 องศา โดยกำหนดให้อัตราส่วนเชิงมวลระหว่างเจ็ตควบคุมต่อเจ็ตหลักคงที่เท่ากับ 2.32%

ส่วนที่สองคือการกำหนดอัตราส่วนเชิงมวล (*r<sub>m</sub>*) ที่เหมาะสม ซึ่งจะกำหนดโดยการฉีดเจ็ต ควบคุมที่ตำแหน่งมุมที่เหมาะสมซึ่งได้จากการทดลองส่วนแรก ด้วยค่าอัตราส่วนเชิงมวล (*r<sub>m</sub>*) เท่ากับ 0.5, 1, 1.5, 2 และ 2.32% แล้วเลือกกรณีที่ทำให้ค่าความเร็วสูงสุดบน Center line ที่ ตำแหน่ง *x/rd* =1.5 มีค่าความเร็วน้อยสุด สำหรับเหตุผลของการเลือกหน้าตัด *x/rd* =1.5 ดังกล่าวเพราะว่า ที่หน้าตัดดังกล่าวยังมีผลของเจ็ตควบคุมมากอยู่และสามารถแยกแยะการ เปลี่ยนแปลงความเร็วของแต่ละกรณีได้ชัดเจน

สำหรับในการทดลองส่วนนี้จะใช้ Hot film anemometer แบบเซนเซอร์เดี่ยววัดความเร็ว และจะจัดเซนเซอร์ให้อยู่ในระนาบ y-z (วางเส้นลวดขนานกับแกน Z) ซึ่งเป็นการวัดความเร็วรวม
บนระนาบ y-z เป็นหลัก สำหรับเหตุผลที่จัดเซนเซอร์ในระนาบ y-z คือ ความเร็วตามแนวแกน x กับ y เนื่องจากความเร็วในทิศทางดังกล่าวมีอิทธิพลต่อโครงสร้างของความเร็วของการไหล ลักษณะนี้

สำหรับผลการทดลองในส่วนนี้อย่างละเอียดจะแสดงในบทที่ 3 ซึ่งจากพารามิเตอร์ที่ กำหนดขึ้นมาในการศึกษานี้เราพบว่ามุมสำหรับการฉีดเจ็ตควบคุมและอัตราส่วนเชิงมวลที่ เหมาะสมมีค่าเท่ากับ 15 และ 2 % ตามลำดับ ซึ่งในความเป็นจริงแล้ว พารามิเตอร์ที่เหมาะสม อาจจะมีค่าที่แตกต่างไปจากผลการทดลองนี้ได้

#### 2.5.3 การวัดการกระจายตัวของความเร็วเปรียบเทียบระหว่างกรณีเจ็ตในกระแสลม ขวางที่ไม่มีการควบคุมและมีการควบคุม

ในการทดลองส่วนนี้จะทำการเปรียบเทียบการกระจายตัวความเร็วของกรณีเจ็ตในกระแส ลมขวางแบบธรรมดาและแบบที่มีการควบคุมด้วยมุมสำหรับการฉีดและอัตราส่วนเชิงมวลที่ เหมาะสมมีค่าเท่ากับ 15 องศา และ 2 % ตามลำดับ ซึ่งเป็นค่าที่หาได้จากการทดลองในส่วนที่ แล้ว สำหรับการวัดการกระจายตัวของความเร็วจะแบ่งออกเป็น 2 กรณี คือการวัดการกระจายตัว ของความเร็วบนหน้าตัด End view และรูปร่างความเร็วบน Center plane ตามลักษณะหน้าตัด การวัดในรูปที่ 2.7 (ก) และรูปที่ 2.8 ตามลำดับ ด้วย Hot-film โดยใช้ความถี่ในการเก็บข้อมูล เท่ากับ 10 kHz และระยะเวลาในการเก็บข้อมูลเท่ากับ5 วินาทีทั้งหมด สำหรับในการทดลองทั้ง สองกรณีนี้จะจัดเซนเซอร์ให้อยู่ในระนาบ *x-y* ซึ่งเป็นการวัดความเร็วรวมบนระนาบ *x-z* เป็นหลัก

ในส่วนแรกการวัดการกระจายตัวของความเร็วบนหน้าตัด End view จะทำการวัดที่ ตำแหน่งตามแนว Streamwise ทั้งหมด 7 ตำแหน่งคือ x/rd = 0.25, 0.5, 0.75, 1, 2, 3 และ 4 โดยที่ตำแหน่ง x/rd = 0.25 จะวัดเป็นเมตริกซ์ ขนาด 46 จุด x 46 จุดด้วยความละเอียดในการวัด เท่ากับ 3 มิลลิเมตรและที่ตำแหน่ง x/rd = 0.5, 0.75 และ 1 จะวัดเป็นเมตริกซ์ ขนาด 46 จุด x 46 จุดด้วยความละเอียดในการวัดเท่ากับ 4 มิลลิเมตร สำหรับที่ตำแหน่ง x/rd = 2 จะวัดเป็นเมตริกซ์ ขนาด 31 จุด x 31 จุดด้วยความละเอียดในการวัดเท่ากับ 7 มิลลิเมตร และตำแหน่ง x/rd = 3และ 4 จะวัดเป็นเมตริกซ์ขนาด 28 จุด x 28 จุดด้วยความละเอียดในการวัดเท่ากับ 10 มิลลิเมตร

สำหรับการวัดรูปร่างของความเร็วบน Traverse ที่ Center plane ของเจ็ตจะวัดที่ ตำแหน่งตามแนว Streamwise ทั้งหมด 10 ตำแหน่งคือ *x/rd* = 0.25, 0.5, 0.75, 1, 1.5, 2, 2.5, 3, 3.5, และ 4 ด้วยความละเอียดในการวัดเท่ากับ 2 มิลลิเมตร ส่วนการเก็บข้อมูลของความเร็วจะ ใช้ความถี่ในการเก็บข้อมูลเท่ากับ 10 kHz ต่อเนื่อง 5 วินาที

#### บทที่ 3

#### ผลการทดลอง

	۷ ا ی ۹۷
ĉ	งำหรับในการทดลองนี้จะกำหนดสัญลักษณ์เพื่อใช้อธิบายดังต่อไปนี้
A <sub>jet</sub>	พื้นที่หน้าตัดเจ็ตที่ตำแหน่งใดตามแนว Downstream(x)
$C_{UG}$	การกระจายตัวของสัมประสิทธิ์ความเร็วรวมของเจ็ต
$C_{UL}$	การกระจายตัวของสัมประสิทธิ์ความเร็วเฉพาะหน้าตัดของเจ็ต
CC	Centroid trajectory
СМ	Center of mass trajectory
JICF	เจ็ตในกระแสลมขวาง
I 0	กรณีฉีดเจ็ตควบคุมที่ตำแหน่ง 0
I 180	กรณีฉีดเจ็ตควบคุมที่ตำแหน่ง180
I (0,180)	กรณีฉีดเจ็ตควบคุมที่ตำแหน่ง (0,180)
I 15	กรณีฉีดเจ็ตควบคุมที่ตำแหน่ง±15
I 30	กรณีฉีดเจ็ตควบคุมที่ตำแหน่ง±30
I 45	กรณีฉีดเจ็ตควบคุมที่ตำแหน่ง±45
I 90	กรณีฉีดเจ็ตควบคุมที่ตำแหน่ง±90
I 135	กรณีฉีดเจ็ตควบคุมที่ตำแหน่ง±135
$r_m$	อัตราส่วนเชิงมวลของเจ็ตควบคุมต่อเจ็ต
$T_i$	Turbulent intensity ( $w_{rms}/w$ )
W	ค่าความเร็วเฉลี่ยของเจ็ตบนหน้าตัดตาม Downstream(x)
Wm	ค่าความเร็วเฉลี่ยสูงสุดของเจ็ตบนCenter plane ตามแนว Downstream(x)
$w/U_{cf}$	การกระจายตัวความเร็วเฉลี่ย ของเจ็ตเทียบกับความเร็วเฉลี่ยของกระแสลมขวาง
$w_{rms}/U_{cf}$	การกระจายตัวของ Fluctuation velocity ของเจ็ต เทียบกับความเร็วเฉลี่ยของ
	กระแส ลมขวาง

การวัดความเร็วด้วย Hot film สำหรับการทดลองนี้ ซึ่งเป็นการวัดความเร็วของเจ็ตใน 3 มิติ ด้วย Hot film แบบเส้นลวดเดียวและวางให้แนวแกนของเส้นลวดขนานกับแนว Spanwise (z) ซึ่งอยู่บนระนาบ *y-z* ดังนั้นค่าความเร็วที่วัดได้จึงเป็นผลรวมของค่าความเร็วตามแนวStreamwise (x) และความเร็วตามแนว Traverse (y) เป็นหลัก ดังสมการ

$$w = \sqrt{w_x^2 + w_y^2} \tag{3.1}$$

และ

$$w_{rms} = \sqrt{\frac{1}{N-1} \sum_{I=1}^{N} (w - w_i)^2}$$
(3.2)

- โดยที่  $w_x$  ความเร็วเจ็ตในทิศทางตามแนว Downstream (x)
  - w, ความเร็วของเจ็ตในทิศทางตามแนว Traverse (y)
  - *w<sub>i</sub>* ความเร็วของเจ็ตขณะเวลาใดๆซึ่งเป็นผลรวมของความเร็วในแนว Downstream
     (x) กับ ความเร็วในแนว Traverse (y)
  - N จำนวน Sample ในการวัดความเร็วภายใน 1 วินาที ซึ่งในการทดลองนี้ มีค่าเท่า
     300,000 Sample กรณีวัดความเร็วที่ปากทางออกของเจ็ต และ 50,000 Sample
     สำหรับ กรณีวัดสภาวะเริ่มต้นของกระแสลมขวางและกรณีวัดการกระจายตัวของ
     ความเร็วของเจ็ต

เนื่องจากการไหลเป็นแบบ 3 มิติดังนั้นการวัดความเร็วด้วยวิธีนี้จึงมีค่าความผิดพลาด (Error) ของการวัดเกิดขึ้นและค่าความผิดพลาดดังกล่าวสำหรับการทดลองจะนิยามโดยผลต่าง ของค่าความเร็วจริงกับค่าความเร็วที่อ่านได้จาก Hot film ซึ่งประมาณได้โดยสมการของ Jorgensen relation โดยสมการมีรูปแบบดังนี้

$$U_{\rm eff}^2 = k^2 U_{\rm T}^2 + U_{\rm N}^2 + h^2 U_{\rm B}^2$$
(3.3)

เพื่อให้สอดคล้องกับการพิจารณาค่าความผิดพลาดของการวัดความเร็วด้วย Hot film สามารถแสดงสมการความสัมพันธ์ใหม่ได้ดังนี้

$$U_{eff}^{2} = k^{2}U_{T}^{2} + U_{N}^{2} + h^{2}U_{B}^{2} = U_{N}^{\prime 2} + U_{B}^{\prime 2}$$
(3.4)

เมื่อ	$U_{\text{eff}}$	ค่าความเร็วที่อ่านได้จาก Hot film	
	$U_{T}$	ค่าความเร็วจริงที่ขนานกับ Wire	
U <sub>N</sub> ค่าความเร็วจริง		ค่าความเร็วจริงที่ตั้งฉากกับ Wire ซึ่งมีทิศทางขนานกับแนว	
	U <sub>B</sub>	Streamwise (x) ค่าความเร็วจริงที่ตั้งฉากกับ Wire มีทิศทางขนานกับแนว Traverse (y)	

#### ${\rm U}_{\rm N}^{\prime 2} + {\rm U}_{\rm B}^{\prime 2}$ ค่าความเร็วที่อ่านได้จาก Hot film

ซึ่งจากการคำนวณพบว่าการวัดความเร็วด้วยวิธีดังกล่าวจะมีค่าความผิดพลาดประมาณ เท่ากับ 5.2 เปอร์เซ็นต์ของค่าความเร็วสูงสุด โดยรายละเอียดของการคำนวณค่าความผิดพลาด ได้แสดงไว้ในภาคผนวก ค (1)

ผลการทดลองแบ่งออกเป็น 3 ส่วน ดังนี้

#### 3.1 ผลการวัดสภาวะเริ่มต้น

- 3.1.1 ผลการวัดสภาวะเริ่มต้นของกระแสลมขวาง (รูปที่ 3.1 3.2)
- 3.1.2 ผลการสภาวะเริ่มต้นของเจ็ต (รูปที่ 3.3 -3.6)

#### 3.2 การกำหนดสภาวะที่เหมาะสมสำหรับการทดลอง (Optimum)

- 3.2.1 การกำหนดตำแหน่งของการฉีดเจ็ตควบคุม (รูปที่ 3.7-3.8)
- 3.2.2 การกำหนดอัตราส่วนเชิงมวลของการฉีดเจ็ตควบคุม (รูปที่ 3.9-3.11)

## 3.3 การเปรียบเทียบผลกรณี JICF กับ กรณี I15 ตามแนว Downstream (x/rd= 0.25, 0.5, 0.75, 1, 2, 3 และ 4)

- การเปรียบเทียบผลการทดลองกรณี JICFกับผลการทดลองของ Zaman and Foss (1997) (รูปที่ 3.12)
- การกระจายตัวความเร็วเฉลี่ยเทียบกับความเร็วของกระแสลมขวาง(w/U<sub>cf</sub>)ในกรณี JICF เปรียบเทียบ กับ กรณี I15 (รูปที่ 3.13)
- การกระจายตัวของสัมประสิทธิ์ความเร็วรวม(C<sub>UG</sub>) ในกรณี JICF เปรียบเทียบกับ กรณี I15 (รูปที่ 3.14)
- การกระจายตัวของสัมประสิทธิ์ความเร็วเฉพาะหน้าตัด (C<sub>UL</sub>) ในกรณี JICFเปรียบ
   เทียบกับกรณี I15 (รูปที่ 3.15)
- การกระจายตัวของ Fluctuation velocity เทียบกับความเร็วของกระแสลมขวาง (w<sub>rms</sub>/U<sub>cf</sub>) กรณี JICF เปรียบเทียบ กับ กรณี I15 (รูปที่ 3.16-3.18)
- การกระจายตัวของ Turbulent intensity (w<sub>rms</sub>/w) กรณี JICF เปรียบเทียบกับ กรณี I15 (รูปที่ 3.19)
- Center of mass trajectory ( $\overline{y}_{m,w}, \overline{z}_{m,w}$ ) และ Centroid trajectory ( $\overline{y}_{c,w}, \overline{z}_{c,w}$ ) ของความเร็วบนระนาบสมมาตร โดยการพิจารณาค่าความเร็วเฉลี่ย (w) (รูปที่ 3.20 – 3.23)

- Center of mass trajectory ( $\bar{y}_{m,C_{UG}}, \bar{z}_{m,C_{UG}}$ ) และ Centroid trajectory ( $\bar{y}_{c,C_{UG}}, \bar{z}_{c,C_{UG}}$ ) ของความเว็วบน ระนาบ สมมาตร โดยการพิจารณาจาก  $C_{UG}$  (รูปที่ 3.24 3.27)
- รูปร่างของความเร็วของเจ็ตบน Center plane ตามแนว Traverse ของเจ็ต (รูปที่ 3.28)
- Maximum decay ของความเร็วบน Center plane ตามแนว Downstream (x) (รูปที่ 3.29 ก และ ข)
- Velocity trajectory (รูปที่ 3.30)
- การเหนี่ยวน้ำการผสม (Entrainment) (3.31 -3.32)

#### 3.1 ผลการวัดสภาวะเริ่มต้น

#### 3.1.1 ผลการวัดสภาวะเริ่มต้นของกระแสลมขวาง

รูปที่ 3.1 ผลการวัดความสม่ำเสมอของความเร็วเฉลี่ย ( $U_{cf}$ ) บนหน้าตัดทดสอบของ อุโมงค์ลม ที่ตำแหน่งก่อนถึงปากเจ็ต 9 เซนติเมตร (x/d = -4.1 หรือ x/rd = -1) ที่ความเร็ว ประมาณ 4.05 เมตรต่อวินาที โดยการวัดทั้งหน้าตัดทดสอบของอุโมงค์ลม ได้ทำการวัดเป็น เมตริกซ์ขนาด 41 จุด × 41 จุด และมีความละเอียด (Resolution) เท่ากับ 1 เซนติเมตร × 1 เซนติเมตร นอกชั้นขอบเขตของผนัง Test section โดยกรอบเส้นทึบ แสดงผนังของหน้าตัด ทดสอบทั้ง 4 ด้าน ดังรูปที่ 3.1 จากการวัดพบว่ามีความเร็วเฉลี่ย ( $U_{cf}$ ) ประมาณ 4.05 เมตรต่อ วินาทีโดยมีค่าความไม่แน่นอน(Uncertainty) ของการวัดเท่ากับ ± 0.21 เมตรต่อวินาที โดยที่ จะกำหนดให้ค่าความไม่แน่นอนของการวัดมีค่าเท่ากับ 5.2 %ของค่าความเร็วสูงสุด(ภาคผนวก ค (1)) และมีค่าความไม่สม่ำเสมอ (Non-uniformity) ซึ่งจะนิยามจากค่าความแตกต่างของ ความเร็วลมระหว่างจุดบนหน้าตัดทดสอบ ซึ่งจะมีค่าอยู่ในช่วง ±0.3% ของความเร็วเฉลี่ย

รูปที่ 3.2 รูปร่างของชั้นขอบเขต (Boundary layer,  $u_{cf}/U_{cf}$ ) ตามแนว Transverse ซึ่ง แสดงโดยค่า  $y/\delta_{0.95}$  โดยที่  $\delta_{0.95}$  เป็นความหนาของชั้นขอบเขตซึ่งนิยามจากระยะ y ที่มีความเร็ว เป็น 95% ของความเร็วเฉลี่ยนอกชั้นขอบเขต ทั้งนี้ความเร็วเฉลี่ยมีค่าประมาณ 4.05 ± 0.21 เมตรต่อวินาที โดยวัดที่ตำแหน่งกึ่งกลางบนพื้นหน้าตัดทดสอบ ก่อนถึงปากเจ็ตเท่ากับ 9 เซนติเมตร (x, z) = (-4.1d, 0) และที่ตำแหน่งด้านข้างอีกข้างละสามตำแหน่งห่างจากกึ่งกลาง ออกไปด้านละ 1.1 เซนติเมตร (x, z) = (-4.1d, -1.5d), (-4.1d, -1.d), (-4.1d, -0.5d), (-4.1d,0.5d), (-4.1d, 1d), (4.1d, 1.5d) โดยผลการวัดดังกล่าวได้เปรียบเทียบกับผลเฉลยของBlasius สำหรับชั้นขอบเขตแบบ Laminar และผลเฉลยในรูปแบบ 1/7 power law สำหรับชั้นขอบเขตแบบ Turbulent จากผลการวัดพบว่าชั้นขอบเขตของกระแสลมขวาง สอดคล้องกับผลเฉลยของ Blasius ซึ่งแสดงว่าชั้นขอบเขตของการไหลเป็นแบบ Laminar โดยที่บริเวณตรงแนวเส้นผ่านศูนย์กลาง ของปากเจ็ตตาม Downstream (x) ก่อนถึงปากเจ็ตประมาณ 4.1*d* มีความหนาของชั้นขอบเขต (δ<sub>0.95</sub>) ประมาณ 7.8 มิลลิเมตร และที่ตำแหน่งด้านข้างมีความหนาของชั้นขอบเขต (δ<sub>0.95</sub>) แสดง ดังตารางที่ 3.2 โดยมีค่าเฉลี่ยของความหนาของชั้นขอบเขตประมาณ 8 มิลลิเมตร

#### 3.3.2 ผลการวัดสภาวะเริ่มต้นของเจ็ต

สำหรับสภาวะเริ่มต้นของเจ็ตได้ทำการวัดการกระจายของความเร็วในแนวแกนเจ็ต (u) ซึ่ง มีรายละเอียดดังนี้

รูปที่ 3.3 (ก) และ (ข) ผลการวัดการรูปร่างของความเร็วในแนวแกน (*u*) ตามแนวรัศมี ทั้งแนว Streamwise และ Spanwise พบว่าในแต่ละกรณีมีขนาดของความเร็วแตกต่างกัน เล็กน้อย โดยมีความเร็วเฉลี่ยแบบพื้นที่ (Area-averaged) ประมาณ 15.65 ± 0.81 เมตรต่อวินาที และมีค่า Reynolds number ( $\operatorname{Re}_{j} = Ud / v$ ) ของเจ็ตเท่ากับ 23,500 และเมื่อพิจารณารูปที่ 3.3(ข)พบว่ามีรูปร่างของความเร็วที่ปากทางออก เป็นแบบ Fully developed turbulent pipe profile และมีลักษณะค่อนข้างสมมาตรและเมื่อเปรียบเทียบรูปร่างของความเร็วที่ปากทางออก ของเจ็ตกับรูปร่างของความเร็วตามสมการ Power law ซึ่งแสดงรูปร่างความเร็วของ Fully developed turbulent pipe profile พบว่ามีลักษณะคล้ายกัน โดยที่รูปร่างความเร็วที่ได้จากการ ทดลองนั้นค่อนข้าง Perfect เมื่อเทียบกับรูปร่างของความเร็วตามสมการ Power law

เมื่อพิจารณา ค่า Fluctuation velocity (*u<sub>rms</sub>*) ตามแนวรัศมีทั้งแนว Streamwise และ Spanwise ของเจ็ต (รูปที่ 3.4) พบว่า *u<sub>rms</sub>* มีค่ามากที่สุดที่บริเวณขอบของเจ็ตและมีค่าต่ำสุดที่ บริเวณตรงจุดศูนย์กลางของเจ็ตซึ่งเมื่อสังเกตรูปร่างของ *u<sub>rms</sub>* พบว่ามีรูปร่างค่อนข้างสมมาตร ขณะที่รูปร่างของ Turbulent intensity ที่ปากทางออกของเจ็ต ดังรูปที่ 3.5 และมีค่าสูงอยู่ที่ บริเวณขอบของเจ็ต แต่มีค่าต่ำที่บริเวณจุดศูนย์กลางของเจ็ตคล้ายกับค่า Fluctuation velocity และมีรูปร่างของ Profile คล้ายกับรูปตัวอักษร 'U' และค่อนข้างสมมาตร จากนั้นทำการ เปรียบเทียบรูปร่างของ Fluctuation velocity และ Turbulent intensity ดังรูปที่ 3.6 โดยการ Normalize ด้วยค่าตรงกลางเจ็ตซึ่งเป็นตำแหน่งที่มีค่าต่ำสุดพบว่าทั้ง 2 มีรูปร่างคล้ายกับกรณีที่ Normalize ด้วยค่าความเร็วที่ขอบปากเจ็ตคือมีค่าสูงที่บริเวณขอบเจ็ตและมีค่าต่ำที่บริเวณตรง กลางเจ็ต

#### 3.2 การกำหนดสภาวะที่เหมาะสมสำหรับการทดลอง (Optimum point)

3.2.1 การกำหนดตำแหน่งของการฉีดเจ็ตควบคุม

การกำหนดค่าความเหมาะสมสำหรับการทดลอง (Optimum) จะพิจารณาจากการ เปรียบเทียบ Velocity trajectory ซึ่ง Velocity Trajectory =  $f(\theta; r_m, r, x, y, d)$  โดยที่  $\theta$  แสดงตำแหน่งมุมของการฉีดเจ็ตควบคุม สำหรับการหามุม  $\theta$  ที่เหมาะสมนั้นจะทำการทดลอง เบื้องต้นด้วยการเปลี่ยนค่า  $\theta$  และควบคุมตัวแปรอื่นๆ คือ 1)ฉีดเจ็ตควบคุมด้วยอัตราส่วนเชิงมวล ที่ค่าสูงสุด 2) อัตราส่วนความเร็วประสิทธิผลคงที่เท่ากับ 3.87 3)เส้นผ่านศูนย์กลางของเจ็ตคงที่ เท่ากับ 22.5 มิลลิเมตร และ 4) กำหนดตำแหน่งของการวัดความเร็วบน Center plane ที่ตำแหน่ง ต่างๆตาม Downstream (x) โดยที่ Velocity trajectory ที่ใช้กำหนดตำแหน่งของ Optimum จะนิยามจากค่าความเร็วสูงสุด ( $w_{max}$ ) บน Center plane ที่ตำแหน่งมุมของการฉีดต่างๆ กันและ เลือกตำแหน่งมุมของการฉีดที่ทำให้ Velocity trajectory ต่ำที่สุด ซึ่งวิธีพิจารณาเลือกจุด Optimum จะอาศัยผลการชี้แนะของ Yuan and Street (1998) ซึ่งแนะว่าการ Entrainment ของเจ็ตมีผลทำให้ Trajectory ต่ำลง

รูปที่ 3.7 รูปร่างของความเร็วบน Center plane ของเจ็ตที่ตำแหน่งการฉีดเจ็ตควบคุม ต่างๆ กัน ด้วย  $r_m$  คงที่เท่ากับ 2.32 % โดยการทดลองจะทำเปลี่ยนตำแหน่งมุมของการฉีดเจ็ต ควบคุมที่ตำแหน่ง 0, 180, (0,180), ±15, ±30, ±45, ±90, ±135 องศาและกรณี JICF จากการทดลองพบว่าการฉีดเจ็ตควบคุมมีผลต่อการเปลี่ยนแปลงรูปร่างของความเร็วบน Center plane ของเจ็ต โดยเมื่อพิจารณา Peak ของความเร็ว (w) ที่หน้าตัด x/rd = 0.5 ยังพบอีกว่าการ ฉีดเจ็ตควบคุมที่ตำแหน่ง ±90, 180 และ ±135 องศา นั้นปรากฏตำแหน่ง Peak ของค่า ความเร็วจะอยู่สูงกว่ากรณี JICF เปรียบเทียบตามแนว Traverseและเมื่อเปรียบเทียบกับการฉีดที่ ตำแหน่งอื่นๆแล้วพบว่าทั้ง 3 ตำแหน่งเป็นตำแหน่งที่มีค่า Peak อยู่ในตำแหน่งที่สูงสุดตามแนว Traverse โดยเฉพาะการฉีดเจ็ตควบคุมที่ตำแหน่ง ±90 จะสังเกตว่าตำแหน่งของค่า Peak ของ ความเร็วจะอยู่สูงสุด ตามแนว Traverse ในทางตรงกันข้ามเมื่อฉีดเจ็ตควบคุมที่ตำแหน่ง ±15 นั้นจะสังเกตว่า จุด Peak ของความเร็วนั้นจะอยู่ต่ำที่สุด เมื่อพิจารณาที่ตำแหน่ง x/rd = 1, 1.5, 2, 3 และ 4 พบว่า Peak ของความเร็วจะพัฒนาลอยตัวสูงขึ้นตามระยะทางตาม Downstream

รูปที่ 3.8 เส้นทางการเคลื่อนที่ของเจ็ตที่ตำแหน่งมุมต่างๆของการฉีดเจ็ตควบคุมด้วย r<sub>m</sub> คงที่เท่ากับ 2.32 % โดยการทดลองจะทำการฉีดเจ็ตควบคุมด้วยอัตราส่วนเชิงมวลคงที่ และ เปลี่ยนตำแหน่งมุมของการฉีดที่ 0, 180, (0,180), ±15, ±30, ±45, ±90, ±135 องศา และ กรณี JICF พบว่าที่ตำแหน่งมุมของการฉีด ±15องศา นั้นจะทำให้ Velocity trajectory ต่ำ ที่สุด ดังนั้นจึงกำหนดให้มุม ±15องศา เป็นตำแหน่งมุมของการฉีดที่เหมาะสม และเมื่อสังเกต เส้นทางการเคลื่อนที่ของเจ็ตที่ตำแหน่งมุมฉีดอื่นๆพบว่าการฉีดเจ็ตควบคุมที่ตำแหน่ง( Leeward ) ±90 จนถึง ±135 องศา จะมีผลทำให้เส้นทางเดินของความเร็วสูงขึ้นเมื่อเทียบกับกรณีของ JICF และการฉีดเจ็ตควบคุมที่ตำแหน่ง (Windward) 0 จนถึง ±45 องศาพบว่า จะมีผลทำให้ เส้นทางเดินของความเร็วต่ำลงเมื่อเทียบกับกรณีของ JICF

#### 3.2.2 การกำหนดอัตราส่วนเชิงมวลของการฉีดเจ็ตควบคุม (*r<sub>m</sub>*)

การพิจารณาเลือกอัตราส่วนเชิงมวลสำหรับการทดลองจะนิยามโดยการฉีดเจ็ตควบคุมที่ ตำแหน่ง Optimum ด้วยค่าอัตราส่วนเชิงมวล (*r<sub>m</sub>*) แล้วทำให้ค่าความเร็วสูงสุดบน Center line ที่ตำแหน่ง *x/rd* =1.5 มีค่าต่ำสุด

รูปที่ 3.9 แสดงรูปร่างของความเร็วบน Center plane ของเจ็ตที่ตำแหน่งการฉีดเจ็ต ควบคุมที่ตำแหน่ง ±15 องศา ด้วยอัตราส่วนเชิงมวลเท่ากับ 0.5, 1, 1.5, 2 และ 2.32 เปอร์เซ็นต์ พบว่าอัตราส่วนเชิงมวลมีผลต่อการเปลี่ยนแปลงตำแหน่งของค่าความเร็วบน Center plane ของ เจ็ต โดยสังเกตว่าตำแหน่งของค่าความเร็วสูงสุดบน Center plane เมื่อพิจารณาตามแนว Traverse จะต่ำลงเมื่อค่าของอัตราส่วนเชิงมวลเพิ่มขึ้น โดยที่จะสังเกตว่าตำแหน่งของค่าความเร็ว สูงสุดจะเปลี่ยนแปลงตามปริมาณการฉีดโดยจะเรียงจากตำแหน่งที่สูงสุดไปยังตำแหน่งที่ต่ำที่สุด คือ 0.5, 1, 1.5, 2, และ 2.32 ซึ่งลำดับต่อไปจะทำการกำหนดปริมาณของการฉีดเจ็ตควบคุมที่ เหมาะสมโดยจะนำตำแหน่งของค่าความเร็วสูงสุดของการฉีดเจ็ตควบคุมด้วยอัตราส่วนอัตรา เชิงมุม ต่างๆกัน มาแสดงในลักษณะของการลดลงของความเร็วบน Center plane ของเจ็ต ประกอบการพิจารณาเลือกค่า *r<sub>m</sub>* ที่เหมาะสม

รูปที่ 3.10 ก และ ข เส้นทางการลดลงของความเร็วบน Center plane ของเจ็ตที่ ดำแหน่ง x/rd = 1.5 ที่ดำแหน่งมุมของการฉีดเจ็ตควบคุมคงที่ ±15 องศา ด้วยการเปลี่ยน อัตราส่วนเชิงมวล ( $r_m$ ) ในการฉีดเท่ากับ 0.5, 1, 1.5, 2 และ 2.32 เปอร์เซ็นต์ พบว่าที่ อัตราส่วนเชิงมวลเท่ากับ 2.32 เปอร์เซ็นต์ทำให้ค่าของความเร็วสูงสุดบน Center plane ที่ ดำแหน่ง x/rd = 1.5 ลดลงต่ำที่สุด แต่เมื่อพิจารณา  $r_m$  เท่ากับ 2 เปอร์เซ็นต์ สังเกตว่าค่าของ ความเร็วที่ลดลงนั้นมีค่าใกล้เคียงกับ  $r_m$  เท่ากับ 2.32 เปอร์เซ็นต์ ซึ่งมีค่าแตกต่างกันประมาณ 0.03 เปอร์เซ็นต์ของค่าความเร็วที่  $r_m$ เท่ากับ 2.32 เปอร์เซ็นต์ และเมื่อพิจารณาในมุมมองของการ ใช้พลังงานในการกระตุ้นเจ็ตควบคุมประกอบจึงเลือก ค่าอัตราส่วนเชิงมวลเท่า 2 เปอร์เซ็นต์ สำหรับการทดลอง

รูปที่ 3.11 Schematic แสดงวิธีการกำหนดตำแหน่ง Optimum และแสดงให้เห็นว่าการ เลือกค่าอัตราส่วนของการฉีดฉีดเจ็ตควบคุมจะเลือกพิจารณา 2 ค่า คือ 2 และ 2.32 เปอร์เซ็นต์ ซึ่ง ค่า Optimum สูงสุดสำหรับการฉีดที่ตำแหน่ง ±15 องศา อาจจะมีค่ามากกว่านี้ แต่อย่างไรก็ตาม จะถือว่าค่าของการฉีดเจ็ตควบคุมที่พิจารณาเลือกค่าจากค่าใดค่าหนึ่งใน 2 ค่าดังกล่าวนั้นถือว่า เป็นค่าที่เหมาะสมสำหรับการทดลองนี้

## 3.3 การเปรียบเทียบผลกรณี JICF กับ กรณี I15 ตามแนว Downstream (x/rd = 0.25, 0.5, 0.75, 1, 2, 3 และ 4)

การศึกษาการพัฒนาตัวของเจ็ตและการเปรียบเทียบผลต่างๆ ในงาน วิจัยนี้จะแสดงผ่าน ทางการกระจายของความเร็วบนหน้าตัดโดยพิจารณาจาก *w/U<sub>cf</sub>* ซึ่งจะแสดงขอบเขตของเจ็ต อีก ทั้งยังแสดงถึงการเปลี่ยนแปลง Velocity ratio เฉพาะหน้าตัดและยังมีการศึกษาคุณลักษณะของ การกระจายของความเร็วจากค่าสัมประสิทธิ์ความเร็วรวม(Global coefficient of Velocity) ซึ่งนิยามเป็น

$$C_{UG} = \frac{w - U_{cf}}{U - U_{cf}}$$
(3.5)

โดยค่า C<sub>UG</sub> ดังกล่าวจะแสดงระดับของความเร็วเกิน (Excess velocity) ที่ตำแหน่งใดๆ เทียบกับระดับความเร็วเกินที่ปากเจ็ต ซึ่งเป็นพารามิเตอร์รวม (Global parameter) ของการไหล นอกจากนี้ค่า C<sub>UG</sub> ยังแสดงถึงคุณลักษณะของการลดลงของความเร็วบนหน้าตัดเทียบกับ ความเร็วที่ปากทางออกของเจ็ตอีกด้วย

นอกจากนั้นแล้วยังพิจารณาค่าสัมประสิทธิ์ความเร็วเฉพาะ (Local coefficient of temperature; *C<sub>III</sub>*) ซึ่ง นิยามเป็น

$$C_{UL} = \frac{w - U_{cf}}{w_m - U_{cf}}$$
(3.6)

โดย
 w
 ความเร็วที่ทำการวัด (
$$w = \sqrt{w_x^2 + w_y^2}$$
)

  $w_x$ 
 ความเร็วตามแนว Downstream (x)

  $w_y$ 
 ความเร็วตามแนว Traverse (y)

  $w_m$ 
 ความเร็วสูงสุดในแต่ละหน้าตัด

  $U$ 
 ความเร็วเฉลี่ยแบบพื้นที่ ที่ปากเจ็ต

  $U_{cf}$ 
 ความเร็วของกระแสลมขวาง

โดยค่า C<sub>UL</sub> จะแสดงระดับของความเร็วเกิน (Excess velocity) ที่ตำแหน่งใดๆ เทียบกับ ระดับของความเร็วเกินสูงสุดที่หน้าตัดนั้น C<sub>UL</sub> จึงเป็นพารามิเตอร์เฉพาะที่หน้าตัดใดๆ (Local parameter) ของการไหล และสามารถนำมาเปรียบเทียบรูปร่างของการกระจายตัวของความเร็วที่ หน้าตัดต่างๆ ได้ และ ในส่วนของการศึกษาการกระจายของการ Fluctuation ของความเร็วนั้น จะ พิจารณาจาก w<sub>rms</sub>/U<sub>cf</sub> และ Turbulent intensity บนแต่ละหน้าตัดเพื่อเปรียบเทียบกัน ซึ่งใน ลำดับต่อไปก่อนที่จะเปรียบเทียบผลการทดลองระหว่างกรณี JICF กับ กรณี I15 นั้น จะทำการ เปรียบเทียบกรณี JICF กับผลการทดลองของ Zaman and Foss (1997)

การเปรียบเทียบผลการทดลองกรณี JICF กับผลการทดลองของ Zaman and Foss (1997)

รูปที่ 3.12 แสดงการเปรียบเทียบความเร็ว 3 หน้าตัดคือที่ x/rd = 0.5, 1 และ 2 โดยมี เงื่อนไขที่แตกต่างกันระหว่างการทดลองของ Zaman and Foss (1997) กับกรณี JICF คือการ ทดลองของ Zaman and Foss (1997) มีสภาวะของการทดลองดังนี้ 1) รูปร่างของความเร็วที่ปาก ทางออกของเจ็ต เป็น Top hat 2) Velocity ratio เท่ากับ 4.58 และ 3) Contour ของความเร็ว เป็นความเร็วในทิศทางตามแนว Downstream (x) ขณะที่การทดลองกรณี JICF นั้น จะมีสภาวะ ของการทดลองคือ 1) รูปร่างของความเร็วที่ปากทางออกของเจ็ต เป็น Fully developed turbulent pipe profile 2)Velocity ratio เท่ากับ 3.87 และ 3) Contour ของความเร็วเป็น ความเร็ว (w) บนระนาบ y-z ซึ่งนิยามว่าเป็น ผลรวมของความเร็วในแนว Downstream (x) กับ ความเร็วตามแนว Traverse (y) โดยพบว่ามีลักษณะคล้ายกันคือปรากฏ Local peak ซ้อนกันอยู่ ตรงกลางเจ็ตตามแนว Traverse โดยสังเกตว่า Local peak ที่อยู่ด้านบนจะมีความเร็วสูงกว่า Local peak ที่อยู่ด้านล่าง และเมื่อเปรียบเทียบค่าของ Local peak ทั้งสองตำแหน่งของ Zaman and Foss (1997) กับ กรณี JICF ของแต่ละหน้าตัดพบว่ามีค่าความแตกต่างประมาณ 14–16 เปอร์เซ็นต์ ซึ่งขึ้แนะว่าความเร็วในแนว Downstream (x) นั้นจะมีอิทธิพลต่อโครงสร้างของ ความเร็วเจ็ตมากกว่าความเร็วในแนว Traverse (y)

 การกระจายตัวความเร็วเฉลี่ยเทียบกับความเร็วของกระแสลมขวาง (w/U<sub>cf</sub>) ในกรณี JICF เปรียบเทียบ กับ กรณี 115

รูปที่ 3.13 เมื่อพิจารณาการพัฒนาตัวของรูปร่างของเจ็ตและการกระจายตัวของความเร็ว บนหน้าตัดเทียบกับกระแสลมขวางของกรณี JICF จะสังเกตว่าเจ็ตจะขยายตัวออกทางด้านข้าง (Spanwise) เมื่อพิจารณาโครงสร้างของเจ็ตที่ตำแหน่ง x/rd = 0.25, 0.5, 0.75 และ 1 จะ ปรากฏ Local peak ซ้อนกันอยู่ตรงกลางเจ็ตตามแนว Traverse โดยมี Local peak ที่มีค่า ความเร็วสูงจะอยู่ด้านบนขณะที่ Local peak ที่มีความเร็วต่ำจะอยู่ด้านล่างและเมื่อสังเกตค่าของ Local peak ที่มีความเร็วต่ำพบว่าที่ x/rd = 0.5 จะมีค่าความเร็วเท่ากับความเร็วของกระแสลม ขวางขณะที่ x/rd = 0.75 และ 1 จะมีค่าความเร็วต่ำกว่ากระแสลมขวางและสังเกตว่า ที่ระยะ x/rd = 2, 3, 4 เจ็ตเริ่มสลายตัวและมีความเร็วใกล้เคียงกับกระแสลมขวาง นอกจากนี้ที่ ตำแหน่ง x/rd = 0.25, 0.5 ยังพบ Local peak ความเร็วต่ำอยู่ที่ตำแหน่งด้านบนของตัวเจ็ตตามแนว Traverse โดยที่ x/rd = 0.25 จะปรากฏ Local peak เพียง 1 วง ขณะที่ตำแหน่ง x/rd = 0.5 นั้น จะปรากฏ Local peak 2 วงซ้อนทับกันอยู่ที่ตำแหน่งด้านบนของตัวเจ็ตตามแนว Traverse (y/rd = 1.5) เมื่อพิจารณาที่ ตำแหน่ง x/rd = 0.75 และ 1 พบว่า Local peak เริ่มสลายตัว และที่ตำแหน่ง x/rd = 2, 3 และ 4 จะไม่ปรากฏ Local peak

สำหรับการพัฒนาตัวของเจ็ตกรณี JICF นั้นจะสังเกตว่าเจ็ตนั้นจะขยายตัวออกทางด้าน ข้างตามแนว Spanwise (z) มากกว่าแนว Traverse(y) นอกจากนั้นเมื่อสังเกต Local peak ค่า ความเร็วสูงพบว่าจะอยู่ตรงกลางด้านบนของเจ็ตขณะที่ Local peak ค่าความเร็วต่ำจะปรากฏที่ บริเวณตรงกลางด้านล่างของเจ็ต และสังเกตว่าที่หน้าตัดตั้งแต่ x/rd = 0.75 จนถึง 4 นั้นจะ ปรากฏ Local peak ที่มีค่าความเร็วต่ำกว่ากระแสลมขวาง

เมื่อพิจารณากรณีของ I15 พบว่าเจ็ตจะขยายตัวออกทางด้านข้าง (Spanwise)และยุบตัว ต่ำลง โดยสังเกตที่หน้าตัด x/rd = 0.25 พบว่า Local peak ค่าความเร็วสูงจะปรากฏตรงกลางเจ็ต และเมื่อพิจารณาที่ตำแหน่ง x/rd = 0.5 พบว่าเจ็ตจะขยายตัวในแนว Spanwise โดยที่ Local peak ความเร็วสูงจะยืดตัวออกทางด้านข้าง (Spanwise ) ทำให้เกิดบริเวณ Local peak ความเร็ว สูงขึ้น 3 บริเวณ คือบริเวณตรงกลางเจ็ตและที่ด้านข้างทั้งสองข้างของเจ็ตแต่สังเกตว่าพบ Local peak ค่าความเร็วต่ำที่บริเวณด้านล่างตรงกลางเจ็ตและเมื่อพิจารณาที่ตำแหน่ง x/rd = 0.75 และ 1 พบว่า Local peak ค่าความเร็วสูงแบ่งออกเป็น 2 ส่วนและขยายตัวออกทางด้านข้างโดยมี ลักษณะรูปร่างค่อนข้างสมมาตร นอกจากนั้นเมื่อพิจารณาที่ x/rd = 0.75 ยังสังเกตว่า Local peak ค่าความเร็วต่ำเกิดการแยกตัวออกเป็น 2 บริเวณโดยมีค่าของความเร็วเจ็ตเท่ากับความเร็ว ของกระแสลมขวางโดยที่เมื่อสังเกต รูปร่างของ Local peak ค่าความเร็วต่ำยังพบอีกว่ามีรูปร่างที่ ไม่สมมาตร ขณะที่ตำแหน่ง x/rd = 1 นั้นจะปรากฏค่าของ Local peak ความเร็วต่ำมีค่าน้อยกว่า กระแสลมขวางแต่ที่บริเวณนี้พบว่าลักษณะของรูปร่างของ Local peak ความเร็วต่ำจะค่อนข้าง สมมาตรและเมื่อพิจารณาต่อที่ตำแหน่ง x/rd = 2 ,3 และ 4 นั้นเจ็ตจะถูกแยกออกเป็น 3 มีส่วน โดยมีโครงสร้างคล้ายกับรูปไตอยู่บริเวณด้านข้าง (Spanwise) ของเจ็ตโดยที่มี Local peak ค่า ความเร็วสูงอยู่ตรงกลางโครงสร้างรูปไตทั้งสองข้าง และนอกจากนั้นยังปรากฏอีก 1 โครงสร้างที่ บริเวณตรงกลางของเจ็ตและปรากฏ Local peak ของค่าความเร็วต่ำ 2 บริเวณ ทางด้านข้างซ้าย และข้างขวาของโครงสร้างโดยที่จะกำหนดให้ฝั่งซ้ายของเจ็ต โดยที่ค่าของความเร็วที่บริเวณนี้จะมี ค่าต่ำกว่าความเร็วของกระแสลมขวางนอกจากนี้ที่ ตำแหน่ง x/rd = 0.25, 0.5 ยังพบ Local peak ความเร็วต่ำอยู่ที่ตำแหน่งด้านบนของตัวเจ็ตตามแนว Traverse โดยที่ x/rd = 0.25 จะ ปรากฎ Local peak 2 วงซ้อนทับกันอยู่ที่ตำแหน่งด้านบนของตัวเจ็ตตามแนว Traverse ขณะที่ ตำแหน่ง x/rd = 0.5 และ 0.75 นั้น จะปรากฏ Local peak เพียง 1 วง และที่ตำแหน่ง x/rd = 2, 3 และ 4 จะไม่ปรากฏ Local peak

สำหรับการพัฒนาตัวของเจ็ตกรณี I15 สังเกตว่าเจ็ตนั้นจะขยายตัวออกทางด้านข้างตาม แนว Spanwise (z) มากกว่าแนว Traverse (y) อย่างเห็นได้ชัด นอกจากนั้นเมื่อสังเกต Local peak ค่าความเร็วสูงพบว่าจะถูกแยกออกเป็น 2 ส่วนและแบ่งเป็นฝั่งซ้ายและขวาของเจ็ต ขณะที่ Local peak ค่าความเร็วต่ำจะถูกแยกเป็น 2 ฝั่งคล้ายกับ Local peak ค่าความเร็วสูง และสังเกต ว่าที่หน้าตัดตั้งแต่ x/rd =1 ถึง 4 นั้นจะปรากฏ Local peak ที่อยู่ด้านล่างจะมีค่าความเร็วต่ำกว่า กระแสลมขวาง

การเปรียบเทียบการกระจายตัวความเร็วเฉลี่ยขคงเจ็ตเทียบกับความเร็วขคงกระแสลม ขวาง ( $w/U_{cf}$ ) กรณี JICF กับ กรณี I15 พบว่าที่หน้าตัด x/rd = 0.25 พบว่ารูปร่างของเจ็ตกรณี JICF จะปรากฏโหนกด้านบนเพียงโหนกเดียวขณะที่กรณี 115 นั้นจะปรากฏโหนกด้านบนเจ็ต 2 ์ โหนกโดยบริเวณตรงกลางหัวเจ็ตจะยุบตัวต่ำลงเมื่อพิจารณาการขยายตัวของเจ็ตพบว่ากรณี I15 เจ็ตจะขยายตัวออกด้านข้างมากกว่ากรณี JICF เมื่อพิจารณา Local peak ค่าความเร็วสูง พบว่า กรณี JICF จะปรากภูอยู่ด้านบนของเจ็ตและมี Local peak ค่าความเร็วต่ำอยู่ด้านล่าง ขณะที่ กรณี I15 นั้น จะปรากฏ Local peak ค่าความเร็วสูง ตรงกลางเจ็ตและ เมื่อพิจารณาตำแหน่งของ Local peak ค่าความเร็วสูง ตามแนว Traverse พบว่า กรณี JICF จะอยู่สูงกว่า กรณี I15 และที่ หน้าตัด x/rd = 0.5, 0.75 และ 1 พบว่ากรณี JICF นั้น Local peak ค่าความเร็วสูง จะอยู่ด้านบน และปรากฏ Local peak ค่าความเร็วต่ำอยู่ด้านล่าง ขณะที่กรณี I15 Local peak ค่าความเร็วสูง ของเจ็ตจะแยกเป็น 2 ส่วนและกระจายตัวออกสู่ด้านข้างแยกเป็น 2 ฝั่ง (Spanwise)และที่ ตำแหน่ง x/rd = 2, 3 และ 4 พบว่ากรณี JICF Local peak ค่าความเร็วสูง จะอยู่ตรงกลางเจ็ต ขณะที่กรณี I15 เจ็ตจะถูกแบ่งออกเป็น 3 ส่วนโดยที่โครงสร้างที่อยู่ด้านข้างของเจ็ตมีลักษณะเป็น รูปไตโดยมี Local peak าความเร็วสูงอยู่ตรงกลางไตทั้งสองข้าง และอีก 1 โครงสร้างอยู่ตรงกลาง เจ็ต โดยสังเกตว่า Local peak ที่อยู่ตรงกลางของโครงสร้างดังกล่าวจะมีค่าน้อยกว่า Local peak อยู่ตรงกลางไตทั้งสองข้าง และเมื่อเปรียบเทียบตำแหน่งของ Local peak ตามแนว Traverse พบว่า กรณี JICF จะอยู่สูงกว่ากรณี I15

สำหรับความแตกต่างระหว่าง กรณี JICF กับ กรณี I15 สามารถแยกเป็น 2 ส่วนหลักคือ 1)ลักษณะของโครงสร้างและการขยายตัวโดยพบว่าโครงของเจ็ตทั้งสองกรณีมีความแตกต่างอย่าง เห็นได้ชัด โดยที่รูปร่างของเจ็ต กรณี JICF จะปรากฏโหนกด้านบนเพียงโหนกเดียว ขณะที่กรณี I15 นั้นจะปรากฏโหนกด้านบนเจ็ต 2 โหนกและเมื่อพิจารณาการขยายตัวของเจ็ตจะพบ ว่า กรณี I15 นั้นเจ็ตจะขยายตัวออกด้านข้างมากกว่ากรณี JICF 2) Local peak พบว่ากรณี JICF Local peak ค่าความเร็วสูงจะอยู่ตรงกลางเจ็ตขณะที่กรณี I15 Local peak ค่าความเร็วสูง แยกตัวออกเป็นสองฝั่งคือด้านซ้ายและขวาของเจ็ต และเมื่อพิจารณา Local peak ค่าความเร็วต่ำ พบว่ากรณี JICF จะอยู่ตำแหน่งด้านล่างตรงกลางเจ็ต ขณะที่กรณี I15 จะมีลักษณะคล้ายกับ Local peak ที่มีค่าสูงคือจะถูกแยกออกเป็นสองฝั่งด้านซ้ายและขวาของเจ็ต

ผลการทดลองยังชี้แนะว่าที่ Windward jet shear layer จะพัฒนาตัวช้าลง และในทาง ตรงกันข้ามกลับมีการพัฒนาตัวของ Lateral skew mixing layer สูงขึ้น และเพื่อให้เห็นขอบของ เจ็ตชัดเจนรวมทั้งการเปลี่ยนแปลงของ Local peak ชัดเจนขึ้นจึงพิจารณาการกระจายตัวของ สัมประสิทธิ์ความเร็วรวม (*C<sub>UG</sub>*)

 การกระจายตัวของสัมประสิทธิ์ความเร็วรวม (C<sub>UG</sub>) ในกรณี JICF เปรียบเทียบกับ กรณี I15

รปที่ 3.14 การพัฒนาตัวของเจ็ตกรณี JICF พบว่ามีลักษณะคล้ายกับการกระจายตัว ความเร็วเฉลี่ยเทียบกับความเร็วของกระแสลมขวาง (w/U<sub>ct</sub>) คือ เจ็ตจะขยายตัวออกทางด้านข้าง (Spanwise )มากกว่าแนว Traverse และเมื่อพิจารณาที่บริเวณหน้าตัด x/rd = 0.25, 0.5 และ 0.75 พบว่าที่ x/rd = 0.25 มี Local peak 4 บริเวณ โดยที่ Local peak ที่อยู่ด้านบน(ตำแหน่งที่ 1) ซึ่งเป็นตำแหน่งของ Windward jet shear layer และจะมีความเร็วสูงกว่า Local peak ที่อยู่ ้ด้านล่างตรงกลางเจ็ต (ตำแหน่งที่ 3) และ Local peak ที่อยู่ด้านล่างฝั่งซ้าย (ตำแหน่งที่ 2L) และ ฝั่งขวา (ตำแหน่งที่ 2R) ของเจ็ต ซึ่งเป็นตำแหน่งของ Hanging vortex และที่ตำแหน่ง *x/rd* = 0.5 สังเกตว่ามี Local peak 2 บริเวณคือ Local peak (ตำแหน่งที่ 1) ที่มีความเร็วสูงจะอยู่ด้านบน และ Local peak (3R) ความเร็วต่ำที่อยู่ด้านล่างตรงกลางเจ็ตและเมื่อพิจารณา Local peak ความเร็วต่ำพบว่าจะขยายตัวใหญ่ขึ้นเมื่อเปรียบเทียบกับหน้าตัด x/rd = 0.25 และเมื่อพิจารณา การหายไปของ Local peak ความเร็วต่ำที่อยู่ฝั่งด้านซ้ายและขวาของเจ็ตน่าจะเกิดจาก Merge กันระหว่าง Local peak ที่อยู่ด้านบนกับ Local peak ที่อยู่ด้านข้างทั้งสองของเจ็ต และที่หน้าตัด x/rd = 0.75 จะปรากฏ Local peak 2 บริเวณซ้อนกันอยู่ตรงกลางเจ็ตตามแนว Traverse โดยที่ Local peak ค่าความเร็วสูงจะอยู่ด้านบนขณะที่ Local peak ค่าความเร็วต่ำจะอยู่ด้านล่างและ ขยายตัวออกด้านข้าง และพบว่าจะปรากฦ บริเวณ Local peak ที่มีค่าความเร็วติดลบ ซึ่ง สอดคล้องกับการพิจารณาการกระจายตัวความเร็วเฉลี่ยเทียบกับความเร็วของกระแสลมขวาง  $(w/U_{cf})$  และเมื่อพิจารณาบริเวณหน้าตัด x/rd = 1 เจ็ตเริ่มสลายตัวและปรากฏ Local peak ที่มี ค่าความเร็วสูงอยู่ที่ตำแหน่งตรงกลางด้านบนของเจ็ตและที่หน้าตัด x/rd =2, 3 และ 4 เจ็ตจะ สลายตัวหมด

เมื่อพิจารณาโดยรวมจะเห็นได้ว่าการพัฒนาตัวของเจ็ตนั้นจะขยายตัวตามแนว Spanwise มากกว่าตามแนว Traverse และเมื่อพิจารณาการกระจายตัวของความเร็วเจ็ตสังเกตว่าความเร็ว ที่มีค่ามากจะอยู่ตรงกลางเจ็ตและมีค่าความเร็วต่ำสุดที่ขอบของเจ็ต และเมื่อพิจารณา Local peak พบว่ามีการ Merge กันระหว่าง Local peak ความเร็วสูงกับ Local peak ความเร็วต่ำที่อยู่ ด้านข้างทั้ง 2 ของเจ็ต ในลำดับต่อไปจะพิจารณาการพัฒนาตัวของเจ็ต กรณี I15

การพัฒนาตัวของเจ็ตกรณี I15 โดยที่ตำแหน่ง x/rd = 0.25 พบว่ามีลักษณะคล้ายกับการ กระจายตัวความเร็วเฉลี่ยเทียบกับความเร็วของกระแสลมขวาง ( $w/U_{ct}$ ) คือเจ็ตจะขยายตัวออก ทางด้านข้างตามแนว Spanwise มากกว่าแนว Traverseและโครงสร้างเจ็ตจะขยายตัวอ่อก ทางด้านข้างตามแนว Spanwise มากกว่าแนว Traverseและโครงสร้างเจ็ตจะขยบตัวต่ำลงและ ปรากฏบริเวณของ Local peak 3 บริเวณโดยที่ Local peak ค่าความเร็วสูงจะอยู่บริเวณตรง กลางเจ็ต และ Local peak ที่มีความเร็วต่ำปรากฏที่บริเวณด้านล่างของเจ็ต และเมื่อพิจารณาที่ ตำแหน่ง x/rd = 0.5 พบว่า Local peak ความเร็วสูงจะยืดตัวออกทางด้านข้าง (Spanwise) ทำ ให้เกิดบริเวณ Local peak ความเร็วสูงขึ้น 3 บริเวณคือบริเวณตรงกลางเจ็ตและที่ด้านข้างทั้งสอง ข้างของเจ็ต ขณะที่ตำแหน่งดังกล่าวจะไม่ปรากฏ Local peak ค่าความเร็วต่ำ ซึ่งการหายไปของ Local peak ความเร็วต่ำน่าจะเกิดจาก การ Merge กันระหว่าง Local peak ค่าความเร็วต่ำทับ Local peak ความเร็วสูงและ ที่ตำแหน่ง x/rd = 0.75 และ 1 Local peak ค่าความเร็วต่ำห่งสมมาตร นอกเหนือจากนั้นยังปรากฏ Local peak ที่มีค่าติดลบเกิดขึ้นที่บริเวณตรงกลางของเจ็ตซึ่งแสดงให้ เห็นว่าที่บริเวณดังกล่าวมีค่าของความเร็วน้อยกว่าความเร็วของกระแสลมขวาง เมื่อพิจารณาที่ ตำแหน่ง x/rd = 2 และ 3 พบว่าเจ็ตเริ่มสลายตัวแต่ยังคงปรากฏเจ็ตที่แยกขาดออกจากกันและ กระจายตัวแยกกันอยู่ที่ค่าข้างของเจ็ต (Spanwise)

สำหรับกรณี I15 พบว่าการฉีดเจ็ตควบคุมมีผลทำให้โครงสร้างของเจ็ตแยกตัวห่างออก จากกันและยังส่งผลต่อ Local peak ความเร็วสูงเป็นผลให้เกิดการแยกตัวของ Local peak ความเร็วสูง และยังส่งผลทำให้ เกิดการ Merge กันระหว่าง Local peak ความเร็วสูงและ Local peak ความเร็วต่ำ ซึ่งเป็นผลให้ Local peak ความเร็วต่ำหายไป และลำดับต่อไปจะแสดงการ เปรียบเทียบเพื่อให้เห็นผลของการฉีดเจ็ตควบคุมได้ชัดเจนขึ้น

การเปรียบเทียบการกระจายตัวของสัมประสิทธิ์ของความเร็วรวม ( $C_{UG}$ ) กรณี JICF กับ กรณี I15 โดยเมื่อพิจารณาที่หน้าตัด x/rd = 0.25 พบว่า กรณี I15 เจ็ตจะขยายตัวออกด้านข้าง มากกว่ากรณี JICF ซึ่งคล้ายกับกระจายตัวความเร็วเฉลี่ยของเจ็ตเทียบกับความเร็วของกระแสลม ขวาง ( $w/U_{cf}$ ) นอกจากนั้นจะสังเกตว่าเมื่อฉีดเจ็ตควบคุมแล้วจะเป็นผลให้จำนวน Local peak ลดลงจาก 4 เหลือ 3และ เมื่อพิจารณา Local peak ที่หน้าตัด x/rd = 0.5, 0.75 และ 1 สังเกตว่า กรณี JICF นั้น Local peak จะอยู่ด้านบน ขณะที่กรณี I15 Local peak ของเจ็ตจะแยกเป็น 2 ส่วนและกระจายตัวไปอยู่ด้านข้างของเจ็ตและเมื่อพิจารณาตำแหน่งของ Local peak ตามแนว Traverse ยังพบอีกว่ากรณี I15 จะอยู่ระดับต่ำกว่ากรณี JICF ขณะที่ x/rd = 3 นั้น เจ็ตจะ สลายตัว โดยที่ กรณี JICF จะปรากฏเจ็ตเพียงกลุ่มเดียว ขณะที่กรณี I15 นั้นจะปรากฏเจ็ต 2 กลุ่มและกระจายตัวออกเป็น 2 ฝั่งทางด้านข้างของเจ็ต (Spanwise)

เมื่อพิจารณาการเปรียบเทียบ กรณี JICF กับ กรณี I15 โดยรวม พบว่าการฉีดเจ็ตควบคุม มีผลต่อการขยายตัวของโครงสร้างของความเร็วเป็นผลทำให้เจ็ตขยายตัวออกทางด้านข้าง (Spanwise) มากกว่ากรณี JICF นอกจากนั้นแล้วยังมีผลต่อจำนวนของ Local peak ซึ่งพบว่า เมื่อฉีดเจ็ตควบคุมแล้วจะทำให้ Local peak ลดจำนวนลง และเมื่อพิจารณาการแยกตัวของ Local peak จะพบว่า Local peak ความเร็วสูงถูกแยกตัวออกเป็น 2 ส่วน ขณะที่ Local peak ความเร็วต่ำ นั้นจะหายไปเมื่อระยะทางตาม Downstream (x) เพิ่มมากขึ้น และเพื่อให้ผลของการ ฉีดเจ็ตควบคุมต่อการเปลี่ยนแปลงโครงสร้างของเจ็ตในแต่ละหน้าตัดได้ชัดเจนยิ่งขึ้นจึงแสดงการ กระจายตัวของสัมประสิทธิ์ความเร็วเฉพาะหน้าตัด (*CuL*)

 การกระจายตัวของสัมประสิทธิ์ความเร็วเฉพาะหน้าตัด (C<sub>UL</sub>) ในกรณี JICF เปรียบเทียบ กับ กรณี I15

รูปที่ 3.21 การพัฒนาตัวของสัมประสิทธิ์ความเร็วเฉลี่ย (C<sub>UL</sub>)เฉพาะหน้าตัดตาม Downstream ของเจ็ตกรณี JICF พบว่าเจ็ตจะขยายตัวออกทางด้านข้าง ( Spanwise )ซึ่งคล้าย กับการกระจายตัวของสัมประสิทธิ์ความเร็วรวม ( $C_{UG}$ ) และที่บริเวณหน้าตัด x/rd~=0.25 พบว่า มี Local peak 3 บริเวณ คือ 1) บริเวณที่อยู่ด้านบนของเจ็ต 2)บริเวณที่อยู่ด้านข้างทางฝั่งขวา ของเจ็ตซึ่งเป็นตำแหน่งของ Hanging vortice และ 3) บริเวณด้านล่างตรงกลางเจ็ต โดย Local peak ที่อยู่ด้านบนจะมีความเร็วสูงกว่า Local peak ที่อยู่ด้านล่างและด้านขวาของเจ็ต และเมื่อ พิจารณาที่ตำแหน่ง x/rd = 0.5 สังเกตว่าปรากฏ Local peak 3 บริเวณซึ่งเรียงซ้อนกันตรงกลาง เจ็ตตามแนว Traverse โดยที่ด้านบนของเจ็ตนั้นจะเป็นบริเวณที่มีค่าความเร็วสูงสุดและที่ตรง กลางเจ็ตนั้นจะมีค่าความเร็วต่ำสุด และยังพบอีกว่า Local peak ที่อยู่ตรงกลางเจ็ตจะขยายตัว ใหญ่ขึ้นเมื่อเปรียบเทียบกับที่ตำแหน่ง x/rd = 0.25 และสังเกตว่า Local peak ที่ตำแหน่งของ Hanging vortice นั้นหายไป ซึ่งอาจจะเป็นไปได้ว่า Local peak ที่บริเวณดังกล่าวถูก Merge ด้วย Local peak ความเร็วสูงที่ตำแหน่งของ Jet shear layer และเมื่อพิจารณาที่ตำแหน่ง x/rd = 0.75 ปรากฏว่า Local peak ที่อยู่ด้านล่างจะถูก Merge ด้วย Local peak ที่อยู่ตรงกลางเจ็ต จึงปรากฏ Local peak 2 บริเวณ เรียงซ้อนกันตรงกลางเจ็ตตามแนว Traverse นอกจากนั้นยัง พบว่าเกิดบริเวณที่มีค่าติดลบที่บริเวณตรงกลางเจ็ต ซึ่งแสดงให้เห็นว่าที่ตำแหน่งดังกล่าวมีค่า ความเร็วน้อยกว่าความเร็วของกระแสลมขวางและที่ตำแหน่ง x/rd= 1, 2, 3, 4 นั้นจะปรากฎ Local peak ที่มีค่าติดลบอยู่บริเวณตรงกลางเจ็ต และยังคงปรากฏ Local peak ค่าความเร็วสูง อยู่ด้านบนของเจ็ต โดยที่จะสังเกตว่า ที่หน้าตัด x/rd = 1 จะเห็นว่าบริเวณด้านล่างของเจ็ตจะแยก

ขาดออกจากกันมีลักษณะเป็นแขน 2 ข้างซึ่งต่อไปจะเรียกส่วนนี้ว่า Side arm และเมื่อพิจารณา ที่หน้าตัดห่างออกไปตามแนว Downstream (x/rd = 2, 3 และ 4) พบว่าระยะห่างระหว่าง Side arm นั้นเพิ่มมากขึ้นตามระยะทางการเคลื่อนที่ของเจ็ตตามแนว Downstream(x)และนอกจากนั้น ยังสังเกตว่าบริเวณที่มีค่าติดลบนั้นยังขยายตัวใหญ่ขึ้นตามแนว Downstream (x)

เมื่อสังเกตโดยรวมพบว่าเจ็ตจะขยายตัวตามแนว Spanwise มากกว่าแนว Traverse และ นอกจากนั้นเมื่อพิจารณาที่หน้าตัดห่างออกไปตามแนว Downstream พบว่าเกิดการ Merge กัน ระหว่าง Local peak ความเร็วสูงซึ่งอยู่บริเวณ Jet shear layer กับ Local peak ที่อยู่ที่ตำแหน่ง ของ Hanging vorticec

เมื่อพิจารณาการพัฒนาด้วของสัมประสิทธิ์ความเร็วเฉลี่ย เฉพาะหน้าตัด ( $C_{UL}$ ) ของ กรณี I15 พบว่าเจ็ตจะขยายตัวออกทางด้านข้าง (Spanwise) เมื่อพิจารณาโครงสร้างเจ็ตพบว่าที่ ด้านบนตรงกลางของเจ็ต ตามแนว Traverse(y) เจ็ตจะยุบตัวต่ำลงและเมื่อสังเกตที่หน้าตัด x/rd = 0.25 พบว่า Local peak ค่าความเร็วสูงจะปรากฏตรงกลางเจ็ต แต่ไม่ปรากฏ Local peakค่า ความเร็วต่ำและที่ตำแหน่ง x/rd = 0.5 พบว่า Local peak ที่มีค่าความเร็วสูงจะยึดตัวออกทาง ด้านข้าง (Spanwise ) ทำให้เกิดบริเวณ Local peak ขึ้น 3 บริเวณ คือ บริเวณตรงกลางเจ็ตและที่ ด้านข้างทั้งสองข้างของเจ็ต นอกจากนั้นยังพบว่าที่ตำแหน่ง x/rd = 0.75 และ 1 Local peak จะ ถูกออกเป็น 2 ส่วนและแยกตัวออกเป็น 2 ฝั่งอยู่ด้านข้างของเจ็ตและมีลักษณะรูปร่างค่อนข้าง สมมาตรและยังพบว่าที่บริเวณตรงกลางเจ็ตจะปรากฏ Local peak ที่มีค่าติดลบแสดงว่าที่บริเวณ ดังกล่าวมีค่าความเร็วต่ำกว่าความเร็วของกระแสลมขวางซึ่งผลดังดังกล่าวสนับสนุนผลการ พิจารณาการกระจายตัวของความเร็วเจ็ตแบบ  $w/U_{cf}$  และ  $C_{UG}$  และที่ตำแหน่ง x/rd = 2, 3 และ 4 พบว่าเจ็ตนั้นถูกฉีกขาดออกเป็นสองส่วนและแยกตัวออกเป็น 2 ฝั่ง อยู่ด้านข้างของเจ็ต (Spanwise) โดยมีลักษณะโครงสร้างของเจ็ตคล้ายกับรูปไตและมี Local peak ค่าความเร็วสูง อยู่ตรงกลางไตทั้งสองข้าง

เมื่อพิจารณาโดยรวมแล้วพบว่าการฉีดเจ็ตควบคุมมีผลทำให้โครงสร้างของความเร็วแยก ออกเป็น 2 ส่วนนอกจากนั้นเมื่อพิจารณาบริเวณ Local peak ความเร็วสูงพบว่าเมื่อฉีดเจ็ต ควบคุมแล้วทำให้เกิดการแยกตัวของ Local peak ความเร็วสูงออกเป็น 2 ส่วนโดยที่จะพบค่า Local peak ความเร็วสูงอยู่บริเวณตรงกลางของโครงสร้างที่แยกตัวออกจากกัน ขณะที่เมื่อ พิจารณา Local peak ความเร็วต่ำ ที่อยู่ตำแหน่งตรงกลางเจ็ตพบว่าค่าความเร็วจะลดลงจนมีค่า ติดลบโดยเริ่มสังเกตพบที่ตำแหน่ง x/rd = 0.75 ซึ่งแสดงว่าที่บริเวณดังกล่าวมีความเร็วน้อยกว่า ความเร็วของกระแสลมขวางและในส่วนต่อไปจะแสดงการเปรียบเทียบผลของกรณี I15 กับกรณี JICF เพื่อแสดงผลของการฉีดเจ็ตควบคุมที่มีต่อโครงสร้างของการไหลเฉพาะหน้าตัด การเปรียบเทียบการกระจายตัวของสัมประสิทธิ์ความเร็วเฉพาะหน้าตัด ( $C_{UL}$ ) ของกรณี II5 กับกรณี JICF พบว่ามีลักษณะคล้ายกับการพิจารณาการกระจายตัวของความเร็วเจ็ตแบบ  $w/U_{cf}$  และ  $C_{UG}$  โดยพบว่ากรณี II5 เจ็ตจะขยายตัวออกด้านข้างมากกว่ากรณี JICF เมื่อ พิจารณา Local peak ค่าความเร็วสูง พบว่ากรณี JICF จะปรากฏอยู่ด้านบนของเจ็ตและ Local peak ค่าเร็วต่ำอยู่ด้านล่าง ขณะที่กรณี II5 นั้น จะปรากฏเฉพาะ Local peak ค่าความเร็วสูงตรง กลางเจ็ต และ เมื่อพิจารณาตำแหน่งของ Local peak ค่าความเร็วสูง ตามแนว Traverse พบว่า กรณี JICF จะอยู่สูงกว่า กรณี II5 และ ที่หน้าตัด x/rd = 0.5, 0.75 และ 1 พบว่ากรณี JICF นั้น Local peak ค่าความเร็วสูง จะอยู่ด้านบนขณะที่กรณี II5 Local peak ค่าความเร็วสูง ของเจ็ต จะแยกเป็น 2 ส่วนและกระจายตัวออกสู่ด้านบ้างของเจ็ต (Spanwise) ที่ตำแหน่ง x/rd = 2, 3และ 4 พบว่า กรณี JICF โครงสร้างของความเร็วจะยึดตัวออกทางด้านข้างของเจ็ตแต่ยังคงมี โครงสร้างเดียวและปรากฏ Local peak ค่าความเร็วสูงอยู่ตรงกลางเจ็ต ขณะที่กรณี II5 โครงสร้างของความเร็วเจ็ตจะแยกออกเป็น 2 ส่วนมีลักษณะเป็นรูปไตและกระจายตัวไปอยู่ ด้านข้างของเจ็ต Spanwise โดยมี Local peak อยู่ตรงกลางไตทั้งสองข้าง และเมื่อเปรียบเทียบ ตำแหน่งของ Local peak ค่าความเร็วสูง ตามแนว Traverse พบว่ากรณี II5 จะอยู่ต่ำกว่ากรณี JICF

จากการเปรียบเทียบผลของกรณี I15 กับ กรณี JICF พบว่าการฉีดเจ็ตควบคุมมีผลต่อการ เปลี่ยนแปลงโครงสร้างของความเร็วโดยพบว่าการฉีดเจ็ตควบคุมนั้นมีผลทำให้การยืดตัวของเจ็ต ตามแนว Spanwise มากว่ากรณีที่ไม่ฉีดเจ็ตควบคุมนอกจากนั้นยังมีผลต่อการเปลี่ยนแปลง Local peak โดยจะสังเกตว่าเมื่อฉีดเจ็ตควบคุมแล้วจะทำให้ Local peak ความเร็วสูงแยกตัว ออกเป็น 2 ส่วนและแยกตัวอยู่ทางฝั่งซ้ายและขวาของเจ็ต ซึ่งลักษณะดังกล่าวจะมีผลทำให้ค่า ของความเร็วที่อยู่บริเวณ Center plane ลดลง

 การกระจายตัวของ Fluctuation velocity เทียบกับความเร็วของกระแสลมขวาง (w<sub>rms</sub>/U<sub>cf</sub>) กรณี JICF เปรียบเทียบกับกรณี I15

รูปที่ 3.16 การกระจายตัวของ Fluctuation velocity เทียบกับความเร็วของกระแสลม ขวางกรณี JICF สังเกตว่า Fluctuation velocity จะขยายตัวออกทางด้านข้าง (Spanwise) และ ที่บริเวณตรงกลางเจ็ตจะมีค่า Fluctuation velocity มากขณะที่บริเวณขอบเจ็ตจะมีค่าน้อย โดย เมื่อพิจารณาที่ตำแหน่ง x/rd = 0.25 พบว่า Local peak ซึ่งมีค่าสูงจะซ้อนกันอยู่ตรงกลางเจ็ต ตามแนว Traverse (y) และมีอาณาบริเวณครอบคลุมไปจนถึงด้านข้างของเจ็ต (Spanwise) ซึ่ง จะสังเกตพบว่า Fluctuation velocity จะสูงบริเวณตรงกลางเจ็ต ขณะที่บริเวณขอบเจ็ตจะมีค่า ต่ำ และเมื่อพิจารณาที่ตำแหน่ง x/rd = 0.5 พบว่า Local peak จะแยกตัวออกเป็น ส่วน ตามแนว Spanwise(z) แต่ยังคงอยู่ที่บริเวณแกนกลางของเจ็ต และเมื่อพิจารณาที่ตำแหน่ง 2 คือ x/rd = 0.75, 1 พบว่า Local peak ที่มีค่าสูงจะอยู่บริเวณตรงกลางเจ็ตและมีอาณาบริเวณครอบคลุมไป จนถึงด้านข้างของเจ็ต (Spanwise) และที่ตำแหน่ง x/rd = 2, 3 และ 4 พบว่าเจ็ตเริ่มสลายตัวแต่ ยังคงปรากฏ Local peak อยู่ที่บริเวณตรงกลางของเจ็ต

เมื่อพิจารณาโดยรวมแล้วพบว่าที่บริเวณตรงกลางเจ็ตจะมีค่า Fluctuation velocity สูง ซึ่งบ่งชี้ถึงบริเวณที่มีActivity สูงและมีค่าต่ำที่บริเวณขอบของเจ็ตและเมื่อพิจารณาค่า Maximum Fluctuation velocity พบว่าจะมีค่าลดลงตามระยะทางตามแนว Downstream (x) โดยลำดับต่อไปจะแสดงการพัฒนาตัวของของค่า Fluctuation velocity กรณีที่มีการฉีดเจ็ต ควบคุมที่หน้าตัดต่างๆ ตาม Downstream (x)

การพัฒนาตัวของ Fluctuation velocity เทียบกับความเร็วของกระแสลมขวาง  $(w_{rms}/U_{cf})$  กรณี I15 พบว่าเจ็ตจะขยายตัวออกทางด้านข้าง (Spanwise) ที่หน้าตัด x/rd = 0.25 สังเกตว่า Local peak จะปรากฏตรงกลางเจ็ต เมื่อพิจารณาที่ตำแหน่ง x/rd = 0.5 พบว่าเจ็ตจะ ขยายตัวในแนว Spanwise (z) และพบว่า Local peak จะยืดตัวออกทางด้านข้าง (Spanwise ) และที่ตำแหน่ง x/rd = 0.75 และ 1 พบว่า Local peak จะอูกแบ่งออกเป็น 2 ส่วนและแยกตัว ออกเป็น 2 ฝั่งทางด้านข้างของเจ็ตและเมื่อพิจารณาที่บริเวณขอบเจ็ตจะพบว่าค่าของ Fluctuation velocity จะต่ำกว่าบริเวณตรงกลางเจ็ตและที่ตำแหน่ง x/rd = 2,3 และ 4 เจ็ต ยังคงขยายตัวออกทางด้านข้างแต่มีค่าของ Fluctuation velocity ต่ำลงเมื่อเปรียบเทียบกับค่า

เมื่อพิจารณาการพัฒนาตัวของ Fluctuation velocity กรณีฉีดเจ็ตควบคุมโดยรวม พบว่าโครงสร้างของเจ็ตจะขยายตัวออกทางด้านข้าง Spanwise (z) และพบว่าที่บริเวณตรงกลาง เจ็ตจะมี Activity สูง ขณะที่บริเวณขอบเจ็ตจะมีค่า Activity ต่ำ และสังเกตว่า Local peak ของค่า Fluctuation velocityที่มีค่าสูงจะแบ่งตัวออกเป็น 2 ส่วน จะอยู่ด้านข้างของเจ็ต ในลำดับ ต่อไปจะพิจารณาเปรียบเทียบกรณี I15 กับ กรณี JICF

การเปรียบเทียบการกระจายตัวของ Fluctuation velocity กรณี I15 กับกรณี JICF ที่ หน้าตัด x/rd = 0.25 กรณี I15 เจ็ตจะขยายตัวออกด้านข้างมากกว่ากรณี JICF เมื่อพิจารณา Local peak พบว่า กรณี JICF จะปรากฏอยู่บริเวณ ตรงกลางเจ็ตคล้ายกับ กรณี I15 แต่มีรูปร่าง ที่แตกต่างกันโดยที่รูปร่างของ Local peak กรณี JICF จะโค้งตัวลงขณะที่กรณี I15 จะโค้งตัวขึ้น และเมื่อพิจารณาตำแหน่งของ Local peak ตามแนว Traverse พบว่า กรณี JICF จะอยู่ระดับ ความสูงเดียวกับ กรณี I15 และที่หน้าตัด x/rd = 0.5, 0.75 และ 1 พบว่ากรณี JICF นั้น รูปร่าง ของ Local peakจะโค้งต่ำลงขณะที่ กรณี I15 นั้น Local peak จะแยกเป็น 2 ส่วน และกระจาย ตัวอยู่ด้านข้างตามแนว Spanwise (z) และที่ตำแหน่ง x/rd = 2, 3 และ 4 พบว่ากรณี I15 เจ็ต จะขยายตัวออกด้านข้าง (Spanwise) มากกว่ากรณี JICF ขณะที่ บริเวณ Local peak ทั้งสอง กรณีจะอยู่บริเวณตรงกลางเจ็ต

เมื่อพิจารณาการเปรียบเทียบโดยรวมพบว่าเมื่อฉีดเจ็ตควบคุมแล้วส่งผลต่อการเปลี่ยน แปลงรูปร่างของเจ็ตโดยเมื่อฉีดเจ็ตควบคุมแล้วพบว่าโครงสร้างของเจ็ตยืดตัวออกทางด้านข้าง และเมื่อพิจารณา Local peak พบว่าจะมีค่าสูงอยู่บริเวณตรงกลางเจ็ต แสดงว่าที่บริเวณดังกล่าว มี Activity สูง ซึ่งแตกต่างจากกรณีที่ฉีดเจ็ตควบคุมพบว่า Local peak จะแยกตัวออกเป็นสองฝั่ง ตามแนว Spanwise (z) และสังเกตพบว่าค่าของ Fluctuation velocity ที่บริเวณ Local peak สำหรับกรณีฉีดเจ็ตควบคุมจะมีค่ามากกว่ากรณี JICF ซึ่งค่าดังกล่าวแสดงให้เห็นว่าการฉีดเจ็ต ควบคุมนั้นจะเป็นผลให้ Fluctuation velocity มีค่าเพิ่มมากขึ้นเมื่อพิจารณาประกอบกับค่า ความเร็วเฉลี่ยดังรูปที่ 3.17 แสดงให้เห็นว่าที่บริเวณของตำแหน่งของค่าความเร็วเฉลี่ยสูงสุด เป็นบรเวณเดียวกันกับบริเวณที่มีค่า Fluctuation velocity สูงสุดซึ่งอยู่บริเวณตรงกลางเจ็ต และ จากรูปที่ 3.18 แสดงลักษณะของ Local peak 3 หน้าตัดคือ x/rd = 0.5, 0.75 และ 1 แสดงให้ เห็นว่า Local peak ที่มีความเร็วสูงจะอยู่ด้านบนของเจ็ตขณะที่ Local peak ที่มีความเร็วต่ำจะ อยู่ด้านล่างของเจ็ต และ ในการพิจารณาลำดับต่อไปจะทำการเปรียบเทียบผลของการฉีดเจ็ต ควบคุมที่มีต่อการกระจายตัวของ Turbulent intensity

#### • การกระจายตัวของ (w<sub>rms</sub>/w) กรณี JICF เปรียบเทียบกับกรณี I15

รูปที่ 3.19 การพัฒนาตัวของ Turbulent intensity บนแต่ละหน้าตัดของเจ็ตตามแนว Downstream (x) ของกรณี JICF พบว่าลักษณะการกระจายตัวของ Turbulent intensity จะมี ลักษณะคล้ายกับ Fluctuation velocity คือจะขยายตัวออกทางด้านข้างตามแนว Spanwise(z) และพบว่าที่บริเวณขอบของเจ็ตจะมีค่า Turbulent intensity ต่ำกว่าบริเวณตรงกลางเจ็ตเมื่อ พิจารณาที่หน้าตัด x/rd = 0.25 พบว่ามี Local peak ที่มีค่า Turbulent intensity สูงอยู่ 2 บริเวณซ้อนกันอยู่ตรงกลางเจ็ตตามแนว Traverse ที่ตำแหน่งด้านบนและด้านล่างของเจ็ตและมี อาณาบริเวณครอบคลุมไปจนถึงด้านข้างของเจ็ต เมื่อพิจารณาที่หน้าตัด x/rd = 0.5, 0.75 และ 1 จะสังเกตว่า Local peak จะอยู่บริเวณตรงกลางเจ็ตแต่จะเริ่มแยกตัวออกเป็น 2 ส่วนตามแนว Spanwise (z) และมีรูปร่างค่อนข้างสมมาตร โดยที่เมื่อพิจารณาที่ตำแหน่ง x/rd = 2, 3 และ 4 พบว่าเจ็ตนั้นเริ่มสลายแต่ยังคงปรากฏบริเวณที่มีค่า Turbulent intensity สูงอยู่ที่บริเวณตรง กลางเจ็ตและสังเกตพบว่าที่ตำแหน่ง x/rd = 2 พบว่าเกิดการแบ่งตัวของ Local peak ออกเป็น 2 ส่วนและอยู่ข้อนกันตามแนว Traverse (y) และเมื่อพิจารณาที่ตำแหน่ง x/rd = 3 พบว่าจะปรากฏ Local peak เพียงบริเวณเดียวซึ่งอยู่บริเวณตรงกลางเจ็ตนอกจากนี้ที่ตำแหน่ง x/rd = 4 พบว่าเกิด การแบ่งตัวของ Local peak ออกเป็น 2 ส่วนตามแนว Spanwise (z) เมื่อพิจารณาโดยรวมแล้วพบว่า Turbulent intensity จะมีค่าสูงที่บริเวณตรงกลางเจ็ต และเมื่อพิจารณาที่หน้าตัด x/rd =0.25 จะปรากฏ Local peak ค่าสูงที่ตำแหน่ง Jet shear layer ในขณะที่เมื่อพิจารณาที่หน้าตัดห่างออกไปกลับพบว่าตำแหน่งของ Local peak ค่าสูงนั้นจะ ปรากฏที่บริเวณ Hanging vortice แทน และสังเกตต่อว่า Local peak ค่าสูง ที่บริเวณ Jet shear layerนั้นจะสลายตัวค่อนข้างเร็วและในขั้นต่อไปจะแสดงการพัฒนาตัวของTurbulent intensity บนแต่ละหน้าตัดของเจ็ตตาม Downstream (x) ของกรณี I15 ก่อนที่จะนำไปสู่ในส่วนของการ เปรียบเทียบผลของการฉีดเจ็ตควบคุมกับกรณี JICF

การพัฒนาตัวของ Turbulent intensity บนแต่ละหน้าตัดของเจ็ตตาม Downstream ของกรณี I15 พบว่ามีลักษณะรูปร่างคล้ายกับ Fluctuation velocity ของกรณี I15 ซึ่งมีการ ขยายตัวออกทางด้านข้างตามแนว Spanwise (z) และสังเกตว่าที่บริเวณขอบของเจ็ตนั้นจะมีค่า Turbulent intensity ต่ำกว่าบริเวณตรงกลางเจ็ต โดยที่หน้าตัด x/rd = 0.25 จะปรากฏ Local peak ค่า Turbulent intensity สูงอยู่ตรงกลางเจ็ต ขณะที่ตำแหน่ง x/rd = 0.5, 0.7 และ 1 สังเกตว่า Local peak จะแยกออกเป็น 2 ส่วนและขยายตัวออกทางด้านข้างและที่บริเวณตำแหน่ง x/rd = 2, 3 และ 4 เจ็ตยังคงขยายตัวออกทางด้านข้างและปรากฏ Local peak แยกออกเป็น 2 ส่วนตามแนว Spanwise (z)

เมื่อสังเกตโดยรวมพบว่าการฉีดเจ็ตควบคุมนั้นจะคล้ายกับ Velocity fluctuation ที่ พิจารณาในหัวข้อที่ผ่านมาคือมีค่าสูงที่บริเวณตรงกลางเจ็ตและที่ขอบเจ็ตจะมีค่าต่ำและการ ขยายตัวของเจ็ตพบว่าจะมีการขยายตัวตามแนว Spanwise(z)มากกว่าแนว Traverse (y) นอกจากนั้นยังสังเกตว่าการฉีดเจ็ตควบคุมจะมีผลต่อการเพิ่มขึ้นของ Turbulent intensity ที่หน้า ตัดใกล้ๆปากทางออกของเจ็ต และค่า Turbulent intensity จะลดลงเมื่อระยะทางเพิ่มมากขึ้น

การเปรียบเทียบการกระจายตัวของ Turbulent intensity ( $w_{rms}/w$ ) กรณี JICF กับกรณี I15 พิจารณาที่หน้าตัด x/rd = 0.25 พบว่า กรณี I15 เจ็ตจะขยายตัวออกด้านข้างมากกว่ากรณี JICF เมื่อพิจารณา Local peak พบว่า กรณี JICF จะปรากฏอยู่บริเวณ 2 บริเวณซ้อนกันอยู่ตาม แนว Traverse ขณะที่กรณี I15 จะปรากฏ Local peak 2 บริเวณและมีค่า Turbulent สูงกว่า กรณี JICF และเมื่อพิจารณาตำแหน่งของ Local peak ในแนว Traverse พบว่า Local peak ทั้งสองอยู่ระดับเดียวกัน และที่หน้าตัด x/rd = 0.5, 0.75 และ 1 เมื่อพิจารณา Local peak พบว่า กรณีของ JICF กับ กรณี I15 นั้นมีลักษณะที่คล้ายกันคือ Local peak จะแยกเป็น 2 ส่วน และ กระจายตัวอยู่ด้านข้างตามแนว Spanwise (z) และที่ตำแหน่ง x/rd = 2, 3 และ 4 พบว่ากรณี I15 เจ็ตจะขยายตัวออกด้านข้าง (Spanwise) มากกว่ากรณี JICF ขณะที่ บริเวณ Local peak ทั้ง สองกรณีจะอยู่บริเวณตรงกลางเจ็ต โดยเมื่อสังเกตโดยรวมพบว่าการฉีดเจ็ตควบคุมจะมีผลทำให้ เจ็ตนั้นยืดตัวออกทางด้านข้างมากกว่ากรณี JICF นอกจากนั้นยังพบว่าเมื่อฉีดเจ็ตควบคุมจะ ส่งผลให้ Turbulent intensity เพิ่มสูงขึ้นที่บริเวณใกล้กับปากทางออกของเจ็ตแต่เมื่อพิจารณาที่ หน้าตัดไกลออกไปพบว่าทั้ง 2 กรณีมีค่า Turbulent intensity ใกล้เคียงกันซึ่งแสดงให้เห็นว่าการ ฉีดเจ็ตควบคุมนั้นจะมีผลต่อการเพิ่มขึ้นของ Turbulent intensity ที่บริเวณใกล้กับปากทางออก ของเจ็ต

• Center of mass trajectory  $(\bar{y}_{m,w}, \bar{z}_{m,w})$  และ Centroid trajectory  $(\bar{y}_{c,w}, \bar{z}_{c,w})$  ของ ความเร็ว บนระนาบสมมาตรโดยพิจารณาจากค่าความเร็วเฉลี่ย ( $w/U_{cf}$ )

สำหรับการนิยามเส้นทางเดินของเจ็ตจากค่าความเร็วเฉลี่ยสามารถแสดงในรูปสมการดังนี้

$$\overline{y}_{m,w} = \frac{\int_{A_{jet}} y \frac{w}{Ucf} dA_{jet}}{\int_{A_{jet}} \frac{w}{Ucf} dA_{jet}}$$
(3.7)  
$$\therefore \overline{y}_{m,w} = \frac{\int_{A_{jet}} yw dA_{jet}}{\int_{A_{jet}} w dA_{jet}}$$
$$\overline{z}_{m,w} = \frac{\int_{A_{jet}} z \frac{w}{Ucf} dA_{jet}}{\int_{A_{jet}} \frac{w}{Ucf} dA_{jet}}$$
(3.8)  
$$\therefore \overline{z}_{m,w} = -\frac{\int_{A_{jet}} zw dA_{jet}}{\int_{A_{jet}} w dA_{jet}}$$

และใช้เส้นทางของเจ็ตในกระแสลมขวางซึ่งจะพิจารณาตำแหน่งจุดศูนย์กลางรูปร่างContour ของ ความเร็ว (Centriod trajectory (CC):  $\bar{y}_{c,w}, \ \bar{z}_{c,w}$  ) โดยจุดนี้นิยามจาก

$$\overline{y}_{c,w} = \frac{\int y dA_{jet}}{\int A_{jet}}$$
(3.9)

$$\overline{z}_{c,w} = \frac{\int z dA_{jet}}{\int A_{jet}}$$
(3.10)

- โดย  $\overline{y}_{mw}$  ตำแหน่งของจุดศูนย์กลางความเร็วตามแนวแกน y
  - $\overline{z}_{m.w}$  ตำแหน่งของจุดศูนย์กลางความเร็วตามแนวแกน z
  - $\overline{y}_{c.w}$  ตำแหน่งของจุดศูนย์กลางของรูปร่างของ $\operatorname{Contour}$ ของความเร็วตามแนวแกน y
  - $\overline{z}_{c.w}$  ตำแหน่งของ จุดศูนย์กลางของรูปร่างของ Contour ของความเร็วตามแนวแกน z
  - A<sub>jet</sub> พื้นที่หน้าตัดของเจ็ตโดยกำหนดขอบเขตของพื้นของเจ็ตสำหรับการคำนวณเท่ากับ
     10 % ของค่าสูงของ w บนหน้าตัดใดๆ

รูปที่ 3.20 Centroid trajectory ของความเร็วบนระนาบสมมาตร (  $\bar{y}_{c,w}$ ) เปรียบเทียบ กันในกรณี JICF กับกรณี I15 พบว่ากรณี I15 จะต่ำกว่ากรณี JICF ตลอดทั้งหน้าตัดการวัด เมื่อ เปรียบเทียบค่า A และ m (ตารางที่ 3.3) พบว่ามีค่าแตกต่างกัน ชี้แนะว่าเมื่อฉีดเจ็ตควบคุมแล้ว เป็นผลให้โครงสร้างของความเร็วเฉลี่ยของเจ็ตต่ำลง

รูปที่ 3.21 Center of mass (CM) trajectory ของความเร็วบนระนาบสมมาตร ( $\bar{y}_{m,w}$ ) เปรียบเทียบกันในกรณี JICF กับกรณี I15 พบว่ากรณี I15 จะต่ำกว่ากรณี JICF ชี้แนะว่าเมื่อฉีด เจ็ตควบคุมจะส่งผลให้ตำแหน่งของค่าความเร็วสูงสุดต่ำลง

รูปที่ 3.22 Centroid trajectory (CC) ของความเร็วบนระนาบสมมาตร ( $\overline{z}_{c,w}$ ) เปรียบเทียบกันในกรณี JICF กับกรณี I15 พบว่าการกระจายตัวของ ของทั้งสองกรณี จาก Center Plane (ระนาบ *x-y*) เกิดขึ้นเพียงเล็กน้อย

รูปที่ 3.23 Centroid trajectory (CM) ของความเร็วบนระนาบสมมาตร ( $\bar{z}_{m,w}$ ) เปรียบเทียบกันในกรณี JICF กับกรณี I15 พบว่าการกระจายตัวของ Center of mass คล้ายกับ Centroid trajectory โดยพบว่าทั้งสองกรณีมีการกระจายตัวจาก Center Plane (ระนาบ *x-y*) เกิดขึ้นเพียงเล็กน้อย

• Center of mass trajectory ( $\bar{y}_{m,C_{UG}}, \bar{z}_{m,C_{UG}}$ )และCentroid trajectory ( $\bar{y}_{c,C_{UG}}, \bar{z}_{c,C_{UG}}$ ) ของความเร็วบนระนาบสมมาตรโดยพิจารณาจากคุณลักษณะโดยรวม (C<sub>UG</sub>)

สำหรับการศึกษาคุณลักษณะของเส้นทางเดินของเจ็ตนั้นจะนิยามจาก 3 ปริมาณคือ 1)ค่า ความเร็วสูงสุดบน Center plane 2) Center of mass trajectory และ3) Centroid of trajectory เริ่มต้นโดยการศึกษาคุณลักษณะโดยรวมซึ่งอาศัยการพิจารณาตำแหน่งจุดศูนย์กลางของ ความเร็วสร้างเป็นเส้นทางการเดินของเจ็ต(Center of mass trajectory (CM):  $\bar{y}_{m,C_{UG}}, \bar{z}_{m,C_{UG}}$ ) โดยนิยามจาก

$$\overline{y}_{m,C_{UG}} = \frac{\int\limits_{A_{jet}} yC_{UG}dA_{jet}}{\int\limits_{A_{jet}} C_{UG}dA_{jet}}$$
(3.11)  
$$\overline{z}_{m,C_{UG}} = \frac{\int\limits_{A_{jet}} zC_{UG}dA_{jet}}{\int\limits_{A_{jet}} C_{UG}dA_{jet}}$$
(3.12)

และใช้เส้นทางของเจ็ตในกระแสลมขวางซึ่งจะพิจารณาตำแหน่งจุดศูนย์กลางรูปร่าง Contour ของความเร็ว (Centriod trajectory (CC): *y*<sub>c,Cug</sub> , *z*<sub>c,Cug</sub> ) โดยจุดนี้นิยามจาก

$$\overline{y}_{c,C_{UG}} = \frac{\int y dA_{jet}}{\int dA_{jet}}$$
(3.13)

$$\overline{z}_{c,C_{UG}} = \frac{\int z dA_{jet}}{\int A_{jet}}$$
(3.14)

- โดย  $\overline{y}_{m,C_{UG}}$  ตำแหน่งของจุดศูนย์กลางความเร็วตามแนวแกน y
  - $\overline{z}_{m,C_{UG}}$ ตำแหน่งของจุดศูนย์กลางความเร็วตามแนวแกน z
  - $\overline{y}_{c,C_{IIG}}$  ตำแหน่งของจุดศูนย์กลางของรูปร่างของContourของความเร็วตามแนวแกน y
  - $ar{z}_{c,C_{UG}}$  ตำแหน่งของจุดศูนย์กลางของรูปร่างของ Contour ของความเร็วตามแนวแกน z
  - A<sub>jet</sub> พื้นที่หน้าตัดของเจ็ตโดยกำหนดขอบเขตของพื้นของเจ็ตสำหรับการคำนวณ
     เท่ากับ 0.1 ของค่าสูงของ C<sub>UG</sub> บนหน้าตัดใดๆ

รูปที่ 3.24 ก เมื่อพิจารณา CC trajectory กับ CM Trajectory ของกรณี JICF พบว่าเส้นทางเดินอยู่ระดับใกล้เคียงกัน (รูปที่ 3.24ก) ซึ่งบงชี้ว่าการกระจายตัวของความเร็วเจ็ต ในกรณีของ JICF นั้นค่อนข้างสม่ำเสมอ (Uniform) รูปที่ 3.24 ข เมื่อพิจารณา CC trajectory กับ CM Trajectory ของกรณี I15 กลับ พบว่าเส้นทางเดินของ CM จะอยู่ต่ำกว่า CC ซึ่งบ่งชี้ว่าจะมีการกระจายตัวของความเร็วสูงที่ ด้านล่างของบริเวณเจ็ต (ตัวเจ็ต)

รูปที่ 3.25 ก Centroid trajectory ของความเร็วบนระนาบสมมาตร ( $\bar{y}_{c,C_{UG}}$ ) เปรียบเทียบกันในกรณี JICF กับกรณี I15 พบว่ากรณี I15 จะต่ำกว่ากรณี JICF ซึ่งเมื่อ เปรียบเทียบค่า A และ m (ตารางที่ 3.3) พบว่ามีค่าแตกต่างกันและเมื่อพิจารณาร่วมกับค่า  $C_{UG}$  พบว่าเมื่อฉีดเจ็ตควบคุมแล้วเป็นผลให้โครงสร้างของเจ็ตต่ำลงเมื่อเทียบกับ กรณี JICF

รูปที่ 3.25 ข Center of mass (CM) trajectory ของความเร็วบนระนาบสมมาตร ( $\bar{y}_{m,C_{UG}}$ ) เปรียบเทียบกันในกรณี JICF กับกรณี I15 พบว่ากรณี I15 จะต่ำกว่ากรณี JICF บ่งชี้ ว่ามีการกระจายตัวของค่าามเร็วสูงที่บริเวณด้านล่างของเจ็ต

รูปที่ 3.26 Centroid trajectory (CC) ของความเร็วบนระนาบสมมาตร ( $\bar{z}_{c,C_{UG}}$ ) เปรียบเทียบกันในกรณี JICF กับกรณี I15 พบว่าการกระจายตัวของ ของทั้งสองกรณี จาก Center Plane (ระนาบ *x-y*) เกิดขึ้นเพียงเล็กน้อย

รูปที่ 3.27 Centroid trajectory (CM) ของความเร็วบนระนาบสมมาตร ( $\bar{z}_{m,C_{UG}}$ ) เปรียบเทียบกันในกรณี JICF กับกรณี I15 พบว่าการกระจายตัวของ Center of mass คล้ายกับ Centroid trajectory โดยพบว่าทั้งสองกรณีมีการกระจายตัวจาก Center Plane (ระนาบ *x-y*) เกิดขึ้นเพียงเล็กน้อย

 รูปร่างของความเร็วบน Center plan ตามแนว Traverse ของเจ็ต เปรียบเทียบกรณี JICF กับ กรณี I15

รูปที่ 3.28 เปรียบเทียบรูปร่างของความเร็วตามแนว Traverse บน Center plane ของ เจ็ตที่ตำแหน่ง x/rd = 0.25, 0.5, 0.75, 1, 1.5, 2, 2.5, 3, 3.5 และ 4 พบว่ากรณี JICF จะ ปรากฏ Peak ของความเร็วสูงและความเร็วต่ำขณะที่กรณี I15นั้นจะปรากฏเฉพาะ Peak ของ ความเร็วและยังสังเกตว่าเมื่อเปรียบรูปร่างการลดลงของ Peak ของความเร็วสูงจะพบว่ามีการ ลดลงเร็วกว่ากรณี JICF และเมื่อสังเกตการเปลี่ยนแปลงรูปร่างพบว่า Peak ของความเร็วจะลอย สูงตัวสูงขึ้นตามระยะทางตาม Downstream (x) และเปลี่ยนรูปร่างเป็นเส้นตรงโดย พบว่ากรณี I15 จะมีการเปลี่ยนแปลงรูปร่างได้เร็วกว่ากรณี JICF

• Maximum decay ของความเร็วบน Center plane ตามแนว Downstream (x)

รูปที่ 3.29(ก)และ(ข) การลดลงของ Maximum velocity บน Center plane เปรียบเทียบ กรณี JICF กับกรณี I15พบว่าการลดลงของ Maximum velocity บน Center plane ของกรณี I15นั้นจะลดลงเร็วกว่ากรณี JICF ในช่วง x/rd = 0.25 ถึง 1.5 และพบว่าหลังจากตำแหน่ง x/rd = 1.5 ไปแล้วนั้นการลดลงของ Maximum velocity บน Center plane ของทั้งสองกรณีมี ค่าใกล้เคียงกัน

Velocity trajectory

รูปที่ 3.30 เปรียบเทียบเส้นทางเดินของความเร็วของเจ็ตบน Center plane เมื่อ
 เปรียบเทียบกรณี JICF กับ สมการแสดงเส้นทางการเคลื่อนที่ของความเร็วของ Kamotani and
 Greber (1972) พบว่ากรณี JICF จะอยู่สูงกว่าของ Kamotani and Greber (1972) เมื่อ
 เปรียบเทียบกรณี JICF กับเส้นทางเดินอุณหภูมิของ Wanngiraniran (2001) พบว่ากรณี JICF
 เส้นทางเดินจะอยู่สูงกว่าเส้นทางเดินของอุณหภูมิและเมื่อเปรียบเทียบกรณี JICF กับกรณี II5
 พบว่ากรณี I15 เส้นทางเดินของอุณหภูมิและเมื่อเปรียบเทียบกรณี JICF กับกรณี I15
 พบว่ากรณี I15 เส้นทางเดินของอุณหภูมิและเมื่อเปรียบเทียบกรณี JICF กับกรณี I15
 พบว่ากรณี I15 เส้นทางเดินของอุณหภูมิและเมื่อเปรียบเทียบกรณี JICF กับกรณี I15
 พบว่ากรณี I15 กับ ผลการทดลองของ Kamotani and Greeber (1972) พบว่ากรณี I15
 จะเส้นทางเดินของเจ็ตจะอยู่ต่ำกว่า แต่เมื่อเปรียบเทียบกับผลการทดลองของ Wangiraniran
 (2001) พบว่าในช่วง x/rd = 0.25 จนถึง1.5 กรณี I15 จะอยู่ต่ำกว่า ขณะที่ x/rd มากว่า 1.5
 กลับพบว่าเส้นทางเดินของกรณี I15 จะอยู่สูงกว่า

ในลำดับต่อไปจะพิจารณาการเหนียวนำการผสมจากการคำนวณโดยใช้สมการของ Yuan and Street (1998) เปรียบเทียบกับการคำนวณโดยตรงจากค่าความเร็วเฉลี่ยที่วัดได้ซึ่งการ คำนวณแต่ละวิธีมีรายละเอียดดังต่อไปนี้คือ

 การ Simulate ของ Yuan and Street (1998) แนะว่าการต่ำลงของเส้นทางเดินของเจ็ต เป็นผลมาจากการเหนียวนำการผสมที่เพิ่มมากขึ้น (Entrainment) โดยเมื่อนำพารามิเตอร์ที่ได้ จากการทดลองมาแทนค่าในสมการของการ Entrainment ที่เสนอโดย Yuan and Street (1998) โดยที่การคำนวณนี้จะใช้ Velocity trajectory ที่นิยามจากค่าความเร็วสูงสุดบน Center plane ซึ่งมีรายละเอียด (รูปที่ 3.31) และวิธีการคำนวณดังต่อไปนี้

สมการของการ Entrainment ที่เสนอโดย Yuan and Street (1998) คือ

$$\frac{Q_j}{Q_0} = 1 + \frac{R}{Ab} \left(\frac{x}{R}\right)^{1-b}$$
(3.15)

$$\frac{z_c}{R} = A \left(\frac{x}{R}\right)^b \tag{3.16}$$

 $Q_i$  Volume flux ของเจ็ตเทียบกับระยะทางตามแนว Downstream (x)

 $Q_0$  Volume flux ของเจ็ตที่ปากทางออกของเจ็ต

โดยที่

$$R \qquad \text{Velocity ratio} \quad \left(R = \frac{U_J}{U_{\infty}}\right)$$

*U*, ค่าความเร็วของเจ็ตที่ปากทางออก

 $U_{\infty}$ ค่าความเร็วของกระแสลมขวาง

ค่า A และ b ค่าคงที่ที่ได้จากการทดลอง

- x ระยะทางตาม Downstream
- z<sub>c</sub> ระยะทางตามแนว Traverse

เมื่อนำสมการข้างต้นมาใช้กับการทดลองนี้โดยการจัดรูปของสมการใหม่ให้อยู่ในรูปของ *RD* Scale ได้ดังนี้

$$\frac{Q_j}{Q_0} = 1 + \frac{RD}{Ab} \left(\frac{x}{RD}\right) \frac{1}{\left(\frac{x}{RD}\right)^b}$$

แทนค่า

$$\left(\frac{x}{RD}\right)^{b}$$
 ด้วย  $\frac{z_{c}}{RD}$ 

$$\frac{Q_j}{Q_0} = 1 + \frac{R}{b} \left(\frac{x}{RD}\right) / \left(\frac{z_c}{RD}\right)$$

้จัดรูปสมการโดยเปลี่ยนสัญลักษณ์ใหม่เพื่อให้สอดคล้องกับการท<sub>ุ</sub>ดลองนี้

$$\lambda = 1 + \frac{r}{m} \left( \frac{x}{rd} \right) / \left( \frac{y}{rd} \right)$$
(3.17)  
โดยที่  
$$b = m$$
$$D = d$$
$$z_c = y$$
$$\lambda = \frac{Q_j}{Q_0}$$

 การคำนวณการ Entrainment โดยการ Integrate ปริมาตรการไหลบนแต่ละหน้าตัด ตามแนว Downstream (x) ซึ่งวิธีนี้จะต้องกำหนดขอบเจ็ตเพื่อกำหนดพื้นที่สำหรับการนำมา คำนวณโดยเริ่มต้นของการพิจารณาขอบเจ็ตนั้นจำเป็นต้องคำนึงถึงวิธีที่จะแยกเจ็ตออกจาก กระแสลมขวางซึ่งมีหลักการในการพิจารณาจากคุณลักษณะของ flow กล่าวคือในบริเวณกระแส ลมขวางจะมีค่า Turbulence intensity ต่ำกว่าในบริเวณเจ็ต ดังนั้นจึงใช้ Turbulence intensity เป็นค่าสำหรับการกำหนดขอบเจ็ตซึ่งการคำนวณจะกำหนดค่า Turbulence intensity เท่ากับ 12 เปอร์เซ็นต์ และแสดงสมการสำหรับการคำนวณได้ดังนี้

$$\frac{Q_j}{Q_0} = \frac{\int w dA_{jet}}{A_J U_J}$$
(3.18)

โดยที่ A<sub>jet</sub> พื้นที่ของเจ็ตที่หน้าตัดใดๆ โดยที่ขอบเจ็ตจะมีค่า Turbulence intensity เท่ากับ 12 เปอร์เซ็นต์

A<sub>J</sub> พื้นที่ที่ปากทางออกของเจ็ต

- U, ค่าความเร็วเฉลี่ยของเจ็ตที่ปากทางออกมีค่าเท่ากับ 15.65 เมตรต่อวินาที
- พ ค่าความเร็วเฉลี่ยที่หน้าตัดใดๆ

รูปที่ 3.32 เมื่อเปรียบเทียบการ Entrainment ของกรณี JICF กับกรณี I15 ตามสมการ ของ Yuan and Street (1998) พบว่าที่ตำแหน่ง x/rd เดียวกันกรณี I15 จะEntrainment Crossflow ได้มากกว่ากรณี JICF ในช่วง x/rd = 0.25, 0.5 และ 0.75 แต่เมื่อพิจารณาที่ x/rd = 1, 1.5, 2, 2.5, 3, และ 4 กลับพบว่า กรณี I15 จะ มีค่า Entrainment ด้อยกว่ากรณี JICF โดยค่า Entrainment ที่ x/rd ต่างๆ ได้แสดงไว้ดังในตารางที่ 3.5 ในขณะที่เมื่อพิจารณา ค่าการเหนี่ยวนำการผสมจากการคำนวณโดยตรงจากความเร็วเฉลี่ยที่วัดได้กลับพบว่าค่าการ Entrainment ของกรณี I15 จะมีค่ามากกว่ากรณี JICF ตลอดช่วงของการวัด ซึ่งผลของความ แตกดังกล่าวจะอภิปรายไว้ในบทต่อไป

#### บทที่ 4

#### อภิปรายผลการทดลอง

เมื่อพิจารณาการเหนี่ยวนำการผสม (Entrainment) จากสมการ Entrainment ของ Yuan and Street (1998) พบว่าการเหนี่ยวนำการผสม (Entrainment) จะดีกว่ากรณี JICF ที่ บริเวณใกล้กับปากทางออกของเจ็ตแต่จะด้อยกว่าที่บริเวณไกลจากปากทางออกของเจ็ต และ ในทางตรงกันข้ามเมื่อพิจารณาการเหนี่ยวนำการผสมจากค่าความเร็วที่วัดได้พบว่ากรณี I15 นั้น จะมีการเหนี่ยวนำการผสมดีกว่ากรณี JICF เกือบทั้งบริเวณการวัด โดยเริ่มต้นจะพิจารณาสมการ ของ Yuan and Street (1998) ซึ่งสมการดังกล่าวเป็นสมการที่นิยามจาก Stream line trajectory แต่เรานำมา Modify เพื่อนำมาใช้กับ Maximum velocity trajectory ในขณะที่ การ คำนวณโดยการ Integrate volume flux บนหน้าตัดนั้นจะกำหนดขอบเจ็ตสำหรับการคำนวณ โดยใช้ค่า Turbulent intensity เท่ากับ 12 เปอร์เซ็นต์ จากความแตกต่างดังกล่าวเราค่อนข้างเชื่อ ผลที่ได้จากการคำนวณค่าความเร็วเฉลี่ยโดยการ Integrate volume flux บนหน้าตัดมากกว่าผล ที่คำนวณได้จากสมการของ Yuan and Street (1998)

เมื่อพิจารณาการ Entrainment ของการคำนวณโดย Integrate volume flux บนหน้า ตัด พบว่าที่ระยะห่างจากปากทางออกของเจ็ตมากกว่า 3rd การเหนี่ยวนำการผสมจะลดลงซึ่ง จากการวิเคราะห์ความเป็นไปได้ถึงสาเหตุของการลดลงของการ Entrainment อาจจะเกิดจาก 1) เจ็ตคลายกระแสลมขวางที่เหนี่ยวนำเข้าในช่วงต้นคืนกลับให้กับกระแสลมขวาง ซึ่งประเด็นนี้เรา คิดว่าไม่น่าจะเกิดขึ้นกับการไหลแบบนี้ และ 2)อาจเป็นเพราะรูปแบบของการไหลสำหรับการ ทดลองนี้อาจจะไม่มี Self similarity ซึ่งหมายความว่าในช่วงของการพิจารณาดังกล่าว Flow นั้น ยังคงมีการส่งถ่ายค่าของความเร็วเฉลี่ยออกจากขอบเจ็ตยังคงมีค่าสูงอยู่จึงเป็นสาเหตุให้ Volume flux ที่หน้าตัดไกลจากปากทางออกเจ็ต (มากกว่า 3rd ) ลดลง

## จุฬาลงกรณมหาวทยาลย

#### บทที่ 5

#### สรุปผลการทดลอง

งานวิจัยนี้เป็นการศึกษาผลกระทบของเจ็ตควบคุมต่อการเปลี่ยนแปลงคุณลักษณะของ ความเร็วเจ็ตในกระแสลมขวาง โดยมุ่งศึกษา 2 ประเด็นคือ

ประเด็นที่ 1 หาพารามิเตอร์ที่สำคัญ 2 ตัวคือตำแหน่งเชิงมุมของเจ็ตควบคุม และ อัตราส่วน เชิงมวลของเจ็ตควบคุมต่อเจ็ตหลักที่ทำให้การผสมของเจ็ตในกระแสลมขวางดีขึ้น (Optimum) โดยทดลองแบบสังเขป

ประเด็นที่ 2 ศึกษาการเปลี่ยนแปลงคุณลักษณะและโครงสร้างของความเร็วของเจ็ตใน กระแสลมขวางเมื่อฉีดเจ็ตควบคุมที่ตำแหน่ง Optimum เปรียบเทียบกับกรณี ไม่ฉีดเจ็ตควบคุม (JICF)

เจ็ตที่ใช้ในการศึกษามีขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางเท่ากับ 22.5 มิลลิเมตรและมีรูปร่างของ ความเร็วที่ปากทางออกเป็นแบบ Fully developed turbulent pipe profile ส่วนเจ็ตควบคุมมี ขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางเท่ากับ 1 มิลลิเมตรและอยู่ต่ำกว่าปากทางออกของเจ็ตเท่ากับ 3 มิลลิเมตร โดยทำการทดลองที่อัตราส่วนความเร็ว (r) คงที่เท่ากับ 3.87 Reynolds number ของเจ็ตเท่ากับ 23,500 และ Reynolds number ของกระแสลมขวางซึ่งคิดจากเส้นผ่านศูนย์กลาง ของปากเจ็ตเท่ากับ 6,100 โดยทำการทดลองที่อุณหภูมิห้องปกติ

การหาตำแหน่งของการฉีดเจ็ตควบคุมที่เหมาะสม (Optimum) มีหลักเกณฑ์ในการ พิจารณาเลือกโดยอาศัยการวิเคราะห์จากผลของ Yuan and Street (1997) ที่ชี้แนะว่าการ เหนี่ยวนำการผสม (Entrainment) ที่เพิ่มขึ้นจะส่งผลให้เส้นทางเดินของเจ็ตต่ำลง ดังนั้นใน การศึกษานี้จะกำหนดตำแหน่งของการฉีดเจ็ตควบคุมที่ทำให้เส้นทางเดินของเจ็ตต่ำที่สุดเป็น ตำแหน่งที่เหมาะสม (Optimum) โดยเส้นทางเดินของเจ็ตสำหรับการทดลองนี้จะนิยามจากค่า ความเร็วสูงสุดบน Center plane ตามแนว Downstream (x) ซึ่งการหาตำแหน่งของการฉีดเจ็ต ควบคุมที่เหมาะสมนั้นจะพิจารณาเลือกจากผลการทดลองที่ตำแหน่งของการฉีดเจ็ต ควบคุมที่เหมาะสมนั้นจะพิจารณาเลือกจากผลการทดลองที่ตำแหน่งของการฉีดเจ็ตควบคุม ทั้งหมด 8 ตำแหน่งคือ 0,180, (0,180), ± 15, ±30, ±45, ± 90, ±135 องศา ด้วยค่าอัตราส่วน เซิงมวล (*r*<sub>m</sub>) คงที่ เท่ากับ 2.32 เปอร์เซ็นต์ พบว่าการฉีดเจ็ตควบคุมที่ตำแหน่ง ±15 องศา จะ ส่งผลทำให้เส้นทางการเดินของเจ็ตต่ำที่สุด (รูปที่ 3.8) ดังนั้นจึงเลือกตำแหน่งการฉีดเจ็ตควบคุม ที่ ±15 องศาเป็นตำแหน่งเซิงมุมของเจ็ตที่เหมาะสม

หลังจากนั้นทำการทดลองเพื่อหาอัตราส่วนเชิงมวลที่เหมาะสมสำหรับการฉีดเจ็ตควบคุมที่ ตำแหน่งเชิงมุม ± 15 องศา โดยทำการปรับเปลี่ยนค่าอัตราส่วนเชิงมวลทั้งหมด 5 ค่า คือ 0.5, 1, 1.5, 2 และ 32 เปอร์เซ็นต์ แล้วพิจารณาอัตราส่วนเชิงมวลที่ทำให้ตำแหน่งตามแนว Traverse ของจุดที่มีความเร็วสูงสุดบน Center plane ที่ตำแหน่ง x/rd = 1.5 ต่ำสุด จากการ ทดลองพบว่าการฉีดเจ็ตควบคุมด้วย อัตราส่วนเชิงมวลเท่ากับ 2.32 เปอร์เซ็นต์ จะส่งผลให้ ตำแหน่งดังกล่าวต่ำสุด (รูปที่ 3.10) นอกจากนั้น การฉีดเจ็ตควบคุมที่อัตราส่วนเชิงมวลเท่ากับ 2.32 เปอร์เซ็นต์จะมีผลทำให้ค่าความเร็วสูงสุดลดลงด้วย อย่างไรก็ตาม เมื่อพิจารณา เปรียบเทียบกับการฉีดเจ็ตควบคุมด้วยอัตราส่วนเชิงมวลเท่ากับ 2 เปอร์เซ็นต์พบว่ามีค่าทั้งสอง ใกล้เคียงกัน ดังนี้เมื่อพิจารณาในแง่มุมของการใช้พลังงานในการกระตุ้นเจ็ตประกอบจึงเลือกค่า อัตราส่วนเชิงมวลของการทดลองนี้เท่ากับ 2 เปอร์เซ็นต์เป็นค่าที่เหมาะสม

จากผลการทดลองในประเด็นที่ 1 ข้างต้น ในการเทดลองเพื่อศึกษาประเด็นที่ 2 จึงเลือกฉีด เจ็ตควบคุมที่ตำแหน่ง ±15 องศา ด้วยอัตราส่วนเชิงมวลคงที่เท่ากับ 2 เปอร์เซ็นต์ (กรณี I15)

เมื่อพิจารณาผลการทดลองในประเด็นที่ 1 เพื่อหา ตำแหน่งเชิงมุมและอัตราส่วนเชิงมวลที่ เหมาะสม พบว่า 1) ตำแหน่งดังกล่าวสอดคล้องกับผลการทดลองของ Bunyajitradulya and Sathapornnanon (2005) ซึ่งพบว่าโครงสร้างของเจ็ตมีความไวต่อการติด Tab ที่บริเวณ Windward มากที่สุด และ 2) การฉีดเจ็ตควบคุมที่ตำแหน่ง Windward (ในช่วง -45 ไปถึง +45 องศา) ส่งผลให้เส้นทางเดินของความเร็วเจ็ตต่ำลง ในทางตรงกันข้าม การฉีดเจ็ตควบคุมที่ ตำแหน่ง Leeward (ช่วง -90 จนถึง +90 องศา) จะส่งผลให้เส้นทางเดินของความเร็วเจ็ตสูงขึ้น

ส่วนของการทดลองในประเด็นที่ 2 จะทำการทดลอง 2 กรณี คือ JICF และกรณี I15 โดย วัดการกระจายตัวของความเร็วที่ตำแหน่งต่างๆ ตามหน้าตัดที่ตั้งฉากกับทิศทางการไหลของ กระแสลมขวาง (Cross plane) ตามแนว Downstream (x) 7 หน้าตัด (x/rd = 0.25, 0.5, 0.75, 1, 2, 3 และ 4)

#### คุณลักษณะและโครงสร้างการกระจายตัวของค่าความเร็วของเจ็ตบนหน้าตัดตามแนว Downstream สำหรับกรณี JICF

เมื่อพิจารณาการกระจายตัวของอัตราส่วนความเร็วต่อความเร็วกระแสลมขวาง ( $w/U_{cf}$ ) สำหรับการพัฒนาตัวของเจ็ต จะพบว่า JICF นั้นจะขยายตัวออกทางด้านข้างตามแนว Spanwise (z) มากกว่าแนว Traverse (y) นอกจากนั้นเมื่อพิจารณาที่ตำแหน่ง x/rd = 0.25 จนถึง 2 ยัง พบว่าค่าของความเร็วเฉลี่ยมีค่าสูงอยู่ที่บริเวณ Windward jet shear layer (รูปที่ 3.13)

ในอกจากนั้นเมื่อพิจารณาการกระจายตัวของ Turbulent intensity (รูปที่ 3.19) พบว่า ที่หน้าตัดใกล้ปากเจ็ต (x/rd = 0.25) จะปรากฏ Local peak ค่าสูงที่ตำแหน่ง Windward jet shear layer ในขณะที่ ที่หน้าตัดห่างออกไป (x/rd = 0.5 จนถึง 1) Local peak กลับปรากฏที่ บริเวณด้านข้างของเจ็ตซึ่งเป็นบริเวณเดียวกับ Hanging vortices และ CVP และ ยังพบว่า Local peak ค่าสูงที่บริเวณ Windward jet shear layer นั้นจะสลายตัวค่อนข้างเร็ว ผลประเด็น นี้ชี้แนะว่าในบริเวณใกล้ปากเจ็ต (x/rd = 0.25) นั้น Windward jet shear layer จะเป็น โครงสร้างการไหลที่มีบทบาทสำคัญ อย่างไรก็ตาม เมื่อเจ็ตพัฒนาตัวต่อไป (ตั้งแต่ x/rd = 0.5 จนถึง 1) พบว่า Hanging vortices และ CVP จะเป็นโครงสร้างการไหลที่มีบทบาทที่สำคัญ แทน

เมื่อพิจารณาการกระจายตัวของสัมประสิทธิ์ความเร็วเฉลี่ยรวม ( $C_{UG}$ ) พบว่า มี Local peak ที่เด่นชัด 4 ตำแหน่ง ที่หน้าตัดใกล้กับปากทางออกของเจ็ต (รูปที่ 3.14 x/rd = 0.25) และ เมื่อเจ็ตพัฒนาตัวต่อไปถึงตำแหน่ง x/rd = 0.5 จะพบว่าเหลือ Local peak ที่เด่นชัดเพียง 2 ตำแหน่ง ประเด็นนี้ชี้แนะว่า มีปฏิสัมพันธ์ (Interaction) และ การรวมตัวกัน (Merge) ของ โครงสร้างบริเวณ Windward jet shear layer กับ โครงสร้างบริเวณ Hanging vortices และ CVP

#### คุณลักษณะและโครงสร้างการกระจายตัวของค่าความเร็วของเจ็ตบนหน้าตัดตาม แนว Downstream เปรียบเทียบกรณี JICF กับ กรณี I15

เมื่อพิจารณาผลของการฉีดเจ็ตควบคุมต่อการเปลี่ยนแปลงโครงสร้างของ Turbulent intensity พบว่าเมื่อฉีดเจ็ตควบคุมแล้วมีผลทำให้ค่า Turbulent intensity เพิ่มสูงขึ้นที่บริเวณ lnล้กับปากทางออกของเจ็ต และมีค่าสูงอยู่บริเวณ Hanging vortices และ CVP (รูปที่ 3.19 x/rd = 0.25) เมื่อพิจารณาการกระจายตัวของสัมประสิทธิ์ความเร็วเฉลี่ยรวม ( $C_{UG}$ ) พบว่าเมื่อ ฉีดเจ็ตควบคุมแล้วมีผลทำให้ Local peak ที่หน้าตัด ลดลงจาก 4 ตำแหน่ง ในกรณี JICF เหลือ 3 ตำแหน่ง ในกรณี I15 (รูปที่ 3.14 x/rd = 0.25) ผลนี้ชี้แนะว่าการฉีดเจ็ตควบคุมนั้นจะ ก่อให้เกิด ปฏิสัมพันธ์ (Interaction) และการรวมตัวกัน (Merge) ของโครงสร้างในบริเวณ Windward jet shear layer และ Hanging vortices

นอกจากนั้น ยังพบว่าการฉีดเจ็ตควบคุมจะมีผลทำให้โครงสร้างความเร็วสูงในบริเวณ Windward jet shear layer สลายตัวไป และทำให้เกิดโครงสร้างของคู่ Lateral vortical structure ที่บริเวณด้านข้างอย่างชัดเจน โดยเมื่อเจ็ตพัฒนาตัวต่อไปโครงสร้างดังกล่าวจะ แยกตัวห่างจากกัน เมื่อเปรียบเทียบกับ กรณี JICF (รูปที่ 3.13) ผลการทดลองนี้ชี้แนะว่าการ ฉีดเจ็ตควบคุมนั้นจะลดบทบาทและการพัฒนาตัวของ Windward jet shear layer ในทาง ตรงกันข้าม จะช่วยเพิ่มบทบาทและส่งเสริมการพัฒนาตัวของ Lateral skewed mixing layers เป็นผลทำให้เกิดการผสมที่ดี ที่บริเวณด้านข้างของเจ็ต (suppress windward jet shear layer, promote lateral skewed mixing layers)

#### เส้นทางเดินของเจ็ตและการเหนี่ยวนำการผสม ( Trajectory and Entrainment)

เมื่อพิจารณาเส้นทางเดินของ CC และ CM ของกรณี JICF พบว่าเส้นทางเดินทั้งสอง อยู่ระดับใกล้เคียงกัน (รูปที่ 3.24ก) ซึ่งบงชี้ว่าการกระจายตัวของความเร็วเจ็ต ในกรณีของ JICF นั้นค่อนข้างสม่ำเสมอ (Uniform, เมื่อเปรียบเทียบกับกรณี I15 ที่จะกล่าวถึงต่อไป) เมื่อพิจารณาเส้นทางเดินของ CC กับ CM ของกรณี I15 กลับพบว่าเส้นทางเดินของ CM จะอยู่ต่ำกว่า CC (รูปที่ 3.24ข) ซึ่งบ่งชี้ว่าจะมีการกระจายตัวของความเร็วสูงที่ด้านล่างของ บริเวณเจ็ต (ตัวเจ็ต)

เมื่อพิจารณาเปรียบเทียบเส้นทางเดินของ CC กรณี JICF และ กรณี I15 พบว่าเส้นทาง เดินใกล้เคียงกัน (รูปที่ 3.25ก) ซึ่งบ่งชี้ว่าความสูงของบริเวณเจ็ตกรณี JICF และ กรณี I15 อยู่ ระดับใกล้เคียงกัน

เมื่อพิจารณาเปรียบเทียบเส้นทางเดินของ CM พบว่าเส้นทางเดินของกรณี I15 จะอยู่ ต่ำกว่ากรณี JICF (รูปที่ 3.25 ข) ซึ่งบ่งชี้ว่ากรณี I15 จะมีการกระจายตัวของความเร็วสูงที่ บริเวณต่ำกว่ากรณี JICF

เมื่อนำพารามิเตอร์ของเส้นทางเดินของเจ็ตที่ได้จากการทดลองมาใส่ในสมการของการ เหนี่ยวนำการผสมของ Yuan and Street (1998) พบว่าการเหนี่ยวนำการผสม (Entrainment) กรณี I15จะดีกว่ากรณี JICF ที่บริเวณใกล้กับปากทางออกของเจ็ต (*x/rd* = 0.25 จนถึง 1) แต่จะ ด้อยกว่าที่บริเวณไกลจากปากทางออกของเจ็ต (รูปที่ 3.32) ในทางตรงกันข้าม เมื่อพิจารณา การเหนี่ยวนำการผสมจากการ อินทิเกรต หาอัตราการไหลจากความเร็วที่วัดได้ที่หน้าตัดใดๆ พบว่ากรณี I15 นั้นจะมีการเหนี่ยวนำการผสมที่ดีกว่ากรณี JICF เกือบทั้งบริเวณการวัด (รูป เดียวกัน )

จากผลการศึกษาในงานวิจัยนี้โดยรวม พบว่า การฉีดเจ็ตควบคุมจะส่งผลให้เส้นทางเดิน ของเจ็ตต่ำลง และ การเหนี่ยวนำการผสมดีขึ้น ซึ่งสามารถอธิบายได้ว่า การฉีดเจ็ตควบคุมนั้น จะ ลดบทบาทและการพัฒนาตัวของ Windward jet shear layer ในทางตรงกันข้าม จะช่วยเพิ่ม บทบาทและส่งเสริมการพัฒนาตัวของ Lateral skewed mixing layers เป็นผลทำให้เกิดการ เหนี่ยวนำการผสมที่ดีขึ้นที่บริเวณด้านข้างของเจ็ต (suppress windward jet shear layer, promote lateral skewed mixing layers) นอกจากนั้นแล้ว ยังส่งเสริมให้เกิดความปั่นป่วน (promote turbulence) ที่บริเวณ Lateral skewed mixing layer นี้ด้วย

## จุฬาลงกรณมหาวทยาลย

### ประมวลตาราง

สถาบันวิทยบริการ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ลำดับ	ผู้ศึกษา	รายละเอียดของการ <mark>ศึ</mark> กษ <mark>า</mark>	<mark>พ</mark> ารามิเตอร์	ผลที่ได้
1	Pratte and Baines (1967)	<ul> <li>ศึกษาเส้นทาง, อัตราการลดลง ตามแนวแกน และ การขยายตัว ของเจ็ต</li> <li>ทำการทดลองโดยศึกษาปริมาณ ความเร็วในอุโมงค์ลม</li> <li>ปากเจ็ตอยู่ติดกับแผ่นราบขนาด รัศมี 6 นิ้วซึ่งอยู่สูงจากพื้น 8 นิ้ว</li> </ul>	• $r_v = \frac{u_j}{u_{cf}} = 5, 15,$ 25, 35 • $d = 0.158, 0.248,$ $0.362  \hat{u}_{\Omega}$	<ul> <li>เส้นทางของความเร็วสามารถยุบรวมเป็นเส้น เดียวกันได้ที่อัตราส่วนความเร็วต่างๆกันเมื่อสเกล ด้วย rd</li> <li>อัตราส่วนของความกว้างต่อความสูงของเจ็ตใน บริเวณ Vortex zone เป็นค่าคงที่ประมาณ 1.4 ใน แต่ละหน้าตัดตามแนวแกนเจ็ตแสดงถึง Similarity</li> <li>ใน Vortex zone อัตราการกระจายจะถูกควบคุม โดย Turbulent mixing และการพาของ Vortex</li> </ul>

ตารางที่ 1.1 สรุปผลงานวิจัยที่ผ่านมา: การศึกษาคุณลักษณะเจ็ตในกระแสลมขวาง



ลำดับ	ผู้ศึกษา	รายละเอียดของการศึกษา	พารามิเตอร์	แลที่ได้
2	Kamotani and Greber (1972)	<ul> <li>ศึกษาเส้นทางและคุณลักษณะ การผสม</li> <li>ทำการทดลองโดยศึกษาปริมาณ ความเร็วและอุณหภูมิในอุโมงค์ ลม</li> <li>ปากเจ็ตอยู่ติดกับแผ่นราบซึ่งอยู่ สูงจากผนังพื้น 2.5 นิ้วและอยู่ ห่างจากขอบด้านหน้าของแผ่น ราบ 2 นิ้ว</li> <li>ใช้ Hot-wire ในการวัดความเร็ว และ ใช้ Thermocouple ในการ วัดอุณหภูมิ</li> </ul>	• $J = \frac{\rho_j U_j^2}{\rho_0 U_0^2} = 15.3, 59.6$ • $T_j - T_0 = 0, 75, 320 ^{\circ}\text{F}$ • $\text{Re}_0 = \frac{U_0 D}{v}$ = 2,800 - 4,200 • $\frac{\rho_j}{\rho_0} = 0.73$ & ล้าหรับ $0 \le \frac{x}{D} \le 20$ • $\overline{u} = ((U) - U_o) / ((U)_{\text{max}} - u_o)$ • $\overline{\theta} = ((T) - T_0) / ((T)_{\text{max}} - T_0)$	<ul> <li>อัตราส่วนโมเมนตัมเป็นพารามิเตอร์ที่สำคัญ สำหรับเส้นทาง ของความเร็ว และ อุณหภูมิ</li> <li>อัตราส่วนความหนาแน่นมีผลต่อเส้นทางเดิน ของอุณหภูมิเล็กน้อยแต่ไม่ผลต่อเส้นทางของ ความ เร็ว</li> <li>เส้นทางเดินของอุณหภูมิอยู่ต่ำกว่าเส้นทางเดิน ของความเร็วที่อัตราส่วนโมเมนตัมเดียวกัน</li> <li>ปริมาณ Turbulence ของเจ็ตเพิ่มขึ้นตาม อัตราส่วนโมเมนตัม</li> <li>สรุปความสัมพันธ์ของเส้นทางการเคลื่อนที่ของ ความเร็วและอุณหภูมิดังนี้</li> <li><sup>Z</sup>/<sub>D</sub> = a<sub>v</sub> (<sup>X</sup>/<sub>D</sub>)<sup>bv</sup> สำหรับกรณีของความเร็ว</li> </ul>

# สถาบันวิทยบริการ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ลำดับ	ผู้ศึกษา	รายละเอียดของการศึกษา	พารามิเตอร์	ผลที่ได้
3	Smith and Mungal (1998)	<ul> <li>ศึกษาคุณลักษณะการผสมของ เจ็ตในกระแสลมขวาง</li> <li>ทำการทดลองโดยศึกษา ปริมาณ Scalar concentration ในอุโมงค์ ลม</li> <li>ใช้เทคนิค Planar laser-induced fluorescence (PLIF)</li> </ul>	• $r = \left(\frac{\rho_j u_j^2}{\rho_{cf} u_{cf}^2}\right)^{1/2}$ = 5 - 25 • $Re_j = \frac{u_j d}{v}$ = 8,400 - 41,500	<ul> <li>การลดลงของ Scalar concentration บนระนาบ สมมาตรแปรตาม (s/rd)<sup>-1.3</sup> ในบริเวณ Near field และแปรตาม (s/rd)<sup>-2/3</sup> ในบริเวณ Far field โดยมี จุดแบ่ง (branch point) อยู่ที่ s = 0.3r<sup>2</sup>d (s คือ ระยะทางตามแนวแกนเจ็ตบนระนาบสมมาตร)</li> <li>จุดแบ่งดังกล่าว ยังพิจารณาได้จากลักษณะการ กระจายของ p.d.f โดยมีลักษณะ Non-marching ที่ Near field และมีลักษณะ Tilted ที่ Far field</li> </ul>

จุฬาลงกรณ่มหาวิทยาลัย
ลำดับ	ผู้ศึกษา	รายละเอียดของการศึกษา	พารามิเตอร์	ผลที่ได้
4	Yuan and Street (1998)	<ul> <li>ศึกษาเส้นทางเดินของเจ็ตและ การ Entrainment ของเจ็ต ใน Cross flow</li> <li>ทำ Simulation โดยศึกษา Scalar concentration</li> <li>ใช้ Large eddy simulation (LES)</li> </ul>	$r = \frac{u_j}{u_{cf}}, r = 2, 3.3$ $\operatorname{Re}_{cf} = \frac{u_{cf}d}{v}$ $\operatorname{Re}_{cf} = 1,050; 2,100$	<ul> <li>Trajectory ของ Center plane บริเวณห่างจาก ปาก เจ็ต ที่ Velocity ratio ต่างกัน Collapse เป็นเส้นเดียวโดยมีลักษณะเป็น Power law</li> <li>ในบริเวณ Power law การดึง Cross flow fluid เข้าไปในเจ็ต Fluid (Entrainment) เป็นกลไก สำคัญที่มีอิทธิพลต่อการเปลี่ยนแปลงทิศทาง ของ เจ็ต ส่วนบริเวณปากเจ็ต (บริเวณ Upstream ของ บริเวณ Power law) Pressure drag</li> <li>สมการแสดงความสัมพันธ์ระหว่างการ Entrainment กับเส้นทางการเคลื่อนที่ของเจ็ต V<sub>jet</sub> = 1 + R/Ab (x/R)<sup>1-b</sup></li> <li>การโค้งตัวของเจ็ตในบริเวณ Near field เกิดจาก Pressure drag ส่วน Far field เกิดจากการ Entrainment ของเจ็ตในกระแสลมขวาง</li> </ul>

ลำดับ	ผู้ศึกษา	รายละเอียดของการศึกษา	พารามิเตอร์	ผลที่ได้
5	Yuan <i>et al.</i> (1999)	<ul> <li>ศึกษาโครงสร้างของ.Vortical structure บริเวณ Near field</li> <li>ทำ Simulation โดยศึกษาปริมาณ เฉลี่ยและ Fluctuation</li> <li>ใช้ Large eddy simulation (LES)</li> </ul>	• $r_v = \frac{u_j}{u_{cf}} = 2, 3.3$ • $\operatorname{Re}_{cf} = \frac{u_{cf} d}{v}$ =1,050; 2100	<ul> <li>พบโครงสร้างของ Vortical structure บริเวณ Near field ได้แก่ Hanging vortices, Spanwise rollers และ Vertical streaks</li> <li>CVP เกิดจากการที่ Hanging vortices ซึ่งเกิดขึ้น จาก Skewed mixing layer ที่ขอบเจ็ตได้รับผล ของ Adverse pressure gradient ทำให้เกิดการ Breakdown จนกลายเป็น CVP และพัฒนาตัว ตามเส้นทางของเจ็ต</li> </ul>
6	Lim et al. (2001)	<ul> <li>ทำการทดลอง โดยศึกษา จาก การทำLarge-scale Structure ของเจ็ตใน กระแสลมขวาง</li> <li>ทำการทดลองโดยใช้เทคนิค ของ Flow Visualization ใช้ dye/alcohol mixture และ Fluorescein disodium dye</li> </ul>	<ul> <li>Re = 1,600</li> <li>R<sub>v</sub> = 4.6</li> </ul>	<ul> <li>Large-scale Structure ของเจ็ตในกระแสลม ขวางในบริเวณของเจ็ต Shear layer vortices เป็นลักษณะของ Loops vortex ซึ่งไม่ได้เกิด จากการม้วนตัวของ Vortex rings แต่ Loops vortex เกิดจากการเปลี่ยนแปลงรูปร่างของ Cylindrical vortex sheet หรือ Jet column</li> </ul>

จุฬาลงกรณมหาวทยาลย

ลำดับ	ผู้ศึกษา	รายละเอียดของการศึกษา	พารามิเตอร์	ผลที่ได้
7	Cortelezzi and Karagozian (2001)	<ul> <li>ศึกษาการก่อตัว และ การพัฒนา ตัว ของ Vortical structure ใน สนามการใหลโดยเฉพาะ CVP โดย ใช้ 3D vortex element</li> </ul>	• $\frac{D}{2}$ = Characteristic length • $\frac{D}{2u_{\infty}}$ = Characteristic time • $\frac{\delta}{D}$ = 0.5, 1, 2 • $\frac{u_{jet}}{u_{\infty}}$ = 2.5, 5.4, 10.8	<ul> <li>พบว่าที่บริเวณ Near field นั้น Vortical structure มีการม้วนตัวขึ้นเป็น Vortex ring และ กลายเป็น CVP ในที่สุด</li> <li>การ Entrain crossflow ในบริเวณ Far field พบสัดส่วนของ Crossflow fluid ที่เพิ่มขึ้นใน บริเวณ Downstreamเนื่องจาก CVP ซึ่งจะช่วย เพิ่มความสามารถในการEntrainmentของ Crossflow fluid เข้ามาผสมในเจ็ต</li> </ul>

8New et al. (2003)ดีกษาโครงสร้างของเจ็ตใน กระแสฉมขวางที่ปากทางออก เป็นรูปวงรีโดยใช้เทคนิด LIF และทดสอบโดยใช้กุโมงค์น้ำ  ดิกษาผลของ Aspect ratio ต่อ การพัฒนาตัวของ CVP $AR=0.3-3.0$ $VR=1-5$ $R_j=900-5100$ $M_K = \frac{\int \rho_{\mu eV_{\mu}^2 A_{jer}}}{\rho_{m} U_{m}^2 A_{jer}}$ • พบว่า Aspect ratio ที่ค่าต่าๆ จะเกิด CVP ขึ้น 2 ตู่โดยจะเริ่มต้นจากด้านข้าง ของลำเจ็ตโดย CVP ที่มีกำลังมากกว่า สำหรับที่ Aspect ratio มีค่ามากนั้นพบว่ามี CVP เกิดขึ้นเพียงคู่ เดียวและก่อตัวขึ้นจากลำเจ็ตแต่ Shear layer กับกระแลน้ำขวาง Interface กันจะพัฒนาตัว และ VR8New et al. (2003)• ดีกษาผลของ Aspect ratio ต่อ การพัฒนาตัวของ CVP• MR = $\frac{\int \rho_{\mu eV_{\mu}^2 A_{jer}}}{\rho_m U_m^2 A_{jer}}$ • พบว่า Aspect ratio ที่ค่าต่าๆ จะเกิด CVP ขึ้น 2 ตู่โดยจะเริ่มต้นจากด้านข้าง ของลำเจ็ตโดย CVP ที่มีกำลังมากกว่า สำหรับที่ Aspect เดียวและก่อตัวขึ้นจากลำเจ็ตแต่ Shear layer กับกระแลน้ำขวาง Interface กันจะพัฒนาต้อ เป็น WVP ผู้เดียวหรือหลายคูขึ้นอยู่กับค่า AR และ VR• WVD เกิดขึ้นจากการใค้งตัวนูนออกหรือเว้าข้า ของ Vortex sheet• พบว่ารูปร่างของปากทางออกเจ็ตจะมีผลต่อ โครงสร้างของเจ็ตที่มีปากทางออกเจ็ตจะมีผลต่อ โครงสร้างของเจ็ตที่มีปากทางออกเป็นรูปวงรีทุก	ดับ	ผู้ศึกษา	รายละเอียดของการศึกษา	พารามิเตอร์	ผลที่ได้
	8	New <i>et al.</i> (2003)	<ul> <li>ศึกษาโครงสร้างของเจ็ตใน กระแสลมขวางที่ปากทางออก เป็นรูปวงวีโดยใช้เทคนิค LIF และทดสอบโดยใช้อุโมงค์น้ำ</li> <li>ศึกษาผลของ Aspect ratio ต่อ การพัฒนาตัวของ CVP</li> </ul>	• $AR = 0.3 - 3.0$ • $VR = 1 - 5$ • $R_j = 900 - 5100$ • $M_R = \frac{\int \rho_{jet} V_{jet}^2 dA}{\rho_{\infty} U_{\infty}^2 A_{jet}}$	<ul> <li>พบว่า Aspect ratio จะมีผลกระทบต่อบริเวณ Near field เท่านั้น</li> <li>พบว่า Aspect ratio ที่ค่าต่ำๆ จะเกิด CVP ขึ้น</li> <li>2 คู่โดยจะเริ่มต้นจากด้านข้าง ของลำเจ็ตโดย CVP ที่มีกำลังน้อยกว่าจะถูก Entrainment โดย CVP คู่ที่มีกำลังมากกว่า สำหรับที่ Aspect ratio มีค่ามากนั้นพบว่ามี CVP เกิดขึ้นเพียงคู่ เดียวและก่อตัวขึ้นจากลำเจ็ตแต่ Shear layer กับกระแสน้ำขวาง Interface กันจะพัฒนาตัว เป็น WVP คู่เดียวหรือหลายคู่ขึ้นอยู่กับค่า AR และ VR</li> <li>WVP เกิดขึ้นจากการโค้งตัวนูนออกหรือเว้าเข้า ของ Vortex sheet</li> <li>พบว่ารูปร่างของปากทางออกเจ็ตจะมีผลต่อ โครงสร้างของเจ็ตที่บริเวณ Near field แต่ กลไกหลักๆของการก่อตัวของโครงสร้างที่Large scale สำหรับเจ็ตที่มีปากทางออกเป็นรูปวงรีทุก</li> </ul>

ลำดับ	ผู้ศึกษา	รายละเอียดของการศึกษา	พารามิเตอร์	ผลที่ได้
9	Sau <i>et al.</i> (2004)	<ul> <li>ศึกษาโครงสร้างของ Vortical structure บริเวณ Near field ของเจ็ตที่มีปากทางออก เป็นรูปสี่ เหลี่ยมใช้ Direct numerical simulation (DNS)</li> </ul>	<ul> <li>Re = 255 และ 300 r = 2.5 และ 3.5 (อัตราส่วน ของความเร็วประสิทธิผล)</li> <li>u = v = w = 0 ที่ผนัง</li> </ul>	<ul> <li>โดยที่ CVP นั้นเกิดจาก Skewed mixing layer ที่พัฒนาตัวจากทางผนังทางด้านข้างของ เจ็ตไม่ได้เกิดขึ้นจาก Vortex ring</li> <li>พบ Wake vortice structure ที่บริเวณ Downstream</li> <li>Horse shoe ก่อตัวขึ้นทางด้าน Upstreamซึ่ง เป็นผลของการปฏิสัมพันธ์ของ Shear layer ที่ พื้นกับเจ็ต</li> </ul>

ลำดับ	ผู้ศึกษา	รายละเอียดของการศึกษา	พารามิเตอร์	ผลที่ได้
10	Muppidi and Mahesh (2005)	การศึกษาแบ่งออกเป็น 2 ส่วนคือ 1) การไหลแบบปั่นป่วนของเจ็ตใน กระแสลมขวางที่ไหลแบบราบเรียบ ด้วย DNS (Directional numerical simulation)โดยใช้ สภาวะการทดลองเดียวกับ Su and Mungal (2004) 2) Two dimension ถูกใช้ในการ แสดงการพัฒนาตัวภายในหน้าตัด ของเจ็ตและการเกิด CVP โดยจะ กำหนดให้สภาวะเริ่มต้นของการ พัฒนาตัวในหน้าตัดของเจ็ตนั้นมี	• การศึกษาส่วนที่ 1 $r_{eff} = \left(\frac{\rho_j}{\rho_{\infty}}r^2\right)^{\frac{1}{2}} = 5.7$ Re = 5,000 $\delta_{80\%} = 1.32d$ ที่ปากทางออก ของเจ็ต $\left(\omega_x^2 + \omega_y^2 + \omega_z^2\right) = \text{Vorticty}$ magnitude $-\frac{y}{r_{eff}d} = 0.1, 0.5$ และ 1.0	<ul> <li>การศึกษาส่วนที่ 1</li> <li>เจ็ตนั้นมีความไม่สมมาตรตาม Center streamline และ Vorticty ที่มีขนาดมากๆ นั้นจะอยู่ใกล้กับผนังของท่อและบริเวณลำ เจ็ต</li> <li>พบว่าที่บริเวณทางด้าน Upstream ของ เจ็ตจะสังเกตเห็น Vorticty ของ Cross flow fluid นั้นค่อนข้างจะสม่ำเสมอ และ Laminar -boundary layer</li> <li>ที่บริเวณ Downstream (0 ≤ x/d &lt; 6) จะ ปรากฏบริเวณที่มีค่าของ Low Vorticty</li> </ul>

ลำดับ ผู้ศึกษา	รายละเอียดของการศึกษา	พารามิเตอร์	ผลที่ได้
	ความเร่งคงที่ Pressure riven) และ สภาวะสุดท้ายจะถูกกำหนดให้มีค่า ของความเร็วคงที่ (Momentum driven)และใช้ Pressure เป็น พื้นฐานในการก่อตัวของ CVP	<ul> <li>การศึกษาส่วนที่ 2</li> <li>v = v<sub>j</sub></li> <li>u, w = 0</li> <li>Re = 1,000; 10,000, 100,000</li> </ul>	<ul> <li>การศึกษาส่วนที่ 2</li> <li>เริ่มต้นเส้นทางการเคลื่อนที่ของเจ็ตนั้นจะเป็นเส้น โค้งในขณะที่สุดท้ายนั้นจะเปลี่ยนเป็นเส้นตรงซึ่ง อธิบายได้ว่าที่สภาวะเริ่มต้นนั้นเจ็ตจะเคลื่อนที่ ด้วยความเร่งคงที่และในสภาวะสุดท้ายนั้นเจ็ตจะ เคลื่อนที่ด้วยความเร็วคงที่</li> <li>CVP นั้นจะเกิดจาก Vorticty ใน เจ็ต Shear layer และแนะนำว่า ท่อเจ็ตนั้นไม่มีความ จำเป็นต่อการก่อตัวของ CVP</li> </ul>

#### (ต่อ)

11       Zaman and Foss (1997)       • ศึกษาผลของการติด Vortex       • $J = \left(\frac{\rho_j u_j}{\rho_c f u_c f}\right)^2$ • การติด Tab รูปสามเหลี่ยมด้านหน้าของปากเจ็ก         (11)       (11)       (11)       (11)       (11)       (11)         (11)       (11)       (11)       (11)       (11)       (11)         (11)       (11)       (11)       (11)       (11)       (11)         (11)       (11)       (11)       (11)       (11)       (11)         (11)       (11)       (11)       (11)       (11)       (11)         (11)       (11)       (11)       (11)       (11)       (11)       (11)         (11)       (11)       (11)       (11)       (11)       (11)       (11)       (11)         (11)       (11)       (11)       (11)       (11)       (11)       (11)         (11)       (11)       (11)       (11)       (11)       (11)       (11)       (11)         (11)       (11)       (11)       (11)       (11)       (11)       (11)       (11)         (11)       (11)       (11)       (11)       (11)       (11)       (11)       (11)       (11)       (11)       (11)       (11)	ลำดับ	ผู้ศึกษา	รายละเอียดของการศึกษา	พารามิเตอร์	ผลที่ได้
รูปเป็นแบบริ แบบ เม่อ นอบ มากลัง ซึ่งติดอยู่บนขอบปากเจ็ตรูปวงกลม โดย ปากเจ็ตอยู่ในระดับเดียวกับพื้น Test section ทำการทดลองศึกษาปริมาณ ความเร็ว และ Vorticty ที่หน้าตัดๆ ซึ่ง ตั้งฉากกับแนวแทน Streamwise โดย ใช้ hot-wire anemometer ในการวัด • ความเร็ว กระแสลมขวาง $U_T = 6.77, 4.18 m/s$ • ความเร็วเจ็ต, $V_j = 31 m/s$ • Tabรูปสามเหลี่ยมซึ่งฐานติดอยู่กับ ขอบปากเจ็ตมีมุมยอดเท่ากับ 90°	11	Zaman and Foss (1997)	<ul> <li>ศึกษาผลของการติด Vortex generators แบบ Tab รูปสามเหลี่ยม ซึ่งติดอยู่บนขอบปากเจ็ตรูปวงกลม โดย ปากเจ็ตอยู่ในระดับเดียวกับพื้น Test section ทำการทดลองศึกษาปริมาณ ความเร็ว และ Vorticty ที่หน้าตัดๆ ซึ่ง ตั้งฉากกับแนวแกน Streamwise โดย ใช้ hot-wire anemometer ในการวัด</li> <li>ความเร็ว กระแสลมขวาง U<sub>T</sub> = 6.77, 4.18 m/s</li> <li>ความเร็วเจ็ต, V<sub>j</sub> = 31 m/s</li> <li>Tabรูปสามเหลี่ยมซึ่งฐานติดอยู่กับ ขอบปากเจ็ตมีมุมยอดเท่ากับ 90°</li> </ul>	• $J = \left(\frac{\rho_j u_j}{\rho_{cf} u_{cf}}\right)^2$ $= 21.1, 54.4$	<ul> <li>การติด Tab รูปสามเหลี่ยมด้านหน้าของปากเจ็ต ส่งผลให้ Penetration depth ลดลง เนื่องจากการ สันนิษฐานบริเวณด้านหน้าปากเจ็ตมีค่าความดัน สถิตย์สูง ประกอบกับบริเวณผนังปากเจ็ตด้านใน ซึ่งตรงกับตำแหน่งที่ติด Tabเป็นบริเวณที่มี Pressure gradient สูงที่เรียกว่า" Pressure hill " อีกด้วย จึงทำให้บริเวณที่ติด Tab นี้เป็น Primary source ของ Streamwise vorticty โดย</li> <li>ในขณะที่การติด Tab ด้านหลังของปากเจ็ตจะไม่ ค่อยส่งผลต่อ Penetration depth เนื่องจาก บริเวณพื้นด้านหลังของปากเจ็ตมีความดันสถิตย์ ต่ำ</li> </ul>

ตารางที่ 1.2 สรุปผลงานวิจัยที่ผ่านมา: การศึกษาคุณลักษณะของเจ็ต(JICF)ในกระแสลมขวางที่มีการติด Tab บริเวณปากทางออก

ลำดับ	ผู้ศึกษา	รายละเอียดของการศึกษา	พารามิเตอร์	ผลที่ได้
ลำดับ 12	ผู้ศึกษา Bunyajitradulya and Sathapornnanon (2005)	รายละเอียดของการศึกษา <ul> <li>ศึกษาผลกระทบของ Tab ต่อ</li> <li>โครงสร้าง Mean flow ของกรณี</li> <li>เจ็ตที่ไม่มีการหมุนควงในกระแสลม</li> <li>ขวาง (JICF) และ เจ็ตที่มีการหมุน</li> <li>ควง(SJICF)</li> <li>ใช้เจ็ตร้อนในการศึกษาโดยทำ</li> <li>การวัดการกระจายตัวของ</li> <li>อุณหภูมิของเจ็ตที่หน้าตัดตาม</li> <li>Downstream.ซึ่งจะทำการวัด</li> <li>จนถึงระยะ <math>\frac{x}{rd} = 1.0</math></li> </ul>	พารามิเตอร์ $d = 32mm$ $\frac{x}{rd} = 0.25, 0.5, 1.0$ $u_{cf} = 2.2 \pm 0.01 \frac{m}{s}$ $\overline{u_j} = 9.5 \pm 0.3 \frac{m}{s}$ crossflow temperature = 29.7 ± 1.8 c° $T_j = 77.8 \pm 1.7 c^{\circ}$ $r = \left[ \frac{\left(\rho_{j}\overline{u_j}^2\right)}{\rho_{cf}u_{cf}^2} \right]^{\frac{1}{2}} = 4$ $\frac{\rho_j}{\rho_{cf}} = 0.86$ Re <sub>j</sub> = 15000 Re <sub>cf</sub> = 4400 $Fr = \left[ \frac{\left(\rho_{cf} - \rho_j\right)gd}{\rho_j\overline{u_j}^2} \right]^{\frac{1}{2}} = 0.02$ $Sr = \frac{w_p}{u_j}$ $C_{TG} = \frac{\left(T - T_{cf}\right)}{\left(\overline{T_J} - T_{cf}\right)}$	<ul> <li>ผลที่ได้</li> <li>กรณีเจ็ตไม่หมุนควงซึ่งติด Tab ที่ตำแหน่ง ต่างๆ 8 ตำแหน่งนั้นสามารถสรุปได้ข้อสังเขป 5 ประเด็นดังนี้ 1)กรณีติด Tab ที่ Sr0-W และ Sr0- L การกระจายตัวของอุณหภูมิจะมีรูปร่างคล้าย กับกรณีที่ไม่ติด Tab คือมีลักษณะเป็นรูปไตที่ สมมาตร2)กรณีติดTabที่กรณีSr0-PW(SW) พบ ว่ามีรูปร่างแตกต่างไปจากกรณีที่ไม่ติด Tab มี ความคล้ายคลึงกับ CVP น้อยลงมากและไม่มี ความสมมาตรมากขึ้นและผลของการติด Tabที่ ตำแหน่งนี้มีข้อสังเกตที่สำคัญคือจะมีผลต่อโครง สร้างของเจ็ตโดยรวมเป็นอย่างมากและแบบค่อน ข้างถาวร 3) กรณีติด Tab ที่ Sr0-P(S) มีรูปร่าง ขอบเจ็ตนั้นจะคล้ายรูปไตที่ไม่สมมาตรเจ็ตด้านที่ ติดTabนั้นจะมีอุณหภูมิโดยรวมต่ำกว่าและ Lobe จะอยู่ต่ำกว่า Lobe ด้านที่ไม่ติด Tab ซึ่งจะมี</li> </ul>
		จฬาลงกร	ณ์มหาวิทยา	ลักษณะของโครงสร้างเป็นรูปจุลภาค

(ตีอ)	

ลำดับ	ผู้ศึกษา	รายละเอียดของการศึกษา	พารามิเตอร์	ผลที่ได้
				4) กรณีติด Tab ที่ Sr0-PL(SL)พบว่ารูปร่าง
				ของเจ็ตคล้ายกับกรณี Sr0-P (S) แต่ขอบ
				ด้านล่างของ Lobe ด้านที่ติด Tab นั้นจะอยู่ต่ำ
				กว่าด้านที่ไม่ติดTab 5)กรณีติด Tab ที่ ด้านข้าง
				ในทุกกรณีพบว่าจะทำให้รูปร่างของเจ็ตไม่
		3		สมมาตร Lobe ด้านที่ติด Tab จะมีอุณหภูมิ
				โดยรวมต่ำกว่าและขอบด้านล่างจะอยู่ในตำแหน่ง
				ที่ต่ำกว่าLobe ด้านที่ไม่ติด Tab
				<ul> <li>กรณีเจ็ตหมุนควงซึ่งติด Tab ที่ตำแหน่งต่างๆ 8</li> </ul>
		35.23		ตำแหน่งนั้นสามารถสรุปได้ข้อสังเขป 2 ประเด็น
		2		ดังนี้ 1)กรณีติดTabที่ตำแหน่ง (P,PW,W,SW)
				พบว่ามีการพัฒนาตัวในลักษณะที่แตกต่างจาก
				กรณีที่ไม่ติด Tab ค่อนข้างมาก

(ຕ່ອ)	

ลำดับ	ผู้ศึกษา	รายละเอียดของการศึกษา	พารามิเตอร์	ผลที่ได้
				2) กรณีติด Tab ที่ตำแหน่ง (S,SL,LและPL)พบ
				ว่าเจ็ตนั้นมีรูปร่างการกระจายตัวคล้ายกับกรณีที่ 
				ไม่ติด Tab ทั้งนี้ในกรณีที่ติด Tab ที่ตำแหน่ง S
			1 and a start	และ SL พบว่ามีรูปร่างคล้ายกันมากและทั้งสอง
				กรณียังพบลักษณะ Core ที่ฉีกขาดเป็นสองส่วน
				ในบางหน้าตัดอีกด้วย
			ATTER DITTE A	<ul> <li>พบว่าอุณหภูมิสูงจะอยู่ที่ต่ำแหน่งด้าน Suction</li> </ul>
			ALC: CALL	• ในบริเวณที่มีความไวต่อโครงสร้างการไหลมาก
				ที่สุดก็คือตรงกลางระหว่างตำแหน่งPressure
			AND	windward (PW) ไปจนถึง Windward (W)
		6	31	• แนะนำว่าการพัฒนาตัวของ Skewed mixing
				layer เป็นผลให้เกิดการก่อตัวของ CVP
			0	
			A	

ลำดับ	ผู้ศึกษา	รายละเอียดของการศึกษา	พารามิเตอร์	แลที่ได้
13	M'closkey <i>et al.</i> (2002)	<ul> <li>ศึกษาเจ็ตในกระแสลมวางโดย การกระตุ้นด้วยเสียงจากลำโพง</li> <li>ใช้ Liquid paraffin solution ไสำหรับสร้างควันให้กับเจ็ต</li> <li>แสงสว่างสีขาวติดตั้งไว้ด้านบน หน้าตัดทดสอบด้วยกำลังไฟ ขนาด 500 Watt</li> <li>วิธีการทางภาพถ่ายด้วยกล้อง ถูกนำมาใช้บันทึกผลการ ทดลอง</li> </ul>	• $d_j = 0.75 cm$ • $R = 2.58$ • $R_e = 1500$ • Frequency=40 and 1,640 Hz • $U_j = 3.1m/s, U_{\infty} = 1.2m/s$	<ul> <li>Random excitation ไม่ได้ช่วยปรับปรุง การผสม</li> <li>ค่า Amplitude สูงสุดของเจ็ตที่มีการ ตอบสนองจากการกระตุ้นด้วยความถี่ 73.5 Hz และการตอบสนองของการม้วนตัวของ เจ็ตจะหยุดหลังจากที่ความถี่เกิน 100 Hz</li> <li>ค่าที่เหมาะสมของการพุ่งทะลุผ่านและ การกระจายตัวของเจ็ตในกระแสลมขวางโดย การกระตุ้นด้วย Square wave จะอยู่ที่ Subhamonics ของค่าความถี่ธรรมชาติของ Vortex shedding ของเจ็ต</li> </ul>

ตารางที่ 1.3 สรุปผลงานวิจัยที่ผ่านมา : การศึกษาผลกระทบของการควบคุมเจ็ต (JICF) ในกระแสลมขวาง

ลำดับ ผู้ศึกษ	ท รายละเอียดของการศึกษา	I ผู้ศึกษา	พารามิเตอร์	ผลที่ได้
14 Han and Mu (2003)	ungal • ศึกษาเส้นทางและคุณลักษณะ ของการผสม โดยการปรับ ตำแหน่งมุมในการฉีดของเจ็ต • การศึกษาจะอาศัยเทคนิศ Mie - scatteringและ Image processing และใช้ Alumina เป็น Dye ในการ Seeding • ปากเจ็ตจะอยู่ห่างจากผนังพื้น 10 เซนติเมตร โดยท่อของเจ็ต นั้นจะยึดติดกับท่อยืดหยุ่น	Han and Mungal (2003)	• $\theta = -45$ ຄິສ 45 $r = \left(\frac{\rho_j V_j}{\rho_\infty V_\infty}\right)^{\frac{1}{2}}$ = 5 - 20 • $d = 4.6$ มิลลิเมตร • Re = 10.3 x 10 <sup>3</sup> - 5.2 x 10 <sup>3</sup>	<ul> <li>มุมของการฉีดเจ็ตที่ตำแหน่งมุมเป็นลบ (ด้าน Upstream)จะมีโครงสร้างของเจ็ตที่ ใหญ่กว่าที่ตำแหน่งมุมทางด้านบวก (Down stream) โดยกำหนดให้ทิศทาง ที่ตั้งฉากกับกระแสลมขวางเท่ากับศูนย์ เส้นทางการเคลื่อนที่ของเจ็ตจะสเกลเทียบ กับ <i>rd</i> พบว่า ที่ <i>r</i> =10 และ 20 นั้น จะมี ลักษณะที่คล้ายกัน โดยที่ ที่ <i>r</i> = 5 นั้นจะ ให้ผลที่แตกต่าง</li> <li>คุณลักษณะของการผสมที่มีประสิทธิภาพ สูงจะอยู่ที่ตำแหน่งมุมฉีดเป็นลบ</li> </ul>

ลำดับ	ผู้ศึกษา	รายละเอียดของการศึกษา	พารามิเตอร์	ผลที่ได้
15	Narayanan <i>et al.</i> (2003)	<ul> <li>ศึกษา Dynamic และการ ควบคุมเจ็ตในกระแสลมขวาง ด้วย Spinning valve actuator กระตุ้นด้วยความถี่ ระหว่าง 100 – 1,600 Hz</li> <li>ปากทางออกเจ็ตเป็นรูปวงกลม</li> <li>ใช้เทคนิค Mie scattering visualization</li> <li>.ใช้กล้อง NAC เป็นกล้องที่มี ความเร็วสูง (200 Frame/sec)</li> </ul>	Re $_j = 5,000$ $r = 6$ Re $_{cf} = 2.75 \times 10^4$ $\frac{\delta}{D_j} \langle 0.3$ 0.012 $\langle Sr_D \langle 0.2 \rangle$ (เทียบกับ เส้นผ่านศูนย์กลางของเจ็ต)	<ul> <li>การกระตุ้นที่ความถี่ต่ำ พบว่า Vortice จะ เพิ่มขึ้นในขณะที่เจ็ตที่พุ่งออก และ โค้งตัว ตามกระแสลมขวางและกระตุ้นที่ความถี่สูง พบว่าจะช่วยทำให้การกระจายตัวของเจ็ตที่ ปากทางออกเพิ่มสูงขึ้น</li> <li>พบว่าการกระตุ้นที่ความถี่ต่ำจะช่วยเพิ่ม การผสมระหว่างเจ็ตกับกระแสลมขวางสูง กว่าการกระต้นที่ความถี่สูง</li> <li>พบว่า Flow จะมีความถี่สูงที่บริเวณใกล้ กับปากทางออกของเจ็ตและ มีความถี่ต่ำที่ ระยะห่างจากปากเจ็ตตามทิศทางของ กระแสลมขวาง</li> <li>กรณีที่กระตุ้นเจ็ตที่ความถี่650 และ 1,500 Hz นั้นจะมีการ Entrainment มากกว่าเจ็ต ที่ไม่กระตุ้น</li> </ul>

พารามิเตอร์	ค่าที่ใช้ในการทดลอง
Over heat ratio	0.8
Output voltage range	0-5 volt
$k^2$	0.056 (จากการสอบเทียบ)
$h^2$	1.047 (จากการสอบเทียบ)
Velocity uncertainty	5.2%

ตารางที่ 2.1 ตารางแสดงพารามิเตอร์ที่ใช้สำหรับ Hot-film sensor

พารามิเตอร์	ค่าของพารามิเตอร์
ความเร็วเจ็ตเฉลี่ย ( $U_{j,m/s}$ )	$15.65 \pm 0.8$
ความเร็วเจ็ตที่จุดศูนย์กลางเจ็ต (m/s)	19.4±1
ความเร็วของกระแสลมขวาง ( $m{U}_{cf},m/s$ )	$4.05 \pm 0.21$
อัตราส่วนความเร็ว ( $r_{_{\!v}}$ )	$3.87 \pm 0.28$
Reynolds number ของเจ็ต	23,500
Reynolds number ของกระแสลมขวาง	6,100
อัตราส่วนเชิงมวล ( $r_m, \%$ )	2.0

	a	~ ଜ		4
ตาราง 3.1	รายระเอยดพ	ารามเตอร์โนกา	ารทดลองและคาความค	ลาดเคลอน

	ตำแหน่ง (x,z)	ความหนาของชั้น ขอบเขต (mm)		
	-4.1 <i>d</i> , -1.5 <i>d</i>	8.1		
	-4.1 <i>d</i> , -1. <i>d</i>	7.4		
1	-4.1 <i>d</i> , -0.5. <i>d</i>	8.6		
	-4.1 <i>d</i> , 0.5. <i>d</i>	7.1		
	-4.1 <i>d</i> , 1. <i>d</i>	8.1		
	-4.1 <i>d</i> , 1.5 <i>d</i>	7.9		

ตาราง 3.2 ความหนาของชั้น Boundary layer ของแต่ละ ตำแหน่ง ตามแนว Spanwise (z)

กรณี	ค่า A	ค่า <i>m</i>
JICF	1.46	0.37
I15	1.03	0.51
Kamotani and Greeber (1972) (Velocity trajectory)	1.33	0.36
Wangiraniran (2005) กรณี Sr0 (Temperature trajectory)	1.12	0.29

ตาราง 3.3 เปรียบเทียบค่า A และ m ของ CC และ CM

ค่า	กรณี	CC		СМ	
		ค่า A	ค่า m	ค่า A	ค่า m
W	JICF	1.17	0.46	1.14	0.45
	I15	0.77	0.36	0.77	0.35
$\overline{C}_{UG}$	JICF	1.13	0.63	1.26	0.6
	I15	0.92	0.77	0.78	0.44

ตารางที่ 3.4 เปรียบเทียบกับ ค่า A และ m ของการทดลอง กับ ผลการทดลองของ Kamotani and Greeber (1972) และ Wangiraniran (2005)

/ 1	JICF	I15	JICF	I15	
x/rd	y/rd	y/rd	$\dot{V}_{_J}$ / $\dot{V}_{_0}$	$\dot{V}_{_J}$ / $\dot{V}_{_0}$	15 ×
0.25	0.876	0.489	3.99	4.88	0.22
0.5	1.11	0.711	5.71	6.34	0.11
0.75	1.378	0.956	6.69	6.95	0.04
1	1.44	1.022	8.26	8.42	0.02
1.5	1.711	1.267	10.17	9.98	-0.02
2	1.867	1.422	12.20	11.67	-0.04
2.5	2.089	1.644	13.52	12.54	-0.07
3	2.178	1.844	15.41	13.35	-0.13
3.5	2.33	1.911	16.71	14.90	-0.11
4	2.4	2.044	18.43	15.85	-0.14

ตารางที่ 3.5 ค่า การเหนี่ยวนำการผสม (Entrainment )ของการทดลองที่ ระยะต่างๆ ตามแนว Downstream (x) 72

#### ประมวลรูปภาพ



รูปที่ 1.1 การไหลแบบ<mark>เจ็</mark>ทในกระแสลมขวางที่เกิดจากการระบายอากาศเสียจากปล่องควัน และการระบายความร้อนที่ผิวของ Turbine blade

จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย



รูปที่ 1.3 โครงสร้างของ Turbulent jet บริเวณใกล้ปากทางออกของเจ็ต (Yuan *et al.* 1999)



- รูปที่ 1.4 โครงสร้างของ Hanging vortices (Yuan *et al.* 1999)
  - (n) Schematic ของ Hanging vortices
  - (ข) Vector ความเร็วซึ่งแสดงกลไกของการเกิด Hanging vortices



รูปที่ 1.5 ภาพ Flow pattern ที่ได้จากการใส่ Trace ที่ บริเวณผนังเจ็ต (Lim *et al.* 2003)



รูปที่ 1.6

โครงสร้างของการเกิด CVP ( Vortex ring )

- ก) Isometric ของเจ็ต Shear layer vortex ring
- Schematic diagram ของการเปลี่ยนตำแหน่ง
   ของ Shear layer vorticity

(Cortelezzi and Karagozian, 2001 after Kelso et al. 1996)



รูปที่ 1.7 ภาพด้านข้างของการพัฒนาตัวของเจ็ตใน กระแสลมขวาง ที่  $U_{jet}$  /  $U_{\infty}$ = 5.4 (Cortelezzi and Karagozian, 2001)



รูปที่ 1.8 Sequent ของการ พับตัวของ Cylindrical shear layer (Lim et al. 2001)



รูปที่ 1.9 Schematic diagram ของ Vortical structure ของเจ็ตในกระแสลมขวาง (Sau *et al.* 2004)



รูปที่ 1.10 การพัฒนาตัวของ CVP (Muppidi and Mahesh, 2005a)



(1) Re = 10,000



รูปที่ 1.11 Trajectory ของความเร็วและอุณหภูมิในกรณี  $T_j-T_o = 0, T_j-T_o = 75 \ F$ และ  $T_j-T_o = 320 \ F$  (Kamotani and Greber, 1972)





รูปที่ 1.13 ผลการเปรียบเทียบเส้นทางการเคลื่อนที่ของเจ็ต Scale โดย (ก) *rd* และ (ข) *r<sup>2</sup>d* (Muppidi and Mahesh, 2005b)



รูปที่ 1.14 Scale เส้นทางการเคลื่อนที่ของเจ็ตด้วย "h" (Muppidi and Mahesh, 2005b)



ฐปที่ 1.15 Centerline concentration trajectory (Smith and Mungal, 1998)



รูปที่ 1.16 เส้นทางของ Centerline concentration decay ตามแนว *S* (ก) กรณี Scale ด้วย *s/rd* และ (ข) กรณี Scale ด้วย *s/r<sup>2</sup>d* (Smith and Mungal, 1998)



รูปที่ 1.17 โครงสร้างของ Spanwise rollerรซึ่งแสดงเป็น Instantaneous contourของ Spanwise vorticity (ω<sub>z</sub>) โดยเส้นประแสดงค่าลบ (Yuan *et at.* 1999)



รูปที่ 1.18 โครงสร้างของ Laminar jet โดยการฉีดสีใกล้ปากทางออกของเจ็ต (New *et al.*, 2003)



รูปที่ 1.19 วิวัฒนาการของ Streamlines ในการก่อตัวของ Kevin – Helmholtz Vortex ที่ *t* =21.0, Re = 225 และ *R* = 2.5 (Sau *et al.* 2004)



รูปที่ 1.20 วิวัฒนาการใน 3D ของ Instantaneous ของ Streamlines (Sau *et al.* 2004)



รูปที่ 1.21 รูปทางด้านบนแสดง Contour ของความเร็วเฉลี่ย  $(U/U_T)$  ที่หน้าตัด x/D = 4โดยมีค่momentum-flux ratio, J = 21 ในกรณีที่ติด Delta tab (รูปก – จ) และ Triangula tab (รูป ฉ) (Zaman and Foss, 1997)



รูปที่ 1.22 รูปทางด้านบนแสดง Contour ของความเร็วเฉลี่ย ( $U/U_T$ ) ที่หน้าตัด x/D = 4โดยมีค่าmomentum- flux ratio, J = 54 ในกรณีที่ติด Delta tab (รูปก และข) และ Triangular tab (รูป ค) (Zaman and Foss, 1997)



รูปที่ 1.23 การกระจายตัวของความเร็วเฉลี่ยและ Streamwise vorticity แบบ Perspective view ที่หน้าตัด *x/D* =2, 4, 8, 12 และ 16 ในกรณีที่ไม่ติด Tab และติด Triangular tab ที่ ด้าน Windward ตามลำดับ (Zaman and Foss, 1997)



รูปที่ 1.24 แสดงการกระจายตัวของความเร็วเฉลี่ยและStreamwise vorticity แบบ Perspective view ที่หน้าตัด x/D =2, 4, 8, 12 และ 16 ในกรณีที่ไม่ติด Tab และติด Triangular tab ที่ด้าน Windward ตามลำดับ (Zaman and Foss, 1997)



รูปที่ 1.25 (n) Tab และการติดตั้ง Tab (ข) ระบบแกน ตั้งฉากกับทิศทางการหมุน (Bunyajitradulya and Sathapornnanon, 2005)











รูปที่ 1.27 การกระจายตัวของอุณหภูมิ  $C_{TG}$  ใน Cross plane ตามทิศทาง Down stream ที่ปากทางออกของเจ็ตกรณีหมุนควงที่ระยะ x/rd = (n) 0.25, (ข) 0.5, (ค)1.0 ( Bunyajitradulya and Sathapornnanon, 2005 )



(ก) ภาพ Top view



รูปที่ 1.28 การเปรียบเทียบคุณลักษณะของการผสมระหว่างเจ็ตกับ กระแสลมขวาง กรณี Unforced กับ Forced ก) ภาพ Top view ข) ภ าพ Side view (Gogineni and Roquemore, 1998)






รูปที่ 1.30 (ก) Bode diagram อธิบายค่าความถี่ในการตอบสนองจากการทดลอง ของเจ็ตกับ Actuator ที่ ปากทางออกเจ็ต ( M'closkey *et al.* 2002)



รูปที่ 1.30(ข) ภาพ Instantaneous Smoke visualization ของเจ็ตในกระแสลมขวางที่มีค่าความเร็ว ประสิทธิผลเท่ากับ 2.58 a) กรณียังไม่กระตุ้นเจ็ต, b) กรณี Uncompensated c) กรณี compensated d)กรณี Uncompensated และกระตุ้นเจ็ตด้วย Squarewavee) กรณี compensated และกระตุ้นเจ็ตด้วย Square wave f) กรณี compensated และกระตุ้นเจ็ตด้วย Square wave g) กรณี compensated และกระตุ้นเจ็ตด้วย Square wave h) กรณี compensated และกระตุ้นเจ็ตด้วย Square wave i) กรณี compensated และกระตุ้นเจ็ตด้วย Square wave (M'closkey *et al.*, 2002)

(ก)  $l \sim 2D_j$ 1~D (ป) (ค) 1.5 T รูปที่ 1.31 ภาพ Instantaneous (ก) กรณีเจ็ตไม่มีการควบคุม, (ข) กรณีที่ กระตุ้นที่ความถี่ต่ำ (680 Hz และค่า  $\mathrm{Sr}_{\mathrm{D}}$  ประมาณ 0.085) และ

(ค) กรณีกระตุ้นที่ความถี่สูง (1500 Hzและค่า Sr<sub>D</sub> ประมาณ
0.19) ( Narayanan *et al.* 2003)



รูปที่ 2.1 ชุดอุโมงค์ลมและหน้าตัดทดสอบ



รูปที่ 2.2 (ก) ภาพจำลองการทดลองและการใช้เครื่องมือวัด



รูปที่ 2.2 (ข) ร่องบนผนังหน้าตัดทดสอบ



รูปที่ 2.3 รูปถ่ายชุดหน้าตัดทดสอบ



รูปที่ 2.4 ภาพจำลองของทดลองหัวเจ็ตควบคุมประกอบด้วยเจ็ตหลักและเจ็ตควบคุม



รูปที่ 2.5 ชุดหัวเจ็ตควบคุม



รูปที่ 2.6 ภาพจำลองการต่อชุดอุปกรณ์การวัด Hot-film sensor



รูปที่ 2.7 (ก) พิกัดอ้างอิงสำหรับการทดลอง และหน้าตัดการวัดการกระจายความเร็ว







รูปที่ 2.8 ตำแหน่งของการวัดการกระจายตัวของความเร็วบน Center plane



รูปที่ 2.9 ตำแหน่งของการวัดรูปร่างของชั้นขอบเขต 7 ตำแหน่ง





รูปที่ 3.1 ความสม่ำเสมอของความเร็วเฉลี่ย (*u<sub>cf</sub>*) ของกระแสลมขวางที่ x = -9 cm บริเวณ ทั้งหน้าตัดทดสอบของอุโมงค์ลม



รูปที่ 3.2 รูปร่างของชั้นขอบเขต ( Boundary layer ;  $U_{cf}=4.05~{
m m/s}$  )



รูปที่ 3.3 รูปร่างความเร็วในแนวแกนเจ็ตที่ทางออกของเจ็ต (ก) u (ข)  $u/U_m$ 





รูปที่ 3.4 รูปร่าง Velocity fluctuation ในแนวแกนเจ็ตที่ทางออกของเจ็ต (ก) u<sub>rms</sub> (ข) u<sub>rms</sub>/U <sub>rms,m</sub>



รูปที่ 3.5 รูปร่าง Turbulent intensity ของเจ็ตที่ทางออกของเจ็ต (ก) *T<sub>i</sub>* (ข) *T<sub>i</sub>/T<sub>i,m</sub>* 



รูปที่ 3.6 รูปร่าง Velocity fluctuation และ Turbulent intensity ใน แนวแกนเจ็ตที่ทางออกของเจ็ต

(n)  $u_{rms}/U_{rms,min}$  (1)  $T_i/T_{i,min}$ 



รูปที่ 3.7 การเปรียบเทียบรูปร่างของความเร็วที่ Center plane เมื่อฉีดเจ็ตควบคุมที่มุมต่างๆ ด้วยอัตราส่วนเชิงมวลคงที่เท่ากับ 2.32 เปอร์เซ็นต์



รูปที่ 3.8 เส้นทางการเคลื่อนที่ของเจ็ตที่ตำแหน่งของมุมการฉีดเจ็ตควบคุมต่างๆ ด้วย r<sub>m</sub> คงที่ เท่ากับ 2.32 %



รูปที่ 3.9 การเปรียบเทียบรูปร่างของความเร็วที่ Center plane เมื่อฉีดเจ็ตควบคุมที่มุม ±15 องศา ด้วยอัตราส่วนเชิงมวลต่างๆ



รูปที่ 3.10 เส้นทางการลดลงของความเร็ว ที่ ค่า  $r_m$  ต่างๆ ที่ตำแหน่ง มุมฉีด ±15 องศา ที่หน้าตัด x / rd = 1.5 ก) ค่า  $w_m$  ข) ตำแหน่งของ  $w_m$ 



รูปที่ 3.11 Schematic แสดงหลักการสำหรับการกำหนดค่า Optimum



(ข)

รูปที่ 3.12 การเปรียบเทียบผลการทดลองระหว่าง Contour แสดงการการกระจายตัวของความเร็วเฉลี่ย (*w/U<sub>cf</sub>*) กับผลการ ทดลองของ Zaman and Foss (1997) กรณี JICF ที่หน้าตัดตามตำแหน่ง Downstream (x) โดยที่ ก) ผลการ ทดลองของ Zaman and Foss (1997) และ ข) กรณี JICF



รูปที่ 3.13 การเปรียบเทียบการกระจายตัวของความเร็วเฉลี่ย (*w/U<sub>cf</sub>*) บน แต่ ละหน้า ตัดของเจ็ต ตาม Downstream (*x*) กรณี JICF และ กรณี I15



รูปที่ 3.13 (ต่อ) การเปรียบเทียบการกระจายตัวของของความเร็วเฉลี่ย (*w/U<sub>cf</sub>*) บนแต่ละหน้า ตัด ของ เจ็ตตาม Downstream (*x*) กรณี JICF และ กรณี I15



รูปที่ 3.14 การเปรียบเทียบการกระจายตัวของสัมประสิทธิ์ของความเร็วเฉลี่ย (C<sub>UG</sub>) รวมบน แต่ละหน้าตัดของเจ็ตตัดของเจ็ตตาม Drownstream (x) กรณี JICF และ กรณี I5



รูปที่ 3.14 (ต่อ) การเปรียบเทียบการกระจายตัวของสัมประสิทธิ์ของความเร็วเฉลี่ย (C<sub>ug</sub>) รวมบนแต่ ละหน้า ตัดของเจ็ตตัดของเจ็ตตาม Downstream (x) กรณี JICF และ กรณี I15





รูปที่ 3.15 การเปรียบเทียบการกระจายตัวของสัมประสิทธิ์ของความเร็วเฉลี่ย (*C<sub>UL</sub>*) เฉพาะ บน แต่ละหน้า ดของเจ็ตตาม Downstream (*x*) กรณี JICF และกรณี I15



รูปที่ 3.15 (ต่อ) การเปรียบเทียบ การกระจายตัวของสัมประสิทธิ์ของ ความเร็วเฉลี่ย (*C<sub>UL</sub>*) เฉพาะ บนแต่ละหน้าตัดของเจ็ตตาม Downstream (*x*) กรณี JICF และ กรณี I15



รูปที่ 3.16 การเปรียบเทียบการกระจายตัวของ Fluctuation velocity (*w<sub>rms</sub>/U<sub>cf</sub>*) บนแต่ละ หน้าตัด ของเจ็ตตาม Downstream (*x*) กรณี JICF และ กรณี I15



รูปที่ 3.16 (ต่อ) การเปรียบเทียบการกระจายตัวของ Fluctuation velocity (*w<sub>ms</sub>/U<sub>cf</sub>*) บน แต่ ละหน้า ตัดของเจ็ตตาม Downstream (x) กรณี JICF และกรณี I15



รูปที่ 3.17 การเปรียบเทียบพัฒนาตัวของ ( $w_{rms}/U_{cf}$ ) กับ ความเร็วเฉลี่ย (w/Ucf) บนหน้าตัด x/rd = 0.25, 0.5 และ 0.75 กรณี JICF







<mark>(</mark>ข)



(ঀ)



รูปที่ 3.18 การเปรียบเทียบลักษณะ 3D Surface กรณี JICF(ก-ค) กับกรณี I15 (ง-ฉ)

สถาบนวิทยบริการ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย



รูปที่ 3.19 การเปรียบเทียบการกระจายตัวของ Turbulent intensity บนแต่ละหน้า ตัดของเจ็ต ตาม Downstream (x) กรณี JICF และ กรณี I15



รูปที่ 3.19 (ต่อ) การเปรียบเทียบการกระจายตัวของ Turbulent intensityบนแต่ละหน้า ตัดของ เจ็ต ตาม Downstream (x) กรณี JICF และกรณี I15



รูปที่ 3.20 เปรียบเทียบ Centroid trajectory ของความเร็วบนระนาบสมมาตร( $\overline{y}_{c,w/U_{cf}}$ ) กรณี JICF กับ กรณี I15



รูปที่ 3.21 เปรียบเทียบ Center of mass trajectory ของความเร็วบนระนาบสมมาตร ( $\overline{y}_{m,w/U_{cf}}$ )กรณี JICF กับ กรณี I15



รูปที่ 3.22 เปรียบเทียบ Centroid trajectory ของความเร็วบนระนาบสมมาตร ( ȳ<sub>c,w</sub> ) กรณี JICF กับ กรณี I15



รูปที่ 3.23 เปรียบเทียบ Center of mass trajectory ของความเร็วบนระนาบสมมาตร ( $\overline{z}_{m,w}$ ) กรณี JICF กับ กรณี I15



รูปที่ 3.24 Trajectory ของ CC และ CM บนระนาบสมมาตร ก) กรณี JICF ข) กรณี I15



รูปที่ 3.25 เปรียบเทียบ trajectory ของ สำหรับกรณี JICF กับ กรณี I15 บนระนาบสมมาตร ก) CC ข) CM



รูปที่ 3.26 เปรียบเทียบ Centroid trajectory ของความเร็วบนระนาบสมมาตร ( $\bar{z}_{c,C_{UG}}$ ) กรณี JICF กับ กรณี I15



รูปที่ 3.27 เปรียบเทียบ Center of mass trajectory ของความเร็วบนวะนาบสมมาตร ( $\overline{z}_{m,C_{UG}}$ ) กรณี JICF กับ กรณี I15



รูปที่ 3.29 ที่การเปรียบเทียบรูปร่างความเร็วที่ Center plane ของเจ็ตตามแนว Downstream (x) กรณี JICF กับ กรณี I15



รูปที่ 3.29 เปรียบเทียบการลดลงของความเร็วเจ็ตบน Center plane ตาม Down stream (x) กรณี JICF กับ กรณี I15 ก) U<sub>max</sub> และ ข) C<sub>UG</sub>


รูปที่ 3.30 แสดงการเปรียบเทียบเส้นทางการเคลื่อนของความเร็วบน Center plane ของ เจ็ต ที่ตำแหน่งตาม Down stream (x) กรณี JICF เปรียบเทียบกับ กรณี I15



รูปที่ 3.31 Schematic ของการเหนียวนำการผสม (Entrainment)



รูปที่ 3.32 การเหนี่ยวนำการผสมของเจ็ตกรณี JICF เปรียบเทียบกับกรณี I15 ที่ตำแหน่งตาม Downstream (x)



#### รายการอ้างอิง

- Bunyajitradulya, A., and Sathapornnanon, S. (2005). Sensitivity to tab disturbance of the mean flow structure of nonswirling jet and swirling jet in crossflow. *Phys. Fluids* 17, 045102.
- Dantec(2000). Instruction manual. Stream line Streamware.
- S. Gogineni, L. Goss and M. Roquemore.(1998). Manipulation of a jet in cross flow. *Exp. Thermal Fluid Sci.* 16 (3): 209–219.
- Fric, T.F., and Roshko, A., (1994). Vortical structure in the wake of a transverse jet. *J. Fluid Mech.* 279: 1-47.
- Han,D., and Mungal,M.G. (2003). Simultaneuos measurements of velocity and CH distribution .Part 2 deflect jets flames. Combustion and flame. 133: 1-17.
- Kamotani, Y., and Greber, I. (1972). Experiments on a Turbulent Jet in a Cross Flow. *AIAA Journal*. 11: 1425–1429.
- Kelso, R.M., Lim, T.T., and Perry, A.E. (1996). An experimental study of round jets in cross-flow. J. Fluid Mech. 17: 770-775.
- Lim, T.T., New ,T.H., and Luo, S.C. (2001). On the development of large scale structures of a jet in a crossflow. *J. Fluid Mech.* 306: 111-144.
- Margason, R. J. (1968). The path of a jet directed at large angles to a subsonic freestream. *Technical Report TN D-4919, NASA*.
- M'Closkey, R.T., King, J. M., Cortelezzi, L., and Karakozian, A. R. (2002). Activity controlled jets in crossflow. *J. Fluid Mech.* 452: 325-335.
- Milanovic, Ivana M., and Zaman, K.B.M.Q. (2004). Fluid dynamics of highly pitchedand yawed Jets in Crosssflow. *AIAA Journal*. 42: 874-882.
- Muppidi, S., and Mahesh, K. (2005a). Velocity field of around turbulent transverse jet. Proceedings fourth international symposium on turbulent and shear flow phenomena.Williamsburg. Virginia.Paper TSFP4-197: 829 834.
- Muppidi,S ., and Mahesh, K. (2005b). Study of trajectories of jets in crossflow using direct numerical simulations. J. Fluid Mech. 530: 81-100.
- Narayanan, S., Barooah, P., and Cohen, J.M. (2003). Fluid dynamics of highly pitchedand yawed Jets in Crosssflow. *AIAA Journal*. 41: 2316-2330.
- New, T.H., Lim, T.T., and Luo, S.C. (2003). Elliptic jets in cross flow . J. Fluid Mech. 494: 119-140.
- Pratte, B.D., and Baines, W.D. (1967). Profiles of the round turbulent jets in a cross flow. Proc. A.S.C.E. J. Hydraul. Div. 92: 53-64.
- Smith, S.H., and Mungal, M.G. (1998). Mixing, structure and scaling of the jet in crossflow. J. Fluid Mech. 357: 83-122.
- Sau, A., Sheu, W.H., Hwang, R., and yang, W.C. (2004). Tree dimensional simulation of square jets in crossflow. *Physical Review*.E69. 066302.
- Wangjiraniran, W., and Bunyajitradulya, A.(2001). Effects of Swirl Number on Mixing Characteristics of A Heated Swirling Jet in Crossflow. Master Thesis, Departmentof Mechanical Engineering, Faculty of Engineering. Chulalongkorn University, Thailand.
- Yuan, L.L., and Street, R.L.(1998). Trajectory and entrainment of a round jet in crossflow. *Phys. Fluids*. 10(9): 2323-2335.
- Yuan, L.L., Street, R.L., and Ferziger, J.H. (1999). Large-eddy simulations of a round jet in crossflow. *J. Fluid Mech.* 379: 71-104.

Zaman, K.B.M.Q., and Foss, J.K. (1997). The effect of vortex generators on a jet in a cross-flow. *Phys. Fluids*. 9: 106-114.



# สถาบันวิทยบริการ จฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ภาคผนวก

#### ภาคผนวก ก

#### การสอบเทียบ Pressure transducer

สำหรับการวัดความเร็วของการทดลองนี้ จะใช้ Hot film anemometer ในการวัดความเร็วของ เจ็ต ในเบื้องต้นทำการสอบเทียบ Hot film กับ ความเร็วที่วัดได้จาก Pitotube สืบเนื่องจาก ความเร็วที่ได้อ่านค่าจาก Pressure transducer ดังนั้นจึงจำเป็นต้องสอบเทียบ Pressure transducer กับเครื่องมือวัดมาตรฐานซึ่งการทดลองนี้เลือกใช้ Incline manometer เป็นอุปกรณ์ มาตรฐานสำหรับการสอบเทียบ

Pressure transducer ทำหน้าที่เปลี่ยนแรงดันทางกลเป็นแรงเคลื่อนไฟฟ้า สำหรับการ ทำงานนั้นจะอาศัยหลักการของ Capacitance และลำดับต่อไปจะแสดงการสอบเทียบซึ่งมีวิธีการ ดังนี้



รูปที่ ก (1) Scheme ของการสอบเทียบ Pressure transducer

เริ่มต้นจากอากาศถูกอัดด้วยหลอดเข็มฉีดยาเพื่อให้อากาศไหลต่อไปยังด้านแรงดันสูงของ Incline manometer และด้านแรงดันสูงของ Pressure transducer ขณะที่ด้านแรงดันต่ำของ อุปกรณ์ทั้ง 2 จะปล่อยออกสู่บรรยากาศดังรูปที่ ก(1) เป็นผลให้ระดับของเหลวใน Incline manometer เปลี่ยนแปลงระดับ จนถึงระดับที่กำหนด สำหรับการสอบเทียบนี้จะกำหนดค่าความ ละเอียดเท่ากับ 1mm<sub>w</sub> จากนั้นอ่านค่า แรงเคลื่อนที่ Pressure transducer จากโวลต์มิเตอร์จนถึง ค่า ของความดันที่ระบุเป็นค่าสูงสุดของการใช้งานจากผู้ผลิต Pressure transducer โดยที่การ สอบเทียบนั้นจะทำการทดลองทั้งหมด 2 ครั้ง (ขึ้น-ลง) จากนั้นจะหาค่าความสัมพันธ์ระหว่าง ความสูงของลำน้ำกับค่าแรงเคลื่อนไฟฟ้าของ Pressure transducer ที่อ่านได้จากดโวลต์มิเตอร์ ซึ่งจะได้ สัมการความสัมพันธ์เป็นเส้นตรงดังนี้

V = 0.21H + 2.557 สำหรับ Pressure transducer ขนาด 0.5 in<sub>w</sub> V = 0.073H + 3.0 สำหรับ Pressure transducer ขนาด 1 in<sub>w</sub>

โดยที่ V แรงเคลื่อนไฟฟ้า (Volt)

H ความสูงของลำน้ำ (mm<sub>w</sub>)



#### ภาคผนวก ข

## การสอบเทียบขนาดและทิศทางสำหรับการวัดความเร็วด้วย Hot film

#### ข.1 ลักษณะและรายละเอียดของ Hot film anemometer

Hot film เป็นอุปกรวัดความเร็วลมได้โดยอาศัยหลักการของ Convection heat transfer เมื่อมีอากาศไหลผ่านเส้นลวดเป็นผลเกิดการเปลี่ยนแปลงอุณหภูมิบนเส้นลวดซึ่งการเปลี่ยนแปลง ดังกล่าวจะทำให้ความต้านทานและแรงเคลื่อนตกคร่อมของเส้นลวดเปลี่ยนแปลงตามด้วย ซึ่งใน การวัดจะอาศัยการวัดแรงเคลื่อนตกคร่อมที่เส้นลวดและสามารถหาค่าของความเร็วลมได้โดย อาศัยโดยอาศัยความสัมพันธ์ระหว่างความเร็วลมกับแรงเคลื่อนที่ตกคร่อมตาม King ' law

### ข.2 การสอบเทียบ Hot film anemometer

การสอบเทียบ (Calibration) แรงเคลื่อนที่อ่านค่าจาก Hot film กับอุปกรณ์มาตรฐานคือ Pitotube โดยอาศัยความเร็วลมของอุโมงค์ลมสอบเทียบ ดังรูป ข.2(ก) และทำการสอบเทียบ ความเร็วลมตั้งแต่ 0 จนถึง 20.5 เมตรต่อวินาที และได้ความสัมพันธ์ระหว่างความเร็วลมกับแรง เคลื่อนเป็นแบบ เชิงเส้น ( Polynomial order 4 )และกำหนดให้ Program ชดเชยค่าความเร็วที่ อ่านจาก Hot film เมื่ออุณหภูมิเปลี่ยนแปลงจากอุณหภูมิที่สอบเทียบไว้ ซึ่ง Hot film ทีจะ นำมาวัดความเร็วสำหรับการทดลองนี้ได้ทำการสอบเทียบทั้งขนาด (Volt - Velocity) และ ทิศทาง (K- h) โดยมีวิธีการดังต่อไปนี้



รูปที่ ข.2 (ก) Schematic ของการสอบเทียบ Hot film

#### 1. การสอบเทียบขนาดของความเร็ว

การสอบเทียบสำหรับการทดลองนี้จะทำการสอบเทียบช่วงความเร็วลมตั้งแต่ 0 –20.5 เมตรต่อวินาทีซึ่งในการสอบเทียบจะทำการเปลี่ยนแปลงความเร็วลมและบันทึกค่าแรงเคลื่อนที่ และอุณหภูมิ ที่ Hot film อ่านค่าได้โดยใช้ความถี่ในการเก็บข้อมูลเท่ากับ 10 KHz และเก็บนาน 5 วินาที โดยในการสอบเทียบจะเปลี่ยนแปลงความเร็วลมทั้งหมด 11 ค่า จากนั้นจะนำ ค่าแรงเคลื่อนและอุณหภูมิที่บันทึกไว้มาหาค่าเฉลี่ยของแต่ละค่าของความเร็วลม จากนั้นนำค่า ความเร็วเฉลี่ย, อุณหภูมิเฉลี่ย และความเร็วลมมาสร้างความสัมพันธ์โดยใช้การคำนวณของ โปรแกรม Streamline Stream ware ของ Dantec

#### 2. การสอบเทียบทิศทาง (k-h)

การสอบเทียบหาค่า k-h นั้นจะทำการสอบเทียบโดยการกำหนดมุมระหว่างเส้นลวดที่ กระทำกับทิศทางของ Flow คงที่เท่ากับ 45 องศา ดังรูป ข.2 (ข)



รูปที่ ข.2 (ข) Schematic ของการสอบเทียบ k-h

สำหรับการทดลองนี้จะทำการสอบเทียบความเร็วทั้งหมด 4 ค่า คือ 4, 8, 12, 16 เมตรต่อวินาที และสามารถหา ค่า k-h ได้จากสมการ ของ Jorgensen relation ดังนี้

$$U_{eff}^{2} = k^{2} U_{T}^{2} + U_{N}^{2} + h^{2} U_{B}^{2}$$
 2.1

config1

$$k^{2} = \frac{U_{eff1}^{2} - U_{N}^{2}}{U_{T}^{2}}$$

$$k^{2} = \frac{U_{eff}^{2} - U_{cf}^{2} (\sin^{2} 45)}{U_{cf}^{2} \cos^{2} 45}$$

$$k^{2} = \frac{2U_{eff}^{2}}{U_{cf}^{2}} - 1$$

config 2

$$U_{eff}^{2} = k^{2}U_{T}^{2} + U_{N}^{2} + h^{2}U_{B}^{2}$$

$$h^{2} = \frac{U_{eff}^{2} - k^{2}U_{T}^{2}}{U_{B}^{2}}$$

$$h^{2} = \frac{U_{eff}^{2} - k^{2}U_{cf}^{2}\cos^{2}45}{U_{cf}^{2}\sin^{2}45}$$

$$h^{2} = \frac{2U_{eff}^{2}}{U_{cf}^{2}} - k^{2}$$
1.3

แทนค่าความเร็ว 4, 8, 12, 16 เมตรต่อวินาที ลงสมการ ข.2 และ ข.3 คำนวณค่า k – h ของแต่ละ ความเร็วจากนั้นนำค่า k – h มาเฉลี่ยเพื่อนำไปใช้คำนวณหาค่าความไม่แน่นอนของการวัด ความเร็วลม สำหรับการสอบเทียบสำหรับการทดลองนี้ ได้ค่า  $k_{avg}^2 = 0.056$ ,  $h_{avg}^2 = 1.047$ 

ข.2

#### ภาคผนวก ค

## การคำนวณค่าความไม่แน่นอน

#### ค.1 ค่าความไม่แน่นอนของความเร็ว

### ค.1.1 ความไม่แน่นอนของความเร็วจากการวัดด้วย Hot film

การคำนวณความเร็วของการไหลด้วย Hot film ใช้ความสัมพันธ์ตามสมการ

$$U_{off}^{2} = k^{2}U_{T}^{2} + U_{N}^{2} + h^{2}U_{B}^{2} = U_{N}^{\prime 2} + U_{B}^{\prime 2}$$
  
=  $k^{2}U_{T}^{2} + (U_{N}^{2} + U_{B}^{2}) + (h^{2} - 1)U_{B}^{2} = (U_{N}^{\prime 2} + U_{B}^{\prime 2})$ 

เมื่อ

Ueff	FIG GALE AVEL TROPPEN III IIOU IIIIII
UT	ความเร็วจริงที่ขนานกับ Wire
U <sub>N</sub>	ความเร็วจริงที่ตั้งฉากกับ Wire บนทิศทางที่ 1
U <sub>B</sub>	ความเร็วจริงที่ตั้งฉากกับ Wire บนทิศทางที่ 2
v	ความเร็วลมรวม

ดการแรกที่ด่างปลัดาก Hot film

กำหนดให้

$$\begin{split} U_{n}^{2} + U_{B}^{2} &= V^{2} \\ U_{n}^{\prime 2} + U_{B}^{\prime 2} &= V^{\prime 2} \\ \delta &= (V^{\prime} - V) \end{split}$$

โดยมีข้อสมมุติฐานดังนี้

1. 
$$U_T \approx U_B$$
  
2.  $\delta \ll V$   
3.  $U_B \approx V$   
4.  $V \approx U_{max}$ 

ประมาณค่าความไม่แน่นอนของการวัดได้จาก

$$(V'-V)(V'+V) = (K^{2} + h^{2} - 1)U_{B}^{2}$$
  

$$\delta(2V + \delta) = (K^{2} + h^{2} - 1)U_{B}^{2}$$
  

$$2V\delta = (K^{2} + h^{2} - 1)U_{B}^{2}$$
  

$$\frac{\delta}{V} = \frac{(K^{2} + h^{2} - 1)}{2} \left(\frac{U_{B}}{V}\right)^{2}$$
  

$$= \frac{0.0564 + 1.047 - 1}{2}$$
  

$$\frac{\delta}{V} = 0.0517 \approx 0.052$$

ความไม่แน่นอนของค่าความเร็วจากการวัดด้วย Hot film มีค่าประมาณ ±0.052 ของค่า ความเร็วที่วัดได้ (V)เมื่อพิจารณา ค่าความไม่แน่นอนของ  $\frac{u}{U_{cf}} \approx \frac{\delta / U_{ef}}{V / U_{ef}} \approx 0.052$ 

## ค.1.2 ความไม่แน่นอนของความเร็ว Fluctuation velocity (wrms)

เมื่อ w<sub>i</sub> ความเร็วที่เวลาใด

w ค่าของคว<mark>ามเร็วเ</mark>ฉลี่ย

$$w_{\rm rms} = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^{n} (w_i - w)^2}{n-1}}$$
$$\approx \sqrt{\frac{n(w_i - w)^2}{n-1}}$$
$$\approx (w_i - w) \left(\frac{n}{n-1}\right)^{\frac{1}{2}}$$

จากการประมาณค่าความไม่แน่นอนโดย Kline (1985) สามารถประมาณค่าความไม่แน่นอนของ u<sub>rms</sub> ได้จาก

$$\delta_{w_{-}} = \sqrt{\left(\frac{\partial w_{rms}}{\partial w_{i}} \,\delta w_{i}\right)^{2} + \left(\frac{\partial w_{rms}}{\partial w} \,\delta w\right)^{2}}$$

ยที่ 
$$\delta_{w} \approx \sqrt{\delta_{p}^{2} + \left(\sum_{1}^{4} w_{rms}\right)^{2}} \approx \pm 0.06 m/s$$
  
 $\delta_{w} \approx 0.052 V$ 

โดยที่

ความไม่แน่นอนของค่าความเร็ว Fluctuation velocity มีค่าประมาณ 0.061 – 0.196 m/s โดยงานวิจัยนี้จะระบุค่าความไม่แน่นอนอยู่ที่ *Sw<sub>rms</sub>* สูงสุดไม่เกิน 0.2 m/s

**ค.1.3 การคำนวณค่าความไม่แน่นอนของค่าสัมประสิทธิ์ความเร็วรวม** (C<sub>UG</sub>) ค่าสัมประสิทธิ์ความเร็วรวม (C<sub>UG</sub>) นิยามโดย

$$C_{UG} = \frac{w - U_{cf}}{U - U_{cf}} = C_{UG}(w, U, U_{cf})$$

จากการประมาณค่าความไม่แน่นอนโดย Kline (1985) สามารถประมาณค่าความไม่แน่นอนของ $C_{\scriptscriptstyle UG}~(\omega_{c_m})$  ได้จากความสัมพันธ์

$$\delta_{C_{w}} = \sqrt{\left(\frac{\partial C_{UG}}{\partial w} \delta w\right)^{2} + \left(\frac{\partial C_{UG}}{\partial U_{j}} \delta U\right)^{2} + \left(\frac{\partial C_{UG}}{\partial U_{cf}} \delta U_{cf}\right)^{2}}$$

แทนค่า C<sub>TG</sub> จะได้

$$\therefore \delta_{C_{w}} = \sqrt{\left(\frac{1}{U - U_{cf}} \delta w\right)^{2} + \left(\frac{-\left(w - U_{cf}\right)}{\left(U - U_{cf}\right)^{2}} \delta U_{j}\right)^{2} + \left(\frac{-\left(U - U_{cf}\right) + \left(w - U_{cf}\right)}{\left(U - U_{cf}\right)^{2}} \delta U_{cf}\right)^{2}}$$

จากการคำนวณพบว่าค่าความไม่แน่นอนของ  $C_{UG}$  ( $\delta C_{UG}$ ) ในการทดลองอยู่ในช่วง 0.022-0.047 โดยงานวิจัยนี้จะระบุค่าความไม่แน่นอนอยู่ที่  $\delta C_{UG}$  สูงสุดไม่เกิน 0.05

### ค.1.4 การคำนวณค่าความไม่แน่นอนของค่าสัมประสิทธิ์ความเร็วเฉพาะหน้าตัด (C<sub>UL</sub>)

ค่าสัมประสิทธิ์อุณหภูมิเฉพาะหน้าตัด (  $C_{\scriptscriptstyle UL}$ ) นิยามโดย

$$C_{UL} = \frac{w - U_{cf}}{w_{max} - U_{cf}} = C_{UL}(w, w_{max}, U_{cf})$$

จากการประมาณค่าความไม่แน่นอนโดย Kline (1985) สามารถประมาณค่าความไม่แน่นอนของ $C_{\scriptscriptstyle UL}$  ( $\delta\!C_{\scriptscriptstyle UL}$ ) ได้จากความสัมพันธ์

$$\partial C_{UL} = \sqrt{\left(\frac{\partial C_{UL}}{\partial w} \, \delta w\right)^2 + \left(\frac{\partial C_{UL}}{\partial w_{\max}} \, \delta w_{\max}\right)^2 + \left(\frac{\partial C_{UL}}{\partial U_{cf}} \, \delta U_{cf}\right)^2}$$

แทนค่า  $C_{\scriptscriptstyle UL}$  ได้

$$\therefore \quad \delta C_{UL} = \sqrt{\left(\frac{1}{w_{\max} - U_{cf}} \,\delta w\right)^2 + \left(\frac{-\left(w - U_{cf}\right)}{\left(w_{\max} - U_{cf}\right)^2} \,\delta w_{\max}\right)^2 + \left(\frac{-\left(w_{\max} - U_{cf}\right) + \left(w - U_{cf}\right)}{\left(w_{\max} - U_{cf}\right)^2} \,\delta U_{cf}\right)^2}$$

จากการคำนวณพบว่าค่าความไม่แน่นอนของ  $C_{_{UL}}$  ในการทดลองอยู่ในช่วง 0.05-0.19 งานวิจัย นี้ได้ระบุค่าความไม่แน่นอนอยู่ที่  $\delta \! C_{_{UL}}$ ประมาณ 0.2



## ประวัติผู้เขียนวิทยานิพนธ์

นาย พรชัย กรศรี เกิดวันที่ 1 กันยายน พ.ศ. 2520 ที่จังหวัดตาก สำเร็จการศึกษา วิศวกรรมศาสตรบัณฑิต สาขาวิชาวิศวกรรมเครื่องกล คณะวิศวกรรมศาสตร์ สถาบันเทคโนโลยี ราชมงคล ในปีการศึกษา 2544 และเข้าศึกษาต่อในหลักสูตรวิศวกรรมศาสตรมหาบัณฑิตสาขา วิศวกรรมเครื่องกลจุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัยในปีการศึกษา 2547

