



ทฤษฎีที่ใช้ในการวิจัย

2.1 การทดสอบแบบไคสแควร์ (CHI-SQUARE TEST)

การทดสอบแบบไคสแควร์ (CHI-SQUARE TEST) นี้ใช้ได้กับข้อมูลแทบทุกชนิด ทั้งข้อมูลเชิงคุณภาพ (QUALITATIVE DATA) และเชิงปริมาณ (QUANLITATIVE DATA) แต่ส่วนมากใช้กับข้อมูลที่อยู่ในรูปของความถี่หรือข้อมูลที่จัดเป็นความถี่ได้ ทั้งนี้รวมทั้งสัดส่วน และความน่าจะเป็นด้วย ประโยชน์ที่สำคัญของการทดสอบแบบไคสแควร์ คือ

- ก. ทดสอบภาวะสำรूपสัณทิตี (GOODNESS OF FIT TEST)
- ข. ทดสอบความเป็นอิสระ (TEST FOR INDEPENDENCE)
- ค. ทดสอบสัดส่วนของข้อมูล (TEST FOR PROPORTION)

สูตรทั่วไปของการทดสอบแบบไคสแควร์ คือ

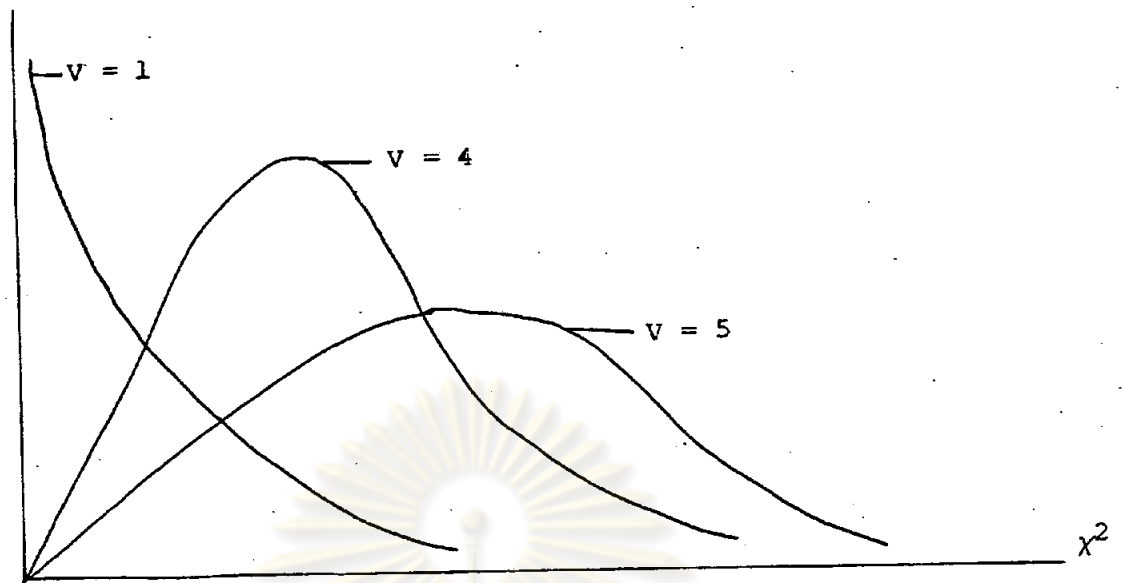
$$X^2 = \sum_{i=1}^K \frac{(O_i - E_i)^2}{E_i} \dots\dots\dots (2.1)$$

เมื่อ O_i แทนความถี่ที่ได้จากการทดลองปฏิบัติ หรือจากการสังเกตของช่องที่ i

E_i แทนความถี่ที่คิดว่าควรจะเป็นหรือตามทฤษฎีของช่องที่ i

K แทนจำนวนช่องของข้อมูล

เมื่อพิจารณาจากสูตร จะเห็นได้ว่า X^2 มีค่าเป็นบวกเสมอ เนื่องจากตัวเศษนั้นยกกำลังสองตัวส่วนมีค่าเป็นบวก ถ้าความถี่ที่ได้จากการทดลองปฏิบัติกับความถี่ที่คิดว่าควรจะเป็นมีค่าใกล้เคียงกันมาก ค่า X^2 จะมีค่าน้อย ฉะนั้น จึงคำนึงเพียงอย่างเดียวเท่านั้นว่า ความแตกต่างมีมากเพียงใด จึงจะปฏิเสธสมมติฐาน และ X^2 นั้น มีการแจกแจงไปทางขวาของ 0 ดังแสดงในรูปที่ 2.1 รูปร่างของการแจกแจงมีอันอยู่กับค่าองศาของความเป็นอิสระ v ถึงค่าของ v น้อย การแจกแจงจะเบ้ไปทางขวามาก ถ้าจำนวนค่าสังเกตเพิ่มมากขึ้น หรือกรณีที่ v มีค่ามากการแจกแจงแบบ X^2 จะประมาณได้ด้วยการแจกแจงแบบปกติในการหาขอบเขตของการยอมรับสมมติฐาน เพื่อ



รูปที่ 2.1 แสดงการแจกแจงแบบ χ^2 เมื่อมีองค่าของความอิสระต่าง ๆ กัน

เพื่อดูว่าผลต่างระหว่างความถี่ทั้งสองจะมีนัยสำคัญหรือไม่ ต้องอาศัยตารางของการแจกแจงแบบไคส์แควร์ และในการอ่านตารางนี้ต้องทราบองค่าของความอิสระ (DEGREE OF FREEDOM) ซึ่งมีหลักการคิดโดยทั่วไปดังนี้

1. สำหรับข้อมูลที่ต้องการทดสอบมีลักษณะแบบแจกแจงทางเดียว (SINGLE VARIABLE OF CLASSIFICATION) และมี K ประเภท องค่าของความอิสระ = $K-1$
2. สำหรับข้อมูลที่ต้องการทดสอบมีลักษณะแบบแจกแจง 2 ทาง (TWO-VARIABLE OF CLASSIFICATION) ลักษณะหนึ่งมี c ประเภท และอีกลักษณะหนึ่งมี r ประเภทองค่าของความอิสระ = $(R-1)(C-1)$
3. ถ้ามีการคำนวณใด ๆ จากข้อมูลที่เก็บรวบรวมมาได้จากตัวอย่างเพิ่มขึ้นจากการคำนวณค่าไคส์แควร์แล้ว จำนวนองค่าของความอิสระจะลดลงอีกตามจำนวนค่าที่ต้องประมาณมาใช้จากข้อมูลของตัวอย่าง เช่น คำนวณ λ^2 จากตารางแจกแจงความถี่ที่มี K ประเภทตามปกติองค่าของความอิสระตามข้อ 1 จะเท่ากับ $K-1$ แต่ถ้าในการคำนวณ λ^2 เพื่อทดสอบสมมติฐานที่ตั้งไว้จะต้องคำนวณค่าเฉลี่ย และส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐานจากข้อมูลตัวอย่างแล้ว องค่าของความอิสระก็จะลดลงอีก 2 คงจะเหลือเท่ากับ $(K-1) - 2 = K-3$ เป็นต้น.

สำหรับการวิจัยครั้งนี้สนใจการทดสอบไคส์แควร์เกี่ยวกับการทดสอบภาวะสภาวะสัมพันธ์โดยทดสอบว่าข้อมูลชุดนั้นจะมีการแจกแจงใกล้เคียงกับการแจกแจงมาตรฐานหรือไม่ ซึ่งตาม

สูตร ค่า O_i นั้นเราทราบค่าจากข้อมูลแล้วค่า E_i เราต้องคำนวณโดยมีวิธีการคำนวณดังนี้คือ

$$E_i = NX \left[F(t_{i+1}) - F(t_i) \right] \text{ เมื่อ } N = \text{จำนวนข้อมูลทั้งหมด (TOTAL OBSERVATION)}$$

$$F(t_{i+1}) = \int_0^{t_{i+1}} f(x) dx \text{ เมื่อ } F(t_{i+1}) \text{ เป็นฟังก์ชันการแจกแจง}$$

มาตรฐานที่นำมาทดสอบและเป็นฟังก์ชันแบบต่อเนื่อง (CONTINUOUS FUNCTION) และ $f(x)$ เป็นฟังก์ชันความหนาแน่น

$$= \int_{x=t_1}^{t_{i+1}} p(x) \text{ เมื่อ } p(x) \text{ เป็นฟังก์ชันความน่าจะเป็น}$$

$$F(t) = \int_0^{t_i} f(x) dx \text{ เมื่อ } F(t_i) \text{ เป็นฟังก์ชันต่อเนื่อง}$$

$$= \int_{x=t_1}^{t_i} p(x) \text{ เมื่อ } F(t_i) \text{ เป็นฟังก์ชันไม่ต่อเนื่อง}$$

ในกรณีที่ $F(t_i)$ ต่อเนื่องค่า E_i อาจหาได้โดยที่

$$E_i = NX \int_{t_i}^{t_{i+1}} f(x) dx$$

จะเห็นว่าค่า χ^2 ขึ้นอยู่กับค่า E_i และค่า E_i ขึ้นอยู่กับค่าพารามิเตอร์ในฟังก์ชันการแจกแจงที่นำมาทดสอบ และการเปลี่ยนแปลงค่าของพารามิเตอร์ในฟังก์ชันการแจกแจงมาตรฐานก็จะมีผลทำให้ χ^2 เปลี่ยนไปด้วย ซึ่งการยอมรับหรือปฏิเสธสมมติฐานนั้น เราจะเทียบค่าไคส์แควร์ที่คำนวณได้ (χ^2_{cal}) กับ χ^2 ที่ได้จากตารางไคส์แควร์ (χ^2_{table}) ถ้า χ^2 ที่คำนวณได้มากกว่า χ^2 ที่ได้จากตารางเราจะปฏิเสธสมมติฐานแสดงว่าข้อมูลชุดนั้นมีการแจกแจงไม่เหมือนกับการแจกแจงมาตรฐานตามที่เรากำหนด ถ้า χ^2 ที่คำนวณได้น้อยกว่า χ^2 จากตารางเราจะยอมรับสมมติฐาน (H_0) แสดงว่าข้อมูลชุดนั้นมีการแจกแจงคล้ายคลึงกับการแจกแจงมาตรฐานตามที่เรากำหนด ในระดับนัยสำคัญและองค์แห่งความอิสระตามต้องการ

2.2. การแจกแจงแบบเอ็กซ์โพเนนเชียล (THE EXPONENTIAL DISTRIBUTION)

การแจกแจงแบบเอ็กซ์โพเนนเชียล นี้ใช้ได้อย่างเหมาะสมกับปัญหาการรอคอยและการบริการในคิว โดยเฉพาะอย่างยิ่งถ้าการเกิดของเหตุการณ์ใด ๆ เป็นการแจกแจงแบบ POISSON ที่มีพารามิเตอร์ λ ในช่วงเวลา t แล้วหน่วยเวลาของการเกิดเหตุการณ์ครั้งแรก และเวลาที่เกิดเหตุการณ์ต่อ ๆ ไปจะมีการแจกแจงแบบเอ็กซ์โพเนนเชียล

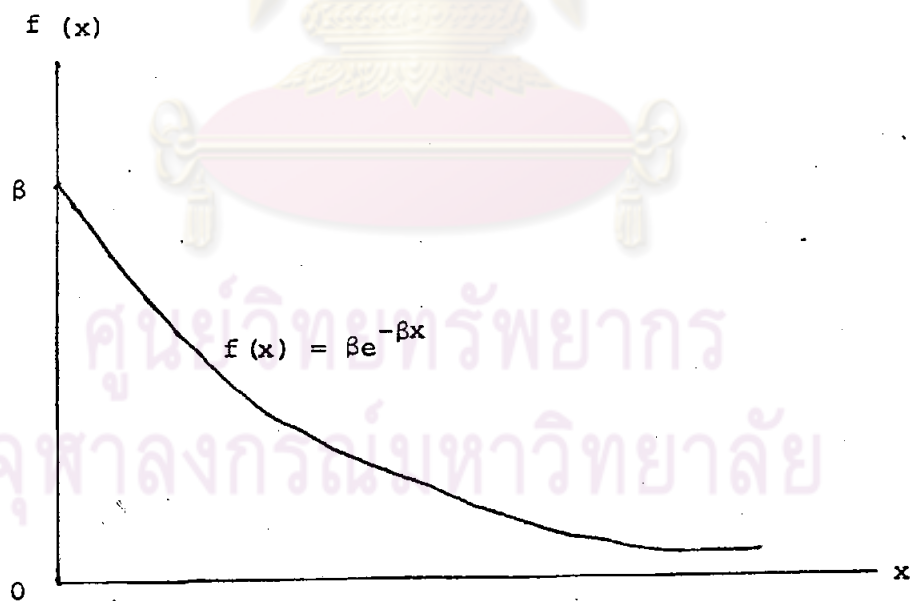
นิยาม

ตัวแปรเชิงสุ่ม X มีการแจกแจงแบบเอ็กซ์โพเนนเชียล ก็ต่อเมื่อฟังก์ชันความหนาแน่นของ X คือ

$$f(x) = \begin{cases} \beta e^{-\beta x} & \text{เมื่อ } x \geq 0 \text{ โดยที่ } \beta > 0 \\ 0 & \text{เมื่อ } x < 0 \end{cases}$$

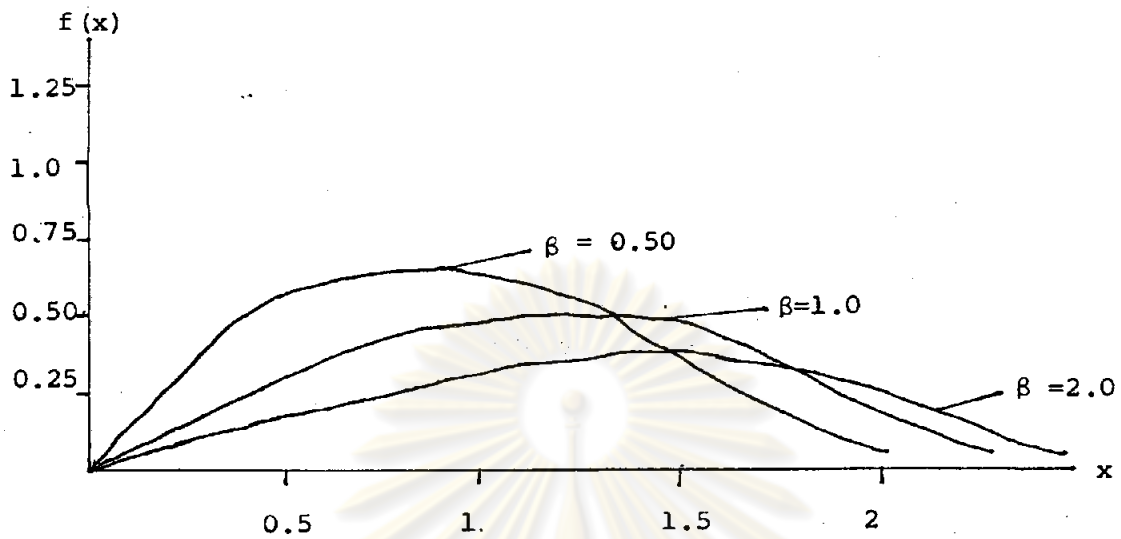
หรือ

$$f(x) = \begin{cases} \frac{1}{\beta} e^{-x/\beta} & \text{เมื่อ } x \geq 0 \text{ โดยที่ } \beta > 0 \\ 0 & \text{เมื่อ } x < 0 \end{cases}$$



รูปที่ 2.2 แสดงการแจกแจง แบบเอ็กซ์โพเนนเชียล

นอกจากนี้ จะเห็นว่ารูปร่างการแจกแจงแบบเอ็กซ์โพเนนเชียล จะเปลี่ยนแปลงไปตามค่าพารามิเตอร์ (β) ในระดับต่าง ๆ กัน ดังรูป



รูปที่ 2.3 การแจกแจงแบบเอ็กโปเนนเชียล เมื่อ β มีค่าต่าง ๆ กัน

สำหรับค่าเฉลี่ยและความแปรปรวนของการแจกแจงแบบเอ็กโปเนนเชียล คือ

$$E(X) = \frac{1}{\beta}$$

$$V(X) = \frac{1}{\beta^2}$$

เมื่อ $f(x) = \beta e^{-\beta x}$, $x \geq 0$, $\beta > 0$ และ

$$E(X) = \frac{1}{\beta}$$

$$V(X) = \frac{1}{\beta^2}$$

เมื่อ $f(x) = \frac{1}{\beta} e^{-x/\beta}$, $x \geq 0$, $\beta > 0$

สำหรับการประมาณค่าพารามิเตอร์ (β) จากข้อมูลโดยตรงนั้น จะใช้ค่าเฉลี่ยจากตัวอย่าง (\bar{X})

เป็นตัวประมาณค่าฉะนั้นค่าประมาณของพารามิเตอร์ (β) คือ

$$\hat{\beta} = \frac{1}{\bar{X}} \quad \text{เมื่อ } f(x) = \beta e^{-\beta x}, \quad x \geq 0, \quad \beta > 0$$

$$\hat{\beta} = \frac{1}{\bar{X}} \quad \text{เมื่อ } f(x) = \frac{1}{\beta} e^{-x/\beta}, \quad x \geq 0, \quad \beta > 0$$

2.3 การแจกแจงแบบทวินาม (THE BINOMIAL DISTRIBUTION)

ลักษณะของการทดลองแบบทวินาม คือ

1. การทดลองกระทำซ้ำ ๆ กัน n ครั้ง
2. ในการทดลองแต่ละครั้ง ผลที่เกิดขึ้นมี 2 อย่างเท่านั้นคือความสำเร็จ (SUCCESS) และความล้มเหลว (FAILURE)
3. ความน่าจะเป็นของความสำเร็จที่เกิดจากการทดลองแต่ละครั้งมีค่าคงที่เท่ากับ p และความน่าจะเป็นของความล้มเหลวเท่ากับ $1-p$
4. การทดลองแต่ละครั้งเป็นอิสระจากกัน

นิยาม

ตัวแปรเชิงสุ่ม X จะมีการแจกแจงแบบทวินาม ก็ต่อเมื่อการแจกแจงความน่าจะเป็นของ X คือ $b(X; n, p) = \binom{n}{X} p^X (1-p)^{n-X}$ เมื่อ $X = 0, 1, 2, \dots, n$

x คือจำนวนครั้งของความสำเร็จที่เกิดจากการทดลอง

n คือจำนวนครั้งทั้งหมดของการทดลอง

p คือความน่าจะเป็นของความสำเร็จที่เกิดจากการทดลองแต่ละครั้ง

การแจกแจงแบบทวินามนี้จะมีค่า n และ p เป็นค่าพารามิเตอร์ ฉะนั้นการแจกแจงนี้จะมีลักษณะอย่างไรจึงขึ้นอยู่กับค่าทั้งสอง

การประมาณค่าพารามิเตอร์ n และ p จากข้อมูลโดยตรงนั้นจะใช้ค่าที่สุ่มได้จากตัวอย่างโดยที่

$$\begin{aligned} \bar{x} &= np & (\bar{x} &= \text{ค่าเฉลี่ยจากตัวอย่าง}) \\ \frac{s^2}{p} &= \frac{\bar{x}}{n} \end{aligned}$$

2.4 การแจกแจงแบบปัวซอง (THE POISSON DISTRIBUTION)

ผู้คิดการแจกแจงแบบปัวซอง คือ นักคณิตศาสตร์ชาวฝรั่งเศส ชื่อ SIMEON DENIS POISSON (1781-1842) ในปี ค.ศ. 1837 ซึ่งเป็นการแจกแจงความน่าจะเป็นที่นำเอาเวลาหรือขอบเขตของพื้นที่ (TIME OR SPACE) เข้ามาเกี่ยวข้อง เช่น จำนวนคนที่

โทรศัพท์เข้ามาในสำนักงานธุรกิจแห่งหนึ่งในแต่ละชั่วโมง จำนวนเครื่องรับที่ลงสู่สนามบินใน 1 ชั่วโมง จำนวนอักษรที่พิมพ์ดีดใน 1 หน้า จำนวนสินค้าที่ชำรุดต่อการผลิต 1 ครั้ง เป็นต้น

ลักษณะของการทดลองแบบปัวซองคือ

1. จำนวนครั้งของความสำเร็จที่เกิดขึ้นในช่วงเวลาใดเวลาหนึ่ง หรือในขอบเขตพื้นที่ใดพื้นที่หนึ่ง เป็นอิสระกับจำนวนครั้งของความสำเร็จที่เกิดขึ้นในช่วงเวลาอื่นหรือในขอบเขตพื้นที่อื่น

2. ความน่าจะเป็นของการได้ความสำเร็จหนึ่งในช่วงเวลาหนึ่ง หรือขอบเขตพื้นที่หนึ่งจะมีความสัมพันธ์โดยตรงกับช่วงเวลาหรือขนาดของพื้นที่นั้น และไม่มีความสัมพันธ์กับจำนวนครั้งของความสำเร็จที่เกิดขึ้นนอกช่วงเวลาหรือนอกขอบเขตพื้นที่ดังกล่าว

3. ความน่าจะเป็นของการได้ความสำเร็จที่เกิดขึ้นมากกว่า 1 ครั้งในเวลาสั้นหรือในเขตสั้นเราจะไม่คำนึงถึง

นิยาม

ตัวแปรเชิงสุ่ม X จะมีการแจกแจงแบบปัวซองก็ต่อเมื่อการแจกแจงความน่าจะเป็นของ X คือ

$$P(X; \lambda) = \frac{e^{-\lambda} \lambda^x}{x!} \quad \text{เมื่อ} \quad x = 0, 1, 2, 3, \dots$$

x คือจำนวนครั้งของความสำเร็จที่เกิดขึ้นในช่วงเวลาใดเวลาหนึ่ง หรือในขอบเขตพื้นที่ใดพื้นที่หนึ่ง

λ คือค่าเฉลี่ยของจำนวนครั้งของความสำเร็จที่เกิดขึ้นในช่วงเวลาใดเวลาหนึ่ง หรือพื้นที่ใดพื้นที่หนึ่ง

ค่าเฉลี่ยและความแปรปรวนของการแจกแจงแบบปัวซองคือ

$$E(X) = \lambda$$

$$V(X) = \lambda$$

การหาค่าประมาณของพารามิเตอร์ (λ) จากข้อมูลโดยตรงนั้นจะใช้ค่าเฉลี่ยของตัวอย่างเป็นค่าประมาณโดยที่

$$\bar{x} = \bar{x} = \frac{\sum_{i=1}^n x_i}{n}$$



2.5 THE HOOKE-JEEVES PATTERN SEARCH

วิธีการค้นหาค่าจุดตะ (OPTIMIZATION TECHNIQUE) ในงานโปรแกรมเชิงเส้น (LINEAR PROGRAMMING) หรือในงานโปรแกรมไม่เชิงเส้น (NONLINEAR PROGRAMMING) มีเทคนิคการค้นหามากมายหลายวิธี แต่ละวิธีก็มีเงื่อนไขในการนำไปใช้แตกต่างกันไป การที่จะเลือกเอาวิธีการอันไหนมาใช้ขึ้นอยู่กับความเหมาะสมของปัญหาวิธีการที่ใช้กันอย่างแพร่หลายพอจะสรุปออกเป็น 2 ประเภทใหญ่ ๆ ได้ดังนี้

1. ประเภทที่ต้องอาศัยอนุพันธ์ (DERIVATIVE) ได้แก่

- 1.1 วิธีของนิวตัน-รอฟสัน (NEWTON-ROPHSON SEARCH)
- 1.2 วิธีของเดวิดคอน (DAVIDON'S UNIVARIATE SEARCH)
- 1.3 วิธี STEEPEST DESCENT
- 1.4 วิธี PARTAN
- 1.5 วิธี AISCRETE GRADIENT
- 1.6 วิธีของเฟลทเชอร์และรีฟ (CONJUGATE GRADIENT METHOD (FLETCHER AND REEVES))

2. ประเภทที่ไม่ต้องอาศัยอนุพันธ์ (WITHOUT DERIVATIVE)

- 2.1 วิธีของฟิโนแนคซี (FIBONACCI SEARCH)
- 2.2 วิธีของโกลเด้น (GOLDEN SECTION SEARCH)
- 2.3 วิธีของพาวเวลล์ (POWELL'S UNIVARIATE SEARCH)
- 2.4 วิธี HOOKE-JEEVES PATTERN SEARCH

สำหรับวิธี THE HOOKE-JEEVES PATTERN SEARCH นั้นเป็นวิธีการค้นหาค่าพารามิเตอร์หรือค่าของตัวแปรอีกวิธีหนึ่งในบรรดาวิธีการค้นหาค่าจุดตะ (OPTIMIZATION TECHNIQUE) ซึ่งนาย ROBERT HOOKE และนาย T.A.JEEVES แห่ง WESTING HOUSE RESEARCH LABORATORIES, PITTSBURGM, PENNSYLAIVANIA เป็นผู้คิดใน ปี ค.ศ. 1961

เป็นวิธีที่คิดขึ้นในการแก้ปัญหาการหาค่าตอบของฟังก์ชันหรือสมการที่หาค่าตอบไม่ได้โดยตรงจาก การหาอนุพันธ์ (DERIVATIVE) เพราะฟังก์ชันหรือสมการบางอย่างมีรูปแบบที่ซับซ้อนและยุ่งยาก เช่น ฟังก์ชันโคไซน์แควร์ และฟังก์ชันความหนาแน่นของการแจกแจงแบบปกติ เป็นต้น

นิยามการค้นหาโดยตรง (DEFINITION OF DIRECT SEARCH)

ให้ Σ แทนปริภูมิของจุด (SPACE OF POINTS) และ P, Q, R เป็นจุดใด ๆ ใน $\Sigma (\in \Sigma)$ ถ้าจุด P "ดีกว่า" จุด Q ใช้สัญลักษณ์ว่า " PCQ " ซึ่งการเปรียบเทียบความสัมพันธ์ C บนปริภูมิของจุด Σ นั้นจะต้องสอดคล้องกับความสัมพันธ์แบบถ่ายทอด (TRANSITIVE RELATION) กล่าวคือ $PCQ, QCR \implies PCR$, มีจุด P^* เป็นจุดที่ไกลที่สุด (EXTREMAL POINT) ของปริภูมิของจุด Σ ซึ่งมีคุณสมบัติว่า P^*CP จุด P^* นี้แสดงคำตอบของปัญหา ส่วนจุดอื่น ๆ ของปริภูมิของจุด Σ จะแสดงคำตอบที่เป็นไปได้ (POSSIBLE SOLUTIONS)

วิธีการค้นหาโดยตรงจะทำการเปรียบเทียบแบบอันดับ (SEQUENTIAL COMPARISONS) โดยใช้ความสัมพันธ์ C ซึ่งกำหนดดังนี้

1. กำหนดจุดทดลอง (TRIAL POINTS) $P_x (x=1, 2, \dots, N, N = \text{จำนวนรอบทั้งหมด})$
2. ให้ B_0 เป็นจุดพื้นฐานเริ่มต้นและ B_x จุดพื้นฐานใด ๆ ที่ $B_x = P_s$ สำหรับบางค่า $s < x$
3. มีเซตของจำนวนเต็มที่เราเรียกว่า สภาวะการณ (STATES) ของขบวนการรวมทั้ง สภาวะการณเริ่มต้น S_0 สภาวะการณ S_x จะสอดคล้องกับจุดพื้นฐาน B_x
4. กฎของการหยุด (STOP RULE) สำหรับการสิ้นสุดของขบวนการกำหนดให้เป็น N
5. การประมาณค่าตอบ (APPROXIMATE SOLUTION) หรือประมาณ P^* คือจุดพื้นฐาน B_N

จุดสำคัญสำหรับการกำหนดขบวนการนี้ถูกนิยามโดยกฎต่อไปนี้

- a. จุดพื้นฐานเริ่มต้น B_0 และสภาวะการณเริ่มต้น $S_0 (\neq 0)$ เป็นจุดพื้นฐานและสภาวะการณใด ๆ

b. จุดทดลองที่เหลือคือ $P_r = h(B_{r-1}, S_{r-1})$ เมื่อ h เป็นฟังก์ชันบน Σ และ $S_{r-1} \neq 0$

c. ถ้า $P_r < B_{r-1}$ แล้ว $B_r = P_r$ และ $S_r = f(S_{r-1})$ นอกเหนือจากนั้น $B_r = B_{r-1}$ และ $S_r = g(S_{r-1})$

d. เมื่อครั้งแรกสำหรับ $S_i = 0$, ขบวนการจะหยุด เช่น $i = N$

จากนิยามดังกล่าววิธีการ HOOKE-JEEVES PATTERN SEARCH จะอาศัยนิยามนี้เป็นพื้นฐานในการสร้างขบวนการ การค้นหาค่าของตัวแปร วิธีการนี้มี 2 ขั้นตอนด้วยกันคือ

ขั้นตอนที่ 1 เรียกว่า EXPLORATORY MOVE ขั้นตอนนี้เราจะกำหนดจุดเริ่มต้น (B_0) หรือการเดาจุดเริ่มต้น (INITIAL GUESSES) และกำหนดขนาดขั้นเริ่มต้น (INITIAL STEP SIZE) คือ a_0 ของตัวแปรทุก ๆ ตัวในสมการหรือฟังก์ชันคำนวณค่าฟังก์ชันที่จุดเริ่มต้น (S_0) และที่จุดเริ่มต้นบวกกับขนาดขั้นเริ่มต้น (S_1) การคำนวณค่าฟังก์ชันที่จุดทั้ง 2 นี้ จะเป็นลักษณะการเคลื่อนย้ายจุดใด ๆ ในปริภูมิของจุด (Σ) ไปยังอีกจุดหนึ่ง เรียกว่า MOVE (จากจุด $B_0 \rightarrow B_0 + a_0$) การเคลื่อนย้ายนั้นจะเคลื่อนย้ายที่ละค่าของตัวแปร. ถ้าฟังก์ชันหรือสมการนั้นมีตัวแปรหลาย ๆ ตัว ถ้าค่า S_1 "น้อยกว่า" S_0 เรียกจุด $B_1 (B_0 + a_0)$ ว่าจุดที่สำเร็จ (SUCCESS) ถ้าค่า S_1 "มากกว่า" ค่า S_0 เรียกจุด B_1 ว่าจุดที่ล้มเหลว (FAILURE) เมื่อสำเร็จ (SUCCESS) แล้วก็จะคูณค่าขนาดขั้นเริ่มต้นด้วยค่าปัจจัยที่เพิ่มขึ้น (STEP ACCELERATION FACTOR) คำนวณค่าฟังก์ชันที่จุดเริ่มต้นบวกกับขนาดขั้นเริ่มต้นใหม่ (S_2) ทำการเปรียบเทียบกับค่าฟังก์ชัน S_1 ใหม่ ถ้าเกิดล้มเหลว (FAILURE) ก็จะคูณค่าขนาดขั้นเริ่มต้นด้วยค่าปัจจัยที่ลดลง (STEP DECELERATION FACTOR) แล้วคำนวณค่าฟังก์ชันที่จุดเริ่มต้นบวกกับขนาดขั้นเริ่มต้นอีก (S_3) เปรียบเทียบค่า S_3 กับ S_1 อีก ทำเช่นนี้ไปเรื่อย ๆ จนครบทุก ๆ ค่าของตัวแปร (กรณีที่มีตัวแปรหลายตัว)

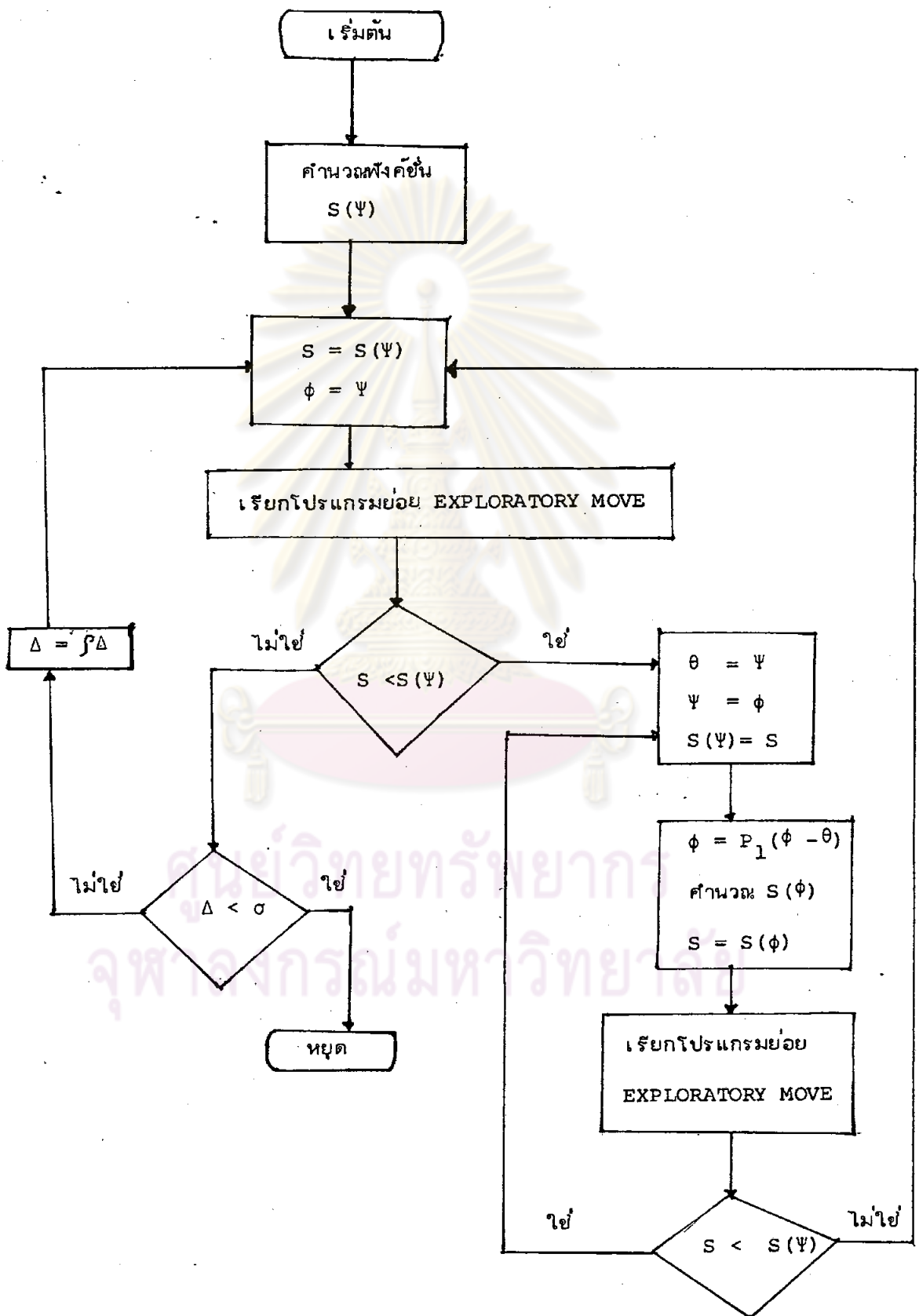
ขั้นตอนที่ 2 เรียกว่า PATTERN MOVE เป็นขั้นตอนที่ต่อจาก EXPLORATORY MOVE คือมีการกำหนดจุดเริ่มต้นใหม่โดยใช้จุดสุดท้ายในขั้นตอนของ EXPLORATORY MORE ที่สำเร็จ (SUCCESS) แล้วมีการเคลื่อนย้ายจุดที่เริ่มต้นนั้นไปยังจุด ๆ หนึ่ง (B_r) โดยที่จุด $B_r = P_1 \times (B_{r-1} - B_{r-2})$ เมื่อ P_1 เรียกว่า PATTERN STEP FACTOR B_{r-1} และ B_{r-2} เป็นจุดเริ่มต้นในรอบที่ $r-1$ และ $r-2$ ที่สำเร็จ (SUCCESS) จากนั้นจะใช้จุด B_r นี้เป็นจุดเริ่มต้นในการค้นหาต่อไปโดยใช้ขั้นตอนที่ 1

ตามวิธีการ HOOKE-JEEVES PATTERN SEARCH จะหยุดค้นหาค่าของตัวแปรก็ต่อเมื่อ
ค่าขนาดขั้นเริ่มต้น (INITIAL STEP SIZE) ที่คำนวณได้ในขณะนั้นน้อยกว่าค่าที่เราจะยอมรับได้
(CONVERGENCE TOLERANCE VALUE) ตั้งแผนภูมิ (FLOW CHART) ต่อไปนี้

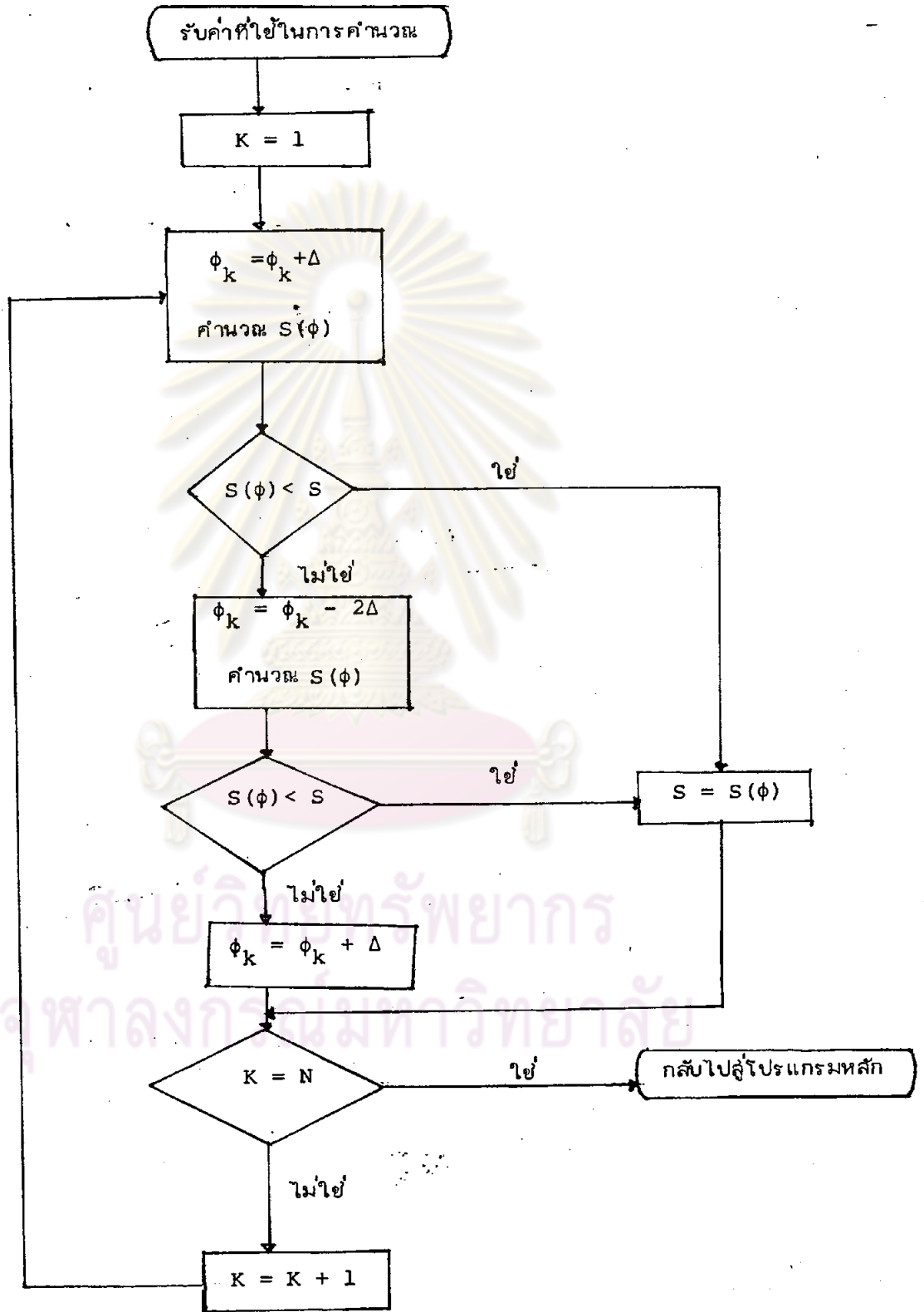


ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

แผนภูมิแสดงการหาจุดที่ต่ำสุดของฟังก์ชัน โดยวิธี HOOKE-JEEVES PATTERN SEARCH



แผนภูมิแสดงโปรแกรมย่อยของ EXPLORATORY MOVE



หมายเหตุ

- θ = จุดพื้นฐานก่อนการเปลี่ยนแปลง
 ψ = จุดพื้นฐานในขณะนั้น
 ϕ = จุดพื้นฐานที่เป็นผลมาจากการ MOVE
 $S(\psi)$ = ค่าฟังก์ชันที่จุดพื้นฐาน ψ
 $S(\phi)$ = ค่าฟังก์ชันที่ได้จากการ MOVE
 S = ค่าฟังก์ชันก่อนการ MOVE
 Δ = ขนาดขั้นเริ่มต้น (INITIAL STEP SIZE)
 δ = ค่าที่เราจะยอมรับได้ (CONVERGENCE TOLERANCE VALUE)
 ρ = ปัจจัยที่ลดลง (STEP DECELERATION FACTOR), $\rho < 1$
 ψ_k = ค่า COORDINATE สำหรับ ψ , $k = 1, 2, 3, \dots, N$
 N = จำนวน COORDINATES สำหรับจุดนั้น ๆ
 P_1 = PATTERN STEP FACTOR

ศูนย์วิทยทรัพยากร
 จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

2.6 วิธีค้นหาตัวแปรเดียวของพาวเวลล์โดยไม่มีอนุพันธ์ (POWELL'S UNIVARIATE SEARCH WITHOUT DERIVATIVE)

พาวเวลล์ (POWELL) ได้ใช้สมการ QUADRATIC¹ หรือโพลีโนเมียลลำดับที่ 2 ของตัวแปรเดียวในการหาค่าต่ำสุดของฟังก์ชันที่ต้องการจะหาค่าต่ำที่สุด โดยการกำหนดค่าของตัวแปรของสมการ QUADRATIC 3 ค่าที่เรียงลำดับ แล้วหาค่าของตัวแปรที่ทำให้ค่าของสมการ QUADRATIC (ค่าของสมการ QUADRATIC เท่ากับค่าของฟังก์ชันที่ต้องการจะหาค่าต่ำสุด) มีค่าต่ำสุดตามวิธีการหาค่าต่ำสุดของฟังก์ชัน QUADRATIC โดยมีเงื่อนไขว่าค่าของตัวแปรที่ทำให้ค่าของสมการ QUADRATIC มีค่าต่ำสุดนั้นจะอยู่ห่างจากค่าของตัวแปรตัวใดตัวหนึ่งใน 3 ค่าที่กำหนดไว้แล้วด้วยค่าที่น้อยเพียงพอ ซึ่งถ้าเป็นไปตามเงื่อนไขนี้ก็จะได้ค่าของตัวแปรที่ทำให้ฟังก์ชันที่ต้องการมีค่าต่ำสุด แต่ถ้าไม่เป็นไปตามเงื่อนไขก็จะตัดตัวแปรที่อยู่ห่างจากตัวแปรที่หาได้ตามวิธีการหาค่าต่ำสุดของฟังก์ชัน QUADRATIC มากที่สุด ก็จะเหลือตัวแปรเพียง 3 ตัว แล้วจึงนำตัวแปรทั้ง 3 ตัวมาเรียงลำดับใหม่เพื่อจะนำไปหาค่าตัวแปรที่ทำให้ค่าของสมการ QUADRATIC มีค่าต่ำสุดต่อไป ดังวิธีการข้างล่างนี้

ให้สมการ QUADRATIC เป็น

$$Y(x) = ax^2 + bx + c \quad \dots\dots\dots 1$$

ต้องการ x ที่ทำให้ $Y(x)$ มีค่าต่ำสุด โดยการใช้อนุพันธ์อันดับที่ 1 (FIRST DERIVATIVE TEST) ดังนี้

$$\begin{aligned} \frac{dy(x)}{dx} &= 2ax + b = 0 \\ x &= \frac{-b}{2a} \quad (a > 0) \end{aligned}$$

¹ ความสำคัญเกี่ยวกับกำลังสอง (QUADRATIC) ไม่มากมายอะไร แต่หลาย ๆ ฟังก์ชันจะประมาณจุดที่น้อยที่สุดได้ใกล้เคียงความจริงด้วยสมการกำลังสอง (กล่าวไว้ใน FOX, "OPTIMIZATION METHOD FOR ENGINEERING DESIGN" MASSACHUSETTS, ADDISON-WESLEY PUBLISHING CO., INC. NOV. 1970, PP 64)

α จะเป็นค่าที่ทำให้ $Y(\alpha)$ มีค่าต่ำสุด จากวิธีการนี้ POWELL ได้นำมาใช้ในการหาค่าต่ำสุดของฟังก์ชันดังนี้

ให้ $f(X)$ เป็นฟังก์ชันที่ต้องการหาค่าต่ำสุด

กำหนดให้ X_0 เป็นค่าเริ่มต้นของตัวแปร X

ΔX เป็นช่วงที่จะเพิ่มขึ้นหรือลดลง

ΔX_{\min} ช่วงความยาวของการก้าวที่น้อยที่สุดที่ยอมให้

ΔX_{\max} ช่วงความยาวของการก้าวที่ยาวที่สุดที่ยอมให้

$$d_1 = \Delta X, d_2 = 2\Delta X$$

$$Y(d_1) = f(X_0 + d_1)$$

$$Y(d_2) = f(X_0 + d_2)$$

ถ้า $Y(d_1) > Y(d_2)$ ให้ $d_3 = 3\Delta X$ แล้วคำนวณ $Y(d_3) = f(X_0 + d_3)$

ถ้า $Y(d_1) < Y(d_2)$ ให้ $d_3 = 2\Delta X, d_2 = \Delta X, d_1 = 0$ แล้วคำนวณ $Y(d_3) =$

$f(X_0 + d_3)$ ดังนั้น $d_1 < d_2 < d_3$ ซึ่ง

$$Y(d_1) = ad_1^2 + bd_1 + c \quad \dots\dots\dots 3$$

$$Y(d_2) = ad_2^2 + bd_2 + c \quad \dots\dots\dots 4$$

$$Y(d_3) = ad_3^2 + bd_3 + c \quad \dots\dots\dots 5$$

ให้ ds เป็นจุดที่ทำให้ $Y(\alpha)$ มีค่าต่ำสุด จากสมการ 1 จะได้ว่า

$$ds = \frac{-b}{2a} \quad (a > 0) \quad \dots\dots\dots 6$$

ค่า a และ b ของสมการ 6 หาได้จากสมการ 3 , 4 , 5 ดังนี้

$$3 - 4 ; Y(d_1) - Y(d_2) = a(d_1^2 - d_2^2) + b(d_1 - d_2) \dots\dots\dots 7$$

$$4 - 5 ; Y(d_2) - Y(d_3) = a(d_2^2 - d_3^2) + b(d_2 - d_3) \dots\dots\dots 8$$

$$\text{ให้ } d_{12}^s = d_1^2 - d_2^2 ; d_{23}^s = d_2^2 - d_3^2$$

$$d_{12} = d_1 - d_2, \quad d_{23} = d_2 - d_3$$

7 x d_{23} - 8 x d_{12} จะได้ว่า

$$a = \frac{\{Y(d_1) - Y(d_2)\}d_{23}^s - \{Y(d_2) - Y(d_3)\}d_{12}^s}{d_{12}^s d_{23} - d_{23}^s d_{12}} \dots\dots\dots 9$$

7 x d_{23}^s - 8 x d_{12}^s จะได้ว่า

$$b = \frac{\{Y(d_1) - Y(d_2)\}d_{23}^s - \{Y(d_2) - Y(d_3)\}d_{12}^s}{d_{23}^s d_{12} - d_{12}^s d_{23}} \dots\dots\dots 10$$

$$\therefore ds = \frac{1}{2} \frac{\{Y(d_1) - Y(d_2)\}d_{23}^s - \{Y(d_2) - Y(d_3)\}d_{12}^s}{\{Y(d_1) - Y(d_2)\}d_{23} - \{Y(d_2) - Y(d_3)\}d_{12}}$$

เนื่องจาก $d_{23}^s + d_{12}^s = d_2^2 - d_3^2 + d_1^2 - d_2^2 = d_1^2 - d_3^2 = -d_{31}^s$

$$d_{23} + d_{12} = d_2 - d_3 + d_1 - d_2 = d_1 - d_3 = -d_{31}$$

ดังนั้น $d_s = \frac{1}{2} \frac{d_{23}^s Y(d_1) + d_{31}^s Y(d_2) + d_{12}^s Y(d_3)}{d_{23} Y(d_1) + d_{31} Y(d_2) + d_{12} Y(d_3)} \dots\dots\dots 11$

และ $a > 0$ หรือ

$$\frac{d_{23} \{Y(d_1) - Y(d_2)\} - d_{12} \{Y(d_2) - Y(d_3)\}}{d_{12}^s d_{23} - d_{23}^s d_{12}} > 0$$

$$\begin{aligned}
 \text{พิจารณา } d_{12}^s d_{23} - d_{23}^s d_{12} &= (d_1^2 - d_2^2)(d_2 - d_3) - (d_2^2 - d_3^2)(d_1 - d_2) \\
 &= (d_1 - d_2)(d_2 - d_3)\{-d_1 + d_2 - d_2 - d_3\} \\
 &= -(d_1 - d_2)(d_2 - d_3)(d_3 - d_1) \\
 &= -d_{12} d_{23} d_{31}
 \end{aligned}$$

ดังนั้น ds จะเป็นจุดที่ทำให้ $Y(ds)$ มีค่าต่ำสุดเมื่อ

$$\frac{-d_{23}Y(d_1) + d_{31}Y(d_2) + d_{12}Y(d_3)}{d_{12}d_{23}d_{31}} > 0$$



..... 12

อสมการ (INEQUALITY) 12 เกิดขึ้นได้ 2 กรณี

ก. ไม่เป็นจริง เกิดขึ้นได้ 2 กรณี

ก.1 เกิดจาก $Y(d_3) > Y(d_1)$ แก้โดยให้

$$d_3 = d_2$$

$$d_2 = d_1$$

$$d_1 = d_1 \text{ (เดิม)} - \Delta X_{\max}$$

ก.2 เกิดจาก $Y(d_3) < Y(d_1)$ แก้โดยให้

$$d_1 = d_2$$

$$d_2 = d_3$$

$$d_3 = d_3 \text{ (เดิม)} + \Delta X_{\max}$$

ข. เป็นจริง ตรวจสอบต่อไปว่า ds เป็นจุดต่ำสุดหรือยังโดย

ข.1 ถ้า $\min\{|d_1 - ds|, |d_3 - ds|\} > \Delta X_{\max}$ แสดงว่า ds ยังไม่เป็น

จุดต่ำสุด เพราะ ds อยู่ห่างจาก d_1 หรือ d_3 เกิดจาก

ข.1.1 $d_s < d_1 - \Delta X_{\max}$ แก้โดยให้

$$d_s = d_2$$

$$d_2 = d_1$$

$$d_1 = d_s$$

ข.1.2 $d_s > d_3 + \Delta X_{\max}$ แก้โดยให้

$$d_1 = d_2$$

$$d_2 = d_3$$

$$d_3 = d_s$$

ข.2 ถ้า $\min\{|d_1 - d_3|, |d_3 - d_s|\} < \Delta X_{\max}$ ตรวจสอบต่อไปว่า

$$\min\{|d_1 - d_s|, |d_2 - d_s|, |d_3 - d_s|\} < \Delta X_{\min}$$

ข.2.1 ถ้าเป็นจริง d_s จะเป็นจุดที่ทำให้ค่าของฟังก์ชันเป็นค่าที่น้อยที่สุด

ข.2.2 ถ้าไม่เป็นจริง แก้โดยให้ d_1 หรือ d_2 หรือ d_3 ที่อยู่ใกล้ d_s

มากที่สุดเท่ากับ d_s

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

แผนภูมิแสดงการหาจุดต่ำสุดโดยวิธีพาวเวลล์

