

บทที่ 3

การวิเคราะห์และแก้ปัญหาทางคณิตศาสตร์

3.1 ตัวแปรค่าทางฟิสิกส์

ประสิทธิภาพในการเคลื่อนตัวของวัตถุภายใต้อิทธิพลของการสั่นสะเทือน จะขึ้นอยู่กับตัวแปรค่าทางฟิสิกส์ดังต่อไปนี้

ตัวแปรที่เกี่ยวข้องกับระบบสั่น เคลื่อน คือ

1. มุมเอียงของระนาบ
2. มุมของการสั่นสะเทือน
3. ความถี่ของการสั่นสะเทือน
4. แอมพลิจูดของการสั่นสะเทือน

ตัวแปรที่เกี่ยวข้องกับวัสดุ คือ

1. แรงโน้มถ่วง
2. แรงต้านทานของอากาศ
3. ความยืดหยุ่น
4. แรงยึดเหนี่ยวของวัสดุ
5. สัมประสิทธิ์ของความเสียดทานภายใน ซึ่งขึ้นอยู่กับความหนาแน่น

ขนาด และรูปร่างของวัสดุ ตลอดจนปริมาณความชื้นในกรณีที่เป็นวัสดุแบบกลุ่มก้อน

ส่วนตัวแปรที่เกี่ยวข้องกับวัสดุและระนาบ คือ

1. สัมประสิทธิ์ของความเสียดทานภายนอก
2. สัมประสิทธิ์ของการกระทบ
3. น้ำหนักของ วัสดุซึ่งมีผลต่อความถี่ธรรมชาติของระบบในกรณีที่รองรับ

ด้วยสำรับ

3.2 ลัทธิฐาน

ลักษณะที่สำคัญของตัวแปรที่ เกี่ยวข้องกับ วัสดุจะมีความสัมพันธ์ซึ่งกันและกันอย่างซับซ้อน เพราะฉะนั้น เพื่อความสะดวก เฉพาะตัวแปรที่ เกี่ยวข้องกับระบบขับเคลื่อน แรงโน้มถ่วง และ ตัวแปรที่ เกี่ยวข้องกับ วัสดุและระนาบส่ว เสียงเท่านั้น ที่จะถูกนำมาพิจารณา ซึ่ง วิเคราะห์ ใน การตรวจสอบและกำหนดเงื่อนไขที่ใช้ควบคุมการเคลื่อนที่ของ วัสดุในลักษณะต่าง ๆ นั้น จะต้อง ทำการพิจารณาถึงผลกระทบของแรงต่าง ๆ ที่กระทำต่อวัสดุ สำหรับในที่นี้จะเห็นว่าอนุภาคทั้งหลาย ในกลุ่มก้อนของ วัสดุมีลักษณะรูปร่างที่แตกต่างกันไปมากมายยากที่จะอธิบาย ดังนั้นเพื่อให้สามารถ วิเคราะห์การเคลื่อนที่ได้จะถือว่า วัสดุเป็นของแข็งที่ไม่มีแรงยึดเหนี่ยวซึ่งกันและกัน สามารถ เคลื่อนตัวแยกจากกันได้โดยอิสระโดยไม่มีการกักตัว และความสามารถในการเคลื่อนตัว ของ วัสดุสามารถจำแนกได้จากความแตกต่างของสัมประสิทธิ์ความเสียดทาน โดยลัทธิฐาน อธิบายของการสั่นสะเทือนและความเร็วในการไหลตัวของอนุภาคไม่มีผลกระทบต่อสัมประสิทธิ์ ความเสียดทาน นั่นคือจะลัทธิฐานว่าสัมประสิทธิ์ของความเสียดทานมีค่าคงที่ และเท่ากันสำหรับการเคลื่อนที่ในทุกทิศทาง

เกเบอส์ (6) ได้เสนอแนะไว้ว่า ความเสียดทานสถิตย์จะเกิดขึ้นได้นั้น จะต้อง อาศัยระยะเวลาช่วงหนึ่ง เนื่องจากอนุภาคมีการเปลี่ยนแปลงการยึดเกาะเร็วอยู่ตลอดเวลา แม้ว่าจะมีช่วงระยะเวลาหนึ่งที่ความเร็วของการไหลตัวเป็นศูนย์ก็ตาม แต่ในกรณีนี้จะเกิดขึ้น ในช่วงระยะเวลาสั้น ๆ ผลของการสั่นสะเทือนของอุปกรณ์ขณะทำงาน จะป้องกันไม่ให้เกิด สภาวะของความเสียดทานสถิตย์ขึ้นได้ ดังนั้นจึงแทนสภาวะของความเสียดทานทุกกรณีด้วย สภาวะของความเสียดทานจลน์

เมื่อพิจารณากรณีของอนุภาคมีการลอยตัวหนึ่งครั้งในแต่ละวัฏจักรนั้น จะเห็นว่าขนาด ของแอมพลิจูดที่จะก่อให้เกิดการกระดอนอย่างรุนแรง จนทำให้อนุภาคเสียดทานตรงตัวนั้นน่า จะมีความมากกว่าแอมพลิจูดที่ใช้ในทางปฏิบัติ สำหรับกรณีของวัสดุประเภทมวลเมล็ดที่มีการ เกาะตัวอย่างหลวม ๆ นั้น พลังงานจากการกระแทกจะถูกดูดกลืนไปโดยการเคลื่อนที่ของ อนุภาคเหล่านั้น ดังนั้นในการวิเคราะห์นี้จะไม่คำนึงถึงผลของการกระทบ โดยจะลัทธิฐานให้ สัมประสิทธิ์ของการกระทบเป็นศูนย์

เนื่องจากในระบบที่ระนาบมีการเคลื่อนตัวแบบต่างเฟสกัน อิทธิพลของสัมประสิทธิ์ความเสียดทานที่มีต่อการเคลื่อนตัวของอนุภาคจะถูกลดลง แต่สำหรับวิธานพจน์นี้มีจุดประสงค์ที่จะศึกษาและวิเคราะห์ถึงการแยกตัวของวิถีโดยอาศัยความแตกต่างของผิววิถีในเทอมของสัมประสิทธิ์ความเสียดทาน ดังนั้นในที่นี้จะพิจารณาเฉพาะระบบที่มีการสั่นสะเทือนแบบเรคทิลินีเยอร์เท่านั้น

3.3 โมเดลทางคณิตศาสตร์

รูปที่ 3.1 เป็นโมเดลของถาดแยกแวกวิถีซึ่งเอียงทำมุม α_1 กับกรอบอ้างอิง $R1$ และ α_2 กับกรอบอ้างอิง $R3$ โดยที่ $0 \leq \alpha_1 \leq \tan^{-1} \mu_d$ และ $0 \leq \alpha_2 \leq \tan^{-1} \mu_d$ การเคลื่อนตัวของถาดแยกแวกและอนุภาคบนถาดแยกสามารถอธิบายได้โดยใช้แกนอ้างอิงซึ่งติดอยู่กับกรอบอ้างอิงคือ x_t, y_t, z_t และ x, y, z ตามลำดับ โดยถาดแยกนี้จะอยู่ภายใต้อิทธิพลของการสั่นสะเทือนแบบไซน์ซอว์ทวิติตรงในระนาบ $R1R2$ ทำมุมแหลม β กับแกน x_t ดังนั้นการเคลื่อนตัวของถาดแยกสามารถกำหนดได้โดยสมการต่อไปนี้

$$x_t = a \cos \beta \sin \omega t \quad 3.1$$

$$\dot{x}_t = a \omega \cos \beta \cos \omega t \quad 3.2$$

$$\ddot{x}_t = -a \omega^2 \cos \beta \sin \omega t \quad 3.3$$

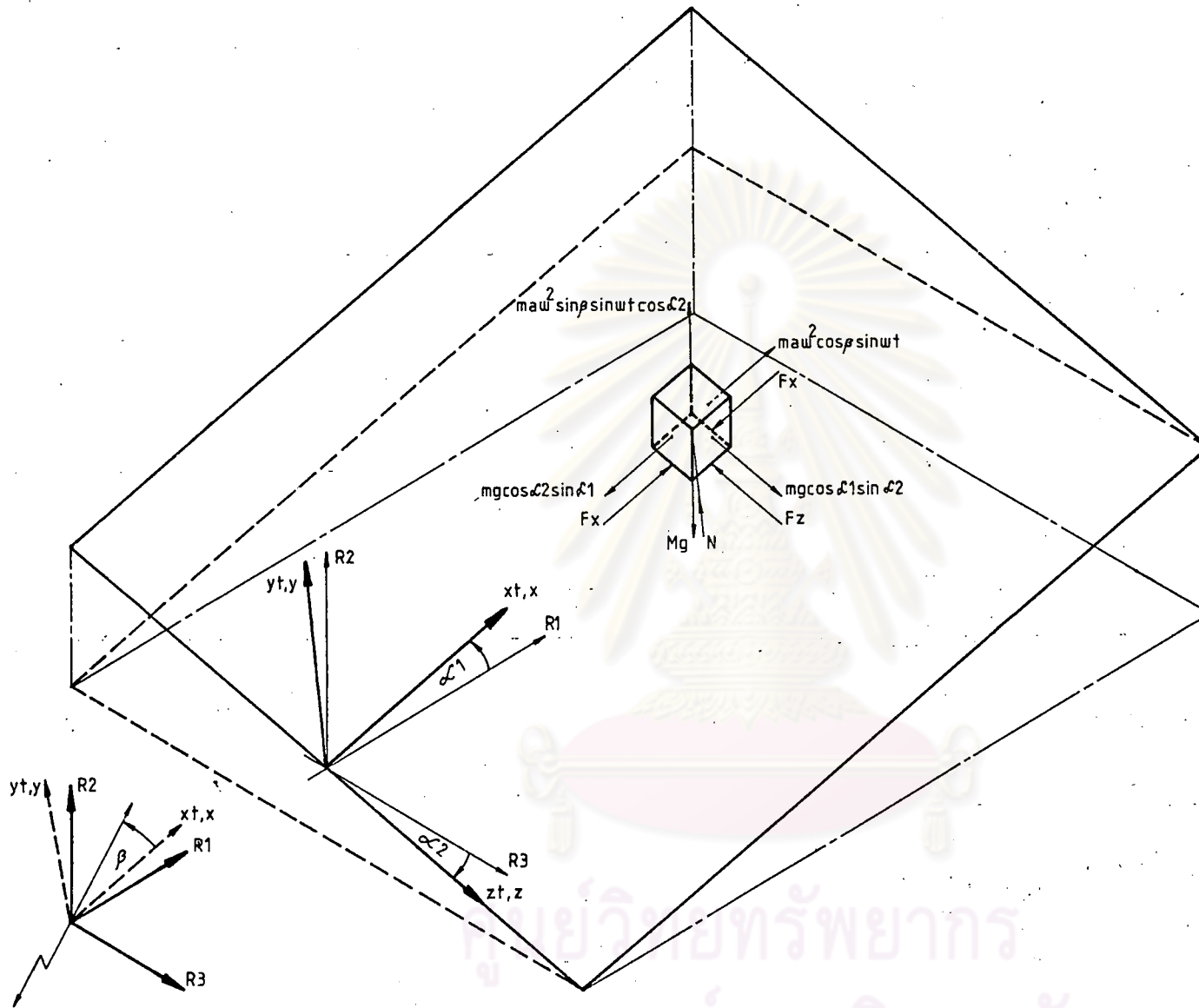
$$y_t = a \sin \beta \sin \omega t \cos \alpha_2 \quad 3.4$$

$$\dot{y}_t = a \omega \sin \beta \cos \omega t \cos \alpha_2 \quad 3.5$$

$$\ddot{y}_t = -a \omega^2 \sin \beta \sin \omega t \cos \alpha_2 \quad 3.6$$

$$z_t = \dot{z}_t = \ddot{z}_t = 0 \quad 3.7$$

วิถีซึ่งอยู่ภายใต้อิทธิพลของการสั่นสะเทือนนี้จะถูกกระทำด้วยแรงต่าง ๆ คือ แรงเนื่องจากความโน้มถ่วง แรงเสียดและแรงปฏิกิริยาตั้งฉากดังรูปที่ 3.1 เมื่อความเร่งเนื่องจากการสั่นสะเทือนของถาดแยกมีค่ามากพอที่จะทำให้เกิดการลอยตัวทุกครั้งในแต่ละวัฏจักรแล้วสมการของการเคลื่อนที่ของอนุภาคในแนวแกนอ้างอิง x, y และ z สามารถเขียนได้ด้วยนิพจน์ต่อไปนี้



รูปที่ 3.1 ระบบพิกัดและแรงวัตถุอิสระของถาดแยก

$$m\ddot{x} = F_x - mg\cos\alpha_2\sin\alpha_1 \quad 3.8$$

$$m\ddot{y} = N - mg\cos\alpha_1\cos\alpha_2 \quad 3.9$$

$$m\ddot{z} = F_z + mg\cos\alpha_1\sin\alpha_2 \quad 3.10$$

3.4 กฎเกณฑ์และเงื่อนไขในการเคลื่อนที่รูปแบบต่าง ๆ

3.4.1 การเกาะติด

ในขณะเกาะติดและเคลื่อนตัวไปพร้อม ๆ กับภาตแยกอนุภาค จะมีคุณสมบัติทาง
 ดินเนเมติกเช่นเดียวกับภาตแยกคือ

$$x = x_t, \dot{x} = \dot{x}_t, \ddot{x} = \ddot{x}_t$$

$$y = y_t, \dot{y} = \dot{y}_t, \ddot{y} = \ddot{y}_t$$

$$z = z_t, \dot{z} = \dot{z}_t, \ddot{z} = \ddot{z}_t$$

โดยแทนสมการที่ 3.6 ลงในสมการที่ 3.9 เราจะได้แรงปฏิกิริยาตั้งฉาก
 ที่เกิดขึ้นในระหว่างการเกาะติดคือ

$$N = m\cos\alpha_2(g\cos\alpha_1 - a\omega^2\sin\beta\sin\omega t) \quad 3.11$$

อนุภาคจะเกาะติดกับผิวของภาตแยกตลอดเวลา ถ้าแรงเสียดทานเนื่องมา
 จากการสัมผัสเทือนมีค่าไม่มากเพียงพอที่จะชนะผลรวมทางพีชคณิตระหว่างแรงเสียดทานกับแรง
 เนื่องจากความโน้มถ่วงและจากสมการที่ 3.8 เราจะได้เงื่อนไขการเกาะติดโดยไม่มี
 การไถลตัวไปในแนวแกน x เมื่อ

$$m\ddot{x} < + F_x - mg\cos\alpha_2\sin\alpha_1$$

หลังจากจัดสมการจะได้

$$\sin\omega t < \frac{g\cos\alpha_2}{a\omega^2} \left[\frac{\sin\alpha_1 + \mu_d \cos\alpha_1}{\cos\beta + \mu_d \sin\beta\cos\alpha_2} \right] \quad 3.12$$

และจากสมการที่ 3.10. เราจะได้เงื่อนไขการเกาะติดโดยไม่ไถลตัวไป

ในแนวแกน z เมื่อ

$$m\ddot{z} < -Fz + mg\cos\alpha\sin\alpha$$

หลังจากจัดสมการจะได้

$$\sin\omega t = \frac{g\cos\alpha}{a\omega^2 \sin\beta} (1 - \tan\alpha/2/\mu d) \quad 3.13$$

3.4.2 การไถลตัวไปในทิศทางบวกตามแกน x

เมื่อความเร่งของถาดแยกมีค่าเพิ่มขึ้นอนุภาคจะเกิดการไถลตัวโดยจะไถลตัวไปข้างหน้าเมื่อแรงเสียดทานในแนวแกน x มีค่าเท่ากับและมากกว่าผลรวมทางพีชคณิตระหว่างแรงเสียดทาน และแรงโน้มถ่วงในกรณีนี้แรงเสียดทานจะมีค่าเป็นลบ ดังนั้นเงื่อนไขที่จะทำให้อนุภาคไถลตัวไปข้างหน้าสามารถกำหนดได้จากสมการที่ 3.8

$$m\dot{x} \geq -Fx - mg\cos\alpha\sin\alpha$$

หลังจากจัดสมการจะได้

$$\tau_{Fb} = \sin^{-1} \left[(g\cos\alpha/aw^2) \frac{(\mu d \cos\alpha + \sin\alpha)}{(\mu d \cos\alpha\sin\beta + \cos\beta)} \right] \quad 3.14$$

3.4.3 การไถลตัวไปในทิศทางลบตามแกน x

ขณะที่อนุภาคมีการไถลตัวสัมพันธ์กับผิวของถาดแยก อนุภาคจะถูกกระทำด้วยแรงเสียดทาน และจะมีตำแหน่งเชิงมุมตำแหน่งหนึ่งที่อนุภาคจะเริ่มเคลื่อนตัวด้วยความหน่วง มีความเร็วช้าลงเรื่อย ๆ จนกระทั่งแรงเสียดทานในแนวแกน x มีค่าเท่ากับและน้อยกว่าผลรวมทางพีชคณิตระหว่างเสียดทานกับแรงโน้มถ่วงแล้วอนุภาคก็จะไถลตัวถอยหลังในกรณีนี้แรงเสียดทานจะมีค่าเป็นบวก ดังนั้นเงื่อนไขที่จะทำให้อนุภาคไถลตัวถอยหลังสามารถกำหนดได้จากสมการที่ 3.8

$$m\dot{x} \leq Fx - mg\cos\alpha\sin\alpha$$

หลังจากจัดสมการจะได้

$$\tau_{Bb} = \sin^{-1} \left[(g\cos\alpha/aw^2) \frac{(\sin\alpha - \mu d \cos\alpha)}{(\cos\beta - \mu d \cos\alpha\sin\beta)} \right] \quad 3.15$$

3.4.4 การไถลตัวตามแกน z

อนุภาคจะเกิดการไถลตัวลงตามแกน z เมื่อแรงโน้มถ่วงมีค่าเท่ากับและมากกว่าแรงเสียดทาน ซึ่งมีการเปลี่ยนแปลงตามแรงปฏิกิริยา N ในกรณีนี้แรงเสียดทานจะมีค่าเป็นลบ ดังนั้นเงื่อนไขที่จะทำให้อนุภาคไถลตัวสามารถกำหนดได้จากสมการที่ 3.10

$$m\ddot{z} \geq -Fz + mg\cos\alpha_1 \sin\alpha_2$$

หลังจากจัดสมการจะได้

$$\tau Lb = \sin^{-1} \left[\frac{g\cos\alpha_1}{aw^2 \sin\beta} (1 - \tan\alpha_2/\mu d) \right] \quad 3.16$$

3.4.5 การลอยตัว

ในขณะที่อนุภาคไถลตัวอยู่บนผิวของภาคนั้นความเร่งในแนวตั้งจากจะมีค่าเท่ากับหรือน้อยกว่าความเร่งเนื่องจากความโน้มถ่วงในแนวเดียวกัน เงื่อนไขที่จะทำให้อนุภาคเกิดการลอยตัวออกจากผิวของภาคนั้นคือ ความเร่งในแนวตั้งจากกับภาคนั้นจะต้องมีค่ามากกว่าอัตราโน้มถ่วง และเมื่ออนุภาคลอยตัวแล้วแรงปฏิกิริยาจะมีค่าเป็นศูนย์ นั่นคือ

$$N = m\cos\alpha_2(g\cos\alpha_1 - aw^2 \sin\beta \sin\omega t) = 0$$

$y > 0$ ซึ่งจะได้ตำแหน่งเชิงมุมที่อนุภาคจะเกิดการลอยตัวเมื่อ

$$aw^2 \sin\beta \sin\omega t = g\cos\alpha_1$$

$$\tau l = \sin^{-1} (g\cos\alpha_1/aw^2 \sin\beta) \quad 3.17$$

3.5 สมการทางคณิตศาสตร์และการแก้ปัญหา

3.5.1 พารามิเตอร์

ในการที่จะศึกษาถึงสมรรถนะของเครื่องแยกโดยอาศัยการสั่นสะเทือนทั้งทางด้านทฤษฎี หรือจากการทดลองนั้น ภายหลังจากใช้สมมุติฐานแล้วพบว่าตัวแปรค่าทางฟิสิกส์ที่สามารถ

แปรค่าได้อย่างอิสระนั้นมี 6 ตัวด้วยกันคือ ความเร็วและความเร่งในแนวแกน x และ y ของถาดแยกซึ่งขึ้นอยู่กับแอมพลิจูด มุม ความถี่ของการสั่นสะเทือน และตัวแปรที่ส่งผลต่อประสิทธิภาพของการแยกตัว ซึ่งประกอบด้วยมุมเอียงทั้งสองระนาบและสัมประสิทธิ์ความเสียดทาน เนื่องจากจำนวนตัวแปรมีหลายค่าเช่นนี้จึงทำให้ขอบเขตของการวิเคราะห์กว้างมาก เพื่อที่จะลดปริมาณของงานลงจะใช้ค่าพารามิเตอร์ไว้มี 4 ตัว ซึ่งครอบคลุมตัวแปรทั้งหมดดังต่อไปนี้

1. พารามิเตอร์ความเร่ง A เป็นอัตราส่วนระหว่างแรงเฉื่อยสูงสุดต่อแรงโน้มถ่วงในแนวตั้งฉากกับผิวของถาด

$$A = \frac{a\omega^2 \sin\beta}{g \cos\alpha} ; \quad 0 < A < \sqrt{1 + 1}$$

2. พารามิเตอร์ความเสียดทาน $P3$ เป็นอัตราส่วนระหว่างแรงเสียดทานต่อแรงเฉื่อยสูงสุดในแนวแกน x

$$P3 = \frac{\mu_d \tan\beta \cos\alpha^2}{A} ; \quad 0 < P3 \leq 1$$

3. พารามิเตอร์ความลาดเอียง $P2$ เป็นอัตราส่วนระหว่างแรงโน้มถ่วงต่อแรงเสียดทานในแนวแกน z

$$P2 = \frac{\tan\alpha^2}{\mu_d} ; \quad 0 \leq P2 \leq 1$$

4. พารามิเตอร์ความลาดชัน $P1$ เป็นอัตราส่วนระหว่างแรงโน้มถ่วงต่อแรงเสียดทานในแนวแกน x

$$P1 = \frac{\tan\alpha^1}{\mu_d} ; \quad 0 \leq P1 \leq 1$$

3.5.2 การแก้ปัญหาทางคณิตศาสตร์

เมื่อได้กำหนดพารามิเตอร์ที่ครอบคลุมปัญหาแล้วเงื่อนไขการเคลื่อนตัวแปรในรูปแบบต่าง ๆ ในเทอมของพารามิเตอร์สามารถกำหนดได้จากสมการที่ 2.14 3.15 3.16 และ 3.17 ดังต่อไปนี้คือ

$$\sin\tau F_b = P_3 \frac{(1 + P_1)}{(1 + AP_3)} \quad 3.14$$

$$\sin\tau B_b = -P_3 \frac{(1 - P_1)}{(1 - AP_3)} \quad 3.15$$

$$\sin\tau L_b = \frac{(1 - P_2)}{A} \quad 3.16$$

$$\sin\tau l = 1/A \quad 3.17$$

และสมการของการเคลื่อนที่ในรูปแบบต่าง ๆ นั้น สามารถอนุพัทธ์ได้ดังต่อไปนี้

3.5.2.1 อาณาเขตที่มีการเกาะติด S

เมื่อพิจารณาว่าอนุภาคไม่มีการเคลื่อนตัวที่จุดเริ่มต้นของ วงศ์กร แรกของการสั่นสะเทือน ดังนั้นในอาณาเขตนี้ความเร็วของอนุภาคมีค่าเท่ากับความเร็วของถาด ตามความเป็นจริง โดยทั่วไปนั้นช่วงเวลาของการเกาะติดจะเกิดขึ้นหลังจากช่วงเวลาของการ ไถลตัวและสิ้นสุดเมื่อการไถลตัวหรือการลอยตัว เริ่มเกิดขึ้น เวลาที่สิ้นสุดการเกาะติดแล้วอนุภาค เริ่มเคลื่อนตัวไปในลักษณะต่าง ๆ สามารถหาได้จากสมการที่ 3.14 3.15 3.16 3.17 และระยะทางที่อนุภาคเคลื่อนที่ไปพร้อมกับถาดในช่วงของการเกาะติดนี้ จะหาได้จากการอินทิเกรต สมการของความเร็วของอนุภาคซึ่งมีค่าเท่ากับความเร็วของถาดแยก

$$x_s = \int_{t_i}^{\tau} \dot{x} dt = \int_{t_i}^{\tau} a \omega \cos\beta \cos\omega t dt \quad 3.20$$

และ

$$z_s = \int_{t_i}^{\tau} \dot{z} dt = 0 \quad 3.21$$

3.5.2.2 อาณาเขตที่มีการไถลลงด้านข้าง L1

การไถลลงตามแกน z จะเกิดขึ้นทันทีที่ถาดแยกเคลื่อนตัวไป ถึงตำแหน่งเชิงมุมที่หาได้จากสมการที่ 3.16 และการไถลลงของอนุภาคนี้อาจจะเกิดขึ้นพร้อมกับ การไถลตัวไปข้างหน้า หรือถอยหลังจนกระทั่งอนุภาคเกิดการเกาะติดหรือเริ่มลอยตัวอย่างอิสระ

ในช่วงนี้การเคลื่อนตัวของอนุภาคจะถูกควบคุมโดยสมการที่ 3.10 ภายหลังจากการตัดสมการจะได้

$$\ddot{z}_L = g \cos \alpha \cos \alpha^2 (\tan \alpha^2 - \mu_d) + \mu_d \cos \alpha^2 a \omega^2 \sin \beta \sin \omega t$$

----- 3.22

หากการอินทิเกรตสมการที่ 3.22 จะได้ความเร็วและระยะทางในการเคลื่อนตัวแบบโกลลงนี้

$$\dot{z}_L = \dot{z}_{Li} + \left[g \cos \alpha \cos \alpha^2 (\tan \alpha^2 - \mu_d) (t - t_i) - \mu_d \cos \alpha^2 a \omega \sin \beta (\cos \omega t - \cos \omega t_i) \right]$$

3.23

$$z_L = z_{Li} + \dot{z}_{Li} (t - t_i) + g \cos \alpha \cos \alpha^2 (\tan \alpha^2 - \mu_d) (t - t_i)^2 / 2 - \mu_d \cos \alpha^2 a \sin \beta (\sin \omega t - \sin \omega t_i) + \mu_d \cos \alpha^2 a \sin \beta \cos \omega t_i (\omega t - \omega t_i)$$

3.24

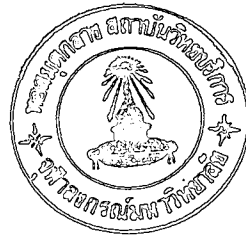
โดยใช้เงื่อนไขเริ่มต้นที่ $\dot{z}_{Li} = 0$ และเงื่อนไขสิ้นสุดการเคลื่อนเมื่อ $\omega t = \omega t_{Le}$ ที่ $\dot{z}_{Le} = \dot{z}_t = 0$ แล้วแทนลงในสมการที่ 3.23 ภายหลังจากตัดสมการจะได้

$$\cos \omega t_{Le} - \cos \omega t_i = - (\omega t_{Le} - \omega t_i) \sin \omega t_{Lb}$$

$$LE = \cos \omega t_{Le} - \cos \omega t_i + (\omega t_{Le} - \omega t_i) \sin \omega t_{Lb} = 0 \quad 3.25$$

คำตอบของสมการที่ 3.25 นี้จะเป็นตำแหน่งเชิงมุมที่สิ้นสุดการโกลตัวลงต้านข้างเมื่อแทนค่าพารามิเตอร์ที่เกี่ยวข้องลงในสมการที่ 3.24 แล้วจะได้สมการของระยะทางที่อนุภาคโกลลงในช่วงนี้คือ

$$\frac{z_L}{a \cos \beta} = \mu_d \tan \beta \cos \alpha^2 \left[(-0.5 \sin \omega t_{Lb}) (\omega t - \omega t_i)^2 - (\sin \omega t - \sin \omega t_i) + \cos \omega t_i (\omega t - \omega t_i) \right]$$



$$z = -AP^3 \left[\sin \omega t_{Lb} (0.5(\omega t_{Le} - \omega t_i)^2 - 1) - \cos \omega t_i (\omega t_{Le} - \omega t_i) + \sin \omega t_{Le} \right] \quad 3.26$$

3.5.2.3 อาณาเขตที่มีการไหลตัวไปข้างหน้า $F1$

การไหลตัวไปข้างหน้าจะเกิดขึ้นทันทีที่ลาดแยกเคลื่อนที่ไปถึงตำแหน่งเชิงมุมที่หาได้จากสมการที่ 3.14 และจะดำเนินไปจนกระทั่ง Decision Time หรือเวลาที่เกิดการลยตัวในช่วงของการไหลตัวไปข้างหน้าการเคลื่อนตัวของอนุภาคจะถูกควบคุมโดยสมการที่ 3.8 โดยให้แรงเสียดทานมีค่าเป็นลบแล้วจัดสมการจะได้สมการของการเคลื่อนที่คือ

$$\begin{aligned} \ddot{x}_F &= -g \cos \alpha_1 \cos \alpha_2 (\tan \alpha_1 + \mu_d) \\ &+ \mu_d \cos \alpha_2 a \omega^2 \sin \beta \sin \omega t \end{aligned} \quad 3.27$$

หากการอินทิเกรตสมการที่ 3.27 จะได้สมการของความเร็วและระยะทางในการไหลตัวไปข้างหน้า

$$\begin{aligned} \dot{x}_F &= \dot{x}_{Fi} - g \cos \alpha_1 \cos \alpha_2 (\tan \alpha_1 + \mu_d) (t - t_i) \\ &= \mu_d \cos \alpha_2 a \omega \sin \beta (\cos \omega t - \cos \omega t_i) \end{aligned} \quad 3.28$$

$$\begin{aligned} x_F &= x_{Fi} + \dot{x}_{Fi} (t - t_i) - g \cos \alpha_1 \cos \alpha_2 (\tan \alpha_1 + \mu_d) (t - t_i)^2 / 2 \\ &- \mu_d \cos \alpha_2 a \sin \beta \left[(\sin \omega t - \sin \omega t_i) - \cos \omega t_i (\omega t - \omega t_i) \right] \end{aligned} \quad 3.29$$

โดยให้เงื่อนไขเริ่มต้น $\omega t_i = \omega t_{Fb}$ และ $x_{Fi} = 0$

$$\dot{x}_{Fi} = \dot{x}_t = a \omega \cos \beta \cos \omega t_{Fb}$$

และเงื่อนไขสิ้นสุดการเคลื่อนที่ $\omega t = \omega t_{Fe}$

$$\text{เมื่อ } \dot{x}_F = \dot{x}_t = a\omega \cos\beta \cos\omega t_{Fe}$$

แล้วแทนลงในสมการที่ 3.28 ภายหลังจากจัดสมการจะได้

$$\cos\omega t_{Fe} = \cos\omega t_i - \mu_d \tan\beta \cos\alpha^2 \left[(g \cos\alpha / a\omega^2 \sin\beta) (\tan\alpha / \mu_d + 1) \right. \\ \left. (\omega t_{Fe} - \omega t_i) + (\cos\omega t_{Fe} - \cos\omega t_i) \right]$$

$$FE = (1 + AP^3) \left[\cos\omega t_{Fe} - \cos\omega t_i + \sin\omega t_{Fb} (\omega t_{Fe} - \omega t_i) \right] \\ = 0 \quad 3.30$$

คำตอบของสมการนี้จะเป็นตำแหน่งเชิงมุมที่จุดสิ้นสุดการไถลตัวไปข้างหน้า เมื่อแทนค่าพารามิเตอร์ที่เกี่ยวข้องลงในสมการที่ 3.29 แล้วจะได้สมการของระยะทางที่อนุภาคไถลตัวไปข้างหน้าคือ

$$\frac{x_F}{a \cos\beta} = \cos\omega t_i (\omega t - \omega t_i) - \mu_d \tan\beta \cos\alpha^2 \left[\frac{(0.5g \cos\alpha)}{(a \cos\beta \mu_d \tan\beta)} \right. \\ \left. (\tan\alpha + \mu_d) (t - t_i)^2 + \sin\omega t - \sin\omega t_i \right. \\ \left. - \cos\omega t_i (\omega t - \omega t_i) \right]$$

$$x = (1 + AP^3) \left[\cos\omega t_i (\omega t_{Fe} - \omega t_i) - 0.5 \sin\omega t_{Fb} (\omega t_{Fe} - \omega t_i)^2 \right] \\ = AP^3 (\sin\omega t_{Fe} - \sin\omega t_i) \quad 3.31$$

3.5.2.4 อาณาเขตที่มีการไถลตัวถอยหลัง B1

การไถลตัวถอยหลังจะเกิดขึ้นทันทีที่ถาดแยกเคลื่อนตัวไปถึงตำแหน่งเชิงมุมที่หาได้จากสมการที่ 3.15 และจะดำเนินไปจนถึง Decision Time หรือเวลาที่เกิดการลอบตัว ในระหว่างช่วงเวลาของการไถลตัวนี้ การเคลื่อนตัวของอนุภาคจะถูกควบคุมโดยสมการที่ 3.8 โดยให้แรงเสียดทานมีค่าเป็นบวกแล้วจัดสมการจะได้สมการของการเคลื่อนที่คือ

$$\dot{x}_B = -g \cos\alpha \cos\alpha^2 (\tan\alpha - \mu_d) - \mu_d a \omega^2 \sin\beta \sin\omega t \cos\alpha^2 \quad 3.32$$

ทำการอินทิเกรตสมการที่ 3.32 จะได้สมการของความเร็วและระยะทางในการไหลตัวลอยหลังนี้

$$\dot{x}_B + \dot{x}_{Bi} - \left[g \cos \alpha \cos \alpha^2 (\tan \alpha - \mu_d) (t - t_i) - \mu_d \cos \alpha^2 a \omega \sin \beta \right. \\ \left. (\cos \omega t - \cos \omega t_i) \right] \quad 3.33$$

$$x_B = x_{Bi} + \dot{x}_{Bi} (t - t_i) - \left[g \cos \alpha \cos \alpha^2 (\tan \alpha - \mu_d) (t - t_i)^2 / 2 \right. \\ \left. - \mu_d \cos \alpha^2 a \sin \beta \{ (\sin \omega t - \sin \omega t_i) - \cos \omega t_i (\omega t - \omega t_i) \} \right] \quad 3.34$$

โดยใช้เงื่อนไขเริ่มต้น $\omega t_i = \omega t_{Bb}$ และ $x_{Bi} = 0$

$$\dot{x}_{Bi} = \dot{x}_t = a \omega \cos \beta \cos \omega t_{Bb}$$

และเงื่อนไขสิ้นสุดการเคลื่อนที่ $\omega t = \omega t_{Be}$

$$\dot{x}_B = \dot{x}_t = a \omega \cos \beta \cos \omega t_{Be}$$

แล้วแทนลงในสมการที่ 3.33 จะได้

$$\cos \omega t_{Be} = \cos \omega t_i - \mu_d \tan \beta \cos \alpha^2 \left[(g \cos \alpha / a \omega^2 \sin \beta) (\tan \alpha / \mu_d - 1) \right. \\ \left. (\omega t_{Be} - \omega t_i) - (\cos \omega t_{Be} - \cos \omega t_i) \right]$$

$$BE = (1 - AP3) \cos \omega t_{Be} - \cos \omega t_i + \sin \omega t_{Bb} (\omega t_{Be} - \omega t_i)$$

$$= 0$$

3.35

คำตอบของสมการนี้จะเป็นตำแหน่งเชิงมุมที่จุดสิ้นสุดการไหลตัวลอยหลัง เมื่อแทนค่าพารามิเตอร์ที่เกี่ยวข้องลงในสมการที่ 3.34 แล้วจะได้สมการของระยะทางในการไหลตัวลอยหลัง คือ

$$\frac{x_B}{a \cos \beta} = \cos \omega t_i (\omega t - \omega t_i) - \mu_d \tan \beta \cos \alpha_2 \left[\frac{(0.5 g \cos \alpha_1)}{(a \cos \beta \mu_d \tan \beta)} \right. \\ \left. (\tan \alpha_1 - \mu_d) (t - t_i)^2 - \sin \omega t + \sin \omega t_i \right. \\ \left. + \cos \omega t_i (\omega t - \omega t_i) \right]$$

$$x = (1 - AP_3) \left[\cos \omega t_i (\omega t_{Be} - \omega t_i) - 0.5 \sin \omega t_{Bb} (\omega t_{Be} - \omega t_i)^2 \right] \\ + AP_3 (\sin \omega t_{Be} - \sin \omega t_i) \quad 3.36$$

3.5.2.5 อาณาเขตที่มีการลอยตัว H

ถ้าการลอยตัวเกิดขึ้นต่อจากการไถลตัวไปข้างหน้าด้วยความเร็วของอนุภาคตามแนวแกน x ในขณะที่หลุดออกจากผิวของลาดแยกก็ต่อผลลัพธ์ที่ได้จากการอินทิเกรตสมการที่ 3.27 ระหว่างช่วงเวลาที่เริ่มต้นไถลตัวไปข้างหน้าถึงจุดเริ่มต้นลอยตัวดังสมการ

$$\dot{x}_{Hb} = \frac{\tau_1}{\tau_{Fb}} \int \ddot{x}_F dt \\ \frac{\dot{x}_{Hb}}{a \omega \cos \beta} = \cos \omega t_i - \frac{g \cos \alpha_1}{a \omega^2 \sin \beta} \mu_d \tan \beta \cos \alpha_1 (1 + \tan \alpha_1 / \mu_d) (\omega t - \omega t_i) \\ - \mu_d \tan \beta \cos \alpha_2 (\cos \omega t - \cos \omega t_i)$$

$$U_{Hb} = \cos \omega t_{Fb} - P_3 \left[(P_1 + 1) (\omega t_{Hb} - \omega t_{Fb}) \right. \\ \left. + A (\cos \omega t_{Hb} - \cos \omega t_{Fb}) \right] \quad 3.37$$

ถ้าก่อนการลอยตัวอนุภาคไม่มีการไถลตัวไปตามแกน x ความเร็วของอนุภาคในแนวแกน x จะเริ่มต้นลอยตัวจะเป็น

$$\dot{x}_{Hb} = \dot{x}_t = a \omega \cos \beta \cos \omega t_{Hb}$$

$$U_{Hb} = \cos \omega t_{Hb} \quad 3.38$$

และถ้าการลอยตัวเกิดขึ้นต่อจากการไหลตัวถอยหลังความเร็วของอนุภาคตามแนวแกน x ขณะหลุดออกจากผิวของภาคแยกก็คือ ผลลัพธ์ที่ได้จากการอินทิเกรตสมการที่ 3.32 ระหว่างช่วงเวลาเริ่มต้นไหลตัวถอยหลังถึงจุดเริ่มต้นลอยตัวดังสมการ

$$\begin{aligned} \dot{x}_{Hb} &= \int_{t_{Bb}}^{t_1} \ddot{x}_B dt \\ \frac{\dot{x}_{Hb}}{aw \cos \beta} &= \cos \omega t_i - \frac{g \cos \alpha_1}{aw^2 \sin \beta} \mu_d \tan \beta \cos \alpha_2 (\tan \alpha_1 / \mu_d - 1) (\omega t - \omega t_i) \\ &\quad + \mu_d \tan \beta \cos \alpha_2 (\cos \omega t - \cos \omega t_i) \\ U_{Hb} &= \cos \omega t_{Bb} - P_3 \left[(P_1 - 1) (\omega t_{Hb} - \omega t_{Bb}) \right. \\ &\quad \left. - A (\cos \omega t_{Hb} - \cos \omega t_{Bb}) \right] \end{aligned} \quad 3.39$$

เนื่องจากความเร็วของภาคแยกในแนวแกน z เป็นศูนย์ ดังนั้นถ้าก่อนการลอยตัวอนุภาคมีการไหลตัวลงตามแกน z แล้ว ความเร็วของอนุภาคในขณะที่หลุดออกจากผิวของภาคแยกจะเท่ากับผลของการเปลี่ยนแปลงความเร็วของอนุภาคในช่วงไหลตัว ดังสมการ

$$\begin{aligned} \dot{z}_{Hb} &= \int_{t_{Lb}}^{t_1} \ddot{z}_L dt \\ \dot{z}_{Hb} &= g \cos \alpha_1 \cos \alpha_2 (\tan \alpha_2 - \mu_d) (t - t_i) - \mu_d \cos \alpha_2 aw \sin \beta \\ &\quad (\cos \omega t - \cos \omega t_i) \\ \frac{\dot{z}_{Hb}}{aw \cos \beta} &= \frac{g \cos \alpha_1}{aw^2 \sin \beta} \mu_d \tan \beta \cos \alpha_2 (\tan \alpha_2 / \mu_d - 1) (\omega t - \omega t_i) \\ &\quad - \mu_d \tan \beta \cos \alpha_2 (\cos \omega t - \cos \omega t_i) \\ W_{Hb} &= P_3 \left[(P_2 - 1) (\omega t_{Hb} - \omega t_{Lb}) - A (\cos \omega t_{Hb} - \cos \omega t_{Lb}) \right] \end{aligned} \quad 3.40$$

และถ้าการลอยตัวของอนุภาคเกิดขึ้นก่อนการไหลตัวลงตามแกน z แล้วความเร็วของอนุภาค ก็จะเป็นศูนย์ และอนุภาคจะไม่ลอยตัวในทิศทางนี้ นั่นคือ

$$W_{Hb} = 0 \quad (3.41)$$

สมการของการเคลื่อนที่ของอนุภาคในระหว่างการลอยตัวในแนว แกน y จะอยู่ในรูป

$$\ddot{y} = -g \cos \alpha \cos \alpha^2$$

$$\dot{y} = \dot{y}_i - g \cos \alpha \cos \alpha^2 (t - t_i)$$

$$y = y_i + \dot{y}_i (t - t_i) - g \cos \alpha \cos \alpha^2 (t - t_i)^2 / 2$$

โดยใช้เงื่อนไขเริ่มต้น $\omega t_i = \omega t_{Hb}$ และ $y_i = y_t$

$$\text{ที่ } \dot{y} = \dot{y}_t = a \omega \sin \beta \cos \alpha^2 \cos \omega t_{Hb}$$

และเงื่อนไขสิ้นสุดที่ $\omega t = \omega t_{He}$ ดังนั้นการเคลื่อนตัวของอนุภาคในช่วงนี้ คือ

$$y = y_{t_{Hb}} + a \omega \sin \beta \cos \alpha^2 \cos \omega t_{Hb} (t_{He} - t_{Hb}) - 0.5 g \cos \alpha \cos \alpha^2 (t_{He} - t_{Hb})^2 \quad (3.42)$$

และการเคลื่อนตัวของธาตุแยกในแนวแกน y ในช่วงนี้คือ

$$y_t = y_{t_{Hb}} + a \sin \beta \cos \alpha^2 (\sin \omega t_{He} - \sin \omega t_{Hb}) \quad (3.43)$$

เมื่อกำหนดให้ $\omega t_{He} = \tau_2$ ตำแหน่งเชิงมุมที่อนุภาคกระทบกับผิวของธาตุแยก ซึ่งหาได้จาก เงื่อนไขที่ว่า ณ เวลาที่เกิดการกระทบนั้นการเคลื่อนที่ในแนวแกน ของอนุภาคและธาตุแยก ฝัค่าเท่ากัน โดยการเทียบเท่ากันระหว่างสมการที่ 3.42 และ 3.43 ภายหลังจากจัดสมการ ก็จะได้ตำแหน่งเชิงมุมที่จุดสิ้นสุดการลอยตัว

$$\sin \omega t_{He} = \sin \omega t_{Hb} + \cos \omega t_{Hb} (\omega t_{He} - \omega t_{Hb}) - \sin \omega t_{Hb} (\omega t_{He} - \omega t_{Hb})^2 / 2$$

$$FH = \sin \omega t_{He} - \cos \omega t_{Hb} (\omega t_{He} - \omega t_{Hb}) - (1 - 0.5(\omega t_{He} - \omega t_{Hb})^2 / A = 0 \quad 3.44$$

สมการนี้จะแก้ได้โดยวิธีการทางตัวเลขหรือวิธีการอื่นที่หาคำตอบเป็น ωt_{He} ซึ่งเป็นตำแหน่งเชิงมุมของถาดแยกที่จุดสิ้นสุดการลอยตัว

สมการของการเคลื่อนที่ของอนุภาคในระหว่างการลอยตัวตามแนว

แกน x คือ

$$\ddot{x} = -g \cos \alpha \sin \alpha$$

$$\dot{x} = \dot{x}_i - g \cos \alpha \sin \alpha (t - t_i)$$

$$x = x_i + \dot{x}_i (t - t_i) - 0.5 g \cos \alpha \sin \alpha (t - t_i)^2$$

โดยใช้เงื่อนไขเริ่มต้น $\omega t_i = \omega t_{Hb}$ และ $x_i = 0$ ที่ $\dot{x}_i = \dot{x}_{Hb}$

และเงื่อนไขสิ้นสุดที่ $\omega t = \omega t_{He}$

ดังนั้นความเร็วของอนุภาคในแนวแกน x เมื่อการลอยตัวสิ้นสุดลงจะหาได้จากสมการ

$$\dot{x}_{He} = \dot{x}_{Hb} - g \cos \alpha \sin \alpha (t_{He} - t_{Hb})$$

$$\frac{\dot{x}_{He}}{a w \cos \beta} = \frac{\dot{x}_{Hb}}{a w \cos \beta} - \frac{g \cos \alpha \sin \alpha}{a w \sin \beta} \mu_d \tan \beta \cos \alpha \frac{\tan \alpha}{\mu_d} (\omega t_{He} - \omega t_{Hb})$$

$$U_{He} = U_{Hb} - PlP3 (\omega t_{He} - \omega t_{Hb}) \quad 3.45$$

และระยะทางที่อนุภาคเคลื่อนที่ไปในแนวแกน x ในช่วงของการลอยตัวหาได้จากสมการ

$$\frac{x_H}{a \cos \beta} = \frac{\dot{x}_{Hb}}{a \omega \cos \beta} (\omega t_{He} - \omega t_{Hb}) - \frac{0.5g \cos \alpha}{a \omega^2 \sin \beta} \mu_d \tan \beta \cos \alpha^2$$

$$\left[(\tan \alpha / \mu_d) (\omega t_{He} - \omega t_{Hb})^2 \right]$$

$$X_H = U_{Hb} (\omega t_{He} - \omega t_{Hb}) - 0.5 P_1 P_3 (\omega t_{He} - \omega t_{Hb})^2 \quad 3.46$$

สมการของการเคลื่อนที่ของอนุภาคในระหว่างการลอยตัวตามแกน

z จะอยู่ในรูป

$$\ddot{z} = g \cos \alpha \sin \alpha^2$$

$$\dot{z} = \dot{z}_i + g \cos \alpha \sin \alpha^2 (t - t_i)$$

$$z = z_i + \dot{z}_i (t - t_i) + 0.5 g \cos \alpha \sin \alpha^2 (t - t_i)^2$$

โดยใช้เงื่อนไขเริ่มต้น $\omega t_i = \omega t_{Hb}$ และ $z_i = 0$ ที่ $\dot{z}_i = \dot{z}_{Hb}$

และเงื่อนไขสิ้นสุดที่ $\omega t = \omega t_{He}$

ดังนั้นความเร็วของอนุภาคในแนวแกน z ในช่วงของการลอยตัวนี้หาได้จากสมการ

$$\frac{\dot{z}_{He}}{a \omega \cos \beta} = \frac{\dot{z}_{Hb}}{a \omega \cos \beta} + \frac{g \cos \alpha}{a \omega^2 \sin \beta} \mu_d \tan \beta \cos \alpha^2 \frac{\tan \alpha^2}{\mu_d} (\omega t_{He} - \omega t_{Hb})$$

$$W_{He} = W_{Hb} + P_2 P_3 (\omega t_{He} - \omega t_{Hb}) \quad 3.47$$

และระยะทางที่อนุภาคเคลื่อนที่ไปในแนวแกน z ในช่วงของการลอยตัวนี้หาได้จากสมการ

$$\frac{z_H}{a \cos \beta} = \frac{\dot{z}_{Hb}}{a \omega \cos \beta} (\omega t_{He} - \omega t_{Hb}) + \frac{0.5g \cos \alpha}{a \omega^2 \sin \beta} \mu_d \tan \beta \cos \alpha^2 \frac{\tan \alpha^2}{\mu_d}$$

$$(\omega t_{He} - \omega t_{Hb})^2$$

$$Z_H = W_{Hb} (\omega t_{He} - \omega t_{Hb}) + 0.5 P_2 P_3 (\omega t_{He} - \omega t_{Hb})^2 \quad 3.48$$

เกเบอส์ (6) ได้อธิบายไว้ว่าผลของการกระทบทำให้เกิดการเปลี่ยนแปลงความเร็ว ซึ่งมีอิทธิพลต่อการเคลื่อนตัวของอนุภาคโดยที่หลังจากการกระทบแล้วอนุภาคอาจจะไถลตัวไปข้างหน้า ถอยหลัง และไถลลงตามแกน z หรืออาจจะเกาะติดบนผิวของลาดแยกนั้นจะขึ้นอยู่กับความเร็วของอนุภาค ขณะที่เกิดการกระทบตามแนวแกน x และ z ซึ่งหาได้จาก

$$\dot{x}_{imp} = \dot{x}_{He} - \epsilon \Delta \dot{x}$$

$$\dot{z}_{imp} = \dot{z}_{He} - \epsilon \Delta \dot{z}$$

เมื่อใช้สัมมติฐาน $\epsilon = 0$ จะได้

$$\frac{\dot{x}_{imp}}{a\omega \cos\beta} = \frac{\dot{x}_{He}}{a\omega \cos\beta}$$

$$U_{imp} = U_{He} = U_{Hb} - P1P3(\omega t_{He} - \omega t_{Hb})$$

$$\frac{\dot{z}_{imp}}{a\omega \cos\beta} = \frac{\dot{z}_{He}}{a\omega \cos\beta}$$

$$W_{imp} = W_{He} = W_{Hb} + P2P3(\omega t_{He} - \omega t_{Hb})$$

โดยที่ความเร็วของลาดแยกในแนวแกน x ที่จุดสิ้นสุดการลอยตัว ก็คือ

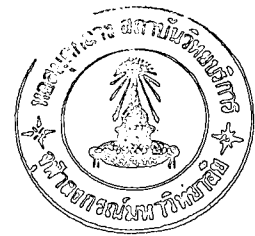
$$\dot{x}_{t_{He}} = a\omega \cos\beta \cos\omega t_{He}$$

$$\frac{\dot{x}_{t_{He}}}{a\omega \cos\beta} = U_{t_{He}} = \cos\omega t_{He}$$

ความเร็วของลาดแยกในแนวแกน z เป็นศูนย์ ดังนั้น

$$W_{t_{He}} = 0$$

ภายหลังจากการกระทบแล้วอนุภาคอาจจะเกิดการไถลตัวหรือเกิดการเกาะติดนั้น สามารถกำหนดได้จากเงื่อนไขต่อไปนี้ คือ



ถ้า $\dot{x}_{imp} > \dot{x}_{t_{He}}$ หรือ $U_{imp} > U_{t_{He}}$ แล้ว

อนุภาคจะไถลตัวไปข้างหน้า

ถ้า $\dot{x}_{imp} < \dot{x}_{t_{He}}$ หรือ $U_{imp} < U_{t_{He}}$ แล้ว

อนุภาคจะไถลตัวถอยหลัง

ถ้า $\dot{x}_{imp} = \dot{x}_{t_{He}}$ หรือ $U_{imp} = U_{t_{He}}$ แล้ว

อนุภาคจะเกาะติดกับผิวของถาดแยก

และในทำนองเดียวกัน

ถ้า $\dot{z}_{imp} > 0$ หรือ $W_{imp} > 0$ แล้ว

อนุภาคจะไถลตัวลงตามแกน Z

ถ้า $\dot{z}_{imp} = 0$ หรือ $W_{imp} = 0$ แล้ว

อนุภาคจะเกาะติดกับผิวของถาดแยก

3.5.2.6 อาณาเขตที่อนุภาคไถลตัวไปข้างหน้าภายหลังจากการกระทบ F2

ถ้าการไถลตัวไปข้างหน้าเกิดขึ้นต่อจากการกระทบความเร็วในการไถลตัวของอนุภาคจะลดลง เนื่องจากผลของความเสียดทานและการไถลตัวนี้จะยุติลงเมื่อความเร็วในการไถลตัวของอนุภาคเท่ากับความเร็วของอนุภาค ความเร็วและระยะทางในการไถลตัวของอนุภาคในช่วงนี้หาได้จากสมการที่ 3.28 และ 3.29 โดยมีเงื่อนไขเริ่มต้นที่ $t_i = t_{imp}$ ซึ่ง $\dot{x}_i = \dot{x}_{imp}$ และ $x_i = 0$ ใช้เงื่อนไขสิ้นสุดการเคลื่อนที่ ณ $t = t_{Ft}$ และ $\dot{x} = \dot{x}_t = a_w \cos \beta \cos \omega t_{Ft}$

แล้วแทนลงในสมการที่ 3.28 จะได้

$$\cos \omega t_{Ft} = \frac{\dot{x}_{imp}}{a_w \cos \beta} - \left[(g \cos \alpha_1 \cos \alpha_2 / a_w \cos \beta) (\tan \alpha_1 + \mu_d) (t_{Ft} - t_{He}) + \mu_d \tan \beta \cos \alpha_2 (\cos \omega t_{Ft} - \cos \omega t_{He}) \right]$$

$$F_T = (1 + AP_3) \left[\cos \omega t_{Ft} + \sin \omega t_{Fb} (\omega t_{Ft} - \omega t_{He}) \right] \\ - U_{imp} - AP_3 \cos \omega t_{He} = 0 \quad 3.49$$

สมการที่ 3.49 นี้สามารถแก้ได้โดยวิธีการทางตัวเลขหรือวิธีการอื่นที่จะให้คำตอบเป็น ωt_{Ft} ซึ่งเป็นตำแหน่งเชิงมุมของภาคแยกที่จุดสิ้นสุดการไหลตัวไปข้างหน้า เมื่อแทนค่าพารามิเตอร์ที่เกี่ยวข้องลงในสมการที่ 3.29 แล้วจะได้สมการของระยะทางที่ไหลตัวไปตามแกน x ในช่วงนี้คือ

$$\frac{x_{F2}}{a \cos \beta} = \frac{x_{imp}}{a \omega \cos \beta} (\omega t - \omega t_i) - \left[(0.5 g \cos \alpha / a \omega^2 \sin \beta) \mu_d \tan \beta \cos \alpha^2 \right. \\ \left. (\tan \alpha / \mu_d + 1) (\omega t - \omega t_i)^2 + \mu_d \tan \beta \cos \alpha^2 \right. \\ \left. \{ (\sin \omega t - \sin \omega t_i) - \cos \omega t_i (\omega t - \omega t_i) \} \right] \\ XF_2 = U_{imp} (\omega t_{Ft} - \omega t_{He}) - \left[0.5 P_3 (P_1 + 1) (\omega t_{Ft} - \omega t_{He})^2 \right. \\ \left. + AP_3 \{ (\sin \omega t_{Ft} - \sin \omega t_{He}) - \cos \omega t_{He} (\omega t_{Ft} - \omega t_{He}) \} \right] \quad 3.50$$

3.5.2.7 อาณาเขตที่มีการไหลตัวถอยหลังภายหลังจากการกระทบ B2

ถ้า $x_{imp} < x_{t_{He}}$ แล้วอนุภาคจะไหลตัวถอยหลังภายหลังจากการกระทบ ความเร็วและระยะทางในการไหลตัวตามแกน x ในช่วงนี้หาได้จากสมการที่ 3.33 และ 3.34 โดยใช้เงื่อนไขเริ่มต้นที่ $t_i = t_{imp}$ ซึ่ง $\dot{x}_i = \dot{x}_{imp}$ และ $x_i = 0$ แล้วใช้เงื่อนไขสิ้นสุดการเคลื่อนที่ ณ $t = t_{Bt}$ และ $\dot{x} = \dot{x}_t = a \omega \cos \beta \cos \omega t_{Bt}$

เมื่อแทนลงในสมการที่ 3.33 จะได้

$$\cos \omega t_{Bt} = \frac{x_{imp}}{a \omega \cos \beta} - \left[(g \cos \alpha / a \omega^2 \sin \beta) \mu_d \tan \beta \cos \alpha^2 (\tan \alpha / \mu_d - 1) \right. \\ \left. (\omega t_{Bt} - \omega t_i) - \mu_d \tan \beta \cos \alpha^2 (\cos \omega t_{Bt} - \cos \omega t_i) \right]$$

$$\begin{aligned}
 BT &= (1 - AP3) \left[\cos \omega t_{Bt} + \sin \omega t_{Bt} (\omega t_{Bt} - \omega t_{He}) \right] \\
 - U_{imp} + AP3 \cos \omega t_{He} &= 0
 \end{aligned} \tag{3.51}$$

สมการที่ 3.51 นี้สามารถแก้ได้โดยวิธีการทางตัวเลขหรือวิธีอื่นที่จะให้คำตอบเป็น ωt_{Bt} ซึ่งเป็นตำแหน่งเชิงมุมของกาดแยกที่จุดสิ้นสุดการไหลตัวถอยหลังนี้ เมื่อแทนค่าพารามิเตอร์ที่เกี่ยวข้องลงในสมการที่ 3.33 แล้วจะได้สมการของระยะทางที่อนุภาคไหลตัวถอยหลัง นี้คือ

$$\begin{aligned}
 \frac{x_{B2}}{a \cos \beta} &= \frac{\dot{x}_{imp}}{a \omega \cos \beta} (\omega t - \omega t_i) - \left[(0.5 g \cos \alpha / a \omega^2 \sin \beta) \mu_d \tan \beta \cos \alpha \right. \\
 &\quad \left. (\tan \alpha / \mu_d - 1) (\omega t - \omega t_i)^2 - \mu_d \tan \beta \cos \alpha \right. \\
 &\quad \left. \{ (\sin \omega t - \sin \omega t_i) - \cos \omega t_i (\omega t - \omega t_i) \} \right] \\
 XB2 &= U_{imp} (\omega t_{Bt} - \omega t_{He}) - \left[0.5 P3 (P1 - 1) (\omega t_{Bt} - \omega t_{He})^2 \right. \\
 &\quad \left. - AP3 \{ (\sin \omega t_{Bt} - \sin \omega t_{He}) - \cos \omega t_{He} (\omega t_{Bt} - \omega t_{He}) \} \right]
 \end{aligned} \tag{3.52}$$

3.5.2.8 อาณาเขตที่มีการไหลตัวลงด้านข้างภายหลังการกระทบ L2

ถ้า $\dot{z}_{imp} > \dot{z}_{t_{He}}$ ซึ่งเท่ากับศูนย์แล้วอนุภาคจะเกิดการไหลตัวลงตามแกน $-z$ ภายหลังการกระทบ ความเร็วและระยะทางในการเคลื่อนตัวของอนุภาคในระหว่างช่วงของไหลตัวลงนี้ หาได้จากสมการที่ 3.23 และ 3.24 โดยใช้เงื่อนไขเริ่มต้นที่ $t_i = t_{imp}$ ซึ่ง $z_i = \dot{z}_{imp}$ และ $\dot{z}_i = 0$

แล้วใช้เงื่อนไขสิ้นสุด ณ $t = t_{Lt}$ และ $\dot{z} = \dot{z}_t = 0$

แทนลงในสมการที่ 3.23 จะได้

$$\begin{aligned}
 \frac{\dot{z}_{imp}}{a \omega \cos \beta} + \frac{g \cos \alpha}{a \omega^2 \sin \beta} \mu_d \tan \beta \cos \alpha (\tan \alpha / \mu_d - 1) (\omega t - \omega t_i) \\
 - \mu_d \tan \beta \cos \alpha (\cos \omega t - \cos \omega t_i) &= 0
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 LT &= AP^3 \left[\sin \omega t_{Lb} (\omega t_{Lt} - \omega t_{He}) + \cos \omega t_{Lt} - \cos \omega t_{He} \right] - Wimp \\
 &= 0
 \end{aligned} \tag{3.53}$$

สมการที่ 3.53 นี้สามารถแก้ได้โดยวิธีการทางตัวเลขหรือวิธีการอื่นที่จะให้คำตอบเป็น ωt_{Bt} ซึ่งเป็นตำแหน่งเชิงมุมของถาดแยกที่จุดสิ้นสุดการไหลตัวลงนี้ เมื่อแทนค่าพารามิเตอร์ที่เกี่ยวข้องลงในสมการที่ 3.24 แล้วจะได้สมการของระยะทางที่อนุภาคไหลตัวลงตามแกน z คือ

$$\begin{aligned}
 \frac{z_{L2}}{a \cos \beta} &= \frac{z_{imp}}{a \omega \cos \beta} (\omega t - \omega t_i) + \left[(0.5 g \cos \alpha / a \omega^2 \sin \beta) \mu_d \tan \beta \cos \alpha \right. \\
 &\quad \left. (\tan \alpha / \mu_d - 1) (\omega t - \omega t_i)^2 - \mu_d \tan \beta \cos \alpha \right. \\
 &\quad \left. \{ (\sin \omega t - \sin \omega t_i) - \cos \omega t_i (\omega t - \omega t_i) \} \right] \\
 z_{L2} &= Wimp (\omega t_{Lt} - \omega t_{He}) + \left[0.5 P^3 (P^2 - 1) (\omega t_{Lt} - \omega t_{He})^2 \right. \\
 &\quad \left. - AP^3 \{ (\sin \omega t_{Lt} - \sin \omega t_{He}) - \cos \omega t_{He} (\omega t_{Lt} - \omega t_{He}) \} \right] \tag{3.54}
 \end{aligned}$$

3.5.3 ระยะทางในการเคลื่อนตัวสู่ทรี

ระยะทางในการเคลื่อนตัวสู่ทรีของอนุภาคแบบไร้มิติ ΣX และ ΣZ หาได้จากผลรวมทางพีชคณิตระหว่างระยะทางในการเคลื่อนตัวแต่ละรูปแบบตลอดวัฏจักร จากนั้นระยะทางเฉลี่ยที่อนุภาคสามารถเคลื่อนตัวไปได้ในแต่ละวัฏจักรจะหาได้จากสมการ

$$x_m = \Sigma X a \cos \beta \tag{3.55}$$

$$z_m = \Sigma Z a \cos \beta \tag{3.56}$$

โดยวิธีการเคลื่อนตัวของอนุภาคจะกำหนดได้จาก

$$\theta = \tan^{-1} \Sigma X / \Sigma Z \tag{3.57}$$

และความเร็วเฉลี่ยในการเคลื่อนตัวของอนุภาคตามแนวแกน x และ z จะหาได้จากสมการ

$$\dot{x}_m = x_m \cdot f \quad \text{และ} \quad \dot{z}_m = z_m \cdot f \quad 3.58$$

หรือแสดงได้ในเทอมของพารามิเตอร์การเคลื่อนตัว คือ

$$\dot{X} = \Sigma X / 2\pi \quad \text{และ} \quad \dot{Z} = \Sigma Z / 2\pi \quad 3.59$$

และความเร็วรวมสุทธิของอนุภาคจะหาได้จาก

$$V_m = \left[\dot{x}_m^2 + \dot{z}_m^2 \right]^{1/2} \quad 3.60$$



คุนยวิทยทรพยากร
จุพาลงกรณ์มหาวิททยาลัย