

บทที่ 6

ข้อสรุปและข้อเสนอแนะ

6.1 ข้อสรุป

วิทยานิพนธ์นี้นำเสนอการออกแบบวงจรรวมสำหรับอุณหภูมิแบบดิจิทัล โดยสามารถวัดได้ในช่วง -40 ถึง 120 องศาเซลเซียส ความละเอียดขนาด 8 บิต และมีความผิดพลาดไม่เกิน 3 องศาเซลเซียส สามารถทำงานได้ที่แรงดัน 2 ถึง 3.3 โวลต์ กินกระแสไฟไม่เกิน 20 ไมโครแอมป์ เพื่อให้สามารถนำไปใช้งานร่วมกับระบบ RFID ได้ การออกแบบใช้เทคโนโลยีซีมอส 0.35 ไมโครเมตร ของบริษัทชาร์ดเตอร์รีมิโครอิเล็กทรอนิกส์

วงจรทั้งหมดแบ่งออกได้เป็นสามส่วนได้แก่ ส่วนของวงจรวัดอุณหภูมิและสร้างกระแสอ้างอิงการทำงานใช้หลักการของแรงดันผลต่างของว่างพลังงาน ในการสร้างกระแสซึ่งมีค่าແປรัพนตามอุณหภูมิ และใช้หลักการซ่องว่างพลังงานในการสร้างกระแสอ้างอิง นอกจากนี้ยังทำหน้าสร้างกระแสสำหรับไปออกส่วนอื่นๆด้วย ส่วนที่สองคือ ตัวแปลงแอนะล็อกเป็นดิจิทัลแบบซิกมาเดลต้า อันดับหนึ่ง จะรับสัญญาณกระแสจากวงจรวัดอุณหภูมิแล้วแปลงค่าเป็นสัญญาณดิจิทัลขนาด 16 บิต ส่วนที่สาม ได้แก่ วงจรควบคุมภาคดิจิทัลซึ่งทำหน้าที่ในการควบคุมการทำงานของวงจรทั้งหมด ตลอดจนทำหน้าที่เป็นวงจรกรองผ่านตัวแบบดิจิทัลของตัวแปลงแอนะล็อกเป็นดิจิทัลแบบซิกมาเดลต้า วงจรที่ได้ออกแบบดังกล่าวนั้นสามารถนำไปเป็นส่วนประกอบของวงจรรวม RFID ได้

การออกแบบวงจรทั้งหมดจะต้องคำนึงถึงคุณสมบัติต่างๆ โดยเน้นเรื่องของการประหยัดกำลังไฟฟ้า สิ่งที่ต้องคำนึงถึงในการออกแบบคือวิเคราะห์ถึงความไม่เป็นอุดมคติต่างๆ ในวงจรซึ่งพบว่า ผลของแรงดันตกคร่อมเบสซิมิตเตอร์ของทรานซิสเตรอร์ไปโลาร์ซึ่งเป็นความแปรปรวนระหว่างแ芬เฟอร์ที่ทำการผลิตจะส่งผลต่อความผิดพลาดของค่าที่ทำการวัดมากที่สุด ดังนั้น ก่อนที่นำวงจรรวมวัดอุณหภูมิที่ออกแบบไปใช้งานควรจะมีการนำไปปรับเทียบก่อน โดยวิธีการที่เลือกใช้คือ ปรับเทียบด้วยวิธีดิจิทัลโดยการปรับเทียบหนึ่งจุด

วงจรวัดอุณหภูมิและสร้างกระแสอ้างอิงนั้น จะให้สัญญาณขาออกในรูปของกระแสโดยการทำงานจะถูกควบคุมโดยสัญญาณดิจิทัลจากการ ขณะที่ตัวแปลงแอนะล็อกเป็นดิจิทัลภายในจะ ประกอบด้วยส่วนต่างๆ คืออุปกรณ์มีโครงสร้างเป็นวงจรขยายขั้นเดียวแบบสะท้อนกระแส วงจรเปรียบเทียบระดับแรงดันแบบพลวัต สวิตช์สำหรับการป้อนกลับและควบคุมการทำงาน วงจร

ควบคุมภาคดิจิทัลนั้นแบ่งออกเป็นสองส่วนหลัก คือ วงจรสร้างสัญญาณควบคุมและวงจรรับซึ่งทั้งสองส่วนนั้นสร้างในลักษณะวงจรซิงโครนัส (synchronous circuit)

การวัดลายวงจรรวมต้นแบบแบ่งเป็นสองส่วน ส่วนแรกคือวงจรแอนะล็อกซึ่งประกอบด้วยอุณหภูมิและตัวแปลงแอนะล็อกเป็นดิจิทัล ลายวงจรจะหาด้วยมือ ขณะที่วงจรอีกส่วนคือ วงจรควบคุมภาคดิจิทัลจะถูกหาดด้วยโปรแกรมช่วยในการสร้างลายอัตโนมัติ หลังจากนั้นจึงเอาส่วนทั้งหมดมารวมกัน และทำการวัดเชื่อมต่อด้วยมือ วงจรที่ได้ออกแบบประกอบด้วยแพดสำหรับทำการทดสอบทั้งหมด 9 แพด โดยวงจรที่วัดทั้งหมดมีขนาดรวมแพดประมาณ 0.4 mm^2

ผลการทดสอบวงจรรวมสำหรับอุณหภูมิพบว่า วงจรรวมมีขั้นตอนการทำงานถูกต้อง กินกำลังไฟเฉลี่ยประมาณ 20.45 ไมโครวัตต์ ที่สภาวะแรงดันไฟเฉลี่ย 2.4 โวลต์ และที่อุณหภูมิ 27 องศาเซลเซียส และให้ความละเอียดในการวัด 10 บิต หรือประมาณ 0.19 องศาเซลเซียส เมื่อนำไปใช้งานร่วมกับชิป RFID พบว่าสามารถทำงานร่วมกับระบบ RFID ได้ แต่ความละเอียดในการแปลงจะลดลงเหลือเพียง 8 บิต หรือประมาณ 0.76 องศาเซลเซียส ทั้งนี้อาจเนื่องจากผลของสัญญาณรับกวนจากชั้บสเทrov และระดับแรงดันไฟเฉลี่ยภายในชิป RFID ที่เปลี่ยนแปลงได้ตลอดเวลา ค่าที่วัดได้นั้นมีความผิดพลาดเกิดขึ้นได้สูงถึง 10 องศาเซลเซียส จึงจำเป็นจะต้องมีการปรับเทียบก่อนใช้งาน ซึ่งหลังจากปรับเทียบด้วยวิธีดิจิทัลแบบหนึ่งจุดพบว่า ความผิดพลาดสูงสุดจะลดลงเหลือไม่เกิน 2.5 องศาเซลเซียสในช่วงอุณหภูมิประมาณ 0 ถึง 100 องศาเซลเซียส

6.2 ข้อเสนอแนะ

ข้อเสนอแนะในการปรับปรุงและพัฒนาการออกแบบวงจรรวมวัดอุณหภูมิ และการนำไปประยุกต์ใช้ในอนาคตเป็นดังนี้

1. ส่วนของวงจรดิจิทัลนั้น ค่าแรงดันออกฟเฟตอคปีและความไม่เข้าคู่ของทรานซิสเตอร์ในการสร้างกระแสที่เปลี่ยนตามแรงดันเบสอยู่ต่ออย่างและกระแสที่แตกต่างทำให้ค่าที่วัดผิดพลาดได้ ซึ่งสามารถทำการปรับปูงได้โดยอาศัยเทคนิคชอปเปอร์ (Chopper Technique) [27, 28]
2. ตัวแปลงแอนะล็อกเป็นดิจิทัลที่ใช้ให้ความละเอียดสูงสุดเพียง 10 บิต ดังนั้นอาจจะลดจำนวนเวลาในการแปลงค่าจาก 2^{16} ควบคับสัญญาณนาฬิกาให้ลดลงอย่างเพลี่อเพียง 2^{14} ควบคับสัญญาณนาฬิกาเพื่อลดเวลาในการแปลงค่าแต่ละครั้ง

3. ในการทดสอบโดยการวัดอุณหภูมิใน อาจจะหาเครื่องมือที่สามารถควบคุมอุณหภูมิได้ดี โดยอุณหภูมิไม่เปลี่ยนแปลงมากนัก เพื่อให้ค่าที่ทำการวัดถูกต้องมากยิ่งขึ้น และหาเครื่องมือที่สามารถให้ช่วงการทดสอบได้มากตามที่กำหนดคือ -40 ถึง 120 องศาเซลเซียส
4. จุดที่เลือกในการปรับเทียบอุณหภูมิแต่ละครั้ง อาจจะคำนึงถึงช่วงอุณหภูมิที่ใช้งานจริง เนื่องจากการปรับเทียบแบบหนึ่งๆ ค่าความผิดพลาดจะมีค่ายิ่งน้อย เมื่ออุณหภูมิที่วัดอยู่ใกล้อุณหภูมิที่ปรับเทียบ
5. วงจรปรับเทียบที่ออกแบบ ควรจะพัฒนาให้ส่วนของวงจรปรับเทียบแบบดิจิทัลอยู่ร่วม กายในวงจรรวม เพื่อเป็นการสะดวกในการนำไปใช้งานภายหลัง
6. ปรับปรุงวิธีการปรับเทียบวงจรให้ดีขึ้น โดยอาจใช้วิธีปรับเทียบดิจิทัลแบบสองจุดดังที่กล่าวถึงในหัวข้อการปรับเทียบ หรือใช้วิธีการปรับเทียบแบบเชิงเส้นเป็นช่วงๆ (piecewise linear calibration) เพื่อลดผลความผิดพลาดในการวัดตลอดช่วงอุณหภูมิที่กำหนด

**ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย**