



บทที่ 4

โปรแกรมการวิเคราะห์การลัดวงจร โดยวิธีสัมพัทธ์เมตริกซ์

ในบทนี้กล่าวถึงรายละเอียดในแต่ละขั้นตอนของโปรแกรมการวิเคราะห์การลัดวงจรในระบบไฟฟ้ากำลังโดยวิธีสัมพัทธ์เมตริกซ์ พร้อมทั้งแสดงไฟล์ชาร์ตประกอบ

ขั้นตอนการวิเคราะห์ สามารถเขียนให้อยู่ในรูปของไฟล์ชาร์ตตามที่ได้แสดงในรูปที่ 4.1 โดยมีรายละเอียดต่างๆดังนี้

4.1 การอ่านข้อมูลของระบบไฟฟ้ากำลัง

ข้อมูลทั้งหมดที่ใช้ในการวิเคราะห์ อ่านจากจอภาพ (Monitor) ของเครื่องไมโครคอมพิวเตอร์ โดยโปรแกรมย่อย MPUT.C และ MOVE.C แล้วเก็บข้อมูลเหล่านั้นลงบนดิสก์ (Disk) เพื่อไว้ใช้ในการคำนวณต่อไป ขั้นตอนการอ่านข้อมูลนี้อธิบายดังไฟล์ชาร์ตรูปที่ 4.2 สำหรับรายละเอียดของข้อมูลที่อ่านเข้ามามีดังนี้

- 4.1.1 ข้อมูลเกี่ยวกับระบบ และข้อมูลที่ใช้ในการแสดงผลของโปรแกรมนี้นี้
 - NLINE คือ จำนวนสายส่ง เครื่องกำเนิดไฟฟ้า และหม้อแปลงไฟฟ้าทั้งหมดในระบบ
 - NBUS คือ จำนวนบัสทั้งหมดในระบบ
 - FTYPE คือ ชนิดของการลัดวงจร
 - PHASE คือ เฟสอ้างอิงที่ใช้ในการคำนวณการลัดวงจร
 - BUS คือ ตำแหน่งของบัสที่เกิดลัดวงจร
 - QUAN คือ ปริมาณที่ต้องการให้แสดง อาจเป็นค่าบนแกนเฟส หรือค่าบนแกนซีเคนารี
 - SOL คือ ผลลัพธ์ที่ต้องการให้แสดง อาจเป็นผลลัพธ์ทั้งหมด หรือเฉพาะค่าในส่วนที่เกี่ยวข้องกับบัสที่เกิดลัดวงจร

- 4.1.2 ข้อมูลเกี่ยวกับสายส่ง มีดังนี้
 - line คือ หมายเลขประจำสายส่ง
 - S คือ ตัวแปรของซีเคนารีของระบบไฟฟ้ากำลังโดยที่
 - S = 0 หมายถึงซีเคนารีศูนย์, S = 1 หมายถึงซีเคนารีบวก, S = 2 หมายถึงซีเคนารีลบ
 - bp [S] [line] คือ หมายเลขประจำของสายส่ง
 - bq [S] [line] คือ หมายเลขประจำบัสอีกบัสหนึ่งของสายส่ง
 - eq [line] คือ อุปกรณ์ของสายส่ง เช่น เครื่องกำเนิดไฟฟ้า หม้อแปลงไฟฟ้า

และสายไฟฟ้า

- ty [line] คือ ชนิดของอุปกรณ์ เช่น เครื่องกำเนิดไฟฟ้าที่มีการต่อลงดินแบบ YG หรือแปลงไฟฟ้าที่แบ่งคั่นแบบ YG - YG เป็นต้น
- zp [S] [line] คือ ลายน์อิมพีแดนซ์ซีเควนซ์บวก หรือ ซีเควนซ์ศูนย์
- zm [line] คือ มีวชวลดับปลิงอิมพีแดนซ์ซีเควนซ์ศูนย์ของสายส่ง
- lm [line] คือ หมายเลขสายส่งที่มีวชวลกับสายส่งอีกสายหนึ่ง

4.2 การสร้างบัสอิมพีแดนซ์เมตริกซ์

การสร้างบัสอิมพีแดนซ์เมตริกซ์สำหรับระบบไฟฟ้ากำลัง ตามวิธีของ Stagg และ El-Abiad ทำได้โดยการเพิ่มลายน์เข้าไปในระบบไฟฟ้ากำลังที่ละลายน์ โดยมีการจัดลำดับ (Ordering) ของลายน์นั้น ๆ ลายน์แรกจะต้องเป็นลายน์ที่ต่อระหว่างบัสใด ๆ กับกราวนด์บัส ของระบบเสมอ การสร้างเมตริกซ์จะทำการคำนวณเป็นขั้นตอนไปพร้อม ๆ กับการจัดลำดับ การอธิบายออริจินทางคอมพิวเตอร์จะเริ่มจากการเพิ่มลายน์เข้าไปในระบบเป็นกรณีต่าง ๆ คือ

4.2.1 กรณีที่ลายน์ไม่มีวชวลดับปลิง (No Mutual Coupling)

การเพิ่มลายน์ที่เป็นบรานซ์ ต่อกับกราวนด์บัส

$$Z[S][Q][i] = Z[S][i][Q] = 0 \quad (4.1)$$

$$Z[S][Q][Q] = Z_{ppqq} \quad (4.2)$$

การเพิ่มลายน์ที่เป็นบรานซ์ ไม่ต่อกับกราวนด์บัส

$$Z[S][Q][i] = Z[S][P][i] \quad (4.3)$$

$$Z[S][i][Q] = Z[S][Q][i] \quad (4.4)$$

$$Z[S][Q][Q] = Z[S][P][Q] + Z_{ppqq} \quad (4.5)$$

การเพิ่มลายน์ที่เป็นลิงค์ ต่อกับกราวนด์บัส

$$Z[S][L][i] = -Z[S][Q][i] \quad (4.6)$$

$$Z[S][i][L] = Z[S][L][i] \quad (4.7)$$

$$Z[S][L][L] = -Z[S][Q][L] + Z_{ppqq} \quad (4.8)$$

การเพิ่มลายน์ที่เป็นลิงค์ ไม่ต่อกับกราวนด์บัส

$$Z[S][L][i] = Z[S][P][i] - Z[S][Q][i] \quad (4.9)$$

$$Z[S][i][L] = Z[S][L][i] \quad (4.10)$$

$$Z[S][L][L] = Z[S][P][L] - Z[S][Q][L] + Z_{ppq} \quad (4.11)$$

4.2.2 การมีที่ลายนี่มีวาล์วระดับลิง (Mutual Coupling)

การเพิ่มลายนี่เป็นบรารณ์ ต่อกับกราวนด์บัส

$$Z[S][Q][i] = \frac{Y[P][G][E][j](Z[S][mP][i] - Z[S][mQ][i])}{Y[P][G][E][E]} \quad (4.12)$$

$$Z[S][i][Q] = Z[S][Q][i] \quad (4.13)$$

$$Z[S][Q][Q] = \frac{1 + Y[P][G][E][j](Z[S][mP][Q] - Z[S][mQ][Q])}{Y[P][G][E][E]} \quad (4.14)$$

การเพิ่มลายนี่เป็นบรารณ์ ไม่ต่อกับกราวนด์บัส

$$Z[S][Q][i] = \frac{Z[S][P][i] + Y[P][G][E][j](Z[S][mP][i] - Z[S][mQ][i])}{Y[P][G][E][E]} \quad (4.15)$$

$$Z[S][i][Q] = Z[S][Q][i] \quad (4.16)$$

$$Z[S][Q][Q] = \frac{Z[S][P][Q] + 1 + Y[P][G][E][j](Z[S][mP][Q] - Z[S][mQ][Q])}{Y[P][G][E][E]} \quad (4.17)$$

การเพิ่มลายนี่เป็นลิงค์ ต่อกับกราวนด์บัส

$$Z[S][L][i] = \frac{-Z[S][Q][i] + Y[P][G][E][j](Z[S][mP][i] - Z[S][mQ][i])}{Y[P][G][E][E]} \quad (4.18)$$

$$Z[S][i][L] = Z[S][L][i] \quad (4.19)$$

$$Z[S][L][L] = \frac{-Z[S][Q][L] + 1 + Y[P][G][E][j](Z[S][mP][L] - Z[S][mQ][L])}{Y[P][G][E][E]} \quad (4.20)$$

การเพิ่มลายนี่เป็นลิงค์ ไม่ต่อกับกราวนด์บัส

$$Z[S][L][i] = \frac{Z[S][P][i] - Z[S][Q][i] + Y[P][G][E][j](Z[S][mP][i] - Z[S][mQ][i])}{Y[P][G][E][E]} \quad (4.21)$$

$$Z[S][i][L] = Z[S][L][i] \quad (4.22)$$

$$Z[S][L][L] = Z[S][P][L] - Z[S][Q][L] + \frac{1 + YP[G][E][j](Z[S][mP][L] - Z[S][mQ][L])}{YP[G][E][E]} \quad (4.23)$$

ซึ่งรายละเอียดและขั้นตอนในการสร้างบัสอิมพีแดนซ์เมตริกซ์ในซีเคอร์เน็ทวีก และซีเคอร์เน็ทลอบ แสดงดังรูปที่ 4.3 ถึงรูปที่ 4.6

4.3 การวิเคราะห์การลัดวงจร

ในขั้นตอนโปรแกรมจะทำการวิเคราะห์การลัดวงจรแต่ละชนิด โดยแบ่งออกได้ดังนี้

4.3.1 การลัดวงจรชนิดสามสายลงดิน

1.1 สมมติค่าแรงดันบัสก่อนเกิดลัดวงจร (Pre-Fault Voltage) เท่ากับ 1 P.U. และค่าอิมพีแดนซ์ลัดวงจร (z_F) เท่ากับ ศูนย์

1.2 กำหนดหมายเลขบัสที่ต้องการวิเคราะห์การลัดวงจร (บัส P)

1.3 คำนวณค่ากระแสและแรงดันต่าง ๆ

1.3.1 คำนวณกระแสบัส (Bus Current) ของบัสที่เกิดลัดวงจร

$$IB[0] = 0 \quad (4.24)$$

$$IB[1] = \frac{E_p}{ZBC[1][P] + z_F} \quad (4.25)$$

$$IB[2] = 0 \quad (4.26)$$

1.3.2 คำนวณแรงดันบัส (Bus Voltage)

$$EB[0][k] = 0 \quad (4.27)$$

$$EB[1][k] = E_i - ZBC[1][I] * IB[1] \quad (4.28)$$

$$EB[2][k] = 0 \quad (4.29)$$

1.3.3 คำนวณกระแสในสาย (Line Current)

$$IL[0][i] = 0 \quad (4.30)$$

$$IL[1][i] = DV / zp[1][i] \quad (4.31)$$

$$IL[2][i] = 0 \quad (4.32)$$

1.3.4 ถ้าต้องการแปลงค่ากระแสและแรงดันเป็นค่าปริมาณเฟส (Phase Quantities) ซ้ำไปทำขั้นตอนที่ 1.6

1.4 ถ้าต้องการวิเคราะห์การลัดวงจรที่บัสอื่น ย้อนกลับไปขั้นตอนที่ 1.2

1.5 RETURN

1.6 กรณีที่ต้องการแปลงค่ากระแสและแรงดันเป็นค่าปริมาณเฟส (Phase Quantities)

1.6.1 แปลงค่ากระแสปริมาณที่ควอนซ์ (Sequence Quantities) เป็นค่ากระแสปริมาณเฟส (Phase Quantities)

$$I^{a,b,c} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & a^2 & a \\ 1 & a & a^2 \end{bmatrix} I^{0,1,2} \quad (4.33)$$

1.6.2 แปลงค่าแรงดันปริมาณที่ควอนซ์ เป็นค่าแรงดันปริมาณเฟส

$$E^{a,b,c} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & a^2 & a \\ 1 & a & a^2 \end{bmatrix} E^{0,1,2} \quad (4.34)$$

1.6.3 ย้อนกลับไปขั้นตอนที่ 1.4

ซึ่งการทำงานของโปรแกรมแสดงในไฟล์ชาร์ตรูปที่ 4.7

4.3.2 การลัดวงจรชนิดสองสาย

2.1 สมมติค่าแรงดันบัสทุกบัสก่อนเกิดลัดวงจร เท่ากับ 1 P.U. และค่าอิมพีแดนซ์ลัดวงจร (zF) เท่ากับ ศูนย์

2.2 กำหนดหมายเลขบัสที่ต้องการวิเคราะห์การลัดวงจร (บัส P)

2.3 คำนวณค่ากระแสและแรงดันต่าง ๆ (ปกติจะกำหนดให้เกิดลัดวงจรระหว่างเฟส B-C)

2.3.1 คำนวณกระแสบัสของบัสที่เกิดลัดวงจร

$$IBC[0] = 0 \quad (4.35)$$

$$IBC[1] = \frac{E_p}{2ZBC[1][P] + zF} \quad (4.36)$$

$$IBC[2] = -IBC[1] \quad (4.37)$$

2.3.2 คำนวณแรงดันบัส

$$EB[0][k] = 0 \quad (4.38)$$

$$EB[1][k] = E_i - ZBC[1][I] * IBC[1] \quad (4.39)$$

$$EB[2][k] = -ZBC[1][I] * IBC[2] \quad (4.40)$$

2.3.3 คำนวณกระแสในสายน์

$$IL[0][i] = DV / zp[0][i] \quad (4.41)$$

$$IL[1][i] = DV / zp[1][i] \quad (4.42)$$

$$IL[2][i] = DV / zp[1][i] \quad (4.43)$$

2.3.4 ถ้าต้องการแปลงค่ากระแสและแรงดันเป็นค่าปริมาณเฟส ช้ามไปทำ

ขั้นตอนที่ 2.9

2.4 ถ้าต้องการวิเคราะห์การลัดวงจรระหว่างเฟส A-C หรือระหว่างเฟส A-B
ช้ามไปทำขั้นตอนที่ 2.7 - 2.9

2.5 ถ้าต้องการวิเคราะห์การลัดวงจรที่บัสอื่น ย้อนกลับไปที่ขั้นตอนที่ 2.2

2.6 RETURN

2.7 กรณีต้องการวิเคราะห์การลัดวงจรระหว่างเฟส A-C

2.7.1 คำนวณกระแสบัสของบัสที่เกิดลัดวงจร

$$IBC[0] = 0 \quad (4.44)$$

$$IBC[1] = \frac{E_i}{2ZBC[1][P] + zF} \quad (4.45)$$

$$IBC[2] = -aIBC[1] \quad (4.46)$$

2.7.2 คำนวณแรงดันบัส

$$EB[0][k] = 0 \quad (4.47)$$

$$EB[1][k] = E_i - ZBC[1][I] * IBC[1] \quad (4.48)$$

$$EB[2][k] = -ZBC[1][I] * IBC[2] \quad (4.49)$$

2.7.3 คำนวณกระแสในสายน์

$$IL[0][i] = DV / zp[0][i] \quad (4.50)$$

$$IL[1][i] = DV / zp[1][i] \quad (4.51)$$

$$IL[2][i] = DV / zp[1][i] \quad (4.52)$$

2.7.4 ถ้าต้องการแปลงค่ากระแสและแรงดันเป็นค่าปริมาณเฟส ช้ามไปทำ

ขั้นตอนที่ 2.9

2.7.5 ย้อนกลับไปที่ขั้นตอนที่ 2.5

2.8 กรณีต้องการวิเคราะห์การลัดวงจรระหว่างเฟส A-B

2.8.1 คำนวณกระแสบัสของบัสที่เกิดลัดวงจร

$$IBC[0] = 0 \quad (4.53)$$

$$IBC[1] = \frac{E_p}{2ZBC[1][CP] + zF} \quad (4.54)$$

$$IBC[2] = -a^2 IBC[1] \quad (4.55)$$

2.8.2 จำนวนแรงดันบัส

$$EB[0][k] = 0 \quad (4.56)$$

$$EB[1][k] = E_i - ZBC[1][I] * IBC[1] \quad (4.57)$$

$$EB[2][k] = -ZBC[1][I] * IBC[2] \quad (4.58)$$

2.8.3 จำนวนกระแสในสาย

$$IL[0][i] = DV / zp[0][i] \quad (4.59)$$

$$IL[1][i] = DV / zp[1][i] \quad (4.60)$$

$$IL[2][i] = DV / zp[1][i] \quad (4.61)$$

2.8.4 ถ้าต้องการแปลงค่ากระแสและแรงดันเป็นค่าปริมาณเฟส ข้ามไปทำ

ขั้นตอนที่ 2.9

2.8.5 ย้อนกลับ ไปขั้นตอนที่ 2.5

2.9 กรณีต้องการแปลงค่ากระแสและแรงดันเป็นค่าปริมาณเฟส

2.9.1 แปลงค่ากระแสปริมาณซีเคอร์นซ์ เป็นค่ากระแสปริมาณเฟส ตามสมการ
(4.33)

2.9.2 แปลงค่าแรงดันปริมาณซีเคอร์นซ์ เป็นค่าแรงดันปริมาณเฟส ตามสมการ
(4.34)

2.9.3 ย้อนกลับ ไปขั้นตอนที่ 2.4

ซึ่งการทำงานของโปรแกรมแสดงในไฟล์ชาร์ตรูปที่ 4.7

4.3.3 การลัดวงจรชนิดหนึ่งสายลงดิน

3.1 สมมติค่าแรงดันบัสทุกบัสก่อนเกิดลัดวงจร เท่ากับ 1 P.U. และค่าอิมพีแดนซ์ลัดวงจร (zF) เท่ากับ ศูนย์

3.2 กำหนดหมายเลขบัสที่ต้องการวิเคราะห์การลัดวงจร (บัส P)

3.3 จำนวนค่ากระแสและแรงดันต่าง ๆ (ปกติจะให้เฟส A เป็นเฟสอ้างอิง)

3.3.1 จำนวนกระแสบัสของบัสที่เกิดลัดวงจร

$$IBC[0] = \frac{E_p}{ZBC[0][P] + 2ZBC[1][CP] + 3zF} \quad (4.62)$$

$$IBC[1] = IBC[2] = IBC[0] \quad (4.63)$$

3.3.2 จำนวนแรงดันบัส

$$EB[0][k] = -ZBC[0][i] * IBC[0] \quad (4.64)$$

$$EB[1][k] = E_i - ZBC[1][i] * IBC[1] \quad (4.65)$$

$$EB[2][k] = -ZBC[1][i] * IBC[2] \quad (4.66)$$

3.3.3 จำนวนกระแสในลายน

$$IL[0][i] = DV / zp[0][i] \quad (4.67)$$

$$IL[1][i] = DV / zp[1][i] \quad (4.68)$$

$$IL[2][i] = DV / zp[1][i] \quad (4.69)$$

3.3.4 ถ้าต้องการแปลงค่ากระแสและแรงดันเป็นค่าปริมาณเฟส ข้ามไปทำ

ขั้นตอนที่ 3.9

3.4 ถ้าต้องการวิเคราะห์การลัดวงจรบนเฟสอ้างอิง B,C ข้ามไปทำขั้นตอนที่ 3.7

3.5 ถ้าต้องการวิเคราะห์การลัดวงจรที่บัสอื่น ย้อนกลับไปขั้นตอนที่ 3.2

3.6 RETURN

3.7 กรณีต้องการวิเคราะห์การลัดวงจรบนเฟสอ้างอิง B

3.7.1 จำนวนกระแสบัสของบัสที่เกิดลัดวงจร

$$IBC[0] = \frac{a^2 E_p}{ZBC[0][P] + 2ZBC[1][P] + 3zF} \quad (4.70)$$

$$IBC[1] = a IBC[0] \quad (4.71)$$

$$IBC[2] = a^2 IBC[0] \quad (4.72)$$

3.7.2 จำนวนแรงดันบัส

$$EB[0][k] = -ZBC[0][i] * IBC[0] \quad (4.73)$$

$$EB[1][k] = a^2 E_i - ZBC[1][i] * IBC[1] \quad (4.74)$$

$$EB[2][k] = -ZBC[1][i] * IBC[2] \quad (4.75)$$

3.7.3 จำนวนกระแสในลายน

$$IL[0][i] = DV / zp[0][i] \quad (4.76)$$

$$IL[1][i] = DV / zp[1][i] \quad (4.77)$$

$$IL[2][i] = DV / zp[1][i] \quad (4.78)$$

3.7.4 ถ้าต้องการแปลงค่ากระแสและแรงดันเป็นค่าปริมาณเฟส ข้ามไปทำ

ขั้นตอนที่ 3.9

3.7.5 ย้อนกลับไปขั้นตอนที่ 3.5

3.8 กรณีต้องการวิเคราะห์การลัดวงจรบนเฟสอ้างอิง C

3.8.1 คำนวณกระแสบัสของบัสที่เกิดลัดวงจร

$$IBC[0] = \frac{a E_p}{ZBC[0][P] + 2ZBC[1][P] + 3zF} \quad (4.79)$$

$$IBC[1] = a^2 IBC[0] \quad (4.80)$$

$$IBC[2] = a IBC[0] \quad (4.81)$$

3.8.2 คำนวณแรงดันบัส

$$EBC[0][k] = -ZBC[0][I] * IBC[0] \quad (4.82)$$

$$EBC[1][k] = a E_i - ZBC[1][I] * IBC[1] \quad (4.83)$$

$$EBC[2][k] = -ZBC[1][I] * IBC[2] \quad (4.84)$$

3.8.3 คำนวณกระแสในสาย

$$IL[0][i] = DV / zp[0][i] \quad (4.85)$$

$$IL[1][i] = DV / zp[1][i] \quad (4.86)$$

$$IL[2][i] = DV / zp[1][i] \quad (4.87)$$

3.8.4 ถ้าต้องการแปลงค่ากระแสและแรงดันเป็นค่าปริมาณเฟส

ข้ามไปทำ

ขั้นตอนที่ 3.9

3.8.5 ย้อนกลับไปที่ขั้นตอนที่ 3.5

3.9 กรณีต้องการแปลงค่ากระแสและแรงดันเป็นค่าปริมาณเฟส

3.9.1 แปลงค่ากระแสปริมาณที่ควอร์นซ์ เป็นค่ากระแสปริมาณเฟส ตามสมการ

(4.33)

3.9.2 แปลงค่าแรงดันปริมาณที่ควอร์นซ์ เป็นค่าแรงดันปริมาณเฟส ตามสมการ

(4.34)

3.9.3 ย้อนกลับไปที่ขั้นตอนที่ 3.4

ซึ่งการทำงานของโปรแกรมแสดงในไฟล์ชาร์ตรูปที่ 4.7

4.3.4. การลัดวงจรชนิดสองสายลงดิน

4.1 สมมุติค่าแรงดันบัสทุกบัสก่อนเกิดลัดวงจร เท่ากับ 1 P.U. และค่าอิมพีแดนซ์ลัดวงจร (ZF)

เท่ากับ ศูนย์

4.2 กำหนดหมายเลขบัสที่ต้องการวิเคราะห์การลัดวงจร (บัส P)

4.3 คำนวณค่ากระแสและแรงดันต่าง ๆ (ปกติจะกำหนดให้เกิดลัดวงจรระหว่างเฟส B-C)

4.3.1 คำนวณกระแสบัสของบัสที่เกิดลัดวงจร

$$IBC1] = \frac{E_p}{ZBC[1][P]+zF + \frac{(ZBC[1][P]+zF)(ZBC[0][P]+zF+3zg)}{(ZBC[0][P]+ZBC[1][P]+2zF+3zg)}} \quad (4.88)$$

$$IBC2] = \frac{(ZBC[0][P]+zF+3zg)}{(ZBC[0][P]+ZBC[1][P]+2zF+3zg)} IBC1] \quad (4.89)$$

$$IBC0] = \frac{(ZBC[1][P]+zF)}{(ZBC[0][P]+ZBC[1][P]+2zF+3zg)} IBC1] \quad (4.90)$$

4.3.2 คำนวณแรงดันบัสเฉพาะบัสที่ต่อกับบัส P

$$EBC0][k] = -ZBC[0][I]*IBC0] \quad (4.91)$$

$$EBC1][k] = aE_i - ZBC[1][I]*IBC1] \quad (4.92)$$

$$EBC2][k] = -ZBC[1][I]*IBC2] \quad (4.93)$$

4.3.3 คำนวณกระแสในสายเฉพาะสายที่ต่อกับบัส P

$$ILC0][i] = DV / zp[0][i]0 \quad (4.94)$$

$$ILC1][i] = DV / zp[1][i]0 \quad (4.95)$$

$$ILC2][i] = DV / zp[1][i]0 \quad (4.96)$$

4.3.4 ถ้าต้องการแปลงค่ากระแสและแรงดันเป็นค่าปริมาณเฟส ช้ามไปทำ

ขั้นตอนที่ 4.11

4.4 ถ้าต้องการวิเคราะห์การลัดวงจรระหว่างเฟส A-C หรือระหว่างเฟส A-C ช้ามไป

ทำขั้นตอนที่ 4.7

4.5 ถ้าต้องการวิเคราะห์การลัดวงจรที่บัสอื่น ย้อนกลับไปขั้นตอนที่ 4.2

4.6 RETURN

4.7 จากตาราง 2.3 $Z_{00} = Z_{PP}^{(0)} + Z_{PP}^{(1)} + 2Z_f + 3Z_g$

$$Z_{11} = 2Z_{PP}^{(1)} + 2Z_f$$

$$Z_{22} = Z_{PP}^{(1)} + Z_f$$

โดยที่

$$\det Z' = \begin{bmatrix} z_{00} & a^2 Z_{22} \\ aZ_{22} & Z_{11} \end{bmatrix}$$

4.8 กรณีต้องการวิเคราะห์การลัดวงจรระหว่างเฟส A-B

4.8.1 คำนวณกระแสบัสของบัสที่เกิดลัดวงจร

$$I_{P(F)}^{(0)} = -\frac{a^2 Z_{22} E_{P(0)}}{\det Z'} \quad (4.97)$$

$$I_{P(F)}^{(1)} = \frac{Z_{00} E_{P(0)}}{\det Z'} \quad (4.98)$$

$$I_{P(F)}^{(2)} = -a^2 I_{P(F)}^{(0)} - a I_{P(F)}^{(1)} \quad (4.99)$$

4.8.2 คำนวณแรงดันบัสเฉพาะบัสที่ต่อกับบัส P

$$E_{B[0]}[k] = -Z_{BC[0]}[i] * I_{B[0]} \quad (4.100)$$

$$E_{B[1]}[k] = aE_i - Z_{BC[1]}[i] * I_{B[1]} \quad (4.101)$$

$$E_{B[2]}[k] = -Z_{BC[1]}[i] * I_{B[2]} \quad (4.102)$$

4.8.3 คำนวณกระแสในสายส่งเฉพาะสายที่ต่อกับบัส P

$$I_{L[0]}[i] = DV / z_{p[0]}[i] \quad (4.103)$$

$$I_{L[1]}[i] = DV / z_{p[1]}[i] \quad (4.104)$$

$$I_{L[2]}[i] = DV / z_{p[1]}[i] \quad (4.105)$$

4.8.4 ถ้าต้องการแปลงค่ากระแสและแรงดันเป็นค่าปริมาณเฟส

ข้ามไปทำ

ขั้นตอนที่ 4.11

4.9 กรณีต้องการวิเคราะห์การลัดวงจรระหว่างเฟส A-B

4.9.1 คำนวณกระแสบัสของบัสที่เกิดลัดวงจร

$$I_{P(F)}^{(0)} = \frac{aE_{P(0)}}{Z_{PP}^{(0)} + 2Z_{PP}^{(1)}} \quad (4.106)$$

$$I_{P(F)}^{(1)} = a^2 I_{P(F)}^{(0)} \quad (4.107)$$

$$I_{P(F)}^{(2)} = a I_{P(F)}^{(0)} \quad (4.108)$$

4.9.2 คำนวณแรงดันบัสเฉพาะบัสที่ต่อกับบัส P

$$E_{B[0]}[k] = -Z_{BC[0]}[i] * I_{B[0]} \quad (4.109)$$

$$E_{B[1]}[k] = aE_i - Z_{BC[1]}[i] * I_{B[1]} \quad (4.110)$$

$$E_{B[2]}[k] = -Z_{BC[1]}[i] * I_{B[2]} \quad (4.111)$$

4.9.3 คำนวณกระแสในสายส่งเฉพาะสายที่ต่อกับบัส P

$$I_{L[0]}[i] = DV / z_{p[0]}[i] \quad (4.112)$$

$$I_{L[1]}[i] = DV / z_{p[1]}[i] \quad (4.113)$$

$$I_{L[2]}[i] = DV / z_{p[1]}[i] \quad (4.114)$$

4.9.4 ถ้าต้องการแปลงค่ากระแสและแรงดันเป็นค่าปริมาณเฟส

ข้ามไปทำ

ขั้นตอนที่ 4.11

4.10 ย้อนกลับไปที่ขั้นตอนที่ 4.5

4.11 กรณีต้องการแปลงค่ากระแสและแรงดันเป็นค่าปริมาณเฟส

4.11.1 แปลงค่ากระแสปริมาณซีเคอร์นซ์ เป็นค่ากระแสปริมาณเฟส ตามสมการ (4.33)

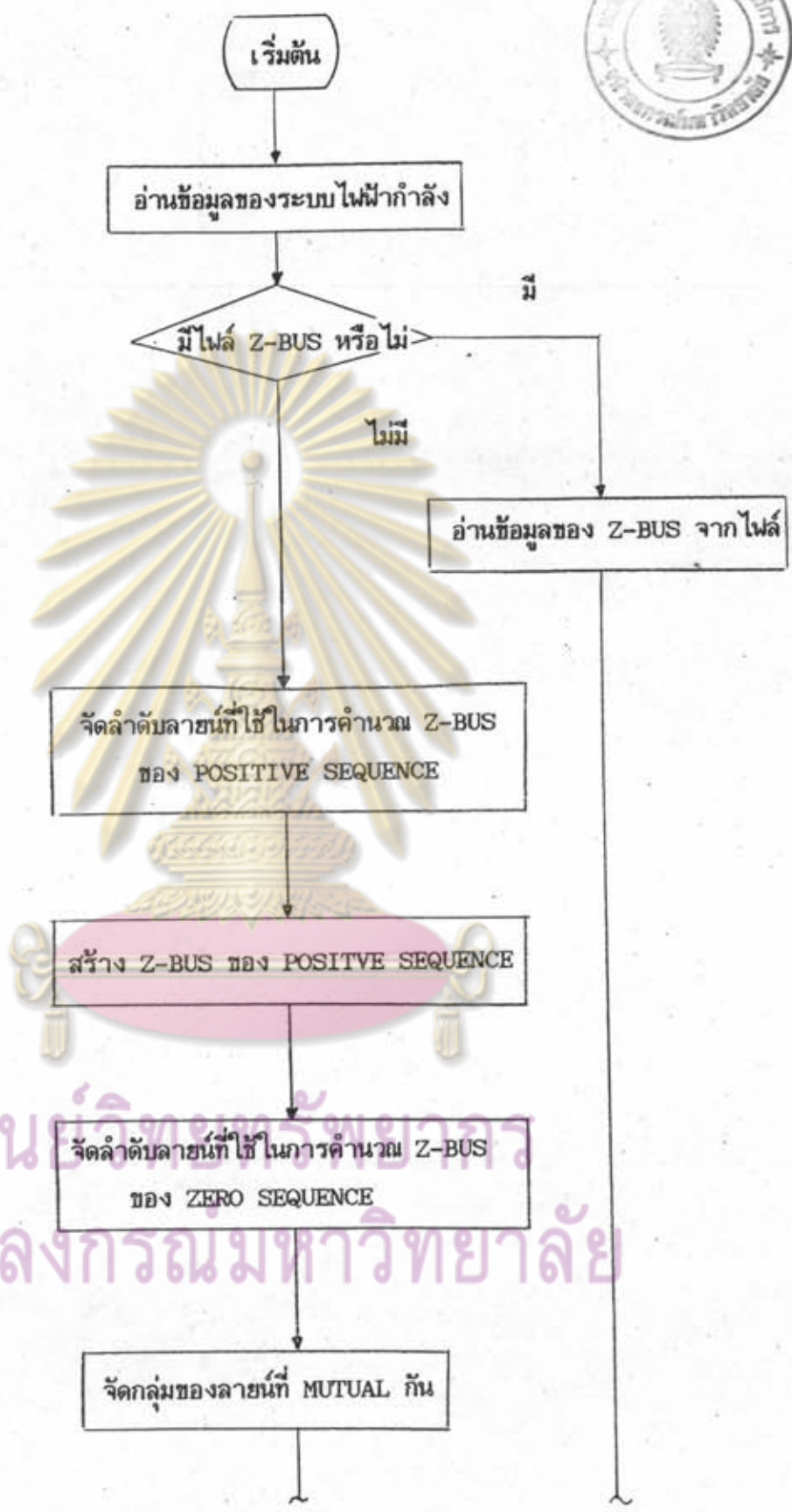
4.11.2 แปลงค่าแรงดันปริมาณซีเคอร์นซ์ เป็นค่าแรงดันปริมาณเฟส ตามสมการ (4.34)

4.12 ย้อนกลับไปที่ขั้นตอนที่ 4.4

ซึ่งการทำงานของโปรแกรมแสดงในไฟล์ชาร์ตรูปที่ 4.7



ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

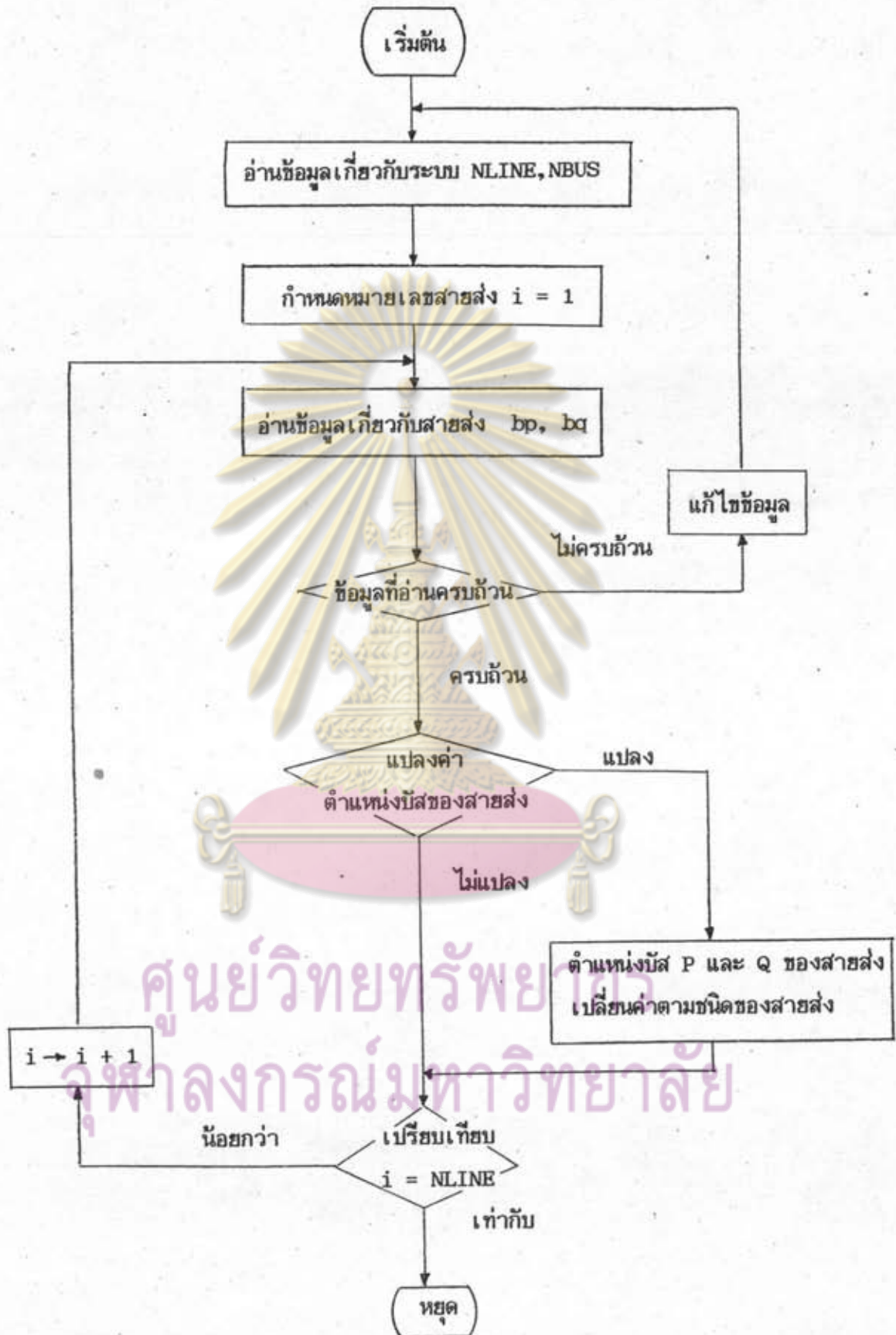


ศูนย์วิจัยสหวิทยาการ
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

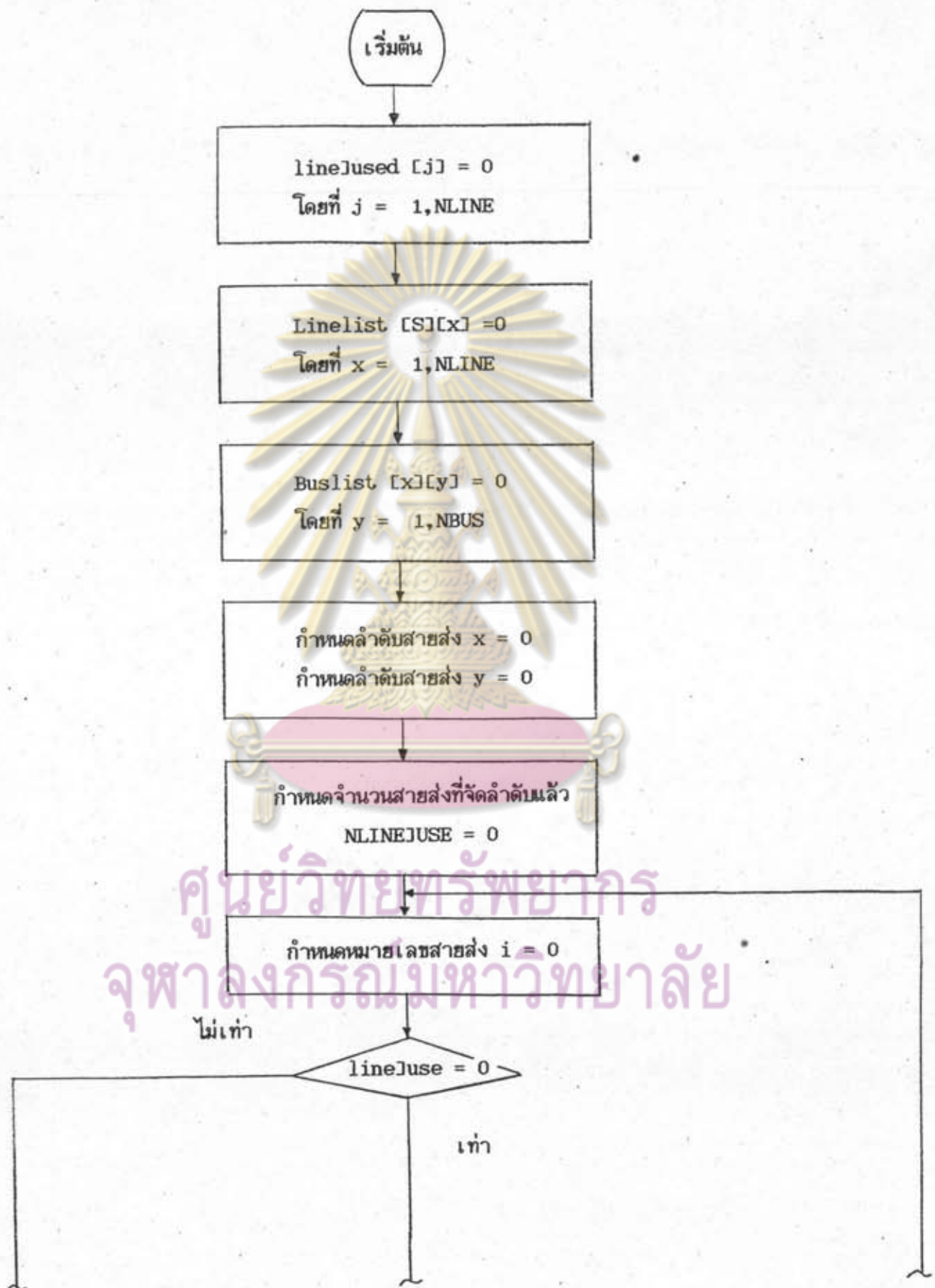


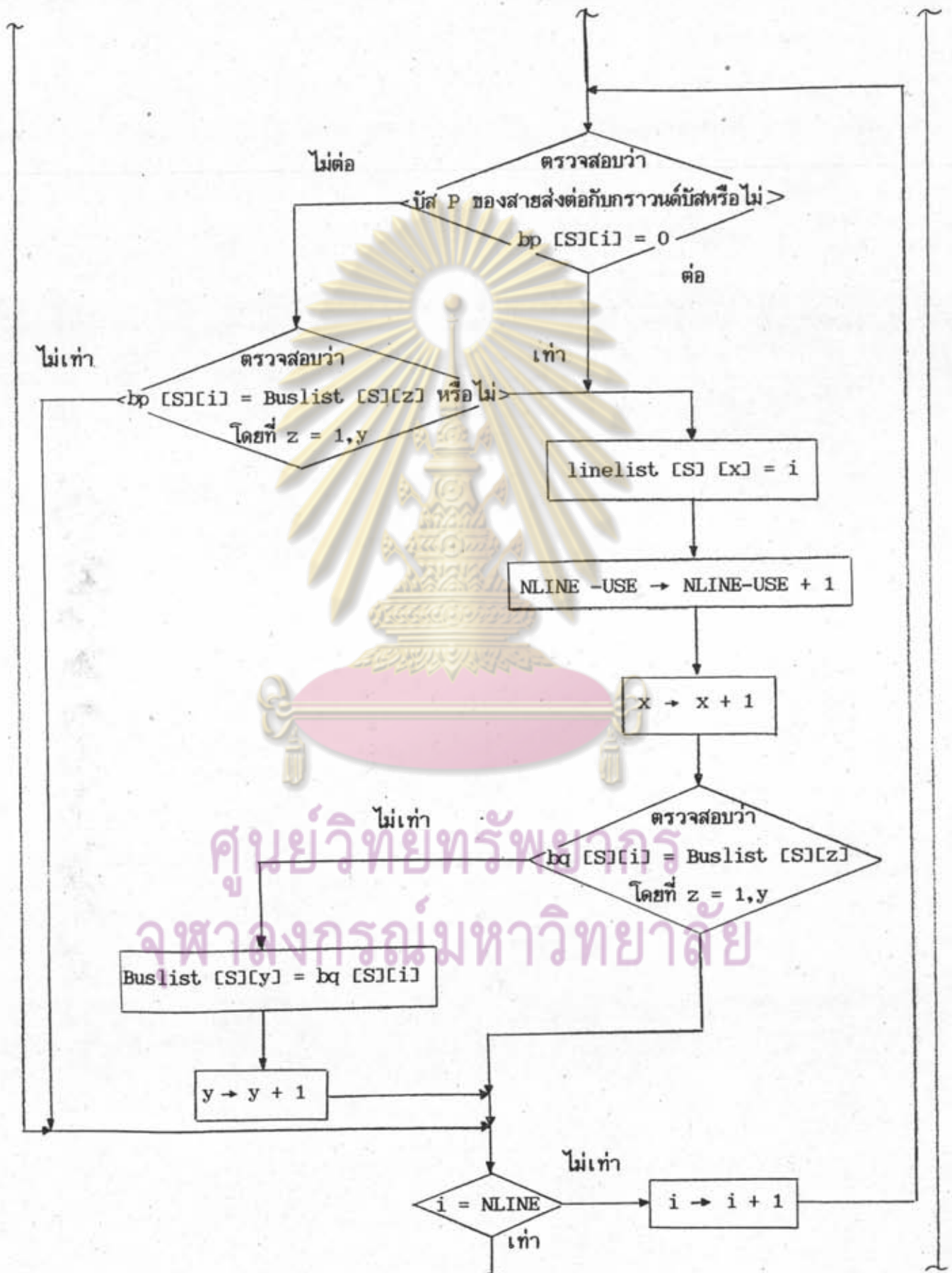
รูปที่ 4.1 โฟลว์ชาร์ตแสดงการวิเคราะห์การลัดวงจร

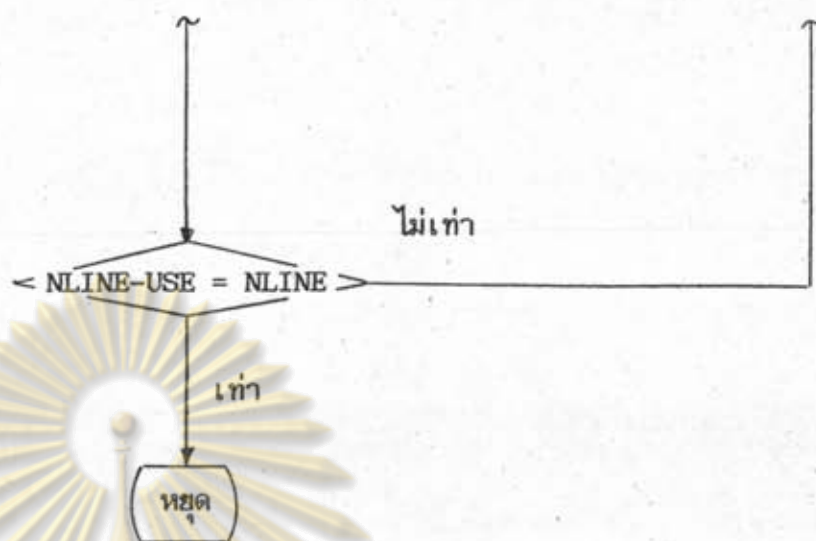
ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย



รูปที่ 4.2 โฟลว์ชาร์ตแสดงการอ่านข้อมูลของระบบไฟฟ้ากำลัง

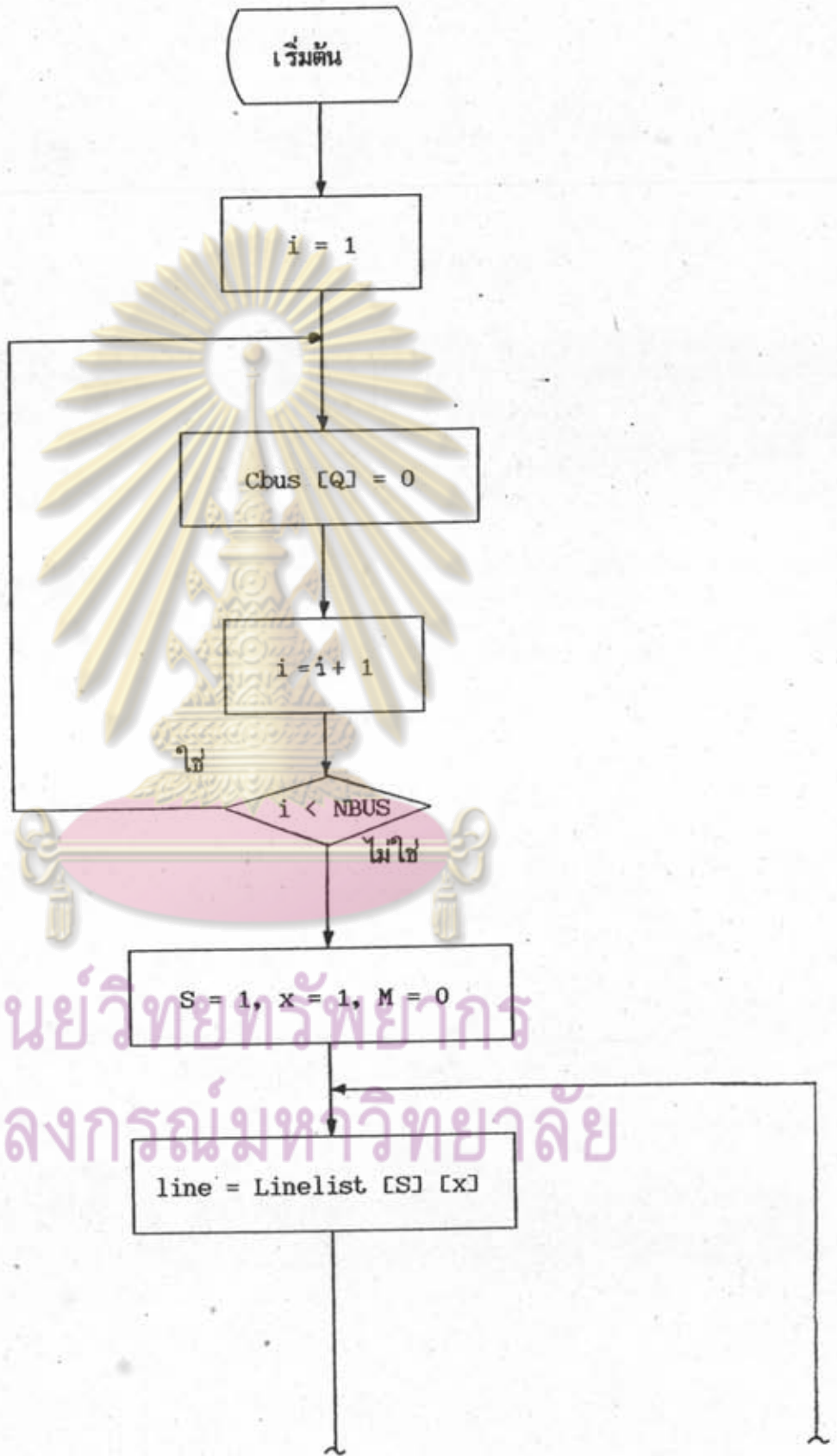




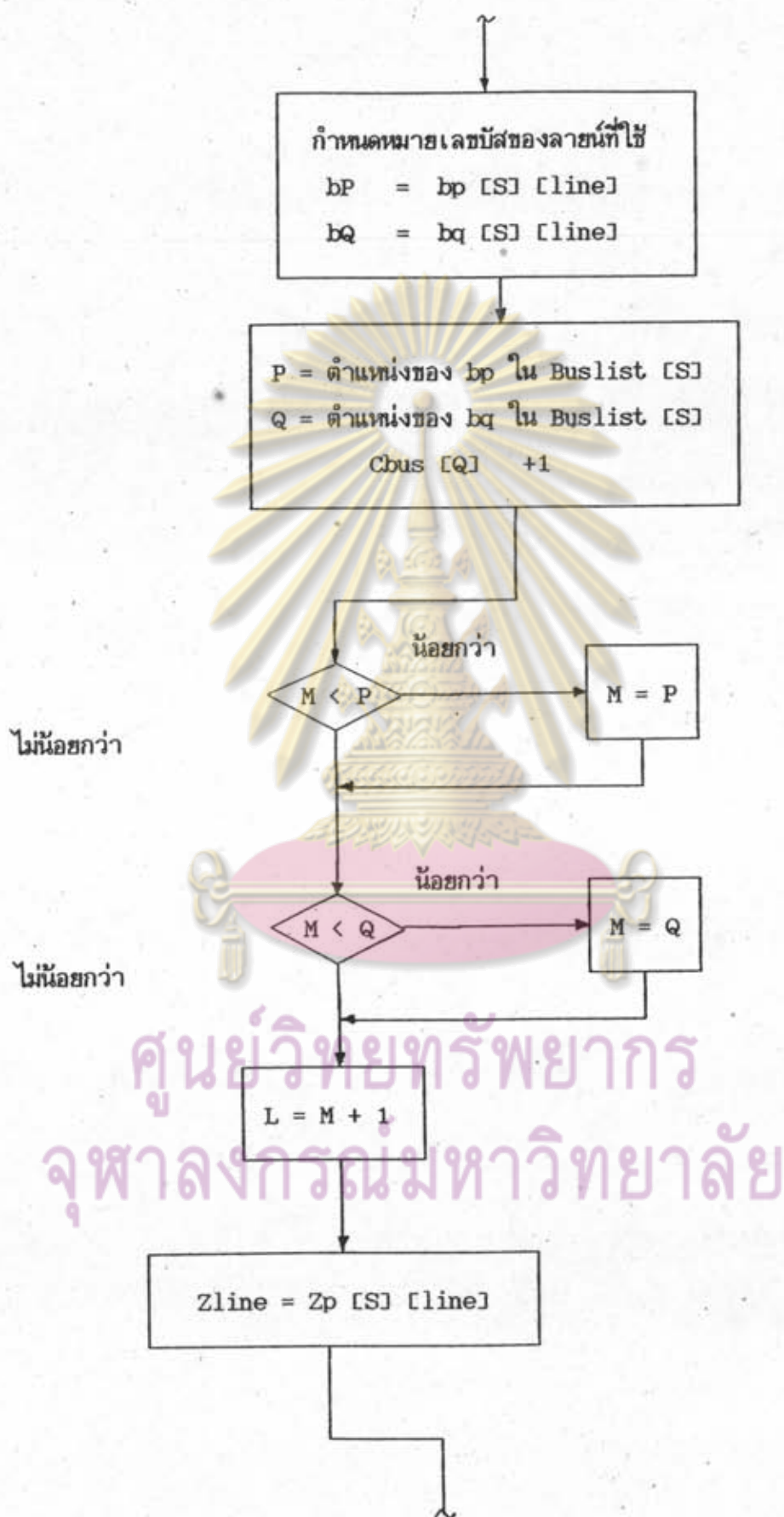


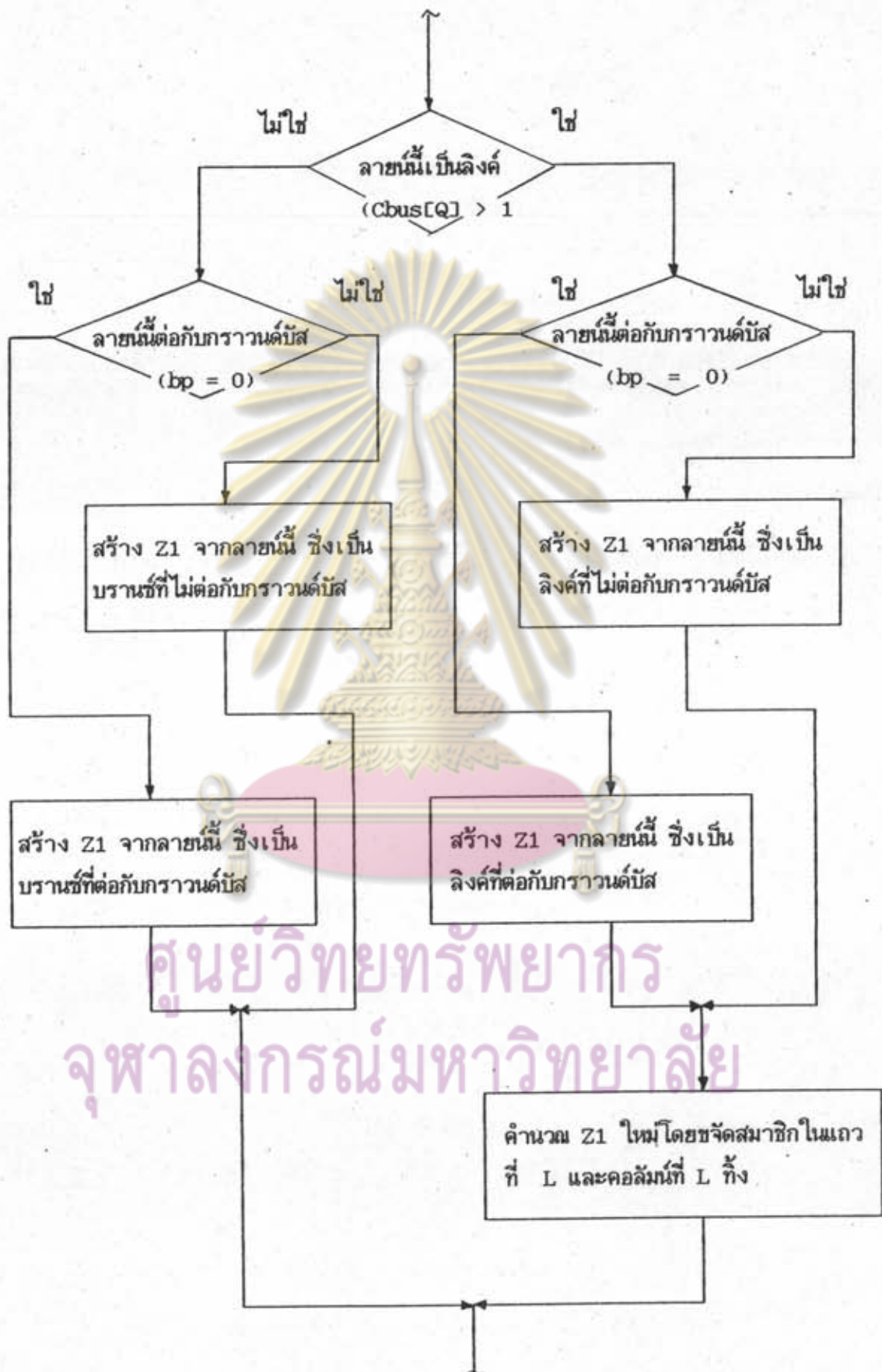
รูปที่ 4.3 โฟลว์ชาร์ตแสดงการจัดลำดับขั้นตอนที่ใช้ในการคำนวณ

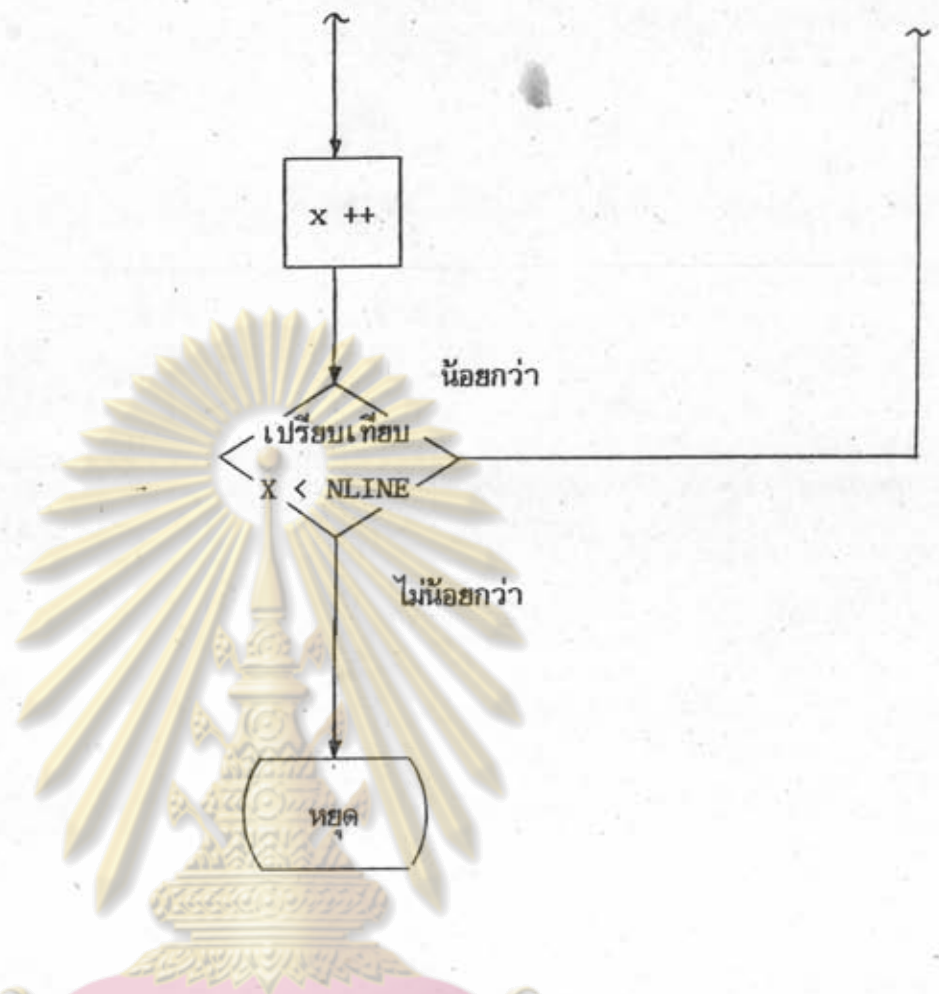
ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย



ศูนย์วิทยพัชกร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

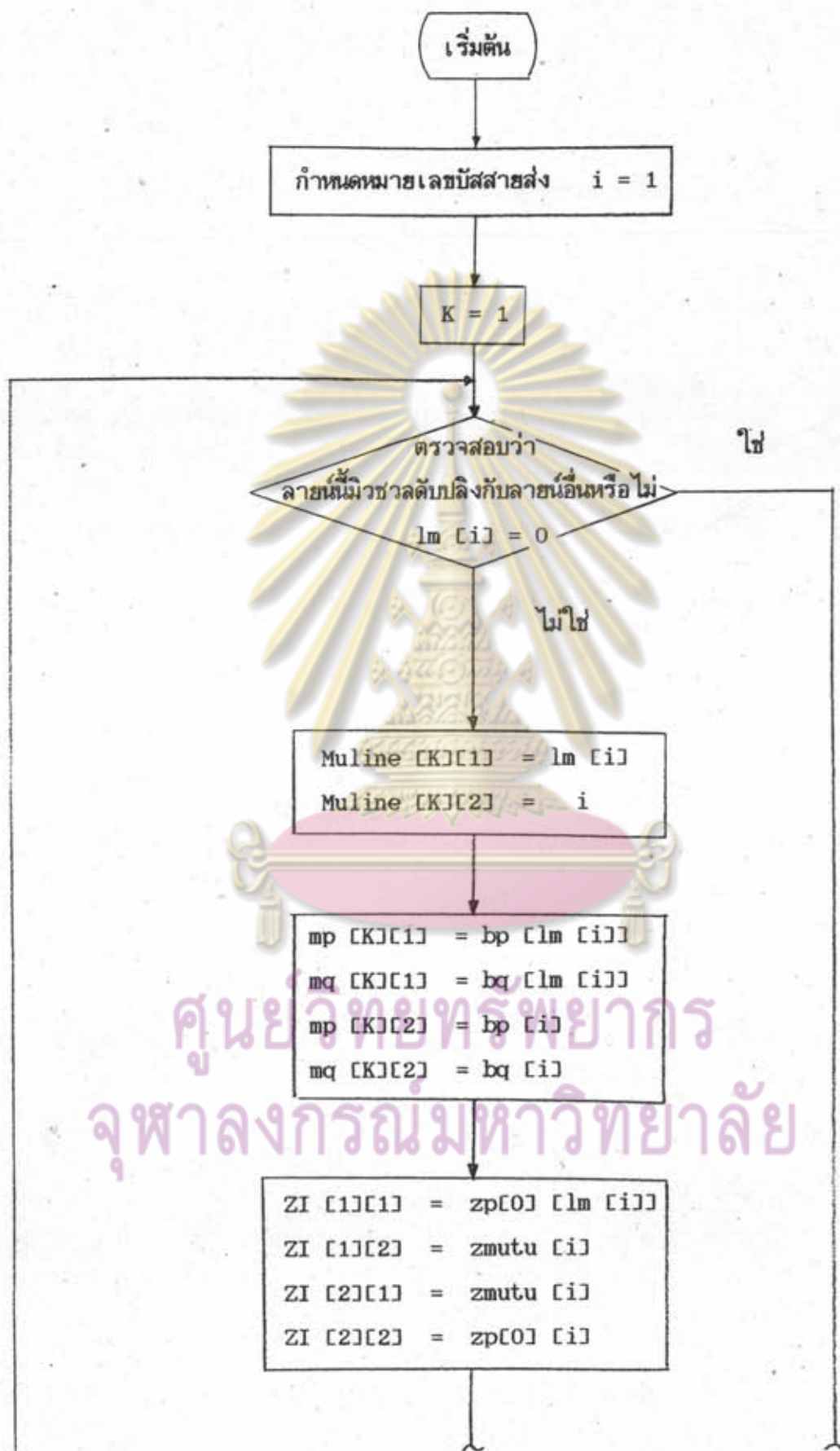


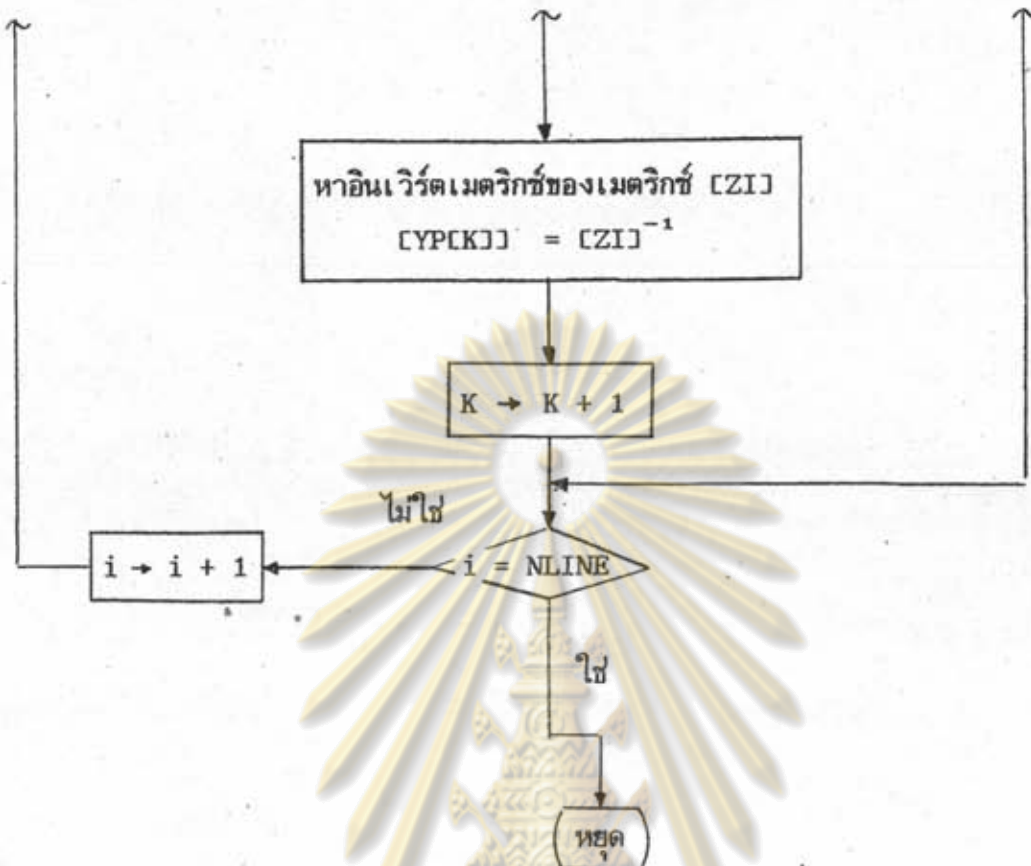




รูปที่ 4.4 โปรแกรมแสดงการสร้างบัลลิมเมตริกซ์ของ Positive Sequence (Z 1)

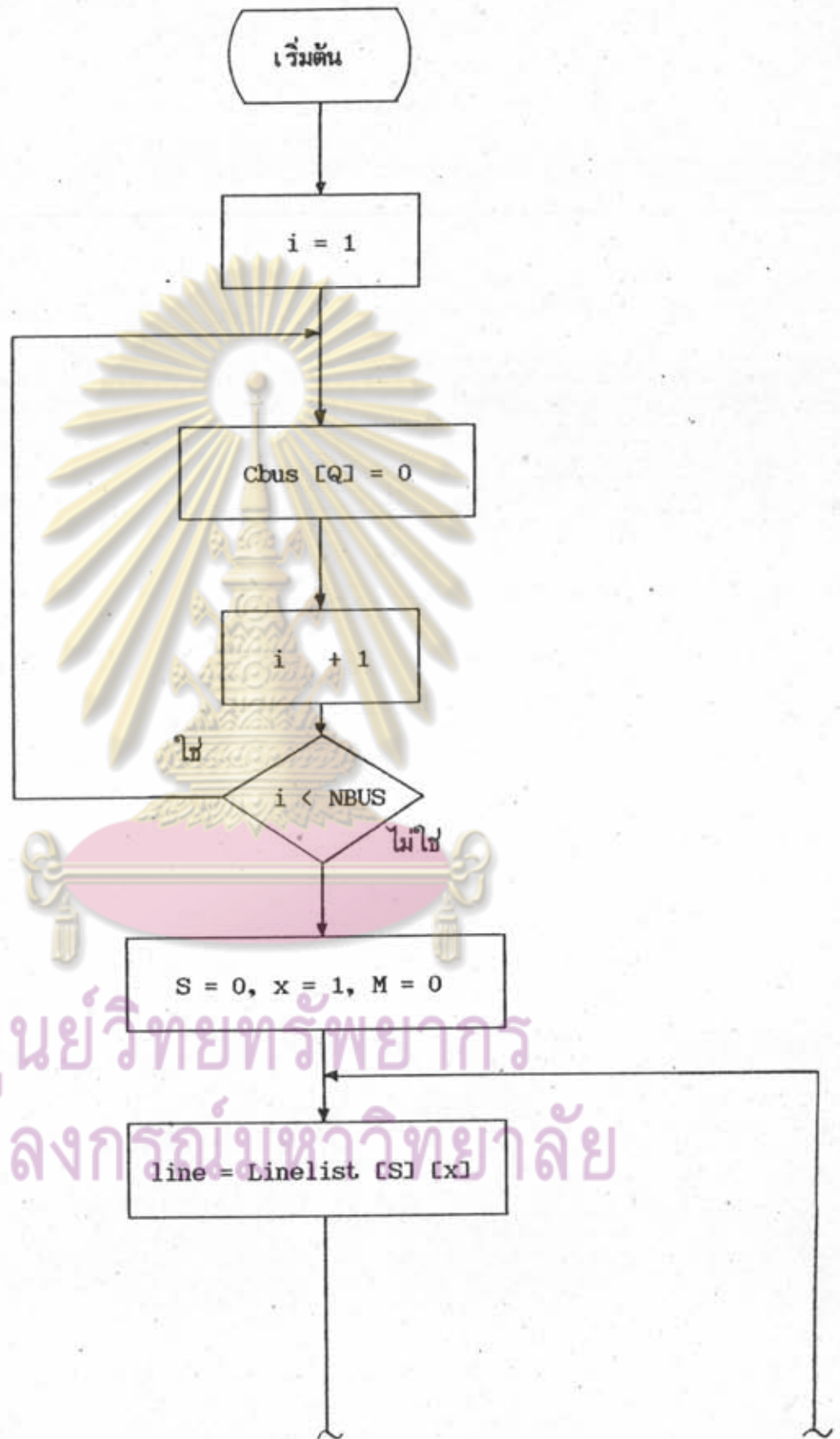
ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย



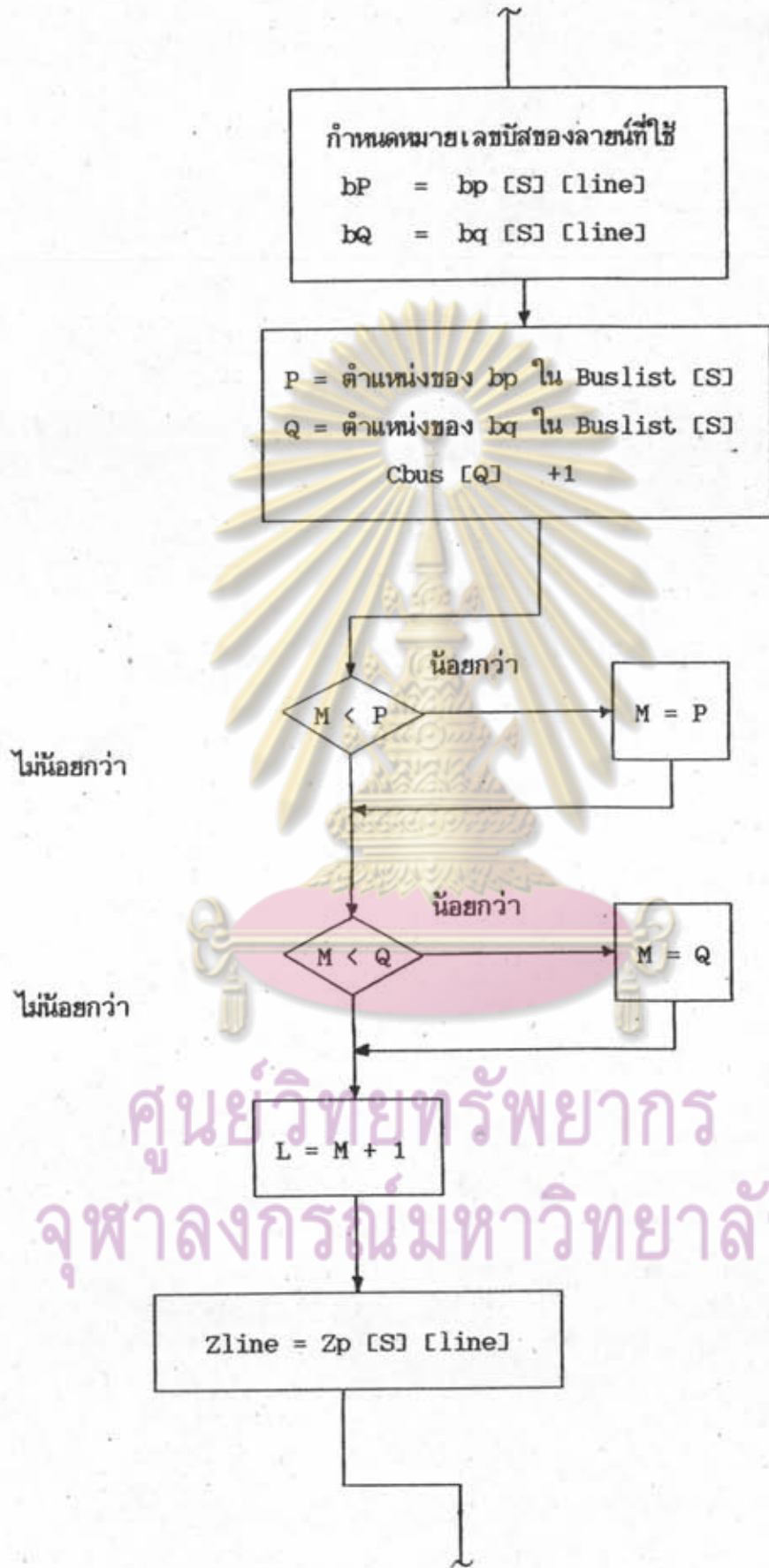


รูปที่ 4.5 โพลีชาร์ตแสดงการจัดกลุ่มของสายที่ MUTUAL กัน

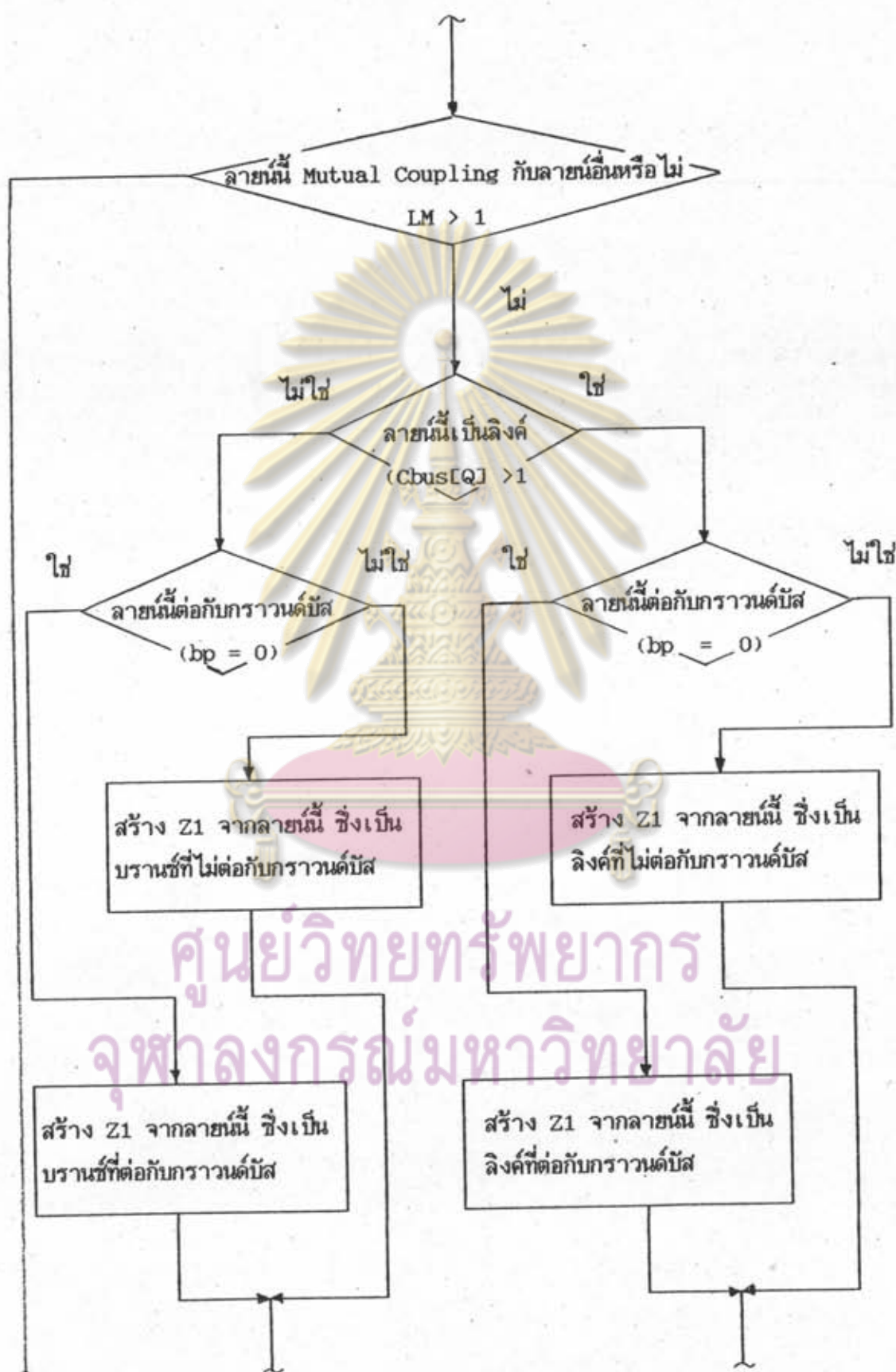
ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

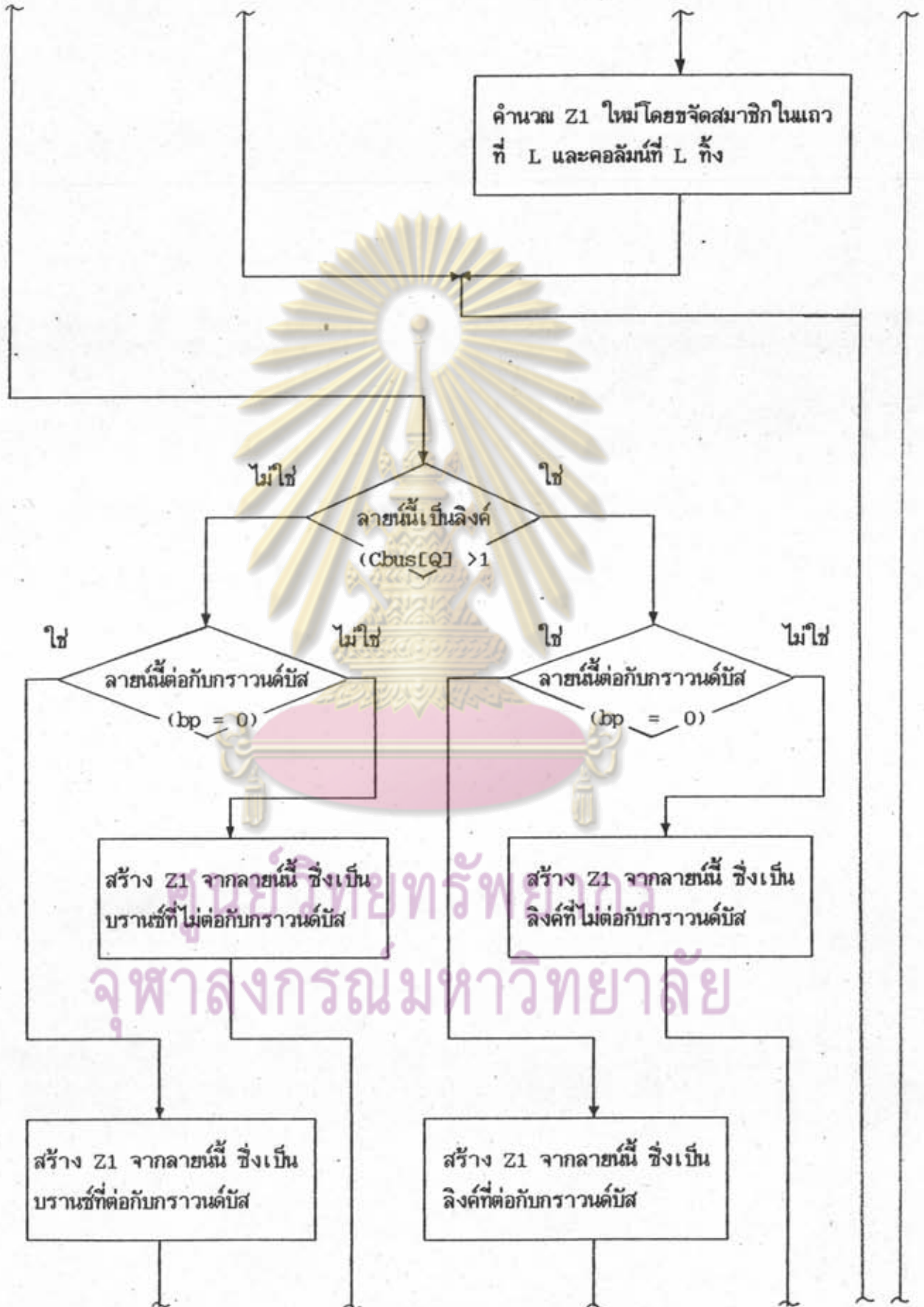


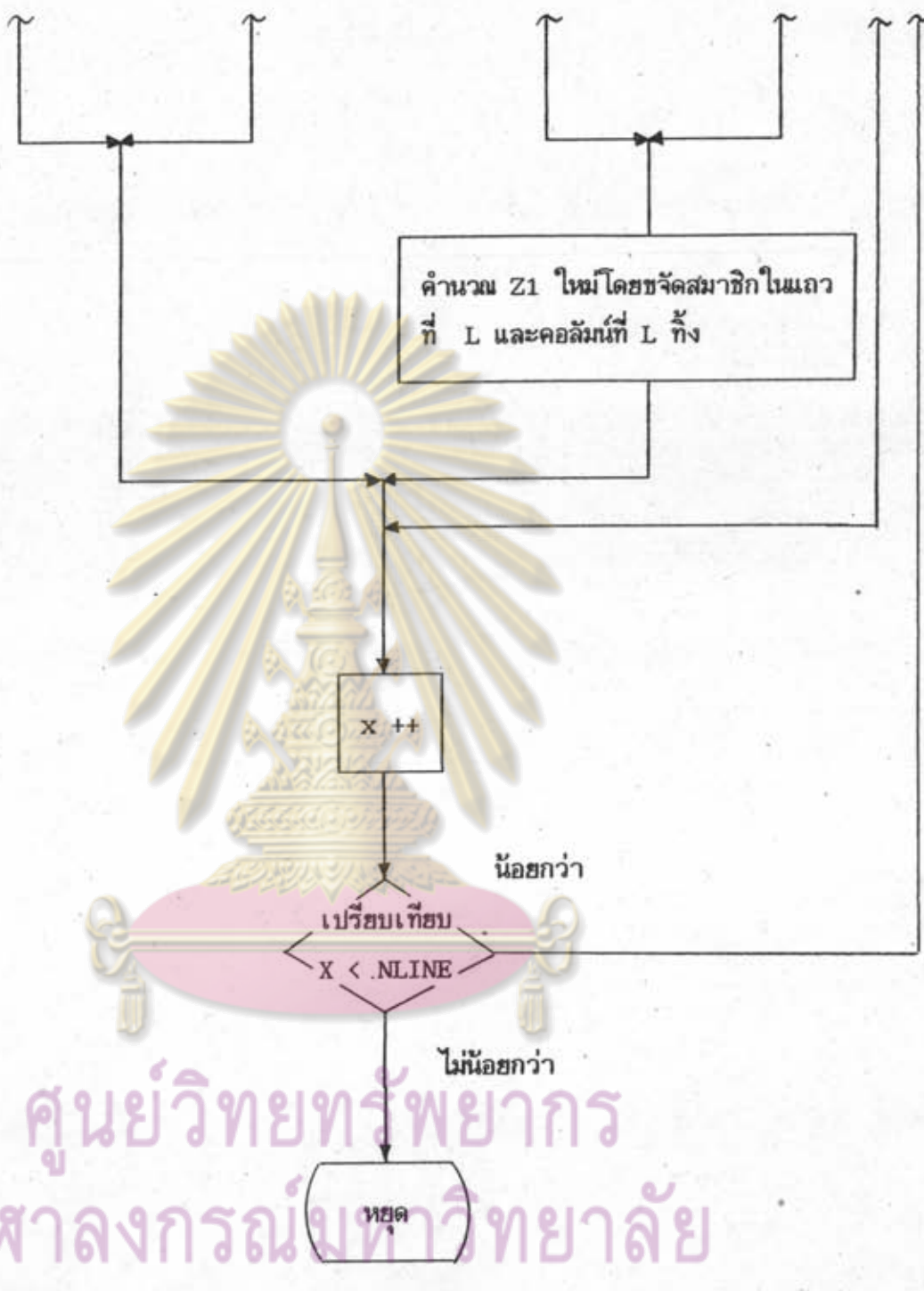
ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย



ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

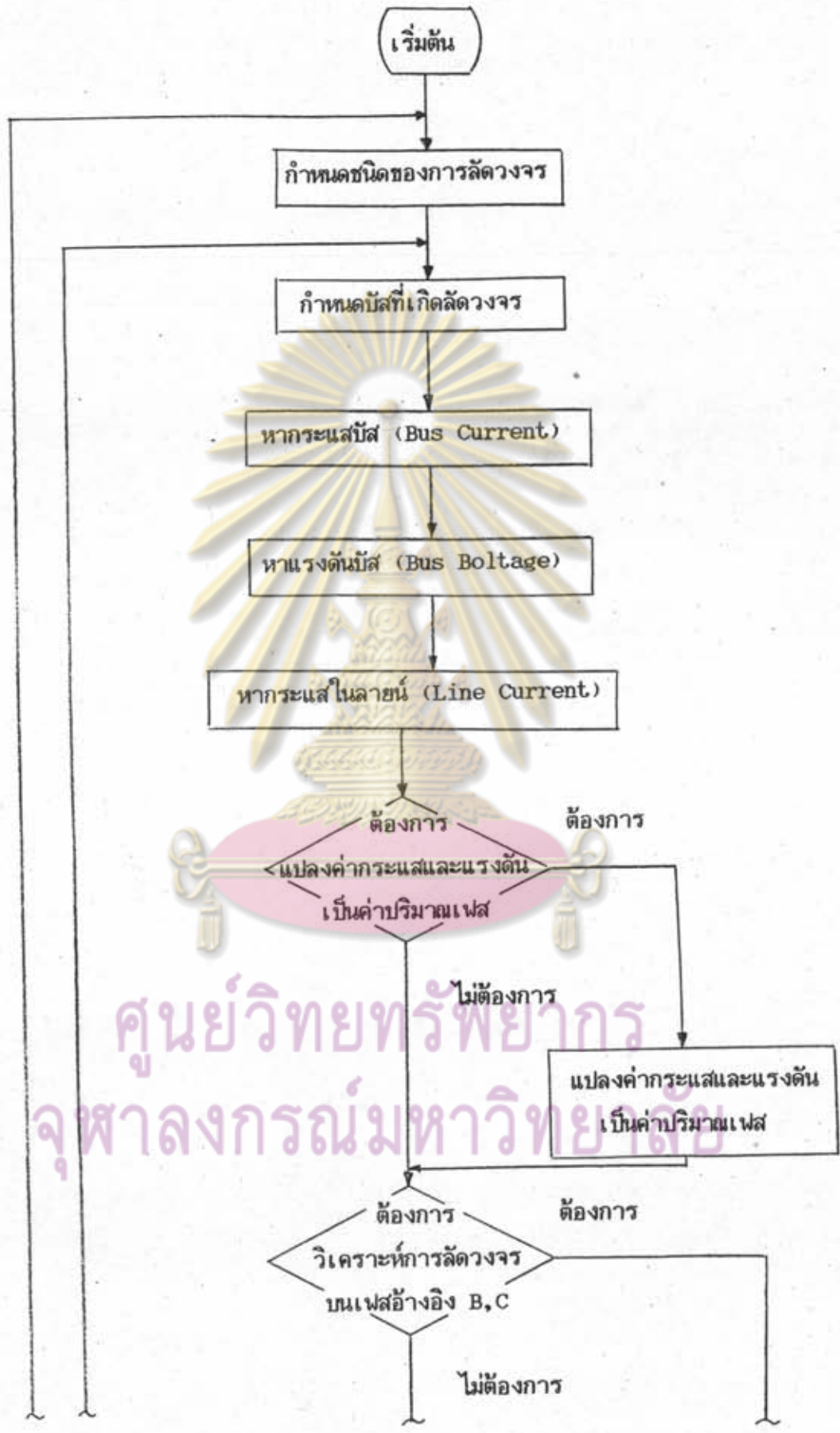




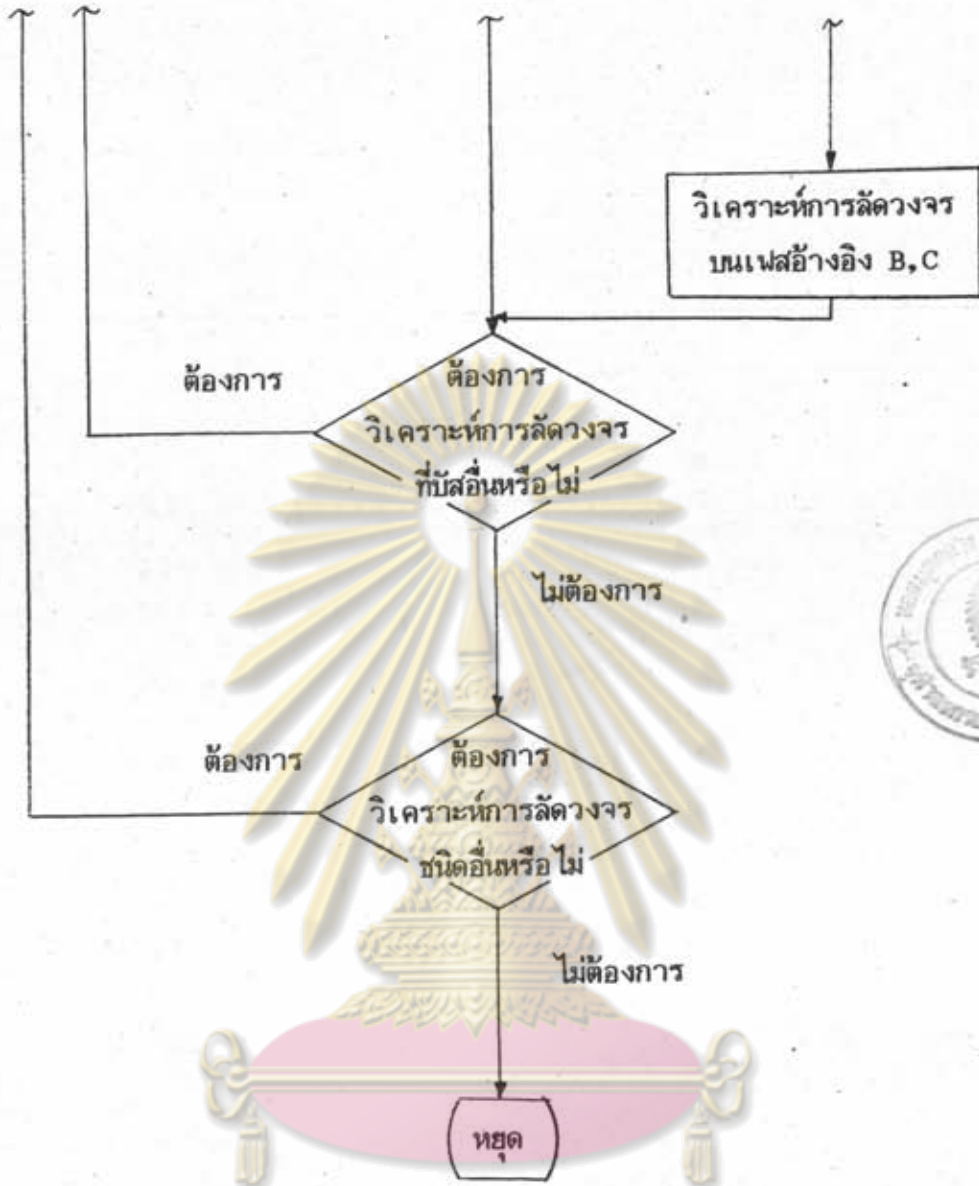


ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

รูปที่ 4.6 โปรแกรมแสดงการสร้างบัสสมิโนเดนซ์เมตริกซ์ของ Zero Sequence (Z 0)

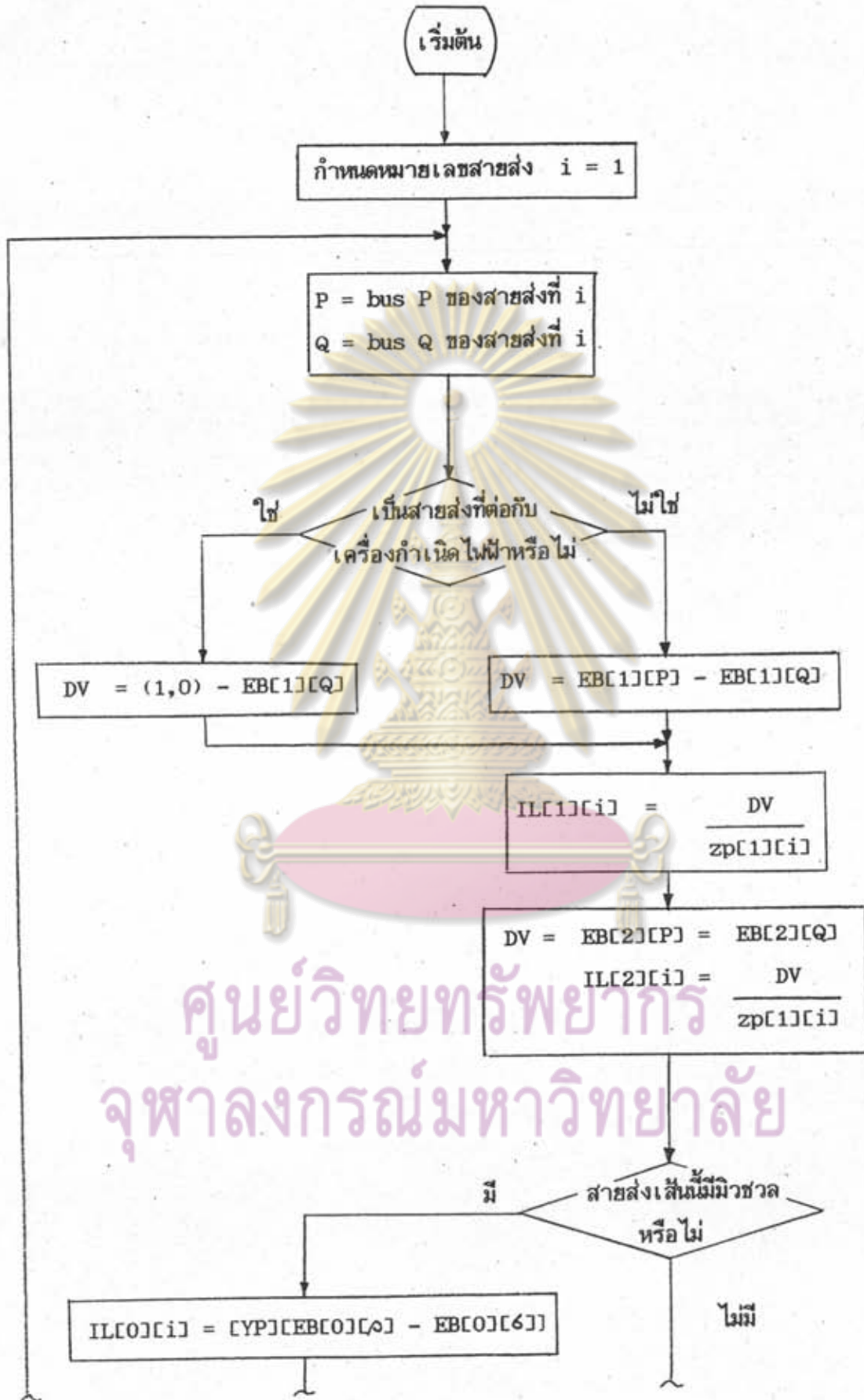


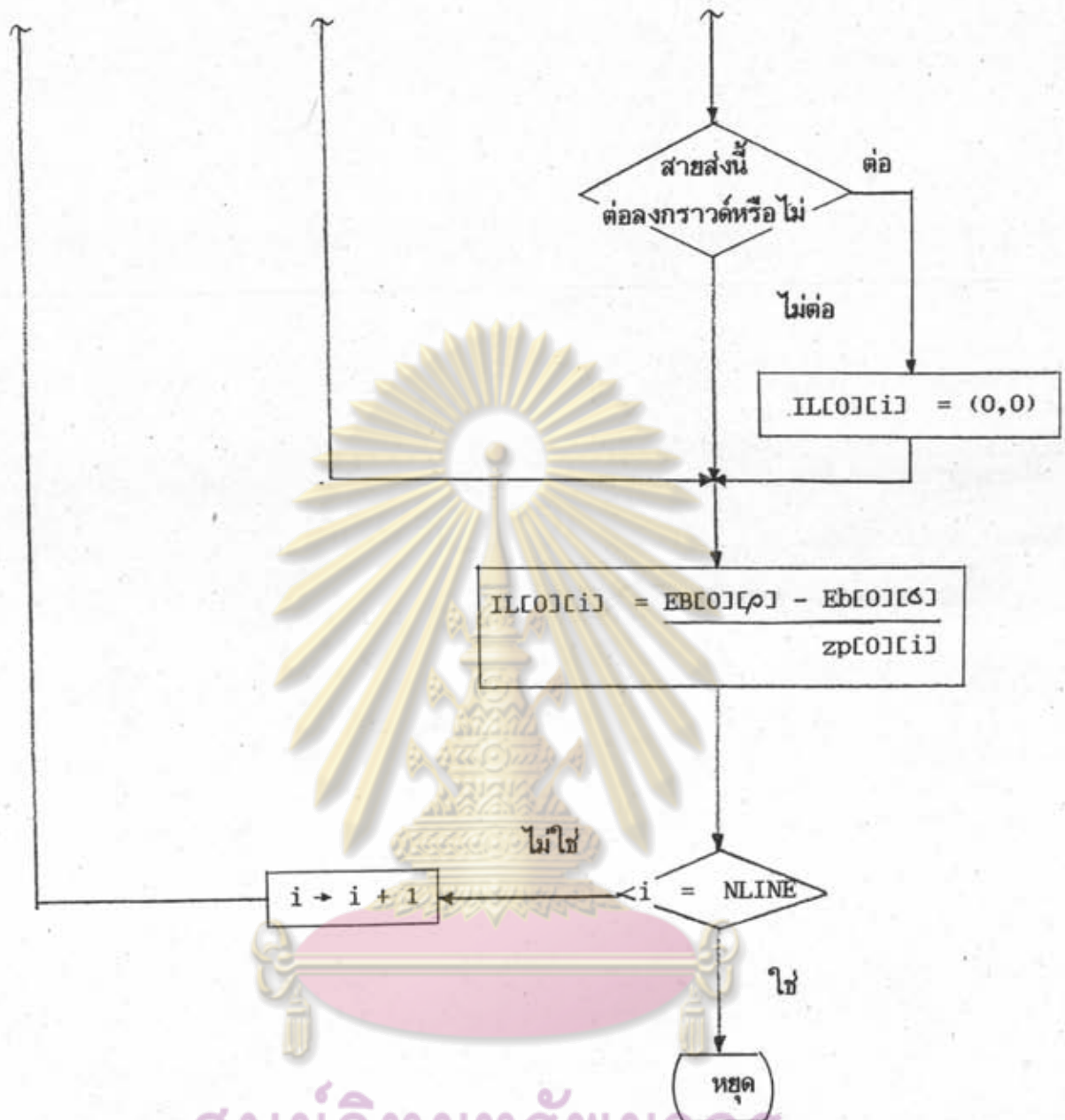
ศูนย์วิทยพัทยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย



รูปที่ 4.7 โพลีชาร์ตแสดงการวิเคราะห์การลัดวงจรชนิดต่าง ๆ

ศูนย์วิทยพัชกร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย





ศูนย์วิทยทรัพยากร

รูปที่ 4.8 โฟลว์ชาร์ตแสดงการหากระแสในสาย

จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย