

เอกสารอ้างอิง

1. Benado, A. L. and S. S. H. Rizvi, "Water Activity Calculation by Direct Measurement of Vapor Pressure," J. Food Sci., 52(2), 429-432, 1987.
2. เทศบาล วุฒิจำนง, "การหาค่าวอเตอร์แอคทิวิตีของอาหาร," อาหารและอุตสาหกรรมเกษตร, ปีที่ 2, ฉบับที่ 1, หน้า 6-12, 2528.
3. Wolf, A. V., M. G. Brown and P. G. Prentiss, "Concentrative Properties of Aqueous Solutions: Conversion Tables," Handbook of Chemistry and Physics (West, R. C., ed.), PP. D218-D267, C.R.C. Press, Cleveland, Ohio, 57th ed., 1976.
4. Lewicki, P. P., G. C. Busk, P. L. Peterson and T. P. Labuza, "Determination of Factor Controlling Accurate Measurement of Water Activity by The Vapor Pressure Manometer Technique," J. Food Sci., 43, 244, 1978.
5. Nunes, R. V., M. J. Urbicain and E. Rotstein, "Improving Accuracy and Precision of Water activity Measurements with A Water Vapor Pressure Manometer," J. Food Sci., 50(1), 148-149, 1985.
6. ยืน ภู่วรรณ, ทฤษฎีและการประยุกต์ไมโครปรเซสเซอร์ Z-80, บริษัทซีเอ็คยูเคชั่น, กรุงเทพฯ, 2532.
7. มนต์ สัจวารศิลป์, "ไมโครปรเซสเซอร์ (ทฤษฎีและปฏิบัติ)," โรงเรือนอิเล็กทรอนิกส์ ดวงกลม
8. Swensen, G. "Interfacing The MPX2000 Series Silicon Pressure Sensors," Motorola Semiconductor Application Note(Pressure Sensor), Motorola Inc., 1985.

9. ชัชวาล โชติวารินทร์, "LM 335 ตัวตรวจวัดอุณหภูมิ," วารสารเซมิคอนดักเตอร์ อิเลคทรอนิกส์, ฉบับที่ 61, 159-165, 2527.
10. กัญญา บุญเกียรติ, การคำนวณขั้นต้นในวิชาวิศวกรรมเคมี เล่มที่ 1 สมดุลสาร, ภาควิชาเคมีเทคนิค, คณะวิทยาศาสตร์, จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, 2524.
11. ยืน กุ๊ววรรณ และ พิชิต สุขเจริญพงศ์, "การพยากรณ์ด้วยโรลัส," แคว้นานซ์โรลัส, หน้า 102-109, บริษัทซีเอ็ดยูเคชั่นจำกัด, 2529.
12. บริษัทซีเอ็ดยูเคชั่นจำกัด, คู่มือไอซี CMOS 4000 series, บริษัทซีเอ็ดยูเคชั่นจำกัด, กรุงเทพฯ, 2528.
13. ประทีป บัญญัติพรคันธ์, การเขียนโปรแกรมภาษาแอสเซมบลี Z - 80, ภาควิชาคอมพิวเตอร์ คณะวิศวกรรมศาสตร์ สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้า วิทยาเขตเจ้าคุณทหารลาดกระบัง กรุงเทพมหานคร, 2527.
14. บริษัททีทีจำกัด, ET-LAB Experiment for ET Board Version 2.0, บริษัททีทีจำกัด, กรุงเทพฯ
15. Rockland, L. B., and G. F. Stewart, Water Activity Influences on Food Quality, PP. 1-5, Academic Press, 1981.
16. เกียรติศักดิ์ บุญเสริมสุวรรณ, "เมื่อคุณจะทำโครงการทางค้ำานไมโคร", วารสารเซมิคอนดักเตอร์ อิเลคทรอนิกส์, ฉบับที่ 89, หน้า 212-218, 2531.
17. สุรศักดิ์ พรพันธ์, การออกแบบวงจรควมไอซีออปแอมป์, บทที่ 2-5, หน้า 15-34, อิเลคทรอนิกส์เวิร์ลด์.
18. National Semiconductor Corporation, Semiconductor Drive, Linear Databook 1 & 2, 1988 edition, Santa Clara, California, U.S.A.
19. ครรชิต มัลย์วงศ์ และ วิชิต บุญวัตร์, เทคนิคการออกแบบโปรแกรม, บริษัทซีเอ็ดยูเคชั่นจำกัด, 2532.
20. บริษัทซีเอ็ดยูเคชั่นจำกัด, คู่มือไอซี ไมโครโปรเซสเซอร์, บริษัทซีเอ็ดยูเคชั่นจำกัด, กรุงเทพฯ, 2529.
21. Troller, J.A. "Statistical Analysis of Aw measurements Obtain with the Sina scope." J.Food Sci. 42(1), 86-90, 1977.

ภาคผนวก ก

สมบัติที่สำคัญของอุปกรณ์ที่ใช้

ก.1 ทรานสดิวเซอร์วัดความดัน(8)

Characteristic	MPX2010	MPX200
	ที่ $V_s = 10\text{ V}$	ที่ $V_s = 3\text{ V}$
Pressure Range(PSI)	0-1.5	0-30
Over Pressure(PSI Max)	15	60
Full Scale Span(mV)	25	45/90
Span Limit(mV)	± 1.0	N/A
Offset(mV Max)	± 1.0	35
Sensitivity(mV/PSI)	17	2
Linearity(% of full scale,Max)	± 0.25	± 0.1
Temperature Effect on Full Scale Span(% Max*)	± 1.0	-
Temperature Coefficient Full Scale Span(%/°C)	-	-0.19
Temperature Effect on Offset (mV Max*)	± 1.0	-
Temperature Coefficient Offset(V/°C)	-	± 15

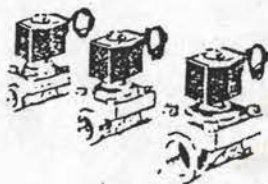
* $T_A = 0-85\text{ C}$

ก.2 : วาล์ว

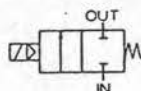
ADK11 Series

Pilot kick type 2-port valve·Normally closed type

MULTILEX valves for air, inert gas, vacuum (10 Torr), water, kerosene and oil (50cst or less)/2-port valve-ADK11 series



•Symbol



Summary and features

- Wide pressure range
Employs the pilot kick mechanism that operates with no differential pressure. Working pressure range is wide from vacuum of 1kgf/cm² (10 Torr) to high pressure of 10kgf/cm².
- Strong against dirt
Employs a diaphragm valve that has no sliding part. Means strong even if dirt, scale and foreign materials are mixed in the fluid.
- Energy-efficient, compact body
Saves energy by 50% (compared with our previous model). Compact body.
- Simple construction means simple main-

tenance

- Only four parts move in operation. Means trouble-free service and easy overhauling.
- Free wiring and piping
Waving washer construction of the coil assembly lets the coil freely swing into any wiring direction. Also the position of installation can be arranged as desired. Vertical piping is possible.
- Many kinds of options
Open frame, diode-equipped coil, square terminal box, DIN terminal box, and many others.
- Can control varying fluids
Water, air and oil. Using different body and diaphragm materials, almost all kinds of fluids can be controlled.

Common Specifications

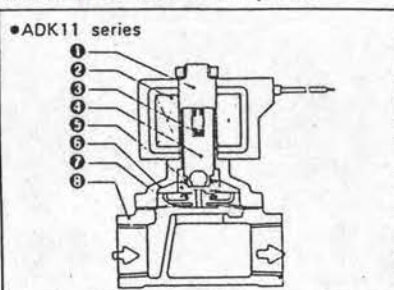
Items	Standard Specification	Option Specification
Media	air, inert gas, vacuum (10 Torr), water, kerosene, oil (below 50cst)	Hot water
Operating pressure kgf/cm ² (kPa)	0~10 (0~1000) depending upon the model. Refer to the model No. and the maximum operating pressure column of the specification	
Pressure resist (water pressure) kgf/cm ² (kPa)	40(4000)	
Fluid temperature	-10~60°C (not to be frozen)	-10~90°C
Ambient temperature	-10~60°C (B type coil)	
Atmosphere	Free of corrosive and explosive gas	
Valve construction	Pilot kick type poppet	
Valve seat leakage	0 cc. min (based upon JIS leakage standard)	
Installing position	Free	

Model No. and specifications

Items Model No.	Connection port size	Orifice (mm)	Cv flow factor	Effective sectional area(mm ²)	Min. working press. kgf/cm ² (kPa)	Maximum working pressure differential kgf/cm ²				Max. operating press. kgf/cm ² (kPa)	Rated voltage	Apparent power				Power consumption (W)		Weight (kg)												
						Air, water, kerosene		Oil (below 50cst)				VA at holding	VA at inrush	AC	DC	AC	DC													
						AC	DC	AC	DC																					
ADK11-15A	PT1/2	15	4.5	88	0 (0)	10	8	6	5	20 (2000)	AC100V 50/60Hz	25	21	150	120	10W (50Hz) 8.5W (60Hz)	14	0.9												
ADK11-20A	PT3/4	20	8.6	162							10								8	6	5	20 (2000)	AC200V 50/60Hz	25	21	150	120	10W (50Hz) 8.5W (60Hz)	14	1.0
ADK11-25A	PT1	25	12	231																			10							

Note 1: The connection port sizes above show standard combination. Refer to the Model No. Indication for other combinations.
 2: Refer to DC column for the maximum working pressure of the diode built-in coil.
 3: Variation of rated voltage in operation shall be within ±10%.

**Internal construction·
Material of the main parts**



No.	Parts name	Materials
1	Core assembly	SUS405-C1100P
2	Coil	B type mold, H type tape wound
3	Plunger spring	SUS304
4	Spring	SUS405-NBR(FKM)
5	Kick spring	SUS304
6	Stuffing	8C6(SCS12)
7	Diaphragm	NBR(FKM)
8	Body	8C6(SUS13)

Materials in [] are options.

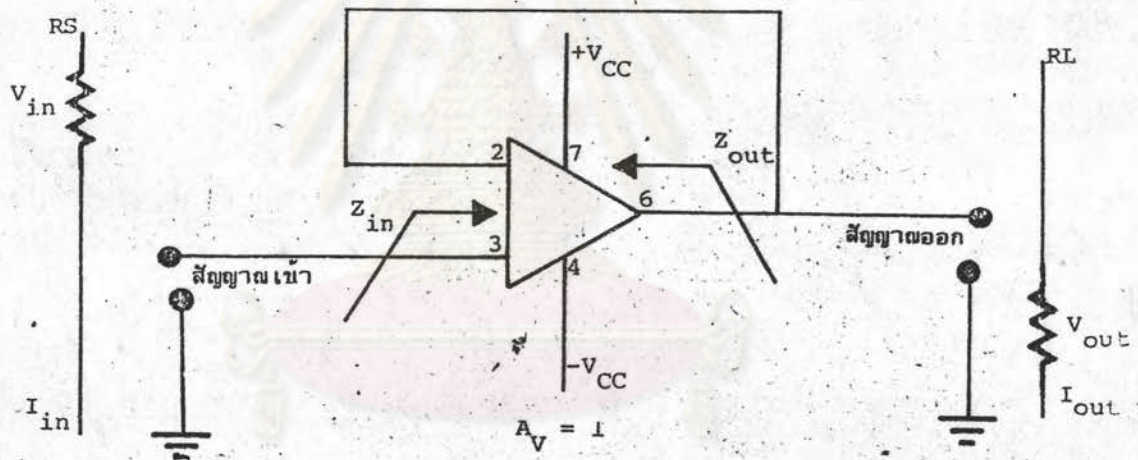
ภาคผนวก ข

การคำนวณในการออกแบบ

ข.1 การคำนวณเกี่ยวกับออปแอมป์ (15)

ข.1.1 วงจรขยายโวลเตจ-ฟอลโลเวอร์ แบบโพตรง (DC voltage follower)

จุดประสงค์ที่สำคัญคือการส่งถ่ายสัญญาณจากอิมพีแดนซ์ (impedance) สูงไปยังอิมพีแดนซ์ต่ำโดยมีอัตราขยายแรงดันเท่ากับ 1 อัตราขยายกระแสของวงจรแบบนี้จะมีค่าน้อยกว่า 1000 และขึ้นอยู่กับอิมพีแดนซ์ของแหล่งจ่ายและโหลด (load) วงจรโวลเตจ-ฟอลโลเวอร์ แบบโพตรงแสดงดังรูปที่ ข.1



รูปที่ ข.1 วงจรขยายโวลเตจ-ฟอลโลเวอร์ แบบโพตรง

ขั้นตอนการคำนวณ

1. หากระแสเข้า

$$I_{in} = \frac{V_{in}}{(R_S + Z_{in})}$$

เมื่อ I_{in} คือกระแสผ่านแหล่งกำเนิด

R_s คือความต้านทานของแหล่งกำเนิด

Z_{in} คืออินพุทอิมพีแดนซ์

2. ทากระแสออก

$$I_{out} = \frac{V_{out}}{R_L}$$

เมื่อ I_{out} คือกระแสผ่านโหลด

V_{out} คือแรงดันเอาต์พุต

R_L คือความต้านทานโหลด

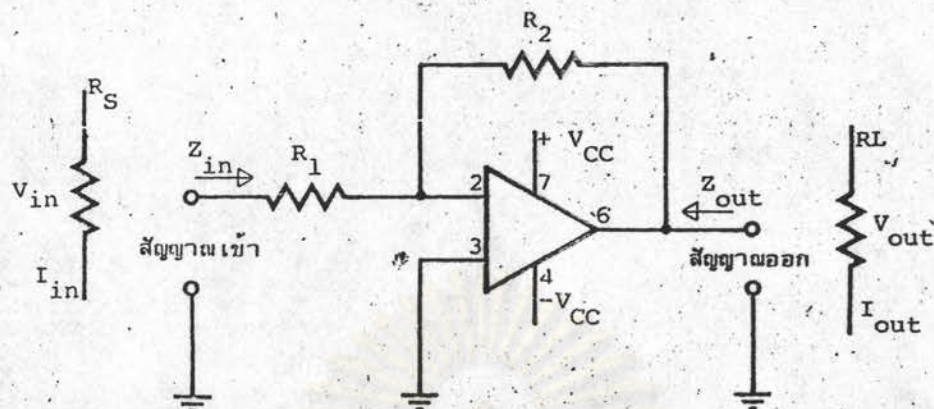
3. ทาอัตราขยายกระแส

$$A_1 = \frac{I_{out}}{I_{in}}$$

เมื่อ A_1 คืออัตราขยายกระแส

ข.1.2 วงจรขยายไฟตรงแบบกลับ (inverting amplifier)

วงจรแบบนี้จะให้อัตราขยายแรงดันและอัตราขยายกระแสค่อนข้างสูง อินพุทอิมพีแดนซ์ของวงจรแบบนี้จะไม่เป็นอนันต์ (infinite) แต่โดยทั่วไปแล้วจะมีค่าประมาณ 40 ถึง 50 เท่าของแหล่งกำเนิด โดยกำหนดด้วยความต้านทานของตัวต้านทาน R_1 ส่วนเอาต์พุทอิมพีแดนซ์ต่ำมากประมาณ 25 ถึง 50 โอห์ม จึงสามารถตัดออกไปได้ในทางการคำนวณ วงจรขยายไฟตรงแบบกลับแสดงดังรูปที่ ข.2



รูปที่ ข.2 วงจรขยายไฟตรงแบบกลับ

ขั้นตอนการคำนวณ

1. หาอัตราขยายแรงดันที่ต้องการ

$$A_v = \frac{V_{out}}{V_{in}}$$

เมื่อ V_{in} คือแรงดันอินพุต

2. กำหนดค่า R_1 ให้มีค่ามากกว่า โดยทั่วไปเท่ากับ 50 Kohm เนื่องจากเป็นตัวกำหนดอินพุตอิมพีแดนซ์

3. หากระแสเข้า

$$I_{in} = \frac{V_{in}}{R_s + R_1}$$

4. ทากระแสออก

$$I_{out} = \frac{V_{out}}{R_L}$$

5. ทาอัตราขยายกระแส

$$A_i = \frac{I_{out}}{I_{in}}$$

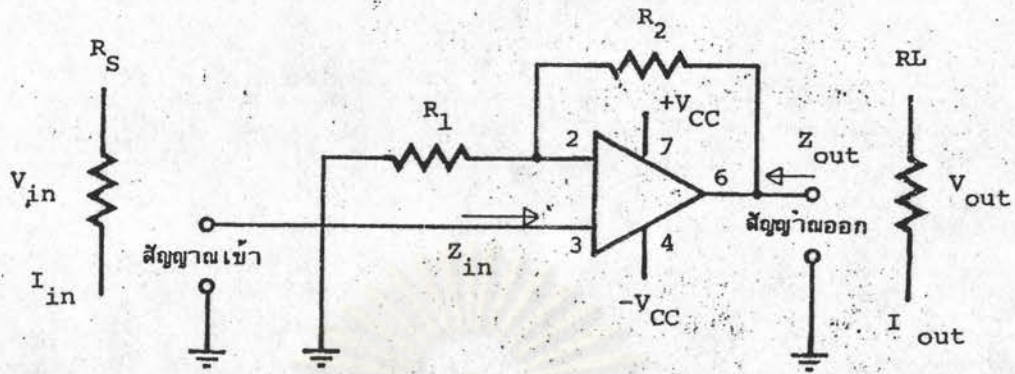
6. ทาค่า R_2

$$R_2 = -A_v R_1$$

$$\text{เมื่อ } A_v = \frac{-R_2}{R_1}$$

ข.1.3 วงจรขยายไฟตรงแบบไม่กลับ(non inverting amplifier)

วงจรขยายแบบไม่กลับจะให้อัตราขยายแรงดันและอัตราขยายกระแสสูง
 มากโดยบางครั้งอัตราขยายกระแสอาจมีค่าสูง เกือบเป็นอนันต์ อินพุตอิมพีแดนซ์ของวงจรจะมีค่า
 ค่อนข้างสูง โดยทั่วไปมีค่าประมาณ 1 Mohm และมีเอาต์พุตอิมพีแดนซ์ค่อนข้างต่ำ วงจรขยาย
 แบบไม่กลับแสดงดังรูปที่ ข.3



รูปที่ ๓.3 วงจรขยายไฟตรงแบบผกผัน

ขั้นตอนการคำนวณ

1. หาอัตราขยายแรงดัน

$$A_v = \frac{V_{out}}{V_{in}}$$

2. เลือกค่า R_1 เท่ากับ R_S
3. หากระแสเข้า

$$I_{in} = \frac{V_{in}}{R_S + R_1}$$

4. หากระแสออก

$$I_{out} = \frac{V_{out}}{R_L}$$

5. หาค่ากระแส

$$A_1 = \frac{I_{out}}{I_{in}}$$

6. หาค่า R_2

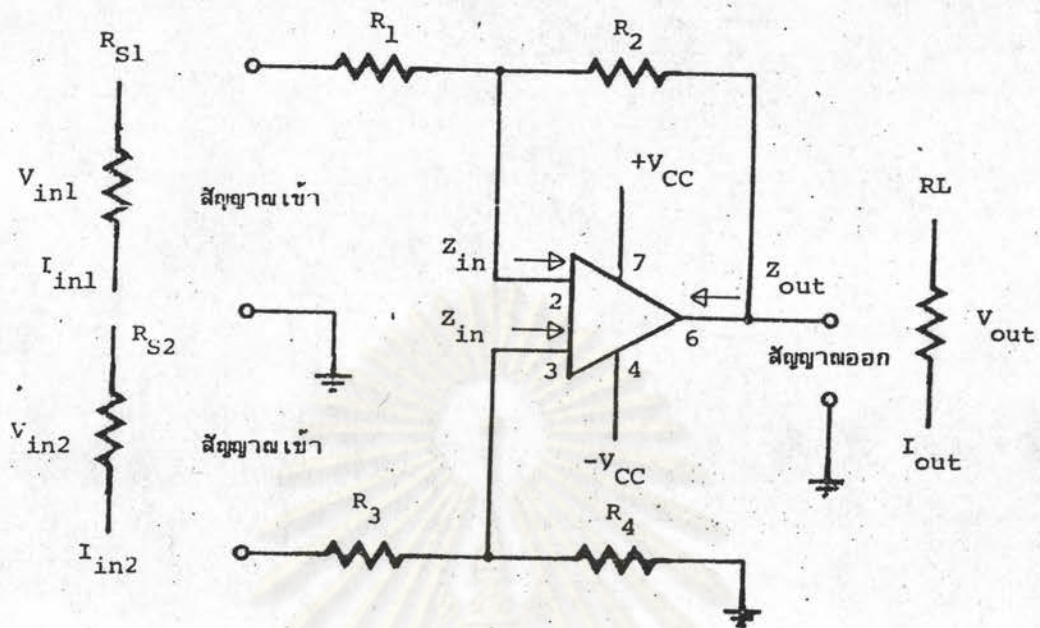
$$R_2 = A_v R_1 - R_2$$

$$\text{เมื่อ } A_v = \frac{R_1 + R_2}{R_1}$$

ข.1.4 วงจรขยายโพตรงคิฟเฟอเรนเชียล(differential DC amplifier)

วงจรแบบนี้จะให้อัตราขยายแรงดันค่า แต่จะมีอัตราขยายกระแสสูง อินพุตอิมพีแดนซ์มีค่าสูง และเอาต์พุตอิมพีแดนซ์ต่ำมาก วงจรแสดงดังรูปที่ ข.4 ตัวต้านทาน R_1 และ R_2 ทำหน้าที่เป็นตัวต้านทานบัลลันซ์และตัวแบ่งแรงดันที่อินพุตแบบกลับ

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย



รูปที่ ข.4 วงจรขยายไฟตรงคิฟเพื่อเรนเซียล

ขั้นตอนการคำนวณ

1. หาอัตราขยายแรงดันที่ต้องการ

$$A_v = \frac{V_{out}}{V_{in1} - V_{in2}}$$

เมื่อ V_{in1} คือแรงดันอินพุตที่ขาอินพุตแบบกลับ

V_{in2} คือแรงดันอินพุตที่ขาอินพุตแบบไม่กลับ

2. เลือกตัวต้านทาน R_1 และ R_3 ให้มีค่ามากวและเท่ากัน ซึ่งโดยทั่วๆ ไปจะเป็น 50 เท่าของ R_s เนื่องจาก R_1 และ R_3 นี้จะเป็นตัวกำหนดคอินพุตอิมพีแดนซ์

3. ทาค่าความต้านทาน R_2

$$R_2 = -A_v R_1$$

$$\text{เมื่อ } A_v = \frac{-R_2}{R_1}$$

4. เลือกค่า $R_4 = R_2$

5. ทากระแสเข้า

$$I_{in1} = \frac{V_{in1}}{R_2 Z_{in} + R_{s1} + R_1 + R_4 + Z_{in}}$$

$$I_{in2} = \frac{-V_{in2}}{R_4 Z_{in} + R_{s2} + R_3 + R_4 + Z_{in}}$$

เมื่อ I_{in1} คือกระแสผ่านแหล่งกำเนิดที่ขาอินพุตแบบกลับ

I_{in2} คือกระแสผ่านแหล่งกำเนิดที่ขาอินพุตแบบไม่กลับ

R_{s1} และ R_{s2} คือความต้านทานแหล่งกำเนิด

R_3 และ R_4 คือตัวต้านทานแบ่งแรงดันอินพุต

6. ทากระแสออก

$$I_{out} = \frac{V_{out}}{R_L}$$

7. ทาอัตราขยายกระแส

$$A_1 = \frac{I_{out}}{I_{in1} - I_{in2}}$$

ข.2 การคำนวณเกี่ยวกับ D/A converter(16)

จากการจัดวงจรของ D/A converter DAC0808 จะสามารถคำนวณแรงดันเอาต์พุตได้จากสมการ

$$V_o = V_{ref} \left[\frac{A_1}{2} + \frac{A_2}{4} + \dots + \frac{A_8}{256} \right]$$

เมื่อ V_{ref} คือแรงดันอ้างอิง

ข.3 การคำนวณเกี่ยวกับ A/D converter(16)

1. ค่าแรงดันอินพุตที่จะทำให้ตำแหน่งของเอาต์พุตเป็น N และ N+1

$$V_{in} = (V_{ref(+)} - V_{ref(-)}) \left[\frac{N}{256} + \frac{1}{512} \right] \pm V_{tue} + V_{ref(-)}$$

2. ค่าแรงดันที่กึ่งกลางของเอาต์พุต N

$$V_{in} = (V_{ref(+)} - V_{ref(-)}) \left[\frac{N}{256} \right] \pm V_{tue} + V_{ref(-)}$$

3. ช่วงของแรงดันอินพุตที่จะทำให้เอาต์พุตเป็น N

$$N = \left[\frac{V_{in} - V_{ref(-)}}{V_{ref(+)} - V_{ref(-)}} \right] 256 \pm \text{Absolute Accuracy}$$

เมื่อ V_{in} คือ แรงดันอินพุต

$V_{ref(+)}$ คือ แรงดันอ้างอิงด้านบวก

$V_{ref(-)}$ คือ แรงดันอ้างอิงด้านลบ

V_{tue} คือ total unadjust error มีค่าเท่ากับ

$$V_{ref(+)} / 512$$

Absolute Accuracy คือ ความแตกต่างระหว่างค่าหนึ่งข้อมูล



ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ภาคผนวก ค

โปรแกรมการทำงานของ เครื่องที่ส่งบุรณ

2500 A.D. Z80 CROSS ASSEMBLER - VERSION 3.00b

INPUT FILENAME : THESIS.Z80

OUTPUT FILENAME : THESIS.OBJ

0000		ORG	0000H
40 00	ANALOG	EQU	40H
41 00	SEGM	EQU	41H
42 00	DIGIT	EQU	42H
80 00	TPORT	EQU	80H
81 00	CTRL	EQU	81H
82 00	CTRL1	EQU	82H
C0 00	PT0	EQU	C0H
C1 00	PT1	EQU	C1H
17 00	LOWFRE	EQU	17H
15 00	HIGFRE	EQU	15H
60 00	LBPFRE	EQU	60H
08 00	HBPFRE	EQU	08H
FF 00	DEGAIN	EQU	FFH
55 00	FASDLY	EQU	55H
AA 00	MIDDLY	EQU	AAH
FF 00	SLODLY	EQU	FFH


```

0000 21 55 0F      INIT  LD    HL,SYSFAG
0003 01 00 2B      INIT0 LD   BC,2B00H
0006 71             INIT1 LD   (HL),C
0007 23             INC    HL
0008 10 FC          DJNZ  INIT1
000A 21 69 0F      LD    HL,GAIN
000D 36 FF          LD    (HL),DEGAIN
000F 3E 88          LD    A,88H
0011 D3 43          OUT   (43H),A
0013 3E 88          LD    A,88H
0015 D3 83          OUT   (83H),A
0017 31 54 0F      LD    SP,SYSFAG-1

```

;MAIN PROGRAM

```

001A CD 1B 01      MAIN  CALL  TIN
001D 0E 02          LD    C,02H
001F 06 FF          LD    B,SLODLY
0021 CD F6 02      CALL  LDELAY

```

;Open valve V1 V2

```

0024 3E 02          LD    A,02H
0026 D3 81          OUT   (CTRL),A

```

```

0028 0E 02          LD      C,02H
002A 06 FF          LD      B,SLODLY
002C CD F6 02      CALL   LDELAY

```

;Open valve V2

```

002F 3E 06          LD      A,06H
0031 D3 81          OUT    (CTRL),A

```

```

0033 0E 02          LD      C,02H
0035 06 FF          LD      B,SLODLY
0037 CD F6 02      CALL   LDELAY

```

;Turn on vacuum pump

```

003A 3E 07          LD      A,07H
003C D3 81          OUT    (CTRL),A

```

;Set system vacuum pressure

```

003E CD 9C 01      CALL   SETVAC

```

;Close valve V1 V2

```

0041 3E 01          LD      A,01H
0043 D3 81          OUT    (CTRL),A

```

```

0045 06 55          LD      B,FASDLY
0047 CD FF 02      CALL   DELAY

```

;Turn off vacuum pump

```

004A 3E 00          LD      A,00H
004C D3 81          OUT    (CTRL),A

```

004E	21 5A 0F		LD	HL,DISPY+3
0051	CB FE		SET	7,(HL)
0053	3E 00		LD	A,0
0055	47		LD	B,A
0056	C5	MAIN1	PUSH	BC
0057	CD DF 01		CALL	OUTT
005A	06 FF		LD	B,SLODLY
005C	CD FF 02		CALL	DELAY
005F	CD FA 01		CALL	CHECKT
0062	C1		POP	BC
0063	78		LD	A,B
0064	C6 02		ADD	A,2
0066	47		LD	B,A
0067	3A 56 0F		LD	A,(TEMP)
006A	90		SUB	B
006B	38 03		JR	C,MAIN2
006D	78		LD	A,B
006E	18 E6		JR	MAIN1
0070	3A 56 0F	MAIN2	LD	A,(TEMP)
0073	CD DF 01		CALL	OUTT
0076	06 FF		LD	B,SLODLY
0078	CD FF 02		CALL	DELAY
007B	3A 6A 0F	MAIN3	LD	A,(PSTORE)
007E	47		LD	B,A
007F	0E 01		LD	C,1

0081	C5	MAIN4	PUSH	BC
0082	CD FA 01		CALL	CHECKT
0085	CD B6 01		CALL	READP
0088	C1		POP	BC
0089	B8		CP	B
008A	28 08		JR	Z,MAIN5
008C	3A 6B 0F		LD	A,(PIN)
008F	32 6A 0F		LD	(PSTORE),A
0092	18 E7		JR	MAIN3
0094	0D	MAIN5	DEC	C
0095	20 EA		JR	NZ,MAIN4
0097	06 00		LD	B,0
0099	3A 6A 0F		LD	A,(PSTORE)
009C	4F		LD	C,A
009D	ED 43 6E 0F		LD	(MVAL+2),BC
00A1	21 1D 00		LD	HL,001DH
00A4	22 6C 0F		LD	(MVAL),HL
00A7	CD C5 03		CALL	MUL
00AA	EB		EX	DE,HL
00AB	01 0A 00		LD	BC,000AH
00AE	CD AD 03		CALL	DIVS
00B1	11 98 02		LD	DE,0299H
00B4	19		ADD	HL,DE
00B5	22 72 0F		LD	(DVAL+2),HL
00B8				
00B8	21 43 04		LD	HL,PTABL
00BB	3A 56 0F		LD	A,(TEMP)
00BE	D6 1E		SUB	30

00C0	CD C4 02		CALL	UNPKT1
00C3	4F		LD	C,A
00C4	21 62 04		LD	HL,PTABH
00C7	3A 56 0F		LD	A,(TEMP)
00CA	D6 1E		SUB	30
00CC	CD C4 02		CALL	UNPKT1
00CF	47		LD	B,A
00D0	ED 43 70 0F		LD	(DVAL),BC
00D4	CD EB 02		CALL	CLEAR
00D7	CD 5D 03		CALL	DIV
00DA	ED 4B 74 0F		LD	BC,(DIVR)
00DE	ED 43 5E 0F		LD	(CBUF),BC
00E2	CD 07 04		CALL	HTOD
00E5	ED 4B 60 0F		LD	BC,(CBUF+2)
00E9	ED 43 5C 0F		LD	(BUF),BC
00ED	CD 0A 03	MAIN6	CALL	HBEEP
00F0	06 A0		LD	B,AOH
00F2	C5	MAIN7	PUSH	BC
00F3	21 55 0F		LD	HL,SYSFAG
00F6	CB FE		SET	7,(HL)
00F8	CD 35 03		CALL	SCANK
00FB	21 55 0F		LD	HL,SYSFAG
00FE	CB 7E		BIT	7,(HL)

0100	28 06		JR	Z,MAIN8
0102	C1		POP	BC
0103	05		DEC	B
0104	20 EC		JR	NZ,MAIN7
0106	18 E5		JR	MAIN6
0108	C1	MAIN8	POP	BC
0109	CD A8 02		CALL	UNPK
010C	21 57 0F		LD	HL,DISPY
010F	CB FE		SET	7,(HL)
0111	3E 02		LD	A,2
0113	32 5B 0F		LD	(DISPY+4),A
0116	CD 25 03	MAIN9	CALL	SCAND
0119	18 FB		JR	MAIN9
;TEMPIN SUBMAIN				
011B	0E 02	TIN	LD	C,2
011D	CD EB 02		CALL	CLEAR
0120	3E 01		LD	A,1
0122	32 5B 0F		LD	(DISPY+4),A
0125	C5	TIN1	PUSH	BC
0126	CD 12 02		CALL	SCAN
0129	FE 0A		CP	OAH
012B	20 03		JR	NZ,TIN2
012D	C1		POP	BC
012E	18 53		JR	TIN5

0130	3A 67 OF	TIN2	LD	A,(KEYIN)
0133	21 34 04		LD	HL,SEGTAB
0136	CD C4 02		CALL	UNPKT1
0139	F5		PUSH	AF
013A	3A 5A OF		LD	A,(DISPY+3)
013D	32 59 OF		LD	(DISPY+2),A
0140	F1		POP	AF
0141	32 5A OF		LD	(DISPY+3),A
0144	C1		POP	BC
0145	0D		DEC	C
0146	20 DD		JR	NZ,TIN1
0148	CD 12 02		CALL	SCAN
014B	FE 0A		CP	OAH
014D	28 0D		JR	Z,TIN3
014F	0E 02		LD	C,2
0151	CD EB 02		CALL	CLEAR
0154	3E 01		LD	A,1
0156	32 5B OF		LD	(DISPY+4),A
0159	C5		PUSH	BC
015A	18 D4		JR	TIN2
015C	3E 3F	TIN3	LD	A,3FH
015E	32 57 OF		LD	(DISPY),A
0161	32 58 OF		LD	(DISPY+1),A
0164	32 5B OF		LD	(DISPY+4),A
0167	CD 82 02		CALL	PACK
016A	ED 4B 5C OF		LD	BC,(BUF)
016E	ED 43 60 OF		LD	(CBUF+2),BC
0172	CD E2 03		CALL	DTOH

;Check temperature range

0175	06 10		LD	B,10H
0177	0E 2D		LD	C,2DH
0179	3A 5E 0F	TIN4	LD	A,(CBUF)
017C	B9		CP	C
017D	28 13		JR	Z,TIN6
017F	0D		DEC	C
0180	05		DEC	B
0181	20 F6		JR	NZ,TIN4
0183	CD 06 03	TIN5	CALL	LBEEP
0186	11 3F 04		LD	DE,ERRTAB
0189	06 FF		LD	B,FFH
018B	0E 04		LD	C,4
018D	CD 19 03		CALL	PRINT
0190	18 89		JR	TIN
0192	3A 5E 0F	TIN6	LD	A,(CBUF)
0195	32 56 0F		LD	(TEMP),A
0198	CD EB 02		CALL	CLEAR
019B	C9		RET	

;SET VACUUM SUBMAIN

019C	0E C0	SETVAC	LD	C,PT0
019E	3E 02		LD	A,2
01A0	D3 82		OUT	(CTRL1),A

01A2	06 AA	SETVAC1	LD	B,MIDDLY
01A4	CD FF 02		CALL	DELAY
01A7	CD CC 01		CALL	ATOD
01AA	D6 FB		SUB	80H
01AC	38 F4		JR	C,SETVAC1
01AE	0E 08		LD	C,3CH
01B0	06 FF		LD	B,SLODLY
01B2	CD F6 02		CALL	LDELAY
01B5	C9		RET	

;READ PRESSURE SUBMAIN

01B6	0E C1	READP	LD	C,PT1
01B8	3E 01		LD	A,1
01BA	D3 82		OUT	(CTRL1),A
01BC	C5		PUSH	BC

01BD	0E 0A	READP1	LD	C,0AH
01BF	06 FF		LD	B,SLODLY
01C1	CD F6 02		CALL	LDELAY
01C4	C1		POP	BC
01C5	CD CC 01		CALL	ATOD
01C8	32 6B 0F		LD	(PIN),A
01CB	C9		RET	

;ATOD CONVERTER SUBROUTINE

01CC	3E 00	ATOD	LD	A,0
01CE	ED 79		OUT	(C),A

```

;Wait for end of conversion
01D0 06 AA          ATOD1 LD      B,MIDDLY
01D2 CD FF 02      CALL    DELAY
01D5 DB 82          IN      A,(CTRL1)
01D7 CB 77          BIT     6,A
01D9 28 F5          JR      Z,ATOD1

01DB AF             XOR     A
01DC ED 78          IN      A,(C)
01DE C9             RET

```

```

;OUT TEMPERATURE CODE SUBROUTINE

```

```

01DF 4F             OUTT   LD      C,A
01E0 3E 00          LD      A,0
01E2 D3 80          OUT    (TPORT),A
01E4 06 FF          LD      B,SLODLY
01E6 CD FF 02      CALL    DELAY
01E9 79             LD      A,C
01EA D3 80          OUT    (TPORT),A

```

```

;Initialize thermostat

```

```

01EC 3E 08          LD      A,08H
01EE D3 81          OUT    (CTRL),A
01F0 06 FF          LD      B,SLODLY
01F2 CD FF 02      CALL    DELAY
01F5 3E 00          LD      A,00H
01F7 D3 81          OUT    (CTRL),A
01F9 C9             RET

```

;CHECK TEMPERATURE SUBROUTINE

;Check temperature in sample flask

01FA	0E 0A	CHECKT	LD	C,0AH
01FC	CD 25 03		CALL	SCAND
01FF	06 FF	CHECKT1	LD	B,SLODLY
0201	CD FF 02		CALL	DELAY
0204	DB 82		IN	A,(CTRL1)
0206	CB 6F		BIT	5,A
0208	28 03		JR	Z,CHECKT2
020A	CB 7F		BIT	7,A
020C	C8		RET	Z
020D	0D	CHECKT2	DEC	C
020E	20 EF		JR	NZ,CHECKT1
0210	18 E8		JR	CHECKT

;SCAN SUBROUTINE

;ABCDEHLB'H'L'STOREX

0212	06 05	SCAN	LD	B,5
0214	48		LD	C,B
0215	1E 00		LD	E,0
0217	21 57 0F		LD	HL,DISPY
021A	7B	SCAN1	LD	A,E
021B	C6 FO		ADD	A,FOH
021D	32 68 0F		LD	(REF),A
0220	CD 74 02		CALL	SCANS

0223	22 63 OF		LD	(STOREX),HL
0226	21 55 OF		LD	HL,SYSFAG
0229	FD 21 68 OF		LD	IY,REF
022D	DB 42		IN	A,(DIGIT)
022F	FD A6 00		AND	(IY+0)
0232	FD BE 00		CP	(IY+0)
0235	20 0D		JR	NZ,SCAN3
0237	0D		DEC	C
0238	20 02		JR	NZ,SCAN2
023A	CB 86		RES	0,(HL)
023C	2A 63 OF	SCAN2	LD	HL,(STOREX)
023F	1C		INC	E
0240	10 D8		DJNZ	SCAN1
0242	18 CE		JR	SCAN
0244	B3	SCAN3	OR	E
0245	D9		EXX	
0246	21 33 04		LD	HL,KEYTAB+10
0249	06 0A		LD	B,10
024B	CD A0 02		CALL	PACKT1
024E	D9		EXX	
024F	57		LD	D,A
0250	CB 46		BIT	0,(HL)
0252	28 02		JR	Z,SCAN4
0254	18 E6		JR	SCAN2
0256	32 67 OF	SCAN4	LD	(KEYIN),A
0259	CB C6		SET	0,(HL)

025B	E5		PUSH	HL
025C	21 00 04		LD	HL,0400H
025F	4F		LD	C,A
0260	3A 69 0F		LD	A,(GAIN)
0263	47		LD	B,A
0264	3A 67 0F		LD	A,(KEYIN)
0267	4F		LD	C,A
0268	3E 17		LD	A,LOWFRE
026A	91		SUB	C
026B	4F		LD	C,A
026C	CD CC 02		CALL	SOUND
026F	E1		POP	HL
0270	3A 67 0F		LD	A,(KEYIN)
0273	C9		RET	
0274	7B	SCANS	LD	A,E
0275	D3 42		OUT	(DIGIT),A
0277	7E		LD	A,(HL)
0278	D3 41		OUT	(SEGM),A
027A	AF		XOR	A
027B	3D	SCANS1	DEC	A
027C	20 FD		JR	NZ,SCANS1
027E	D3 41		OUT	(SEGM),A
0280	23		INC	HL
0281	C9		RET	

;PACK SUBROUTINE

;ABCDEHL

0282	11 57 0F	PACK	LD	DE,DISPY
0285	21 5D 0F		LD	HL,BUF+1
0288	CD 8C 02		CALL	PACKS
028B	2B		DEC	HL
028C	0E 02	PACKS	LD	C,2
028E	1A	PACKS1	LD	A,(DE)
028F	E5		PUSH	HL
0290	CD 9B 02		CALL	PACKT
0293	E1		POP	HL
0294	ED 6F		RLD	
0296	13		INC	DE
0297	0D		DEC	C
0298	20 F4		JR	NZ,PACKS1
029A	C9		RET	
029B	21 3E 04	PACKT	LD	HL,SEGTAB+10
029E	06 0A		LD	B,10
02A0	BE	PACKT1	CP	(HL)
02A1	28 03		JR	Z,PACKT2
02A3	2B		DEC	HL
02A4	10 FA		DJNZ	PACKT1
02A6	78	PACKT2	LD	A,B
02A7	C9		RET	

;UNPACK SUBROUTINE

;ABDEHL

02A8	11 57 OF	UNPK	LD	DE,DISPY
02AB	21 5D OF		LD	HL,BUF+1
02AE	CD B2 02		CALL	UNPKS
02B1	2B		DEC	HL
02B2	06 02	UNPKS	LD	B,2
02B4	AF	UNPKS1	XOR	A
02B5	ED 6F		RLD	
02B7	E5		PUSH	HL
02B8	CD C1 02		CALL	UNPKT
02BB	E1		POP	HL
02BC	12		LD	(DE),A
02BD	13		INC	DE
02BE	10 F4		DJNZ	UNPKS1
02C0	C9		RET	
02C1	21 34 04	UNPKT	LD	HL,SEGTAB
02C4	85	UNPKT1	ADD	A,L
02C5	6F		LD	L,A
02C6	3E 00		LD	A,0
02C8	8C		ADC	A,H
02C9	67		LD	H,A
02CA	7E		LD	A,(HL)
02CB	C9		RET	

;SOUND SUBROUTINE

;ABCDEHL

02CC	E5	SOUND	PUSH	HL
02CD	D5		PUSH	DE
02CE	16 00	SOUND1	LD	D,0
02D0	78		LD	A,B
02D1	CD DE 02		CALL	SOUND2
02D4	AF		XOR	A
02D5	CD DE 02		CALL	SOUND2
02D8	15		DEC	D
02D9	20 F3		JR	NZ,SOUND1
02DB	D1		POP	DE
02DC	E1		POP	HL
02DD	C9		RET	
02DE	D3 40	SOUND2	OUT	(ANALOG),A
02E0	59		LD	E,C
02E1	2B	SOUND3	DEC	HL
02E2	7C		LD	A,H
02E3	B5		OR	L
02E4	20 01		JR	NZ,SOUND4
02E6	14		INC	D
02E7	1D	SOUND4	DEC	E
02E8	20 F7		JR	NZ,SOUND3
02EA	C9		RET	


```
;CLEAR SUBROUTINE
```

```
;ABHL
```

```
02EB AF CLEAR XOR A
02EC 21 5D OF LD HL,BUF+1
02EF 06 06 LD B,6

02F1 2B CLEAR1 DEC HL
02F2 77 LD (HL),A
02F3 10 FC DJNZ CLEAR1
02F5 C9 RET
```

```
;LDELAY SUBROUTINE
```

```
;ABC
```

```
02F6 C5 LDELAY PUSH BC
02F7 CD FF 02 CALL DELAY
02FA C1 POP BC
02FB 0D DEC C
02FC 20 F8 JR NZ,LDELAY
02FE C9 RET
```

```
;DELAY SUBROUTINE
```

```
;AB
```

```
02FF AF DELAY XOR A

0300 3D DELAY1 DEC A
0301 20 FD JR NZ,DELAY1
```

```

0303  10 FA          DJNZ  DELAY
0305  C9            RET

```

```

;L&H BEEP SUBROUTINE

```

```

;ABCHL

```

```

0306  OE 60          LBEEP  LD    C,LBPFRE
0308  18 04          JR     BEEPS

030A  OE 08          HBEEP  LD    C,HBPFRE
030C  18 00          JR     BEEPS

030E  21 00 15      BEEPS  LD    HL,1500H
0311  3A 69 0F      LD    A,(GAIN)
0314  47            LD    B,A
0315  CD CC 02      CALL  SOUND
0318  C9            RET

```

```

;PRINT SUBROUTINE

```

```

;ABCDEHL

```

```

0319  C5            PRINT  PUSH  BC
031A  CD EB 02      CALL  CLEAR
031D  EB            EX    DE,HL
031E  ED B0          LDIR
0320  C1            POP   BC
0321  CD 25 03      CALL  SCAND
0324  C9            RET

```

;SCAND SUBROUTINE

;ABDEHL

0325	11 00 05	SCAND	LD	DE,0500H
0328	21 57 0F		LD	HL,DISPY
032B	CD 74 02	SCAND1	CALL	SCANS
032E	1C		INC	E
032F	15		DEC	D
0330	20 F9		JR	NZ,SCAND1
0332	10 F1		DJNZ	SCAND
0334	C9		RET	

;SCANK SUBROUTINE

;ADEHLB'H'L'

0335	11 00 05	SCANK	LD	DE,0500H
0338	21 57 0F		LD	HL,DISPY
033B	7B	SCANK1	LD	A,E
033C	C6 FO		ADD	A,FOH
033E	32 68 0F		LD	(REF),A
0341	CD 74 02		CALL	SCANS
0344	FD 21 68 0F		LD	IY,REF
0348	DB 42		IN	A,(DIGIT)
034A	FD A6 00		AND	(IY+0)
034D	FD BE 00		CP	(IY+0)
0350	28 06		JR	Z,SCANK2
0352	21 55 0F		LD	HL,SYSFAG

0355	CB BE		RES	7,(HL)
0357	C9		RET	
0358	1C	SCANK2	INC	E
0359	15		DEC	D
035A	20 DF		JR	NZ,SCANK1
035C	C9		RET	

;DIVISION 32/16 SUBROUTINE

035D	01 0A 00	DIV	LD	BC,000AH
0360	ED 43 6C 0F		LD	(MVAL),BC
0364	06 04		LD	B,4
0366	DD 21 74 0F		LD	IX,DIVR
036A	ED 5B 72 0F		LD	DE,(DVAL+2)
036E	C5	DIV1	PUSH	BC
036F	ED 4B 70 0F		LD	BC,(DVAL)
0373	CD AD 03		CALL	DIVS
0376	DD 75 00		LD	(IX+0),L
0379	DD 74 01		LD	(IX+1),H
037C	ED 53 6E 0F		LD	(MVAL+2),DE
0380	CD C5 03		CALL	MUL
0383	EB		EX	DE,HL
0384	DD 23		INC	IX
0386	DD 23		INC	IX
0388	C1		POP	BC
0389	10 E3		DJNZ	DIV1
038B				

038B	06 03	DIV2	LD	B,3
038D	2A 74 0F		LD	HL,(DIVR)
0390	DD 21 76 0F		LD	IX,DIVR+2
0394	C5	DIV3	PUSH	BC
0395	22 6E 0F		LD	(MVAL+2),HL
0398	CD C5 03		CALL	MUL
039B	DD 4E 00		LD	C,(IX+0)
039E	DD 46 01		LD	B,(IX+1)
03A1	09		ADD	HL,BC
03A2	DD 23		INC	IX
03A4	DD 23		INC	IX
03A6	C1		POP	BC
03A7	10 EB		DJNZ	DIV3
03A9	22 74 0F		LD	(DIVR),HL
03AC	C9		RET	

;DIVISION SUBROUTINE

03AD	AF	DIVS	XOR	A
03AE	67		LD	H,A
03AF	6F		LD	L,A
03B0	3E 10		LD	A,16
03B2	CB 13	DIVS1	RL	E
03B4	CB 12		RL	D
03B6	ED 6A		ADC	HL,HL
03B8	ED 42		SBC	HL,BC
03BA	30 01		JR	NC,DIVS2

03BC	09		ADD	HL,BC
03BD	3F	DIVS2	CCF	
03BE	3D		DEC	A
03BF	20 F1		JR	NZ,DIVS1
03C1	EB		EX	DE,HL
03C2	ED 6A		ADC	HL,HL
03C4	C9		RET	

;MULTIPLICATION SUBROUTINE

03C5	3A 6D OF	MUL	LD	A,(MVAL+1)
03C8	4F		LD	C,A
03C9	3A 6C OF		LD	A,(MVAL)
03CC	06 10		LD	B,16
03CE	ED 5B 6E OF		LD	DE,(MVAL+2)
03D2	21 00 00		LD	HL,0
03D5	CB 39	MUL1	SRL	C
03D7	CB 1F		RR	A
03D9	30 01		JR	NC,MUL2
03DB	19		ADD	HL,DE
03DC	EB	MUL2	EX	DE,HL
03DD	29		ADD	HL,HL
03DE	EB		EX	DE,HL
03DF	10 F4		DJNZ	MUL1
03E1	C9		RET	

;DEC TO HEX SUBROUTINE

;ABCHL CBUF

03E2	0E 10	DTOH	LD	C,16
03E4	06 03	DTOH1	LD	B,3
03E6	AF		XOR	A
03E7	21 62 0F		LD	HL,CBUF+4
03EA	7E	DTOH2	LD	A,(HL)
03EB	1F		RRA	
03EC	F5		PUSH	AF
03ED	CB 7F		BIT	7,A
03EF	28 02		JR	Z,DTOH3
03F1	D6 30		SUB	30H
03F3	CB 5F	DTOH3	BIT	3,A
03F5	28 02		JR	Z,DTOH4
03F7	D6 03		SUB	3
03F9	77	DTOH4	LD	(HL),A
03FA	2B		DEC	HL
03FB	F1		POP	AF
03FC	10 EC		DJNZ	DTOH2
03FE	CB 1E		RR	(HL)
0400	2B		DEC	HL
0401	CB 1E		RR	(HL)
0403	0D		DEC	C
0404	20 DE		JR	NZ,DTOH1

```

0406  C9                      RET

;HEX TO DEC SUBROUTINE
;ABCHL CBUF

0407  AF                      HTOD  XOR  A
0408  21 63 OF                LD    HL,CBUF+5
040B  06 03                    LD    B,3

040D  2B                      HTOD1 DEC  HL
040E  77                      LD    (HL),A
040F  10 FC                    DJNZ  HTOD1
0411  0E 10                    LD    C,16

0413  21 5E OF                HTOD2 LD    HL,CBUF
0416  CB 16                    RL    (HL)
0418  23                      INC   HL
0419  CB 16                    RL    (HL)
041B  23                      INC   HL
041C  06 03                    LD    B,3

041E  7E                      HTOD3 LD    A,(HL)
041F  8F                      ADC   A,A
0420  27                      DAA
0421  77                      LD    (HL),A
0422  23                      INC   HL
0423  10 F9                    DJNZ  HTOD3
0425  0D                      DEC   C
0426  20 EB                    JR    NZ,HTOD2

```


0428	C9		RET	
0429	EO D0 D1 D2	KEYTAB	DB	EOH,DOH,D1H,D2H ;0123
042D	B0 B1 B2 70		DB	BOH,B1H,B2H,70H ;4567
0431	71 72		DB	71H,72H ;89
0433	E1		DB	E1H ;ENT
0434	3F 06 5B 4F	SEGTAB	DB	3FH,06H,5BH,4FH ;0123
0438	66 6D 7D 07		DB	66H,6DH,7DH,07H ;4567
043C	7F 6F		DB	7FH,6FH ;89
043E	00		DB	00H ;BLANK
043F	00 79 50 50	ERRTAB	DB	00H,79H,50H,50H ;Err
0443	67 8B B1 D9	PTABL	DB	67H,8BH,B1H,D9H
0447	03 2E 5C 8C		DB	03H,2EH,5CH,8CH
044B	BE F6 2E 68		DB	BEH,F6H,2EH,68H
044F	A5 E4 27 6C		DB	A5H,E4H,27H,6CH
0453	B5 01 50 A6		DB	B5H,01H,50H,A6H
0457	FD 58 B6 18		DB	FDH,58H,B6H,18H
045B	7E E9 58 CB		DB	7EH,E9H,58H,CBH
045F	43 C6 49		DB	43H,C6H,49H
0462	02 02 02 02	PTABH	DB	02H,02H,02H,02H
0466	03 03 03 03		DB	03H,03H,03H,03H
046A	03 03 04 04		DB	03H,03H,04H,04H
046E	04 04 05 05		DB	04H,04H,05H,05H
0472	05 06 06 06		DB	05H,06H,06H,06H
0476	06 07 07 08		DB	06H,07H,07H,08H

```

047A  08 08 09 09          DB      08H,08H,09H,09H
047E  0A 0A 0B          DB      0AH,0AH,0BH

```

```

0F55                                ORG      0F55H

```

```

;RAM WORKING AREA

```

```

0F55                                SYSFAG DS      1
0F56                                TEMP   DS      1
0F57                                DISPY  DS      5
0F5C                                BUF    DS      2
0F5E                                CBUF  DS      5
0F63                                STOREX DS      2
0F65                                STOREY DS      2
0F67                                KEYIN  DS      1
0F68                                REF    DS      1
0F69                                GAIN   DS      1
0F6A                                PSTORE DS      1
0F6B                                PIN    DS      1
0F6C                                MVAL   DS      4
0F70                                DVAL   DS      4
0F74                                DIVR   DS      8

```

```

0F7C                                END

```

ประวัติผู้เขียน

นายศรีรัตน์ เขาวนทวิ เกิดวันที่ 11 มีนาคม พ.ศ 2504 ได้รับปริญญาวิทยาศาสตร
บัณฑิตสาขาชีววิทยา จากคณะวิทยาศาสตร์ มหาวิทยาลัยรามคำแหง เมื่อปีการศึกษา 2527
สำเร็จการศึกษาในหลักสูตรวิชา คณิตศาสตร์คอมพิวเตอร์ จากโรงเรียนอีเลคทรอนิกส์-
ควางกมล เมื่อวันที่ 18 มีนาคม พ.ศ 2530



ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย