



อุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์สำหรับวัดมวลของฟิซชันแฟรกเมนต์

3.1 การทำงานของอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์สำหรับวัดมวลของฟิซชันแฟรกเมนต์

อุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์สำหรับวัดมวลของฟิซชันแฟรกเมนต์ที่สร้างขึ้นมาในการวิจัยนี้ สามารถวัดมวลของฟิซชันแฟรกเมนต์ได้โดยตรง ภายในอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์นี้ประกอบด้วยวงจรอิเล็กทรอนิกส์ภาคต่าง ๆ ซึ่งได้รับการออกแบบเพื่อให้สอดคล้องกับสมการที่ (2.4) คือ

$$M_1 = k \left(\frac{E_2}{E_1 + E_2} \right) \quad (3.1)$$

โดยที่ M_1 เป็นมวลของฟิซชันแฟรกเมนต์อันหนึ่ง

E_1 และ E_2 เป็นพลังงานจลน์ของฟิซชันแฟรกเมนต์ทั้งสองที่เป็นคู่กัน

k เป็นค่าคงที่ซึ่งมีค่าเท่ากับผลบวกของมวลของฟิซชันแฟรกเมนต์ทั้งสองที่เป็นคู่กัน

เมื่อฟิซชันแฟรกเมนต์วิ่งชนหัววัด พลังงานจลน์ทั้งหมดของฟิซชันแฟรกเมนต์จะถ่ายเทให้กับสารกึ่งตัวนำภายในหัววัดซึ่งจะทำให้เกิดสัญญาณไฟฟ้าขึ้น แรงดันไฟฟ้าของสัญญาณที่เกิดขึ้นจะเป็นปฏิภาคโดยตรงกับพลังงานจลน์ของฟิซชันแฟรกเมนต์ แต่เนื่องจากสัญญาณไฟฟ้าที่เกิดจากหัววัดมีแรงดันไฟฟ้าน้อยมาก ดังนั้นก่อนที่จะป้อนสัญญาณนี้เข้าสู่อุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์สำหรับวัดมวลของฟิซชันแฟรกเมนต์จะต้องทำให้สัญญาณมีแรงดันไฟฟ้ามากขึ้นเสียก่อนโดยการป้อนสัญญาณผ่านเครื่องขยายวงหน้า

(Preamplifier) และเครื่องขยาย เมื่อป้อนสัญญาณที่ขยายแล้วนี้สู่อุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์สำหรับวัดมวลของพีชชั้นแฟรกเมนต์จะทำให้สมการที่ (3.1) กลายเป็น

$$C = K \left(\frac{A}{A + B} \right) \quad (3.2)$$

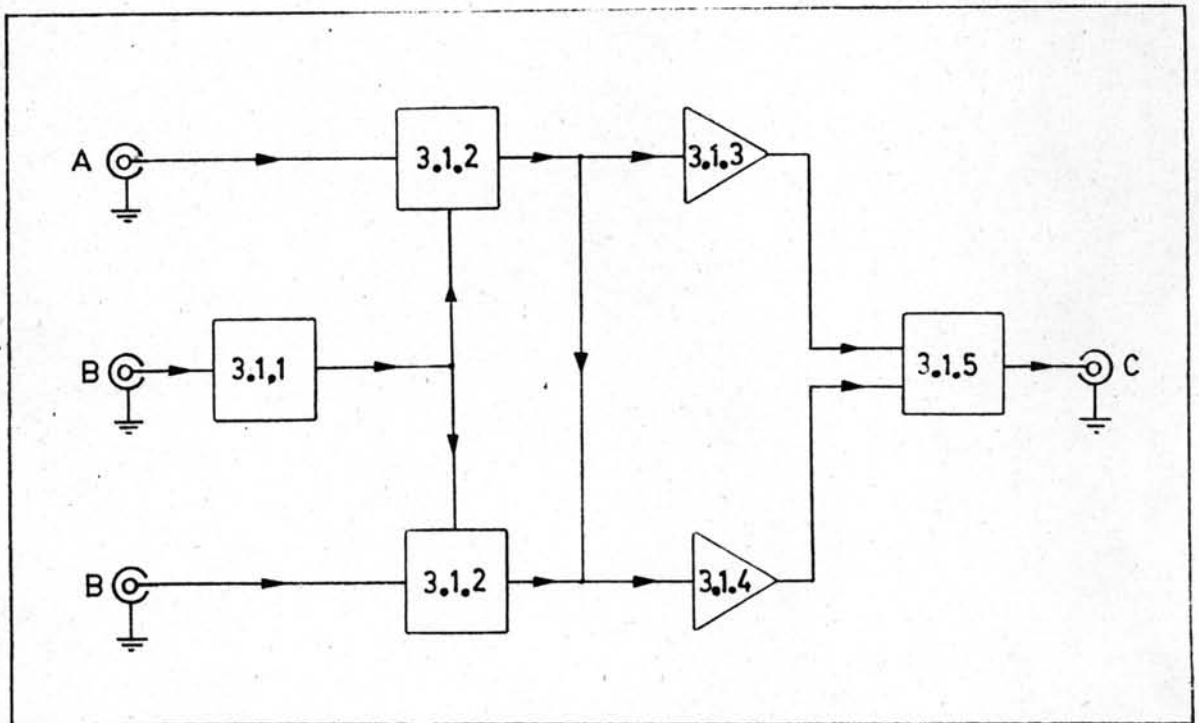
โดยที่ C คือสัญญาณคายจากอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์สำหรับวัดมวลของพีชชั้นแฟรกเมนต์
 A และ B คือสัญญาณไฟฟ้าที่จะป้อนเข้าสู่อุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์สำหรับวัดมวลของพีชชั้นแฟรกเมนต์

K คือ ค่าคงที่

รูปที่ 3.1 เป็นแผนผังแสดงภาคต่าง ๆ ภายในอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์สำหรับวัดมวลของพีชชั้นแฟรกเมนต์ ภาคต่าง ๆ ที่สำคัญมีดังนี้

3.1.1 ภาคกำเนิดสัญญาณเกต (Gate generator unit)

3.1.2 ภาคสวิตช์ (switching unit)



รูปที่ 3.1 แสดงแผนผังของภาคต่าง ๆ ภายในอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์สำหรับวัดมวลของพีชชั้นแฟรกเมนต์

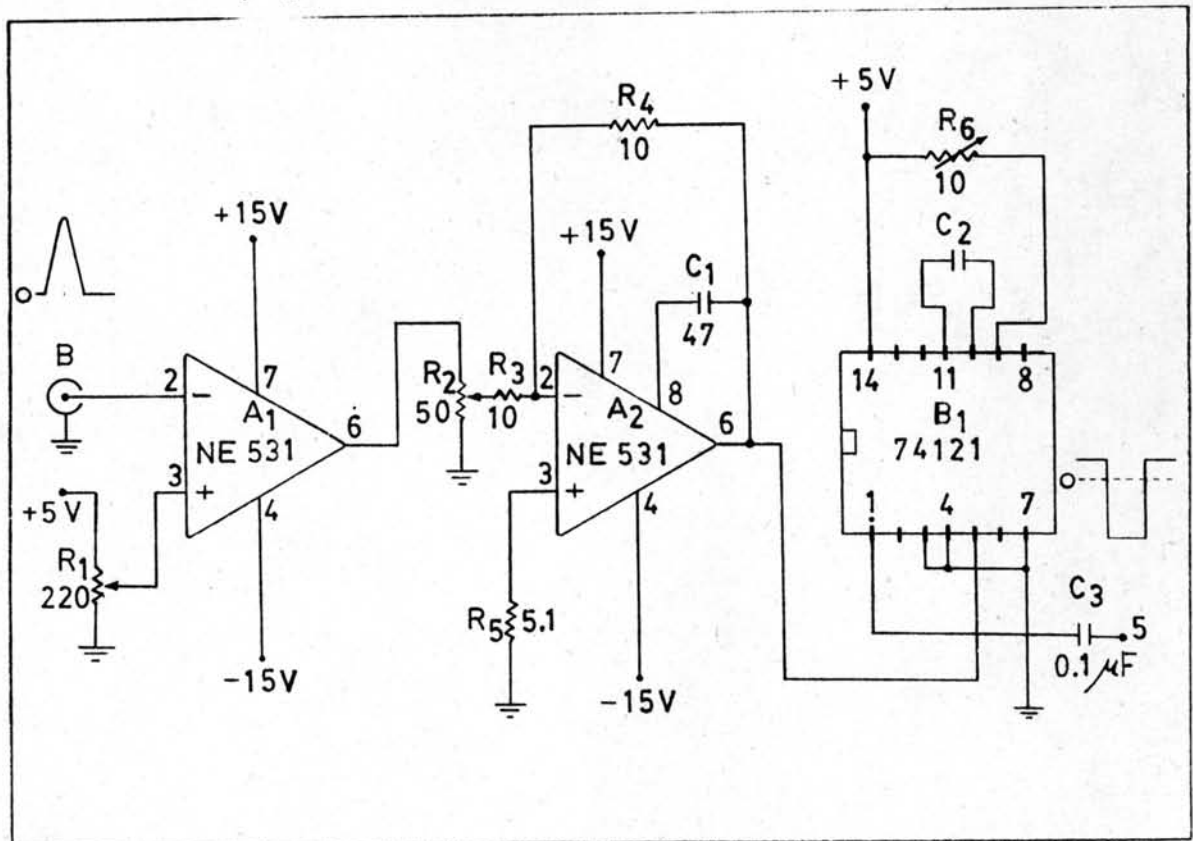
- 3.1.3 ภาคขยายสัญญาณไฟฟ้า (**Signal amplifier unit**)
 3.1.4 ภาครวมและขยายสัญญาณไฟฟ้า (**Summing and signal amplifier unit**)
 3.1.5 ภาคหารสัญญาณไฟฟ้า (**Divider unit**)
 3.1.6 ภาคจ่ายกำลัง (**Power supply unit**)



3.2 ภาคกำเนิดสัญญาณเกท

ภาคกำเนิดสัญญาณเกททำหน้าที่สร้างสัญญาณรูปสี่เหลี่ยม (**Square signal**) เพื่อส่งไปยังภาคสวิตช์ ภายในภาคกำเนิดสัญญาณเกทประกอบด้วยวงจรเปรียบเทียบ (**Comparater**) วงจรขยายสัญญาณแบบหกกกลับ (**Inverting amplifier**) และวงจรเอกเสถียร (**Monostable circuit**) ดังแสดงในรูปที่ 3.2 A_1 และ A_2 เป็นวงจรเปรียบเทียบและวงจรขยายสัญญาณแบบหกกกลับตามลำดับ B_1 เป็นวงจรเอกเสถียร เมื่อไม่มีสัญญาณป้อน B เข้ามายังภาคนี้ สัญญาณคายจากภาคนี้จะมีแรงดันไฟฟ้าประมาณ 1 โวลต์ซึ่งจะทำให้ภาคสวิตช์เปิด สัญญาณ A และ B จึงไม่สามารถผ่านภาคสวิตช์ไปสู่ภาคอื่น ๆ ได้และสัญญาณคายจากอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์สำหรับวัดมวลของฟิชชันแฟรกเมนต์มีแรงดันไฟฟ้าเท่ากับศูนย์เมื่อมีสัญญาณป้อน B ซึ่งมีแรงดันไฟฟ้าเป็นบวก เข้ามายังขาป้อนหกกกลับ (**Inverting input**) ของ A_1 สัญญาณคายจาก A_1 จะมีแรงดันไฟฟ้าเป็น -15 โวลต์และมีรูปร่างเป็นหลุมสี่เหลี่ยม ความกว้างของหลุมขึ้นอยู่กับความกว้างของสัญญาณป้อน B และแรงดันไฟฟ้าอ้างอิง (**Reference voltage**) ตัวต้านทาน R_1 ซึ่งต่ออยู่กับขาป้อนไม่หกกกลับ (**Noninverting input**) ของ A_1 ทำหน้าที่สร้างแรงดันไฟฟ้าอ้างอิงและสามารถปรับค่าได้ตั้งแต่ 0 ถึง +5 โวลต์ การเลือกค่าของแรงดันไฟฟ้าอ้างอิงขึ้นอยู่กับแรงดันไฟฟ้าของสัญญาณจากอนุภาคอื่น เช่น อนุภาคอัลฟาซึ่งไม่ใช่สัญญาณจากฟิชชันแฟรกเมนต์ สัญญาณจากอนุภาคอัลฟามีแรงดันไฟฟ้าน้อยกว่าของฟิชชันแฟรกเมนต์มาก อย่างไรก็ตาม สัญญาณซึ่งมีแรงดันไฟฟ้า

น้อย ๆ นี้ ก็สามารถทำให้เกิดสัญญาณคายขึ้นได้ ตัวต้านทาน R_2 ทำหน้าที่เพิ่มแรงดันไฟฟ้าจาก -15 โวลต์ เป็น -5 โวลต์ และถูกป้อนเข้าสู่ A_2 โดยผ่านตัวต้านทาน R_3 ซึ่งต่ออยู่กับขาป้อนหกกกลับของ A_2 ตัวต้านทาน R_4 เป็นตัวต้านทานป้อนกลับ (Feedback resistor) และมีความต้านทานเท่ากับ R_3 ดังนั้นกำลังขยาย (Gain) ของ A_2 จึงมีค่าเท่ากับหนึ่ง ทำให้สัญญาณคายและสัญญาณป้อนของ A_2 มีแรงดันไฟฟ้าเท่ากันแต่มีเฟสตรงกันข้าม สัญญาณจาก A_2 จะกระตุ้น (Trig) ให้ B_1 ซึ่งเป็นวงจรเอกเสถียรทำงาน สัญญาณคายจาก B_1 จะมีรูปร่างเป็นหลุมสี่เหลี่ยมโดยมีแรงดันไฟฟ้าที่ปากหลุมและกันหลุมเป็น +5 และ 0 โวลต์ตามลำดับ ตัวเก็บประจุ C_3 จะทำหน้าที่ดึงแรงดันไฟฟ้าบางส่วนให้มีค่าเป็นลบซึ่งจะทำให้สัญญาณคายจากภาคกำเนิดสัญญาณเอกเสถียรมีแรงดันไฟฟ้าเป็น -2 โวลต์ ตัวต้านทาน R_6 และตัวเก็บประจุ C_2 ทำหน้าที่ปรับความกว้างของสัญญาณเอกซึ่งสามารถปรับ



รูปที่ 3.2 แสดงวงจรภายในภาคกำเนิดสัญญาณ

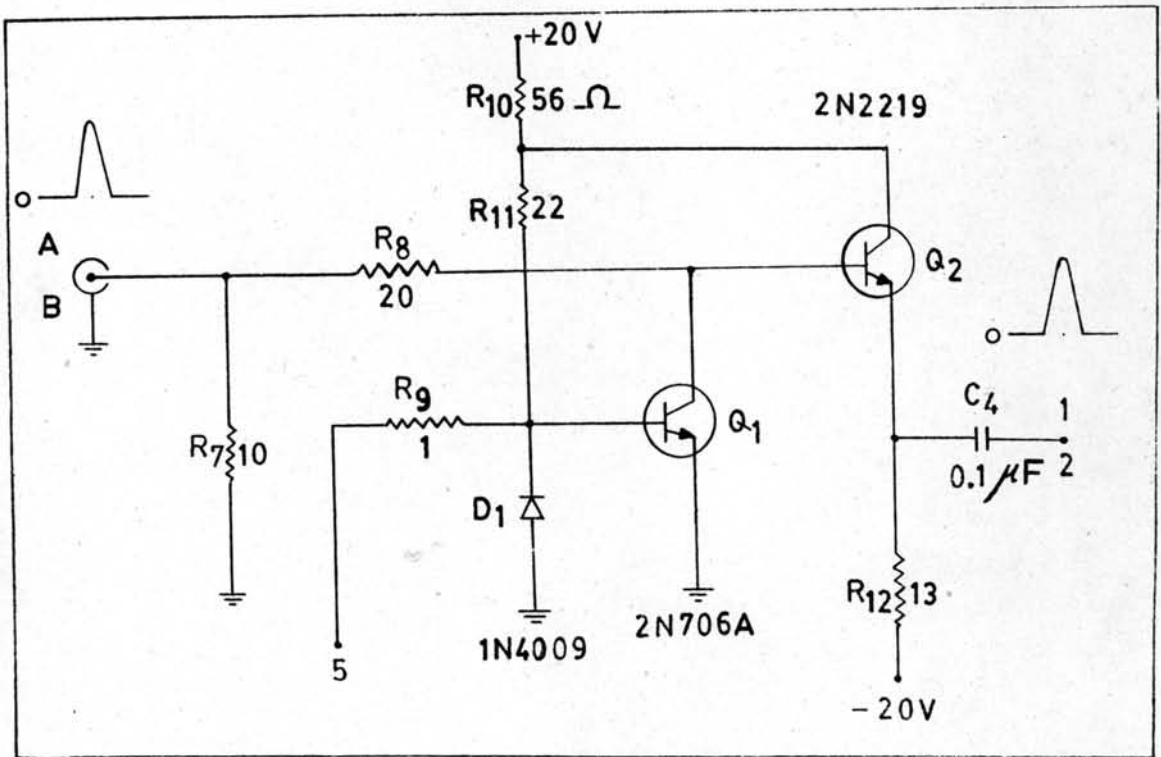
ค่าได้ตั้งแต่ 3 ถึง 26 ไมโครวินาที การทำงานของภาคนี้ นับตั้งแต่เมื่อมีสัญญาณป้อน B เข้าสู่ A_1 จนกระทั่งเกิดสัญญาณคายจาก B_1 จะกินเวลาไปประมาณ 4 ไมโครวินาที ดังนั้นสัญญาณ A และ B ที่จะป้อนเข้าสู่ภาคสวิตช์จะต้องถูกหน่วงเหนี่ยว (Delay) ให้ช้ากว่าสัญญาณ B ที่จะป้อนเข้าสู่ภาคกำเนิดสัญญาณเกตเป็นเวลา 4 ไมโครวินาทีเช่นกัน ทั้งนี้เพื่อให้ภาคสวิตช์ปิดในจังหวะที่สัญญาณ A และ B ผ่านมาพอดีซึ่งทำให้สามารถผ่านไปสู่อีกภาคอื่น ๆ ได้

3.3 ภาคสวิตช์

ภาคสวิตช์มีทั้งหมด 2 ภาคด้วยกัน แต่ละภาคทำหน้าที่เป็นสวิตช์เพื่อให้สัญญาณ A และ B ผ่านไปสู่อีกภาคอื่น ๆ ได้ การปิดและเปิดของภาคสวิตช์ถูกควบคุมโดยสัญญาณจากภาคกำเนิดสัญญาณเกต รูปที่ 3.3 แสดงวงจรภายในของภาคสวิตช์ซึ่งประกอบด้วยทรานซิสเตอร์ Q_1 และ Q_2 ทรานซิสเตอร์ Q_1 ทำหน้าที่เป็นสวิตช์เมื่อยังไม่มีสัญญาณจากภาคกำเนิดสัญญาณเกต ทรานซิสเตอร์ Q_1 จะปิดเนื่องจากแรงดันไฟฟ้าตกคร่อมระหว่างขาเบส (Base) และขาอิมิตเตอร์ (Emitter) ของ Q_1 แรงดันไฟฟ้าที่ขาเบสจะมีค่าเป็นบวกเมื่อเทียบกับขาอิมิตเตอร์ซึ่งต่อลงดิน (Ground) สัญญาณ A และ B จะผ่านทรานซิสเตอร์ Q_1 ลงดินและไม่สามารถผ่านไปสู่อีกภาคอื่น ๆ ได้ แต่เมื่อมีสัญญาณจากภาคกำเนิดสัญญาณเกต ไดโอด D_1 จะปิดซึ่งจะทำให้แรงดันไฟฟ้าตกคร่อมขาเบสและขาอิมิตเตอร์ของ Q_1 ลดลงจนมีค่าเป็นศูนย์ ทำให้ทรานซิสเตอร์ Q_1 เปิด สัญญาณ A และ B จะผ่านไปสู่อิมิตเตอร์ของทรานซิสเตอร์ Q_2 ช่วงเวลาที่ทรานซิสเตอร์ Q_1 เปิดขึ้นอยู่กับความกว้างของสัญญาณจากภาคกำเนิดสัญญาณเกต ทรานซิสเตอร์ Q_2 ทำหน้าที่เป็นกันชน (Buffer) สัญญาณคายและสัญญาณป้อนของภาคสวิตช์จะมีเฟสตรงกันและมีแรงดันไฟฟ้าเกือบเท่ากัน

ภาคกำเนิดสัญญาณเกตและภาคสวิตช์ทั้งสองทำหน้าที่ร่วมกันเป็นวงจรประจวบ (Coincident circuit) เพื่อคัดเลือกสัญญาณ A และ B ที่เกิดจาก

พีชชันแฟร็กเมนต์คู่เดียวกันเท่านั้นเท่านั้นให้ผ่านไปสู่อีกอื่น ๆ ได้ โดยถือว่าพีชชันแฟร็กเมนต์ทั้งสอง เคลื่อนที่ไปถึงหัววัดทั้งสองในเวลาพร้อมกัน ส่วนพีชชันแฟร็กเมนต์ที่ไม่ใช่คู่กันจะเคลื่อนที่ไปถึงหัววัดในเวลาต่างกัน ซึ่งมากกว่าความกว้างของสัญญาณจากภาคกำเนิดสัญญาณเกท สำหรับสัญญาณซึ่งเกิดจากแฟร็กเมนต์ที่ไม่ใช่คู่กันนี้จะมีเฉพาะสัญญาณ B เท่านั้นที่ผ่านภาคสวิตช์ไปสู่ภาคอื่น ๆ ดังนั้นสัญญาณคายของอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์สำหรับวัดมวลของพีชชันแฟร็กเมนต์จะมีแรงดันไฟฟ้าเท่ากับศูนย์ การทำงานของภาคทั้งสามดังกล่าวนี้ทำให้มั่นใจได้ว่าสัญญาณคายจากอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์สำหรับวัดมวลของพีชชันแฟร็กเมนต์เกิดจากสัญญาณ A และ B ที่เป็นคู่กันจริง ๆ เท่านั้น

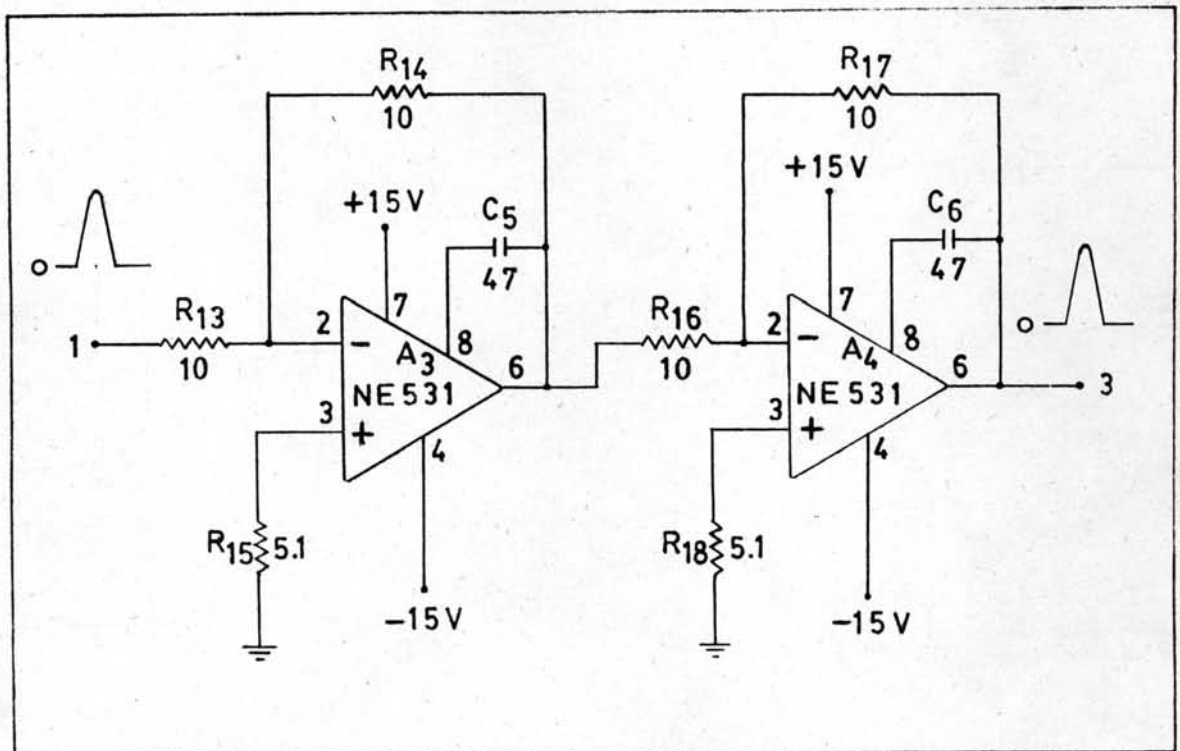


รูปที่ 3.3 แสดงวงจรภายในภาคสวิตช์

3.4 ภาคขยายสัญญาณไฟฟ้า

ภาคขยายสัญญาณไฟฟ้าทำหน้าที่ขยายแรงดันไฟฟ้าของสัญญาณ A ที่ผ่าน

มาจากภาคลวิตซ์ ภาคขยายสัญญาณไฟฟ้าประกอบด้วยวงจรขยายสัญญาณแบบหกกกลับ (Inverting amplifier) 2 วงจรต่อกัน ดังแสดงในรูปที่ 3.4 และ เป็นเครื่องขยายแบบออปเปอร์เรชันแนล (Operational amplifier) เนื่องจาก ตัวต้านทาน R_{13} และ R_{14} มีความต้านทานเท่ากัน ดังนั้นสัญญาณป้อนและคายของ A_3 จึงมีแรงดันไฟฟ้าเท่ากันแต่มีเฟสตรงกันข้าม และเนื่องจากตัวต้านทาน R_{16} และ R_{17} มีความต้านทานเท่ากัน ดังนั้นสัญญาณป้อนและคายของ A_4 จึงมีแรงดันไฟฟ้าเท่ากัน แต่มีเฟสตรงกันข้ามซึ่งจะทำให้สัญญาณป้อนและคายของภาคขยายสัญญาณไฟฟ้ามี่ แรงดันไฟฟ้าเท่ากันและมีเฟสตรงกัน



รูปที่ 3.4 แสดงวงจรภายในภาคขยายสัญญาณไฟฟ้า

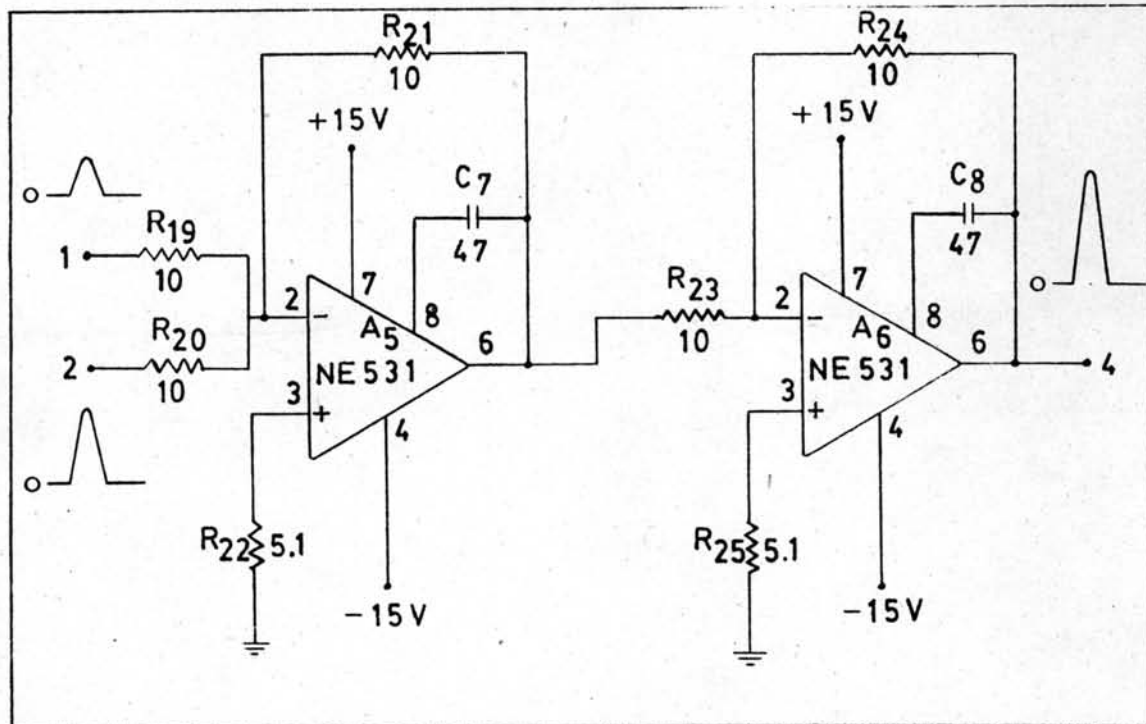
เหตุผลในการออกแบบภาคนี้ๆ เพื่อให้สัญญาณคายของภาคนี้กับสัญญาณคาย จากภาครวมและขยายสัญญาณไฟฟ้าออกมาพร้อมกันพอดี ถ้าขาดภาคนี้ไปจะทำให้ สัญญาณคายจากอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์สำหรับวัดมวลของพืชชั้นแฟรกเมนต์เกิดความ คลาดเคลื่อน ดังนั้นจึงต้องทำให้ภาคทั้งสองมีเครื่องขยายแบบออปเปอร์เรชันแนล



จำนวนเท่า ๆ กัน

3.5 ภาครวมและขยายสัญญาณไฟฟ้า

ภาครวมและขยายสัญญาณไฟฟ้าทำหน้าที่รวมแรงดันไฟฟ้าที่ผ่านมาจากภาคสวิตช์ทั้งสอง ภาคนี้ประกอบด้วยวงจรรวมสัญญาณไฟฟ้าและวงจรขยายสัญญาณแบบหกกกลับ ดังแสดงในรูปที่ 3.5 A_5 เป็นวงจรรวมสัญญาณไฟฟ้าซึ่งใช้เครื่องขยายแบบออปเปอร์เรชันแนล สัญญาณจากภาคสวิตช์ทั้งสองจะถูกป้อนเข้าสู่ A_5 โดยผ่านตัวต้านทาน R_{19} และ R_{20} เนื่องจากความต้านทาน R_{19} R_{20} และ R_{21} มีความต้านทานเท่ากัน ดังนั้นสัญญาณคายจาก A_5 จะมีแรงดันไฟฟ้าเท่ากับผลบวกของแรงดันไฟฟ้าของสัญญาณป้อนทั้งสองแต่มีเฟสตรงกันข้าม A_6 เป็นวงจรขยายสัญญาณแบบหกกกลับและใช้เครื่องขยายแบบออปเปอร์เรชันแนล เนื่องจากตัวต้านทาน R_{23} และ R_{24} มีความต้านทานเท่ากัน ดังนั้นสัญญาณคายและป้อนของ A_6 จะมีแรงดันไฟฟ้าเท่ากับ



รูปที่ 3.5 แสดงวงจรภายในภาครวมและขยายสัญญาณไฟฟ้า

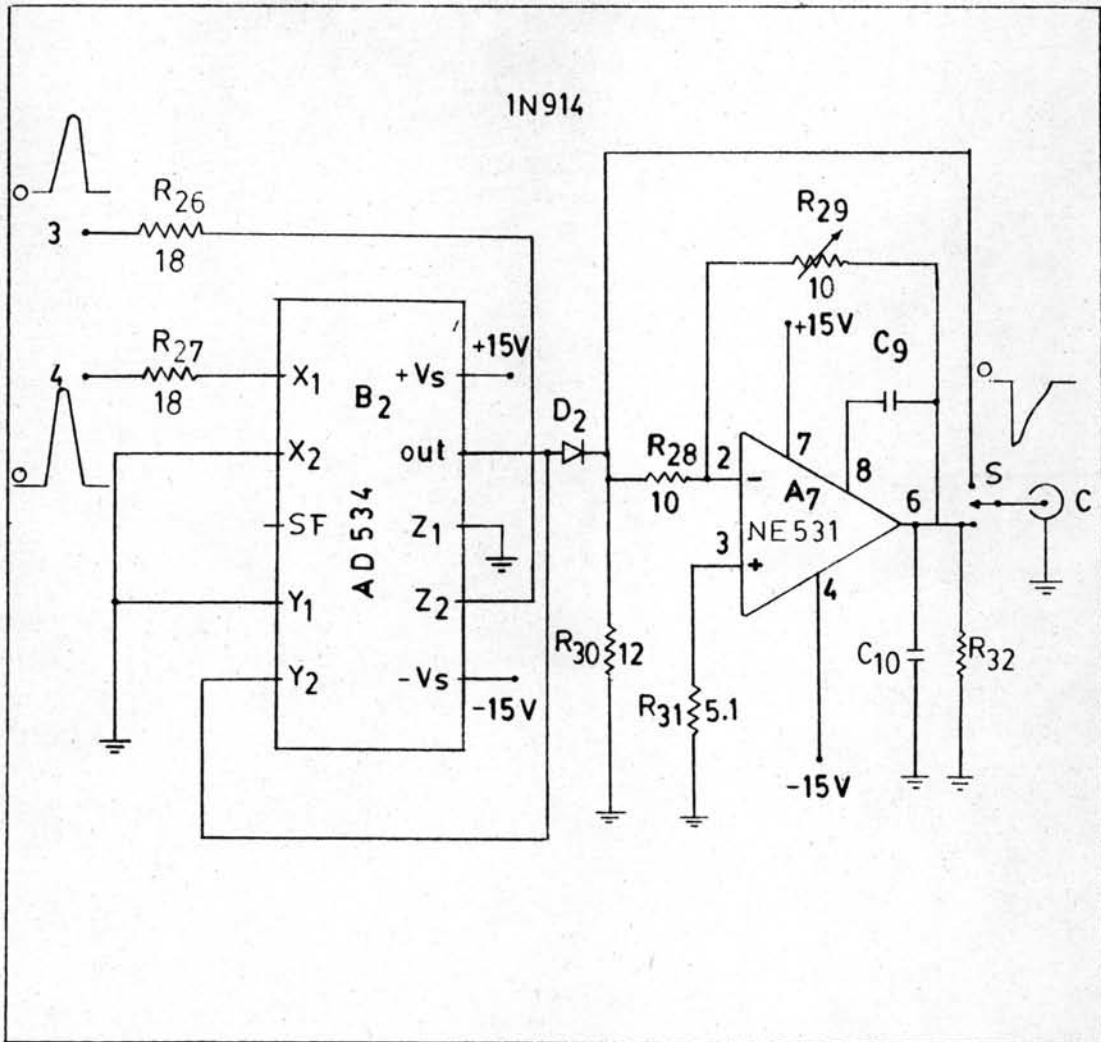
ผลบวกของแรงดันไฟฟ้าของสัญญาณบ่อนทั้งสองและมีเฟสเดียวกัน

3.6 ภาคนำสัญญาณไฟฟ้า

ภาคนำสัญญาณไฟฟ้าทำหน้าที่หารแรงดันไฟฟ้าของสัญญาณที่ผ่านมาจากภาคขยายสัญญาณไฟฟ้ากับภาครวมและขยายสัญญาณไฟฟ้า ภาคนี้ประกอบด้วยวงจรหารแรงดันไฟฟ้าและวงจรขยายสัญญาณแบบหกกกลับ ดังแสดงในรูปที่ 3.6 B₂ เป็นวงจรหารแรงดันไฟฟ้าซึ่งเป็นเครื่องอุปไมย (Analogue device) หมายเลข เอดี 534 (AD 534) ทำหน้าที่หารแรงดันไฟฟ้าของสัญญาณจากภาคขยายสัญญาณไฟฟ้ากับภาครวมและขยายสัญญาณไฟฟ้า สัญญาณจะถูกบ่อนเข้าสู่ B₂ โดยผ่านตัวต้าน R₂₆ และ R₂₇ ไดโอด D₂ ทำหน้าที่สกัดกั้นสัญญาณจาก B₂ ส่วนที่มีแรงดันไฟฟ้าเป็นลบและยอมให้สัญญาณส่วนที่มีแรงดันไฟฟ้าเป็นบวกผ่านไปได้อีกเท่านั้น A₇ เป็นวงจรขยายสัญญาณแบบหกกกลับและใช้เครื่องขยายแบบออปเปอเรชันเนลล์ตัวต้านทาน R₂₉ สามารถปรับค่าได้ ดังนั้นกำลังขยายของ A₇ จึงขึ้นกับความต้านทานของ R₂₉ สัญญาณคายและบ่อนของ A₇ จะมีเฟสตรงกันข้าม S เป็นสวิตช์แบบสองทางซึ่งทำให้สามารถเลือกขั้วของสัญญาณคายจากภาคนี้ได้ สัญญาณจากภาคนี้ถือว่าเป็นสัญญาณคายอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์สำหรับวัดมวลของพีซันแฟร็กเมนต์ซึ่งมีแรงดันไฟฟ้าเป็นไปตามสมการที่ (3.2)

3.7 ภาคนำกำลัง

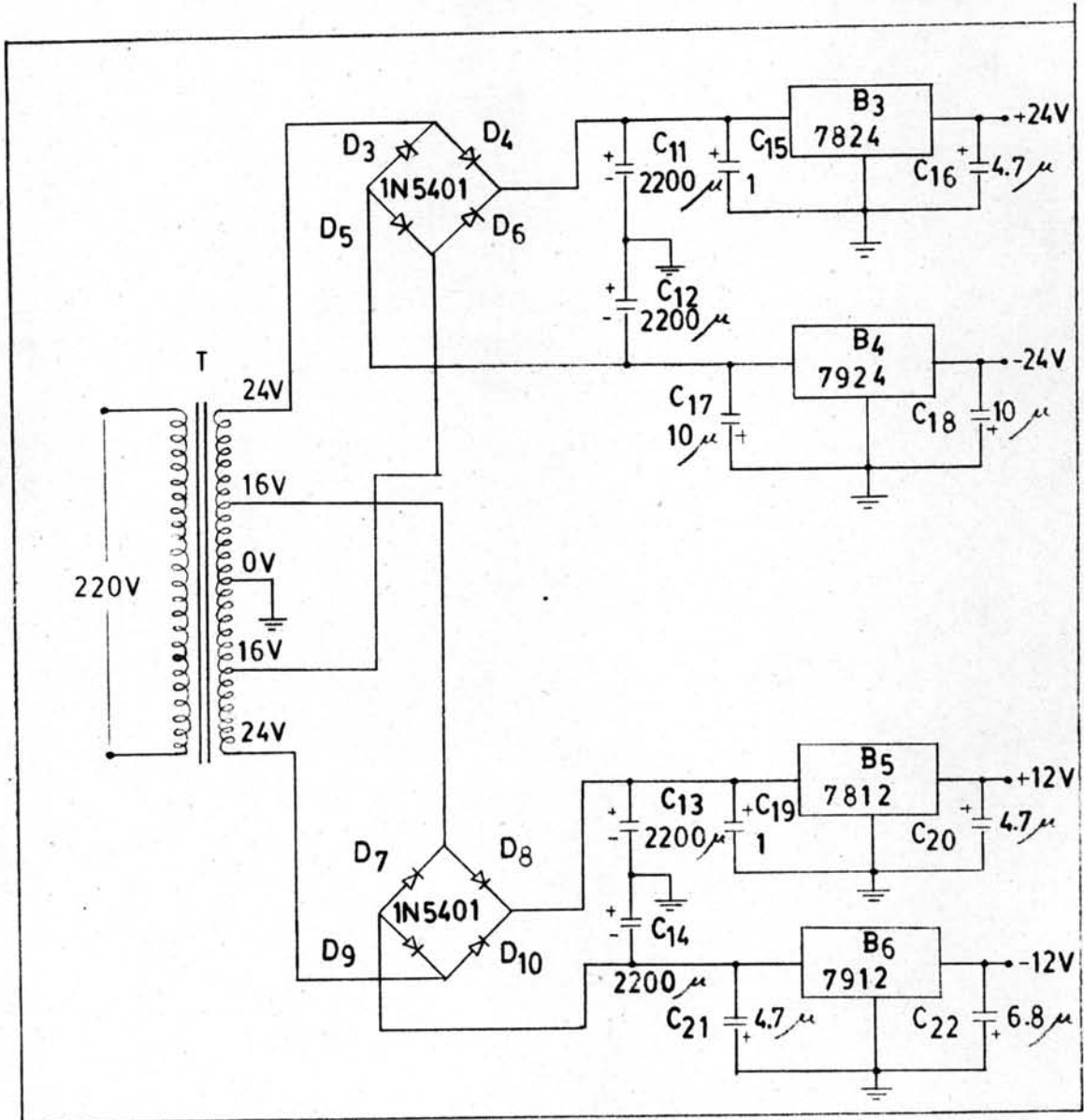
ภาคนำกำลัง เป็นภาคที่แตกต่างหากจากอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์สำหรับวัดมวลของพีซันแฟร็กเมนต์ ภาคนี้ทำหน้าที่จ่ายกำลังให้แก่วงจรของภาคต่าง ๆ ภายในอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์สำหรับวัดมวลของพีซันแฟร็กเมนต์ ภาคนำกำลังประกอบด้วยหม้อแปลงไฟ (Transformer) วงจรเรกติไฟเออร์ (Rectifier) วงจรฟิลเตอร์ (Filter) และวงจรเรกกูเลเตอร์ (Regulator) ดังแสดงในรูปที่ 3.7 T เป็นหม้อแปลงไฟทำหน้าที่ลดแรงดันไฟฟ้ากระแสสลับจาก 220 โวลท์



รูปที่ 3.6 แสดงวงจรภายในของภาคหารสัญญาณไฟฟ้า

เป็น 24 และ 16 โวลท์ เมื่อเทียบกับแถบกลาง (Center tap) อย่างละ 2 ชุด ไดโอด D_3 D_4 D_5 และ D_6 ต่อกันเป็นวงจรเรกติไฟเออร์แบบสะพาน (Bridge rectifier) ทำหน้าที่เปลี่ยนไฟฟ้ากระแสสลับให้เป็นไฟฟ้ากระแสตรงที่มีลักษณะเป็นคลื่น วงจรนี้ต่อมาจากขดลวดทุติยภูมิของ T ซึ่งให้แรงดันไฟฟ้า 24 โวลท์ ในทำนองเดียวกัน ไดโอด D_7 D_8 D_9 และ D_{10} ต่อกันเป็นวงจรเรกติไฟเออร์แบบสะพานและทำหน้าที่เปลี่ยนไฟฟ้ากระแสสลับจากขดลวดทุติยภูมิ

ของ T ซึ่งให้แรงดันไฟฟ้า 16 โวลต์ เป็นไฟฟ้ากระแสตรงที่มีลักษณะเป็นคลื่น
 ตัวเก็บประจุ C_{11} C_{12} C_{13} และ C_{14} เป็นวงจรฟิลเตอร์มีหน้าที่กรองกระแสจาก
 วงจรเรกติไฟเออร์ที่เหลือการกระเพื่อมน้อยที่สุด B_3 B_4 B_5 และ B_6 เป็น
 วงจรเรกกูเลเตอร์ แรงดันไฟฟ้าจาก B_3 B_4 B_5 และ B_6 มีค่าเท่ากับ + 24
 -24 + 12 และ -12 โวลต์ตามลำดับ วงจรเรกกูเลเตอร์แต่ละวงจรสามารถ

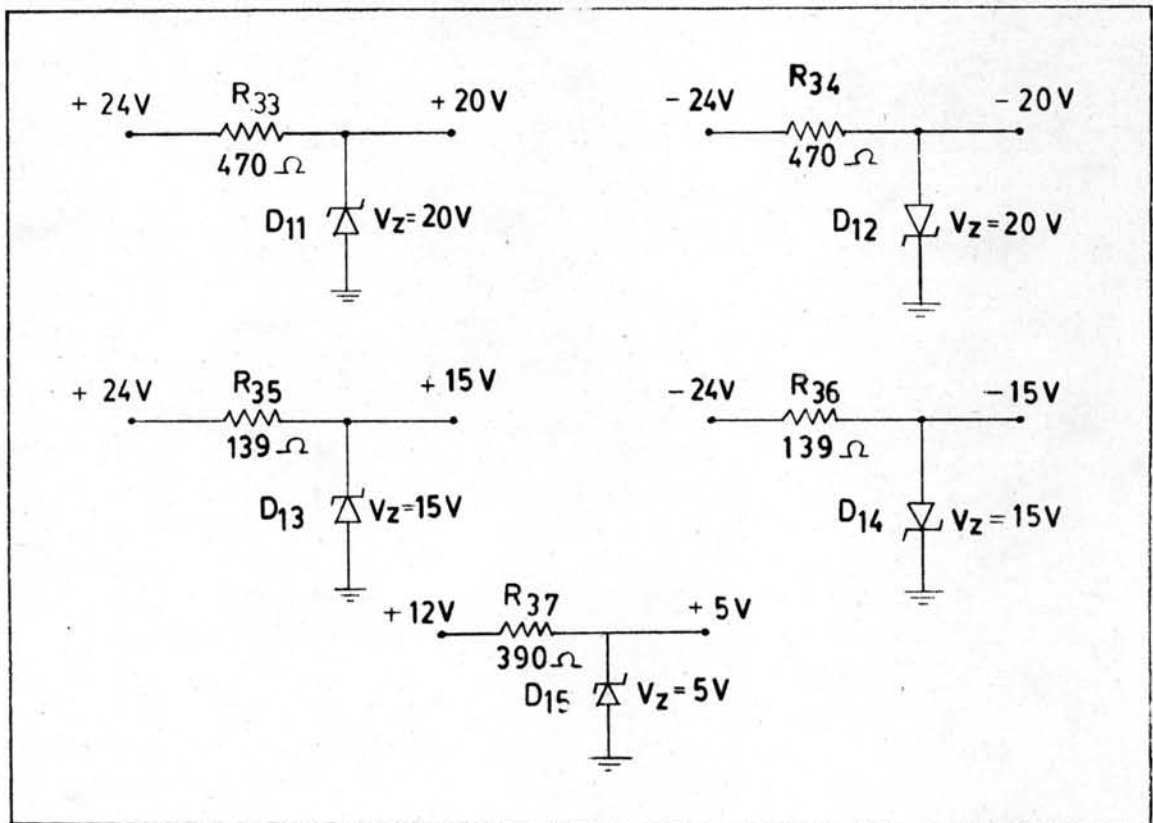


รูปที่ 3.7 แสดงวงจรภายในภาคจ่ายกำลัง

จ่ายกระแสได้มากที่สุดเท่ากับ 1.5 แอมแปร์ แต่เมื่อรวมกระแสทั้งหมดจากทุกวงจรแล้วจะต้องไม่เกิน 3 แอมแปร์ ทั้งนี้เนื่องจากหม้อแปลงไฟ T สามารถจ่ายกระแสได้สูงสุดเท่ากับ 3 แอมแปร์ เท่านั้น

นอกจากนี้ยังมีวงจร เรกกูเลเตอร์ โดยใช้ซีเนอร์ไดโอด (Zener diode) อยู่ในอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์สำหรับวัดมวลของพีชชั้นแฟรกเมนต์อีกด้วย ดังแสดงในรูปที่ 3.8 วงจรเหล่านี้ทำหน้าที่ลดแรงดันไฟฟ้าจากภาคจ่ายกำลังให้มีค่าเท่ากับ +20 -20 + 15 และ 5 โวลต์ แล้วจ่ายให้แก่วงจรของภาคต่าง ๆ ภายในอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์สำหรับวัดมวลของพีชชั้นแฟรกเมนต์

รูปที่ 3.9 แสดงวงจรของภาคต่าง ๆ ภายในอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์สำหรับวัดมวลของพีชชั้นแฟรกเมนต์อย่างสมบูรณ์



รูปที่ 3.8 แสดงวงจร เรกกูเลเตอร์ภายในอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์สำหรับวัดมวลของพีชชั้นแฟรกเมนต์

3.8 การใช้งานอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์สำหรับวัตต์มวลของพีชชั้นแฟรกเมนต์

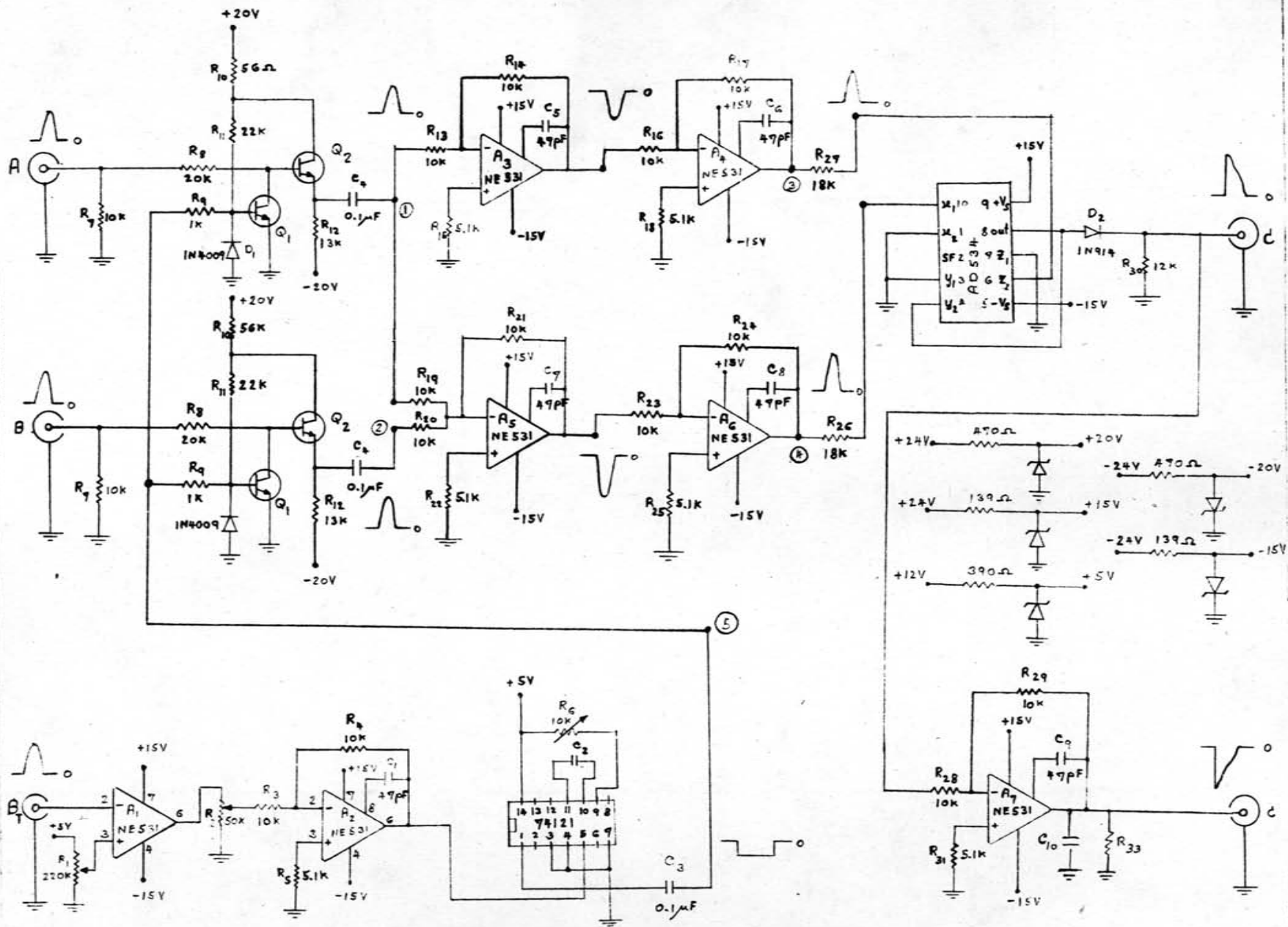
การใช้งานอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์สำหรับวัตต์มวลของพีชชั้นแฟรกเมนต์ จะต้องคำนึงถึงสิ่งต่าง ๆ ดังต่อไปนี้

3.8.1 แรงดันไฟฟ้าของสัญญาณ A และ B เนื่องจากวงจรส่วนใหญ่ของอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์สำหรับวัตต์มวลของพีชชั้นแฟรกเมนต์ใช้เครื่องขยายแบบออปเปอเรชันเนลซึ่งสามารถให้สัญญาณคายที่มีแรงดันไฟฟ้าสูงสุดเท่ากับ 14 โวลต์ ดังนั้นแรงดันไฟฟ้าของสัญญาณ A และ B จะต้องไม่เกิน 14 โวลต์ และเนื่องจากวงจรรวมภายในอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์นี้ใช้เครื่องขยายแบบออปเปอเรชันเนลเช่นกัน สัญญาณจากภาคนี้มีแรงดันไฟฟ้าเท่ากับผลบวกของแรงดันไฟฟ้าของสัญญาณจากภาคสวิตซ์ทั้งสองและมีความสูงสุดเท่ากับ 14 โวลต์ ดังนั้นสัญญาณ A และ B ที่จะป้อนเข้าสู่อุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์จะต้องมีแรงดันไฟฟารวมกันแล้วไม่เกิน 14 โวลต์

3.8.2 ขั้วของสัญญาณ A และ B เนื่องจากสัญญาณจากภาคกำเนิดสัญญาณเกท จะต้องมีความเป็นลบและสัญญาณนี้เกิดจากวงจรเอกเสถียร การที่จะทำให้วงจรเอกเสถียรให้สัญญาณที่เป็นลบได้จะต้องใช้สัญญาณกระตุ้นที่มีแรงดันไฟฟ้าเป็นบวก สัญญาณที่จะมากระตุ้นวงจรเอกเสถียรคือสัญญาณ B ดังนั้นสัญญาณ A และ B จะต้องมีความเป็นบวก

3.8.3 การปรับความกว้างของสัญญาณจากภาคกำเนิดสัญญาณเกท การปรับความกว้างของสัญญาณจากภาคกำเนิดสัญญาณเกทกระทำได้โดยการปรับความต้านทาน R_5 ซึ่งสามารถปรับได้ตั้งแต่ 3 ถึง 26 ไมโครวินาที การเลือกความกว้างของสัญญาณนี้ขึ้นกับความกว้างของสัญญาณป้อน A และ B และรูปร่างของสัญญาณคายของอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์ซึ่งจะต้องมีรูปร่างเหมาะสมกับเครื่องวิเคราะห์สัญญาณ

3.8.4 การหน่วงเหนี่ยวสัญญาณ A และ B เนื่องจากสัญญาณป้อนเข้าสู่ภาคกำเนิดสัญญาณเกทคือสัญญาณ B ที่แยกออกมาและสัญญาณคายจากภาคกำเนิด



รูปที่ 3.9 แสดงวงจรของอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์สำหรับวัดมวลของพืชชั้นแรก เมินต่ออย่างสมบูรณ์

สัญญาณเกทช้ากว่าสัญญาณป้อน 4 ไมโครวินาที ดังนั้นสัญญาณ A และ B ที่จะป้อนเข้าสู่ภาคสวิตช์ทั้งสองจะต้องถูกหน่วงเหนี่ยวให้ช้ากว่าสัญญาณ B ที่จะป้อนเข้าสู่ภาคกำเนิดสัญญาณเกทเป็นเวลา 4 ไมโครวินาที ทั้งนี้เพื่อให้สัญญาณ A และ B ผ่านไปสู่ภาคสวิตช์ทั้งสองในจังหวะที่ภาคสวิตช์ทั้งสองปิดพอดี

3.8.5 การปรับแรงดันไฟฟ้าอ้างอิง การปรับแรงดันไฟฟ้าอ้างอิงสามารถกระทำได้โดยการปรับความต้านทาน R_1 ซึ่งสามารถปรับค่าได้ตั้งแต่ 0 ถึง 5 โวลท์ การเลือกค่าของแรงดันไฟฟ้าอ้างอิงขึ้นอยู่กับแรงดันไฟฟ้าของสัญญาณจากอนุภาคอัลฟาแรงดันไฟฟ้าอ้างอิงจะต้องมีค่าสูงกว่าแรงดันไฟฟ้าของสัญญาณจากอนุภาคอัลฟา แต่ต่ำกว่าแรงดันไฟฟ้าของสัญญาณจากฟิชชันแฟรกเมนต์เสมอ

3.8.6 สัญญาณคายจากอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์สำหรับวัดมวลของฟิชชันแฟรกเมนต์ สัญญาณคายจากอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์สามารถปรับค่าได้เพื่อให้เหมาะสมกับเครื่องวิเคราะห์สัญญาณ สัญญาณคายนี้นี้มีทั้งช่วงบวกและลบซึ่งสามารถเลือกได้โดยใช้สวิตช์ S.