

การออกแบบและสร้างโวลเตจติไวเคอร์

3.1 บทนำ

ดังที่ได้กล่าวในบทที่ 2 แล้วว่า โวลเตจติไวเคอร์ใช้วัดแรงดันอิมพัลส์นั้นมีหลายแบบ เมื่อพิจารณาถึงแบบที่เหมาะสมที่จะพัฒนาขึ้นใช้ในห้องทดลองต่างๆ เพื่อใช้วัดแรงดันอิมพัลส์แบบฟ้าผ่าขนาด 300 กิโลโวลท์ โวลเตจติไวเคอร์แบบความต้านทานจะมีความเหมาะสมที่สุด เนื่องจากว่า

ก) หลักการของโวลเตจติไวเคอร์แบบนี้เป็นแบบง่ายๆ เหมาะสมต่อการริเริ่มสร้างขึ้นเอง การวิเคราะห์ปัญหาต่างๆ ที่อาจเกิดขึ้นก็ทำได้ง่ายกว่า และเป็นพื้นฐานในการพัฒนาขั้นต่อไปได้อย่างดี

ข) สามารถออกแบบให้มีผลตอบสนองที่ต้องการได้ง่าย โดยเพียงแค่เลือกใช้ค่าความต้านทานและออกแบบโครงสร้างให้เหมาะสม การปรับปรุงผลตอบสนองให้ดีขึ้นอาจทำได้โดยเพียงแค่เพิ่มซิลลิ่งอิเล็กโตรดประกอบที่ตอนบนของโวลเตจติไวเคอร์

ค) องค์ประกอบวงจรหาได้ง่ายกว่า ราคาถูกกว่าแบบที่ต้องใช้แคปาซิเตอร์ เพราะว่าแคปาซิเตอร์ที่มีคุณภาพดีเหมาะกับการใช้วัดแรงดันสูง ความถี่สูง ค่าความสูญเสียเปล่าน้อยและสเตรอินคิคแดนซ์ต่ำๆ ราคาจะแพงมาก

ง) ผลกระทบจากสภาพแวดล้อมที่มีต่ออัตราส่วนแรงดันของโวลเตจติไวเคอร์แบบความต้านทานน้อยกว่าแบบอื่นๆ ทำให้ไม่มีปัญหาซับซ้อนในทางปฏิบัติมากนัก

ดังนั้นจึงออกแบบสร้างโวลเตจติไวเคอร์แบบความต้านทานสำหรับใช้วัดแรงดันอิมพัลส์ขนาด 300 กิโลโวลท์ เพื่อพัฒนาขึ้นใช้ในห้องทดลองไฟฟ้าแรงสูงต่างๆ ต่อไป

ดังที่ได้กล่าวแล้วว่าโวลเตจติไวเคอร์แบบความต้านทานประกอบด้วย ตัวความต้านทานสองชุด คือ ภาคแรงสูงและภาคแรงต่ำต่ออนุกรมกัน ภาคแรงสูงต้องรับแรงดันแทบทั้งหมดที่ป้อนให้แก่โวลเตจติไวเคอร์ ฉะนั้นในการออกแบบจะต้องคำนึงถึงความคงทนต่อแรงดันไฟฟ้า คือ จะต้องไม่เกิดเบรคดาวน (breakdown) หรือเกิดการวาบไฟตามผิว (flashover) นอกจากนั้นตัวความต้านทานภาคแรงสูงต้องมีลักษณะสมบัติทางความร้อนดีเพียงพอ คือ สามารถทนต่อพลังงานความร้อนที่เกิดขึ้นเนื่องจากแรงดัน

อิมพัลส์ได้โดยไม่ชำรุดเสียหาย และอุณหภูมิเพิ่มของตัวความต้านทานต้องอยู่ในขอบเขตที่ไม่ทำให้การเปลี่ยนแปลงค่าความต้านทานในภาวะทรานเซียนสูงเกินไป เพื่อรักษาอัตราส่วนแรงดันให้คงที่ ภาคแรงต่ำของโวลเตจดีไวเคอร์มีหน้าที่แบ่งแรงดันส่วนน้อยไปเข้าเครื่องวัดจึงไม่มีปัญหาในเรื่องการฉนวนและลักษณะสมบัติทางความร้อนมากนัก แต่อย่างไรก็ดีต้องขึ้นอยู่กับระดับของแรงดันออกที่ต้องการให้เหมาะสมกับเครื่องวัดที่ใช้ด้วย นอกจากนี้การออกแบบสร้างความต้านทานทั้งสองภาคแล้วในที่นี่ยังพิจารณาการออกแบบสร้างซิลด์อี เลกโทรดเพื่อปรับปรุงผลตอบสนองของโวลเตจดีไวเคอร์ที่สร้างขึ้นด้วย รายละเอียดได้กล่าวเป็นลำดับชั้น คือ

การออกแบบและสร้างภาคแรงสูง

การออกแบบและสร้างภาคแรงต่ำ

การออกแบบและสร้างซิลด์อี เลกโทรด

3.2 การออกแบบและสร้างภาคแรงสูง

การออกแบบภาคแรงสูงของโวลเตจดีไวเคอร์แบบความต้านทาน พิจารณาเป็นขั้นตอนได้ดังนี้

ก) การฉนวน

ข) พลังงานสูญเสียในตัวความต้านทาน

ค) การเลือกความต้านทาน

3.2.1 การฉนวน

ความต้านทานภาคแรงสูงต้องบรรจุอยู่ในท่อฉนวน ซึ่งมีระยะการฉนวนเพียงพอไม่ให้เกิดการวาบไฟตามผิว เมื่อแรงดันสูงถึงค่ากำหนด ระยะการฉนวนจะเป็นตัวกำหนดความสูงของโวลเตจดีไวเคอร์ ซึ่งต้องคำนึงถึงความเครียดสนามไฟฟ้าตามผิวของท่อฉนวน จากเทคนิคไฟฟ้าแรงสูงทั่วๆ ไปกำหนดค่าความเครียดสนามไฟฟ้าตามผิว อุปกรณ์ไฟฟ้าแรงสูงที่ใช้ในอาคารที่ภาวะความชื้นน้อยไม่ควรเกิน 4 กิโลโวลท์ต่อเซนติเมตรในอากาศ จึงจะไม่เสี่ยงต่อการวาบไฟตามผิว [7] การกำหนดระยะการฉนวนจึงถือค่านี้เป็นเกณฑ์ เมื่อออกแบบสร้างโวลเตจดีไวเคอร์ขนาด 300 กิโลโวลท์ ระยะการฉนวนจึงต้องไม่ต่ำกว่า 75 เซนติเมตร และถ้าคำนึงถึงภาวะที่ความชื้นสูงขึ้นควรใช้ระยะการฉนวนเพิ่มขึ้น แต่ไม่ควรเผื่อไว้มากเกินไปเพราะจะทำให้สเตรคเคแปซิแตนซ์มากขึ้นโดยไม่จำเป็น ในที่นี้เลือกใช้ระยะการ

ฉนวน 100 เซนติเมตร ในการออกแบบ ท่อฉนวนที่ใช้กันเป็นส่วนใหญ่ในต่างประเทศ คือ ท่อเบกกะไลต์ (bakelite paper cylinder) เพราะมีคุณสมบัติเหมาะสม คือ มีความแข็งแรงทางกลและเป็นฉนวนไฟฟ้าอย่างดี แต่การออกแบบเพื่อพัฒนาขึ้นใช้เองในที่นี้อาจใช้ท่อพีวีซีอย่างหนาที่ผลิตภายในประเทศไทยแทนได้ เพราะคุณสมบัติทางไฟฟ้าของท่อพีวีซีเป็นฉนวนอย่างดี และความยาวท่อที่ใช้ยังไม่มากนัก เมื่อเลือกใช้ท่ออย่างหนาก็สามารถรับแรงทางกลได้อย่างดีด้วย ท่อที่ใช้ต้องมีเส้นผ่าศูนย์กลางใหญ่พอสมควร เพื่อให้ได้วามเมื่อบรรจุความต้านทานภาคแรงสูงแล้วยังมีช่องว่างรอบตัวความต้านทานนั้นมากพอสำหรับการหมุนเวียนของน้ำมันฉนวน ซึ่งใช้เป็นตัวระบายความร้อนออกจากตัวความต้านทาน ในที่นี้เลือกใช้ท่อพีวีซีอย่างหนาขนาด เส้นผ่าศูนย์กลางภายใน 12 เซนติเมตร หนา 1 เซนติเมตร ยาว 100 เซนติเมตร เป็นท่อฉนวนบรรจุความต้านทานภาคแรงสูงซึ่งมีฝาโลหะปิดปลายท่อทั้งสองด้านอย่างสนิท สามารถบรรจุน้ำมันฉนวนโดยไม่รั่วซึม ดังภาพถ่ายในรูป 3.1 ฉนวนนอกของท่อพีวีซีฉาบด้วยสีฉนวนเพื่อช่วยให้ความคงทนต่อแรงดันไฟฟ้าที่ขึ้น



รูป 3.1 ท่อฉนวนพีวีซีสำหรับยึดและบรรจุความต้านทานภาคแรงสูง

น้ำมันฉนวนนอกจากมีหน้าที่ระบายความร้อนดังกล่าวแล้ว ยังทำหน้าที่เป็นฉนวนระหว่างชั้นของความต้านทานภาคแรงสูง และช่วยลดการเกิดโคโรน่าในส่วนที่จมอยู่ในน้ำมันฉนวนนั้นด้วย {8} ในที่นี้ใช้น้ำมันหม้อแปลงที่มีคุณภาพดีและมีความคงทนต่อแรงดันไฟฟ้า (dielectric strength) เท่ากับ 30 กิโลโวลท์* เป็นฉนวน

3.2.2 พลังงานสูญเสียในตัวความต้านทาน

เมื่อตัวความต้านทาน R ของโวลเตจดีไวเซอร์ได้รับแรงดันอิมพลส์ $v(t)$ จะเกิดพลังงานทางไฟฟ้าสูญเสียขึ้นในตัวความต้านทานนั้น คำนวณได้ดังนี้

$$W_{el} = \int_0^{\infty} \frac{v^2(t)}{R} dt \quad (3.1)$$

W_{el} มีหน่วยเป็น จูล (Joule) ถ้า $v(t)$ มีหน่วยเป็น โวลต์ และ R มีหน่วยเป็น โอห์ม

โวลเตจดีไวเซอร์แบบความต้านทานมีค่า R คงที่ ดังนั้นจากสมการ (3.1) เขียนเสียใหม่

ได้ว่า

$$W_{el} = \frac{1}{R} \int_0^{\infty} v^2(t) dt$$

$$\text{กำหนดให้ } W_v = \int_0^{\infty} v^2(t) dt \quad (3.2)$$

W_v จะมีมิติเป็น V^2S หรือ $(kV)^2S$

แทนค่า W_v ในสมการ (3.1)

$$W_{el} = \frac{W_v}{R} \quad (3.3)$$

พลังงานทางไฟฟ้าที่สูญเสียในความต้านทาน W_{el} นี้ถือได้ว่า เปลี่ยนเป็นพลังงานความร้อน W_{th} ในตัวความต้านทานทั้งหมด {3,4}

* เป็นค่าระยะ 2.5 มิลลิเมตร ตามที่กำหนดในมาตรฐานไออีซี {16}

ดังนั้น
$$W_{th} = W_{el} \quad (3.4)$$

พลังงานความร้อน W_{th} นี้ทำให้เกิดอุณหภูมิเพิ่มในตัวความต้านทาน คำนวณได้จาก

$$W_{th} = m \cdot \beta \cdot \Delta\theta \quad (3.5)$$

W_{th} มีหน่วยเป็น จูล

เมื่อ m คือ มวลของโลหะผสมที่ใช้ทำตัวความต้านทาน หน่วยเป็น gm

β คือ ความร้อนจำเพาะของโลหะผสม หน่วยเป็น $\frac{J}{gm^{\circ}C}$

$\Delta\theta$ คือ อุณหภูมิเพิ่มของโลหะผสม หน่วยเป็น $^{\circ}C$

ความร้อนที่เพิ่มขึ้น Δt จะทำให้เกิดการเปลี่ยนแปลงค่าความต้านทาน ซึ่งมีผลกับอัตราส่วนแรงดันของโวลเตจดีไวเซอร์ การเปลี่ยนแปลงความต้านทานในภาวะทรานเซียน์คำนวณได้จาก

$$\frac{\Delta R}{R} = \alpha \cdot \Delta\theta \quad (3.6)$$

เมื่อ α คือ สัมประสิทธิ์อุณหภูมิของโลหะผสมที่ใช้ทำตัวความต้านทาน มีหน่วยเป็น ppm/ $^{\circ}C$

3.2.3 การเลือกตัวความต้านทานภาคแรงสูง

จากสมการ (3.1) จะเห็นได้ว่าพลังงานสูญเสียในความต้านทานจะขึ้นอยู่กับค่าความต้านทานที่ใช้ คือ ถ้าความต้านทานต่ำพลังงานสูญเสียจะมาก ซึ่งจะเป็นผลกระทบ คือ เป็นโหลดของเครื่องกำเนิดแรงดันอิมพัลส์ การเลือกค่าความต้านทานเพื่อออกแบบสร้างโวลเตจดีไวเซอร์สำหรับวัดแรงดันอิมพัลส์จึงควรจะต้องเลือกให้มีค่าสูงขึ้น แต่ถ้าใช้ค่าความต้านทานสูงมากก็จะมีผลเสียต่อผลตอบสนองของโวลเตจดีไวเซอร์ คือ เวลาตอบสนองจะมากเกินไป ทั้งนี้เนื่องจากเวลาตอบสนองแปรโดยตรงกับค่าความต้านทานดังสมการที่ (2.9) ทำให้โวลเตจดีไวเซอร์ไวไม่พอที่จะใช้วัดแรงดันที่เปลี่ยนแปลงค่าอย่างรวดเร็วได้ ค่าความต้านทานที่พอเหมาะจึงมีทั้งขีดจำกัดล่างและขีดจำกัดบน จากประสบการณ์ทางภาคปฏิบัติ ทำให้ทราบช่วงค่าความต้านทานที่เหมาะสม คือ ระหว่าง 5 ถึง 20 กิโลโห์ม ดังได้กล่าวไว้ในบทที่ 2

การออกแบบนอกจากจะต้องคำนึงถึงค่าความต้านทานแล้วยังจะต้องคำนึงถึงชนิดของวัสดุที่ใช้ทำเป็นตัวความต้านทานด้วย เพราะลักษณะของแรงดันอิมพัลส์เป็นแรงดันทรานเซียนท์ที่เกิดขึ้นในเวลาสั้นๆ แต่มีขนาดสูงพลังงานที่เกิดขึ้นจึงมีลักษณะเป็นทรานเซียนท์ด้วย ถ้าเลือกตัวความต้านทานไม่เหมาะสมกับการใช้งานลักษณะนี้จะทำให้เกิดการไหม้ หรือเกิดการเปลี่ยนแปลงค่าความต้านทานในภาวะทรานเซียนท์มากทำให้อัตราส่วนแรงดันของโวลเตจดีไวเซอร์เปลี่ยนแปลงมากด้วย จากสมการที่ (3.5) และ (3.6) ทำให้ทราบว่าตัวความต้านทานที่ใช้ต้องมีมวลของวัสดุที่เป็นตัวต้านทานมากพอ และต้องมีสัมประสิทธิ์อุณหภูมิต่ำมากๆ ด้วย จึงจะเหมาะสมสำหรับใช้เป็นโวลเตจดีไวเซอร์เพื่อวัดแรงดันอิมพัลส์ด้วยเหตุนี้เองจึงนิยมใช้ลวดความต้านทานทำเป็นตัวความต้านทานภาคแรงสูง งานวิจัยนี้ได้ทดลองสร้างโวลเตจดีไวเซอร์ด้วยลวดความต้านทานเช่นกัน และเพื่อศึกษาเปรียบเทียบจึงได้ทำการทดลองวิจัยโดยใช้ความต้านทานที่ทำด้วยวัสดุอื่น คือ ความต้านทานแบบฟิล์มโลหะออกไซด์ และความต้านทานแบบฟิล์มคาร์บอน

ก) ความต้านทานแบบเส้นลวด

ดังที่ได้กล่าวแล้วว่าการเลือกใช้ตัวความต้านทานภาคแรงสูงนั้น ต้องคำนึงถึงพลังงานความร้อนที่เกิดขึ้นในตัวความต้านทานเป็นประการสำคัญ ดังนั้นเพื่อให้สามารถหาเกณฑ์ในการตัดสินใจเลือกมิติลวดความต้านทาน จึงได้ทำการพิสูจน์วิเคราะห์ในเชิงคณิตศาสตร์ ดังต่อไปนี้

ถ้าให้เส้นลวดความต้านทานที่ใช้มีเส้นผ่าศูนย์กลาง d เซนติเมตร ความยาว l เซนติเมตร ความหนาแน่นของวัสดุที่ใช้ทำลวดความต้านทาน γ gm/cm³ สามารถคำนวณหามวลของวัสดุความต้านทานได้ดังนี้

$$m = \frac{1}{4} \pi d^2 l \gamma$$

แทนค่ามวลในสมการที่ (3.5)

$$W_{th} = \frac{1}{4} \pi d^2 l \gamma \beta \Delta\theta$$

แต่เพราะว่า $W_{th} = W_{el}$ ตามสมการ (3.4) และ $W_{el} = \frac{W}{R}$ ตามสมการ (3.3) ดังนั้น

$$\frac{W}{R} = \frac{1}{4} \pi d^2 l \gamma \beta \Delta\theta$$

$$W_V = \frac{1}{4} R \pi d^2 l \gamma \beta \Delta\theta$$

แต่เพราะว่า $R = \rho \frac{1}{A}$

เมื่อ ρ คือ ความต้านทานจำเพาะของวัสดุความต้านทาน หน่วยเป็น Ωcm .
แทนค่าในเทอมของมิติเส้นลวด ได้ดังนี้

$$R = \rho \frac{1}{\left(\frac{1}{4} \pi d^2\right)}$$

แทนค่า R ในสมการ W_V ข้างบน จะได้

$$W_V = l^2 \gamma \rho \beta \Delta\theta \quad (3.7)$$

จากสมการ (3.2) $W_V = \int_0^\infty v^2(t) dt$ จะเห็นได้ว่าเมื่อทราบขนาดและลักษณะของแรงดันอิมพัลส์จะทำให้เราสามารถหามิติลวดความต้านทานที่ใช้ได้ ถ้าหากกำหนดอุณหภูมิที่ยอมให้เพิ่มขึ้นได้ $\Delta\theta$ สมมุติว่ายอมให้อุณหภูมิเพิ่มขึ้นได้ $300-500^\circ\text{C}$ ($\Delta\theta$ ขนาดนี้ทำให้ค่าความต้านทานของลวดความต้านทานเปลี่ยนแปลงไม่เกิน 0.5 % ดังคำนวณได้จากสมการ (3.6)) และถ้าแรงดันที่วัดไม่เกิน 300 กิโลโวลต์ W_V ที่คำนวณได้จะมีค่าอยู่ในช่วง 3 ถึง 5 $(\text{kV})^2 \text{S}$

ถ้าต้องการวัดแรงดันอิมพัลส์รูปฟังก์ชันเอกซ์โปเนนเชียล ซึ่งมีสมการดังนี้

$$v(t) = \hat{V} e^{-t/\tau}$$

เมื่อ \hat{V} คือ ค่าอัมพลิจูดของคลื่นแรงดัน มีหน่วยเป็น kV

τ คือ ค่าคงที่เวลาของฟังก์ชันเอกซ์โปเนนเชียล มีหน่วยเป็น S

คำนวณหา W_V มีหน่วยเป็น $(\text{kV})^2 \text{S}$ จากสมการ (3.2) ได้ดังนี้

$$\begin{aligned} W_V &= \int_0^\infty (\hat{V} e^{-t/\tau})^2 dt \\ &= \hat{V}^2 \int_0^\infty e^{-2t/\tau} dt \\ &= \hat{V}^2 \frac{\tau}{2} \end{aligned} \quad (3.8)$$

ถ้าใช้ตัวความต้านทานที่มีค่า $W_V = 3(\text{kV})^2\text{s}$ ดังนั้น

$$\hat{V}^2 \cdot \frac{\tau}{2} = 3$$

เมื่อกำหนด τ ของแรงดันให้สามารถคำนวณหาอัมพลิจูดสูงสุดของแรงดัน \hat{V} ที่สามารถใช้ความต้านทานชนิดนี้วัดได้ ดังตัวอย่างเช่น

τ (μs)	1	10	100	1000	10000
\hat{V} (kV)	2449	775	244.9	77.5	24.5

ในกรณีเป็นแรงดันอิมพัลส์รูปคลื่นมาตรฐาน 1.2/50 μs อาจประมาณได้ว่าแรงดันแบบเอกซ์โปเนนเชียลที่มีค่าคงที่เวลา 70 μs {3} ดังนั้นถ้าต้องการวัดแรงดันอิมพัลส์แบบฟ้าผ่ารูปคลื่นมาตรฐานขนาด 300 กิโลโวลต์ จึงต้องใช้ตัวความต้านทานที่มี W_V เท่ากับค่าที่คำนวณได้จากสมการ (3.8) ดังนี้

$$\begin{aligned} W_V &= (300)^2 \times \frac{70 \times 10^{-6}}{2} \\ &= 3.15 (\text{kV})^2\text{s} \end{aligned}$$

ในการออกแบบตัวความต้านทานภาคแรงสูงเพื่อใช้กับโวลเตจดีไวเซอร์ขนาด 300 กิโลโวลต์ ในที่นี้ ใช้ลวดความต้านทานแบบไม่มีฉนวนหุ้มซึ่งเป็นโลหะผสมระหว่างนิเกิลและโครเมียม ลวดความต้านทานที่ใช้มีข้อมูล ดังนี้

ความต้านทานจำเพาะ	$\rho = 79.5$	$\mu\Omega \text{ cm}$
ความหนาแน่น	$\gamma = 8.1$	gm/cm^3
ความร้อนจำเพาะ	$\beta = 0.46$	$\text{J/gm}^\circ\text{C}$
สัมประสิทธิ์อุณหภูมิ	$\alpha = 10$	$\text{ppm}/^\circ\text{C}$
เส้นผ่าศูนย์กลาง	$d = 90$	μm
ความต้านทานต่อ เมตร	$= 125$	Ω

จากสมการ (3.7) ความยาวลวดความต้านทานที่ต้องใช้ หน่วยเป็น เซนติเมตร ได้ดังนี้

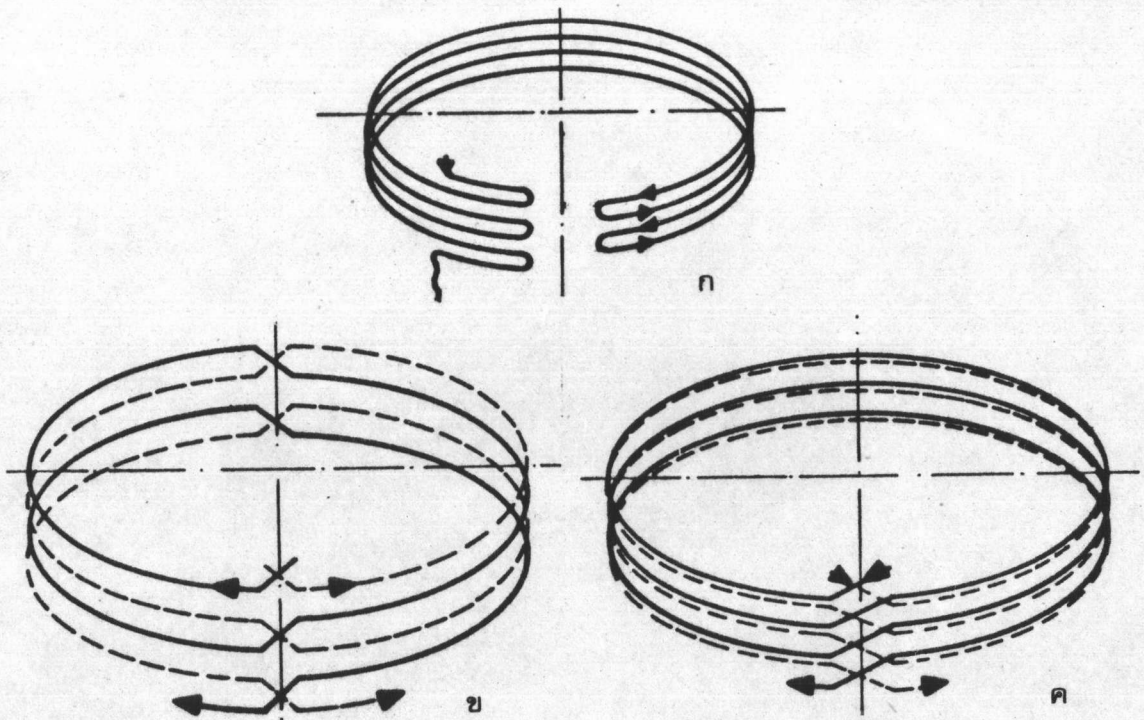
$$l = \sqrt{\frac{W_v}{\gamma \rho \beta \cdot \Delta\theta}} \quad (3.9)$$

เมื่อ W_v มีหน่วยเป็น V^2S และ $\Delta\theta$ มีหน่วยเป็น $^{\circ}C$ ถ้ากำหนดให้ $\Delta\theta = 300^{\circ}C$ และดังที่ทราบแล้วว่า W_v ของแรงดันอิมพัลส์แบบฟ้าผ่ารูปคลื่นมาตรฐาน 300 กิโลโวลต์ เท่ากับ $3.15 (kV)^2S$ และแทนค่าข้อมูลของลวดความต้านทานในสูตร (3.9) คำนวณหาความยาว l ของลวดความต้านทานที่ควรใช้ ได้ $l = 59.5$ เมตร นำไปใช้คำนวณหาความต้านทานทั้งหมดได้

$$\begin{aligned} \text{ความต้านทานทั้งหมด} &= 59.5 \times 125 \\ &= 7437 \ \Omega \end{aligned}$$

ซึ่งเป็นค่าที่เหมาะสมที่จะออกแบบสร้างเป็นโวลเตจดีไวเคอร์แบบความต้านทานดังได้กล่าวแล้วในบทที่ 2

เพื่อให้สเตรินดักแทนซ์ในตัวความต้านทานภาคแรงสูงมีค่าต่ำ จึงต้องพันลวดให้กระแสในลวดความต้านทานที่อยู่ใกล้กันไหลสวนทางกัน เพื่อให้หักล้างผลกระทบของสเตรินดักแทนซ์ให้มากที่สุด การพันลวดความต้านทานให้ได้สเตรินดักแทนซ์ต่ำๆ อาจทำได้หลายวิธี {3} เช่นการพันที่แสดงไว้ในรูป 3.2



รูป 3.2 การพันลวดความต้านทานให้มีสเตรินดักแทนซ์ต่ำ

วิธีการในรูป ก. เหมาะสำหรับลวดความต้านทานที่ไม่มีฉนวนหุ้ม ส่วนวิธีการในรูป ข. และ ค. เหมาะกับการพันลวดความต้านทานที่มีฉนวนหุ้มสองเส้นพันสวนทางกัน ทำให้ได้ thermal capacity เพิ่มขึ้น ซึ่งจำเป็นเมื่อแรงดันกำหนดสูงขึ้น ในที่นี่ใช้วิธีการพันลวดแบบลวดสเตรอินดัด-แบนซ์ตามวิธีในรูป ก. โดยพันบนท่อฉนวนพีวีซีขนาดเส้นผ่าศูนย์กลาง 8.5 เซนติเมตร กิ่งร่องเล็ก ๆ บนผิวท่อเล็กประมาณ 1-2 มิลลิเมตร สำหรับเป็นช่องให้ลวดความต้านทานพันอยู่ใต้บนผิวท่อ ในทางทฤษฎีลวดความต้านทานควรจะพันให้อยู่ชิดกันมากที่สุดเท่าที่จะทำได้ แต่ในทางปฏิบัติจะมีความยุ่งยากต่อแรงดันไฟฟ้าระหว่างร่อง ด้วยเหตุนี้เองจึงออกแบบให้ตัวความต้านทานแช่อยู่ในน้ำมัน อย่างไรก็ตามการพันชิดกันมากๆ จะทำให้เกิดความเครียดทางกล ตรงจุดลวดควงกลับมาก ซึ่งเป็นผลเสียต่อตัวความต้านทาน จึงเลือกใช้ระยะห่างระหว่างร่องเท่ากับ 2.5 มิลลิเมตร ซึ่งเป็นระยะที่พอเหมาะสะดวกในการพัน ฉะนั้นความยาวของท่อพีวีซีที่ใช้พันลวดความต้านทานอาจหาได้ คือ

เส้นผ่าศูนย์กลางของท่อพีวีซี	8.5	เซนติเมตร
กึ่งร่องเล็ก	0.1	เซนติเมตร
เส้นผ่าศูนย์กลางของท่อวัดถึงกันร่อง	= 8.5 - 2 (0.1)	
	= 8.3	เซนติเมตร
ความยาวของลวดความต้านทานต่อหนึ่งรอบ	= $\pi \times (8.3)$	
	= 26	เซนติเมตร
จำนวนรอบเส้นลวดที่พัน	= $\frac{\text{ความยาวลวดความต้านทาน}}{\text{ความยาวของลวดความต้านทานต่อหนึ่งรอบ}}$	
	= $\frac{5950}{26}$	
	= 229	รอบ
ความยาวท่อพีวีซีที่ใช้พันลวด	= จำนวนรอบ \times ระยะห่างระหว่างรอบ	
	= 229 \times 0.25	
	= 57.25	เซนติเมตร

ฉะนั้นเลือกใช้ท่อพีวีซีสำหรับพันเส้นลวดยาว 60 เซนติเมตร

ลักษณะการพันเส้นลวดความต้านทานภาคแรงสูง แสดงในรูป 3.3 ซึ่งได้ความต้านทานรวมทั้งหมด 7170 โอห์ม ดังนั้นจะสามารถหาความยาวจริงของเส้นลวดความต้านทานได้

$$\begin{aligned}
 \text{ความยาวลวดความต้านทาน 1} &= \frac{\text{ความต้านทานรวม}}{\text{ความต้านทานต่อ 1 เมตร}} \\
 &= \frac{7170}{125} \\
 &= 57.4 \quad \text{เมตร}
 \end{aligned}$$

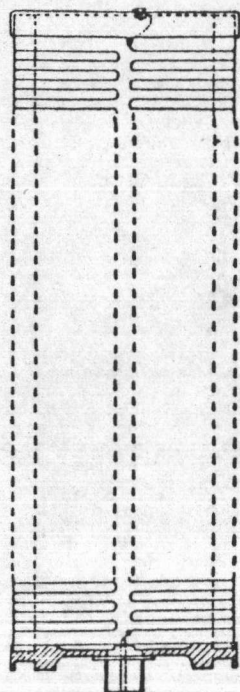
จากสมการ (3.7) คำนวณหาค่าอุณหภูมิเพิ่มของสารความต้านทานได้ดังนี้

$$\begin{aligned}
 \Delta\theta &= \frac{W}{I^2 \gamma \rho \beta} \\
 &= \frac{3.15 \times 10^6}{(57.4 \times 10^2)^2 \times 8.1 \times 79.5 \times 10^{-6} \times 0.46} \\
 &= 323^\circ\text{C}
 \end{aligned}$$

การเปลี่ยนแปลงของค่าโอห์มของความต้านทานคำนวณได้จากสมการ (3.6)

$$\begin{aligned}
 \frac{\Delta R}{R} &= \alpha \Delta\theta \\
 &= 10 \times 10^{-6} \times 323 \times 100 \quad \% \\
 &= 0.32 \quad \%
 \end{aligned}$$

ซึ่งต่ำกว่าเกณฑ์ที่กำหนดได้ตามต้องการ



ก



ข

รูป 3.3 ความต้านทานภาคแรงสูงแบบเส้นลวดความต้านทาน

ก. ลักษณะการพัน

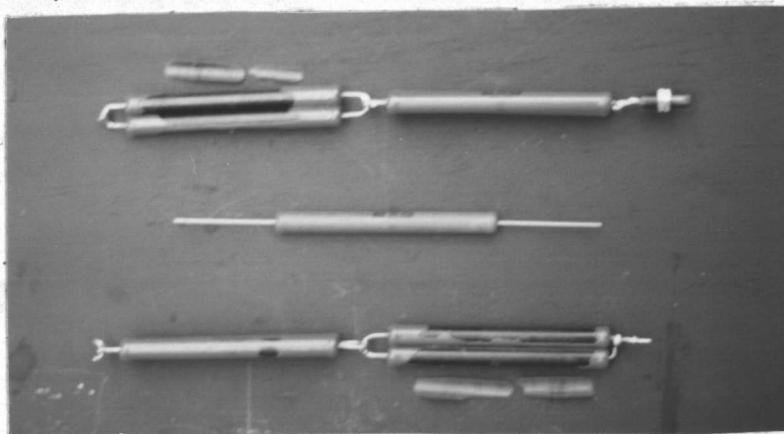
ข. ภาพถ่ายความต้านทานเมื่อพันและประกอบเสร็จเรียบร้อย

ข) ความต้านทานแบบฟิล์มโลหะออกไซด์

ความต้านทานแบบฟิล์มโลหะออกไซด์ ที่นำมาใช้ในที่นี้เป็นความต้านทานแบบที่ใช้กับไฟฟ้าแรงสูง (high voltage resistors) ซึ่งสร้างขึ้นด้วยกรรมวิธีทันสมัย โดยเผาสารความต้านทานให้ระเหิดไปเกาะบนแกนเซรามิกส์ที่วางอยู่ในอากาศที่อุณหภูมิมากกว่า 760 องศาเซลเซียส ความต้านทานแบบนี้มีเสถียรภาพทางความร้อนดี และมีความทนทานต่อการเปลี่ยนแปลงอุณหภูมิโดยฉับพลัน (thermal - shock) มีสัมประสิทธิ์อุณหภูมิน้อยกว่า 80 ppm/°C เนื่องจากเป็นฟิล์มบางจึงมีผลกระทบเกี่ยวกับกระแสไหลในผิว (skin effect) น้อย

ตัวความต้านทานที่ใช้เป็นความต้านทานภาคแรงสูงในที่นี้มีค่า 10.28 กิโลโอห์ม ซึ่งประกอบด้วยตัวความต้านทาน 10 ชุด ชุดละ 2 ตัวต่อขนานกัน แต่ละตัวมีขนาด 2 กิโลโอห์ม 7.5 วัตต์ และมี

แรงดันที่กำหนด 15 กิโลโวลต์ ทนต่อแรงดันเกินได้ 1.5 เท่าของแรงดันที่กำหนดภายในเวลา 5 วินาที ตัวอย่างความต้านทานแสดงไว้ในรูป 3.4 สีดำที่ปรากฏในภาพนั้น เป็นฟิล์มโลหะออกไซด์ ซึ่งฉาบหุ้มด้วยวัสดุฉนวนสีน้ำตาล



รูป 3.4 ความต้านทานแบบฟิล์มโลหะออกไซด์

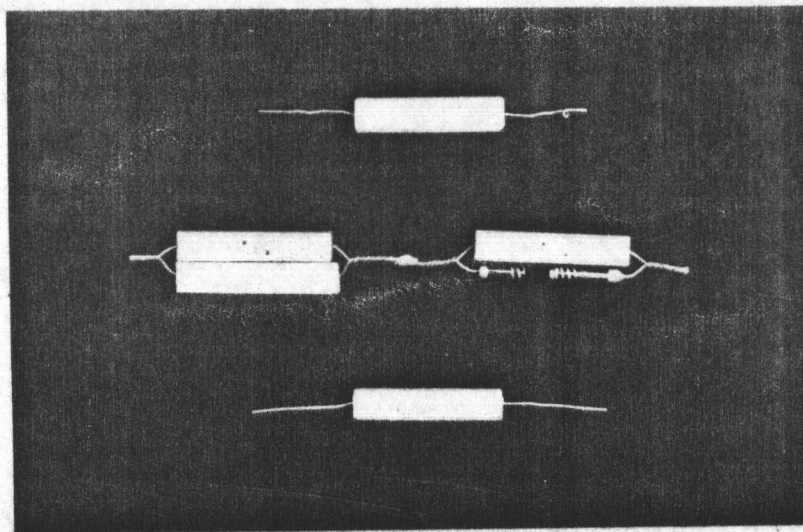
การประกอบความต้านทานภาคแรงสูงแบบฟิล์มโลหะออกไซด์ แสดงในรูป 3.5 ตัวอย่างความต้านทานภาคแรงสูงจะยึดอยู่ในท่อฉนวนพีวีซี (สีเทา ในรูป) แห่อยู่ในน้ำมันหม้อแปลงซึ่งบรรจุอยู่ในท่อฉนวนพีวีซีอีกชั้นหนึ่ง (สีน้ำตาลแดง)



รูป 3.5 การประกอบความต้านทานภาคแรงสูงแบบฟิล์มโลหะออกไซด์

ค) ความต้านทานแบบฟิล์มคาร์บอน

เพื่อทดลองศึกษาอุณหภูมิลักษณะสมบัติของโวลเตจดีไวเซอร์ ที่ใช้ตัวความต้านทานแบบฟิล์มคาร์บอน ที่มีขายทั่วไปตามท้องตลาดเป็นความต้านทานภาคแรงสูง ความต้านทานแบบนี้มีสัมประสิทธิ์อุณหภูมิเป็นลบ คือ มีค่าประมาณ $-230 \text{ ppm}/^{\circ}\text{C}$ ถ้าฟิล์มมีความหนาลดลงสัมประสิทธิ์อุณหภูมิจะยิ่งน้อยลง อาจลดลงถึง $-400 \text{ ppm}/^{\circ}\text{C}$ [5] งานทดลองนี้ใช้ความต้านทานรวม 9870 โอห์ม ซึ่งประกอบด้วยความต้านทาน 10 ชุด ชุดละ 2 ตัวต่อขนานกัน แต่ละตัวมีขนาด 2 กิโลโอห์ม 10 วัตต์ ดังในรูป 3.5 ตัวความต้านทานเหล่านี้บรรจุไว้ในท่อพีวีซีทำนองเดียวกันกับตัวความต้านทานแบบฟิล์มโลหะออกไซด์



รูป 3.6 ความต้านทานแบบฟิล์มคาร์บอน

3.3 การออกแบบภาคแรงต่ำ

3.3.1 หลักเกณฑ์ทั่วไป

การออกแบบความต้านทานภาคแรงต่ำคำนึงถึงปัญหาต่างๆ ดังนี้

- ก) แรงดันขาออกต้องไม่ต่ำเกินไปเพื่อหลีกเลี่ยงการรบกวนจากภายนอก เช่น จากกระแสที่ไหลในเปลือกนอกของสายเคเบิลวัด หรือจากสนามแม่เหล็กไฟฟ้าเหนี่ยวนำซึ่งเกิดขึ้นตามส่วนต่างๆ

ของระบบ ถ้าขนาดของสัญญาณที่ต้องการวัดต่ำเกินไปจะทำให้สัญญาณรบกวนเด่นชัดขึ้น เป็นผลกระทบ ต่อแรงดันที่ต้องการวัด

ข) การจัดวางองค์ประกอบความต้านทานภาคแรงต่ำต้องพิจารณาเป็นพิเศษ เพื่อไม่ให้เกิด การเหนี่ยวนำจากสนามแม่เหล็กบนสายนำออกจากโวลเตจดีไวเซอร์อื่นเนื่องมาจากกระแสที่ไหลผ่าน ความต้านทาน จึงควรวางตัวความต้านทานให้เป็นทรงกระบอกโคแอกเซียลกับสายนำออก คือ ตัว ความต้านทานอยู่รอบนอกและสายนำออกเป็นแกนกลาง

ค) ตัวความต้านทานที่ใช้ทำเป็นอิมพีแดนซ์ภาคแรงต่ำ ต้องมีสเตรอินดักแตนซ์น้อยมากๆ เพื่อ ไม่ให้เกิดการแกว่งในผลตอบสนองที่เนื่องมาจากภาคแรงต่ำ

ง) ความต้านทานภาคแรงต่ำต้องเกิดการเปลี่ยนแปลงค่าความต้านทานในภาวะทรานเซียน น้อยมาก เพื่อรักษาอัตราส่วนแรงดันให้คงที่

จ) ภาคแรงต่ำของโวลเตจดีไวเซอร์พัฒนาขึ้นใช้ควรเปลี่ยนแปลงอัตราส่วนได้ง่ายเพื่อให้ได้ แรงดันขาออกเหมาะสมกับเครื่องวัดที่มีอยู่ จึงออกแบบโครงสร้างของภาคแรงต่ำแยกต่างหากจากภาค แรงสูงเพื่อให้ถอดเปลี่ยนได้สะดวก จะทำให้ได้โวลเตจดีไวเซอร์ที่มีความคล่องตัวในการใช้งานมากขึ้น

3.3.2 การเลือกแรงดันขาออก

แรงดันขาออกสูงสุดของโวลเตจดีไวเซอร์จะกำหนดด้วยแรงดันป้อนเข้าสูงสุดของเครื่องวัด ต้านแรงต่ำ ซึ่งอาจเป็นออสซิลโลสโคป หรือโวลต์มิเตอร์วัดค่ายอด ออสซิลโลสโคปแบบธรรมดาที่ใช้ อยู่ทั่วไปจะรับแรงดันขาเข้าได้ไม่เกิน 200 โวลท์ ดังนั้นเพื่อให้ใช้กับออสซิลโลสโคปที่มีอยู่ทั่วไปดัง กล่าวนี้ได้ แรงดันขาออกของโวลเตจดีไวเซอร์จึงไม่ควรเกิน 200 โวลท์ เว้นเสียแต่ว่าจะใช้กับ อิมพัลส์ออสซิลโลสโคป หรือโวลต์มิเตอร์วัดค่ายอดที่ออกแบบมาวัดแรงดันอิมพัลส์โดยเฉพาะ หรือ อาจลดทอนแรงดันขาออกด้วยโพรบช่วยอีกทอดหนึ่ง เมื่อทราบแรงดันสูงและแรงดันขาออกที่กำหนด จะทำให้คำนวณอัตราส่วนแรงดัน a ของโวลเตจดีไวเซอร์จากสมการ (2.5) ได้ซึ่งอัตราส่วนแรง ดันนี้มีความสัมพันธ์อยู่ในเทอมของอัตราส่วนความต้านทาน ดังที่ได้พิสูจน์วิเคราะห์ไว้ในภาคผนวก 1 คือ

$$a = \frac{R_m(R_d + R_1 + R_2) + R_2(R_d + R_1)}{R_2 R_m} \quad (3.10)$$

เมื่อ R_1 คือ ความต้านทานภาคแรงสูง

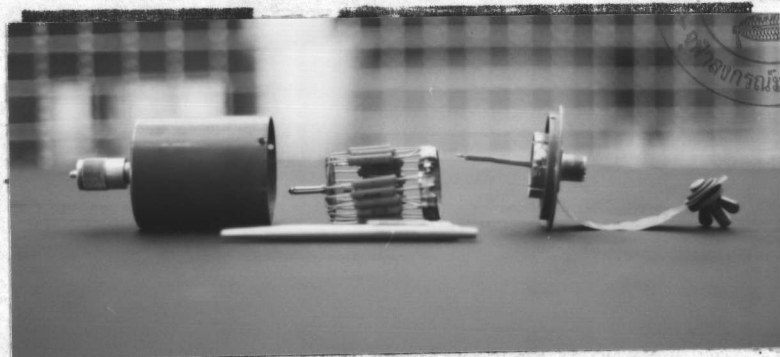
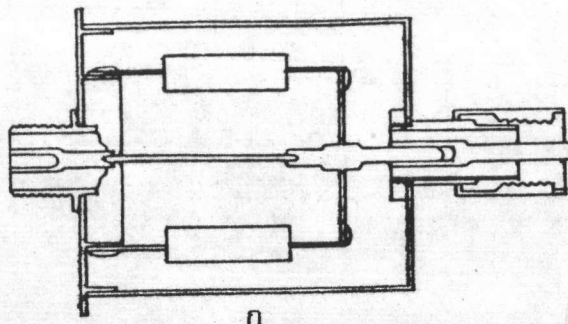
R_2 คือ ความต้านทานภาคแรงต่ำ

R_d คือ ความต้านทานหน่วงในสายนำ

R_m คือ ความต้านทานแมทซิ่ง

ฉะนั้นจากสมการ (3.10) จะคำนวณหาความต้านทานภาคแรงต่ำได้

การทดลองในที่นี้ใช้ตัวความต้านทานแบบฟิล์มโลหะออกไซด์ขนาด 500 โอห์ม 4 วัตต์ จำนวน 23 ตัวต่อขนานกัน ความต้านทานแต่ละตัวมีแรงดันที่กำหนด 2 กิโลโวลต์ ทนแรงดันเกินได้ 1.5 เท่าของแรงดันที่กำหนดภายในเวลา 5 วินาที อุณหภูมิใช้งานสูงสุด 275°C ใช้โหลดเกินได้ 5 เท่าภายใน 5 วินาที สัมประสิทธิ์อุณหภูมิ $50 \text{ ppm}/^{\circ}\text{C}$ ตัวความต้านทานชุดนี้บรรจุอยู่ในทรงกระบอกทองเหลืองเพื่อป้องกันการรบกวนที่เกิดจากสนามไฟฟ้าภายนอก ลักษณะโครงสร้างและการประกอบตัวความต้านทานภาคแรงต่ำที่สร้างขึ้น แสดงให้อูในรูป 3.7 ความต้านทานภาคแรงต่ำชุดนี้ใช้ได้สำหรับความต้านทานภาคแรงสูงแบบลวดความต้านทานและแบบฟิล์มโลหะออกไซด์ ส่วนความต้านทานภาคแรงต่ำสำหรับใช้กับโวลเตจดีไวเซอร์ที่มีตัวความต้านทานภาคแรงสูงเป็นแบบฟิล์มคาร์บอน ใช้ตัวความต้านทานแบบฟิล์มคาร์บอนขนาด 220 โอห์ม จำนวน 10 ตัวต่อขนานกันได้ความต้านทานรวม 22.2 โอห์ม



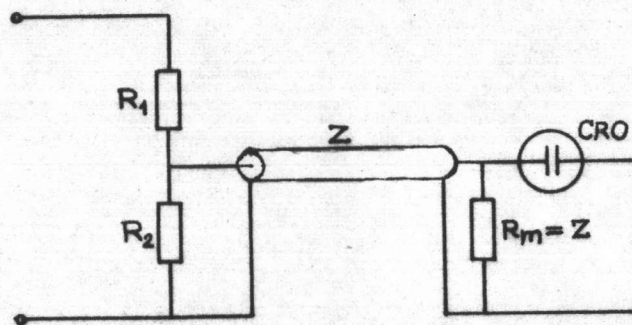
รูป 3.7 ตัวความต้านทานภาคแรงต่ำ ขนาด 21.7 Ω

ก. ลักษณะโครงสร้าง

ข. การประกอบ

3.4 การต่อโวลเตจดีไวเคอร์ในระบบการวัด

ดังที่ได้กล่าวแล้วว่าการวัดแรงดันสูงด้วยโวลเตจดีไวเคอร์นั้นจะวัดแรงดันจากส่วนที่เป็นภาคแรงดันต่ำด้วยเครื่องวัด แม้ว่าจะเป็แรงดันต่ำก็ตามก็ไม่สามารถที่จะใช้เครื่องวัดเข้าไปวัดโดยตรงได้ เพราะจะไม่ปลอดภัยต่อผู้ปฏิบัติงาน จำเป็นต้องต่อวงจรด้วยสายเคเบิลวัดเพื่อนำแรงดันขาออกที่ต้องการวัดไปเข้าเครื่องวัดในระยะที่ห่างไกลพอสมควรและโดยเหตุที่ว่าต้องใช้เครื่องวัดที่มีอิมพีแดนซ์ขาเข้าสูง และสัญญาณแรงดันที่ต้องการวัดมีความถี่สูง จะเป็นเหตุให้เกิดคลื่นสะท้อนกลับที่จุดต่อของสายเคเบิลกับเครื่องวัด ซึ่งจะทำให้เกิดความผิดพลาดในการวัดแรงดัน จึงจำเป็นต้องใส่แมทชิ่งอิมพีแดนซ์ (matching impedance) ที่มีค่าโอห์มเท่ากับเสิร์จอิมพีแดนซ์ของสายเคเบิลวัดที่ปลายสายก่อนเข้าเครื่องวัด ดังในรูป 3.8

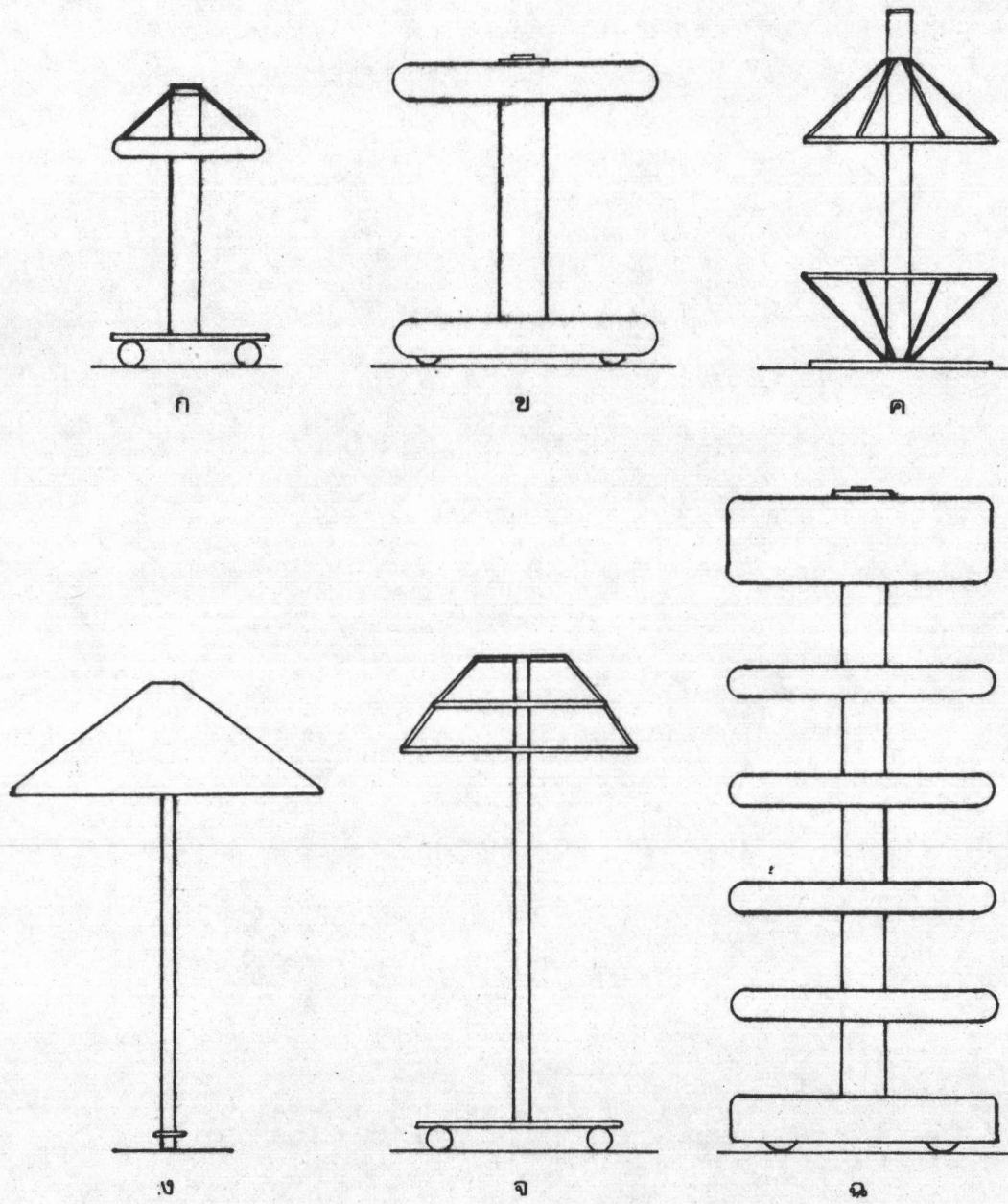


รูป 3.8 ระบบการวัดโดยใช้โวลเตจดีไวเคอร์แบบความต้านทาน

แมทชิ่งอิมพีแดนซ์ที่ใช้ในที่นี้จะเป็นความต้านทาน ซึ่งออกแบบและประกอบทำนองเดียวกันกับความต้านทานภาคแรงต่ำของโวลเตจดีไวเคอร์ คือ ใช้ความต้านทานแบบฟิล์มโลหะออกไซด์ขนาด 750 โอห์ม จำนวน 10 ตัว ต่อขนานกัน ได้ความต้านทานรวม 75 โอห์ม หัวสายเคเบิลที่ใช้เป็นข้อต่อแบบ UHF

3.5 การออกแบบซิลค์อีเลกโตรด

ดังที่ได้กล่าวในบทที่ 2 แล้วว่ารูปร่างและขนาดของซิลค์อีเลกโตรดที่ใช้ประกอบตอนบนของโวลเตจดีไวเคอร์เพื่อปรับปรุงเวลาตอบสนองให้ดีขึ้นนั้นไม่มีกฎเกณฑ์ตายตัว จึงมีการทำขึ้นในหลายแบบดัง ในรูป 3.9 รูป ก. เป็นซิลค์อีเลกโตรดตามมาตรฐานบีเอสมีลักษณะเป็นวงแหวนตัวนำติดตั้ง



รูป 3.9 โวลเตจติไวเคอร์แบบซิลด์ลักษณะต่างๆ

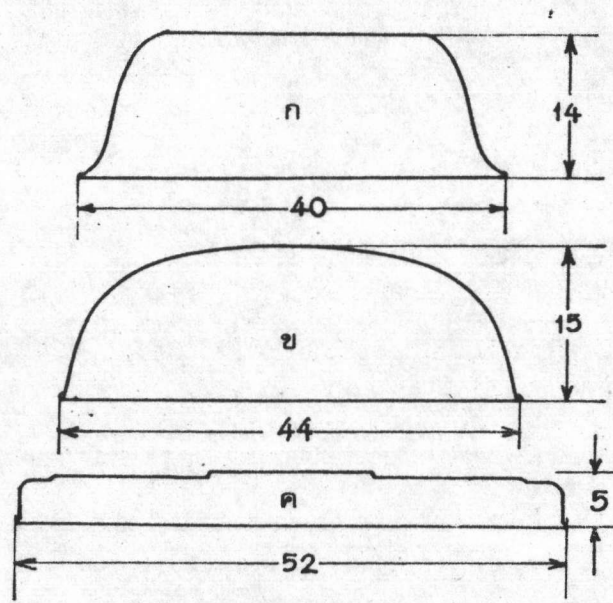
ตอนบนแต่ต่ำกว่าระดับบนสุดของโวลเตจดีไวเคอร์ {8} รูป ข. และ ฉ. เป็นซิลค์อีเลกโทรดออกแบบโดย Berger มีลักษณะเป็นวงแหวนตัวนำติดตั้งที่ตอนบนและล่างหรือติดตั้งเป็นช่วงๆ ตลอดความสูงของโวลเตจดีไวเคอร์ {4} รูป ค. เป็นซิลค์อีเลกโทรดตามแบบของ Kuffel มีลักษณะเป็นซี่ๆ เชื่อมติดกับวงแหวนติดตั้งทั้งตอนบนและล่างของโวลเตจดีไวเคอร์ {6} รูป ง. เป็นซิลค์อีเลกโทรดแบบกรวย {8} รูป จ. เป็นอีเลกโทรดที่มีลักษณะแบบรูป ก. แต่มีชั้นมากขึ้นติดตั้งตอนบนของโวลเตจดีไวเคอร์ ในกรณีที่โวลเตจดีไวเคอร์แบบมีซิลค์มีแรงดันกำหนด 300 กิโลโวลท์ อาจใช้ซิลค์อีเลกโทรดติดตั้งตอนบนอันเดียวก็เพียงพอ {5} ซิลค์อีเลกโทรดที่สร้างขึ้นทำเลียนแบบซิลค์อีเลกโทรดตามมาตรฐานบีเอส ซึ่งให้คำแนะนำไว้ว่าขนาดเส้นผ่าศูนย์กลางของวงแหวน ประมาณ 65 % ของความสูงของโวลเตจดีไวเคอร์ก็อยู่ในแนวระดับต่ำกว่าส่วนยอดสุด ประมาณ 25 % ของความสูง ทำด้วยท่ออลูมิเนียมขนาดเส้นผ่าศูนย์กลาง 3 เซนติเมตร ทำเป็นรูปวงแหวนขนาดเส้นผ่าศูนย์กลาง 65 เซนติเมตร ต่อกันอลูมิเนียมขนาดเส้นผ่าศูนย์กลาง 2 เซนติเมตร เพื่อยึดติดกับตอนบนของโวลเตจดีไวเคอร์ ดังรูป 3.10



รูป 3.10 ซิลค์อีเลกโทรดสำหรับโวลเตจดีไวเคอร์ 300 กิโลโวลท์

นอกจากนั้นยังได้ทดลองใช้ภาชนะอลูมิเนียมที่มีขายในท้องตลาด คือ อ่าง กะทะ และฝาโอ่ง ซึ่งมีน้ำหนักเบา ผิวเรียบ ลักษณะมน ทำเป็นซิลค์อีเลกโทรดภาชนะอลูมิเนียมดังกล่าว แสดงในรูป 3.11 ก. อ่าง ข. กะทะ ค. ฝาโอ่ง

โวลเตจดีไวเคอร์ที่ออกแบบและสร้างขึ้น แสดงไว้ในรูป 3.12



รูป 3.11 ซิลด์อีเล็กโตรดที่ตัดแปลงจากภาชนะอลูมิเนียมชนิดต่างๆ



ก

ข

รูป 3.12 ลักษณะของอิมพัลส์โวลเตจดีไวเซอร์ขนาด 300 กิโลโวลท์

ก. อิมพัลส์โวลเตจดีไวเซอร์แบบธรรมดา

ข. อิมพัลส์โวลเตจดีไวเซอร์แบบมีซิลด์