

รายการอ้างอิง

ภาษาไทย

- กิตติศักดิ์ อนุรักษสกุล. การวิเคราะห์และลดข้อของเสียในกระบวนการ ขึ้นรูปชิ้นส่วน โครงร่างยานยนต์ โดยใช้เทคนิค FMEA. วิทยานิพนธ์ปริญญาโทบริหารธุรกิจ, ภาควิชาวิศวกรรมอุตสาหการ คณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, 2545.
- เฉลิมพล สีลาผาดิกุล. การวิเคราะห์และควบคุมปัจจัยที่มีผลกระทบต่อทางคุณภาพสำหรับอุตสาหกรรมผลิตยางรถยนต์. วิทยานิพนธ์ปริญญาโทบริหารธุรกิจ, ภาควิชาวิศวกรรมอุตสาหการ คณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, 2540.
- ธัญญาภรณ์ ธนบุญสมบัติ. การวิเคราะห์และลดข้อของเสียในกระบวนการผลิตกระจกนิรภัยด้านข้างสำหรับรถยนต์ โดยใช้เทคนิค FMEA. วิทยานิพนธ์ปริญญาโทบริหารธุรกิจ, ภาควิชาวิศวกรรมอุตสาหการ คณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, 2546.
- นิพนธ์ ชวนะปราณี. การประยุกต์ใช้เทคนิค FMEA และ FTA ในงานการออกแบบและพัฒนาผลิตภัณฑ์สายไฟฟ้า. วิทยานิพนธ์ปริญญาโทบริหารธุรกิจ, ภาควิชาวิศวกรรมอุตสาหการ คณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, 2543.
- วิทย์ วรรณวิจิตร. การปรับปรุงกระบวนการผลิตแม่พิมพ์โลหะของอุตสาหกรรมผลิตชิ้นส่วนยานยนต์. วิทยานิพนธ์ปริญญาโทบริหารธุรกิจ, ภาควิชาวิศวกรรมอุตสาหการ คณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, 2547.
- อรรถพล ฤทธิภักดี. การปรับปรุงคุณภาพสำหรับกระบวนการพ่นสีชิ้นส่วนพลาสติกในอุตสาหกรรมรถยนต์. วิทยานิพนธ์ปริญญาโทบริหารธุรกิจ, ภาควิชาวิศวกรรมอุตสาหการ คณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, 2544.
- อนุวัตร หอมรสสุคนธ์ และ เสมอจิตร หอมรสสุคนธ์. ปฏิบัติการ ISO/TS 16949 : 2002 มุ่งสู่อุตสาหกรรมยานยนต์. พิมพ์ครั้งที่ 1. กรุงเทพมหานคร: สำนักพิมพ์แห่งจุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, 2550.
- ฝ่ายวิชาการ บริษัทสกายบุ๊กส์ จำกัด. งานเครื่องมือกลเบื้องต้น. พิมพ์ครั้งที่ 1. กรุงเทพมหานคร: สำนักพิมพ์สกายบุ๊กส์, 2547.
- ศ.เสวี ยูนิพันธ์, รศ.จรูญ มหิตธาฟองกุล และรศ.ดำรงค์ ทวีแสงสกุลไทย. เทคนิคการควบคุมคุณภาพ. กรุงเทพมหานคร: สำนักพิมพ์จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, 2547.
- ดร.ปริทรรศน์ พันธุบรรยงก์ และดร.ประสงค์ ศรีเจริญชัย. เทคนิคการใช้เครื่องมือวัด. 2000เล่ม. พิมพ์ครั้งที่ 2. กรุงเทพมหานคร: 70 สีการพิมพ์, 2538.

กิตติศักดิ์ พลอยพานิชเจริญ. การวิเคราะห์อาการขัดข้องและผลกระทบ. 2000เล่ม. พิมพ์ครั้งที่ 1.

กรุงเทพมหานคร: พิมพ์ดีการพิมพ์, 2551.

สมบัติ ชิวหา. พื้นฐานเทคโนโลยีซีเอ็นซี. พิมพ์ครั้งที่ 1. กรุงเทพมหานคร: สำนักพิมพ์สกายบุ๊กส์, 2549.

ศุภชัย รมยานนท์ และฉวีวรรณ รมยานนท์. ทฤษฎีเครื่องมือกล 1. 500เล่ม. พิมพ์ครั้งที่ 5.

กรุงเทพมหานคร: โรงพิมพ์ไทยวัฒนาพานิช, 2540.

มิชซูบิชิ แมททีเรียลเครื่องมือการกลึง และขึ้นรูปโลหะ. กรุงเทพมหานคร: แมททีเรียล คาร์ไบด์, 2550.

ภาษาอังกฤษ

Cassanelli, G., Mura, G., Fantini, F., Vanzi, M., and Plano, B. Failure Analysis-assisted FMEA.

Microelectronics Reliability 46 (2006): 1795–1799.

Dhafr, N., Ahmad, M., Burgess, B., and Canagassababady, S. Improvement of quality performance in manufacturing organizations by minimization of production defects.

Robotics and Computer-Integrated Manufacturing 2 (2006): 536-542.

Douglax C. Montgomery. Introduction to Statistical Quality Control. 3rd John Wiley & Sons, 1997.

Jerry Bank, Principles of Quality Control, John Wiley & Sons, Inc., 1989.

Johnson, K.G., Khan, M.K. A study into the use of process failure mode and effects analysis (PFMEA) in the automotive industry in the UK. Journal of Materials Processing

Technology 139 (2003): 348-356.

Potential Failure Mode and Effect Analysis (FMEA) Reference Manual, Third Edition, July, 2001.

Rhee, S., J., Ishii, K. Using cost based FMEA to enhance reliability and serviceability.

Advanced Engineering Informatics 17 (2003): 179-188.

Scipioni, A., Saccarola, G., Centazzo, A., and Arena, F. FMEA methodology design, implementation and integration with HACCP system in a food company. Food Control 13 (2002): 495-501.

ภาคผนวก

ภาคผนวก ก

ใบรายงานสาเหตุของการเกิดของเสีย สำหรับการผลิตพูลเลย์

การผลิตร่องสายพาน
 การผลิตค้อนใน
 การประกอบ
 ผลิตภัณฑ์พูลเลย์ รุ่น.....
 รอบการผลิตที่..... ปี.....

วันที่	ลักษณะของเสีย	กระบวนการ	จำนวนผลิต (ชิ้น)	สาเหตุ										รวมเสีย (ชิ้น)	ผู้ตรวจ	หมายเหตุ	
				1	2	3	4	5	6	7	8	9	10				

หมายเหตุ
 1:การใช้มีดมีดอินเสิร์ทผิดประเภท,
 2:พนักงานไม่เข้าใจการใช้เครื่องมือวัดทำให้วัดชิ้นงานคลาดเคลื่อน,
 3:การจับยึดชิ้นงานของอุปกรณ์จับชิ้นงานไม่แน่น,
 4:การตั้งงานที่มีพิทัดไม่ตรงตำแหน่ง,
 5:อุปกรณ์จับยึดมีเศษ scrap คิคืออยู่,
 6:การเจ้านำศูนย์เบี่ยง,
 7:การเผื่อระยะรีดมากเกินไป,
 8:การระบายความร้อนของ Super Roll ไม่ดี,
 9:ปริมาณขางน้อยเกินไป,
 10:อุณหภูมิที่ใช้ไม่เหมาะสม

ใบรายงานการผลิต (Production Report)

แผนกผลิต

ข้อมูลงานผลิต	ว/ด/ป	จำนวนการผลิต (Production Amount)								รวม	ยอดสะสม	งานเสีย	ผู้ตรวจสอบ
		8.00-9.00	9.00-10.00	10.00-11.00	11.00-12.00	13.00-14.00	14.00-15.00	15.00-16.00	16.00-17.00				
รายการ													
ชื่อ-ขนาด													
รหัสสินค้า													
ตำแหน่ง	จำนวน												
เครื่อง													
รายการ Tool													
พนักงานคุมเครื่อง													
สัญญาณ													
* เครื่องมีปัญหา													
** เปลี่ยนม้วนหรือ คัดลอกส่วาน													
☒ เปลี่ยนม้วนหรือ คัดลอกส่วาน													
☐ ทำความสะอาด													
หมายเหตุ ให้ใส่สัญลักษณ์ ** และ X (ตามด้วยหมายเลขความล่าช้ารายการ Tool ที่ทำการเปลี่ยน)										ยอดรวม			

ข้อมูลรายงานการผลิตและของเสีย

รายงานการผลิต สำหรับร่องสายพาน

กระบวนการ	ลักษณะของเสีย	รอบการผลิต ปี 2550													รวม
		1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	
กลิ้ง (ปลอกผิว คว้านรู)	ไม่ได้ขนาด	2	2	1	3	4	7	10	8	6	3	2	2	1	51
	ตามค	1	1	2	2	4	2	0	1	0	1	0	1	0	15
	เบี้ยว	0	1	2	2	5	2	1	1	2	1	0	1	1	19
กลิ้ง (ปลอกผิว เซาะร่อง)	ไม่ได้ขนาด	4	2	1	6	1	3	7	3	6	1	2	0	3	39
	ตามค	1	3	1	1	2	0	1	0	2	0	1	0	2	14
	เบี้ยว	2	3	2	1	3	4	2	1	0	0	1	1	0	20
ของเสียรวม		10	12	9	15	19	18	21	14	16	6	6	5	7	158
ยอดการผลิต		550	600	580	640	700	700	730	675	750	650	765	750	700	8,790

รายงานการผลิต สำหรับคุมใน

กระบวนการ	ลักษณะของเสีย	รอบการผลิต ปี 2550													รวม
		1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	
6กถึง (ปลอกผิวนอก ปาดหน้า)	ไม่ได้ขนาด	5	9	5	4	7	8	5	6	5	2	0	1	1	58
	ตามค	1	1	0	3	1	1	0	1	2	1	1	1	0	13
กถึง (ปาดหน้า คว้านรูใน)	ไม่ได้ขนาด	8	6	7	2	4	6	9	7	10	3	4	3	2	71
	ตามค	0	0	1	2	2	0	2	0	2	1	0	2	0	12
เจาะ	รูต่าปเยื้องตำแหน่ง	2	1	4	5	7	1	1	0	0	2	2	3	1	29
	รูต่าปเอียง	4	6	7	9	7	13	10	8	11	3	1	2	0	81
	รูต่าปเฉียง	3	4	4	5	3	14	7	5	2	2	0	1	1	51
รีด	ผิวไม่เรียบ	5	4	8	6	10	4	8	7	10	4	2	0	0	68
กระทิ้งลิม	ร่องลิมไม่ได้ขนาด	1	2	1	1	1	3	1	1	1	0	0	0	0	12
ของเสียรวม		29	33	37	37	42	50	43	35	43	18	10	13	5	395
ยอดการผลิต		550	600	580	640	700	700	730	675	750	650	765	750	700	8,790

รายงานการผลิต สำหรับการประกอบ

กระบวนกร	ลักษณะของเสีย	รอบการผลิต ปี 2550													รวม
		1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	
อัตรียง	ยงมีโพรงอวกศ	5	8	11	8	9	13	10	12	14	2	4	1	2	99
	แตก หัก บิน	0	0	0	1	1	0	0	0	0	0	0	1	0	3
ถ่วงนำหนัก	ไม่ balance	1	1	3	1	1	1	2	1	1	0	0	0	0	12
ของเสียรวม		6	9	14	10	11	14	12	13	15	2	4	2	2	114
ยอดกรผลิต		521	567	543	603	658	650	687	640	707	634	753	740	692	8,395

รายงานสาเหตุของเสีย รอบการผลิตที่ 6-9 ปี 2550

การผลิต	กระบวนการ	ลักษณะของเสีย	จำนวนผลิต (ชิ้น)	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	รวมเสีย (ชิ้น)	
ร่องสายพาน	กลิ้ง(ร่องสายพาน)	ชิ้นงานไม่ได้ขนาด	2,855	9	41	-	-	-	-	-	-	-	-	50	
		ชิ้นงานเบี้ยว		-	-	13	-	-	-	-	-	-	-	13	
คุมใน	กลิ้ง(คุมใน)	ชิ้นงานไม่ได้ขนาด	2,855	14	42	-	-	-	-	-	-	-	-	56	
		เจาะ		รูตอปเยื้องตำแหน่ง	-	-	-	2	-	-	-	-	-	-	2
				รูตอปเอียง	-	-	-	-	42	-	-	-	-	-	42
				รูตอปเลื้อย	-	-	-	-	-	28	-	-	-	-	28
		รีด		ผิวชิ้นงานไม่เรียบ	-	-	-	-	-	-	-	21	8	-	-
การประกอบ	อัดยาง	ยางมีโพรงอากาศ	2,684	-	-	-	-	-	-	-	-	31	18	49	

หมายเหตุ 1:การใช้มีดมีดอินเสิร์ตผิดประเภท, 2:พนักงานไม่เข้าใจการใช้เครื่องมือวัดทำให้วัดชิ้นงานคลาดเคลื่อน, 3:การจับยึดชิ้นงานของอุปกรณ์จับชิ้นงานไม่แน่น, 4:การตั้งงานที่มีพิคัดไม่ตรงตำแหน่ง, 5:อุปกรณ์จับยึดมีเศษ scrap ติดอยู่, 6:การเจาะนำศูนย์เบี้ยว, 7:การเผื่อระยะรีดมากเกินไป, 8:การระบายความร้อนของ Super Roll ไม่ดี, 9:ปริมาณยางน้อยเกินไป, 10:อุณหภูมิที่ใช้ไม่เหมาะสม

รายงานสาเหตุของเสีย รอบการผลิตที่ 10-11 ปี 2550

การผลิต	กระบวนการ	ลักษณะของเสีย	จำนวนผลิต (ชิ้น)	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	รวมเสีย (ชิ้น)
ร่องสายพาน	กลิ้ง(ร่องสายพาน)	ชิ้นงานไม่ได้ขนาด	1,415	1	7	-	-	-	-	-	-	-	-	8
		ชิ้นงานเบี้ยว		-	-	2	-	-	-	-	-	-	-	2
คุมใน	กลิ้ง(คุมใน)	ชิ้นงานไม่ได้ขนาด	1,415	2	7	-	-	-	-	-	-	-	-	9
		เจาะ		รูตอปเฉียงตำแหน่ง	-	-	-	4	-	-	-	-	-	-
	รูตอปเอียง			-	-	-	-	4	-	-	-	-	-	4
	รูตอปเลื้อย			-	-	-	-	-	2	-	-	-	-	2
	รีด	ผิวชิ้นงานไม่เรียบ		-	-	-	-	-	-	-	4	2	-	-
การประกอบ	อัดยาง	ยางมีโพรงอากาศ	1,387	-	-	-	-	-	-	-	-	2	4	6

หมายเหตุ 1:การใช้เม็ดคิมิดอินเลิร์ตผิดประเภท, 2:พนักงานไม่เข้าใจการใช้เครื่องมือวัดทำให้วัดชิ้นงานคลาดเคลื่อน, 3:การจับยึดชิ้นงานของอุปกรณ์จับชิ้นงานไม่แน่น, 4:การตั้งงานที่มีพิทักไม่ตรงตำแหน่ง, 5:อุปกรณ์จับยึดมีเศษ scrap ติดอยู่, 6:การเจาะนำศูนย์เบี้ยว, 7:การเผื่อระยะรีดมากเกินไป, 8:การระบายความร้อนของ Super Roll ไม่ดี, 9:ปริมาณยางน้อยเกินไป, 10:อุณหภูมิที่ใช้ไม่เหมาะสม

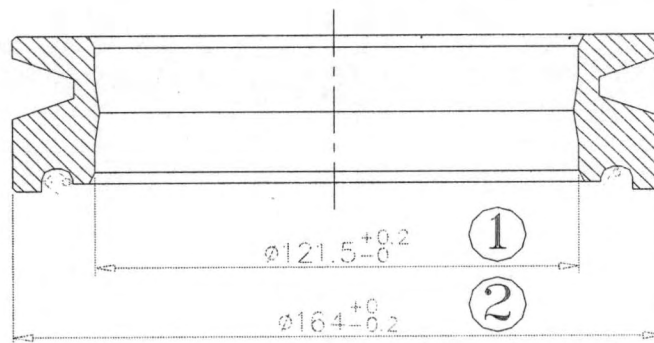
รายงานสาเหตุของเสีย รอบการผลิตที่ 12-13 ปี 2550

การผลิต	กระบวนการ	ลักษณะของเสีย	จำนวนผลิต (ชิ้น)	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	รวมเสีย (ชิ้น)	
ร่องสายพาน.	กลิ้ง(ร่องสายพาน)	ชิ้นงานไม่ได้ขนาด	1,450	3	3	-	-	-	-	-	-	-	-	6	
		ชิ้นงานเบี้ยว		-	-	3	-	-	-	-	-	-	-	3	
คุมโน	กลิ้ง(คุมโน)	ชิ้นงานไม่ได้ขนาด	1,450	2	5	-	-	-	-	-	-	-	-	7	
		รูตาปเยื้องตำแหน่ง		-	-	-	4	-	-	-	-	-	-	4	
		รูตาปเอียง		-	-	-	-	2	-	-	-	-	-	-	2
		รูตาปเลื้อย		-	-	-	-	-	2	-	-	-	-	-	2
		รีด		ผิวชิ้นงานไม่เรียบ	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
การประกอบ	อัดยาง	ยางมีโพรงอากาศ	1,432	-	-	-	-	-	-	-	-	1	2	3	

หมายเหตุ 1:การใช้เม็ดคีมัดอินเลิร์ตผิดประเภท, 2:พนักงานไม่เข้าใจการใช้เครื่องมือวัดทำให้วัดชิ้นงานคลาดเคลื่อน, 3:การจับยึดชิ้นงานของอุปกรณ์จับชิ้นงานไม่แน่น, 4:การตั้งงานที่มีพิทักไม่ตรงตำแหน่ง, 5:อุปกรณ์จับยึดมีเศษ scrap ติดอยู่, 6:การเจาะนำศูนย์เบี้ยว, 7:การเผื่อระยะรีดมากเกินไป, 8:การระบายความร้อนของ Super Roll ไม่ดี, 9:ปริมาณยางน้อยเกินไป, 10:อุณหภูมิที่ใช้ไม่เหมาะสม

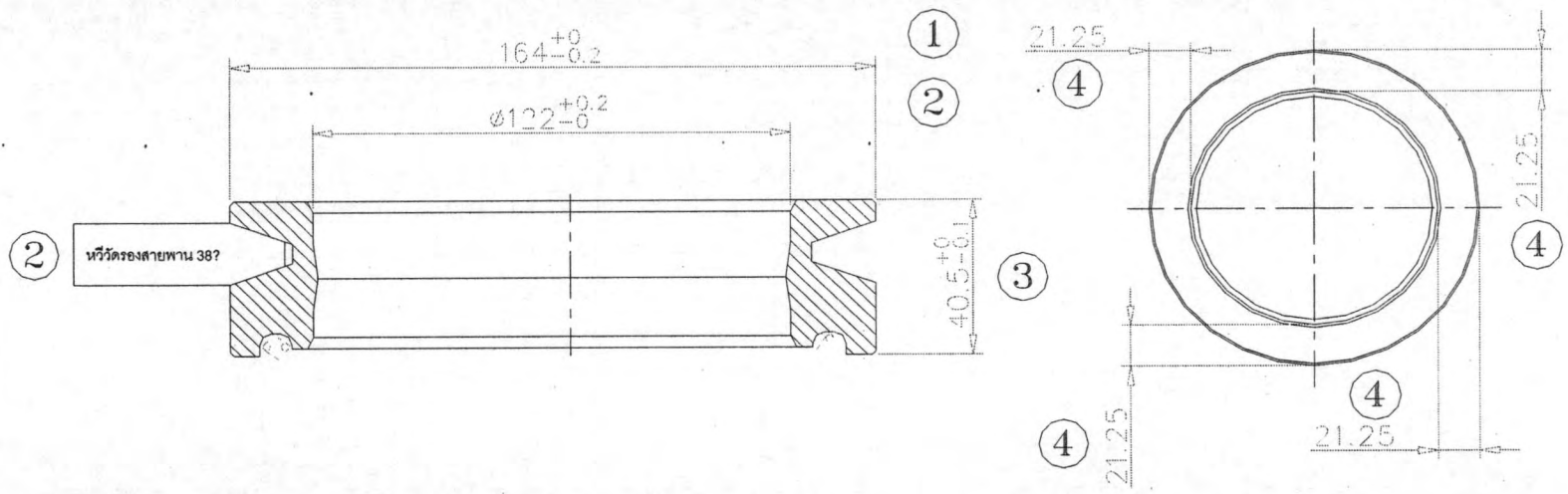
ภาคผนวก ข

<h1>INSPECTION STANDARD</h1>			APPROVED	CHECKED	ISSUE
			ISSUE REPORT DATE		
			PART NAME	PULLEY NKR 1 GROOVE HUB	PART NO.
PROCESS NAME	F1	INSPECTION NO.	IS3012-W-F1	DOCUMENT No.	DW - EG - 02



6											
5											
4											
3	ตามด	สังเกต	ทุกชิ้น								
2	164 $\begin{smallmatrix} +0.00 \\ -0.20 \end{smallmatrix}$	เวอร์เนียร์	ทุก10ชิ้น	8							
1	121.5 $\begin{smallmatrix} +0.20 \\ -0.00 \end{smallmatrix}$	เวอร์เนียร์	ทุก10ชิ้น	7							
ลำดับที่	ค่ามาตรฐาน	เครื่องมือวัด	ความถี่	ลำดับที่	ค่ามาตรฐาน	เครื่องมือวัด	ความถี่	ครั้งที่แก้ไข	บันทึกการแก้ไข	ผู้แก้ไข	ผู้อนุมัติ
								1	เพิ่มจุดตรวจวัด ? 121.5 มม		

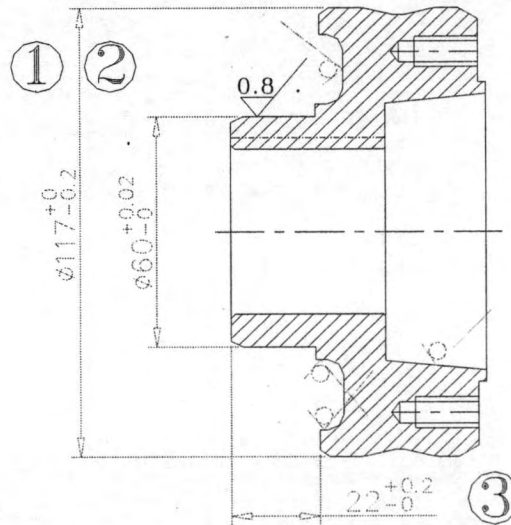
INSPECTION STANDARD			APPROVED	CHECKED	ISSUE
			ISSUE REPORT DATE		
PART NAME	PULLEY NKR 1 GROOVE HUB	PART NO.	IS3012-W	MODEL	PULLEY NKR 1 GROOVE
PROCESS NAME	F2	INSPECTION NO.	IS3012-W-F2	DOCUMENT No.	DW - EG - 02



6	ตามด	สังเกต	ทุกชิ้น				
5		เวอร์เนีย	ทุก10ชิ้น				
4	หัววัดรองสายพาน 38? คือเงาแบบชนิดขอบของสายพาน	หัววัดรองสายพาน 38?	ทุก10ชิ้น				
3	40.5	+0.00 -0.10	เวอร์เนีย	ทุก10ชิ้น			
2	122	+0.20 -0.00	เวอร์เนีย	ทุก10ชิ้น	8		
1	164	+0.00 -0.20	เวอร์เนีย	ทุก10ชิ้น	7		
ลำดับที่	ค่ามาตรฐาน	เครื่องมือวัด	ความถี่	ลำดับที่	ค่ามาตรฐาน	เครื่องมือวัด	ความถี่

2	ร่วมศูนย์และร่วมแกน			
	ต่างกันไม่เกิน ± 0.3 mm.			
1	หัววัดรองสายพาน 38?			
ครั้งที่แก้ไข	บันทึกการแก้ไข	ผู้แก้ไข	ผู้อนุมัติ	

INSPECTION STANDARD				APPROVED	CHECKED	ISSUE
				ISSUE REPORT DATE		
PART NAME	PULLEY NKR 1 GROOVE HUB	PART NO.	IS3012-H	MODEL	PULLEY NKR 1 GROOVE	
PROCESS NAME	F1	INSPECTION NO.	IS3012-H-F1	DOCUMENT No.	DW - EG - 02	



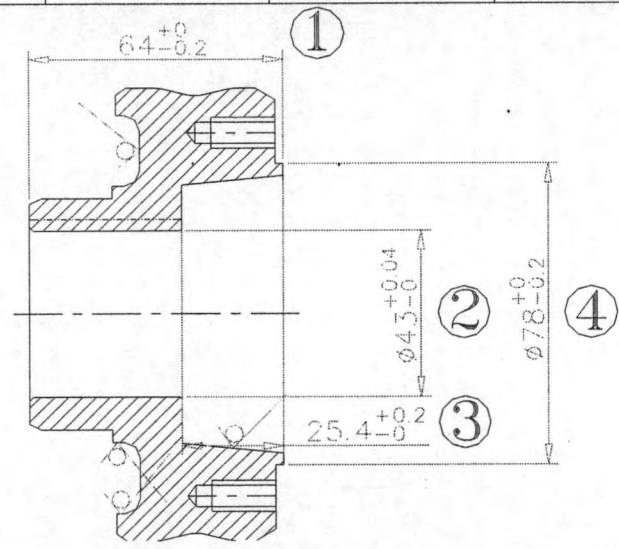
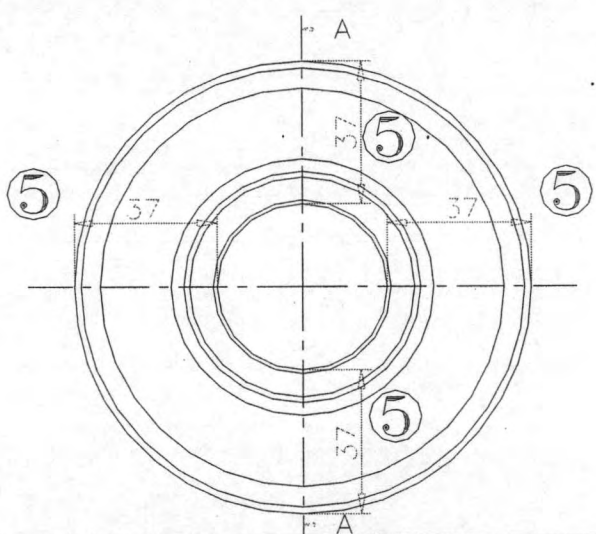
6											
5											
4	ตามด	สังเกต	ทุกชิ้น								
3	22	^{+0.20} / _{-0.00}	เวอร์เนียร์	ทุก10ชิ้น							
2	60	^{+0.02} / _{-0.00}	เวอร์เนียร์	ทุก10ชิ้น	8						
1	117	^{+0.00} / _{-0.20}	เวอร์เนียร์	ทุก10ชิ้น	7						
ลำดับที่	ค่ามาตรฐาน	เครื่องมือวัด	ความถี่	ลำดับที่	ค่ามาตรฐาน	เครื่องมือวัด	ความถี่	ครั้งที่แก้ไข	บันทึกการแก้ไข	ผู้แก้ไข	ผู้อนุมัติ
								1	เพิ่มจุดตรวจรัศมี 22		

INSPECTION STANDARD

APPROVED CHECKED ISSUE

ISSUE REPORT DATE

PART NAME	PULLEY NKR 1 GROOVE HUB	PART NO.	IS3012-H	MODEL	PULLEY NKR 1 GROOVE
PROCESS NAME	F2	INSPECTION NO.	IS3012-H-F2	DOCUMENT No.	DW - EG - 02



6	ตามด	สังเกต	ทุกชิ้น								
5	ร่วมศูนย์และร่วมแกน ต่างกันไม่เกิน ≤ 0.3 mm.	เวอร์เนียร์	ทุก10ชิ้น								
4	78 $\begin{matrix} +0.00 \\ -0.20 \end{matrix}$	เวอร์เนียร์	ทุก10ชิ้น								
3	25.4 $\begin{matrix} +0.02 \\ -0.00 \end{matrix}$	เวอร์เนียร์	ทุก10ชิ้น								
2	43 $\begin{matrix} +0.04 \\ -0.00 \end{matrix}$	เวอร์เนียร์	ทุก10ชิ้น	8							
1	64 $\begin{matrix} +0.00 \\ -0.20 \end{matrix}$	เวอร์เนียร์	ทุก10ชิ้น	7							
ลำดับที่	ค่ามาตรฐาน	เครื่องมือวัด	ความถี่	ลำดับที่	ค่ามาตรฐาน	เครื่องมือวัด	ความถี่	ครั้งที่แก้ไข	บันทึกการแก้ไข	ผู้แก้ไข	ผู้อนุมัติ

INSPECTION STANDARD

APPROVED

CHECKED

ISSUE

ISSUE REPORT DATE

PART NAME

PULLEY NKR 1 GROOVE HUB

PART NO.

IS3012-H

MODEL

PULLEY
NKR 1 GROOVE

PROCESS NAME

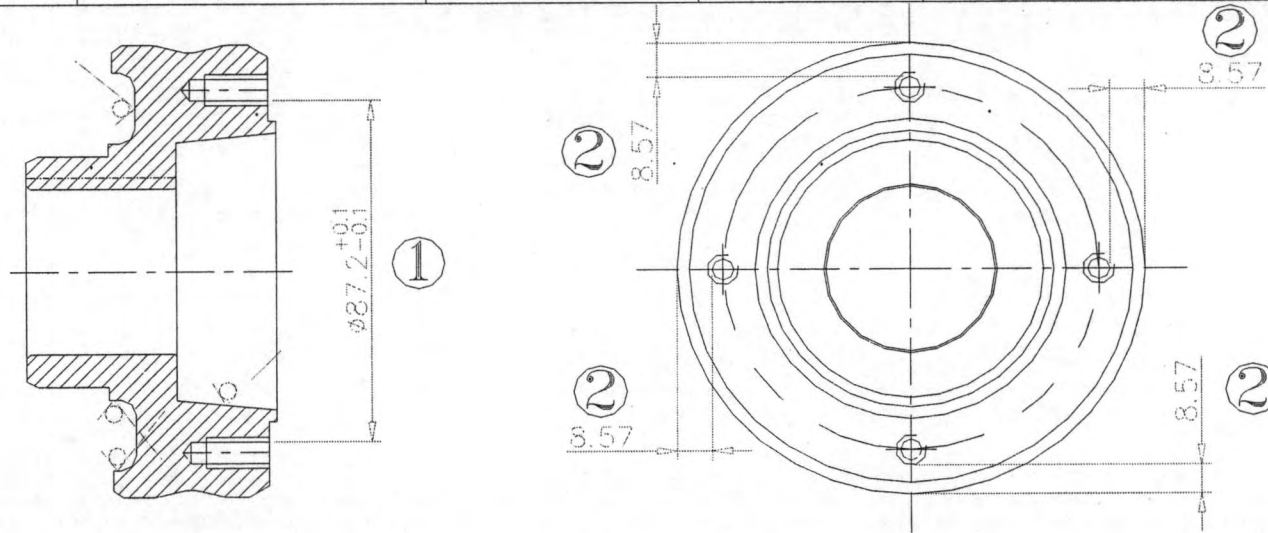
F3

INSPECTION NO.

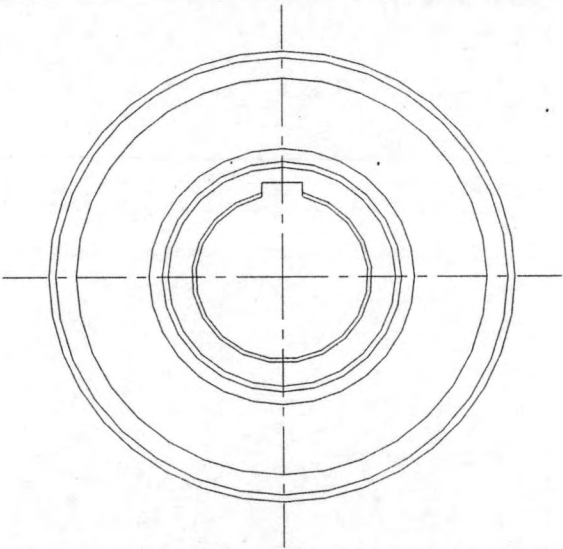
IS3012-H-F3

DOCUMENT No.

DW - EG - 02



6											
5											
4	ตามค	สังเกต	ทุกชิ้น								
3	ร่วมศูนย์และร่วมแกน ค่างัดไม่เกิน ≤ 0.3 mm.	เวอร์เนียร์	ทุก10ชิ้น								
2	M8x1.25	สกรูM8x1.25	ทุกชิ้น	8							
1	87.2 $^{+0.10}_{-0.10}$	เวอร์เนียร์	ทุก10ชิ้น	7							
ลำดับที่	ค่ามาตรฐาน	เครื่องมือวัด	ความถี่	ลำดับที่	ค่ามาตรฐาน	เครื่องมือวัด	ความถี่	ครั้งที่แก้ไข	บันทึกการแก้ไข	ผู้แก้ไข	ผู้อนุมัติ

INSPECTION STANDARD							APPROVED	CHECKED	ISSUE
							ISSUE REPORT DATE		
PART NAME	PULLEY NKR 1 GROOVE HUB		PART NO.	IS3012-H		MODEL	PULLEY NKR 1 GROOVE		
PROCESS NAME	F4		INSPECTION NO.	IS3012-H-F4		DOCUMENT No.	DW - EG - 02		
									
6									
5									
4									
3									
2	ตามด	สังเกต	ทุกชิ้น						
1	Ra 0.8	Roughness tester	ทุกชิ้น						
ลำดับที่	ค่ามาตรฐาน	เครื่องมือวัด	ความถี่	ลำดับที่	ค่ามาตรฐาน	เครื่องมือวัด	ความถี่	ครั้งที่แก้ไข	บันทึกการแก้ไข
								ผู้แก้ไข	ผู้อนุมัติ

เอกสารผู้เข้ารับการฝึกอบรม และแบบประเมินผล

ลำดับที่	NO.	TITLE	ชื่อ-สกุล	ตำแหน่ง	สาขา	ผล	บันทึก
1	516	ทศ.วิจัย การอบรม	วชิระพงษ์	ช่าง	ช่างกลโรงงาน	85%	
2	518	ทศ.วิจัย การอบรม	วชิระพงษ์	ช่าง	ช่างกลโรงงาน	85%	
3	519	ทศ.วิจัย การอบรม	วชิระพงษ์	ช่าง	ช่างกลโรงงาน	85%	
4	520	ทศ.วิจัย การอบรม	วชิระพงษ์	ช่าง	ช่างกลโรงงาน	85%	
5	521	ทศ.วิจัย การอบรม	วชิระพงษ์	ช่าง	ช่างกลโรงงาน	85%	
6	522	ทศ.วิจัย การอบรม	วชิระพงษ์	ช่าง	ช่างกลโรงงาน	85%	
7	523	ทศ.วิจัย การอบรม	วชิระพงษ์	ช่าง	ช่างกลโรงงาน	85%	
8	524	ทศ.วิจัย การอบรม	วชิระพงษ์	ช่าง	ช่างกลโรงงาน	85%	
9	525	ทศ.วิจัย การอบรม	วชิระพงษ์	ช่าง	ช่างกลโรงงาน	85%	
10	526	ทศ.วิจัย การอบรม	วชิระพงษ์	ช่าง	ช่างกลโรงงาน	85%	
11	527	ทศ.วิจัย การอบรม	วชิระพงษ์	ช่าง	ช่างกลโรงงาน	85%	

ชื่อ-สกุล	สาขาวิชา	ผล	ผลสัมฤทธิ์ (%)	ผลสัมฤทธิ์ (%)	ผลสัมฤทธิ์ (%)
วชิระพงษ์	ช่างกลโรงงาน	85%	85%	85%	85%
วชิระพงษ์	ช่างกลโรงงาน	85%	85%	85%	85%
วชิระพงษ์	ช่างกลโรงงาน	85%	85%	85%	85%
วชิระพงษ์	ช่างกลโรงงาน	85%	85%	85%	85%
วชิระพงษ์	ช่างกลโรงงาน	85%	85%	85%	85%
วชิระพงษ์	ช่างกลโรงงาน	85%	85%	85%	85%
วชิระพงษ์	ช่างกลโรงงาน	85%	85%	85%	85%
วชิระพงษ์	ช่างกลโรงงาน	85%	85%	85%	85%
วชิระพงษ์	ช่างกลโรงงาน	85%	85%	85%	85%
วชิระพงษ์	ช่างกลโรงงาน	85%	85%	85%	85%

เอกสารสั่งงาน

ใบสั่งงาน WORKING REQUISITION

วันที่: 3/9/50
 อนุมัติโดย: *[Signature]*
 Controlled
 Uncontrolled

ชื่อช่าง: วชิระพงษ์
 ประเภท: 02

FM-PD-14 REV.6 (11/96/97)

เรื่อง	ซ่อมเครื่องจักร
รายละเอียด	ซ่อมเครื่องจักร
ชื่อช่าง	วชิระพงษ์
ชื่อช่างควบคุม	วชิระพงษ์
วันที่	3/9/50

ใบสั่งงาน WORKING REQUISITION

วันที่: 30/8/50
 อนุมัติโดย: *[Signature]*
 Controlled
 Uncontrolled

ชื่อช่าง: วชิระพงษ์
 ประเภท: 02

FM-PD-14 REV.6 (11/96/97)

เรื่อง	ซ่อมเครื่องจักร
รายละเอียด	ซ่อมเครื่องจักร
ชื่อช่าง	วชิระพงษ์
ชื่อช่างควบคุม	วชิระพงษ์
วันที่	3/9/50

ใบสั่งงาน WORKING REQUISITION

วันที่: 30/8/50
 อนุมัติโดย: *[Signature]*
 Controlled
 Uncontrolled

ชื่อช่าง: วชิระพงษ์
 ประเภท: 02

FM-PD-14 REV.6 (11/96/97)

เรื่อง	ซ่อมเครื่องจักร
รายละเอียด	ซ่อมเครื่องจักร
ชื่อช่าง	วชิระพงษ์
ชื่อช่างควบคุม	วชิระพงษ์
วันที่	3/9/50

ใบสั่งงาน WORKING REQUISITION

วันที่: 3/9/50
 อนุมัติโดย: *[Signature]*
 Controlled
 Uncontrolled

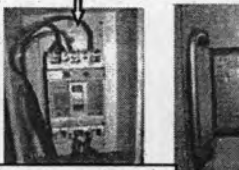
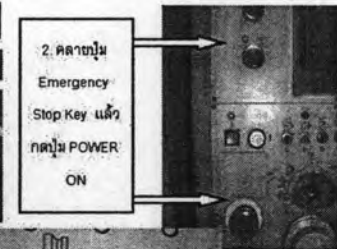

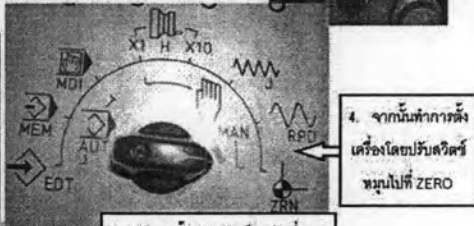
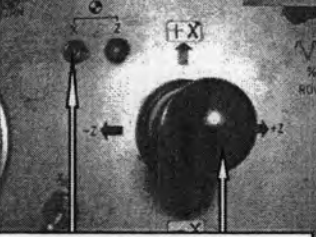

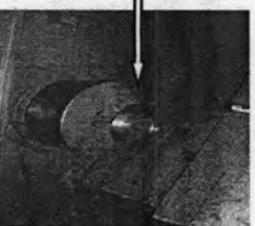




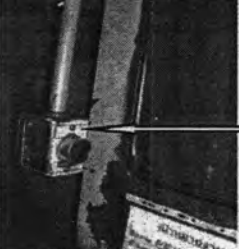
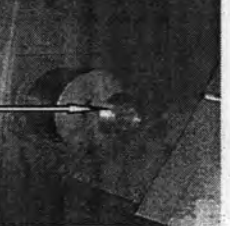
ชื่อช่าง: วชิระพงษ์
 ประเภท: 02

FM-PD-14 REV.6 (11/96/97)

เรื่อง	ซ่อมเครื่องจักร
รายละเอียด	ซ่อมเครื่องจักร
ชื่อช่าง	วชิระพงษ์
ชื่อช่างควบคุม	วชิระพงษ์
วันที่	3/9/50

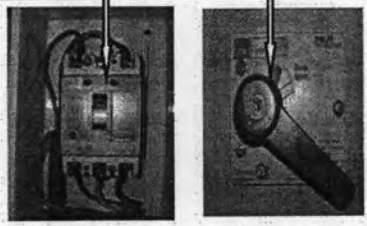
ภาคผนวก ค

การใช้เครื่องจักร

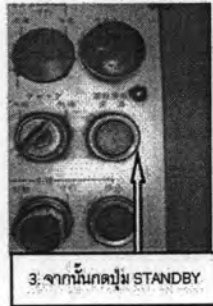
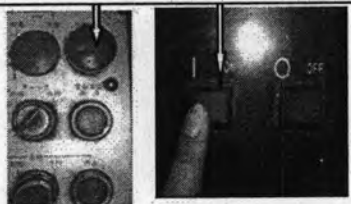
<p>กระบวนการ : กลึง</p>	<p>เครื่องจักร : Lathe CNC 1</p>
<div style="display: flex; justify-content: space-between;"> <div style="width: 45%;"> <p>1. ทำการเปิด Breaker และ Breaker ของเครื่อง SL-3</p>  </div> <div style="width: 45%;"> <p>2. กดปุ่ม Emergency Stop Key แล้ว กดปุ่ม POWER ON</p>  </div> </div> <div style="display: flex; justify-content: space-between; margin-top: 10px;"> <div style="width: 45%;"> <p>3. กดปุ่ม CON เพื่อปลดล็อค</p>  </div> <div style="width: 45%;"> <p>4. จากนั้นทำการตั้งเครื่องโดยปรับสวิตช์หมุนไปที่ ZERO</p>  </div> </div> <div style="display: flex; justify-content: space-between; margin-top: 10px;"> <div style="width: 45%;"> <p>5. ทำการปรับแกน X,Z ให้อยู่ในสถานะ ZERO คือ โยกปุ่มไปที่ +X จนไฟที่ X ติด แล้วแกน Z ก็เช่นเดียวกัน</p>  </div> <div style="width: 45%;"> <p>6. หลังจากนั้นก็ปรับสวิตช์หมุนไปที่ MEM</p>  </div> </div> <div style="display: flex; justify-content: space-between; margin-top: 10px;"> <div style="width: 45%;"> <p>8. นำชิ้นงานเข้าไปในเครื่อง</p>  </div> <div style="width: 45%;"> <p>7. กดปุ่ม PROGRAM</p>  </div> </div> <div style="display: flex; justify-content: space-between; margin-top: 10px;"> <div style="width: 45%;"> <p>9. กดปุ่มเพื่อคืนงาน</p>  </div> </div> <div style="display: flex; justify-content: space-between; margin-top: 10px;"> <div style="width: 45%;"> <p>10. เช็คนกเงาแล้วว่าคือชิ้นงานแน่นแล้วทำการปิดการวิ่งและกดปุ่ม Start</p>  </div> <div style="width: 45%;"> <p>11. รอจนกว่าเครื่องทำงานแล้วกดปุ่มคือคืนงานเพื่อเอาชิ้นงานออก</p>  </div> </div> <div style="display: flex; justify-content: space-between; margin-top: 10px;"> <div style="width: 45%;"> <p>11. รอจนกว่าเครื่องทำงานแล้วกดปุ่มคือคืนงานเพื่อเอาชิ้นงานออก</p>  </div> <div style="width: 45%;"> <p>11. รอจนกว่าเครื่องทำงานแล้วกดปุ่มคือคืนงานเพื่อเอาชิ้นงานออก</p>  </div> </div>	
<p>**หมายเหตุ ชิ้นตอนที่เปิดเครื่องที่ทำการปรับแกน X, Z ไปยังตำแหน่งที่ไม่เป็น ZERO แล้วกดปุ่ม POWER OFF ปิด Breaker ออกจากตัว</p>	

กระบวนการ : กิ่ง เครื่องจักร : Lathe CNC 2

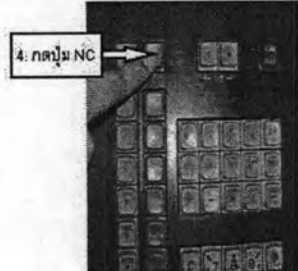
1. ทำการเปิด Breaker และ Breaker ของเครื่อง HITACHI - 4NE



2. กดปุ่ม Emergency Stop Key แล้วกดปุ่ม POWER ON

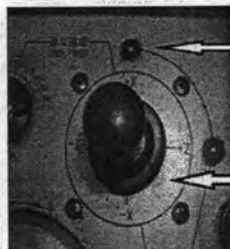


3. จากนั้นกดปุ่ม STANDBY

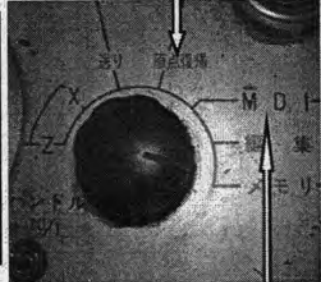


4. กดปุ่ม NC

5. จากนั้นทำการตั้งเครื่องโดยปรับสวิตช์หมุนไปที่ ZERO

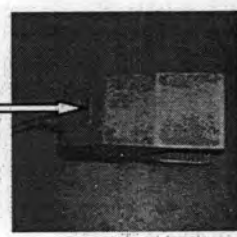


6. ทำการปรับแกน X,Z ให้ อยู่ในสถานะ ZERO คือ กดปุ่มบวกหรือลบให้ไฟที่ แกน X ติดแล้วแกน Z ก็ จะติดเช่นกัน



7. จากนั้นทำการตั้งเครื่องโดยปรับ สวิตช์หมุนไปที่ MDI

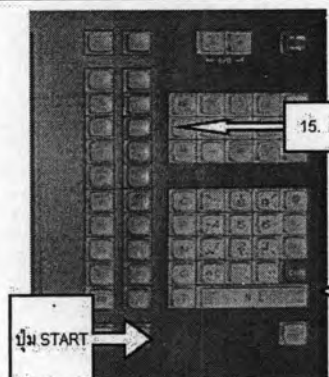
8. แล้วหยิบขบสวิตซ์ทำ เหยียบด้วย



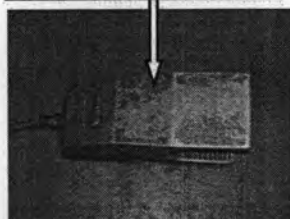
9. กดปุ่ม PROGRAM

ต่อ

- 10. ป้อน M41 INPUT START
- 11. ป้อน M3 INPUT ,S200 INPUT START เพื่อทดลองหมุน
- 12. ป้อน M5 INPUT START เพื่อทำการหยุดหมุน

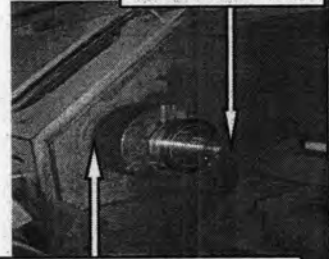


13. แล้วเหยียบสวิตซ์ทำเหยียบอีกครั้ง

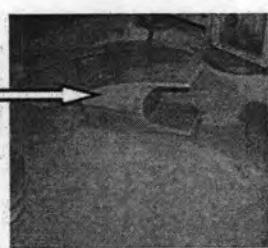


14. จากนั้นทำการตั้งเครื่องโดยปรับสวิตซ์หมุนไปที่ AUTO

16. นำชิ้นงานเข้าไปในเครื่อง



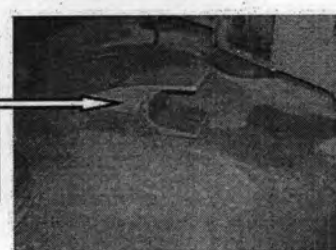
17. เหยียบฟุตสวิตซ์เพื่อล็อคชิ้นงาน



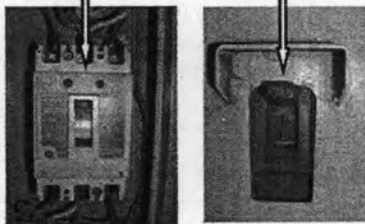
18. เมื่อแน่ใจแล้วว่าล็อคชิ้นงานแน่นแล้วทำการปิดการ์ดและแล้วกดปุ่ม Start



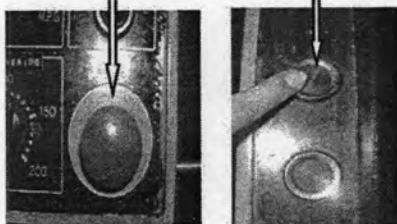
19. รอจนเครื่องทำงานเสร็จนำมาเหยียบฟุตสวิตซ์แล้วเอางานออก



1. ทำการเปิด Breaker และ Breaker ของเครื่อง OKUMA

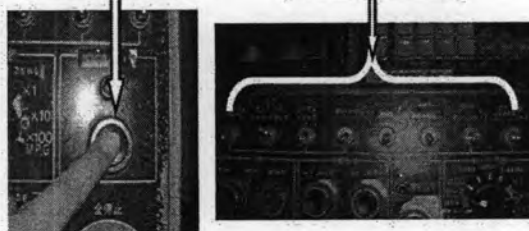


2. กดปุ่ม Emergency Stop Key แล้วกดปุ่ม POWER ON



3. จากนั้นกดปุ่ม HYDROLIC

4. ปรับสวิตช์ทั้งหมดลง



5. จากนั้นทำการตั้งเครื่อง โดยปรับสวิตช์หมุนไปที่ ZERO



6. ทำการปรับแกน X,Y,Z ให้อยู่ในสถานะ ZERO คือ ปรับสวิตช์ไปที่ X แล้วกดปุ่ม JOG (+) จนไฟติด แล้วแกน Y, Z ก็เช่นเดียวกัน

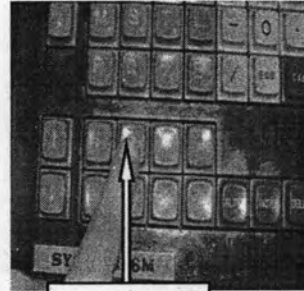
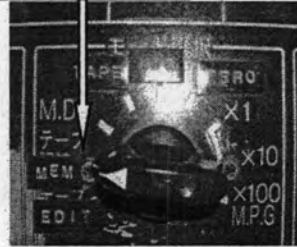


7. แล้วปุ่ม X ORIGIN, Y ORIGIN, Z ORIGIN
 กด แล้วปุ่ม X ORIGIN, Y ORIGIN, Z ORIGIN ซ้ำอีกครั้ง

7. ปุ่ม ORIGIN

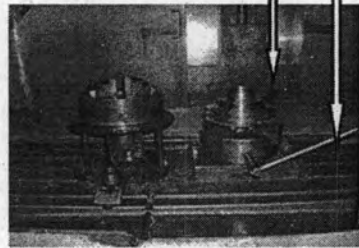
ต่อ

8. หลังจากปรับสวิตช์หมุน
ไปที่ MEM

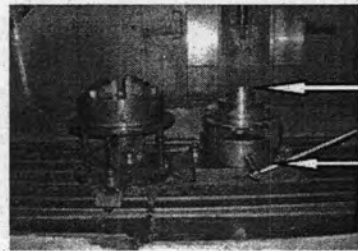
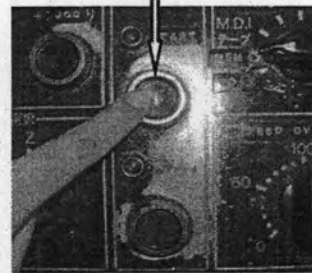


9. กดปุ่ม PROGRAM

10. นำชิ้นงานเข้าไปในเครื่องแล้วหมุนล้อคำสั่งงาน



11. เมื่อแน่ใจแล้วว่าล้อคำสั่งงานแน่นแล้วกดปุ่ม Start



12. พองานเสร็จโดย
ล้อคำสั่งงานออก

***หมายเหตุ จันทอนกวดเครื่องทำการปรับแกน x,y, z ไปยังตำแหน่งที่ไม่เป็น ZERO แล้วกดปุ่ม POWER OFF ปลด

Breaker ฉุกเฉิน

กระบวนการ : ริด เครื่องจักร : Machining Center CNC

1. ทำการปิด Breaker และ Breaker ของเครื่อง MAC-V3

2. กดปุ่ม Emergency Stop Key แล้วกดปุ่ม POWER ON

4. ทำการปรับแกน X,Y,Z ให้อยู่ในสถานะ ZERO คือ โทกไม่ไปที่ +X จนไฟที่ X ติด แล้วแกน Y,Z ก็เช่นเดียวกัน

3. จากนั้นทำการตั้งเครื่องโดยปรับสวิตช์หมุนไปที่ ZERO

5. หลังจากนั้นก็ปรับสวิตช์หมุนไปที่ MEM

6. กดปุ่ม PROGRAM

7. นำชิ้นงานเข้าไปในเครื่อง

8. หมุนล้อตั้งงาน

9. เมื่อแน่ใจแล้วว่าล้อตั้งงานแน่นแล้ว กดปุ่ม CYCLE START

10. เมื่อเครื่องทำงานเสร็จหมุนล้อตัดสายชิ้นงานแล้วนำงานออกมา

*หมายเหตุ จันทอนการปิดเครื่องทำการปรับแกน X,Y,Z ไปยังตำแหน่งที่ไม่เป็น ZERO แล้วกดปุ่ม POWER OFF ปิด Breaker สกนทุกตัว

กระบวนการ : กระทั่งลิ้ม

เครื่องจักร : กระทั่งลิ้ม

1. กดปุ่มเปิดเครื่อง

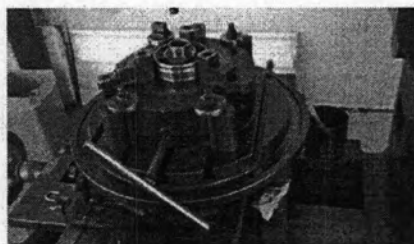


2. ทำเครื่องหมายในการจัดระะของชิ้นงาน

3. นำชิ้นงานเข้าหัวจับชิ้นงาน เพื่อทำการคึงลิ้ม



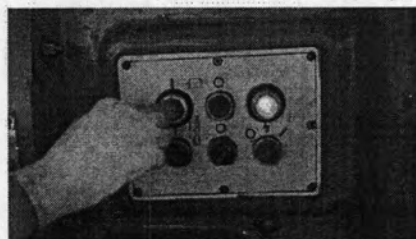
4. ทำการยึดชิ้นงานให้แน่น



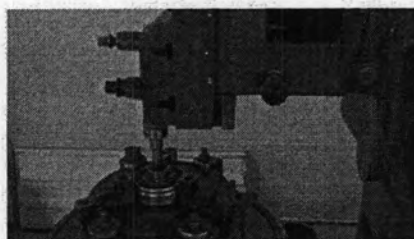
5. การตั้งค่าและการเริ่มทำงานของเครื่อง

5.1 หมุนตุกอร์ ให้ชี้ ไปทางตำแหน่งขีดสีเขียวเพื่อตั้งค่าให้เครื่องทำงานอัตโนมัติ

5.2 กดปุ่มสีเขียวเพื่อ ให้เครื่องเริ่มทำงาน



6. เครื่องเริ่มการทำงาน



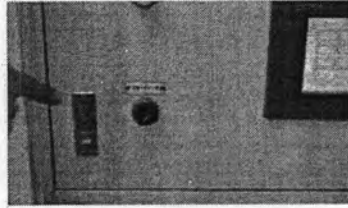
กระบวนการ : อัดยาง

เครื่องจักร : เครื่องอัดยาง

กดปุ่ม ON เพื่อเปิดเครื่อง



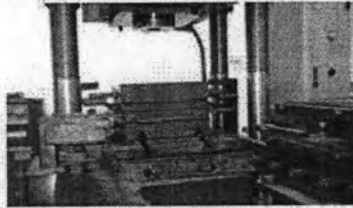
กดปุ่ม CONTROL - ON เพื่อตั้งเครื่องอัดยาง



กดปุ่ม HEATER - ON เพื่อเปิดอุณหภูมิของเครื่อง



นำแม่พิมพ์รุ่นที่ต้องการผลิตชิ้นน้อัดด้านบน 4 ตัว ด้านล่าง 4 ตัว



นำชิ้นงานในแม่พิมพ์



นำยางที่เตรียมไว้ใส่ลงในแม่พิมพ์



กระบวนการ : อัดยาง

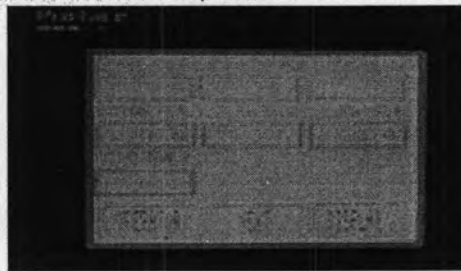
เครื่องจักร : เครื่องอัดยาง

ต่อ

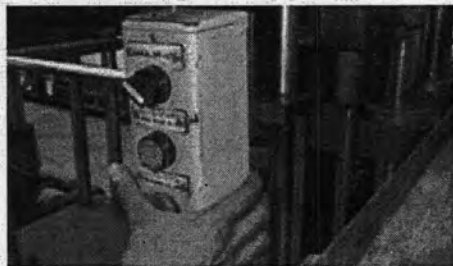
การตั้งโปรแกรมการทำงานของเครื่องอัดยาง-ตั้งอุณหภูมิแม่พิมพ์ที่ 170°C โดยอุณหภูมิที่ใช้งานจริงจะอยู่ในช่วง $170 \pm 15^{\circ}\text{C}$

-ระยะเวลาในการผลิตขึ้นอยู่กับชิ้นงาน

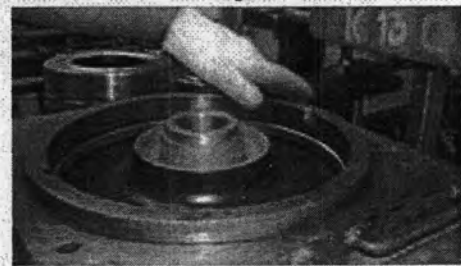
-ตั้งแรงดันการอัดยางให้ตรงกับรุ่นของชิ้นงานที่ต้องการอัด

**การอัดยางลงชิ้นงานที่ต้องการ**

กดปุ่ม AUTO START ที่กล่อง CONTROL



ชิ้นงานและแม่พิมพ์จะเข้าไปสู่แท่นอัดยาง

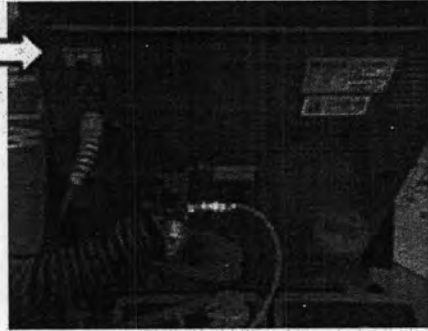


กระบวนการ : ถ่วงน้ำหนัก

เครื่องจักร : Balancer

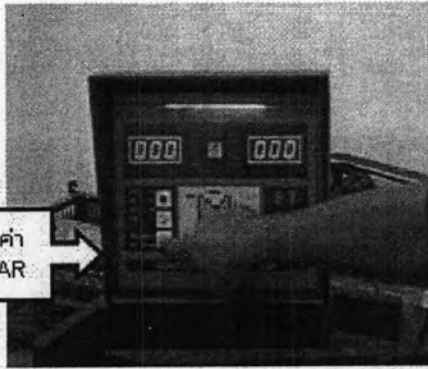
1. กดปุ่ม ON เพื่อเปิดเครื่อง

กดปุ่ม
ON

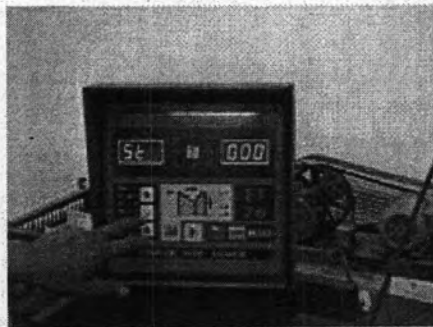


2. ตั้งค่าไปที่ CAR

ตั้งค่า
CAR



3. SAVE ค่าไม่ให้ค่าเปลี่ยนแปลง



ประวัติผู้เขียนวิทยานิพนธ์

นางสาวพัชราภรณ์ ผ่องแผ้ว เกิดเมื่อวันที่ 6 กรกฎาคม 2523 สำเร็จการศึกษาปริญญาวิทยาศาสตรบัณฑิต สาขาสถิติ คณะวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยี มหาวิทยาลัยธรรมศาสตร์ หลังจากนั้นได้เข้าศึกษาต่อในหลักสูตรวิศวกรรมศาสตรมหาบัณฑิต สาขาวิศวกรรมอุตสาหกรรม คณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย ในภาคการศึกษาปลาย ปีการศึกษา 2548