

## บทที่ 2



# ทฤษฎีที่เกี่ยวข้อง

## 2.1 ทฤษฎีทางไฟฟ้า

### 2.1.1 สนามไฟฟ้า (Electric Fields), $\vec{E}$

สนามไฟฟ้าที่จุดใด ๆ คือ แรงทางไฟฟ้า (Electrostatic Force),  $\vec{F}$  ที่กระทำต่อประจุทดสอบบวก (Test charge),  $q_0$  ขนาดหนึ่งหน่วยประจุ ที่จุดนั้น ๆ ดังสมการ

$$\vec{E} = \frac{\vec{F}}{q_0} \quad (2.1)$$

ค่าแรงทางไฟฟ้านั้นสามารถหาได้จากกฎของคูลอมบ์ (Coulomb's law)

$$\vec{F} = \frac{k|q_1||q_2|}{r^2} \quad (2.2)$$

หรือ

$$\vec{F} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{|q_1||q_2|}{r^2} \quad (2.3)$$

โดยที่  $k$  คือ Electrostatic constant มีค่าเท่ากับ  $8.99 \times 10^9 \text{ N.m}^2/\text{C}^2$

$\epsilon_0$  คือ Permittivity constant มีค่าเท่ากับ  $8.85 \times 10^{-12} \text{ C}^2/\text{N.m}^2$

$r$  คือ ระยะห่างระหว่างประจุ  $q_1$  และ  $q_2$

เมื่อแทนแรงทางไฟฟ้าจากสมการที่ (2.3) ลงในสมการที่ (2.1) จะสามารถแสดงสมการของค่าสนามไฟฟ้าได้ดังนี้

$$\vec{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{|q|}{r^2} \quad (2.4)$$

### 2.1.2 ศักย์ไฟฟ้า (Electric Potential), $V$

จุดใด ๆ ในสนามไฟฟ้า ศักย์ไฟฟ้า  $V$  จะมีค่าเฉพาะไม่ขึ้นกับขนาดของประจุไฟฟ้าดังสมการ

$$V = \frac{U}{q} \quad (2.5)$$

ค่าความต่างศักย์ (Potential difference),  $\Delta V$  ระหว่างสองจุด  $i$  และ  $f$  ในสนามไฟฟ้า เท่ากับผลต่างพลังงานศักย์ต่อหนึ่งหน่วยประจุ (Potential energy per unit charge)

$$\Delta V = \frac{\Delta U}{q} \quad (2.6)$$

หรือ

$$V_f - V_i = \frac{U_f}{q} - \frac{U_i}{q} \quad (2.7)$$

แรงทางไฟฟ้าเป็นแรงอนุรักษ์ (Conservative Force) ดังนั้นงานจากแรงทางไฟฟ้าจึงเท่ากับผลต่างของพลังงานศักย์ (Potential energy)

$$U_f - U_i = -W \quad (2.8)$$

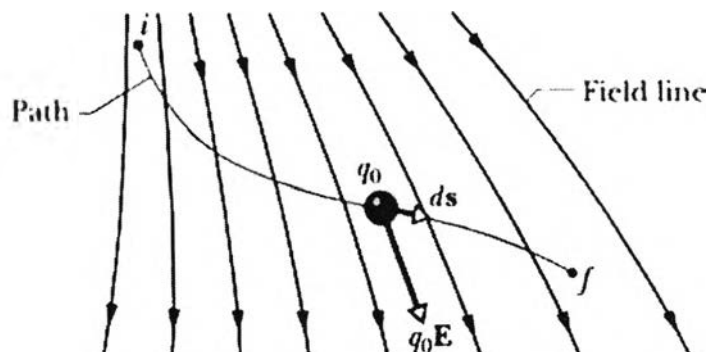
ดังนั้นสมการที่ (2.7) แสดงได้ดังนี้

$$V_f - V_i = -\frac{W}{q} \quad (2.9)$$

งานจากแรงทางไฟฟ้าที่กระทำบนประจุทดสอบ  $q_0$  ภายใต้อสนามไฟฟ้า สามารถหาได้โดยพิจารณารูปที่ 2.1 โดยนิยามของงาน (Work),  $W$  จะได้

$$dW = \vec{F} \cdot d\vec{s} \quad (2.10)$$

โดยที่  $d\vec{s}$  คือ เส้นทางการเคลื่อนที่ (Path)



รูปที่ 2.1 การเคลื่อนที่ของประจุทดสอบจากตำแหน่ง  $i$  ไป  $f$  ภายใต้อสนามไฟฟ้าไม่คงที่ [21]

แทนแรงทางไฟฟ้า (สมการที่ 2.1)

$$dW = q_0 \vec{E} \cdot d\vec{s} \quad (2.11)$$

ดังนั้นงานรวม (Total work) ที่ทำให้ประจุเคลื่อนที่มีค่าเท่ากับ

$$W = q_0 \int_i^f \vec{E} \cdot d\vec{s} \quad (2.12)$$

ดังนั้นความสัมพันธ์ระหว่างความต่างศักย์ไฟฟ้า (สมการที่ 2.9) กับสนามไฟฟ้า (สมการที่ 2.12) แสดงดังนี้

$$V_f - V_i = - \int_i^f \vec{E} \cdot d\vec{s} \quad (2.13)$$

หรือ

$$E_s = \frac{\partial V}{\partial s} \quad (2.14)$$

### 2.1.3 กระแสไฟฟ้า (Electric current), $i$

ขนาดกระแสไฟฟ้า  $i$  คือ ปริมาณของประจุไฟฟ้าที่ไหลผ่านพื้นที่หน้าตัดต่อหนึ่งหน่วยเวลา

$$i = \frac{dQ}{dt} \quad (2.15)$$

โดยที่  $Q$  คือ ขนาดของประจุไฟฟ้าทั้งหมด

### 2.1.4 ความหนาแน่นกระแสไฟฟ้า (Current density), $\vec{J}$

ความหนาแน่นกระแสไฟฟ้าหรือฟลักซ์กระแสไฟฟ้า  $\vec{J}$  คือ กระแสไฟฟ้าต่อหน่วยพื้นที่หน้าตัด โดยมีทิศเดียวกับค่าสนามไฟฟ้า

$$i = \int \vec{J} \cdot d\vec{A} \quad (2.16)$$

ถ้ากระแสไฟฟ้าที่ไหลผ่านสม่ำเสมอ (Uniform) ทั้งหน้าตัด และมีทิศขนานกับเวกเตอร์ของพื้นที่หน้าตัด (Area vector) จะหาค่าขนาดความหนาแน่นกระแสไฟฟ้าได้ดังสมการ

$$J = \frac{i}{A} \quad (2.17)$$

### 2.1.5 สภาพต้านทานไฟฟ้า (Resistivity), $\rho$

ความหนาแน่นกระแสไฟฟ้าในตัวนำไฟฟ้าสัมพันธ์กับสนามไฟฟ้า และธรรมชาติของตัวนำไฟฟ้า ซึ่งโดยทั่วไปจะอยู่ในรูปแบบที่ซับซ้อน แต่สำหรับวัสดุบางประเภทอย่างเช่น โลหะสามารถเขียนในรูปสัดส่วนได้โดยตรง [23]

$$\vec{E} = \rho \vec{J} \quad (2.18)$$

ความสัมพันธ์ข้างต้นนั้นใช้ได้เฉพาะกับวัสดุที่มีคุณสมบัติทางไฟฟ้าเหมือนกันทุกทิศทาง (Isotropic materials) นิยามสภาพการนำไฟฟ้า (Conductivity)  $\sigma$  เป็นส่วนกลับของ  $\rho$  หรือ  $\sigma = \frac{1}{\rho}$  ดังนั้นสมการที่ (2.18) จะเขียนได้ใหม่ในรูปของ

$$\vec{J} = \sigma \vec{E} \quad (2.19)$$

### 2.1.6 ความต้านทานไฟฟ้า (Resistance), $R$

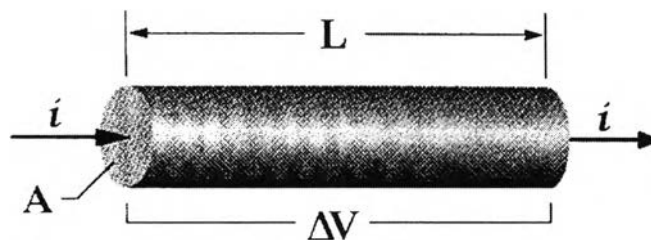
กฎของโอห์ม (Ohm's law) กล่าวว่า สำหรับตัวนำไฟฟ้าที่มีอุณหภูมิคงที่ อัตราส่วนของความต่างศักย์ไฟฟ้าระหว่างสองจุดใด ๆ กับค่ากระแสไฟฟ้าจะมีค่าคงที่ ซึ่งคือค่าความต้านทานไฟฟ้า  $R$

$$R = \frac{\Delta V}{i} \quad (2.20)$$

ส่วนกลับของค่าความต้านทานไฟฟ้า จะเรียกว่า ค่าความนำไฟฟ้า (Conductance)

ความต้านทานไฟฟ้าและสภาพต้านทานไฟฟ้า นั้นมีความเกี่ยวข้องกันซึ่งสามารถแสดงได้โดยพิจารณารูปที่ 2.2 ประกอบ จากสมการที่ (2.18)

$$\rho = \frac{E}{J}$$



รูปที่ 2.2 กระแสไฟฟ้าขนาดคงที่ไหลผ่านตัวนำไฟฟ้า [21]

แทนสมการที่ (2.14) กับ (2.17) ในสมการที่ (2.18) ได้ว่า

$$\rho = \frac{(\Delta V / L)}{(i / A)}$$

ดังนั้น

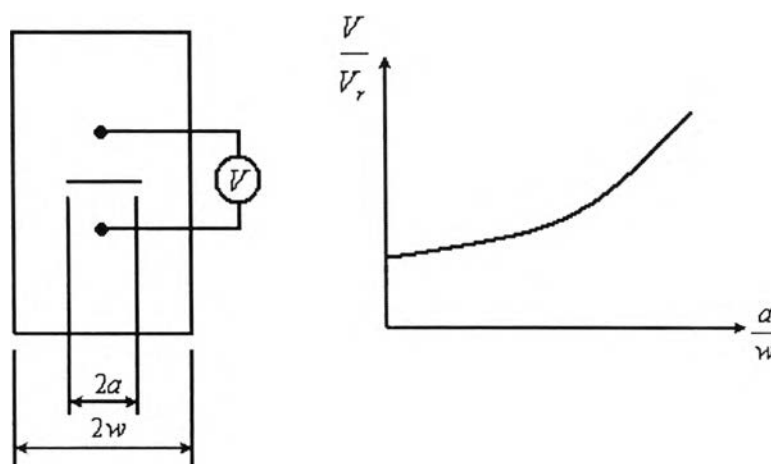
$$\frac{\Delta V}{i} = \frac{\rho L}{A}$$

หรือ

$$R = \frac{\rho L}{A} \quad (2.21)$$

## 2.2 หลักการความต่างศักย์ตกคร่อม

การหาความยาวรอยร้าวด้วยวิธีวัดความต่างศักย์ตกคร่อมนั้นอาศัยหลักการว่า ชินทดสอบที่ถูกป้อนกระแสไฟฟ้าจะมีความต่างศักย์คร่อมจุดอ้างอิงใด ๆ เท่ากับค่าหนึ่ง แต่ถ้ามียรอยร้าวเกิดขึ้นระหว่างจุดอ้างอิงแล้ว รอยร้าวจะรบกวนเส้นทางการไหลของกระแสไฟฟ้าและลดพื้นที่หน้าตัดที่กระแสไฟฟ้าไหลผ่าน ทำให้ความต้านทานไฟฟ้าระหว่างจุดอ้างอิงและความต่างศักย์ตกคร่อมระหว่างจุดอ้างอิงเพิ่มขึ้น ความสัมพันธ์ระหว่างความต่างศักย์  $V$  และความยาวรอยร้าว  $a$  แสดงในรูปไร่น้อยโดยนอร์มัลไลซ์ความต่างศักย์ด้วยความต่างศักย์อ้างอิง  $V_r$  ซึ่งเป็นความต่างศักย์ที่ความยาวรอยร้าวเริ่มต้น และนอร์มัลไลซ์ความยาวรอยร้าวด้วยความกว้างชินทดสอบ  $w$  ตัวอย่างเส้นโค้งสอบเทียบสำหรับชินทดสอบแบบ MT แสดงอยู่ในรูปที่ 2.3 เนื่องจากเส้นโค้งนี้เป็นความสัมพันธ์ของตัวแปรไร่น้อยจึงไม่ขึ้นกับ ขนาดกระแสไฟฟ้า ความหนาชินทดสอบและคุณสมบัติการนำไฟฟ้าของวัสดุ แต่จะขึ้นอยู่กับตำแหน่งป้อนกระแสไฟฟ้า ตำแหน่งวัดศักย์ไฟฟ้า และรูปร่างรอยร้าวเริ่มต้น [15]



รูปที่ 2.3 ความสัมพันธ์ระหว่างความต่างศักย์ที่นอร์มัลไลซ์แล้วกับความยาวรอยร้าวที่นอร์มัลไลซ์แล้ว ของชินงานทดสอบแบบ MT

การระบุตำแหน่งป้อนกระแสไฟฟ้าและตำแหน่งวัดความต่างศักย์ที่เหมาะสมที่สุดในเชิงการทดลองนั้นพิจารณาจากพารามิเตอร์ 4 ตัว คือ ความแม่นยำ (Accuracy) ความไว (Sensitivity) ความทำซ้ำได้ (Reproducibility) และ ความสามารถวัดได้ (Measurability) [9, 24]

ความแม่นยำ (Accuracy) มีความหมายทั่วไปคือ ความถูกต้องใกล้เคียงกัน ระหว่างผลของการวัดกับค่าจริงของปริมาณที่วัด ในวิทยานิพนธ์นี้ หมายถึง ความใกล้เคียงกันระหว่างค่าความต่างศักย์ดัดคร่อมที่ได้จากวิธีไฟไนต์เอลิเมนต์กับค่าที่คำนวณจากผลเฉลยแม่นยำตรง (Exact solution)

ความไว (Sensitivity) มีความหมายทั่วไปคือ การเปลี่ยนแปลงของผลตอบสนองของเครื่องวัดหารด้วยการเปลี่ยนแปลงของสิ่งเร้าที่สมนัยกัน ในวิทยานิพนธ์นี้ จะหมายถึง การเปลี่ยนแปลงความต่างศักย์  $V$  ต่อการเปลี่ยนแปลงความยาวรอยร้าว  $a$  หรือ  $\frac{dV}{da}$

การทำซ้ำได้ (Reproducibility) มีความหมายทั่วไปคือ ความถูกต้องใกล้เคียงกัน ระหว่างผลการวัดปริมาณเดียวกันหลาย ๆ ครั้ง โดยการวัดครั้งหนึ่ง ๆ มีการเปลี่ยนแปลงเงื่อนไขเช่น ระเบียบวิธีวัด ผู้วัด เครื่องวัด สถานที่ ภาวะการวัด เวลา เป็นต้น ในวิทยานิพนธ์นี้ ความทำซ้ำได้ในเชิงการทดลองขึ้นอยู่กับ อัตราการเปลี่ยนแปลงความต่างศักย์เทียบกับความไม่แน่นอนของตำแหน่งวัดความต่างศักย์ เป็นต้น ดังนั้นสำหรับกรณีนี้ความทำซ้ำได้จะสูงหากที่จุดวัดความต่างศักย์มีค่า  $\frac{dV}{dx}$  และ  $\frac{dV}{dy}$  ต่ำ

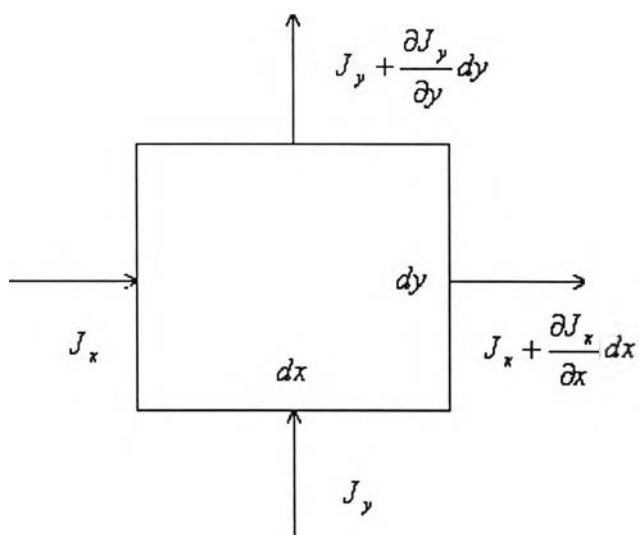
ความสามารถวัดได้ (Measurability) หมายถึง ขนาดของความต่างศักย์ดัดคร่อมซึ่งสามารถตรวจจับได้ด้วยเครื่องมือวัดที่ใช้ และต้องเด่นชัดกว่าอิทธิพลของสัญญาณรบกวนต่าง ๆ การเพิ่มความสามารถวัดได้ทำได้หลายวิธี เช่น เลือกจุดวัดที่มีความต่างศักย์มาก หรือการเพิ่มขนาดกระแสไฟฟ้าป้อนเข้า

### 2.3 สมการเชิงอนุพันธ์สำหรับปัญหาศักย์ไฟฟ้า

วัตถุนำไฟฟ้าแผ่นบางถูกป้อนด้วยไฟฟ้ากระแสตรงดังรูปที่ 2.4 จะมีสมการความต่อเนื่อง (Continuity equation) การไหลของฟลักซ์กระแสไฟฟ้า ดังนี้ [15]

$$J_x dy - \left( J_x + \frac{\partial J_x}{\partial x} dx \right) dy + J_y dx - \left( J_y + \frac{\partial J_y}{\partial y} dy \right) dx = \frac{\partial q_v}{\partial t} dx dy$$

โดยที่  $q_v$  คือ ความหนาแน่นประจุไฟฟ้า (Charge density)



รูปที่ 2.4 ฟลักซ์กระแสไฟฟ้าไหลผ่าน Differential element หนึ่งหน่วย [25]

$$\frac{\partial J_x}{\partial x} dx dy + \frac{\partial J_y}{\partial y} dy dx = -\frac{\partial q_v}{\partial t} dx dy$$

$$\nabla \cdot \vec{J} + \frac{\partial q_v}{\partial t} = 0 \quad (2.22)$$

เมื่อระบบเข้าสู่สภาวะคงตัว(Steady state) จะได้ว่า

$$\nabla \cdot \vec{J} = 0 \quad (2.23)$$

$$\frac{\partial J_x}{\partial x} + \frac{\partial J_y}{\partial y} = 0$$

$$\left[ \frac{\partial}{\partial x} \vec{i} + \frac{\partial}{\partial y} \vec{j} \right] \cdot [J_x \vec{i} + J_y \vec{j}] = 0 \quad (2.24)$$

กฎของโอห์ม (Ohm's law)

$$\vec{J} = \sigma \vec{E}$$

$$J_x \vec{i} + J_y \vec{j} = \sigma (E_x \vec{i} + E_y \vec{j}) \quad (2.25)$$

จากสมการที่ (2.14)

$$\vec{E} = -\nabla V$$

$$E_x \vec{i} + E_y \vec{j} = -\left( \frac{\partial V}{\partial x} \vec{i} + \frac{\partial V}{\partial y} \vec{j} \right) \quad (2.26)$$

แทนสมการที่ (2.26) ในสมการที่ (2.25)

$$J_x \bar{i} + J_y \bar{j} = -\sigma \left( \frac{\partial V}{\partial x} \bar{i} + \frac{\partial V}{\partial y} \bar{j} \right) \quad (2.27)$$

แทนสมการที่ (2.27) ในสมการที่ (2.24)

$$-\sigma \left( \frac{\partial^2 V}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial y^2} \right) = 0$$

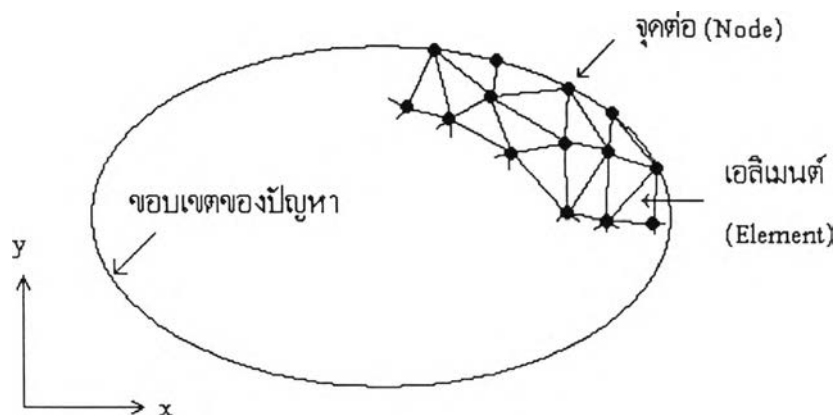
สำหรับวัสดุเอกพันธ์ (Homogeneous material) จะได้สภาพนำไฟฟ้า (Electric conductivity),  $\sigma$  มีค่าคงที่

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 V}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial y^2} &= 0 \\ \nabla^2 V &= 0 \end{aligned} \quad (2.28)$$

## 2.4 ระเบียบวิธีทางไฟไนต์เอลิเมนต์

ระเบียบวิธีทางไฟไนต์เอลิเมนต์ประกอบด้วยขั้นตอนหลัก 6 ขั้นตอน [26] ดังนี้

1. การแบ่งขอบเขตของปัญหาออกเป็นเอลิเมนต์ย่อย ๆ ดังรูปที่ 2.5

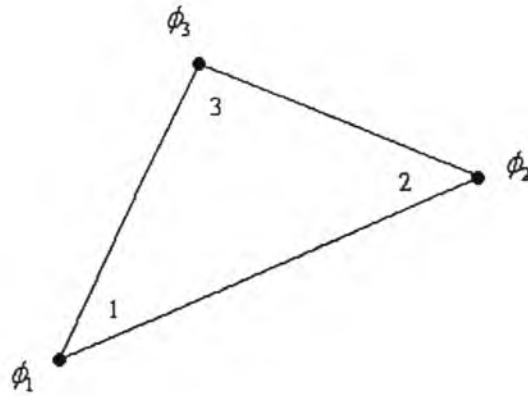


รูปที่ 2.5 การแบ่งรูปร่างลักษณะของปัญหาเป็นเอลิเมนต์ย่อย ๆ

2. การเลือกฟังก์ชันประมาณค่าในช่วง (Interpolation function)

สำหรับเอลิเมนต์สามเหลี่ยมสามจุดต่อ (รูปที่ 2.6) ประกอบด้วยจุดต่อที่ไม่ทราบค่า (Nodal unknowns),  $\phi$  สามตัว แทนด้วย  $\phi_1, \phi_2, \phi_3$  การกระจายของผลเฉลยในเอลิเมนต์จะเขียนอยู่ในรูปของ





รูปที่ 2.6 เอลิเมนต์สามเหลี่ยม 3 จุดต่อ

$$\phi(x, y) = N_1(x, y)\phi_1 + N_2(x, y)\phi_2 + N_3(x, y)\phi_3 \quad (2.29)$$

หรือ

$$\phi(x, y) = [N_1 \ N_2 \ N_3] \begin{Bmatrix} \phi_1 \\ \phi_2 \\ \phi_3 \end{Bmatrix}$$

โดยที่  $N_i(x, y)$ ,  $i = 1, 2, 3$  คือ ฟังก์ชันประมาณค่าภายใน  
 $\phi_i$ ,  $i = 1, 2, 3$  คือ จุดต่อที่ไม่ทราบค่า

### 3. การสร้างสมการไฟไนต์เอลิเมนต์

สำหรับเอลิเมนต์สามเหลี่ยม 3 จุดต่อ ดังแสดงรูปที่ 2.6 จะเขียนสมการเอลิเมนต์ได้ในรูปของ

$$\begin{bmatrix} k_{11} & k_{12} & k_{13} \\ k_{21} & k_{22} & k_{23} \\ k_{31} & k_{32} & k_{33} \end{bmatrix}_e \begin{Bmatrix} \phi_1 \\ \phi_2 \\ \phi_3 \end{Bmatrix}_e = \begin{Bmatrix} F_1 \\ F_2 \\ F_3 \end{Bmatrix}_e$$

หรืออาจเขียนในรูป

$$[K]_e \{\phi\}_e = \{F\}_e \quad (2.30)$$

การสร้างสมการเอลิเมนต์ (สมการที่ 2.30) ทำได้ 3 วิธี คือ วิธีโดยตรง (Direct approach) วิธีแปรผัน (Variational method) และวิธีถ่วงน้ำหนักเศษตกค้าง (Method of weighted residuals)

### 4. รวมสมการเอลิเมนต์ทั้งหมดเป็นสมการระบบ

$$\Sigma(\text{element equations}) \Rightarrow [K]_{sys} \{\phi\}_{sys} = \{F\}_{sys}$$

5. ใส่ค่าเงื่อนไขขอบเขต (Boundary conditions) ในสมการระบบ แล้วแก้สมการหาค่าของตัวไม่ทราบค่าที่จุดต่อ

6. นำผลเฉลยที่จุดต่อไปคำนวณค่าตัวแปรอื่น ๆ ที่ต้องการ ยกตัวอย่างเช่น เมื่อแก้สมการหาค่าศักย์ไฟฟ้าได้แล้วก็สามารถนำไปหาค่าสนามไฟฟ้าได้

## 2.5 ฟังก์ชันประมาณค่าภายในสำหรับเอลิเมนต์สามเหลี่ยม 3 จุดต่อ

ในปัญหาการกระจายศักย์ไฟฟ้า ตัวไม่ทราบค่าที่จุดต่อจะมีองศาอิสระ (Degree of freedom) เท่ากับหนึ่ง คือ ศักย์ไฟฟ้า ดังนั้นสมการพหุนาม (Polynomial equation) ของการกระจายศักย์ไฟฟ้าภายในเอลิเมนต์สามเหลี่ยม (อ้างอิงกับ global coordinates) คือ

$$V(x, y) = \alpha_1 + \alpha_2 x + \alpha_3 y \quad (2.31)$$

โดยที่  $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$  เป็นสัมประสิทธิ์ค่าคงที่

ดังนั้นศักย์ไฟฟ้าที่จุดต่อ คือ

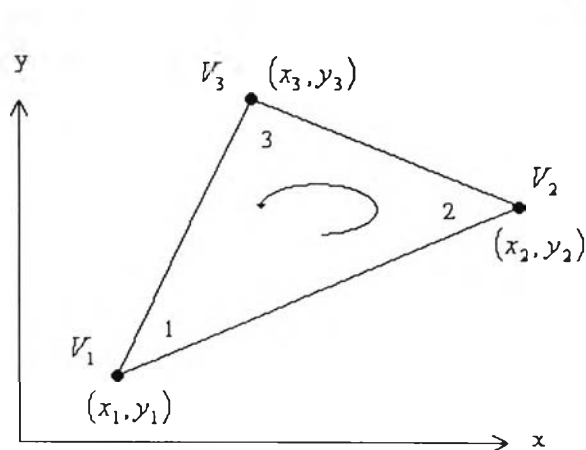
$$V_1(x_1, y_1) = \alpha_1 + \alpha_2 x_1 + \alpha_3 y_1 \quad (2.32 ก)$$

$$V_2(x_2, y_2) = \alpha_1 + \alpha_2 x_2 + \alpha_3 y_2 \quad (2.32 ข)$$

$$V_3(x_3, y_3) = \alpha_1 + \alpha_2 x_3 + \alpha_3 y_3 \quad (2.32 ค)$$

แก้สมการที่ (2.32) เพื่อหาค่าสัมประสิทธิ์  $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$  จากนั้นแทนค่ากลับไปในสมการที่ (2.31) จะได้

$$V(x, y) = \frac{1}{2A} \left\{ \begin{aligned} & [(x_2 y_3 - x_3 y_2) + (y_2 - y_3)x + (x_3 - x_2)y] V_1 \\ & + [(x_3 y_1 - x_1 y_3) + (y_3 - y_1)x + (x_1 - x_3)y] V_2 \\ & + [(x_1 y_2 - x_2 y_1) + (y_1 - y_2)x + (x_2 - x_1)y] V_3 \end{aligned} \right\} \quad (2.33)$$



รูปที่ 2.7 พิกัดจุดต่อของเอลิเมนต์สามเหลี่ยม 3 จุดต่อ

$$\text{โดย } A = \frac{1}{2} [x_2(y_3 - y_1) + x_1(y_2 - y_3) + x_3(y_1 - y_2)] \quad (2.34)$$

หรือเขียนในรูปทั่วไปได้ดังนี้

$$V(x, y) = N_1(x, y)V_1 + N_2(x, y)V_2 + N_3(x, y)V_3$$

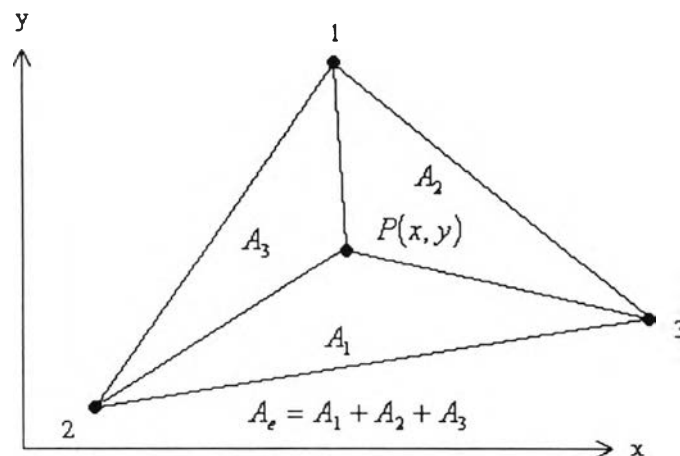
$$\text{หรือ } V(x, y) = [N_1 \quad N_2 \quad N_3] \begin{Bmatrix} V_1 \\ V_2 \\ V_3 \end{Bmatrix}$$

$$\text{โดย } N_i = \frac{1}{2A} (a_i + b_i x + c_i y) \quad (2.35)$$

$$\begin{aligned} \text{และ } a_1 &= x_2 y_3 - x_3 y_2, & a_2 &= x_3 y_1 - x_1 y_3, & a_3 &= x_1 y_2 - x_2 y_1 \\ b_1 &= y_2 - y_3, & b_2 &= y_3 - y_1, & b_3 &= y_1 - y_2 \\ c_1 &= x_3 - x_2, & c_2 &= x_1 - x_3, & c_3 &= x_2 - x_1 \end{aligned}$$

## 2.6 วิธีตรวจสอบเอลิเมนต์ที่มีจุดวัดศักย์ไฟฟ้า

หากตำแหน่งของจุดที่ต้องการทราบค่าศักย์ไฟฟ้า  $P(x, y)$  ไม่ใช่ที่จุดต่อของเอลิเมนต์ การหาค่าศักย์ไฟฟ้าต้องใช้การประมาณค่าภายใน (สมการที่ 2.33) แต่สมการดังกล่าวจำเป็นต้องทราบว่าจุดดังกล่าวอยู่ในเอลิเมนต์ใด วิธีตรวจสอบทำได้โดยการคำนวณพื้นที่ของสามเหลี่ยมที่เกิดจากการเชื่อมจุดต่อของเอลิเมนต์ใด ๆ กับจุด  $P(x, y)$  ซึ่งแทนด้วย  $A_1, A_2, A_3$  โดยคำนวณจากสมการต่อไปนี้



รูปที่ 2.8 เอลิเมนต์ที่มีจุดวัดศักย์ไฟฟ้า  $P(x, y)$  [27]

$$A_1 = 0.5\{x_2y_3 - x_3y_2 + (y_2 - y_3)x + (x_3 - x_2)y\} \quad (2.36)$$

$$A_2 = 0.5\{x_3y_1 - x_1y_3 + (y_3 - y_1)x + (x_1 - x_3)y\} \quad (2.37)$$

$$A_3 = 0.5\{x_1y_2 - x_2y_1 + (y_1 - y_2)x + (x_2 - x_1)y\} \quad (2.38)$$

ตำแหน่งของ  $P(x, y)$  จะอยู่ในเอลิเมนต์ที่ทำให้  $A_1, A_2, A_3$  มีค่าเป็นบวกทั้งหมด [27]