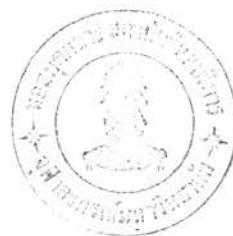


การพัฒนาระบบ เก็บข้อมูลของเครื่องร่างแผนที่จากภาพถ่ายทางอากาศ



นายสนธยา สุรัมสกุล

วิทยานิพนธ์นี้ เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญาวิทยาศาสตรมหาบัณฑิต

ภาควิชาศิวกรรมคอมพิวเตอร์

บัณฑิตวิทยาลัย จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

พ.ศ. ๒๕๖๖

ISBN 974-564-258-4

008795

117591181

DEVELOPMENT OF THE DATA ACQUISITION SYSTEM FOR PHOTOGRAMMETRIC PLOTTER

Mr. Sondhaya Sudhamasapa

A Thesis Submitted in Partial Fulfillment of the Requirements

for the Degree of Master of Sciences

Department of Computer Engineering

Graduate School

Chulalongkorn University

1985

ISBN 974-564-258-4



ทวัชธรรมานิพนธ์ การพัฒนาระบบเก็บข้อมูลของเครื่องร่างแผนที่จากภาพถ่ายทางอากาศ  
 โดย นายสมชาย สุจันมสกุล  
 ภาควิชา วิศวกรรมคอมพิวเตอร์  
 อาจารย์ที่ปรึกษา ผู้ช่วยศาสตราจารย์ สุยุทธ์ สดຍประกอบ  
 อาจารย์ที่ปรึกษาร่วม อาจารย์สุทธิพงศ์ วิญญาประดิษฐ์

บัณฑิตวิทยาลัย จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย อนุมัติให้นับวิทยานิพนธ์ฉบับนี้เป็นส่วนหนึ่งของ  
 การศึกษาตามหลักสูตรปริญญามหาบัณฑิต

คณบดีบัณฑิตวิทยาลัย

(รองศาสตราจารย์ ดร.สุประดิษฐ์ บุนนาค)

คณะกรรมการสอบวิทยานิพนธ์

ประธานกรรมการ

(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ สุเมธ วัชระชัยสุรพล)

กรรมการ

(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ สุยุทธ์ สดຍประกอบ)

กรรมการ

(อาจารย์สุทธิพงศ์ วิญญาประดิษฐ์)

กรรมการ

(อาจารย์ ดร.ยรรยง เต็งอันวย)

ลิขสิทธิ์ของบัณฑิตวิทยาลัย จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย



หัวข้อวิทยานิพนธ์	การพัฒนาระบบเก็บข้อมูลของเครื่องร่างแผนที่จากภาพถ่ายทางอากาศ
ชื่อนิสิต	นายสนธยา สุรัมสกุล
อาจารย์ที่ปรึกษา	ผู้ช่วยศาสตราจารย์สุรุษณ์ สดຍประภกอบ
อาจารย์ที่ปรึกษาร่วม	อาจารย์สุทธิพงศ์ วิญญาประดิษฐ์
ภาควิชา	วิศวกรรมคอมพิวเตอร์
ปีการศึกษา	๒๕๖๗

### บทสรุป

ในงานด้านวิศวกรรมสำรวจ เครื่องไฟโตแกรน เมตริกพลอต เดอร์ เป็นเครื่องมือที่สำคัญ ประเภทนี้ใช้สำหรับร่างแผนที่ตอนหัวร์จากภาพถ่ายทางอากาศ ภาพถ่ายทางอากาศเป็นภาพถ่ายดูซึ้ง ซึ่งเครื่องสามารถจัดหาระดับความสูงได้ดีต่อ ฯ บนแผนที่ที่ร่างด้วยเครื่องดังกล่าวประกอบด้วยคำ พิกัดจากคลาทีเซียล ๓ ค่า ศือ ค่าเอ็คซ์ ค่าวาย และค่าแซด สำหรับงานโน้มเคลอนนี้ ฯ จะมีจุดพิกัดจาก เป็นจำนวนนับพันจุด

การที่จะเก็บข้อมูลของจุดต่าง ๆ ไว้เพื่อนำไปประยุกต์ใช้งานด้านสำรวจต่อไปนั้น จะเป็น ต้องมีเครื่องอิเล็กทรอนิกส์ด้า เอคิวิลิชั่นซีส เต็ม ไวสำหรับบันทึกข้อมูลค่าพิกัดจากลงบนหน่วยความจำ สำรวจเทปแม่เหล็กหรือจานแม่เหล็กซึ่งจะส่งต่อไปยังเครื่องคอมพิวเตอร์อีกทีหนึ่ง หรือเครื่องดังกล่าวจะ ส่งข้อมูลให้กับเครื่องคอมพิวเตอร์โดยตรงก็ได้แล้วแต่ชนิดของเครื่อง

วิทยานิพนธ์เรื่องนี้ได้รับเงินสนับสนุนจากภาควิชาวิศวกรรมสำรวจ คณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย เพื่อทำการศึกษาและพัฒนาระบบเก็บข้อมูล (อิเล็กทรอนิกส์ เอคิวิลิชั่นซีส เต็ม) ของเครื่องร่างแผนที่จากภาพถ่ายทางอากาศ (ไฟโตแกรน เมตริก พลอต เดอร์) รุ่น เอ ๔ โดยส่งข้อมูล ค่าพิกัดจากตรงไปยังเครื่องมินิคอมพิวเตอร์ เดครุน ๑๙/๘๔ พร้อมกับแสดงค่าบนไดโอด เป็นสองหน่วย ๙ ส่วน การพัฒนาระบบดังกล่าวได้แบ่งขั้นตอนเป็น ๔ ส่วน ศือ ส่วนแรก เป็นการศึกษาลักษณะสัญญาณที่ ออกจากการร่างร่างแผนที่ ซึ่งเกิดจากเครื่องแปลงรหัสจากเพลาหมุน ซึ่งเป็นระบบการให้กำเนิดสัญญาณ ดิจิตอลแบบหนึ่ง ลักษณะสัญญาณที่ได้จากแต่ละแกน (เอ็คซ์ วาย แซด) เป็นรูปคลื่นสี่เหลี่ยม ๒ คลื่น ซึ่งมี เฟสต่าง กัน ๒/๒ หรือเท่ากับ ๙๐ องศา โดยลักษณะการต่างเฟสระหว่าง ๒ คลื่นนี้จะแสดง ค่าบวก ลบของค่าพิกัดนั้น ๆ

จากการศึกษาได้พัฒนาสร้างระบบงานจนมีคลื่นลักษณะเป็นค่ารหัสปี ๕ ตี ชั่น ๓ ชุด  
สำหรับค่าเอ็คซ์ วาย และ แซด ส่วนที่สองคือ การออกแบบและสร้างวงจรแสดงค่าพิกัดจาก ๘  
ตัวเลข โดยใช้ไดโอด เปล่งแสงชนิด ๗ ส่วน มีทั้งหมด ๔ ค่า คือ ค่าพิกัดจาก เอ็คซ์ วาย แซด  
และ อิน ซึ่งเป็นค่าลำดับที่จุดของค่าพิกัดจากนั้น ส่วนที่สามคือ การออกแบบวงจรแซด - ๘๐ ไมโคร  
โปรเซสเซอร์ เพื่อลบข้อมูลพิกัดจากและค่าลำดับของจุดไปยังเครื่องมินิคอมพิวเตอร์ โดยมีความ  
ละเอียดตัว เลขของแต่ละค่าเท่ากับ ๘ ตัวเลข ส่วนที่สี่ ศึกษาพัฒนาโปรแกรมควบคุมทั้งหมด ดัง  
แต่การนับคลื่นเป็นรหัส ปี ๕ ตี การแสดงค่าบนไดโอด เปล่งแสงชนิด ๗ ส่วน จัดระทั่งล่างค่า  
พิกัดจาก ๓ ค่า และค่าลำดับที่จุดไปยังเครื่องมินิคอมพิวเตอร์

จากการศึกษาปรากฏว่าระบบ เก็บข้อมูลของ เครื่องร่างแผนที่ทางอากาศสามารถส่ง  
ผ่านข้อมูลค่าพิกัดจากไปให้ เครื่องมินิคอมพิวเตอร์อย่างถูกต้อง และค่าที่แสดงบนไดโอด เปล่งแสงช่วย  
ให้การอ่านค่าพิกัดของจุดต่าง ๆ ง่ายขึ้น ทำให้การทำงานกับ เครื่องร่างแผนที่ทำได้รวดเร็วและมี  
ความถูกต้องสูง การศึกษาและพัฒนาระบบ เก็บข้อมูลของ เครื่องร่างแผนที่ทางอากาศครั้งนี้ได้ใช้  
งบประมาณ ๓๐,๐๐๐ บาท ซึ่งทำให้ประหยัด เงินของประเทศที่จะซื้อ เครื่องระบบ เก็บข้อมูลจากต่าง  
ประเทศซึ่งมีราคาสูงมาก เข้ามาใช้

The Thesis Title is DEVELOPMENT OF THE DATA ACQUISITION SYSTEM FOR  
PHOTOGRAMMETRIC PLOTTER.

Name: Mr. Sondhaya Sudhamasapa

Thesis Advisor: Assistant Professor Suyut Satayaprakorb

Co-Advisor: Mr. Sootipong Winyoopradist

Department: Computer Engineering

Academic Year: 1984

## ABSTRACT

In the field of survey engineering, Photogrammetric plotter is well known for the precision equipment to produce a contour map from aerial stereo photograph. Cartesian coordinate is measured in x, y and z, which the thousand of coordinates are collected for each one of the model (one couple of stereo photograph).

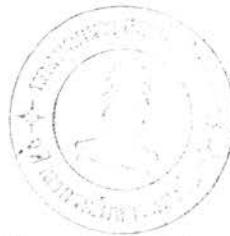
Electronic data acquisition system is the essential system which is used to collect these coordinates data and load them to auxilliary storage such as magnetic tape, flexible disk, or send directly to the computer depending on the ability of each system. These recorded data is further retrieved and processed in many survey engineering applications.

The thesis is supported by the Department of Survey Engineering, Faculty of Engineering, Chulalongkorn University. The project is subjected to study and develop an electronic data acquisition system which is able to get

coordinate data from Photogrammetric Plotter Model A9 and sends directly to mini computer DEC 11/24 and also display coordinate values on 7-segment LED display. The development procedure is divided into 4 steps. First step is to study the pattern and characteristic of output signals, generated by shaft encoders (digitisers) which are attached to Photogrammetric Plotter rotating axis x, y and z. The signal of each axis is a couple of square waves which are different 90 degrees in phases, the difference of phases of both waves will be a plus or minus.

According to above information, BCD counter circuit is developed to get X, Y and Z coordinate. Second step is to design and develop 7-segment LED display circuit which displays x, y, z and N in 8 digits of each. N is an identification number of measured coordinate. Third step is to design and develop z-80 microprocessor control circuit which controls data transmission from the system to the computer in 8 digits significant. Forth step is to develop control program and routines to handle signal counting into BCD code, 7-segment decoding and display, and transmit x, y, z coordinate and N values to mini computer.

From this study, the Data Acquisition System of Photogrammetric Plotter can transmit the coordinate data to computer correctly and with 7-segment LED display can improve speed and accuracy of Photogrammetric Plotter operation. The total cost of the project is about 30,000 Baht. This saves a lot of money to buy an expensive system from abroad.



กิติกรรมประภาก

ข้าพเจ้าขอขอบพระคุณผู้ช่วยศาสตราจารย์สุยุชน์ สัตยประกอบ และอาจารย์สุทธิพงศ์ วิญญุประดิษฐ์ ที่ได้ให้คำแนะนำในการทำวิทยานิพนธ์มาโดยตลอด และขอขอบพระคุณผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.วิชา จิวะสัย ที่ได้ช่วยหาเงินทุนสนับสนุนจากภาควิชาวิศวกรรมสำรวจ คณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย สำหรับการพัฒนาระบบเก็บข้อมูลของเครื่องร่างແຜนที่จากภาพถ่ายทางอากาศ ซึ่งตั้งแต่เริ่มต้น จนกระทั่งเสร็จสมบูรณ์

ท้ายที่สุดนี้ข้าพเจ้าขอขอบคุณเพื่อน ๆ วิศวกรของข้าพเจ้าทุกคนที่ได้ให้คำแนะนำปรึกษาหารือ และช่วยแก้ปัญหาทางเทคนิคต่าง ๆ ให้ลุล่วงมาได้โดยตลอด และขอขอบคุณวิศวกรทุกคนจากบริษัท คอนโทรลคาด้า (ประเทศไทย) ที่ได้ให้ความรู้ทางด้านเทคนิคที่มาจากการประสบการณ์ ซึ่งไม่สามารถหาได้จากตำราเรียนใด ๆ และเป็นผู้อนุมัติให้ยืมใช้อุปกรณ์และเครื่องมือต่าง ๆ ซึ่งใช้ในการทดสอบ วงจรที่ออกแบบจนใช้งานได้สมบูรณ์

สนธยา สุรัมสภา



สารบัญ

หน้า

บทศัพท์อักษรไทย.....	๘
บทศัพท์อักษรอางกฤษ.....	๙
กิจกรรมประจำ.....	๙
รายการรูปประกอบ.....	๙
รายการตารางประกอบ.....	๙

## บทที่

๑. บทนำ.....	๑
๒. เครื่องร่างแผ่นที่จากภาพถ่ายทางอากาศ.....	๕
๓. เครื่องแปลรหัสจากเพลาหมุน.....	๙
๔. การออกแบบของระบบเก็บข้อมูล.....	๑๔
๕. การออกแบบระบบโปรแกรมควบคุม.....	๕๖
๖. สรุปและเสนอแนะ.....	๕๙
<b>เอกสารอ้างอิง.....</b>	<b>๕๙</b>

## ภาคผนวก

ก. รายละเอียดเครื่องแปลรหัสจากเพลาหมุน.....	๕๕
ข. รายละเอียดของไอซีต่าง ๆ ที่ใช้ในวงจร.....	๕๗
ค. โปรแกรมใช้ในการพัฒนา.....	๑๑๗
ง. คู่มือการใช้เครื่อง.....	๑๕๕
<b>ประวัติ.....</b>	<b>๑๕๗</b>

## รายการรูปประกอบ

รูปที่	หน้า
๑.๑ แผนผังแสดงระบบการเก็บข้อมูลเพื่อส่งต่อให้กับเครื่องคอมพิวเตอร์ .....	๒
๑.๒ ระบบเก็บข้อมูลของเครื่องร่างແນที่จากภาพถ่ายทางอากาศที่มีใช้ในปัจจุบัน ...	๓
๑.๓ แสดงระบบเก็บข้อมูลของเครื่องร่างແນที่จากภาพถ่ายทางอากาศ .....	๖
๑.๔ ตัวอย่างภาพถ่ายทางอากาศที่ใช้ในเครื่องร่างແນที่ .....	๗
๓.๑ แสดงหลักการทำงานของ Rotary Digitiser .....	๙
๓.๒ แสดงการใช้ไฟโตเชล์เพื่อให้กำเนิดสัญญาณดิจิทัล .....	๙
๓.๓ แสดงสักษณะสัญญาณเมื่อมีการเคลื่อนที่ไปข้างหน้า .....	๑๑
๓.๔ แสดงสักษณะสัญญาณเมื่อมีการเคลื่อนที่ไปข้างหลัง (หมุนแกนทวนเข็มนาฬิกา) ..	๑๑
๔.๑ แผนผังแสดงการทำงานระบบเก็บข้อมูล .....	๑๓
๔.๒ ข้อมูลสเปคของเครื่องแปลรหัสของเพลาหมุน .....	๑๕
๔.๓ สักษณะรูปแบบของสัญญาณคลื่น เมื่อมีการเปลี่ยนทิศทาง .....	๑๖
๔.๔ การนับสัญญาณ .....	๑๘
๔.๕ แผนผังวงจรแปลสัญญาณและจับทิศทาง .....	๑๐
๔.๖ แผนผังวงจรนับสัญญาณรหัส บีซีดี .....	๑๓
๔.๗ แผนผังวงจรศิริบอร์ด .....	๑๔
๔.๘ การวางแผนที่แน่นหนึ่งศิริ .....	๑๙
๔.๙ แผนผังวงจรแมลติเพล็กเซอร์ .....	๑๙
๔.๑๐ แผนผังวงจรแสดงคำโดยได้ໂອດປේංස .....	๒๖
๔.๑๑ แผนผังวงจร ซีพีyu แซด-๘๐ ໃນໂຄຣໂປຣເຊສເຫ້ວ .....	๔๒
๔.๑๒ แผนผังวงจรหน่วยเก็บความจำร้อมและແຮມ .....	๔๔
๔.๑๓ แผนผังวงจรสร้างสัญญาณควบคุมພອਰ์ท .....	๔๕

## รายการรูปประกอบ(ต่อ)

รูปที่	หน้า
๕.๑๓ แผนผังวงจรยินเตอร์เฟสแบบอนุกรม.....	๔๗
๕.๑๔ แผนผังวงจรยินเตอร์เฟสแบบขนาน.....	๔๘
๕.๑๕ แผนผังแสดงการกำหนดค่าคงที่ความจุและการเชื่อมต่อสายระหว่างบอร์ด..	๔๙
๕.๑๖ แผนผังวงจรของบอร์ด ซีพีyu .....	๕๐
๕.๑๗ แผนผังวงจรของบอร์ดแสดงค่าโดยได้โดยเปลี่ยนเส้น.....	๕๑
๕.๑๘ แผนผังวงจรแปลงสัญญาณและวงจรนำบล็อกสัญญาณรหัส ปิซซี.....	๕๒
๕.๑๙ แผนผังวงจรของบอร์ดควบคุมแหล่งจ่ายไฟ.....	๕๓
๕.๒ แผนผังแสดงการประมวลผลข้อมูลของระบบโปรแกรม.....	๖๙
๕.๒ แผนผังแสดงโครงสร้างระบบโปรแกรม.....	๖๒

## รายการตารางประกอบ

ตารางที่	หน้า
๔.๑ รูปแบบความสัมพันธ์ของสภาวะสัญญาณ .....	๑๗
๔.๒ รายละเอียดข้อมูล เอ้าท์พุตของวงจรแปลงสัญญาณ .....	๒๑
๔.๓ รายละเอียดข้อมูล เอ้าท์พุตของวงจรับสัญญาณรหัส บีบีตี .....	๒๔
๔.๔ การวางแผนและกำหนดตัวศิร์ .....	๒๗
๔.๕ รายละเอียดข้อมูล เอ้าท์พุตของวงจรมัลติเพล็กเซอร์ .....	๓๓
๔.๖ รายละเอียดสัญญาณควบคุมพอร์ทจากคำสั่ง IN และ OUT ในโปรแกรม .....	๔๕
๔.๗ B27TBL ตารางเปรียบเทียบรหัสบีบีตีเป็นรหัส ๘ ส่วนของไดโอดเปล่งแสง ...	๖๗
๔.๘ B2ASCI ตารางเปรียบเทียบรหัสบีบีตีเป็นตัวแอลกิ .....	๖๘
๔.๙ K27TBL ตารางเปรียบเทียบรหัสศิร์บอร์ดเป็นรหัส ๘ ส่วนของไดโอด เปล่งแสง .....	๖๙
๔.๑๐ K2BCD ตารางเปรียบเทียบรหัสศิร์บอร์ดเป็นรหัสค่าฐาน ๑๖ .....	๗๙
๔.๑๑ VECTBL ตารางเวคเตอร์แสดงโครงสร้างสำหรับอินเตอร์รับโนม ๒ .....	๘๑