

ประวัติความเป็นมา

2.1 ลักษณะทางชีววิทยาของเซลล์ประสาท (ทบทวนมหาวิทยาลัย, ชีววิทยา, 2527)

2.1.1 เซลล์ประสาท (Neuron) ประกอบด้วย

2.1.1.1 ตัวเซลล์ (Cell Body / Soma Cell) มีส่วนประกอบเหมือนเซลล์ต่างๆ ไป เช่น นิวเคลียส ไมโทคอนเดรีย ไซโทพลาสซึม เป็นต้น

2.1.1.2 ใยประสาท (Nerve Fiber) คือ ส่วนของโปรโตพลาสซึมของเซลล์ที่ยื่นออกไป มี 2 ชนิดคือ เดนไดรต์ และ เอกซอน

- เดนไดรต์ (Dendrite) เส้นใยนี้ทำหน้าที่รับความรู้สึกเข้าสู่ตัวเซลล์ประสาท มีแขนงสั้น มีจำนวนมากว่า 1 แขนง ไม่มีเยื่อไมอีลินหุ้ม เส้นผ่าศูนย์กลางไม่เท่ากันโดยตลอด

- เอกซอน (Axon) เส้นใยนี้ ทำหน้าที่ส่งกระแสประสาทออกจากตัวเซลล์ มักเป็นแขนงยาวเพียง 1 แขนง เส้นผ่าศูนย์กลางเท่ากันตลอด และมีเยื่อไมอีลินหุ้ม ในคนเราเอกซอน บางเส้นยาวมากกว่า 1 เมตร ส่วนปลาวาฬ อาจยาวถึง 10 เมตร

- เยื่อไมอีลินหุ้ม (Myelin Sheath) คือ เปลือกชั้นในที่หุ้มใยประสาท(แขนงประสาท) ถือว่าเป็นเซลล์เมมเบรนของเซลล์ชวาน เป็นสารพวกฟอสโฟลิปิด (Phospholipid) มีคุณสมบัติคือ เป็นฉนวนไฟฟ้าที่ดี ทำให้กระแสประสาทเคลื่อนที่ได้รวดเร็ว

- เซลล์ชวาน (Schwann Cell) คือ ส่วนเปลือกชั้นนอก เป็นเซลล์บางๆ ติดต่อกับเยื่อไมอีลิน ทำหน้าที่สร้างเยื่อไมอีลิน

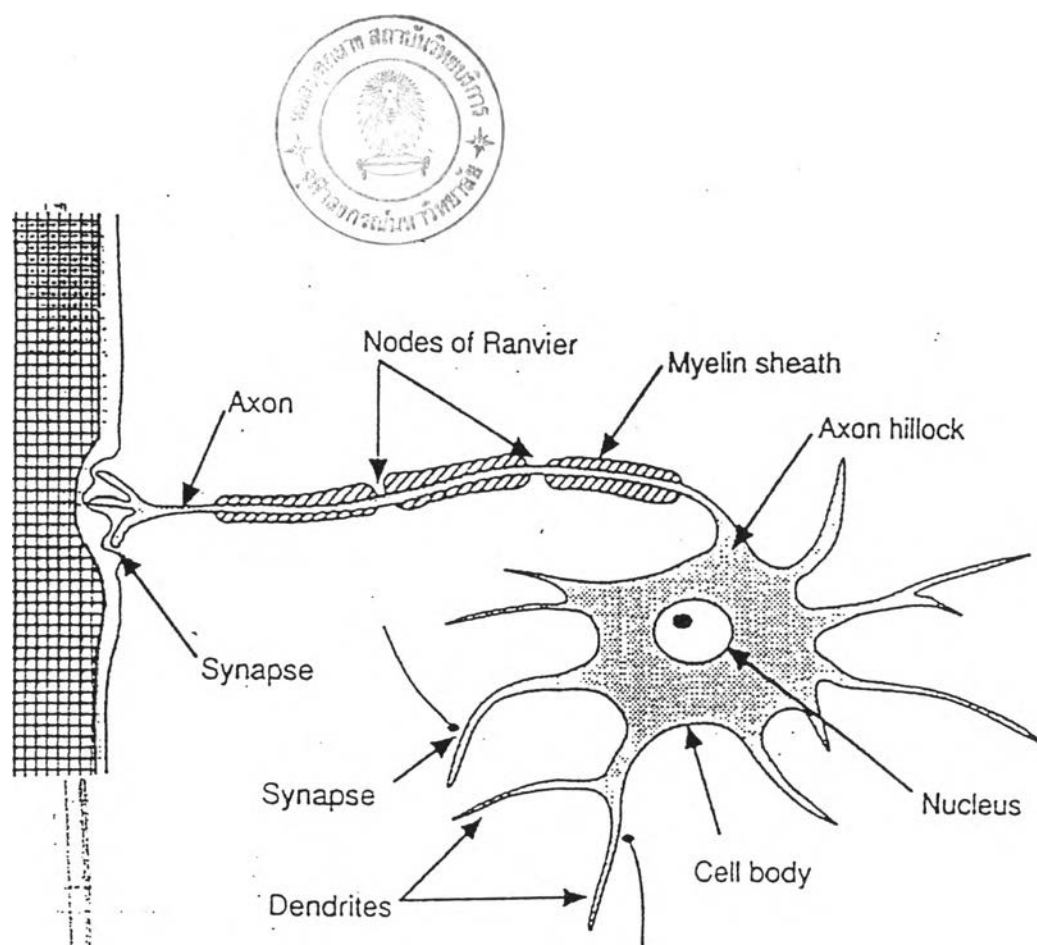
- โหนด ออฟ แรนเวียร์ (Node Of Ranvier) หมายถึงรอยคอดของเซลล์ชวานในเอกซอน เป็นบริเวณที่ไม่มีเยื่อไมอีลินหุ้ม ทำหน้าที่ช่วยให้สัญญาณประสาท

(Nerve Impulse) กระโดดข้ามช่องว่างนี้ ซึ่งทำให้การส่งสัญญาณประสาทรวดเร็วขึ้น การนำกระแสความรู้สึกแบบนี้ เรียกว่า การนำกระแสแบบไม่ต่อเนื่อง หรือแบบกระโดด (Hopping / Saltatory Conduction) เซลล์ที่มีขนาดใหญ่ และมีโนด ออฟ แรนเวียร์ ห่างกันมาก ก็ยังสามารถนำกระแสความรู้สึกได้รวดเร็วยิ่งขึ้น

เส้นใยประสาทที่มีเยื่อไมอีลินหุ้มนี้ อาจเทียบได้กับระบบการส่งสัญญาณภาพ โทรทัศน์ ไปยังสถานีที่อยู่ไกลๆ ที่ต้องผ่านสถานีถ่ายทอดเป็นช่วงๆ โดยมี โนด ออฟ แรนเวียร์ ทำหน้าที่เป็นสถานีถ่ายทอด พบว่าระยะห่างระหว่างโนดหนึ่งๆ ของเซลล์ประสาทอยู่ในช่วงประมาณ 200-2000 ไมครอน อัตราส่วนระหว่างระยะห่างของ โนด (Node) ต่อเส้นผ่าศูนย์กลางเส้นใยประสาท มีประมาณ 100 ต่อ 1 ยิ่งเส้นใยประสาทที่มีเยื่อไมอีลินหุ้มมาก ก็จะมีระยะห่างระหว่างโนดมาก และยิ่งเพิ่มประสิทธิภาพในการนำกระแสความรู้สึกได้ดียิ่งขึ้น

2.1.2 ซินแนปส์ (Synapse) คือ บริเวณที่ปลายของเอกซอนของเซลล์ประสาทหนึ่งกับปลายของเดนไดรต์ของเซลล์ประสาทอื่น มาสัมผัสติดต่อกัน หรือเป็นบริเวณที่อยู่ชิดกันที่สุดระหว่าง เยื่อหุ้มเซลล์ของเซลล์ประสาทด้วยกัน หรือระหว่างเซลล์ประสาทและ แอฟเฟกเตอร์ (Effector) เช่น กล้ามเนื้อและต่อมต่างๆ ด้วย

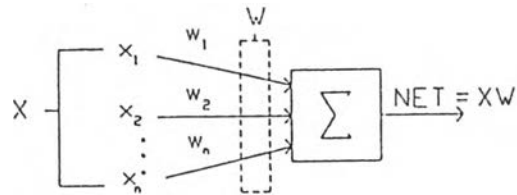
จากการคำนวณพบว่า สมองของคน ซึ่งเป็นส่วนที่สลับซับซ้อนที่สุดของระบบประสาท มีเซลล์ประสาทอยู่ถึง 10^{11} เซลล์ (John Herz, Anders Krogh, Richard G. Palmer, 1991) มีซินแนปส์อยู่มากถึงประมาณ 10^{14} แห่งด้วยกัน การถ่ายทอดกระแสความรู้สึกที่ผ่านซินแนปส์ของเซลล์ประสาทหนึ่งไปยังอีกเซลล์หนึ่งนั้น อาจอยู่ในรูปของสารเคมี เรียกว่า ซินแนปส์เคมี (Chemical Synapse) หรือถ่ายทอดในรูปของกระแสไฟฟ้าที่ผ่านไปได้โดยตรง เรียกว่า ซินแนปส์ไฟฟ้า (Electrical Synapse)



รูป 2-1 แสดงเซลล์ประสาทและการไซแนปส์

2.2 การเลียนแบบลักษณะเซลล์ประสาทของเซลล์ประสาทเทียม (Artificial Neuron / Neuron / Node / Unit / Processing Element)

โนด ถูกออกแบบเพื่อเลียนแบบคุณสมบัติเบื้องต้นของระบบประสาท โดยชุดข้อมูลเข้า จะถูกคูณด้วยค่าน้ำหนัก ซึ่งเปรียบให้เหมือนกับค่าความแข็งแกร่งของไซแนปส์ และผลคูณที่ได้จะถูกรวมกันเข้าสู่โนด



$$NET = x_1 w_1 + x_2 w_2 + \dots + x_n w_n$$

รูป 2-2 แสดงเซลล์ประสาทเทียม

จากรูป x_1, x_2, \dots, x_n เป็น ข้อมูลเข้าแต่ละตัว แทนสัญญาณ
ประสาท แทนด้วย Vector X

และให้ w_1, w_2, \dots, w_n เป็น ค่าน้ำหนักแต่ละตัว แทนความเข้ม
ของไซแนปส์ แทนด้วย Vector W

และให้ กรอบผลรวม แทนตัวเซลล์

เมื่อทำการรวมผลคูณระหว่าง $x_i w_i$ จะได้สมการทางคณิตศาสตร์ คือ

$$NET = x_1 w_1 + x_2 w_2 + \dots + x_n w_n$$

$$NET = \sum_{i=1}^n x_i w_i$$

$$NET = XW \quad \dots (2.1)$$

2.3 แรงจูงใจที่ทำให้มีการศึกษาระบบเซลล์ประสาทเทียม (John Herz, Anders Krogh, Richard G. Palmer, 1991)

2.3.1 ความแข็งแกร่ง

เซลล์ประสาทในสมองของมนุษย์มีการตายทุกวัน ซึ่งถือเป็นสิ่งปกติเช่นเดียวกับเซลล์ผิวหนัง แต่ก็ไม่มีผลต่อประสิทธิภาพในการทำงานของสมอง นั่นคือ ถ้าส่วนใดส่วนหนึ่งของ นิวรัล เน็ตเวิร์ค เสียไป ก็ยังทำงานต่อไปได้

2.3.2 ความยืดหยุ่น

เนื่องจากมนุษย์มีความสามารถในการเรียนรู้ ทำให้สามารถปรับสภาพให้เข้ากับสิ่งแวดล้อมต่างๆ ซึ่งเป็นสิ่งที่ต้องปรับปรุงอยู่เสมอของระบบดิจิทัล คอมพิวเตอร์

2.3.3 ความสามารถในการจัดการบ่งชี้ข้อมูล

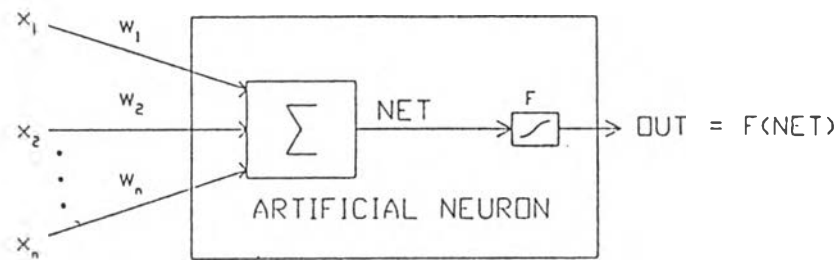
นิวรัล เน็ตเวิร์ค มีความสามารถในการจัดการกับข้อมูลที่คลุมเคลือ ไม่สมบูรณ์หรือขัดแย้งกันได้สูง

2.3.4 ความสามารถในการทำงานคู่ขนาน

นิวรัล เน็ตเวิร์ค มีการทำงานแบบคู่ขนาน จากชั้นหนึ่งซึ่งประกอบด้วย โหนด หลายโหนด ไปอีกชั้นหนึ่งซึ่งประกอบด้วยโหนดหลายโหนด เช่นเดียวกับการทำงานของระบบประสาทของมนุษย์

2.3.5 มีขนาดเล็ก และ ใช้พลังงานน้อย

2.4 ฟังก์ชันการแปลงค่า (Transfer Function / Activation Function / Logistic Function)



รูป 2-3 แสดงผลลัพธ์ที่ผ่านฟังก์ชันการแปลงของเซลล์ประสาทเทียม

ค่า NET ที่ได้ จะต้องผ่านฟังก์ชันการแปลงค่า เพื่อว่าค่าผลลัพธ์ที่ได้จะได้ไม่ใหญ่เกินไป โดยจะให้อยู่ในช่วง 0 - 1 ฟังก์ชันที่ใช้อาจเป็น

2.4.1 ฟังก์ชันขั้นบันได (Step Function)

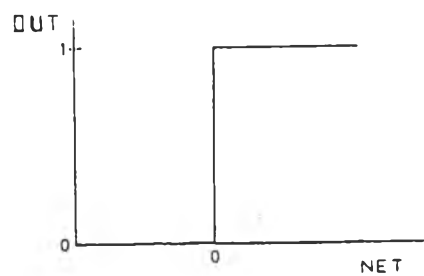
เป็นฟังก์ชันธรรมดา ให้ค่าผลลัพธ์เพียง 2 ค่า คือ 0 และ 1

$OUT = K (NET)$ โดย K เป็นค่าคงที่ หรือ Threshold Function

$OUT = 1$ ถ้า $NET > T$

$OUT = 0$ ถ้า $NET \leq T$

โดย T คือ ค่าคงที่ของระดับ Threshold เช่น อาจกำหนดให้
 $T = 0.5$ หรือ 0.7 เป็นต้น



รูป 2-4 แสดงฟังก์ชันขั้นบันได

2.4.2 ฟังก์ชันซิกมอยด์ (Sigmoid Function)

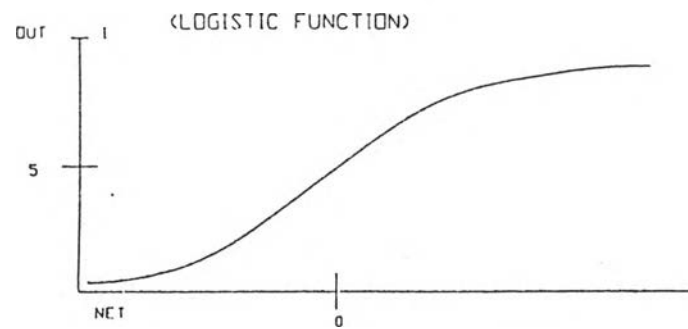
โดยมีสมการทางคณิตศาสตร์ คือ

$$F(x) = 1 / (1 + e^{-x})$$

หรือ

$$OUT = 1 / (1 + e^{-NET})$$

$$OUT = 1 / (1 + e^{-NET}) = F_{(NET)}$$



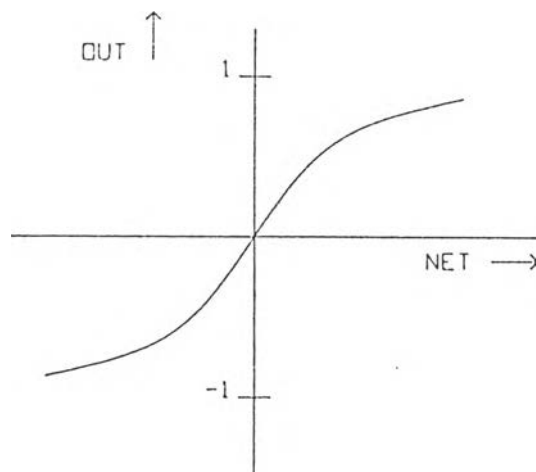
รูป 2-5 แสดงฟังก์ชันซิกมอยด์

ฟังก์ชันนี้เป็น Non-linear มีคุณสมบัติที่ช่วยในการแก้ปัญหา การอึดตัวของ สัญญาณรบกวน(Noise-Saturation Dilemma) ดังที่ Grossberg(1973) เสนอไว้ (Philip D. Wasserman , 1989)

2.4.3 ฟังก์ชันไฮเพอร์บอลิก (Hyperbolic Function)

โดยมีสมการทางคณิตศาสตร์ คือ

$$OUT = \tanh (X)$$



รูป 2-6 แสดงฟังก์ชันไฮเพอร์บอลิก

ฟังก์ชันไฮเปอร์บอลิก มีรูปร่างคล้าย ฟังก์ชันซิกมอยด์ ฟังก์ชันไฮเปอร์บอลิกเป็นที่นิยมใช้โดยนักชีววิทยาเพื่อเป็นรูปแบบสมการทางคณิตศาสตร์แทนรูปแบบของการกระตุ้นเซลล์ประสาท (Nerve-Cell Activation)(Philip D.Wasserman , 1989)

ข้อแตกต่างของ ฟังก์ชันซิกมอยด์ และ ฟังก์ชันไฮเปอร์บอลิก คือ
เมื่อค่า $NET = 0$

OUT ของ ฟังก์ชันซิกมอยด์ ให้ค่า = 0.5

OUT ของ ฟังก์ชันไฮเปอร์บอลิก ให้ค่า = 0

2.5 ประวัติการวิจัยทางด้านร่างแหประสาทเทียม (อรุณ น้าผล, เอกสารประกอบการสอนนิเวศ เนทเวิร์ค)

2.5.1 ประวัติโดยย่อ

- ยุคที่หนึ่ง (ค.ศ. 1940) ค้นคว้าโดย McCulloch และ Pitt's
- ยุคที่สอง (ค.ศ. 1960) กำหนด Perceptron Convergence

Theorem โดย Rosenblatt

- ยุคที่สาม (ค.ศ. 1980) กำหนด Hopfield's Energy Function และ นิเวศ เนทเวิร์คยุคใหม่ ที่มีหลายๆ ชั้น โดยใช้กระบวนการเรียนรู้แบบย้อนกลับ ซึ่งถูกตีพิมพ์โดย Rumelhart, Hinton และ Williams

2.5.2 ประวัติโดยละเอียด

เวลา	ผู้ค้นคว้า	งานวิจัย
แนวความคิด พื้นฐาน 1940-1960	McCulloch & Pitts Farley & Clark/Hebb Rosenblatt Steinbuch, Taylor	Boolean Logic Synaptic Learning Rule Perceptron Associative Memory
ทฤษฎีขั้น พื้นฐาน 1960-1980	Widrow & Hoff Albus Anderson Von Der Malsburg Fukushima Grossberg And Carpenter	LMS Algorithm(Adaline/ Madaline) Cerebellum Model(CMAC) Linear Associative Memories Competitive Learning NGO-Cognitron Adaptive Resonance Theory (ART) And Boundary Contour System (BCS)

2-1 ตารางประวัติโดยละเอียด

เวลา	ผู้ค้นคว้า	งานวิจัย
ยุคเฟื่องฟู 1980-ปัจจุบัน	Kohonen Feldman & Ballard Hopfield Reily, ET. AL. Hinton & Sejnowski Rumelhart ET. Al. Edelman , Reeke	Feature Maps Connectionist Models Associative Memory Theory Reduced Coulomb Energy Boltmann Machine Backpropagation And PDP Books Darwin III (Neural Darwinish

2-1(ต่อ) ตารางประวัติโดยละเอียด